



## الگوریتم های تصادفی از نوع لاس و گاس برای مسئله تناظر گراف\*

محمد رضا میبدی      حمید بیگی

دانشکده مهندسی کامپیوتر

دانشگاه صنعتی امیر کبیر

تهران، ایران

### چکیده

گراف یک ساختار بسیار مهم است که دارای کاربردهای فراوانی میباشد. یکی از مسائل مهم در گراف، مسئله تناظر گراف دارای کاربردهای متعددی از جمله صحبت مدارهای PC-Board [۱][۲]، صحبت مدارهای VLSI [۳]، معادل بودن دو برنامه [۴]، شناسایی الگو [۵] و بینایی ماشین [۶][۷] میباشد. تاکنون الگوریتمی با پیجیدگی زمانی چند جمله ای برای حل این مسئله گزارش نشده است. برای گراف با  $n$  گره، الگوریتم Backtracking در بدترین حالت دارای زمان اجرایی از مرتبه نمایی است که برای گراف های بزرگ مغرون بصره نمیباشد. بهمین جهت برای افزایش کارایی الگوریتم تناظر گراف، از الگوریتم های نقریه ای از گراف از الگوریتم بزرگترین Clique، روشهای Relaxation، جستجوی درخت، آنالیز جبری، شبکه های عصبی و الگوریتم های ریاضی استفاده شده است که متوجهه کاهش قابل ملاحظه ای در زمان مورد نیاز برای حل مسئله تناظر گراف گردیده است. بالا بودن زمان مورد نیاز برای حل مسئله تناظر گراف بعلت نیاز به جستجوی تمام فضای جواب ها میباشد. الگوریتم های تصادفی یک روش برای کم کردن زمان جستجو است. این الگوریتم ها دارای دو مزیت عمده کارایی و سادگی میباشند. این بدین معنی است که الگوریتم های تصادفی برای اغلب مسائل، بسیار سریعتر از الگوریتم های قطعی شناخته شده اجرا میشوند و همچنین توصیف و پیاده سازی الگوریتم های تصادفی بمراتب ساده تر از تو صیف و پیاده سازی الگوریتم های قطعی با کارایی مشابه است. در این مقاله شش الگوریتم تصادفی از نوع لاس و گاس با استفاده از جستجوی تصادفی برای مسئله تناظر گراف ارائه شده است. این الگوریتم ها هم برای گراف های بدون اغتشاش و هم برای گراف های دارای اغتشاش قابل استفاده اند. ناچاری این مقاله اگاهی دارند تا کنون الگوریتم تصادفی برای مسئله تناظر گراف گزارش نشده است. آزمایشها م مختلف نشان میدهند که برای گراف با اندازه  $n$ ، بعضی از الگوریتم های پیشنهادی دارای پیجیدگی از مرتبه  $(n^4)^O$  و بعضی دیگر دارای پیجیدگی از مرتبه  $O(n^3)$  میباشند که در مقایسه با الگوریتم Backtracking بهبود قابل ملاحظه ای را در مرتبه بزرگی نشان میدهند.

**کلمات کلیدی:** تناظر گراف، تناظر گراف با تصحیح خطأ، الگوریتم های تصادفی، مسائل ذاتا مشکل

### ۱- مقدمه

یک گراف بصورت زوج  $(V, E) = G$  نمایش داده میشود که  $V$  مجموعه گره های گراف و  $E$  مجموعه کمانهای آن میباشد. بسیاری از الگوریتم های گراف دارای پیجیدگی از مرتبه نمایی میباشند و با افزایش اندازه گراف کارایی خود را از دست میدهند. یکی از مسائل مهم در گراف، مسئله تناظر گراف<sup>۱</sup> میباشد که بصورت زیر تعریف میگردد. طبق تعریف، دو گراف، دو گراف  $G_1 = (V_1, E_1)$  و  $G_2 = (V_2, E_2)$  را متناظر میگویند اگر یکتابع یک به یک و پوشا  $\rightarrow V_1 \rightarrow f$  وجود داشته باشد که برای هر کمان  $w \in W$  موجود در گراف  $G_1$ ، کمان  $f(w)$  در گراف  $G_2$  وجود داشته باشد. این مسئله از گروه مسائل NP میباشد ولی هنوز تعلق آن به گروه مسائل NP-Complete اثبات نشده است. بدین معنی که تاکنون الگوریتمی با پیجیدگی زمانی چند جمله ای برای حل این مسئله گزارش نشده است. شکل ۱ الگوریتم Backtracking برای تشخیص تناظر گراف را نشان میدهد.

برای گراف با اندازه  $n$  این الگوریتم در بدترین حالت دارای زمان اجرایی از مرتبه  $O(n!)$  میباشد. مسئله تناظر گراف دارای کاربردهای بسیاری از جمله صحبت مدارهای PC-Board [۱][۲]، صحبت مدارهای VLSI [۳]، معادل بودن دو برنامه [۴]، شناسایی الگو [۵] و بینایی ماشین [۶][۷] میباشد. مثلا در کاربردهای بینایی ماشین، شی و الگو توسط دو گراف مختلف نشان داده میشوند. پس از تبدیل اشیا به گراف های متناظر، مسئله تشخیص اشیا به مسئله تناظر گراف تبدیل میشود. اما بدليل وجود اغتشاش، دو گراف بطور دقیق با

\* فرمی از این بروزه با حمایت مالی مرکز تحقیقات فیزیک نظری - پژوهشکده سیستم های هوشمند انجام گردیده است.

هم تناظر نمیباشد. در اینگونه موارد هدف پیدا نمودن تناظری است که کمترین خط را تولید نماید. به این تناظر، تناظر بهینه میگویند و به مسئله پیدا کردن تناظر بهینه دو گراف غیر تناظر، تناظر گراف با تصحیح خط [۶][۸]. در این حالت مسئله بسیار پیچیده تر از حالت قبل میگردد و در گروه Hard-NP قرار دارد. برای افزایش کارایی الگوریتم تناظر گراف، الگوریتمهای تقریبی از جمله الگوریتم بزرگترین روشهای Relaxation [۷]، جستجوی درخت [۹]، آنالیز جبری [۸]، شبکه های عصبی [۱۰] و بالغوریتم های زنگی [۱۱] ارائه شده اند که منجر به افزایش قابل ملاحظه ای در کارایی الگوریتم تناظر گراف گردیده است.

```

function GraphIsomorphism (VG, VH)
    Let k = |VH| . n = |VG|
    while k > 0 do
        f = {(un, vk)} ⊂ GraphIsomorphism (VG - {un}, VH - {vk})
        if Error of mapping f is zero then
            return f
        end if
        dec (k)
    end while
    return φ
end GraphIsomorphism

```

شکل ۱: الگوریتم تشخیص تناظر گراف

برای پیدا کردن جواب مسائل ذاتا مشکل، همچون تناظر گراف، الگوریتم نیاز به جستجوی فضای مسئله دارد. در الگوریتم تناظر گراف، زمان اجرا بطور مستقیم به تعداد نگاشت های فضای مسئله وابسته میباشد. اگر چه در صد بسیار زیادی از این نگاشت ها، جواب مسئله نمیباشد اما الگوریتم جستجو تک تک آنها را بررسی خواهد کرد. اگر به طریقی بتوان با آزمایشها کمتری تعداد نگاشت های بیشتری از این فضا را بررسی نمود میتوان مرتبه بزرگی الگوریتم را کاهش داد. یکی از راههای پایین اوردن تعداد آزمایشها، استفاده از الگوریتم های تصادفی [۱۲] (الگوریتم هایی که در حین اجرا از انتخاب های تصادفی استفاده میکنند) میباشد. الگوریتم های تصادفی دارای دو مزیت عمده کارایی و سادگی میباشد. کارایی الگوریتم های تصادفی بسیار سریعتر از الگوریتم های قطعی شناخته شده اجرا میشوند. مفهوم سادگی الگوریتم های تصادفی باین معناست که توصیف و پیاده سازی الگوریتم های تصادفی بسیار ساده تر از تو صیف و پیاده سازی الگوریتم های قطعی با کارایی مشابه است.

در این مقاله شش الگوریتم تصادفی از نوع لاس و گاس که از روش جستجوی تصادفی استفاده میکنند برای مسئله تناظر گراف ارائه شده است. تا آنجایی که نگارندگان این مقاله اگاهی دارند تا کنون الگوریتم تصادفی برای مسئله تناظر گراف گزارش نشده است. آزمایشها مختلف نشان میدهدند که برای گراف با اندازه  $n^2$ ، بعضی از این الگوریتم ها دارای پیچیدگی از مرتبه  $(n^4)$  و بعضی دیگر دارای پیچیدگی از مرتبه  $(n^3)$  میباشد که در مقایسه با الگوریتم Backtracking بهبود قابل ملاحظه ای را در مرتبه بزرگی نشان میدهد.

بخش های بعدی مقاله بصورت زیر سازماندهی شده است. مقدمه ای بر الگوریتم های تصادفی در بخش ۲ آمده است. در بخش ۳ الگوریتم های تصادفی پیشنهادی برای تناظر دو گراف ارائه شده است. در بخش ۴ نتایج شبیه سازیها و در پایان نتیجه گیری آمده است.

## ۲- الگوریتم های تصادفی

الگوریتم های تصادفی به الگوریتم هایی می شود که در حین اجرا از انتخاب های تصادفی استفاده میکنند. این الگوریتم ها دارای دو مزیت عمده کارایی و سادگی میباشدند. کارایی الگوریتم های تصادفی باین معناست که برای بسیاری از مسائل، الگوریتم های تصادفی بسیار سریعتر از الگوریتم های قطعی شناخته شده اجرا میشوند. مفهوم سادگی الگوریتم های تصادفی باین معناست که توصیف و پیاده سازی الگوریتم های تصادفی بسیار ساده تر از تو صیف و پیاده سازی الگوریتم های قطعی با کارایی مشابه است.

الگوریتم های تصادفی را میتوان به چهار دسته عمده الگوریتم های عددی، الگوریتم های مونتکارلو، الگوریتم های شروع و الگوریتم های لاس و گاس تقسیم نمود که در ادامه بطور مختصر به شرح هر دسته از این الگوریتم ها مبادرزیم [۱۳].

الگوریتم های عددی: الگوریتم های تصادفی برای اولین بار در مسائل عددی استفاده شدند که الگوریتم قطعی برای حل آنها وجود نداشت. برای مثال، برای تخمین طول یک صف در یک سیستم، حل بسته یا حلی که توسط الگوریتم های قطعی ممکن باشد وجود ندارد و معمولاً از الگوریتم های تصادفی برای این منظور استفاده میشود. جواب های بدست آمدت توسط این دسته از الگوریتم های تصادفی تقریبی هستند اما دقت متوسط آنها با افزایش زمان اجرا، افزایش میباشد.

الگوریتم های مونتکارلو: این نوع الگوریتم های تصادفی میباشد که جواب همگرا میشوند. اما جواب های تولید شده توسط این الگوریتم ها الزاماً صحیح نیستند. در این الگوریتم ها، احتمال صحت جواب تولید شده را میتوان با تکرار اجرای الگوریتم افزایش داد. تصمیم گیری با کارایی بالا در مورد تشخیص صحت جواب تولید شده، اساسی ترین مشکل این دسته از الگوریتم های تصادفی میباشد.

**الگوریتم های شروود:** این دسته همیشه به جواب صحیح همگرا میشوند و در مواردی استفاده میشوند که برای مسئله مورد نظر، الگوریتم قطعی وجود داشته باشد که دارای متوسط زمان اجرای خوب اما در بدترین حالت دارای زمان اجرای بدی باشد. با اضافه نمودن انتخاب های تصادفی در این نوع الگوریتم ها، الگوریتم های شروود تولید میشوند که قادر به کاهش تفاوت زمان اجرای متوسط و زمان اجرای بدترین حالت هستند. هر چند زمان اجرای این الگوریتم ها دارای توزیع یکنواخت است اما دارای متوسط زمان اجرای کمتری نسبت به الگوریتم های فلسفی مشابه نیستند ولی کران بالای زمان اجرای این الگوریتم ها مشخص و قابل پیش بینی است.

**الگوریتم های لاس و گاس:** این نوع از الگوریتم های تصادفی هیجوقت جواب غلط تولید نمیکند اما ممکن است همیشه به جواب همگرا نشوند. این دسته از الگوریتم های تصادفی از الگوریتم های قطعی سرعترند و در مواردی که الگوریتم قطعی مناسب برای حل مسئله وجود ندارد بسیار مناسبند. کران بالای زمان اجرای این الگوریتم ها مشخص نیست زیرا ممکن است رشتۀ متوالی از اعداد تصادفی انتخاب شوند که رسیدن به جواب را غیر ممکن سازند. احتمال همگرایی به جواب در این الگوریتم ها را با اجرای متوالی آنها میتوان افزایش داد. در صورتی یک الگوریتم لاس و گاس را صحیح میگویند که احتمال تولید جواب صحیح برای هر ورودی بزرگتر از صفر باشد.

روش‌های متعددی برای طراحی الگوریتم های تصادفی ارایه شده است که میتوان آنها را به ینچ دسته عمده زیر تقسیم نمود [۱۲] برای حل یک مسئله میتوان از ترکیبی از این روش ها استفاده نمود در نتیجه این روشها زامانا روشهای مستقلی نیستند.

**تصادفی نمودن ورودیها:** نظم موجود در ورودیها، زمان اجرای الگوریتم ها را از زمان اجرای متوسط دور میکند. تصادفی نمودن ورودیها عبارتست از تغییر ترتیب ورودیها برای برهم زدن هر گونه نظم در ورودیها. این عمل برای نزدیک نمودن زمان مورد انتظار اجرای الگوریتم به زمان اجرای متوسط میباشد. این روش در مسایلی موثر واقع میشود که دارای زمان اجرای متوسط خوب هستند ولی بدليل وجود الگوهای نامناسب در ورودی دارای زمان اجرای نامناسب در بدترین حالت میباشند. الگوریتم تصادفی Quick Sort میباشد که با این روش طراحی شده است.

**جستجوی تصادفی:** جستجوی تصادفی، یکی از متداویرترین روش های طراحی الگوریتم های تصادفی میباشد. حل بسیاری از مسایل، برای پیدا نمودن مقدار پارامتر مورد نظر، از طریق جستجوی فضای پارامترها انجام میشود. اگر خصوصیت پارامترها بسادگی قابل آزمایش و تعداد جواب ها زیاد باشد این الگوریتم بسیار مناسب میباشد.

**تصادفی نمودن کنترل:** مسئله ای همانند مرتب سازی را در نظر بگیرید که برای حل آن الگوریتم های زیادی وجود دارد. اگر این الگوریتم ها دارای زمان اجرای متوسط خوب و در بدترین حالت دارای زمان اجرای نامناسب باشند استفاده یکی از آنها برای حل همه مسائل پر مخاطره میباشد. برای حل این مشکل میتوان یکی از الگوریتم های فوق را بطور تصادفی انتخاب و اجرا نمود.

**نمونه برداری تصادفی:** در بسیاری از مسائل، با احتمال زیاد میتوان خصوصیات یک مجموعه را از روی خصوصیات یک زیر مجموعه تصادفی از آن مجموعه بدست آورد. در اینگونه موارد یک زیر مجموعه بصورت تصادفی انتخاب میشود و از روی خصوصیات این زیر مجموعه، خصوصیات مجموعه اصلی بدست میاید. الگوریتم نزدیکترین همسایه از این نمونه میباشد.

**ازینین بردن تقارن:** در بسیاری از مسائل محاسبات توزیع شده، فرایند ها باید به توافقی برستند که این توافق از طریق الگوریتم های قطعی امکان پذیر نیست. با تصادفی نمودن فرایندها، الگوهای یکسان (تقارن) در رفتار فرایندها شکسته میشود و در نتیجه فرایندها میتوانند به توافق مورد نظر برستند. دسترسی ایستگاههای کاری در شبکه های محلی به محیط ارتباطی یک نمونه از این مسائل میباشد.

### -۳- الگوریتم های تصادفی برای تشخیص تناظر دو گراف

در این بخش شش الگوریتم تصادفی از نوع لاس و گاس که از جستجوی تصادفی استفاده میکنند برای حل مسئله تشخیص تناظر دو گراف پیشنهاد شده است. در ابتدا به بررسی روشهای مختلف ساختن گرافهای تصادفی و چگونگی محاسبه اختلاف بین دو گراف میپردازیم و در ادامه به ارائه الگوریتم های پیشنهادی میپردازیم.

ممولا برای ساختن گراف تصادفی با تعداد گره های مشخص از یکی از درووش زیر استفاده میشود. روش اول از یک عدد تصادفی برای مشخص نمودن وجود یا عدم وجود یک کمان در گراف استفاده میکند. روش دوم با یک تعداد کمتر مشخص شروع میکند و بصورت تصادفی این کمانها را بین گره های مختلف قرار میدهد. در این مقاله از روش اول برای ساختن گرافها استفاده شده است.

یک گراف یا وزن و جهت دار  $G$  را میتوان بصورت زوج  $(V(G), W(G))$  نشان داد که در آن  $V(G)$  مجموعه گره های گراف و  $W(G)$  ماتریس همچواری گراف میباشد. در صورتیکه  $0 > |W(G)|$  باشد کمانی از گره  $A$  به گره  $B$  زیا وزن  $(G)$  وجود دارد. گراف های بدون جهت، دارای ماتریس همچواری، متقارن میباشد. جایگشت های مختلف سطرها (در نتیجه ستونهای متناظر) در ماتریس همچواری باعث تغییر ترتیب برحسب گره های گراف میگردد. بنابر این میتوان گفت دو گراف  $(V(G), W(G))$  و  $H = (V(H), W(H))$  متناظر هستند اگر و تنها اگر ترتیب برحسب گره های گراف  $H$  یک جایگشت از برحسب گره های گراف  $G$  باشد یعنی دو ماتریس همچواری  $(W(G), W(H))$  از طریق رابطه زیر بهم نگاشت داده میشوند [۸].

$$W(H) = P \cdot W(G) \cdot P^T \quad (1)$$

که  $P$  ماتریس جایگشت میباشد. در هر سطر(ستون) این ماتریس تنها یک عدد ۱ وجود دارد و بقیه عناصر ماتریس صفر هستند. عضو  $P_{ij}$  از ماتریس  $P$  نشانده‌نده نگاشت گره  $v_i$  از گراف  $G$  به گره  $v_j$  از گراف  $H$  میباشد. بر اساس مقدار ماتریس  $P$ , نگاشت  $\sigma: V(G) \rightarrow V(H)$  بصورت زیر تعریف میگردد.

$$\sigma = \{(v_i, v_j) \mid P_{ji} = 1, v_i \in V(G), v_j \in V(H)\} \quad \forall i, j = 1, 2, \dots, n \quad (2)$$

برای مثال اگر نگاشت  $\sigma$  بصورت  $\sigma = \{(A, b), (B, d), (C, c), (D, a)\}$  باشد ماتریس جایگشت بصورت زیر خواهد شد.

$$P = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

با استفاده از نگاشت  $\sigma$ , خطای نگاشت دو گراف  $G$  و  $H$  را بصورت زیر تعریف میکنیم.

$$J(\sigma) = \|W(H) - P \cdot W(G) \cdot P^T\| \quad (3)$$

که  $\| \cdot \|$  نرم ماتریس(هر نوع نرم) میباشد. بنابراین مسئله پیدا کردن تناظر بین دو گراف به حل معادله  $J(\sigma) = 0$  تبدیل میشود. زمانیکه دو گراف بطور دقیق با هم متناظر نباشند (تناظر دو گراف با تصحیح خطای) مسئله پیدا کردن تناظر بین دو گراف به پیدا کردن کمینه تابع  $J(\sigma)$  تبدیل میگردد. برای گراف با اندازه  $n$ , محاسبه  $J(\sigma)$  نیاز به زمانی از مرتبه  $(n^2)^{\theta}$  دارد. برای کم کردن هزینه اجرای محاسبه  $J(\sigma)$ , میتوان نشان داد که تحت نگاشت  $\sigma$ , رابطه زیر برقرار است.

$$[P \cdot W(G) \cdot P^T]_{i,j} = [W(G)]_{\sigma(i), \sigma(j)} \quad (4)$$

که  $[A]_{i,j}$  عضو سطر  $i$  و ستون  $j$  ماتریس  $A$  میباشد. اگر در رابطه (4) از نرم  $\| \cdot \|_1$  (یعنی  $\sum_i |W_i| = \sum_j |W_j|$ ) بحای نرم  $\| \cdot \|$  استفاده کنیم شکل ساده تری برای محاسبه مقدار اختلاف بین دو گراف  $G$  و  $H$  بدست میاید. برای این منظور خطای نگاشت گره  $k$  از گراف  $G$  به گره  $\sigma(k)$  از گراف  $H$  بصورت زیر تعریف میشود.

$$J_k(\sigma) = \sum_{m=1}^n |[W(H)]_{k,m} - [W(G)]_{\sigma(k), \sigma(m)}| + \sum_{m=1}^n |[W(H)]_{m,k} - [W(G)]_{\sigma(m), \sigma(k)}| \quad (5)$$

درصورتیکه گراف بدون جهت باشد خطای نگاشت گره  $k$  برابر است با

$$J_k(\sigma) = 2 \times \sum_{m=1}^n |[W(H)]_{k,m} - [W(G)]_{\sigma(k), \sigma(m)}| \quad (6)$$

و درنتیجه خطای تناظر دو گراف برای نگاشت  $\sigma$  بصورت زیر تعریف میگردد.

$$J(\sigma) = \sum_{k=1}^n J_k(\sigma) \quad (7)$$

با توجه به معادلات فوق روشن است که محاسبه  $J_k(\sigma)$  و  $J(\sigma)$  نیاز به زمانی از مرتبه  $(n^2)^{\theta}$  دارد. در ادامه این بخش شش الگوریتم تصادفی برای تشخیص تناظر گراف آورده شده است. تمامی این الگوریتم ها از نوع الگوریتم های لاس و گاس میباشند با این تفاوت که احتمال همگرایی به جواب و متوسط زمان اجرای این الگوریتم ها متفاوت میباشد. این الگوریتم ها از جستجوی تصادفی برای پیدا نمودن تناظر گراف استفاده میکنند. رویه کلی این الگوریتم ها در شکل ۲ نشان داده شده است.

**الگوریتم شماره ۱:** در این الگوریتم، ابتدا نگاشت اولیه  $\sigma$  بصورت تصادفی بین گراف های  $G$  و  $H$  برقرار میگردد. سپس زوج ((u, v) و (w, z)) بصورت تصادفی انتخاب میشود بطوریکه  $u \in V(G)$  و  $v \in V(H)$  میباشد. زوج ((u, v) و (w, z)) بصورتی انتخاب میشود که برای عدد تصادفی  $k$ , مقدار  $\sigma(k)$  کامین مقدار بزرگ را داشته باشد. اگر مقدار خطای حاصل از نگاشت ((u, v), (w, z)) بزرگتر از مقدار آستانه (مقدار آستانه بصورت تطبیقی مشخص میگردد) و مقدار آن در هر لحظه برای این گاهای داشته باشد. یعنی در نگاشت جدید (نگاشت  $\sigma'$ ) دو زوج ((u, v) و (w, z)) به دو زوج ((u, v) و (w, z), (u, v) و (w, z)) تبدیل شده و زوج های دیگر بدون تغییر میمانند. این الگوریتم در شکل ۳ نشان داده شده است.

این الگوریتم برای گراف های کوچک مناسب میباشد ولی اگر اندازه گراف بزرگ شود این الگوریتم کارایی خود را از دست میدهد زیرا سطح تابع  $J(\sigma)$  مملو از پستی و بلندی است و ممکن است الگوریتم مدت زیادی در حداقل های محلی این تابع گرفتار شود. دلیل دیگر افزایش زمان اجرا الگوریتم، تصمیم گیریهای کوکوکاره میباشد که باعث میشود تا جابجایی های غلط زیادی صورت گیرد.

تابع (k) برچسب گره ای (u) را عنوان جواب بر میگیرد که مقدار بزرگ را در مجموعه خطاهای نگاشت ها دارا باشد. در بیشتر موارد، اگر یک الگوریتم تصادفی بصورت بازگشتی صدازده شود. همراه با کاهش انسازه مسئله، احتمال همگرایی الگوریتم کاهش میابد. یک راه خوب، فقط عمل صدا زدن بازگشتی الگوریتم تصادفی و استفاده از یک الگوریتم قطعی بحای الگوریتم تصادفی است. در الگوریتم های ارائه شده در این مقاله، قطع عمل صدا زدن بازگشتی در انتخاب گره لا انجام شده است. در این تابع اگر خطای مقدار مشخصی کمتر شود بحای انتخاب تصادفی یک گره، گرهی انتخاب میگردد که بیشترین خطای تولید نموده باشد.

**الگوریتم شماره ۲:** این الگوریتم مانند الگوریتم ۱ از جستجوی کورکرانه برای پیدا نمودن نگاشت استفاده میکند و دارای مشکلاتی همانند مشکلات الگوریتم ۱ میباشد با این تفاوت که بحای انتخاب گره  $v$  با کامین مقدار بزرگ ((u, v) و (w, z)) این گره بصورتی انتخاب میگردد که  $J(v)$  دارای

بزرگترین مقدار باشد. جایجاپی گره ۱ با گرهی که دارای بیشترین مقدار خطای کاهش بیشتر خطای با مقایسه با الگوریتم ۱ میگردد و این باعث میگردد که زمان متوسط اجرای این الگوریتم کاهش یابد. شکل ۴ الگوریتم ۲ را برای تناظر گراف نشان میدهد.

```

function GraphIsomorphism (G, H)
    Create a random mapping σ
    repeat
        for m = 1 to n do
             $J_k(\sigma) = 2 \times \sum_{m=1}^n |W(H)_{k,m} - W(G)_{\sigma(k), \sigma(m)}|$ 
        end for
        u = Select (random (N)) // random number in range [1, N]
        if  $J_u(\sigma) > T$  then
            U = Select (random (N)) // random number in range [1, N]
            Swap (u, U)
        end if
    until  $J(\sigma) = 0$ 
    return σ
end GraphIsomorphism

```

شکل ۳: الگوریتم ۱ برای تناظر دو گراف

```

function GraphIsomorphisms (G, H)
    Create a random mapping σ
    repeat
        for m = 1 to n do
            Compute  $J_m(\sigma)$  // Compute the error for each node
        end for
        Select a pair (u ∈ G, v ∈ H) according to some criteria
        Reorder the mapping inorder to find global minimum of J
        ( $\sigma$ )
    until  $(J(\sigma) = 0)$ 
    return σ
end GraphIsomorphism

```

شکل ۲: الگوریتم تصادفی برای تناظر دو گراف

الگوریتم شماره ۳: این الگوریتم مانند الگوریتم ۲ میباشد با این تفاوت که اگر جایجاپی دو گره ۱ و ۷ نسبت به گذشته خطای کمتری را تولید نماید این دو گره جایجا میگردد و در غیر اینصورت این نگاشت بهمان صورت گذشته باقی میماند. تعداد جایجاپی های غلط این الگوریتم بسیار کمتر از الگوریتم ۲ میباشد و بهمین دلیل دارای متوسط زمان اجرای کمتری نسبت به الگوریتم ۲ میباشد. الگوریتم ۳ برای تناظر گراف در شکل ۵ آورده شده است.

الگوریتم شماره ۴: در این الگوریتم گره ۱ از گراف G بصورتی انتخاب میگردد که خطای حاصل از نگاشت این گره  $k$ ،  $k$ امین مقدار بزرگ را داشته باشد. سپس گره ۷ بصورت تصادفی از گراف H انتخاب میگردد. در صورتیکه تحت نگاشت ۵، گره های ۱ و ۷ با هم متناظر نباشند و خطای نگاشت حاصل از جایجاپی ۱ و ۷ کمتر از مقدار آستانه ای و همچنین کمتر از خطای نگاشت ۵ باشد این دو گره جایجا میشوند. اگر تحت نگاشت ۵، گره های ۱ و ۷ با هم متناظر باشند و خطای نگاشت از جایجاپی ۱ و ۷ بیشتر از مقدار آستانه ای باشد گره ۱ با گرهی جایجا میگردد که کمترین خطای را تولید نماید. این الگوریتم در شکل ۶ آورده شده است. متوسط زمان اجرای این الگوریتم برای گراف های کوچک مناسب میباشد اما با بزرگ شدن اندازه گرافها، تعداد انتخاب ها زیاد میشوند و باعث زیاد شدن متوسط زمان اجرای الگوریتم میگردد. اما بدلیل اینکه نسبت به جستجوی کوکورانه الگوریتم های ۱ و ۲ تصمیم گیریهای مناسب تری را انجام میدهد از دو الگوریتم ۱ و ۲ بهتر است.

```

function GraphIsomorphisms (G, H)
    Create a random mapping σ
    repeat
        for m = 1 to n do
             $J_k(\sigma) = 2 \times \sum_{m=1}^n |W(H)_{k,m} - W(G)_{\sigma(k), \sigma(m)}|$ 
        end for
        u = Select (random (N)) // random number in range [1, N]
        if  $J_u(\sigma) > T$  then
            MoveNode (u)
        end if
    until  $J(\sigma) = 0$ 
    return σ
end GraphIsomorphism

```

```

procedure MoveNode (u)
    U = Select (1)
    Create σ' from σ by swapping u and U
    if  $J_u(\sigma) \geq J_u(\sigma')$  then
        Swap (u, U)
    end if
end MoveNode

```

شکل ۵: الگوریتم ۳ برای تناظر دو گراف

```

function GraphIsomorphisms (G, H)
    Create a random mapping σ
    repeat
        for m = 1 to n do
             $J_k(\sigma) = 2 \times \sum_{m=1}^n |W(H)_{k,m} - W(G)_{\sigma(k), \sigma(m)}|$ 
        end for
        u = Select (random (N)) // random number in range [1, N]
        if  $J_u(\sigma) > T$  then
            MoveNode (u)
        end if
    until  $J(\sigma) = 0$ 
    return σ
end GraphIsomorphism

```

```

procedure MoveNode (u)
    U = Select (1) // The largest element
    Swap (u, U)
end MoveNode

```

شکل ۴: الگوریتم ۲ برای تناظر دو گراف

الگوریتم شماره ۵: این الگوریتم مانند الگوریتم ۴ میباشد اما بجای انتخاب تصادفی گره ۷ از بین همه گره های گراف H، گرهی انتخاب میگردد که خطای آن در نگاشت ۵،  $k$ امین مقدار بزرگ را داشته باشد. بنابراین نسبت به الگوریتم ۴ (که تعداد زیادی از انتخابهایش شرایط جایجاپی را



ندارند) از تعداد انتخاب های کمتری برای پیدا نمودن جواب استفاده میکند. بنابراین دارای متوسط زمان اجرای کمتری نسبت به الگوریتم ۴ میباشد. شکل ۷ این الگوریتم را نشان میدهد.

```

function GraphIsomorphism (G, H)
    Create a random mapping σ
    repeat
        for m = 1 to n do
             $J_k(\sigma) = 2 \times \sum_{m=1}^n |W(H)_{k,m} - W(G)_{\sigma(k), \sigma(m)}|$  end for
        end for
        u = Select (random (N)) // random number in range [1, N]
        v = σ (Select (random (N)))
        Create σ' from σ by swapping u and σ-1(v)
        if Ju(σ') < T then
            if s(u) <> v then
                Swap (u, σ-1(v))
            end if
        else
            if s(u) = v then
                MoveNode (u)
            end if
        end if
    until J (σ) = 0
end GraphIsomorphism

procedure MoveNode (u)
    BestError = Ju(σ)
    BestNode = u
    for U = 1 to n do
        Create σ' from σ by swapping u and U
        if JU(σ') < BestError then
            BestError = JU(σ')
            BestNode = U
        end if
    end for
    Swap (u, U)
end MoveNode

```

شکل ۷: الگوریتم ۵ برای تناظر دو گراف

```

function GraphIsomorphism (G, H)
    Create a random mapping σ
    repeat
        for m = 1 to n do
             $J_k(\sigma) = 2 \times \sum_{m=1}^n |W(H)_{k,m} - W(G)_{\sigma(k), \sigma(m)}|$ 
        end for
        u = Select (random (N)) // random number in range [1, N]
        v = σ (random (n))
        Create σ' from σ by swapping u and σ-1(v)
        if Ju(σ') < T then
            if σ(u) <> v and Ju(σ') < Ju(σ) then
                Swap (u, σ-1(v))
            end if
        else
            if σ(u) = v then
                MoveNode (u)
            end if
        end if
    until J (σ) = 0
end GraphIsomorphism

procedure MoveNode (u)
    BestError = Ju(σ)
    BestNode = u
    for U = 1 to n do
        Create σ' from σ by swapping u and U
        if JU(σ') < BestError then
            BestError = JU(σ')
            BestNode = U
        end if
    end for
    Swap (u, U)
end MoveNode

```

شکل ۸: الگوریتم ۶ برای تناظر دو گراف

الگوریتم شماره ۶: این الگوریتم تلقیقی از الگوریتم های ۳ و ۵ میباشد و بدین وسیله احتمال انتخاب گره صحیح لا افزایش میابد. در این الگوریتم یکی از گره هایی که بیشترین خطا را در نگاشت  $\sigma$  تولید نموده است انتخاب میگردد و این گره با احتمال زیاد گره مناسب خود را پیدا میکند. بنابراین نسبت به دو الگوریتم ۳ و ۵ از متوسط زمان اجرای کمتری برخوردار است، این الگوریتم در ۸ نشان داده است. الگوریتم های تناظر دو گراف با تصحیح خطای همه الگوریتم های فوق را میتوان برای گراف های دارای اغتشاش بکار برد تنهای با این تفاوت که شرط پایان را باید بصورتی مشخص نماییم که زمان اجرای الگوریتم پس از پیدا نمودن تناظر بهینه محدود باشد. با توجه به اینکه در الگوریتم های تصادفی احتمال گرفتاری در حداقل های محلی بسیار کم (و در بیشتر موارد غیر ممکن) میباشد (زیرا از اطلاعات محلی برای پیدا نمودن جواب بهینه استفاده نمیکند) بنابر این اگر مدت زیادی الگوریتم نتواند جواب را تغییر دهد این جواب بهمنزله جواب بهینه است. این مدت برای الگوریتم های فوق متفاوت میباشد. برای نمونه در شکل ۹ الگوریتم ۶ بگونه ای اصلاح گردیده است که علاوه بر گراف های بدون اغتشاش، برای گراف های دارای اغتشاش نیز قابلیت اجرا داشته باشد.

#### ۴- نتایج شبیه سازیها

در این بخش الگوریتم های فوق روی گراف های مختلف و با اندازه های متفاوت آزمایش شده اند و نتایج آن در جداول زیر آمده است. در این مقاله از روش اول برای ساختن گراف تصادفی با وزن و بدون جهت G استفاده شده است که در آن اعداد تصادفی در فاصله [۰, ۰.۹۹] بعنوان وزن هر کمان اختصاص داده میشود و وزن صفر معنای عدم وجود کمان میباشد. با تغییر تصادفی برچسب n گره از گراف G، گراف H تولید میگردد. در تمامی آزمایش های زیر هر الگوریتم روی ۱۰ گراف یکسان اجرا شده است تا توزیع زمان اجرای الگوریتم ها مشخص گردد و مقدار متوسط تکرار حلقه repeat-until و تعداد اجراهایی که همگرا نشده اند در جدول ۱ آورده شده است. در این آزمایشها، مقدار آستانه بصورت تطبیقی مشخص میگردد و مقدار آن در هر لحظه برابر است با میانگین خطای نگاشت برای تمامی گره ها. برای تولید گرا فهای دارای اغتشاش، وزن هر کمان را با عددی تصادفی در فاصله [X, X] جمع میشود که X درصد اغتشاش میباشد.

```

function ErrorCorrectingGraphIsomorphism (G, H)
    Create a random mapping σ
    repeat
        for m = 1 to n do
             $J_k(\sigma) = 2 \times \sum_{m=1}^n |W(H)_{k,m} - W(G)_{\sigma(k), \sigma(m)}|$ 
        end for
        u = Select (random (N)) // random number in range [1, N]
        if  $J_u(\sigma) > T$  then
            MoveNode (u)
        end if
        until  $J(\sigma) = 0$  or for long period  $J(\sigma)$  is constant
    end ErrorCorrectingGraphIsomorphism
    procedure MoveNode (u)
        BestError =  $J_u(\sigma)$ 
        BestNode = u
        for U = 1 to n do
            Create  $\sigma'$  from  $\sigma$  by swapping u and U
            if  $J_U(\sigma') < BestError$  then
                BestError =  $J_U(\sigma')$ 
                BestNode = U
            end if
        end for
        Swap (u, U)
    end MoveNode

```

شکل ۹: الگوریتم تناظر دو گراف با تصحیح خطا

```

function GraphIsomorphism (G, H)
    Create a random mapping σ
    repeat
        for m = 1 to n do
             $J_k(\sigma) = 2 \times \sum_{m=1}^n |W(H)_{k,m} - W(G)_{\sigma(k), \sigma(m)}|$ 
        end for
        u = Select (random (N)) // random number in range [1, N]
        if  $J_u(\sigma) > T$  then
            MoveNode (u)
        end if
        until  $J(\sigma) = 0$ 
    end GraphIsomorphism
    procedure MoveNode (u)
        BestError =  $J_u(\sigma)$ 
        BestNode = u
        for U = 1 to n do
             $\sigma'$  is new mapping, which derived from  $\sigma$  by swapping u and U
            if  $J(\sigma') < BestError$  then
                BestError =  $J_U(\sigma')$ 
                BestNode = U
            end if
        end for
        Swap (u, U)
    end MoveNode

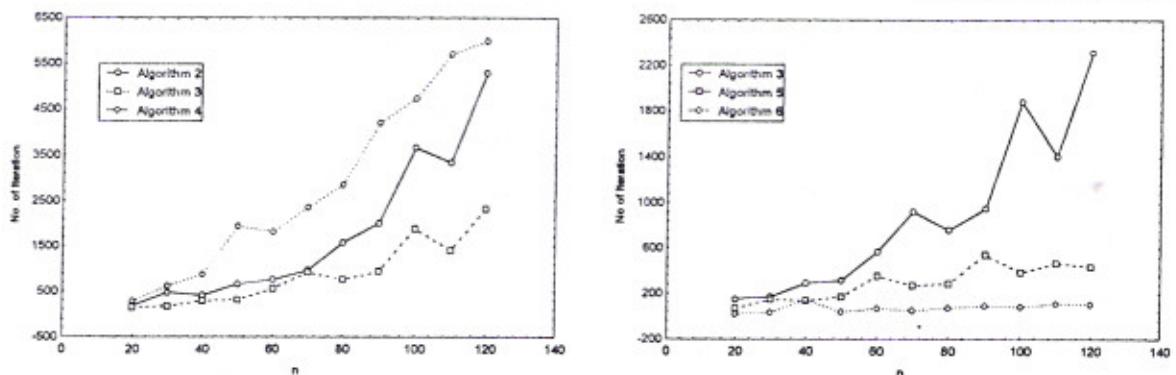
```

شکل ۱۰: الگوریتم ۶ برای تناظر دو گراف

جدول ۱: متوسط تعداد تکرار حلقه repeat-until الگوریتم های تصادفی تناظر دو گراف برای ده اجرای مختلف

| تعداد اجراهای همگرا نشده |   |   |   |   |    | متوسط تکرار الگوریتم |     |      |      |      |      | الگوریتم<br>اناژه گراف |
|--------------------------|---|---|---|---|----|----------------------|-----|------|------|------|------|------------------------|
| ۶                        | ۵ | ۴ | ۳ | ۲ | ۱  | ۶                    | ۵   | ۴    | ۳    | ۲    | ۱    |                        |
| *                        | * | * | * | 1 | *  | 14                   | 80  | 242  | 151  | 189  | 424  | 20                     |
| *                        | * | * | * | * | *  | 22                   | 151 | 820  | 172  | 279  | 228  | 30                     |
| *                        | * | * | 1 | * | *  | 160                  | 175 | 847  | 292  | 419  | 554  | 40                     |
| *                        | * | * | * | * | *  | 32                   | 171 | 1328 | 215  | 666  | 593  | 50                     |
| *                        | * | * | * | * | *  | 59                   | 252 | 1812 | 588  | 759  | 1280 | 60                     |
| *                        | * | * | * | * | *  | 79                   | 258 | 2200 | 923  | 954  | 2976 | 70                     |
| *                        | * | * | * | * | *  | 82                   | 246 | 2481 | 780  | 1581 | 2522 | 80                     |
| *                        | * | 1 | * | * | *  | 91                   | 544 | 4200 | 948  | 2027 | 2277 | 90                     |
| *                        | * | * | * | * | *  | 10                   | 180 | 4721 | 1881 | 2705 | *    | 100                    |
| *                        | * | * | 2 | * | *  | 10                   | 195 | 5712 | 1746 | 2240 | *    | 110                    |
| *                        | * | * | * | * | 10 | 105                  | 426 | 5991 | 2215 | 5780 | *    | 120                    |

الگوریتم ۱ برای گراف های بزرگتر از ۱۰۰ گره در ۱۰۰۰۰ تکرار حلقه همگرا نمیشود. شکل ۱۰ متوسط تعداد تکرار های حلقه repeat-until را برای الگوریتم های ۲ تا ۶ نشان میدهد.



شکل ۱۰: متوسط تعداد تکرار های حلقه repeat-until



با توجه به شکل ۱۰ میتوان گفت که متوسط زمان اجرای الگوریتم های ۱ تا ۴ از مرتبه ( $n^4$ ) و متوسط زمان اجرای الگوریتم های ۵ و ۶ از مرتبه  $O(n^3)$  میباشدند. جدول ۲ متوسط تعداد تکرار حلقه repeat-until و تعداد اجرا های همگرا نشده و خطای پس از همگرایی الگوریتم تناظر دو گراف با تصحیح خطای برای درصد اغتشاش های مختلف را نشان میدهدند. برای جزئیات بیشتر درباره شبیه سازیها به مرجع [۱۴] مراجعه شود.

جدول ۲: متوسط تعداد تکرار حلقه repeat-until الگوریتم تناظر دو گراف با تصحیح خطای برای اغتشاش های مختلف

| اغتشاش               | اندازه گراف          | ۱۰     | ۱۱    | ۱۰۰    | ۹۰     | ۸۰    | ۷۰    | ۶۰    | ۵۰    | ۴۰    | ۳۰    | ۲۰   | ۱۰ |
|----------------------|----------------------|--------|-------|--------|--------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|------|----|
| متوجه نکردن الگوریتم | متوجه نکردن الگوریتم | ۱۵۴    | ۱۱۲   | ۱۲۵    | ۱۲۲    | ۱۱۵   | ۸۵    | ۲۲۹   | ۱۲۸   | ۶۷    | ۴۲۲   | ۱۱۶  |    |
| اجرا های همگرا نشده  | ۷۵                   | *      | *     | *      | *      | *     | *     | *     | *     | ۱     | *     | *    |    |
| خطای پس از همگرایی   | ۷۵                   | ۷۰-۳۷۶ | ۵۹۲۶۶ | ۴۴۲۹۸  | ۳۹۶۶۰  | ۲۰۹۶۰ | ۲۲۷۳۶ | ۱۷۲۲۲ | ۱۲۱۵۶ | ۷۶۲۰  | ۴۵۱۶  | ۱۷۹۶ |    |
| متوجه نکردن الگوریتم | ۷۱۰                  | ۱۲۰    | ۶۷    | ۱۲۲    | ۷۱     | ۹۲    | ۱۲۲   | ۵۶    | ۳۸    | ۲۲    | ۶۵    | ۱۶   |    |
| اجرا های همگرا نشده  | ۷۱۰                  | *      | *     | ۱      | *      | *     | *     | *     | *     | *     | *     | *    |    |
| خطای پس از همگرایی   | ۷۱۰                  | ۱۳۲۱۴۶ | ۱۱۷۰۴ | ۹۴۲۲۴  | ۷۸۲۹۸  | ۶۱۷۹۸ | ۴۷۰۰۴ | ۳۴۴۶۶ | ۲۴۰۰۶ | ۱۵۱۰۴ | ۸۹۳۸  | ۳۷۱۲ |    |
| متوجه نکردن الگوریتم | ۷۱۵                  | ۱۳۱    | ۷۰۴   | ۱۵۶    | ۸۹     | ۱۰۷   | ۱۰۷   | ۱۱۹   | ۷۱    | ۶۴    | ۱۶۰   | ۹۳   |    |
| اجرا های همگرا نشده  | ۷۱۵                  | *      | *     | *      | *      | *     | *     | *     | *     | *     | *     | *    |    |
| خطای پس از همگرایی   | ۷۱۵                  | ۷-۸۱۲۲ | ۱۷۵۹۸ | ۱۴۹۵۹۶ | ۱۱۰۷۷۰ | ۹۱۷۷۶ | ۷۰۰۰۰ | ۵۲۱۲۴ | ۳۵۹۴۰ | ۲۲۹۴۶ | ۱۲۸۵۶ | ۵۵۷۸ |    |

## ۵- نتیجه گیری

در این مقاله شش الگوریتم تصادفی برای مسئله تناظر دو گراف ارائه شده است. آزمایش های مختلف نشان میدهدند که برای گراف با اندازه  $n$ ، بعضی از این الگوریتم ها دارای پیچیدگی از مرتبه ( $n^4$ ) و بعضی دیگر دارای پیچیدگی از مرتبه ( $n^3$ ) میباشدند. با توجه به اینکه الگوریتم Backtracking دارای پیچیدگی زمانی از مرتبه ( $n!$ ) میباشد الگوریتم های پیشنهاد شده در مقایسه با الگوریتم Backtracking ببود قابل ملاحظه ای را در مرتبه بزرگی نشان میدهدند. زمانی که گراف ها دارای اغتشاش باشند مسئله سیار پیچیده تر میباشد ولی شبیه سازیها نشان میدهدند که مرتبه بزرگی الگوریتم تصادفی ۶ برای گراف های با اغتشاش و بدون اغتشاش یکسان است.

## ۶- مراجع

- [1] Abadir, M.S. and Ferguson, J., "An Improved Layout Verification Algorithm", Proc. of IEEE European Int. Conf. on Design and Automation, pp. 391-395, 1990.
- [2] Maurer, P.M. and Schapira, A.D., "A Logic-To-Logic Comparator for VLSI Layout Verification", IEEE Trans. on Computer-Aided Design of Integrated Circuits and Systems, Vol. 7, No. 8, pp. 897-907, 1988.
- [3] Huang, K.-T. and Overhauser, D., "A Novel Graph Algorithm for Circuit Recognition", Proc. of IEEE Int. Symposium on Circuits and Systems, pp. 1695-1698, 1995.
- [4] Petrank, E. and Roth, R.M., "Is Code Equivalence easy to decide", IEEE Trans. on Information Theory, Vol. 43, No. 5, pp. 1602-1604, 1997.
- [5] Schalkoff, R. J., Pattern Recognition: Statistical, Structural and Neural Approaches, John Wiley, New York, 1992.
- [6] Cinque, L., Yasuda, D., Shapiro, L.G., Tanimoto, S., and Allen, B., "An Improved Algorithm for Relational Distance Graph Matching", Pattern Recognition, Vol. 29, No. 2, pp. 349-359, 1996.
- [7] Wilson, R. C. and Hancock, E. R., "Structural Matching by Discrete Relaxation", IEEE Trans. on Pattern Analysis and Machine Vision, Vol. 19, No. 6, pp. 634-648, 1997.
- [8] Wang, Y., Fan, K., and Hornig, J., "Genetic-Based Search for Error-Correcting Graph Isomorphism", IEEE Trans. on Systems, Man, and Cybernetics-PartB: Cybernetics, Vol. 27, No. 4, pp. 588-597, 1997.
- [9] Depiero, F., Trivedi, M., and Serbin, S., "Graph Matching Using Direct Classification of Node Attendance", Pattern Recognition, Vol. 29, No. 6, pp. 1031-1048, 1996.
- [10] Agusa, K., Fujita, S., Yamashita, M., and Ae, T., "On Neural Networks for Graph Isomorphism Problem", Proc. of RNNS/IEEE Int. Symposium on Neuroinformatics and Neurocomputers, pp. 1142-1148, 1992.
- [11] Krcmar, M. and Dhawan, A. P., "Application of Genetic Algorithms in Graph Matching", Proc. of IEEE Int. Conf. on Conference on Neural Networks (ICNN'94), pp. 3872-3876, 1994.
- [12] Gupta, R., Smolka, S. A., and Bhaskar, S., "On Randomization in Sequential and Distributed Algorithms", ACM Computing Surveys, Vol. 26, No. 1, pp. 7-85, 1994.
- [13] Brassard, G. and Bratley, P., Algorithmics: Theory and Practice, Prentice-Hall, 1988.
- [14] Beigy, H. and Meybodi, M. R., "Randomized Las Vegas Algorithms for Graph Isomorphism", Technical Report, Computer Eng. Dept., Amirkabir University of Technology, Tehran, Iran , 1998.

# هفتمین کنفرانس مهندسی برق ایران

مرکز تحقیقات مخابرات ایران ۲۷ - ۲۹ اردیبهشت ماه ۱۳۷۸

مجموعه مقالات

## کامپیوتر

