Лабораторная работа №4.8 Резонанс напряжений Мещеряков Всеволод, Б02-001, 13.10.2021

Введение

Цель работы заключается в изучении последовательной цепи переменного тока и наблюдении резонанса напряжений. Для этого используются регулировочный автотрансформатор, катушка индуктивности с выдвижным сердечником, магазин емкостей, резисторы, амперметр, три вольтметра, ваттметр, осциллограф, универсальный мост.

Теоретическая справка: импеданс

Параметры основных элементов цепи задаются их импедансами, то есть некоторыми комплексными числами. Такая условность носит название метода "комплексных амплитуд". Поймем, в чем заключается выгода такого приёма.

Рассмотрим стандартный RLC-контур, подключенный к источнику внешней ЭДС, изменяющейся по гармоническому закону: $\varepsilon = \varepsilon_0 \cos \Omega t$. Обозначим разность потенциалов на конденсаторе U_c , ток, идущий в контуре, I. Сумма падений напряжения на элементах цепи равна ЭДС самоиндукции плюс ЭДС источника:

$$RI + U_c = -L\frac{dI}{dt} + \mathcal{E}_0 \cos \Omega t. \tag{1}$$

Пусть на конденсаторе заряд q, учтем зависимость от времени $q=\int Idt$:

$$L\frac{dI}{dt} + RI + \frac{1}{C} \int Idt = \varepsilon_0 \cos \Omega t.$$
 (2)

Решением линейного этого ДУ состоит из общего однородного решения и какого либо частного решения уравнения с учетом правой части. Для поиска этого решения используется метод комплексной амплитуды: пусть некоторая комплексная функция является решением линейного

 $M\Phi$ ТИ, 2021 1

ДУ с вещественными коэффициентами и комплексной правой частью; тогда вещественная часть этой функции является решением этого же уравнения, в правой части которого стоит вещественная часть прежнего выражения, а мнимая часть – решением уравнения с мнимой частью. Исходя из сказанного, запишем уравнение (2) в комплексной форме:

$$L\frac{d\hat{I}}{dt} + R\hat{I} + \frac{\int \hat{I}dt}{C} = \hat{\varepsilon_0}e^{i\Omega t}.$$
 (3)

Здесь $\hat{\varepsilon_0}$ – комплексная амплитуда внешнего напряжения: $\hat{\varepsilon_0} = \varepsilon_0 e^{i\varphi}$. Если начальная фаза равна нулю, то $\hat{\varepsilon_0} = \varepsilon_0$. Правая часть (2) является вещественной частью правой части (3). Будем искать решение (3) в том же виде, что и ЭДС. Тогда получим:

$$\hat{I}_0[R + i(\Omega L - \frac{1}{\Omega C})] = \varepsilon_0. \tag{4}$$

Величина, стоящая в квадратных скобках, называется импедансом – это характеристика контура, не зависящая ни от токов, ни от напряжений. Выражение (4) является обобщением законом Ома для переменных токов. Действительная часть импеданса называется активным сопротивлением контура, а мнимая – реактивным сопротивлением контура или реактансом. Так импеданс индуктивности равен $i\Omega L$, емкости $\frac{1}{i\Omega L}$, сопротивления R.

Вернемся к началу выкладок и скажем, что фаза ЭДС не равна нулю:

$$\varepsilon = \varepsilon_0 \cos \Omega t + \varphi. \tag{5}$$

Решаем аналогичные уравнения, обозначаем импеданс Z:

$$\hat{\varepsilon_0} = Z\hat{I_0}.\tag{6}$$

Тогда получаем окончательно:

$$I = \frac{\varepsilon_0}{|Z|} \cos(\Omega t + \varphi - \psi), \tag{7}$$

где
$$\psi = arctg \frac{\Omega L - \frac{1}{\Omega C}}{R}$$
.

 $M\Phi TH$, 2021

То есть получили, что ток отстаёт от напряжения по фазе на величину ψ , определяемую отношением мнимой и действительной частью импеданса.

Теоретическая справка: измерения

Рассмотрим электрическую цепь, состоящую из резистора R и катушки индуктивности L с импедансом $Z_L = r_L + i\Omega L$, последовательно подключенных ко внешнему источнику, ЭДС которого меняется по синусоидальному закону с частотой Ω – рисунок 1.

Источник питания

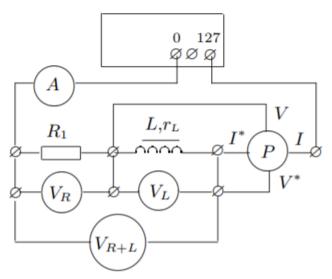


Рис. 1 — Схема экспериментальной установки для изучения закона Ома в цепи переменного тока

Обозначим через U_R напряжение на резисторе, U_L – на катушке, U_{R+L} – суммарное напряжение на катушке и на резисторе. Для них справедливы комплексные выражения:

$$\hat{U}_R = \hat{I}R, \ \hat{U}_L = \hat{I}(r_L + i\Omega L), \ \hat{U}_{R+L} = \hat{I}(R + r_L + i\Omega L).$$
 (8)

Переходя к модулям и фазам токов, получаем:

 $M\Phi$ ТИ, 2021 3

$$U_R = I \cdot R \qquad tg\psi_1 = 0$$

$$U_L = I\sqrt{r^2_L + (\Omega L)^2} \qquad tg\psi_2 = \frac{\Omega L}{r_L}$$

$$U_{R+L} = I\sqrt{(R+r_L)^2 + (\Omega L)^2} \qquad tg\psi_3 = \frac{\Omega L}{R+r_L}$$

Рассчитаем среднюю мощность переменного тока, выделяемую в катушке:

$$\bar{P} = \frac{1}{T} \int_0^T U(t)I(t)dt = I^2 r_L.$$
 (9)

Активное сопротивление катушки r_L можем измерить, если включим катушку в последовательный контур с известными R и C – рисунок 2. В контуре, настроенном в резонанс на частоту Ω внешнего источника (собственная частота контура и внешняя совпадают: $\omega_0 = \Omega$), реактивные сопротивления индуктивности совпадают:

$$\omega_0 L = \frac{1}{\omega_0 C}.\tag{10}$$

Тогда, определив каким либо образом добротность контура Q, можно рассчитать полное сопротивление контура R_{\sum} в резонансе, поскольку:

$$Q = \frac{\omega_0 L}{R_{\Sigma}} = \frac{1}{\omega_0 C R_{\Sigma}}.$$
 (11)

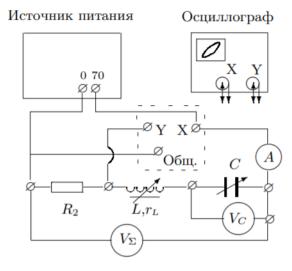


Рис. 2 — Схема установки для наблюдения резонанса напряжений

 $M\Phi$ ТИ, 2021 4

Ход работы: закон Ома в цепи переменного тока

Подготовим к работе установку, собранную по схеме рисунка 1. Перемещая сердечник катушки малыми шагами по 0.2 мм снимем зависимость тока I, напряжений U_R , U_L , U_{R+L} и мощности P_L от координаты сердечника x. Результаты отразим в таблице 1. Учтем и погрешности: класс точности используемых приборов – 0,5. То есть погрешность – 0,5% от предела измерений.

x, mm	I, дел	σ_I , дел	U_R , дел	σ_{U_R} , дел	U_{R+L} , дел	$\sigma_{U_{R+L}}$, дел	U_L , дел	σ_{U_L} , дел	P_L , дел	σ_{P_L} , дел
5	28	0,01	62	1	121	1	93	1	75	1
7	34	0,01	74	1	118	1	81	1	69	1
9	36	0,01	79	1	116	1	73	1	66	1
11	38	0,01	84	1	115	1	66	1	64	1
13	40	0,01	87	1	113	1	61	1	62	1
15	41	0,01	89	1	112	1	56	1	61	1
17	42	0,01	91	1	112	1	53	1	59	1
19	42	0,01	92	1	111	1	50	1	58	1
21	42	0,01	93	1	111	1	47	1	57	1

Таблица 1 — Результаты измерений до пересчёта, значения указаны в делениях приборов

Пересчитаем деления в соответствующие единицы измерения. Амперметр выставлен на максимальный ток 2.5 A, имеет 100 делений – тогда 1 деление – это 0,025 A. Вольтметры выставлены на максимальное напряжение 150 B, имеют 150 делений – тогда 1 деление – это 1 B. Ваттметр, согласно документации, показывает 1 Вт на деление. Результаты укажем в таблице 2.

x, MM	I, дел	σ_I, A	U_R, B	σ_{U_R} , B	U_{R+L} , B	$\sigma_{U_{R+L}}, \mathbf{B}$	U_L, B	σ_{U_L}, B	P_L, Bt	$\sigma_{P_L}, \operatorname{Bt}$
5	0,70	0,03	62	1	121	1	93	1	75	1
7	0,85	0,03	74	1	118	1	81	1	69	1
9	0,90	0,03	79	1	116	1	73	1	66	1
11	0,95	0,03	84	1	115	1	66	1	64	1
13	1,00	0,03	87	1	113	1	61	1	62	1
15	1,03	0,03	89	1	112	1	56	1	61	1
17	1,05	0,03	91	1	112	1	53	1	59	1
19	1,05	0,03	92	1	111	1	50	1	58	1
21	1,05	0,03	93	1	111	1	47	1	57	1

Таблица 2 — Результаты измерений после пересчёта, значения указаны в соответствующих единицах измерения

 $M\Phi TH$, 2021 5

По формуле для U_L из (8) и формуле (9) рассчитаем r_L и L для каждого x. Оценим погрешности: $\sigma_x = 0.5$ мм, σ_{r_L} как косвенное измерение через погрешности P и I. Результаты отразим в таблицах 3 и 4, по ним построим графики на рисунках 3 и 4.

Оценка погрешностей в этой работе несет условный характер, так как провода и клеммы вносят неоценимый вклад. Для реактивного сопротивления удалось провести оценку, но для индуктивности адекватной оценки провести не удалось.

x, MM	σ_x , mm	r_l, O_{M}	σ_{r_l} , Ом
5	0,5	153,06	13,70
7	0,5	95,50	7,06
9	0,5	81,48	5,69
11	0,5	70,91	4,70
13	0,5	62,00	3,91
15	0,5	58,06	3,57
17	0,5	53,51	3,22
19	0,5	52,61	3,16
21	0,5	51,70	3,11

Таблица 3 — Точки для графика зависимости $r_L(x)$

x, mm	σ_x , mm	L, Γ H
5	0,5	2,18
7	0,5	1,90
9	0,5	1,61
11	0,5	1,36
13	0,5	1,20
15	0,5	1,02
17	0,5	0,94
19	0,5	0,84
21	0,5	0,73

Таблица 4 — Точки для графика зависимости L(x)

 $M\Phi TH$, 2021

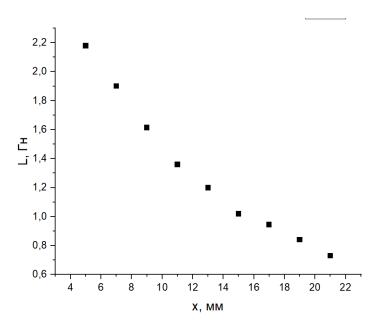


Рис. 3 — График зависимости $r_L(x)$

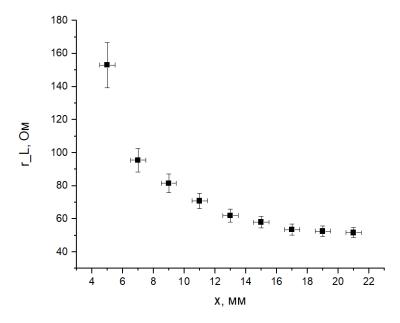


Рис. 4 — График зависимости L(x)

 $M\Phi$ ТИ, 2021