Trabajo Práctico N° 5: Deep Learning

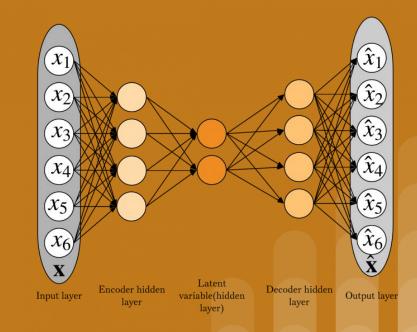
Grupo 10



Autoencoder

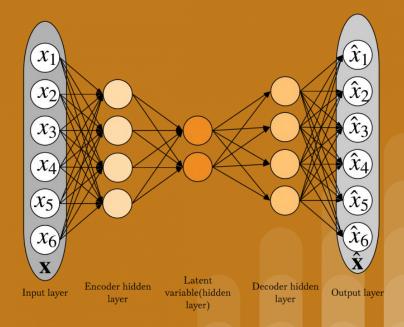
Autoencoder -Implementación

- Un único MLP simétrico
- Variación de capas y funciones de activación
- Espacio latente bidimensional
- Variación de capas intermedias (número y neuronas)
- Variación de learning rate
- Variación de epochs



Autoencoder - Optimización

- Learning rate adaptativo
- Gradiente descendiente
- Momentum
- Gradience desdenciende estocástico
- Funciones de activación rectificadoras
- Combinaciones de métodos



Autoencoder -Optimización

Distribución capas internas	Error
{64,16,2,16,64}	0.355
{30,20,2,20,30}	0.267
{16,2,16}	1.373
{64,32,16,2,16,32, 64}	0.003

Distribución capas internas	Error
{32, 2, 32}	0.802
{32, 8, 2, 8, 32}	0.163
{30, 24, 2, 24, 30}	0.448
{64, 2, 64}	0.511

Mayor tiempo, mucho menos error

Autoencoder - Optimización

# Experimento	Error (momentum 0.7)
1	0.027
2	0.065
3	0.100
4	0.066

# Experimento	Error (sin momentum)
1	0.097
2	0.065
3	0.129
4	0.128



Autoencoder - Optimización

# Experimento	Error (eta adaptativo)
1	0.034
2	0.129
3	0.097
4	0.134

Disminuye (pero no tanto como momentum)

# Experimento	Error (eta adaptativo + momentum)	
1	0.034	
2	0.035	
3	0.066	
4	0.054	

intentamos

combinar

Autoencoder - ¿Y si añadimos Optimización

gradiente descendiente estocástico?

# Experimento (Batch n = 5)	Error (eta adaptativo)
1	1.405
2	2.759
3	2.978
4	2.863

# Experimento (Batch n = 10)	Error (eta adaptativo)
1	0.355
2	0.532
3	0.692
4	0.423

No siempre disminuye

Autoencoder -Optimización

¿Y con distintas funciones de activación?

#	TanH (beta = 2)
1	0.034
2	0.035
3	0.066
4	0.054

#	ELU (beta = 0.1)
1	0.023
2	17.26
3	0.026
4	0.028

#	ReLU (beta = 0.01)	
1	7.117	
2	0.017	
3	0.037	
4	4.065	

Paky

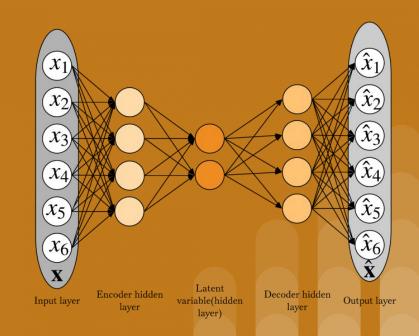
^{*}Buena opción, consistente

^{*}Puede dar una activación muy grande y generar mucho error (inconsistente)

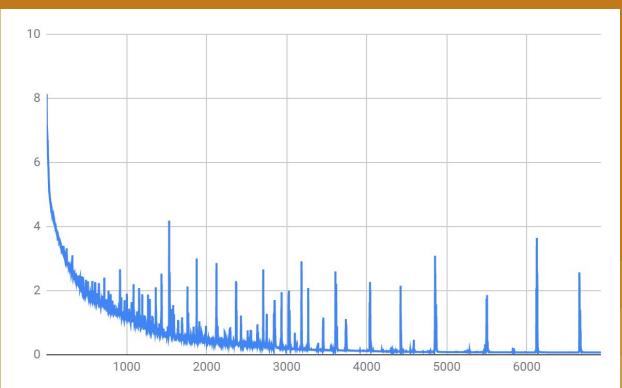
^{*}En ciertos casos necesitaría más epochs para alcanzar el mi resultado que TanH

Autoencoder -Espacio latente

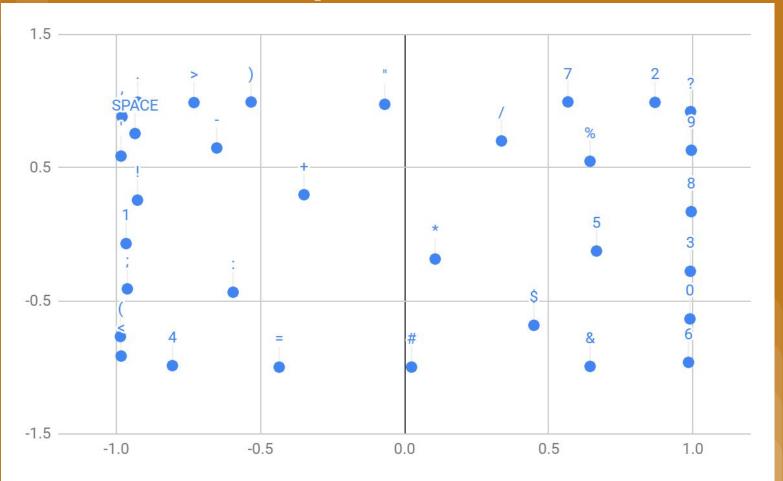
- Función de activación TanH
- 10000 Epochs (se puede disminuir el error con más)
- Distribución de capas internas {64, 32, 16, 2, 16, 32, 64}
- Momentum término 0.7
- Learning rate adaptativo comenzando en 0.001



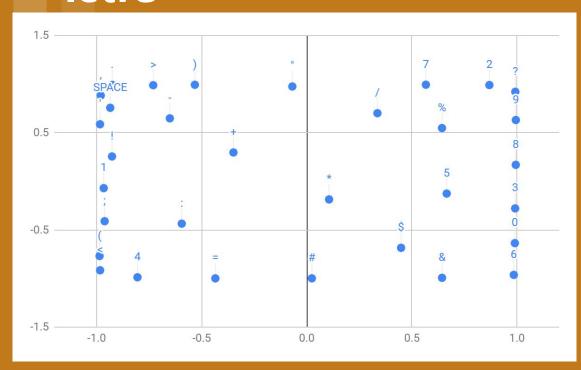
Autoencoder - Disminución del error (err mín 0.07)



Autoencoder - Espacio latente



Autoencoder - Generando nueva letra







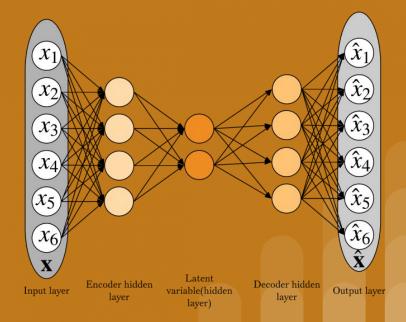
¿Cómo saber si es válido? Pareciera que no.. (Ej 2)

Denoiser



Denoiser Autoencoder -Optimización

- Autoencoder
- Input de entrada con ruido
- Espacio latente dimensión variable
- Variación de capas intermedias
- ruidos utilizados 10%, 15%, 20%



Denoiser Autoencoder Optimización Error en in

Error en inputs sin ruido - 15.000 epochs

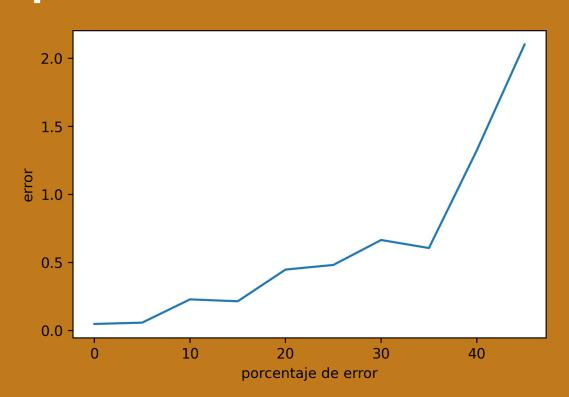
Distribución capas internas	Entrenado con ruido 10%	Entrenado con ruido 15%	Entrenado con ruido 20%
{64,32,16,2,16,32,64}	0.431	0.849	1.855
{32,16,32}	0.192	0.112	0.263
{32,16,8,16,32}	0.025	0.058	0.213
{64,32,16,32,64}	0.009	0.024	0.097

Denoiser Autoencoder -Optimización

15.000 epochs

porcentaje de ruidos usados para entrenar	Error input ruido 0%	Error input ruido 10%	Error input ruido 15%	Error input ruido 20%
[20]	0.0598	0.104	0.181	0.273
[10, 15, 20]	0.023	0.041	0.0765	0.302
[0, 10, 15, 20]	0.018	0.0272	0.0727	0.253

Denoiser Autoencoder - Optimización

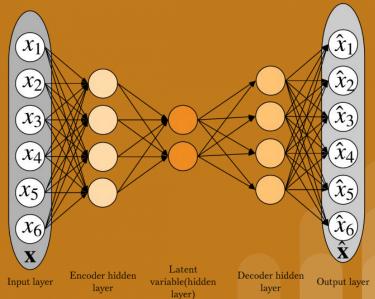


15.000 epochs

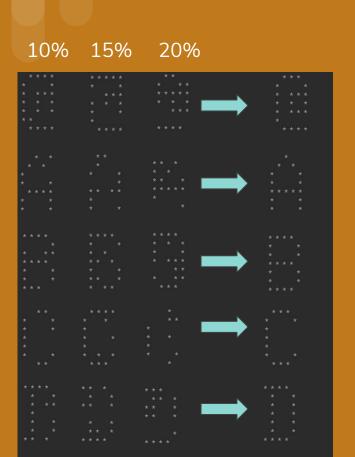
Distribución capas internas: {64,32,16,32,64}

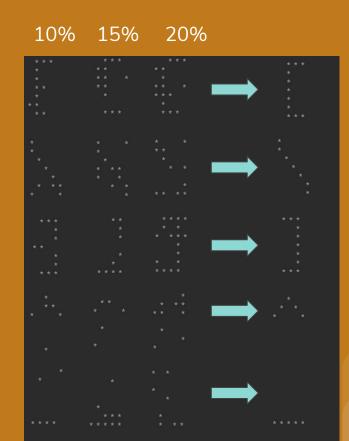
Denoiser Autoencoder -Ejemplo

- Función de activación TanH
- 40000 Epochs
- Distribución de capas internas {64, 32, 16, 32, 64}
- Momentum término 0.7
- Learning rate adaptativo comenzando en 0.001



Denoiser Autoencoder - Ejemplo

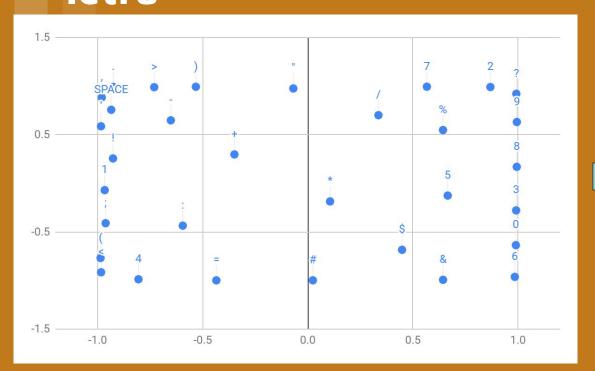


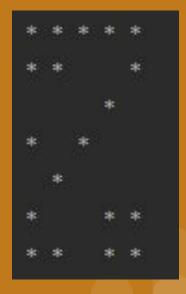


error 10% : 0.006 error 15% : 0.022 error 20% : 0.061



Autoencoder - Generando nueva letra





¿Cómo recorro el espacio latente?

- Definimos un set de "emojis" dibujando con bits binarios
- Un emoji que "pertenezca" al set debería tener dos ojos y una boca definidos

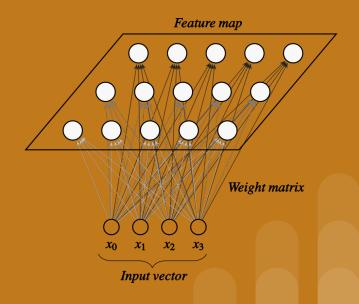
```
int[][] font1= {{0x00, 0x0A, 0x0A, 0x00, 0x11, 0x0E, 0x00},
       {0x00, 0x0A, 0x0A, 0x00, 0x0E, 0x11, 0x1F}, // D:
       {0x00, 0x08, 0x0A, 0x00, 0x1F, 0x15, 0x0A}, // :B
       {0x00, 0x08, 0x0A, 0x00, 0x11, 0x1F, 0x00},
       {0x00, 0x08, 0x0A, 0x00, 0x1F, 0x11, 0x00},
```

¿Qué ocurre si tomamos posiciones azarosas del espacio latente?



¿Cómo recorremos el espacio latente?

- Utilizamos como criterio una red de Kohonen
- La red describe y le da una estructura al espacio latente
- Si un elemento cae en una neurona existente, tendría la misma clasificación y por ende pertenecería al conjunto



Ejemplos concretos

- Red de Kohonen 3x3
- Input: coordenadas de los elementos en el espacio latente
- Observamos la clasificación

```
Neuron 11 Characters:
Neuron 12 Characters: : ] : I ; D
Neuron 13 Characters: : | ;) :) :3
Neuron 21 Characters: :B :O :D
Neuron 22 Characters:
Neuron 23 Characters:
Neuron 31 Characters: :P :( D: :[
Neuron 32 Characters:
Neuron 33 Characters: c: 3: :c
```

Ejemplos concretos

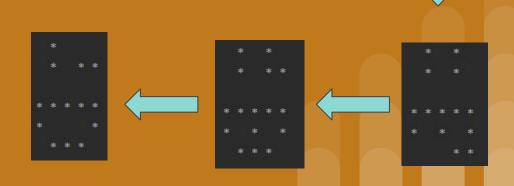
:] y ;D caen en la misma neurona. Nos movemos en una recta entre ellos en el espacio latente.

```
Neuron 11 Characters:
Neuron 12 Characters: : ] : I ; D
Neuron 13 Characters: : | ;) :) :3
Neuron 21 Characters: :B :O :D
Neuron 22 Characters:
Neuron 23 Characters:
Neuron 31 Characters: :P :( D: :[
Neuron 32 Characters:
Neuron 33 Characters: c: 3: :c
```

Ejemplos concretos

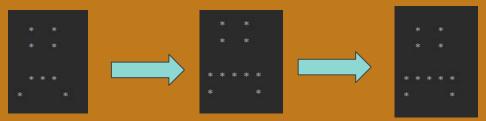
:] y ;D caen en la misma neurona. Nos movemos en una recta entre ellos en el espacio latente.

Mantienen las características propias del conjunto de datos: ojos y boca.

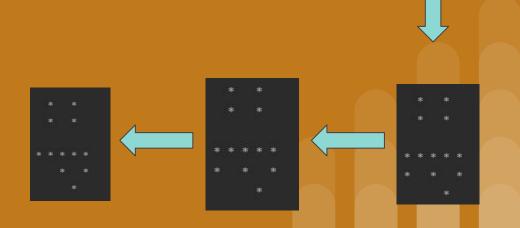


Ejemplos concretos

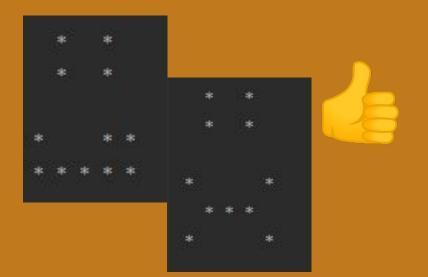
Probemos con :P y :(

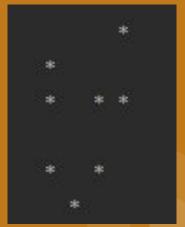


Mantienen las características propias del conjunto de datos: ojos y boca.

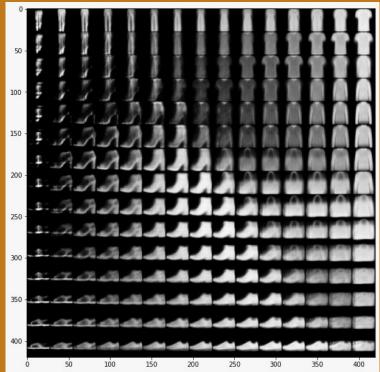


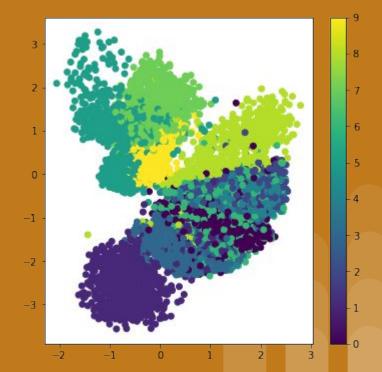
Manteniendo este criterio, podríamos movernos según los pesos de Kohonen y obtener muestras que se adecúan al conjunto de datos.





Comparación con Autoencoder Variacional (Keras)





Conclusiones

Conclusiones

- Existen varias maneras de optimizar el Autoencoder
- No hay una fórmula fija, se deben realizar experimentaciones
- Hay que adaptar la estructura al problema presentado
- Combinar distintos métodos de optimización no siempre da el mejor resultado
- El Denoising Autoencoder hace un buen trabajo eliminando inputs con ruido

- Se debe definir una estructura del espacio latente para poder recorrerlo apropiadamente y poder aprovechar su capacidad generativa
- Se puede abarcar el problema de la reestructuración de distintas maneras