# Strategie di ricerca con avversario

Studieremo alcune strategie che tengono conto della presenza di altri agenti che possono manipolare l'ambiente in cui operiamo. Tali agenti sono supposti avere obiettivi che contrastano con quelli che vorremmo conseguire. Le loro azioni non saranno quindi cooperative ma competititive.

# Ambienti competitivi

- Ambienti multi-agente
- Ogni agente è guidato da obiettivi
- Gli obiettivi di agenti diversi sono conflittuali, cioè il conseguimento degli obiettivi di un agente impedisce il conseguimento degli obiettivi degli altri agenti
- I problemi di ricerca con avversario sono anche detti giochi



# I giochi nell'AI e in altre discipline

#### Marvin Minsky (1968):

"i giochi non vengono scelti perché sono chiari e semplici, ma perché ci danno la massima complessità con le minime strutture iniziali"

#### Pungolo Scientifico

- Matematica: teoria dei grafi e complessità
- Computer Science: AI, database, calcolo parallelo, etc.
- Economia: teoria dei giochi, eco. cognitiva/sperim.
- Psicologia: fiducia, rischio, etc...

# Tipologie di giochi

#### Condizioni di scelta

- Ad informazione "perfetta": gli stati del gioco sono totalmente espliciti per tutti gli agenti
- Ad informazione "imperfetta": gli stati del gioco sono solo solo parzialmente esplicitati

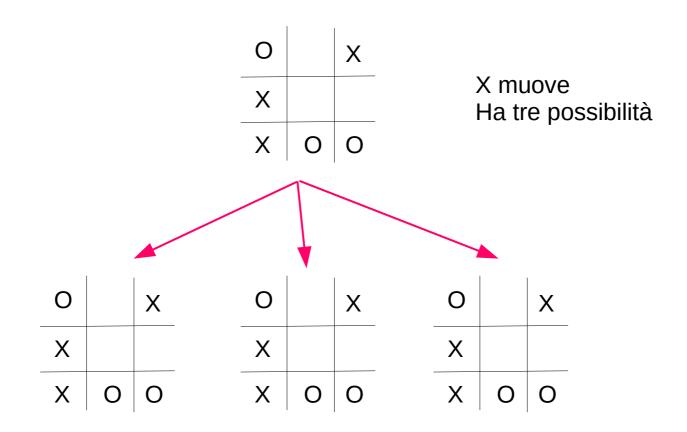
#### Effetti della scelta

- Deterministici: gli stati sono determinati unicamente dalle azioni degli agenti
- Stocastici: gli stati sono determinati anche da fattori esterni (es: dadi)

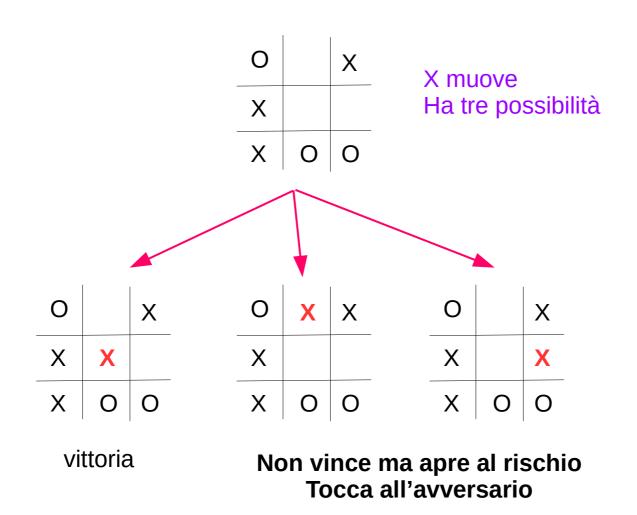
# Esempi

	Informazione Perfetta	Informazione Imperfetta
Giochi deterministici	Scacchi, Go, Dama, Otello, Forza4, tris	MasterMind
Giochi stocastici	Backgammon, Monopoli	Scarabeo, Bridge, Poker (giochi di carte) Risiko

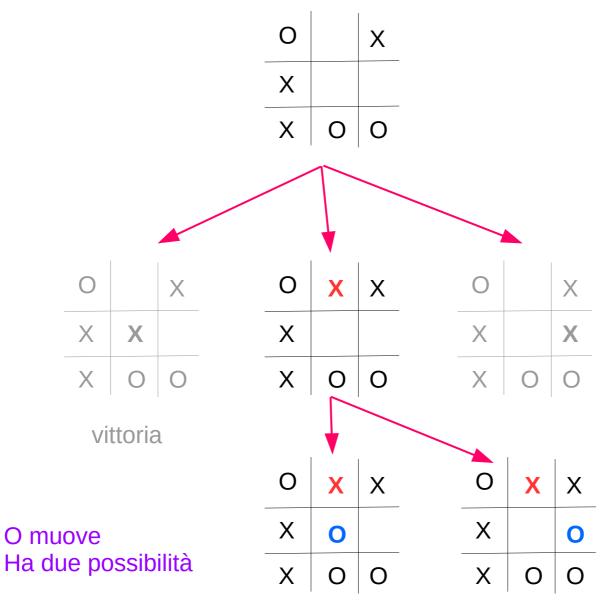
# Esempio: gioco del tris



# Esempio: gioco del tris



# Esempio: gioco del tris

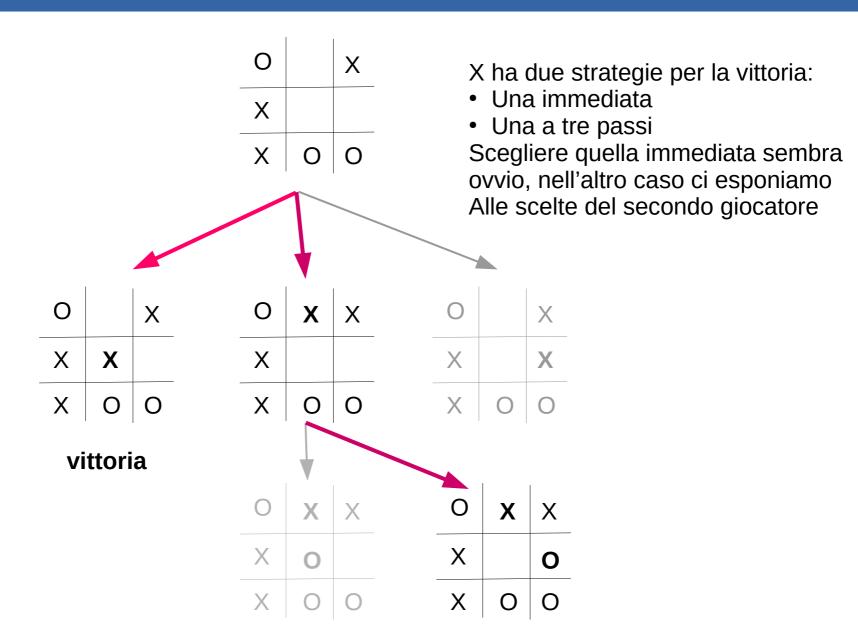


Cristina Baroglio

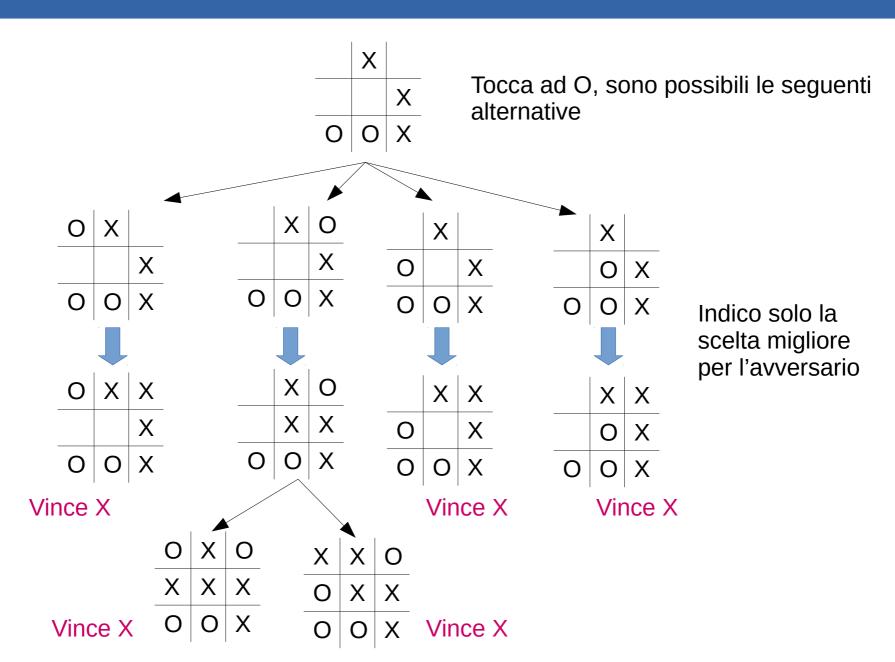
Vittoria di O

La vittoria sarà di X al prossimo turno

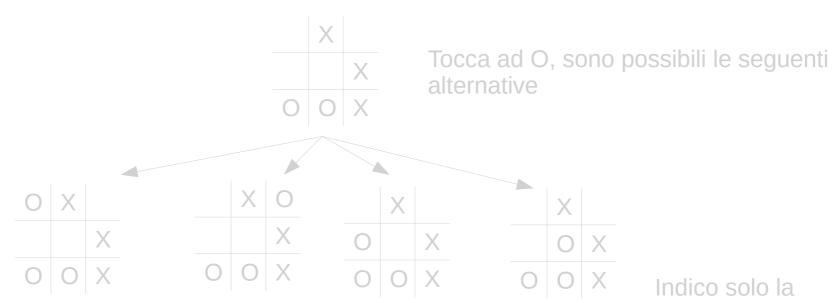
# Esempio: due strategie per la vittoria



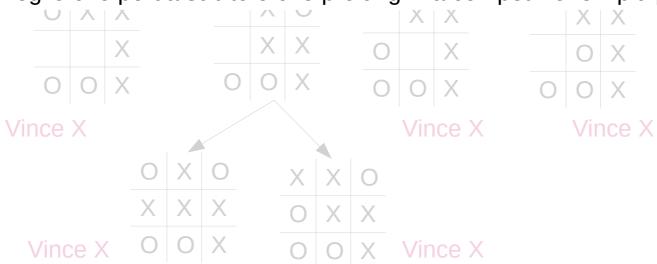
# Esempio: e in caso di perdita?



# Esempio: e in caso di perdita?



O perderà sempre, come mostrato dallo sviluppo delle mosse possibili: gliore Meglio che perda subito o che prolunghi la competizione il più possibile?



# Differenze con ricerca (non) informata

- L'obiettivo del giocatore è determinare una strategia (sequenza di mosse) che porti alla vittoria
- g(x) non si usa
- I nodi terminali sono categorizzabili in: vittoria, sconfitta, parità
- Anche l'avversario muove! Quindi la scelta del nodo successore non è sempre controllabile

#### Giochi a somma zero

- Un gioco a somma zero è un contesto di interazione multiagente in cui la perdita (o il guadagno) di un agente è compensata dal guadagno (perdita) degli altri
- Esempio: le fette di torta
  quando le fette sono irregolari la parte in più di chi ha la fetta più grande
  è compensata dalla parte in meno che gli altri non ottengono



# Approcci maximax, maximin, minimax regret (nella teoria delle decisioni)

- Approccio maximax (ottimistico)
- Approccio maximin (pessimistico o conservativo)
- Approccio minimax regret ("pentimento" minimax)

 Esempio: occorre scegliere quale investimento fare. È data una tabella dei payoff

alternative	sale	stabile	scende
fondo1	40	45	5
fondo2	70	30	-20
azioni	55	40	-10

# Approcci maximax, maximin, minimax regret (teoria delle decisioni)

**Andamenti**: non sono controllabili, dipendono da dinamiche esterne

alternative	sale	stabile	scende
fondo1	40	45	5
fondo2	70	30	-20
azioni	55	40	-10

**Scelte**, se ne può fare una sola

**Payoff**: possono essere guadagno o perdite ma anche riferirsi ad altre misure (esempio: tempo, risorse). Sono specifici del problema

### Approccio maximax

Guarda i payoff più alti per ogni possibile scelta e fa la scelta che promette di più in assoluto (fondo2 dà 70): **il massimo dei massimi**. E' ottimistica perché non ha garanzie che le dinamiche esterne faranno salire il fondo scelto (nell'esempio).

alternative	sale	stabile	scende
fondo1	40	45	5
fondo2	70	30	-20
azioni	55	40	-10

### Approccio maximin

Questo approccio guarda le perdite maggiori legate a ciascuna scelta e poi esegue l'azione che minimizza le perdite (**il massimo dei minimi**). Nell'esempio sceglierà fondo 1 che è l'unica opzione a non andare in perdita.

alternative	sale	stabile	scende
fondo1	40	45	5
fondo2	70	30	-20
azioni	55	40	-10

## Approccio minimax regret: regret

#### **Best reget = Best payoff – Real payoff**

Se il mercato sale il best payoff è 70. Se abbiamo investito in fondo1 il real regret è 70-40 Cioè 30. Se abbiamo investito in azioni è 15 e se abbiamo investito in fondo2 è 0.

1				
alternat	ive/	sale	stabile	scende
fondo1		40	45	5
fondo2		70	30	-20
azioni		55	40	-10

## Approccio minimax regret: regret

#### **Best reget = Best payoff – Real payoff**

Stesso genere di conti viene fatto per gli altri casi: mercato stabile o in discesa.

	1		
alternative	sale	stabile	scende
fondo1	40	45	5
fondo2	70	30	-20
azioni	55	40	-10

Si calcola una **regret table** ...

## Approccio minimax regret: regret table

Si caolcolano i massimi regret per ogni scelta alternativa e poi si seleziona l'alternativa che porta al regret minimo, nell'esempio acquistare azioni che dà un pentimento di 15.

alternative	sale	stabile	scende
fondo1	30	0	0
fondo2	0	15	25
azioni	15	5	15

Leggendo le righe: fondo1 dà regret massimo pari a 30, fondo2 dà 25, azioni dà 15.

# Guadagno e giochi con avversario

- Nel nostro caso le <u>dinamiche dell'ambiente</u> sono costituite dall'avversario:
  - Come non sappiamo come evolverà l'ambiente, non sappiamo quale scelta farà l'avversario
  - Dobbiamo far bastare la conoscenza dello stato corrente e delle mosse a disposizione

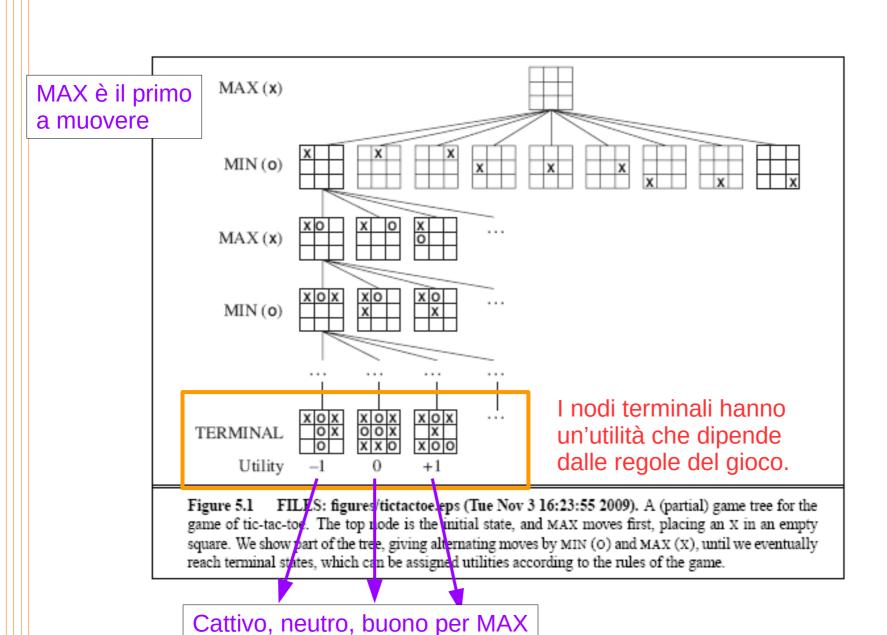
# Caratteristiche del gioco

- Due giocatori, può essere comodo chiamarli MAX e MIN con MAX che muove per primo
- Ciascun giocatore non sa quali mosse farà l'altro ma le mosse possibili sono note e sono calcolabili i successori che produrranno una volte applicate a qualche stato
- Osservabilità:
  - È totale nel caso di giochi con turno: i giocatori conoscono i risultati delle mosse precedenti
  - È parziale nel caso di giochi ad azione simultanea: i giocatori non conoscono le mosse che i giocatori eseguono simultaneamente alla loro
- Partendo da uno stato iniziale è possibile sviluppare un albero di possibili evoluzioni (albero di gioco), applicando le azioni eseguibili e calcolando così gli stati successori
- Alcuni stati sono terminali, quando uno di essi è raggiunto la partita termina

# Caratteristiche del gioco

- I giocatori si avvalgono del calcolo dell' utilità degli stati
- I giocatori devono tener conto dell'avversario quindi il calcolo dell'utilità comprende una valutazione del punto di vista dell'avversario
- Giocatori pessimisti: suppongono che l'avversario faccia sempre la mossa che gli porta il guadagno maggiore
- Giochi con turno (2-ply)

## Utilità soggettiva nel caso del tris



# Strategia ottima per un agente

- Sequenza di mosse che porta a uno stato terminale corrispondente alla vittoria dell'agente
- L'agente non sa come muoverà l'altro, può solo "immedesimarsi"

# Ricerca strategia ottima, esempio

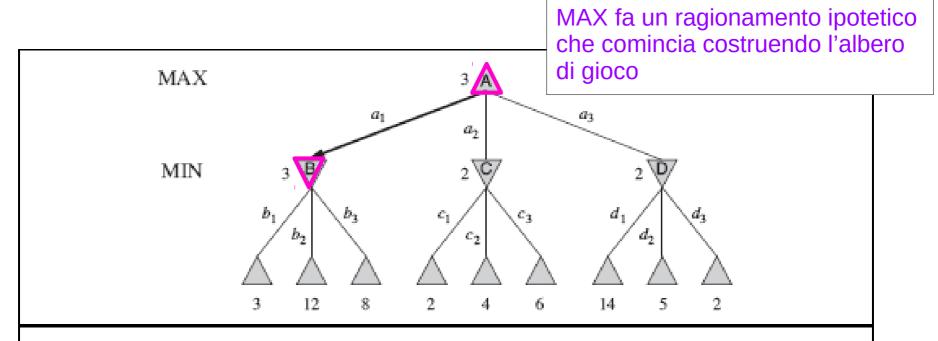


Figure 5.2 FILES: figures/minimax.eps (Tue Nov 3 16:23:11 2009). A two-ply game tree. The  $\triangle$  nodes are "MAX nodes," in which it is MAX's turn to move, and the  $\nabla$  nodes are "MIN nodes." The terminal nodes show the utility values for MAX; the other nodes are labeled with their minimax values. MAX's best move at the root is  $a_1$ , because it leads to the state with the highest minimax value, and MIN's best reply is  $b_1$ , because it leads to the state with the lowest minimax value.



V Nodi MIN

# Ricerca strategia ottima, esempio

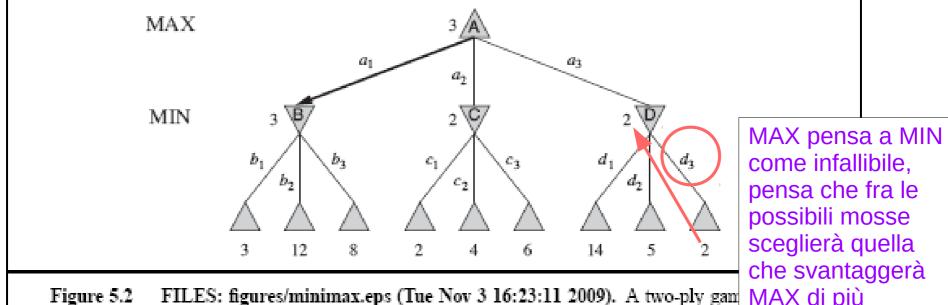


Figure 5.2 FILES: figures/minimax.eps (Tue Nov 3 16:23:11 2009). A two-ply gam MAX (I)  $\triangle$  nodes are "MAX nodes," in which it is MAX's turn to move, and the  $\nabla$  nodes are "MIN nodes. The terminal nodes show the utility values for MAX; the other nodes are labeled with their minimax values. MAX's best move at the root is  $a_1$ , because it leads to the state with the highest minimax value, and MIN's best reply is  $b_1$ , because it leads to the state with the lowest minimax value.

# Ricerca strategia ottima, esempio

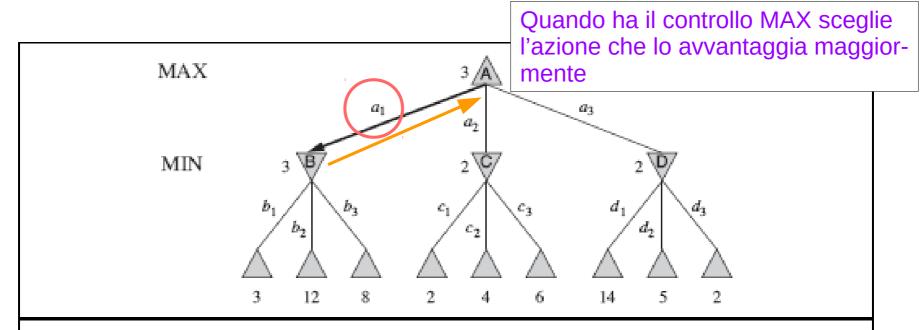


Figure 5.2 FILES: figures/minimax.eps (Tue Nov 3 16:23:11 2009). A two-ply game tree. The  $\triangle$  nodes are "MAX nodes," in which it is MAX's turn to move, and the  $\nabla$  nodes are "MIN nodes." The terminal nodes show the utility values for MAX; the other nodes are labeled with their minimax values. MAX's best move at the root is  $a_1$ , because it leads to the state with the highest minimax value, and MIN's best reply is  $b_1$ , because it leads to the state with the lowest minimax value.

# Valore-minimax(n)

$$Valore-minimax(n) = \begin{cases} utilità(n) \\ max_{s \in succ(n)} \\ min_{s \in succ(n)} \end{cases} valore-minimax(s)$$

valore-minimax(s)

se n terminale se n è un nodo MAX se n è un nodo MIN

È un valore calcolato per ogni nodo. Permette all'agente la scelta della mossa da eseguire. I nodi MAX e MIN rappresentano due tipi di scelte: MAX è una scelta interna dell'agente mentre MIN è una scelta esterna, cioè tale che l'agene non ha controllo su di essa

Il nome minimax deriva dal fatto che ogni giocatore, minimizzando il guadagno massimo dell'altro minimizza la propria perdita

Nei **giochi a due** l'utilità per un giocatore è uguale a meno l'utilità per l'altro giocatore. Basta ricordare uno di questi valori per avere automaticamente anche l'altro

## Algoritmo minimax ricorsivo

```
function MINIMAX-DECISION(state) returns an action inputs: state, current state in game v \leftarrow \text{MAX-VALUE}(state) return the action in SUCCESSORS(state) with value v

function MAX-VALUE(state) returns a utility value if Terminal-Test(state) then return Utility(state) v \leftarrow -\infty for a, s in SUCCESSORS(state) do v \leftarrow \text{MAX}(v, \text{Min-Value}(s)) return v

function Min-Value(state) returns a utility value if Terminal-Test(state) then return Utility(state) v \leftarrow \infty for a, s in Successors(state) do v \leftarrow \text{Min}(v, \text{Max-Value}(s))
```

# Visita completa in profondità dell'albero di gioco

Complessità temporale: **O(b<sup>m</sup>)** con b = branching factor ed m = profondità massima

Complessità spaziale: **O(bm)** se i successori sono generati contemporaneamente

**Figure 6.3** An algorithm for calculating minimax decisions. It returns the action corresponding to the best possible move, that is, the move that leads to the outcome with the best utility, under the assumption that the opponent plays to minimize utility. The functions MAX-VALUE and MIN-VALUE go through the whole game tree, all the way to the leaves, to determine the backed-up value of a state.

return v