

SYSG

Generado por Doxygen 1.8.12

Índice general

1	Índice de clases	1
1.1	Lista de clases	1
2	Documentación de las clases	3
2.1	Referencia de la plantilla de la Clase Add< L, R >	3
2.2	Referencia de la Clase BICGSTAB	3
2.3	Referencia de la Clase CG	4
2.4	Referencia de la Clase COO	4
2.5	Referencia de la Clase CSR	5
2.6	Referencia de la Clase CVFEM	5
2.7	Referencia de la Clase GaussSeidel	6
2.8	Referencia de la plantilla de la Clase ICHOL< P >	6
2.9	Referencia de la plantilla de la Clase ILU< P >	7
2.10	Referencia de la Clase Jacobi	7
2.11	Referencia de la plantilla de la Clase JacobiP< P >	7
2.12	Referencia de la Clase Mesh	7
2.12.1	Descripción detallada	9
2.12.2	Documentación del constructor y destructor	9
2.12.2.1	Mesh() [1/2]	9
2.12.2.2	Mesh() [2/2]	9
2.12.3	Documentación de las funciones miembro	10
2.12.3.1	areaElement()	10
2.12.3.2	bordeNode()	10
2.12.3.3	coordX()	10

2.12.3.4	coordY()	11
2.12.3.5	nbordeNode()	11
2.12.3.6	nElement()	11
2.12.3.7	nNode()	12
2.13	Referencia de la plantilla de la Clase MILU< P >	12
2.14	Referencia de la plantilla de la Clase Mult< L >	12
2.15	Referencia de la plantilla de la Clase MV< M, L >	13
2.16	Referencia de la Clase SOR	13
2.17	Referencia de la plantilla de la Clase Sub< L, R >	13
2.18	Referencia de la Clase Timer	13
2.19	Referencia de la Clase Vector	14
Índice		15

Capítulo 1

Índice de clases

1.1. Lista de clases

Lista de las clases, estructuras, uniones e interfaces con una breve descripción:

Add< L, R >	3
BICGSTAB	3
CG	4
COO	4
CSR	5
CVFEM	5
GaussSeidel	6
ICHOL< P >	6
ILU< P >	7
Jacobi	7
JacobiP< P >	7
Mesh	
Clase	7
MILU< P >	12
Mult< L >	12
MV< M, L >	13
SOR	13
Sub< L, R >	13
Timer	13
Vector	14

Capítulo 2

Documentación de las clases

2.1. Referencia de la plantilla de la Clase Add< L, R >

Métodos públicos

- **Add** (L const &l, R const &r)
- double **operator[]** (int n) const

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- OperVect.hpp

2.2. Referencia de la Clase BICGSTAB

Métodos públicos

- template<class T >
void **solve** (T &A, **Vector** &x, **Vector** &b)
- template<class T , class U >
void **solve** (T &A, **Vector** &x, **Vector** &b, U &M)
- int **its** ()
- double **error** ()
- void **maxIts** (int it)
- void **tol** (double t)
- void **report** ()

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- BICGSTAB.hpp

2.3. Referencia de la Clase CG

Métodos públicos

- `template<class T >`
`void solve (T &A, Vector &x, Vector &b)`
- `template<class T , class U >`
`void solve (T &A, Vector &x, Vector &b, U &M)`
- `int its ()`
- `double error ()`
- `void maxIts (int it)`
- `void tol (double t)`
- `void report ()`

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- `CG.hpp`

2.4. Referencia de la Clase COO

Métodos públicos

- `COO (int m)`
- `void zeros ()`
- `void insert (int i, int j, double val)`
- `void change (int i, int j, double val)`
- `double gValue (int i, int j)`
- `void saveData (std::string filename)`
- `void impMatrix ()`
- `void impMatrixE ()`

Atributos públicos

- `double * data`
- `int * row`
- `int * col`
- `int nnz`
- `int nnzMax`
- `int n`

La documentación para esta clase fue generada a partir de los siguientes ficheros:

- `COO.hpp`
- `COO.cpp`

2.5. Referencia de la Clase CSR

Métodos públicos

- void **reserveMemory** ()
- void **freeMemory** ()
- **CSR** (int m)
- **CSR** ([CSR](#) const &Mtx)
- void **zeros** ()
- void **convert** ([COO](#) const &coo)
- int **binarySearch** (int lmin, int lmax, int j)
- double **search** (int i, int j)
- double **dat** (int i) const
- int **co** (int i) const
- int **iro** (int i) const
- void **iterJacobi** (int i, [Vector](#) &x)
- void **iterGaussSeidel** (int i, [Vector](#) &x, [Vector](#) const &b)
- void **operator=** ([CSR](#) const &Mtx)

Atributos públicos

- double * **data**
- int * **col**
- int * **irrow**
- int * **idiag**
- int **nnzMax**
- int **nnz**
- int **n**

La documentación para esta clase fue generada a partir de los siguientes ficheros:

- CSR.hpp
- CSR.cpp

2.6. Referencia de la Clase CVFEM

Métodos públicos

- void **CI** ()
- void **bondaryCondition** (int index, int type, double value)
- void **typeName** ([Mesh](#) &mesh)
- void **matrixCVFEM** ([Mesh](#) &mesh, [CSR](#) &A)
- void **matrixCVFEMD** ([Mesh](#) &mesh, [CSR](#) &A)
- void **matrixCVFEMW** ([Mesh](#) &mesh, [CSR](#) &A)
- void **sourceC** ([Mesh](#) &mesh, [Vector](#) &b)
- void **source** ([Mesh](#) &mesh, [Vector](#) &b)
- void **sourceP** ([Mesh](#) &mesh, [Vector](#) &f)
- void **sourcePP** ([Mesh](#) &mesh, [Vector](#) &b)
- void **solIT** ([Mesh](#) &mesh, [Vector](#) &b, int n, double T)
- void **solIP** ([Mesh](#) &mesh, [Vector](#) &b)

- void **semiCircle** ([Mesh](#) &mesh, [Vector](#) &b)
- void **solC** ([Mesh](#) &mesh, [Vector](#) &b, [Vector](#) &x)
- void **baseFunction** (double a, double b, double c, double x1, double x2, double aa)
- void **permeabilidad** ([Mesh](#) &mesh)
- double **permehar** (double f1, double f2)
- double **K11** (int node)
- double **K22** (int node)
- void **gnuplot** ([Mesh](#) &mesh, [Vector](#) &b, std::string name)
- void **gnuplotE** ([Mesh](#) &mesh, [Vector](#) &b, std::string name)
- void **showNodeType** ()
- void **showIncognite** ()
- void **showPermeabilidad** ()
- void **showCondition** ([Mesh](#) &mesh)
- int **nnodesX** ()
- std::vector< int > **nodeXX** (std::vector< int > inter, std::vector< int > neumman)

La documentación para esta clase fue generada a partir de los siguientes ficheros:

- CVFEM.hpp
- CVFEM.cpp

2.7. Referencia de la Clase GaussSeidel

Métodos públicos

- template<class T >
void **solve** (T &A, [Vector](#) &x, [Vector](#) &b)
- int **its** ()
- double **error** ()
- void **maxIts** (int it)
- void **tole** (double t)
- void **report** ()

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- GaussSeidel.hpp

2.8. Referencia de la plantilla de la Clase ICHOL< P >

Métodos públicos

- std::string **name** ()
- void **calculate** (P const &Mtx)
- void **solve** ([Vector](#) &x, [Vector](#) const &b)
- void **imchol** ()

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- ICHOL.hpp

2.9. Referencia de la plantilla de la Clase ILU< P >

Métodos públicos

- `std::string name ()`
- `void calculate (P const &Mtx)`
- `void solve (Vector &x, Vector const &b)`
- `void iSolve ()`

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- ILU.hpp

2.10. Referencia de la Clase Jacobi

Métodos públicos

- `template<class T >`
`void solve (T &A, Vector &x, Vector &b)`
- `int its ()`
- `double error ()`
- `void maxIts (int it)`
- `void tole (double t)`
- `void report ()`

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- Jacobi.hpp

2.11. Referencia de la plantilla de la Clase JacobiP< P >

Métodos públicos

- `std::string name ()`
- `void calculate (P &Mtx)`
- `void solve (Vector &z, Vector const &r)`
- `void impDiag ()`

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- JacobiP.hpp

2.12. Referencia de la Clase Mesh

Clase.

```
#include <Mesh.hpp>
```

Métodos públicos

- **Mesh** ()
Constructor vacío, inicializa los atributos a valores por defecto.
- **Mesh** (std::string filename)
Constructor para cargar un archivo <nombre>.msh y encargado de llamar a initialize(filename), para dar el tratamiento básico a una geometría rectangular obtenida con la herramienta gmsh.
- **Mesh** (std::string filename, int i)
Constructor para cargar un archivo <nombre>.msh y encargado de llamar a initialize(filename), para dar el tratamiento básico a una geometría semi-circular obtenida con la herramienta gmsh.
- void **initialize** (std::string filename)
- void **initialize** (std::string filename, int i)
- void **readFileGMSH** (std::string filename)
- void **reorderNodes** ()
- void **reorderElements** ()
- void **borderInteriorNode** ()
- void **nodeBoundarySemiCircle** ()
- void **elementSupportNode** ()
- std::vector< int > **nodeNeighborh** (int node)
- void **areaElement** ()
Calcula y almacena en memoria las áreas de cada elemento triangular.
- int **nNode** ()
Devuelve el número de nodos totales leídos producto de la discretización del dominio de interés.
- int **nElement** ()
Devuelve el número de elementos totales leídos producto de la discretización del dominio de interés.
- double **coordX** (int node)
Devuelve las coordenadas del sistema cartesiano, para cada nodo de la malla.
- double **coordY** (int node)
Devuelve las coordenadas del sistema cartesiano, para cada nodo de la malla.
- std::vector< int > **bordeNode** ()
Devuelve los nodos que están sobre la frontera del dominio de interés.
- int **nbordeNode** ()
Devuelve el número de nodos frontera.
- std::vector< int > **interiorNode** ()
- int **ninteriorNode** ()
- std::vector< int > **ElementSupoort** (int node)
- int **nElementSupoort** (int node)
- double **areaK** (int element)
- void **displayInfo** ()
- void **showCoord** ()
- void **showCoordOrder** ()
- void **showRelation** ()
- void **showElements** ()
- void **showElementsOrder** ()
- void **showNodeBoundary** ()
- void **showNodeInterior** ()
- void **showNeighbor** ()
- void **showElementSupportNode** ()
- void **showArea** ()
- void **quiteNode** ()

2.12.1. Descripción detallada

Clase.

Versión

1.0

Fecha

6/12/2016

Autor

Mario Arturo Nieto Butron SYSG

2.12.2. Documentación del constructor y destructor

2.12.2.1. Mesh() [1/2]

```
Mesh::Mesh (
    std::string filename ) [inline]
```

Constructor para cargar un archivo <nombre>.msh y encargado de llamar a initialize(filename), para dar el tratamiento basico a una geometria rectangular obtenida con la herramienta gmsh.

Parámetros

<i>filename</i>	Ruta de un archivo <nombre>.msh para leer el dominio de trabajo.
-----------------	--

Ver también

initialize

2.12.2.2. Mesh() [2/2]

```
Mesh::Mesh (
    std::string filename,
    int i ) [inline]
```

Constructor para cargar un archivo <nombre>.msh y encargado de llamar a initialize(filename), para dar el tratamiento basico a una geometria semi-circular obtenida con la herramienta gmsh.

Parámetros

<i>filename</i>	Ruta de un archivo <nombre>.msh para leer el dominio de trabajo.
<i>i</i>	Diferencia a los initialize.

Ver también

initialize

2.12.3. Documentación de las funciones miembro

2.12.3.1. areaElement()

```
void Mesh::areaElement ( )
```

Calcula y almacena en memoria las áreas de cada elemento triangular.

Parámetros

Ninguno	
---------	--

Devuelve

None

2.12.3.2. bordeNode()

```
std::vector<int> Mesh::bordeNode ( ) [inline]
```

Devuelve los nodos que estan sobre la frontera del dominio de interes.

Parámetros

Ninguno.	
----------	--

Devuelve

[Vector](#) stl entero, con el identificador de cada nodo frontera.

2.12.3.3. coordX()

```
double Mesh::coordX (
    int node ) [inline]
```

Devuelve las coordenadas del sistema cartesiano, para cada nodo de la malla.

Parámetros

node	Nodo valido de la malla. x.
------	-----------------------------

Devuelve

Coordenada x, del nodo.

2.12.3.4. coordY()

```
double Mesh::coordY (
    int node ) [inline]
```

Devuelve las coordenadas del sistema cartesiano, para cada nodo de la malla.

Parámetros

<i>node</i>	Nodo valido de la malla. x.
-------------	-----------------------------

Devuelve

Coordenada y, del nodo.

2.12.3.5. nbordeNode()

```
int Mesh::nbordeNode ( ) [inline]
```

Devuelve el numero de nodos frontera.

Parámetros

<i>Ninguno</i>	
----------------	--

Devuelve

Valor entero con el numero total de nodos de frontera.

2.12.3.6. nElement()

```
int Mesh::nElement ( ) [inline]
```

Devuelve el numero de elementos totales leidos producto de la discretización del dominio de interes.

Parámetros

<i>Ninguno</i>	
----------------	--

Devuelve

Número total de elementos triangulares, de la discretización.

2.12.3.7. nNode()

```
int Mesh::nNode ( ) [inline]
```

Devuelve el numero de nodos totales leídos producto de la discretización del dominio de interés.

Parámetros

Ninguno	
---------	--

Devuelve

Número total de nodos, de la discretización.

La documentación para esta clase fue generada a partir de los siguientes ficheros:

- Mesh.hpp
- Mesh.cpp

2.13. Referencia de la plantilla de la Clase MILU< P >

Métodos públicos

- std::string **name** ()
- void **calculate** (P const &Mtx)
- void **solve** (Vector &x, Vector const &b)
- void **iSolve** ()

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- MILU.hpp

2.14. Referencia de la plantilla de la Clase Mult< L >

Métodos públicos

- **Mult** (L const &l, double r)
- double **operator[]** (int n) const

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- OperVect.hpp

2.15. Referencia de la plantilla de la Clase MV< M, L >

Métodos públicos

- **MV** (const M &m, const L &l)
- double **operator[]** (int i) const

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- OperVect.hpp

2.16. Referencia de la Clase SOR

Métodos públicos

- template<class T >
void **solve** (T &A, [Vector](#) &x, [Vector](#) &b)
- int **its** ()
- double **error** ()
- void **maxIts** (int it)
- void **tole** (double t)
- void **setOmega** (double o)
- void **report** ()

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- SOR.hpp

2.17. Referencia de la plantilla de la Clase Sub< L, R >

Métodos públicos

- **Sub** (L const &l, R const &r)
- double **operator[]** (int n) const

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- OperVect.hpp

2.18. Referencia de la Clase Timer

Métodos públicos

- void **tic** ()
- void **toc** ()
- double **etime** ()

La documentación para esta clase fue generada a partir del siguiente fichero:

- Timer.hpp

2.19. Referencia de la Clase Vector

Métodos públicos

- **Vector** (int n)
- **Vector** ([Vector](#) const &v)
- int **size** ()
- double **norm** ()
- double **rms** ()
- void **zeros** ()
- void **saveData** (std::string name)
- void **print** ()
- double **operator[]** (int i) const
- double & **operator[]** (int i)
- template<class Expr >
 [Vector](#) const & **operator=** (Expr const &expr)
- void **operator=** (double escalar)
- void **operator=** ([Vector](#) const &v)

Atributos públicos

- double * **_data**
- int **_size**

Amigas

- double **operator*** ([Vector](#) const &v, [Vector](#) const &v1)

La documentación para esta clase fue generada a partir de los siguientes ficheros:

- Vector.hpp
- Vector.cpp

Índice alfabético

Add< L, R >, [3](#)

areaElement
Mesh, [10](#)

BICGSTAB, [3](#)

bordeNode
Mesh, [10](#)

COO, [4](#)

CSR, [5](#)

CVFEM, [5](#)

CG, [4](#)

coordX
Mesh, [10](#)

coordY
Mesh, [11](#)

GaussSeidel, [6](#)

ICHOL< P >, [6](#)

ILU< P >, [7](#)

Jacobi, [7](#)

JacobiP< P >, [7](#)

MILU< P >, [12](#)

MV< M, L >, [13](#)

Mesh, [7](#)
areaElement, [10](#)
bordeNode, [10](#)
coordX, [10](#)
coordY, [11](#)
Mesh, [9](#)
nElement, [11](#)
nNode, [11](#)
nbordeNode, [11](#)

Mult< L >, [12](#)

nElement
Mesh, [11](#)

nNode
Mesh, [11](#)

nbordeNode
Mesh, [11](#)

SOR, [13](#)

Sub< L, R >, [13](#)

Timer, [13](#)

Vector, [14](#)