



# **НП "Обучение за ИТ умения и кариера"**

## **Модул 8: Въведение в операционни и вградени системи**

# **КУРСОВ ПРОЕКТ**

на тема:

## **Охранителна система (COT)**

Изготвили:

Михаил Тенев

Група 08

гр. Хасково

2025 г.

# Съдържание:

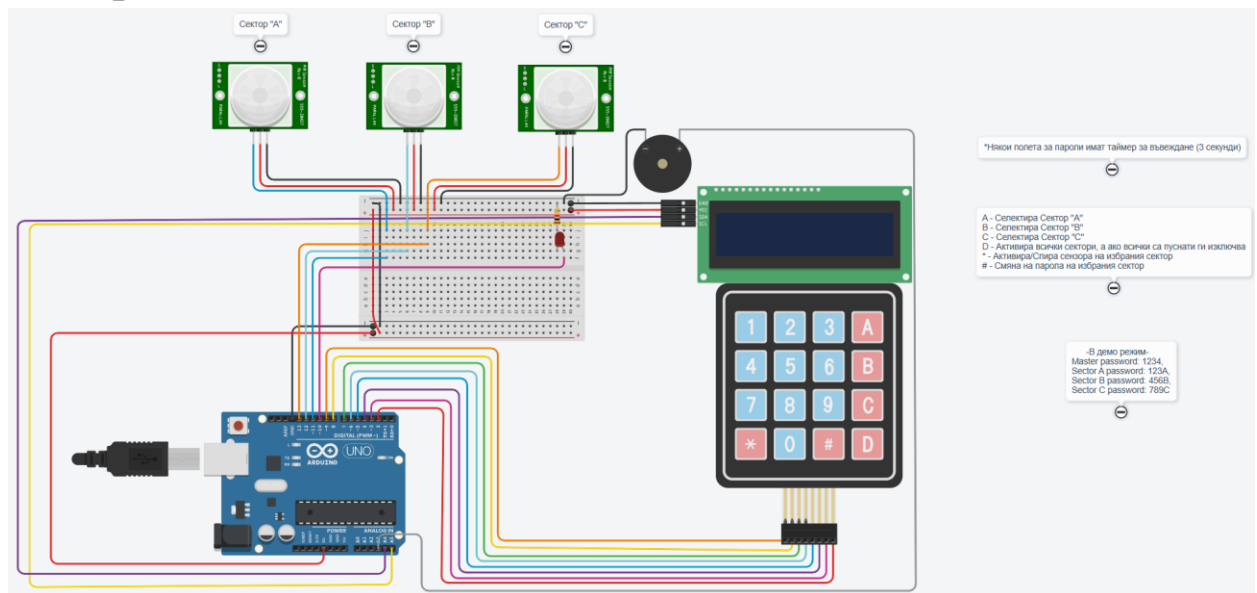
- I. Описание на проекта
- II. Електронна схема
- III. Блокова схема
- IV. Електрическа схема
- V. Списък съставни части
- VI. Сорс код – описание на функционалността
- VII. Заключение

[Thinkercad](#)

## I. Описание на проекта

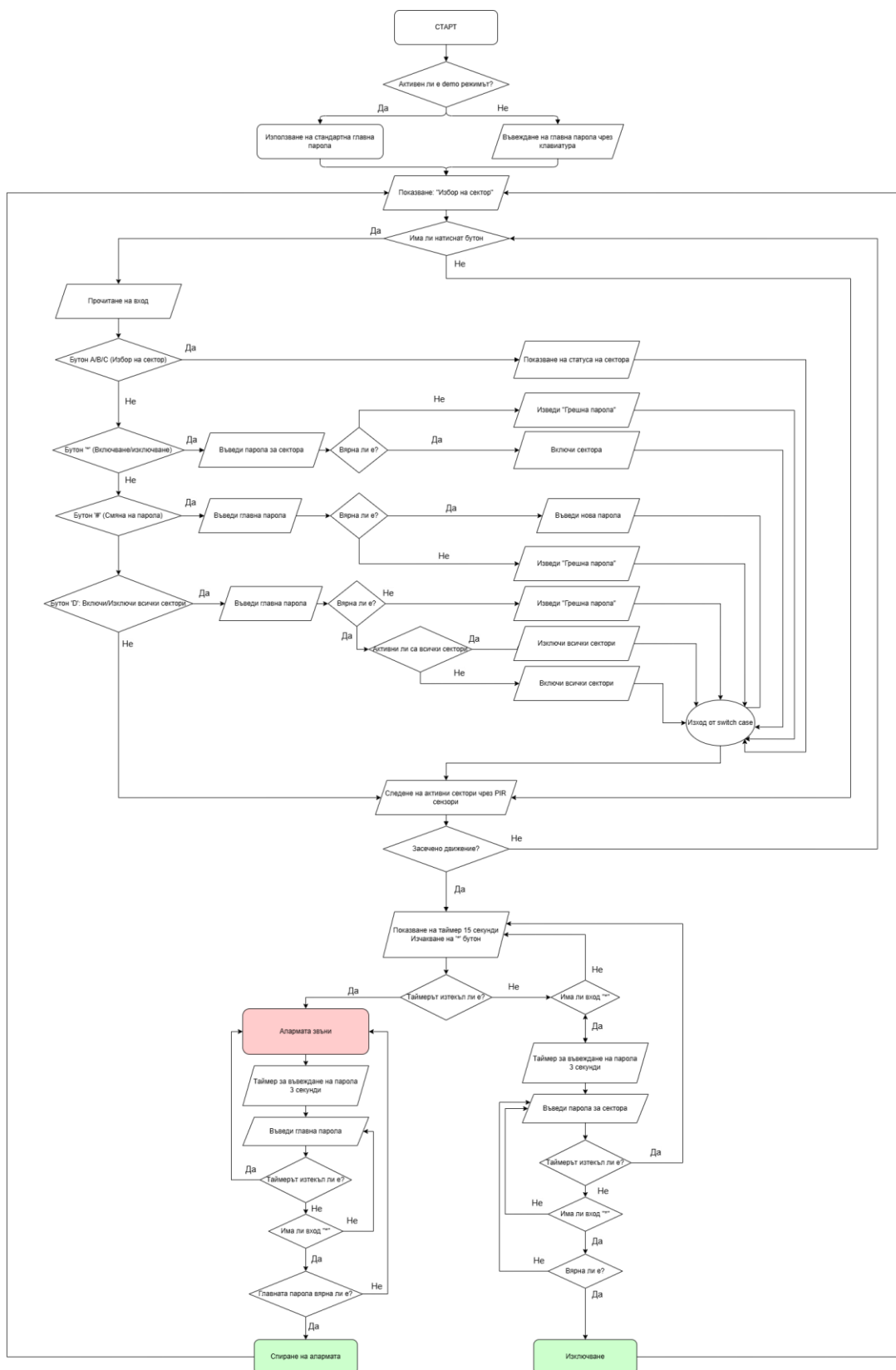
Проектът реализира охранителна система, изградена с помощта на Arduino, която позволява потребителят да управлява и защитава три независими зони (сектори). Всяка зона може да бъде активирана или деактивирана с индивидуална парола. При засичане на движение в активиран сектор, се стартира аларма.

## II. Електронна схема

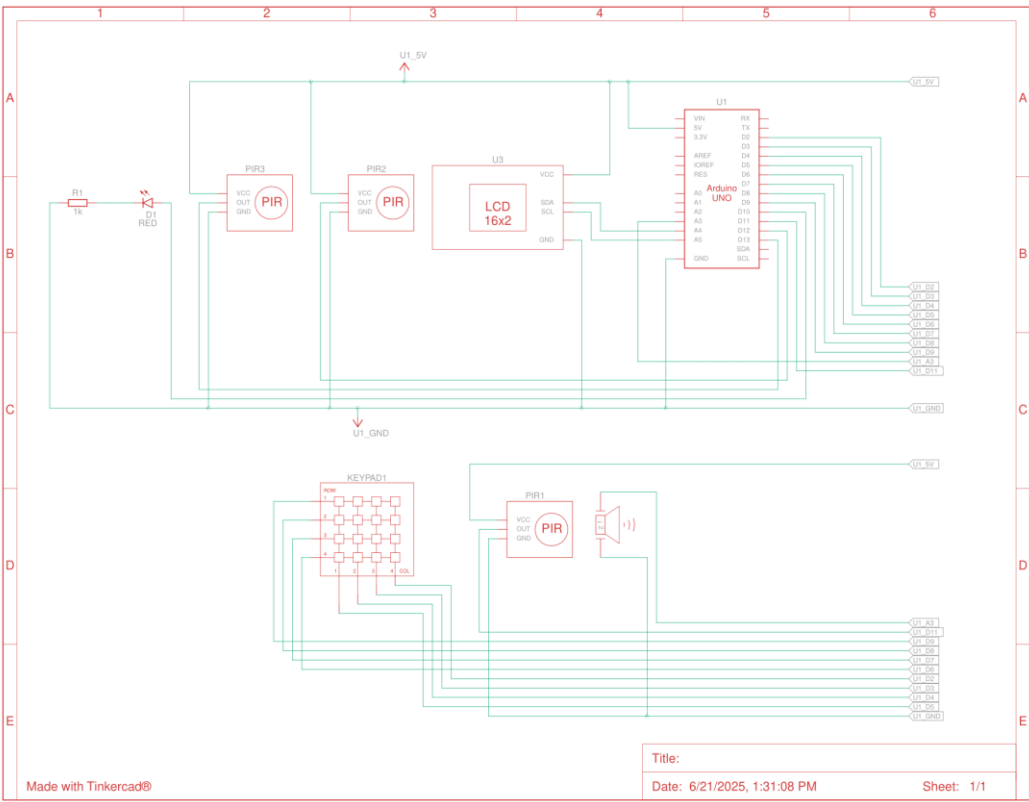


## III. Блокова схема





IV. Електрическа схема



V. Списък съставни части

Компоненти	Бройка
Arduino Uno R3	1
PIR Sensor	3
MCP23008-based, 32 (0x20) LCD 16 x 2 (I2C)	1
Red LED	1
1 kΩ Resistor	1
Keypad 4x4	1
Piezo	1

## VI. Сурс код и описание на функционалността

```
#include <Adafruit_LiquidCrystal.h>
#include <Keypad.h>

const int LED = 10;
const int BUZZ = A3;

const byte ROWS = 4;
const byte COLS = 4;

char hexaKeys[ROWS][COLS] = {
  {'1', '2', '3', 'A'},
  {'4', '5', '6', 'B'},
  {'7', '8', '9', 'C'},
  {'*', '0', '#', 'D'}
};

bool onStart = false;
bool demo = true;
byte rowPins[ROWS] = {9, 8, 7, 6};
byte colPins[COLS] = {5, 4, 3, 2};

Keypad customKeypad = Keypad(makeKeymap(hexaKeys), rowPins,
colPins, ROWS, COLS);
Adafruit_LiquidCrystal lcd(0);

class Password {
private:
  int length;
  char* passwordSequence;

public:
  Password(const char* input) {
    this->length = strlen(input);
    passwordSequence = new char[length + 1];
    strcpy(passwordSequence, input);
  }

  ~Password() {
    delete[] passwordSequence;
  }

  bool check(const char* input) {
    if (strlen(input) != length) return false;
    for (int i = 0; i < length; i++) {
      if (input[i] != passwordSequence[i]) return false;
    }
  }
}
```

```

    }
    return true;
}
};

Password* masterPassword;

char* EnterPass(bool censor, bool timer = false) {
    const int maxLen = 9;
    char* input = new char[maxLen + 1];
    int index = 0;
    unsigned long timeoutMillis = 3000;
    unsigned long startTime = millis();

    while (index < maxLen) {
        if (timer && (millis() - startTime) > timeoutMillis) {
            input[0] = '\\0';
            return input;
        }
        char key = customKeypad.getKey();
        if (key) {
            startTime = millis();
            if (key == '*' && index > 0) break;
            if (key != '*') {
                input[index++] = key;
                lcd.print(censor ? '*' : key);
            }
        }
        delay(10);
    }

    input[index] = '\\0';
    return input;
}

class Sector {
public:
    String name;
    int sensorPin;
    bool status;

private:
    Password* password;

public:
    Sector(String name, int sensorPin, const char* input) {
        this->name = name;
        this->sensorPin = sensorPin;
        status = false;
        password = new Password(input);
    }
};

```

```

}

~Sector() {
    delete password;
}

void ChangeState() {
    lcd.clear();
    lcd.print("Enter sector");
    lcd.setCursor(0, 1);
    lcd.print("password:");

    char* enteredPass = EnterPass(true);
    if (password->check(enteredPass)) {
        delete[] enteredPass;
        lcd.clear();
        lcd.print("Access Granted");
        status = !status;
        delay(1500);
        lcd.clear();
    } else {
        delete[] enteredPass;
        lcd.clear();
        lcd.print("Wrong Password");
        delay(1500);
        lcd.clear();
    }
}

void Edit() {
    lcd.clear();
    lcd.print("Enter Master");
    lcd.setCursor(0, 1);
    lcd.print("password:");

    char* enteredPass = EnterPass(true);
    if (masterPassword->check(enteredPass)) {
        delete[] enteredPass;
        lcd.clear();
        lcd.print("Access Granted");
        delay(1500);
        lcd.clear();
    } else {
        delete[] enteredPass;
        lcd.clear();
        lcd.print("Wrong Password");
        delay(1500);
        lcd.clear();
        return;
    }
}

```



```

        lcd.print("New password:");
        lcd.setCursor(0, 1);

        char* newPass = EnterPass(false);
        delete password;
        password = new Password(newPass);
        delete[] newPass;
    }

    void Alarm() {
        lcd.clear();
        lcd.print("MOTION in ");
        lcd.setCursor(0, 1);
        lcd.print(name);
        delay(1500);

        unsigned long startTime = millis();
        const unsigned long waitTime = 15000; // 15 seconds

        lcd.clear();
        lcd.print("Press * to");
        lcd.setCursor(0,1);
        lcd.print("disarm");
        // Allow user to disarm sector within 15 seconds
        while (millis() - startTime < waitTime) {

            lcd.setCursor(7, 1);
            lcd.print("(");
            lcd.print((waitTime - (millis() - startTime)) / 1000);
            lcd.print("s) ");

            char key = customKeypad.getKey();
            if (key == '*') {
                lcd.clear();
                lcd.print("Enter Sector");
                lcd.setCursor(0, 1);
                lcd.print("password:");
                char* enteredPass = EnterPass(true, true);

                if (password->check(enteredPass)) {
                    delete[] enteredPass;
                    lcd.clear();
                    lcd.print("Disarmed!");
                    status = false;
                    delay(1500);
                    lcd.clear();
                    lcd.print("-Select Sector-");
                    return;
                } else if(enteredPass[0] == '\\0'){

```

```

        delete[] enteredPass;
        lcd.clear();
        lcd.print("Timeout");
        delay(1500);
        lcd.clear();
        lcd.print("Press * to");
        lcd.setCursor(0,1);
        lcd.print("disarm");
        delay(1500);
    } else {
        delete[] enteredPass;
        lcd.clear();
        lcd.print("Wrong password");
        delay(1500);
        lcd.clear();
        lcd.print("Press * to");
        lcd.setCursor(0,1);
        lcd.print("disarm");
        delay(1500);
    }
}
}

// ALARM TRIGGERED
while (true) {
    Indicator();

    lcd.clear();
    lcd.print("Master password");
    lcd.setCursor(0, 1);
    lcd.print("to disarm: ");
    char* masterAttempt = EnterPass(true, true);

    if (masterPassword->check(masterAttempt)) {
        delete[] masterAttempt;
        lcd.clear();
        lcd.print("Alarm Off");
        status = false;
        delay(1500);
        lcd.clear();
        lcd.print("-Select  Sector-");
        return;
    } else if(masterAttempt[0] == '\\0'){
        delete[] masterAttempt;
    } else {
        delete[] masterAttempt;
        lcd.clear();
        lcd.print("Wrong Master");
        lcd.setCursor(0,1);
        lcd.print("password");
    }
}

```

```

        delay(1500);
    }
}
};

void Indicator(){
    lcd.clear();
    lcd.print("!!! ALARM !!!");
    digitalWrite(LED, HIGH);
    tone(BUZZ, 1000);
    delay(500);
    digitalWrite(LED, LOW);
    noTone(BUZZ);
    delay(500);
    digitalWrite(LED, HIGH);
    tone(BUZZ, 1000);
    delay(500);
    digitalWrite(LED, LOW);
    noTone(BUZZ);
    delay(500);
}

Sector* sectors[3];

void SetupPass() {
    lcd.clear();
    lcd.print("Enter master");
    lcd.setCursor(0, 1);
    lcd.print("password:");
    char* mpass = EnterPass(false);
    masterPassword = new Password(mpass);
    delete[] mpass;
}

void EnableAll() {
    lcd.clear();
    lcd.print("Master password");
    lcd.setCursor(0, 1);
    lcd.print("to toggle all: ");
    char* masterAttempt = EnterPass(true, true);

    if (masterPassword->check(masterAttempt)) {
        delete[] masterAttempt;

        // Determine if all sectors are currently enabled
        bool allEnabled = true;
        for (int i = 0; i < 3; i++) {
            if (!sectors[i]->status) {
                allEnabled = false;
            }
        }
    }
}

```

```

        break;
    }
}

// Toggle all: if all are enabled, disable; otherwise
enable all
for (int i = 0; i < 3; i++) {
    sectors[i]->status = !allEnabled;
}

lcd.clear();
lcd.print(allEnabled ? "All Disabled." : "All Enabled.");
delay(1500);

} else if (masterAttempt[0] == '\0') {
    lcd.clear();
    lcd.print("Timeout");
    delay(1500);
} else {
    delete[] masterAttempt;
    lcd.clear();
    lcd.print("Wrong Master");
    lcd.setCursor(0, 1);
    lcd.print("password");
    delay(1500);
}
}

void Cycle() {
    static int currentSectorIndex = 0;

    char key = customKeypad.getKey();
    if (key) {
        switch (key) {
            case 'A':
                currentSectorIndex = 0;
                break;
            case 'B':
                currentSectorIndex = 1;
                break;
            case 'C':
                currentSectorIndex = 2;
                break;
            case '*':
                if (sectors[currentSectorIndex] != nullptr)
                    sectors[currentSectorIndex]->ChangeState();
                delay(1000);
                break;
            case '#':
                if (sectors[currentSectorIndex] != nullptr)

```

```

        sectors[currentSectorIndex]->Edit();
        delay(1000);
        break;
    case 'D':
        EnableAll();
        break;
}

// Show selected sector info immediately on key press
lcd.clear();
Sector* sector = sectors[currentSectorIndex];
if (sector != nullptr) {
    lcd.print(currentSectorIndex + 1);
    lcd.print(". -");
    lcd.print(sector->name);
    lcd.print("-");
    lcd.setCursor(0, 1);
    lcd.print(sector->status ? "On" : "Off");
} else {
    lcd.print(currentSectorIndex + 1);
    lcd.print(". -Empty-");
}
}

// Check sensors and trigger alarm if needed
for (int i = 0; i < 3; i++) {
    if (sectors[i] != nullptr && sectors[i]->status) {
        if (digitalRead(sectors[i]->sensorPin) == HIGH) {
            sectors[i]->Alarm();
            break;
        }
    }
}

}

void setup() {
    lcd.begin(16, 2);

    pinMode(LED, OUTPUT);
    pinMode(BUZZ, OUTPUT);
    pinMode(11, INPUT);
    pinMode(12, INPUT);
    pinMode(13, INPUT);

    char* p1 = new char[5]{'1', '2', '3', 'A', '\0'};
    char* p2 = new char[5]{'4', '5', '6', 'B', '\0'};
    char* p3 = new char[5]{'7', '8', '9', 'C', '\0'};

    sectors[0] = new Sector("Sector A", 11, p1);
    sectors[1] = new Sector("Sector B", 12, p2);

```

```

        sectors[2] = new Sector("Sector C", 13, p3);

        delete[] p1;
        delete[] p2;
        delete[] p3;

        if (demo == true) {
            onStart = true;
            char* pass = new char[5]{'1', '2', '3', '4', '\0'};
            masterPassword = new Password(pass);
            delete[] pass;
            lcd.print("-Select  Sector-");
        }
    }

    void loop() {
        if (!onStart) {
            SetupPass();
            lcd.clear();
            onStart = true;
            lcd.print("-Select  Sector-");
        }
        Cycle();
    }
}

```

## Принцип на работа:

1. **Инициализация:**
  - При стартиране се задава master парола (ако не е в демо режим).
  - Създават се 3 сектора с пароли по подразбиране.
2. **Избор на сектор:**
  - Чрез клавиши A, B, C се избира сектор.
  - LCD показва името и състоянието на текущия сектор.
3. **Управление на сектор:**
  - C \* се активира/деактивира сектор (със съответната парола).
  - C # се променя паролата на сектора (с master паролата).
4. **Аларма:**
  - Ако активиран сектор засече движение:
    - Потребителят има 15 секунди да въведе правилната парола.
    - При неуспех се активира аларма (LED мига, зумер свири).
    - Алармата се спира само с master паролата.
5. **Масово управление:**
  - Чрез клавиш D се включват/изключват всички сектори наведнъж с master паролата.

## VII. Заключение

Разработената охранителна система успешно демонстрира как чрез микроконтролер (Arduino), сензори за движение и прост потребителски интерфейс може да се създаде **функционално, ефективно и достъпно решение за охрана на обекти**. Системата предлага **възможност за управление на няколко независими сектора, защита с пароли и автоматично реагиране при засечено движение**.

Въведените механизми за сигурност – като индивидуални пароли, master достъп и таймер за деактивиране – допринасят за по-висока надеждност и контрол от страна на потребителя. Проектът показва, че с използването на **достъпни електронни компоненти** може да се изгради **гъвкава и практична охранителна система**, подходяща както за домашна, така и за малко бизнес приложение.

Този проект също така полага основите за бъдещи разширения – например интеграция с интернет (IoT), добавяне на мобилно известяване, или включване на допълнителни биометрични методи за идентификация.