Phương pháp toán nâng cao cho TTNT

Thông tin học viên

• Họ và tên: Lê Nhựt Nam

• MSHV: 22C11067

Bài tập về nhà

BT1:

Khảo sát 2 đại lượng x, y. Cho bảng dữ liệu sau:

Với mô hình được cho sau, xác định các tham số a, b, c của mô hình

$$y = f(x) = ax^2 + bx + c$$

Lời giải: Dùng phương pháp bình phương tối tiểu (ordinary least squares) để giải quyết bài toán

Rất dễ dàng có được dạng cho bài toán:

$$y = oldsymbol{x}^ op oldsymbol{ heta} + \epsilon\,, \quad \epsilon \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$$

Trong đó $\boldsymbol{x} \in \mathbb{R}^D$ là các giá trị đầu vào (biến độc lập) và $y \in \mathbb{R}$ là giá trị quan sát (biến phụ thuộc). Parameter vector $\boldsymbol{\theta} \in \mathbb{R}^D$ tham số hóa hàm số.

Sử dụng ước lượng triển vọng cực đại (Maximum Likelihood Estimate), ta có thể hoàn toàn tìm được tham số $\theta^{\rm ML}$ mà cực đại triển vọng:

$$P(\mathcal{Y}|\mathcal{X}, oldsymbol{ heta}) = rgmax_{oldsymbol{ heta}} P(y_1, oldsymbol{ heta}_1, \dots, y_N, oldsymbol{ heta}_N | oldsymbol{ heta}) = \prod_{n=1}^N P(y_n | oldsymbol{x}_n, oldsymbol{ heta}) \,.$$

$$\begin{split} &\boldsymbol{\theta} = \operatorname*{argmax}_{\boldsymbol{\theta}} P(y_1, \mathbf{x}_1, \dots, y_n, \mathbf{x}_n | \boldsymbol{\theta}) \\ &= \operatorname*{argmax}_{\boldsymbol{\theta}} \prod_{i=1}^n P(y_i, \mathbf{x}_i | \boldsymbol{\theta}) \\ &= \operatorname*{argmax}_{\boldsymbol{\theta}} \prod_{i=1}^n P(y_i | \mathbf{x}_i, \boldsymbol{\theta}) P(\mathbf{x}_i | \boldsymbol{\theta}) \\ &= \operatorname*{argmax}_{\boldsymbol{\theta}} \prod_{i=1}^n P(y_i | \mathbf{x}_i, \boldsymbol{\theta}) P(\mathbf{x}_i) \\ &= \operatorname*{argmax}_{\boldsymbol{\theta}} \prod_{i=1}^n P(y_i | \mathbf{x}_i, \boldsymbol{\theta}) P(\mathbf{x}_i) \\ &= \operatorname*{argmax}_{\boldsymbol{\theta}} \sum_{i=1}^n \log[P(y_i | \mathbf{x}_i, \boldsymbol{\theta})] \\ &= \operatorname*{argmax}_{\boldsymbol{\theta}} \sum_{i=1}^n \left[\log\left(\frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}}\right) + \log\left(e^{-\frac{(\mathbf{x}_i^\top \boldsymbol{\theta} - y_i)^2}{2\sigma^2}}\right) \right] \\ &= \operatorname*{argmax}_{\boldsymbol{\theta}} - \frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (\mathbf{x}_i^\top \boldsymbol{\theta} - y_i)^2 \\ &= \operatorname*{argmin}_{\boldsymbol{\theta}} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (\mathbf{x}_i^\top \boldsymbol{\theta} - y_i)^2 \\ &= \operatorname*{argmin}_{\boldsymbol{\theta}} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (\mathbf{x}_i^\top \boldsymbol{\theta} - y_i)^2 \\ &= \operatorname*{Luôn}_{\boldsymbol{\theta}} \ln 0 \tilde{\mathbf{u}} \tilde$$

Vì các điểm dữ liệu được lấy mẫu một cách độc lập.

Luật xích xác suất.

 \mathbf{x}_i thì độc lập với $oldsymbol{ heta}$, chỉ mô hình hóa $P(y_i|\mathbf{x})$

 $P(\mathbf{x}_i)$ là hằng số, có thể bỏ đi.

hàm `log` là hàm đơn điệu.

Đưa phân phối xác suất vào.

Hệ số đầu tiên là một hằng số, và $\log(e^z) = z$

Luôn luôn có cực tiểu; $\frac{1}{n}$ thể hiện trung bình độ lỗi.

Đưa về bài toán bình phương tối tiểu và chứng minh được nghiệm bài toán là duy nhất và có công thức là:

$$oldsymbol{ heta}^{ ext{ML}} = (oldsymbol{X}^{ op} oldsymbol{X})^{-1} oldsymbol{X}^{ op} oldsymbol{y} \in \mathbb{R}^D$$
 ,

Trong đó:

$$oldsymbol{X} = [oldsymbol{x}_1, \dots, oldsymbol{x}_N]^ op \in \mathbb{R}^{N imes D} \,, \quad oldsymbol{y} = [y_1, \dots, y_N]^ op \in \mathbb{R}^N \,.$$

Nhưng mô hình cần ước lượng không phải dạng đường thẳng, đó là một đường cong. Có nghĩa là, chúng ta cần học một hàm

$$f(oldsymbol{x},oldsymbol{ heta}) = \sum_{k=1}^K heta_k \phi_k(oldsymbol{x})\,,$$

Trong đó: đặc trưng $\phi_k({m x})$ (có khả năng phi tuyến) biến đổi của các giá trị đầu vào ${m x}$.

Nhìn vào dạng mô hình trên, đó là một đa thức bậc hai (một cách tổng quát cho trường hợp đa thức bậc K)

$$\sum_{k=0}^K oldsymbol{ heta}_k x^k = oldsymbol{\phi}(x)^ op oldsymbol{ heta}\,, \quad oldsymbol{\phi}(x) = egin{bmatrix} x^0 \ x^1 \ dots \ x^K \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{K+1}\,.$$

 $oldsymbol{\phi}(x)$ là một đặc trưng biến đổi phi tuyến của các giá trị đầu vào $x\in\mathbb{R}.$

Một cách tương tự, định nghĩa lại ma trận cho tất cả các biến đổi đặc trưng phi tuyến cho dữ liệu đầu vào:

$$oldsymbol{\Phi} = \left[oldsymbol{\phi}(x_1) \quad oldsymbol{\phi}(x_2) \quad \cdots \quad oldsymbol{\phi}(x_n)
ight]^ op \in \mathbb{R}^{N imes K+1}$$

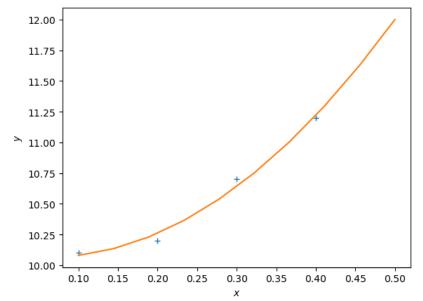
Chứng minh được nghiệm bài toán là duy nhất và có công thức là:

$$\boldsymbol{\theta}^{\mathrm{ML}} = (\boldsymbol{\Phi}^{\top} \boldsymbol{\Phi})^{-1} \boldsymbol{\Phi}^{\top} \boldsymbol{y}$$

Nghiệm tối ưu hóa tính toán số học:

$$oldsymbol{ heta}^{ ext{ML}} = (oldsymbol{\Phi}^{ op}oldsymbol{\Phi} + \kappa oldsymbol{I})^{-1}oldsymbol{\Phi}^{ op}oldsymbol{y}, \kappa > 0$$

```
In [ ]:
         import numpy as np
          import matplotlib.pyplot as plt
In []: # Định nghĩa tập huấn luyện
          X = np.array([0.1, 0.2, 0.3, 0.4]).reshape(-1,1) # 4x1 vector, N=4, D=1
y = np.array([10.1, 10.2, 10.7, 11.2]).reshape(-1,1) # 4x1 vector
          # Trực quan hóa
          plt.figure()
          plt.plot(X, y, '+', markersize=10)
plt.xlabel("$x$")
          plt.ylabel("$y$");
               11.2
                                                                                                   +
              11.0
              10.8
                                                                          +
              10.6
               10.4
              10.2
                                   0.15
                                                0.20
                                                            0.25
                                                                         0.30
                                                                                     0.35
                                                                                                  0.40
```



Tương tự BT1

Khảo sát 2 đại lượng x,y. Cho bảng dữ liệu sau:

| x_1 | x_2 | y |
|-------|-------|----|
| 1 | 2 | 3 |
| 2 | 1 | 5 |
| 3 | 4 | 13 |
| 4 | 1 | 17 |

Với 2 mô hình tự đề xuất, xác định các tham số của mô hình.

Lời giải: Nhận thấy dữ liệu có thể mô hình hóa đơn giản bằng mô hình hồi quy tuyến tính bội

$$y_i = heta_0 + \sum_{j=1}^p heta_j x_{ij} + e_i, orall i \in \{1,\dots,n\}$$

Trong đó:

- ullet $y_i \in \mathbb{R}$ là giá trị thực tương ứng với quan sát thứ i
- $oldsymbol{eta}$ $heta_0 \in R$ là hệ số chặn hồi quy (regression intercept)
- $oldsymbol{eta}_j \in \mathbb{R}$ là các hệ số hồi quy (regression slope) của giá trị dự đoán thứ j
- $x_{ij} \in \mathbb{R}$ là giá trị dự đoán thứ j cho quan sát thứ i
- $e_i \stackrel{\text{iid}}{\sim} \mathcal{N}(0, \sigma^2)$ một Gaussian Error

Hay viết gọn hơn bằng dạng ma trận như sau

$$y = X\theta + e$$

Trong đó:

- $\mathbf{y}=(y_1,y_2,\ldots,y_n)'\in\mathbb{R}^n$ có kích thước n imes 1 là vector các giá trị tương ứng với biến quan sát
- $\mathbf{X} = [\mathbf{1_n}, \mathbf{x_1}, \mathbf{x_2}, \dots, \mathbf{x_p}] \in \mathbb{R}^{n \times (p+1)}$ có kích thước $n \times (p+1)$ là ma trận biến quan sát
- $heta=(heta_0, heta_1, heta_2,\dots, heta_p)'\in\mathbb{R}^{p+1}$ có kích thước (p+1) imes n là vector các hệ số hồi quy (coefficient vector)
- ullet $\mathbf{e}=(e_1,e_2,\ldots,e_n)'\in\mathbb{R}^n$ là vector độ lỗi (error vector)

Chứng minh được bài toán có nghiệm duy nhất bằng phương pháp ước lượng triển vọng cực đại

$$\boldsymbol{\theta}^{\mathrm{ML}} = (\boldsymbol{\theta}^{\top}\boldsymbol{\theta})^{-1}\boldsymbol{\theta}^{\top}\boldsymbol{y}$$

```
In [ ]: # Định nghĩa tập huấn luyện
                          X = np.array([[1, 2], [2, 1], [3, 4], [4, 1]])
                          y = np.array([3, 5, 13, 17])
In [ ]: X_aug = np.hstack([np.ones((X.shape[0],1)), X])
[1., 4., 1.]])
In [ ]: theta_ml = np.linalg.pinv(X_aug) @ y print("Dang ham thứ nhất: f(x_1, x_2) = {x_1 + {x_2 + {x_2 + {x_3 - {x_3 -
                           In [ ]: # Phần dư r
                          X_aug @ theta_ml - y
                                                                         , 1.33333333, 0.33333333, -0.66666667])
Out[ ]: array([-1.
In [ ]: def polynomial_features(x, order):
                                        x = np.asarray(x).T[np.newaxis]
n = x.shape[1]
                                        power_matrix = np.tile(np.arange(order + 1), (n, 1)).T[..., np.newaxis]
                                        X = np.power(x, power_matrix)
I = np.indices((order + 1, ) * n).reshape((n, (order + 1) ** n)).T
                                        F = np.product(np.diagonal(X[I], 0, 1, 2), axis=2)
                           Phi_X = polynomial_features(X, 2)
                           Phi_X
```

```
Out[]: array([[ 1, 2, 4, 1, 2, 4, 1, 2, 4], [ 1, 1, 1, 2, 2, 2, 2, 4, 4, 4], [ 1, 4, 16, 3, 12, 48, 9, 36, 144], [ 1, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 4, 16, 16, 16]])

In []: theta_ml = np.linalg.pinv(Phi_X) @ y theta_ml print("Dang hàm thứ hai: f(x_1, x_2) = {} + {} *1**2 + {} *2**2 + {} *1**2**2 + {} *2**2 + {} *2**2 + {} *2**2 + {} *2**2 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 + {} *3**3 +
```