# بسم الله الرحمن الرحيم



پروژه درس سیستم های مخابراتی

استاد: دکتر بهروزی

موضوع: مخابرات نوری – Optical Communications

تهیه کنندگان: شماره دانشجویی:

مهرسا پوريا 95101247

مهسا سيادتى 95101717

سحر ستاری 95101677

زمستان 1397

#### مقدمه و بيان هدف پروژه :

در درس سیستم های مخابراتی با برخی مدولاسیون های آنالوگ و دیجیتال و روش های آشکار سازی و تحلیل نویز در آنها آشنا شدیم ، ولتاژ الکتریکی ماده ی اصلی مورد انتقال و یا مدیوم مخابرات ما بود.حال به عنوان پروژه ی این درس قصد داریم با روشی دیگر در مخابره ی پیغام آشنا شویم ، این روش جدید در واقع همان مخابرات نوری است ، در واقع مدیوم ارسال در این روش ذرات سازنده نور یا فوتون ها هستند و از خواص فوتون ها برای تحلیل این مخابرات استفاده می کنیم.

#### بررسی منبع نوری مورد استفاده:

منبع مورد استفاده ی ما برخلاف عموم درس سیستم های مخابراتی یک منبع سینوسی یا یک منبع تولید پالس الکتریکی بود ، یک منبع نوری است که انرژی ساطع شده از آن یا در واقع تعداد الکترون های آزاد شده از آن برای ما دارای اهمیت است. این تعداد الکترون های ساطع شده از منبع از توزیع پواسون پیروی می کنند که این برخاسته از خاصیت پواسونی نور است.

تعداد الکترون های آزاد شده در مساحت A و زمان T به صورت زیر است :

$$p(k) = \frac{m_{\mathcal{V}}^{k} e^{-m_{\mathcal{V}}}}{k!}$$

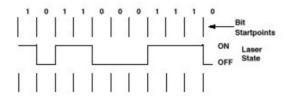
که  $m_{\mathcal{V}}$  نرخ متوسط این توزیع است و به شدت نور بستگی دارد و از رابطه ی زیر محاسبه می شود.

$$lpha=rac{\eta}{hf}$$
  $m_v=lpha\int_0^T\int_{A_d}I_d(t,ec r)\,dec r\,dt$  کاراً یی کواَنتومی اَشکارساز  $h$ ، ٹابت پلانک و  $f$  فرکانس نور تابیدہ شدہ

در این پروژه در هنگامی که منبع خاموش است نرخ متوسط این توزیع پواسون را برابر  $K_b$  در نظر می گیریم که به علت نویز های موجود در محیط و منبع است و هنگامی که این منبع روشن است این نرخ میانگین را برابر  $K_b + K_S$  در نظر می گیریم که  $K_S$  در واقع همان الکترون های ساطع شده ناشی از سیگنال است.

حال به بررسی مدولاسیون های گفته شده در دستور کار پروژه و بررسی احتمالات خطا ها و پاسخ به سوال های خواسته شده می پردازیم.

#### aok يا ook مدولاسيون ook مدولاسيون



در این مدولاسیون برای ارسال بیت 1 منبع را روشن می کنیم یعنی در واقع تعداد الکترون های آزاد شده یک توزیع پواسون با نرخ میانگین K1=Kb+Ks داریم و برای ارسال بیت 0 منبع خاموش است وتعداد الکترون ها یک توزیع پواسون با نرخ میانگین K0=Kb دارد.

در واقع داريم:

$$f_{Y|X}(k|0) = \frac{K_0^k e^{-K_0}}{k!}, \quad k = 0, 1, 2 \cdots$$

$$f_{Y|X}(k|1) = \frac{(K_1)^k e^{-K_1}}{k!}, \quad k = 0, 1, 2 \cdots$$

حال به سوال 5.1 پاسخ می دهیم.

احتمال خطا را برای این مدولاسیون محاسبه می کنیم این احتمال به صورت زیر است :

$$p_{error} = p_{error|x} = 0 \times p(x = 0) + p_{error|x} = 1 \times p(x = 1)$$

از آنجا كه گفته شده منبع را متساوى الاحتمال فرض كنيم داريم:

$$p(x = 0) = p(x = 1) = 0.5$$

پس داریم :

$$p_{error} = 0.5(p(\check{x} = 1|x = 0) + (p(\check{x} = 0|x = 1))$$

قاعده ی تصمیم گیری این است که اگر تعداد الکترون دریافتی بیشتر یا مساوی یک سطح آستانه (Kth) بود تصمیم بگیریم 1 ارسال شده و اگر کمتر بود بگوییم صفر ارسال شده است و توزیع شرطی k به شرط ارسال 1 یا 0 را نیز که داریم پس می توانیم بنویسیم :

$$p_{error} = 0.5(p(k \ge k_{th}|x = 0) + (p(k < k_{th}|x = 1))$$

$$p_{error} = 0.5(\sum_{k \ge k_{th}} f(k|0) + \sum_{k < k_{th}} f(k|1))$$

با داشتن توزیع ها:

$$p_{error}(kth) = 0.5(\sum_{k \ge k_{th}} \frac{Kb^k \times e^{-Kb}}{k!} + \sum_{k < k_{th}} \frac{(Kb + Ks)^k e^{-(Kb + Ks)}}{k!})$$

حال  $k_{th}$  را باید از مینیمم کردن خطای نوشته شده محاسبه کنیم.

بدین منظور  $p_{error}(kth+1)-p_{error}(kth)=0$  قرار می دهیم.

داريم:

برای 0=!Kb

$$\frac{Kb^{kth} \times e^{-Kb}}{kth!} = \frac{(Kb + Ks)^{kth} e^{-(Kb + Ks)}}{kth!}$$
$$(\frac{Kb + Ks}{Kb})^{kth} = \frac{e^{-Kb}}{e^{-(Kb + Ks)}} = e^{Ks}$$
$$kth = \frac{Ks}{\ln((\frac{Kb + Ks}{Kb}))}$$

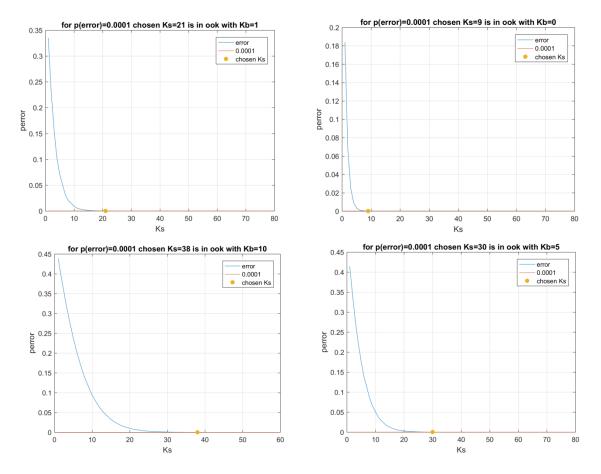
برای Kb=0 واضح است که Kth بهینه 1 است.

به ازاى Ks، Kb=0,1,5,10 را محاسبه مي كنيم.

از آنجا که تحلیل عبارت سخت از از متلب بهره می بریم.

نتایج به صورت زیر به دست می آید همچنین نمودار های خطا بر حسب Ks را می توانید مشاهده کنید.

Kb	Chosen Ks for p(error)=0.0001
0	9
1	21
5	30
10	38

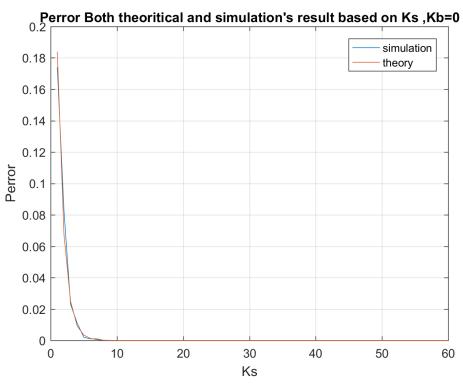


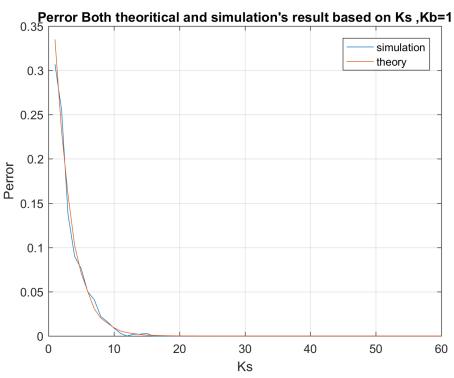
بخش اضافی: (این بخش در سوالها و متن دستور کار گفته نشده اما به علت علاقه انجام می شود.)

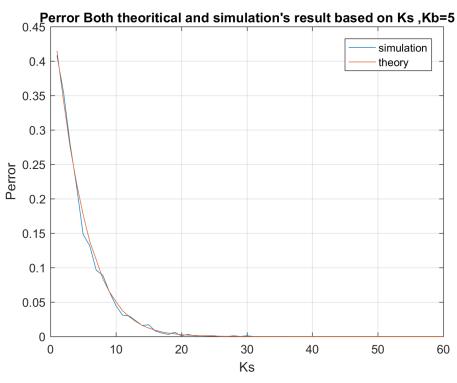
حال تصمیم داریم که مراحل این کدینگ را شبیه سازی کنیم و احتمال خطای شبیه سازی را بر حسب Ks محاسبه کنیم و با نتایج نظری بخش قبل مقایسه کنیم. بدین منظور دنباله ای تصادفی از 0 و 1 ها تولید می کنیم که احتمال وقوع هر بیت آن مستقل از دیگری 0.5 است سپس در صورت 1 بودن تعداد الکترون های ساطع شده متناظر را با تابع poissrnd و نرخ Kb+Ks به دست می آوریم و در صورت صفر بودن همین کار را با این تابع و نرخ Kb انجام می دهیم ، سپس با مقایسه با xth بحث شده در بخش قبل دیکودینگ را انجام می دهیم و از مقایسه ی سیگنال اشکار شده و پیغام اولیه خطا را به دست می اوریم و نمودار های قبلی یعنی احتمال خطا بر حسب Ks به ازای Kb های داده شده رسم می کنیم .

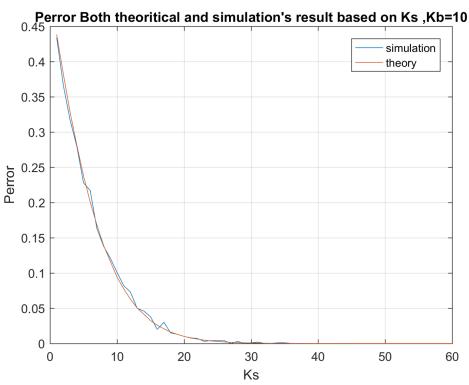
ملاحضه می شود نتایج شبیه سازی و نظری بخش قبل کاملا بر هم تطبیق دارند.

نمودار ها را به ازای Kb=0,1,5,10 در صفحه بعد مشاهده می شوند.

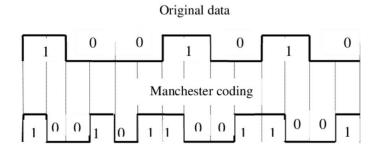








#### سیگنال دهی منچستر:



در این روش برای ارسال 1 بازه ی Tb را به دو قسمت تقسیم می کنیم و در نیمه ی اول منبع را روشن و در نیمه ی دوم خاموش می کنیم و برای ارسال 0 برعکس عمل می کنیم.

حال می خواهیم به سوال 5.2 پاسخ دهیم.

بنابر این احتمال خطا را برای سیگنال دهی منچستر محاسبه می کنیم.

در این سیگنال دهی در هم ارسال 0 و 1 خطا زمانی رخ می دهد که الکترون های ازاد شده هنگام خاموشی بیشتر از هنگام روشن شدن باشد بنابراین احتمال خطا را به صورت زیر می نویسیم.

$$Perror = Pe|0 * p(x = 0) + Pe|1 * p(x = 1)$$

با متساوی الاحتمال بودن منبع داریم و اگر تعداد الکترونهای دو طرف برابر بود فرض کنیم 1 ارسال شده داریم :

$$Perror = 0.5 * (Pe|0 + Pe|1)$$

برای ارسال 1 احتمال خطا برابر احتمال بیشتر بودن تعداد الکترون ها در حالت خاموش از حالت روشن است و برای ارسال مقدار صفر برابر این مقدار به علاوه حالت تساوی دو طرف است.

$$Perror = 0.5(p(koff \ge kon) + p(koff > kon))$$
  
$$Perror = p(koff > kon) + 0.5p(koff = kon)$$

حال از قاعده ی احتمال کل استفاده می کنیم و داریم.

باید توجه داشته باشیم نرخ فرایند به زمان وابسته است و با نصف شدن زمان آن نیز نصف می شود.

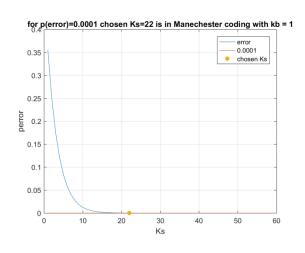
$$P(koff > kon) = \sum_{k=0}^{\infty} p(koff > kon|kon = k)p(kon = k)$$

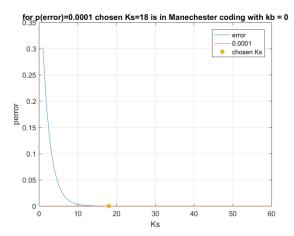
$$P(koff = kon) = \sum_{k=0}^{\infty} p(koff = kon|kon = k)p(kon = k)$$

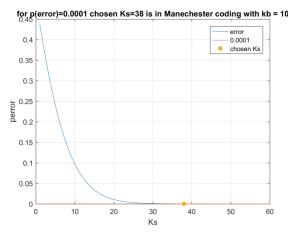
$$Perror = \sum_{k=0}^{\infty} (\sum_{koff > k} \frac{(\frac{Kb}{2})^{koff} \times e^{-\frac{Kb}{2}}}{koff!}) * \frac{(\frac{Kb + Ks}{2})^k e^{-(\frac{Kb + Ks}{2})}}{k!} + 0.5 \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(\frac{Kb}{2})^k \times e^{-\frac{Kb}{2}}}{k!} * \frac{(\frac{Kb + Ks}{2})^k e^{-(\frac{Kb + Ks}{2})}}{k!}$$

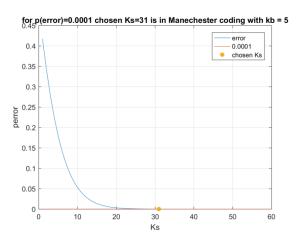
حال به ازای Ks ، Kb=0,1,5,10 را می یابیم.

نتایج به صورت زیر است:









Kb	OOk Chosen Ks for	Manchester Chosen Ks
	p(error)=0.0001	for p(error)=0.0001
0	9	1
1	21	22
5	30	31
10	38	38

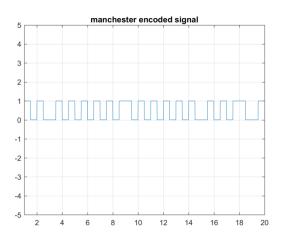
ملاحضه می کنیم که Ks مطلوب در کدینگ منچستر در Kb مخالف صفر برای مخابرات نوری در حدود همان خطای ook باقی مانده است اما برای Ks، Kb=0 مطلوب افزایش یافته (2 برابر شده) است که این امر طبیعی است زیرا در این حالت طرف خاموش همواره 0 انتشار دارد و فقط خطا زمانی رخ می دهد که طرف روشن هم 0 انتشار داشته باشد و 0 ارسال شده باشد و در ook در Ub که خطا وقتی رخ می داد که در حالت ارسال یک ، 0 الکترون ساطع شود ، ملاحضه می شود که این دو احتمال به دلیل هم احتمالی ارسال 0 یا 1 در ظاهر یکی هستند اما چون زمان روشنی در کدینک منچستر نصف شده است نرخ توزیع پواسون مربوطه ی آن نیز نصف می شود و این باعث میشود برای رسیدن به یک خطای معین در حالت ook ، در کدینک منچستر Ks مطلوب دو برابر Ks مطلوب در حالت ook باشد ، اما در حالت های dk مخالف صفر اثر نصف شدن زمان هم در Kb و هم در Ks ظاهر می شود و Sx مطلوب تقریبا برابر می ماند که این امر را به زیبایی در نتایج مشاهده می کنیم.

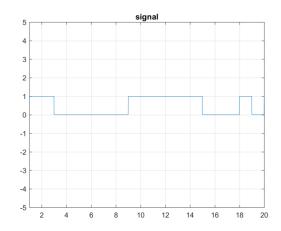
حال که در Kb های مخالف صفر کد منچستر به بهبود خطا کمک نمی کند این سوال پیش می آید که چرا از این کدینگ استفاده می شود. علت آن است که میانگین ارسال برای صفر و یک برابر است و اگر از کدینگ متقارن مثلا 1 و -1 استفاده کنیم میانگین پیغام ارسالی صفر می شود و در واقع DC پیغام ارسالی به پیغام هیچ وابستگیی ندارد و میتوان بدون لطمه زدن به آشکار سازی حذف شود.

### بخش اضافی: (این بخش در سوالها و متن دستور کار گفته نشده اما به علت علاقه انجام می شود.)

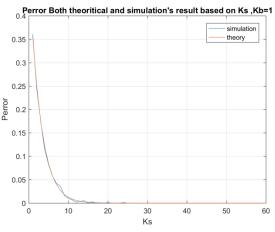
حال تصمیم داریم کدینگ منچستر را شبیه سازی کنیم به این منظور یک دنباله تصادفی به عنوان پیام تولید می کنیم و سپس توسط کدینگ منچستر و منطق بیان شده در ابتدای این بخش آنها را به دنباله ای با طول دوبرابر کد می کنیم و مکان های روشن و خاموش بودن منبع نوری را محاسبه می کنیم. و مشابه شبیه سازی ook برای مکان های روشن تعداد الکترون های ساطع شده متناظر را با تابع poissrnd و نرخ 2/(Kb+Ks) به دست می آوریم و در صورت صفر بودن همین کار را با این تابع و نرخ را الاها انجام می دهیم . نرخ ها نصف شده اند چون این زمان آنها نیز نصف می شوند. سپس از روی مقایسه تعداد الکترون میشود و به علت تناسب این نرخ ها با زمان آنها نیز نصف می شوند. سپس از روی مقایسه تعداد الکترون های ساطع شده در نیمه ی اول و نیمه ی دوم و منطق تصمیم گیری گفته شده پیغام را اشکار و از روی تفاوت آن با پیغام اولیه خطا را به دست می آوریم . نمودار خطا برای Kb مشخص بر حسب Kb را را رسم می کنیم. ملاحضه می کنیم خطای عملی به دست آمده تطبیق بسیار خوبی بر خطای نظری محاسبه شده در بخش قبل دارد.

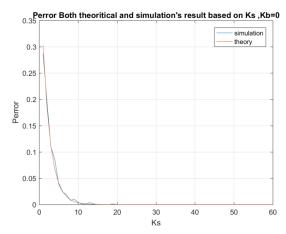
در بازه ای پیغام اصلی و پیغام کد منچستر شده به صورت زیر است:

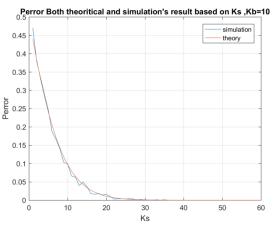


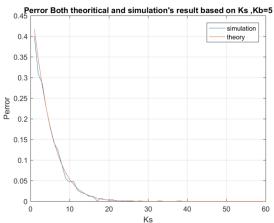


نمودار های خطای عملی (نتیجه ی شبیه سازی) و خطای نظری بخش قبل بر حسب Ks را در صفحه ی بعد مشاهده می کنیم.



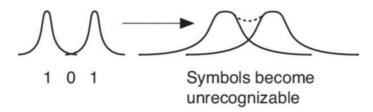






## بررسی اثر پاشندگی نور

هنگام انتقال داده نیاز به اشغال کردن پهنای باند W داریم. فیبر نوری یک محیط پاشنده است. درمحیط های پاشنده، ضریب شکست برای امواج با بسامد های گوناگون متفاوت است و از این رو امواج با فرکانس های متفاوت در این محیط ها با سرعت های متفاوت حرکت کند که موجب پاشش یا پاشیدگی آنها می گردد. این پدیده باعث پهن شدن سیگنال ها می شود و زمان بندی سیستم را مختل می کند.



حال به سوال 5.3 پاسخ می دهیم.

فرض می کنیم بر اثر پاشندگی ، زمان بندی بیت های دریافتی در کلید زنی روشن خاموش به اندازه ی ∆ جابجا شود.

حال احتمال خطا را محاسبه مي كنيم.

طول ارسال هر پالس مربوط به یک بیت در Tb ، ook ثانیه است حال وقتی به اندازه ی  $\Delta$  در زمان بندی ها جابه جایی رخ دهد  $\Delta$ - Tb ثانیه از پالس خود آن بیت مورد نظر دریافت می کنیم و  $\Delta$  ثانیه از پالس مجاور. در مجموع  $\Delta$ - حالت زیر رخ می دهد. و از انجا که الفبای متساوی الاحتمال در پیش گرفته ایم فرض می کنیم که احتمال این حالت ها با هم برابر و برابر  $\Delta$ - 0.25 است.

X قسمت مربوط به آن بیت ،Δ-tb ثانیه	γ قسمت مربوط به بیت مجاور،۵ ثانیه	احتمال رخ دادن این حالت
1	1	0.25
1	0	0.25
0	1	0.25
0	0	0.25

حال نرخ متوسط توزیع پواسون دریافتی هر حالت را محاسبه می کنیم.

Ks=nsTb

Kb=nbTb

X قسمت مربوط به آن بیت ،Δtb-Δ، ثانیه	γ قسمت مربوط به بیت مجاور،۵ ثانیه	نرخ متوسط توزيع پواسون دريافتى
1	1	$(ns+nb)\times (Tb-\Delta)+(ns+nb)\times \Delta=(ns+nb)Tb=Ks+Kb$
1	0	$(ns + nb) \times (Tb - \Delta) + nb \times \Delta = Ks + Kb - ns\Delta$
0	1	$nb \times (Tb - \Delta) + (ns + nb) \times \Delta = Kb + ns\Delta$
0	0	$nb \times (Tb - \Delta) + nb \times \Delta = nbTb = Kb$

حال حالت های وقوع خطا را می نویسیم.

شماره حالت	X قسمت مربوط به	۷ قسمت مربوط به	بیت تشخیص $\check{\chi}$	توزيع دريافتى
N	آن بیت ،Δ-Tb ثانیه	بیت مجاور،∆ ثانیه	داده شده وقتی خطا ·	
			رخ دهد	
1	1	1	0	Poisson(Ks)
2	1	0	0	$Poisson(ns \times (Tb - \Delta) + nb \times \Delta)$
3	0	1	1	Poisson $(nb \times (Tb - \Delta) + ns \times \Delta)$
4	0	0	1	Poisson(Kb)

با توجه به اینکه قاعده تصمیم گیری مقایسه با یک ترشولد بود ؛ در صورت بزرگتر مساوی بودن تعداد الکترون های دریافتی (در اینجا با v نشان می دهیم) از ترشولد (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی v و در صورت کوچکتر بودن vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم) از ترشولد (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم) از ترشولد (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم) از ترشولد (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم) از ترشولد (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم) از ترشولد (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم از ترشولد (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم (vth) یک را آشکار می کنیم (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم (vth) یک را آشکار می کنیم یعنی vt نشان می دهیم (vth) یک را آشکار می کنیم (vth) یک را آسکار (vth) یک

حال احتمال خطا با ∆ ثانیه جابه جایی مینویسم . توجه کنید احتمال های شرطی به ازای حالت های مختلف خطا که در جدول قبلی مشخص شده است نوشته می شود.

$$Pe|\Delta = Pe|1 P(N = 1) + Pe|2 P(N = 2) + Pe|3P(N = 3) + Pe|4P(N = 4)$$

$$P(N = 1) = P(N = 2) = P(N = 3) = P(N = 4) = 0.25$$

$$Pe|\Delta = 0.25 \times (P(v < vth|Ks + Kb) + P(v < vth|(Ks + Kb - ns\Delta)) + P(v \ge vth|(Kb + ns\Delta)) + P(v \ge vth|Kb)$$

: داريم K''s=ns $\Delta$  و K's=ns(Tb- $\Delta$ ) داريم K''s=ns

$$Pe|\Delta = 0.25 \times (P(v < vth|Ks) + P(v < vth|K's) + P(v \ge vth|K''s) + P(v > vth|0))$$
 که همان عبارت متن تمرین است که از ما خواسته شده بود آن را توجیه کنیم.

$$P_e|\Delta = \frac{1}{4}P(v < v_T|K_s) + \frac{1}{4}P(v > v_T|0) + \frac{1}{4}P(v < v_T|K_s') + \frac{1}{4}P(v > v_T|K_s'')$$

حال برای محاسبه ی احتمال خطا ابتدا باید ترشولد بهینه را تعیین کنیم. بدین منظور p(vth+1)- p(vth) قرار می دهیم داریم.

$$\begin{split} Pe|\Delta &= 0.25 \times (\sum_{v < v_{th}} \frac{(Kb + Ks)^v e^{-(Kb + Ks)}}{v!}) + \sum_{v < v_{th}} \frac{(Ks + Kb - ns\Delta)^v e^{-(Ks + Kb - ns\Delta)}}{v!} + \\ &\sum_{v \ge v_{th}} \frac{(Kb + ns\Delta)^v \times e^{-(Kb + ns\Delta)}}{v!} + \sum_{v \ge v_{th}} \frac{Kb^v \times e^{-Kb}}{v!}) \end{split}$$

پس از ساده سازی p(vth+1)- p(vth)=0 داریم:

$$\frac{(Kb+Ks)^{vth}e^{-(Kb+Ks)}}{vth!} + \frac{(Ks+Kb-ns\Delta)^{vth}e^{-(Ks+Kb-ns\Delta)}}{vth!} = \frac{(Kb+ns\Delta)^{vth}\times e^{-(Kb+ns\Delta)}}{vth!} + \frac{Kb^{vth}\times e^{-Kb}}{vth!}$$

پس vth بهینه ریشه معادله ی زیر است.

$$(Kb+Ks)^{vth}e^{-(Kb+Ks)}+(Ks+Kb-ns\Delta)^{vth}e^{-(Ks+Kb-ns\Delta)}=(Kb+ns\Delta)^{vth}\times e^{-(Kb+ns\Delta)}+Kb^{vth}\times e^{-Kb}$$
 : از طرفین ۱۱ می گیریم

 $vth \times ln(Kb + Ks) - (Kb + Ks) + vth \times ln(Ks + Kb - ns\Delta) - (Ks + Kb - ns\Delta) = vth \times ln(Kb + ns\Delta) - (Kb + ns\Delta) + vth \times ln(Kb) - (Kb) + vth \times ln(Kb + ns\Delta) = vth \times ln(Kb + ns\Delta) + vth \times ln(Kb + ns\Delta) + vth \times ln(Kb + ns\Delta) = vth \times ln(Kb + ns\Delta) + vth \times ln(Kb + ns\Delta) + vth \times ln(Kb + ns\Delta) = vth \times ln(Kb + ns\Delta) + vth \times ln(Kb + ns\Delta) + vth \times ln(Kb + ns\Delta) = vth \times ln(Kb + ns\Delta) + vth \times ln(Kb + ns\Delta) + vth \times ln(Kb + ns\Delta) = vth \times ln(Kb + ns\Delta) + vth \times ln(Kb + ns\Delta) + vth \times ln(Kb + ns\Delta) = vth \times ln(Kb + ns\Delta) + vth \times ln(Kb + ns\Delta) + vth \times ln(Kb + ns\Delta) = vth \times ln(Kb + ns\Delta) + v$ 

یس از ساده سازی:

$$vth = \frac{2Ks - 2ns\Delta}{ln(Kb + Ks) + ln(Ks + Kb - ns\Delta) - ln(Kb + ns\Delta) - ln(Kb)}$$

همچنین می دانیم:

$$Ks = nsTb$$

پس می توانیم بگوییم:

$$ns\Delta = Ks \times \frac{\Delta}{Tb}$$

س :

$$vth = \frac{2Ks \times \frac{\Delta}{Tb} - 2Ks}{ln\left(Kb + Ks \times \frac{\Delta}{Tb}\right) + ln(Kb) - ln(Kb + Ks) - ln\left(Ks + Kb - Ks \times \frac{\Delta}{Tb}\right)}$$

حال به ازای Kb=0.01 و مقادیر  $\frac{\Delta}{Tb}$  و Ks داده شده احتمال خطا را در متلب می یابیم.

$$\frac{\Delta}{Th} = 0.1, 0.2, 0.3 \qquad Ks = 5, 10, 50$$

نتیجه در صفحه بعد مشاهده می شود.

```
Perror for Ks=5 , Delta/Tb=0.1 :
   0.0485
Perror for Ks=5, Delta/Tb=0.2:
   0.0997
Perror for Ks=5 , Delta/Tb=0.3 :
   0.2064
Perror for Ks=10 , Delta/Tb=0.1 :
   0.0674
Perror for Ks=10 , Delta/Tb=0.2 :
   0.1501
Perror for Ks=10 , Delta/Tb=0.3 :
   0.2025
Perror for Ks=50 , Delta/Tb=0.1 :
Perror for Ks=50 , Delta/Tb=0.2 :
Perror for Ks=50 , Delta/Tb=0.3 :
  0.2455
```

توجه داریم که روابط غیر خطی هستند بنابراین توجیه عدد های به دست امده کاملا بسته به عبارت های احتمالاتی نوشته شده است . به طور کلی می بینیم با افزایش زمان جابه جایی احتمال خطا زیاد می شود اما اثرات Ks غیر خطی است.