# Московский авиационный институт (Национальный исследовательский университет)

Институт: «Информационные технологии и прикладная математика»

Кафедра: 805 «Математическая кибернетика»

Дисциплина: «Численные методы»

Лабораторная работа №1 Тема: Решение начально-краевой задачи для дифференциального уравнения параболического типа

Студент: Хахин Максим

Группа: 80-403

Преподаватель: Иванов И. Э.

Дата: Оценка: Хахин Максим M8O-403B-18

#### 1. Задание:

Используя явную и неявную конечно-разностные схемы, а также схему Кранка - Николсона, решить начально-краевую задачу для дифференциального уравнения параболического типа. Осуществить реализацию трех вариантов аппроксимации граничных условий, содержащих производные: двухточечная аппроксимация с первым порядком, трехточечная аппроксимация со вторым порядком, двухточечная аппроксимация со вторым порядком. В различные моменты времени вычислить погрешность численного решения путем сравнения результатов с приведенным в задании аналитическим решением. Исследовать зависимость погрешности от сеточных параметров.

### 2. Вариант 9:

Значния a = 5, b = 3, c = 0

9. 
$$\frac{\partial u}{\partial t} = a \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + b \frac{\partial u}{\partial x}, \ a > 0, \ b > 0.$$
 
$$u_x(0,t) - u(0,t) = -\exp(-at)(\cos(bt) + \sin(bt)),$$
 
$$u_x(\pi,t) - u(\pi,t) = \exp(-at)(\cos(bt) + \sin(bt)),$$
 
$$u(x,0) = \cos x,$$
 Аналитическое решение:  $U(x,t) = \exp(-at)\cos(x+bt)$ .

## Теория:

## Разложение ДУ в ряд.

Диференциальное уравнение с частными производными параболического типа в общем виде записывается следующим образом:

$$\frac{\delta u}{\delta t} = a \frac{\delta^2 u}{\delta x^2} + b \frac{\delta u}{\delta x} + cu + f(x, t)$$

(а) Для явной разностной схемы.

Воспользуемся методами численного диференциирования и разложим каждый член уравнения имеющий производную в конечную сумму:

- ullet  $\frac{\delta u}{\delta t}=rac{u_i^{k+1}-u_i^k}{ au},$  где au шаг по временной сетке;
- $a\frac{\delta^2 u}{\delta x^2} = a\frac{u_{i-1}^k 2u_i^k + u_{i+1}^k}{b^2}$ , где h шаг по пространственной сетке;
- $b\frac{\delta u}{\delta x} = b\frac{u_{i+1}^k u_{i-1}^k}{2h};$   $cu = cu_i^k;$

Переппишем исходное уравнение:

$$\frac{u_i^{k+1} - u_i^k}{\tau} = a \frac{u_{i-1}^k - 2u_i^k + u_{i+1}^k}{h^2} + b \frac{u_{i+1}^k - u_{i-1}^k}{2h} + cu_i^k + f(x, t).$$

Сгруппируем коэффицениты при и с одинаковыми индексами:

$$u_i^{k+1} = \left(\frac{a}{h^2} - \frac{b}{2h}\right) u_{i-1}^k \tau + \left(c + \frac{1}{\tau} - \frac{2a}{h^2}\right) u_i^k \tau + \left(\frac{a}{h^2} + \frac{b}{2h}\right) u_{i+1}^k \tau + f(x,t)\tau.$$

Непосредственно из этого уравнения находится значение функции на временном уровне k+1.

(b) Для не явной разностной схемы.

Воспользуемся методами численного диференциирования и разложим каждый член уравнения имеющий производную в конечную сумму:

- ullet  $\frac{\delta u}{\delta t}=rac{u_i^{k+1}-u_i^k}{ au},$  где au шаг по временной сетке;
- $a\frac{\delta^2 u}{\delta x^2}=a\frac{u_{i-1}^{k+1}-2u_i^{k+1}+u_{i+1}^{k+1}}{h^2},$  где h шаг по пространственной сетке;
- $b\frac{\delta u}{\delta x} = b\frac{u_{i+1}^{k+1} u_{i-1}^{k+1}}{2h};$
- $cu = cu_i^{k+1}$ ;

Переппишем исходное уравнение:

$$\frac{u_i^{k+1} - u_i^k}{\tau} = a \frac{u_{i-1}^{k+1} - 2u_i^{k+1} + u_{i+1}^{k+1}}{h^2} + b \frac{u_{i+1}^{k+1} - u_{i-1}^{k+1}}{2h} + cu_i^{k+1} + f(x, t).$$

Сгруппируем коэффицениты при и с одинаковыми индексами:

$$u_i^k + f(x,t)\tau = \left(\frac{b}{2h} - \frac{a}{h^2}\right)u_{i-1}^{k+1}\tau + \left(\frac{1}{\tau} + \frac{2a}{h^2} - c\right)u_i^{k+1}\tau - \left(\frac{a}{h^2} + \frac{b}{2h}\right)u_{i+1}^{k+1}\tau.$$

Для нахождения значений функции и на уровне k+1 необходимо решить систему уравнеий:

$$\begin{cases} i = 1; & \dots \\ i = \overline{2, N - 1}; & Au_{i-1}^{k+1} + Bu_i^{k+1} + Cu_{i+1}^{k+1} = d_i \\ i = N; & \dots \end{cases}$$

где  $A = \left(\frac{b}{2h} - \frac{a}{h^2}\right)\tau$ ,  $B = \left(\frac{1}{\tau} + \frac{2a}{h^2} - c\right)\tau$ ,  $C = -\left(\frac{a}{h^2} + \frac{b}{2h}\right)\tau$ ,  $d = u_i^k + f(x,t)\tau$ . Формирование уравнеий при i=1 и i=N рассмотрим в разделе посвященном краевые

Формирование уравнеий при i=1 и i=N рассмотрим в разделе посвященном краевые условия.

**Примечание.** Во всех формулах приведенных выше рассматривается  $i \in [2, N-1]$ , где N - количекство узлов в сетке по координате x.

#### Краевые условия.

Краевые условия могут принимать вид:

(а) Условия первого рода:

$$\begin{cases} \beta u(0,x) = \phi_l(t) \\ \delta u(l,x) = \phi_r(t) \end{cases}$$

В таком случае  $u_1^{k+1}$  и  $u_N^{k+1}$  находятся по формуле:

- ullet Для явной разностной схемы  $u_1^{k+1}=rac{\phi_l(t)}{eta},~u_N^{k+1}=rac{\phi_r(t)}{eta}.$
- Для не явной разностной схемы

$$\begin{cases} i = 1; \quad \beta u_1^{k+1} + 0u_2^{k+1} = \phi_l(t) \\ i = \overline{2, N-1}; \quad A u_{i-1}^{k+1} + B u_i^{k+1} + C u_{i+1}^{k+1} = d_i \\ i = N; \quad 0 u_{N-1}^{k+1} + \delta u_N^{k+1} = \phi_r(t) \end{cases},$$

(b) Условия второго рода:

$$\begin{cases} \frac{\delta u}{\delta x}(0,x) = \frac{\phi_l(t)}{\alpha} \\ \frac{\delta u}{\delta x}(l,x) = \frac{\phi_r(t)}{\gamma} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \frac{u_2^{k+1} - u_1^{k+1}}{h}(0,x) = \frac{\phi_l(t)}{\alpha} \\ \frac{u_N^{k+1} - u_{N-1}^{k+1}}{h}(l,x) = \frac{\phi_r(t)}{\gamma} \end{cases}$$

В таком случае  $u_1^{k+1}$  и  $u_N^{k+1}$  находятся по формуле:

- Для явной разностной схемы  $u_1^{k+1}=u_2^{k+1}-h\frac{\phi_l(t)}{\alpha},\,u_N^{k+1}=u_{N-1}^{k+1}+h\frac{\phi_r(t)}{\alpha}.$
- Для не явной разностной схемы

$$\begin{cases} i = 1; & -\frac{\alpha}{h}u_1^{k+1} + \frac{\alpha}{h}u_2^{k+1} = \phi_l(t) \\ i = \overline{2, N-1}; & Au_{i-1}^{k+1} + Bu_i^{k+1} + Cu_{i+1}^{k+1} = d_i \\ i = N; & -\frac{\gamma}{h}u_{N-1}^{k+1} + \frac{\gamma}{h}u_N^{k+1} = \phi_r(t) \end{cases},$$

(с) Условия третьего рода:

$$\begin{cases} \alpha \frac{\delta u}{\delta x}(0,x) + \beta u(0,x) = \phi_l(t) \\ \gamma \frac{\delta u}{\delta x}(l,x) + \delta u(l,x) = \phi_r(t) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha \frac{u_2^{k+1} - u_1^{k+1}}{h}(0,x) + \beta u_1^{k+1} = \phi_l(t) \\ \gamma \frac{u_N^{k+1} - u_N^{k+1}}{h}(l,x) + \delta u_N^{k+1} = \phi_r(t) \end{cases}$$

В таком случае  $u_1^{k+1}$  и  $u_N^{k+1}$  находятся по формуле:

- Для явной разностной схемы  $u_1^{k+1} = \frac{\phi_l(t) \frac{\alpha}{h} u_2^{k+1}}{\beta \frac{\alpha}{h}}, \ u_N^{k+1} = \frac{\phi_r(t) + \frac{\gamma}{h} n_{N-1}^{k+1}}{\delta + \frac{\gamma}{h}}.$
- Для не явной разностной схемы

$$\begin{cases} i = 1; \quad \left(\beta - \frac{\alpha}{h}\right) u_1^{k+1} + \frac{\alpha}{h} u_2^{k+1} = \phi_l(t) \\ i = \overline{2}, \overline{N} - 1; \quad A u_{i-1}^{k+1} + B u_i^{k+1} + C u_{i+1}^{k+1} = d_i \\ i = N; \quad -\frac{\gamma}{h} u_{N-1}^{k+1} + \left(\delta + \frac{\gamma}{h}\right) u_N^{k+1} = \phi_r(t) \end{cases} ,$$

**Примечание.** в разборе приведена апроксимация краевых условий с производной по 2 точкам с 1 порядком точности. Так же можно апроксимировать краевое условие по 3 точкам с точностью 2 и по 2 точкам с точностью 2.

4. Код:

\\Define the initial boundary conditions

```
double phi (double x)
    return -\exp(-1*x)*(\cos(1*x)+\sin(1*x));
double phil (double x)
    return \exp(-1*x)*(\cos(1*x)+\sin(1*x));
double ksi (double x)
    return cos(x);
double f (double x, double t)
    return 0;
            \\ explicit
void get first layer explicit (int pr, int k, int N, double l,
 double T, double *args1, double *args2, matrix *grid,
  double(*phi)(double), double(*phil)(double), double(*ksi)(double),
   double (* f ) (double, double))
{
    double tau = T/k, h = 1/(N-1), mu = args1[1]*tau/(2*h);
    double b0, c0, bN, aN, d0, dN;
    for (int i = 0; i < N; i++)
        *get element(grid, 0, i) = ksi(i*h);
    for (int i=1; i< k; i++)
        for (int j=1; j<N-1; j++)
             *get element(grid, i, j) = *get element(grid, i-1, j+1)*
             (T + mu) + (*get element(grid, i-1, j)*(1-2*T+ tau*args1[2])) +
             (*get element(grid, i-1, j-1)*(T-mu));
    switch (pr)
    case 1:
        for (int i=1; i < k; i++)
             *get\_element(grid, i, 0) = (*get\_element(grid, i, 1)*
            (-\arg s2[0]/h)+ \sinh(\tan *k))/(\arg s2[1] - \arg s2[0]/h);
             *get element(grid, i, N-1) = (*get element(grid, i, N-2)*
             (\arg s2[2]/h) + phil(\tan *k))/(\arg s2[3] + \arg s2[2]/h);
```

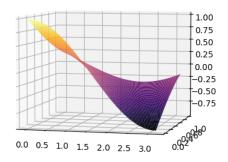
```
break;
    case 2:
        for (int i=1; i < k; i++)
            *get element(grid, i, 0) = ((*get element(grid, i, 1)*)
            4-*get\_element(grid, i, 2))*(-args2[0]/(2*h))+phi(tau*k))/
            (args2[1] - 3*args2[0]/(2*h));
            *get element(grid, i, N-1) = ((*get element(grid, i, N-3)-
            *get\_element(grid, i, N-2)*4)*(-args2[2]/(2*h))+phil(tau*k))/
            (args2[3] + 3*args2[2]/(2*h));
        break;
    case 3:
        b0 = 2*args1[0]/h + h/tau - h*args1[2] - args2[1]/args2[0]*
        (2*args1[0] - args1[1]*h);
        c0 = -2*args1[0]/h;
        bN = 2*args1[0]/h + h/tau - h*args1[2] + args2[3]/args2[2]*
        (2*args1[0] + args1[1]*h);
        aN = -2*args1[0]/h;
        for (int i=1; i < k; i++)
            d0 = h/tau * (*get_element(grid, i-1, 0)) - phi(tau*(k + 1)) *
            (2*args1[0] - args1[1]*h) / args2[0];
            dN = h/tau * (*get_element(grid, i-1, N-1)) + phil(tau*(k + 1)) *
            (2*args1[0] - args1[1]*h) / args2[2];
            *get element(grid, i, 0) = (d0 - c0)
            (*get_element(grid, i, 1))) / b0;
            *get_element(grid, i, N-1) = (dN - aN *
            (*get element(grid, i, N-2))) / bN;
        break;
    }
}
            \implicit
void get first layer implicit (int pr, int k, int N, double l, double T,
 double *args1, double *args2, matrix *grid, double(*phi)(double),
  double(*phil)(double), double(*ksi)(double), double(*f)(double, double))
{
    double tau = T/k, h = 1/(N-1);
    matrix system = create matrix(N, N);
    matrix D = create matrix(1,N);
```

```
for (int i=0; i< N; i++)
    *get element(grid, 0, i) = ksi(i*h);
for (int i=1; i< N-1; i++)
    *get element(&system, i, i-1) = args1[0]*tau/pow(h,2)-
    args1[1]*tau/(2*h);
    *get element(&system, i, i) = -2*args1[0]*tau/pow(h,2)+
    args1[2]*tau-1;
    *get element(&system, i, i+1) = args1[0]*tau/pow(h,2)+
    args1[1]*tau/(2*h);
}
switch (pr)
case 1:
    *get element(&system, 0, 0) = args2[1] - args2[0] / h;
    *get\_element(\&system, 0, 1) = args2[0] / h;
    *get element(&system, N-1, N-2) = - \arg 2[2] / h;
    *get element(&system, N-1, N-1) = args2[3] + args2[2] / h;
    break;
case 2:
    *get element(&system, 0, 0) = args2[1] - 3*args2[0]/h/2;
    *get element(&system, 0, 1) = 2 * args2[0]/h;
    *get\_element(\&system, 0, 2) = - args2[0] / h /2;
    *get element(&system, N-1, N-3) = args2[2] / h /2;
    *get element(&system, N-1, N-2) = -2 * args2[2]/h;
    *get element(&system, N-1, N-1) = args2[3] + 3*args2[2]/h/2;
    break;
case 3:
    *get element(&system, 0, 0) = 2 * args1[0] / h + h / tau - h *
    args1[2] - args2[1] / args2[0] * (2 * args1[0] - args1[1] * h);
    *get\_element(\&system, 0, 1) = -2 * args1[0] / h;
    *get\_element(\&system, N-1, N-2) = -2 * args1[0] / h;
    *get element(&system, N-1, N-1) = 2 * args1[0] / h + h / tau -
    h * args1[2] + args2[3] / args2[2] * (2 * args1[0] + args1[1] * h);
    break;
for (int i=1; i < k; i++)
    for (int j=1; j<N-1; j++)
        *get element(&D, 0, j) = -(*get element(grid, i-1, j));
    switch (pr)
    case 1:
        *get element(&D, 0, 0) = phi(i*tau);
        *get element(\&D, 0, N-1) = phil(i*tau);
```

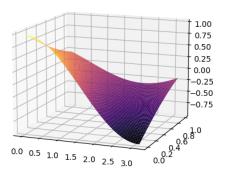
```
insert matrix line (grid, run method (system, D, N), i);
            break;
        case 2:
            *get element(\&D, 0, 0) = phi(i*tau);
            *get element(&D, 0, N-1) = phil(i*tau);
            insert matrix line (grid, LU method (system, D, N), i);
            break;
        case 3:
            *get element(&D, 0, 0) = h / tau * (*get element(grid, i-1, 0))-
            phi(tau*i) * (2 * args1[0] - args1[1] * h) / args2[0];
            *get element(&D, 0, N-1) = h/tau*(*get element(grid, i-1, N-1))+
            phil(tau*i) * (2 * args1[0] + args1[1] * h) / args2[2];
            insert matrix line (grid, run method (system, D, N), i);
            break;
        }
    //destroy\_matrix(\&system); \;\; destroy\_matrix(\&D); \;\; destroy\_matrix(\&tmp);
}
            \\ Crank Nicolson
void get first layer CrankNicolson(int pr, int k, int N, double sgm,
double 1, double *args1, double *args2, matrix *grid,
double(*phi)(double), double(*phil)(double),
double(*ksi)(double), double(*f)(double, double))
    matrix grid1 = create matrix(k,N);
    matrix grid2 = create matrix(k,N);
    get first layer explicit (pr, k, N, l, T, args1, args2,
   &grid1, phi, phil, ksi, f);
    get_first_layer_implicit(pr, k, N, l, T, args1, args2,
    &grid2, phi, phil, ksi, f);
    printf("y");
    for (int i=0; i < k; i++)
        for (int j=0; j<N; j++)
            *get element(grid, i, j) = *get element(&grid1, i, j)*(1-sgm)+
            *get element(&grid2, i, j)*sgm;
}
```

### Результат:

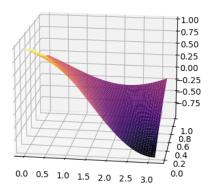
Явный метод сетка 1000\*100:



Ошибка : 0.0857908889653587 Явный метод сетка 2000\*200:

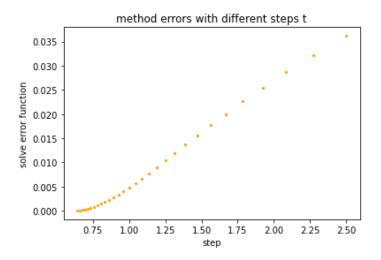


Ошибка: 0.0792584889653587 Явный метод сетка 4000\*400:

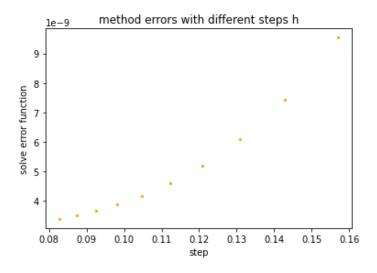


Ошибка : 0.0565016889653587

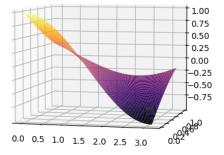
Ошибка с разным шагом по времени:



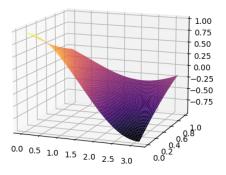
Ошибка с разным шагом по пространству:



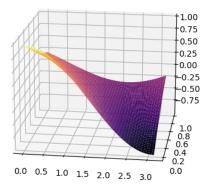
Неявный метод сетка 1000\*100:



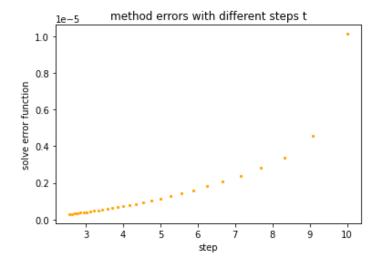
Ошибка : 0.007134110346412981Неявный метод сетка 2000\*200:



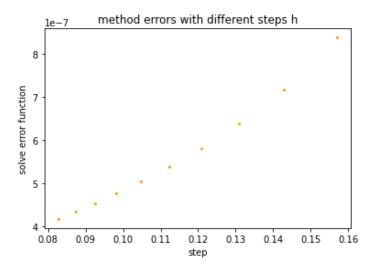
Ошибка: 0.0070211103464130065Неявный метод сетка 4000\*400:



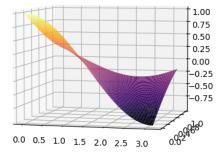
Ошибка : 0.0069961103464129815Ошибка с разным шагом по времени:



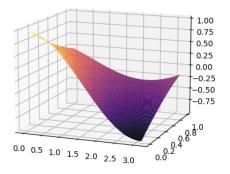
Ошибка с разным шагом по пространству:



КН метод сетка 1000\*100:

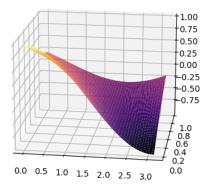


Ошибка : 0.0000222043352098354 КН метод сетка 2000\*200:

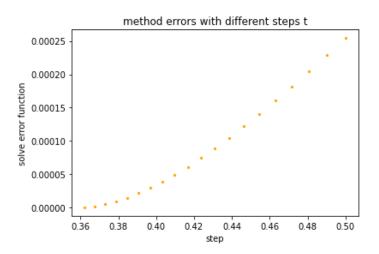


Ошибка: 0.00001963083520983543

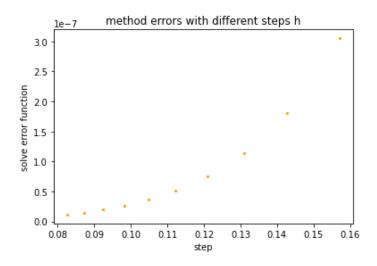
## ${ m KH}$ метод сетка 4000\*400:



Ошибка : 0.000011319135209835429Ошибка с разным шагом по времени:



Ошибка с разным шагом по пространству:



## 6. Вывод:

В результате выполнения лабораторной работы были освоены 3 конечно-разностные схемы для решения начально-краевой задачи для дифференциального уравнения параболического типа: явная конечно-разностная схема, неявная конечно-разностная схема и схема Кранка - Николсона.

Были построены графики ошибок, на которых показано падение ошибки при росте числа разбиений по пространству и времени.