

**A\***

**Marcelo Lima e Thiago Miranda**

**[https://github.com/m4rcelolima/P2\\_Huffman](https://github.com/m4rcelolima/P2_Huffman)**

# Motivação

- Pathfinding.
- Expandir Dijkstra.
  - Heurística!
- Qual o melhor caminho entre duas cidades?

# Definições

- Lista aberta e fechada.
- Peso nas arestas.
- Valor heurístico.
- $f(n) = g(n) + h(n)$ 
  - $f(n)$  = custo estimado da solução de custo mais baixo passando por “n”.
  - $g(n)$  = custo do caminho desde o nó inicial até o nó “n”.
  - $h(n)$  = custo estimado do caminho de custo mais baixo desde “n” até o objetivo.

# Pseudo-Código

**ListaAberta**; // Lista de nós que serão analisados

**ListaFechada**; // Lista de nós que já foram analisados

// Adicione o nó **INÍCIO** na **ListaAberta**;

insere(**ListaAberta**, **INÍCIO**);

while(1){

**ATUAL** = getMin(**ListaAberta**); // nó da ListaAberta de menor F;

    remove(**ListaAberta**, **ATUAL**); // remova ATUAL da ListaAberta;

    insere(**ListaFechada**, **ATUAL**); insere ATUAL na ListaFechada;

    if(**ATUAL** == **FIM**){ // Encontramos um caminho

        printf("Caminho encontrado");

        break;

    }

    if(isEmpty(**ListaAberta**)){ // Caminho não encontrado

        printf("Caminho não encontrado");

    break;

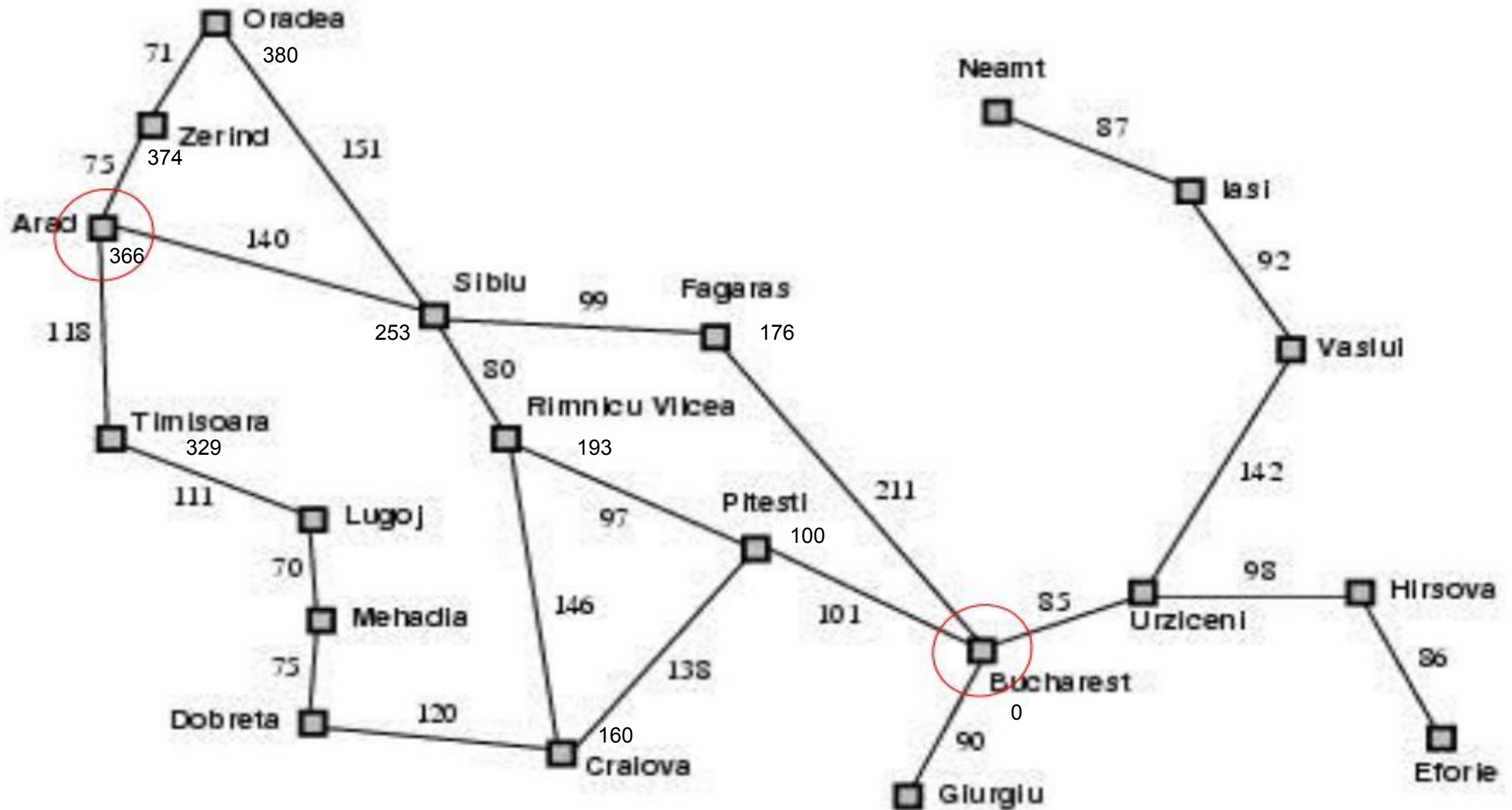
}

```
for( i = 0; i < Nvizinhos; i++){
    if(isListaFechada(VIZINHO) || isBlock(VIZINHO))
        break;

    } else if(!isListaAberta(VIZINHO) ||
newPathMin(ATUAL,VIZINHO)){ //se não estiver na lista ou o
novo caminho para o vizinho for menor

        calcule(G, H, F, VIZINHO);
        VIZINHO->parent = ATUAL;
        if(!isListaAberta(VIZINHO)){
            insere(ListaAberta, VIZINHO);
        }
    }
} // Fim do While
```

# Exemplo: Distância entre as cidades



# Exemplo: Distância entre as cidades

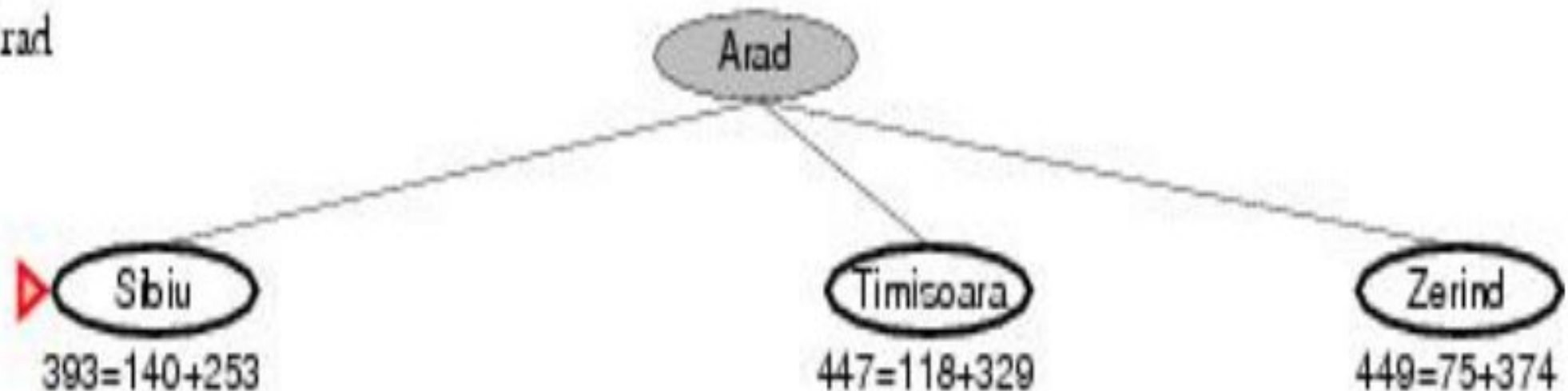
(a) The initial state



- Encontrar Bucareste partindo de Arad:
  - $f(\text{arad}) = 0 + h(\text{arad}) = 0 + 366 = 366$ 
    - Onde o valor da heurística é dado pelo caminho em linha reta entre as duas cidades

# Exemplo: Distância entre as cidades

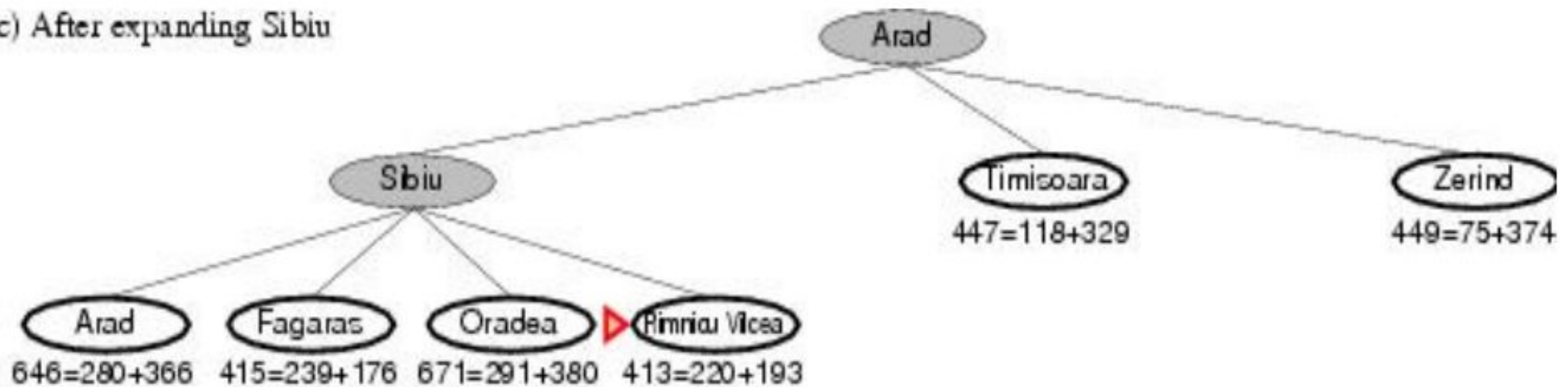
After expanding Arad



- Expandindo Arad e determinando  $f(n)$  para cada nó:
  - $f(\text{Sibiu}) = c(\text{Arad}, \text{Sibiu}) + h(\text{sibiu}) = 140 + 253 = 393$
  - $f(\text{Timisoara}) = c(\text{Arad}, \text{Timisoara}) + h(\text{Timisoara}) = 118 + 329 = 447$
  - $f(\text{Zerind}) = c(\text{Arad}, \text{Zerind}) + h(\text{Zerind}) = 75 + 374 = 449$
- Melhor escolha é Sibiu

# Exemplo: Distância entre as cidades

(c) After expanding Sibiu

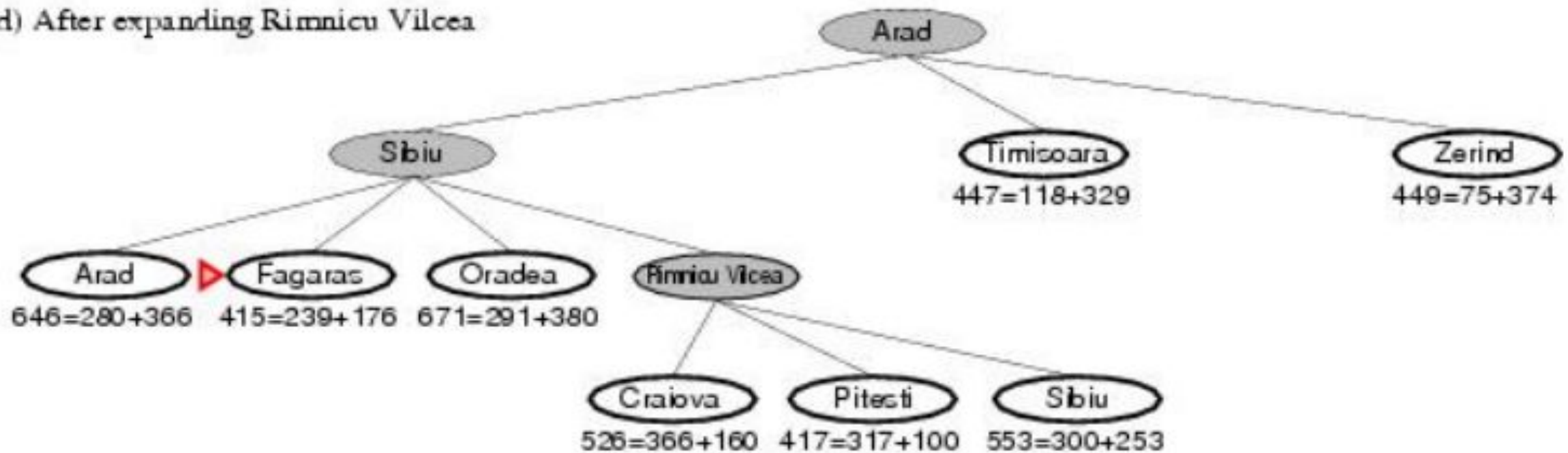


- Expandindo Sibiu e determinado  $f(n)$  para cada nó:
  - $f(\text{Arad}) = g(\text{Arad}) + h(\text{Arad}) = 280 + 366 = 646$
  - $f(\text{Fagaras}) = g(\text{Fagaras}) + h(\text{Fagaras}) = 239 + 176 = 415$
  - $f(\text{Oradea}) = g(\text{Oradea}) + h(\text{Oradea}) = 291 + 380 = 671$
  - $f(\text{Rimnicu Vilcea}) = g(\text{Rimnicu Vilcea}) + h(\text{Rimnicu Vilcea}) = 220 + 193 = 413$
- Melhor escolha é Rimnicu Vilcea



# Exemplo: Distância entre as cidades

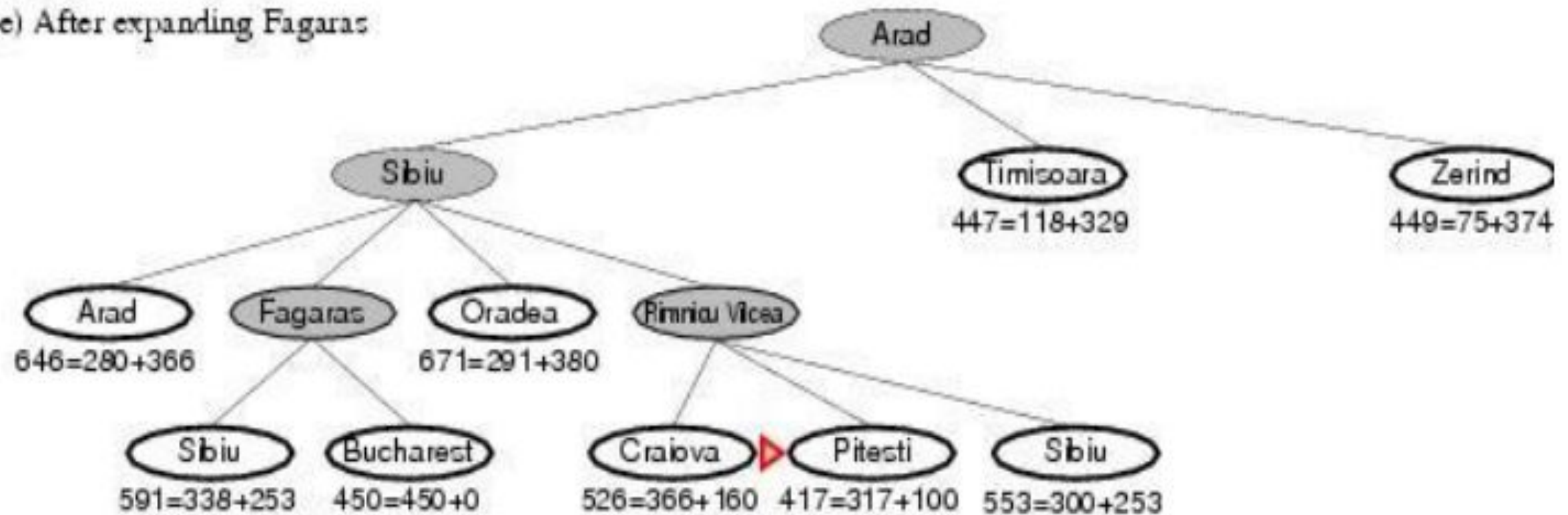
(d) After expanding Rimnicu Vilcea



- Expandindo Rimnicu Vilcea:
  - $f(\text{Craiova}) = g(\text{Craiova}) + h(\text{Craiova}) = 366 + 160 = 526$
  - $f(\text{Pitesti}) = g(\text{Pitesti}) + h(\text{Pitesti}) = 317 + 100 = 417$
  - $f(\text{Sibiu}) = g(\text{Sibiu}) + h(\text{Sibiu}) = 300 + 253 = 553$
- Melhor escolha é Fagaras.

# Exemplo: Distância entre as cidades

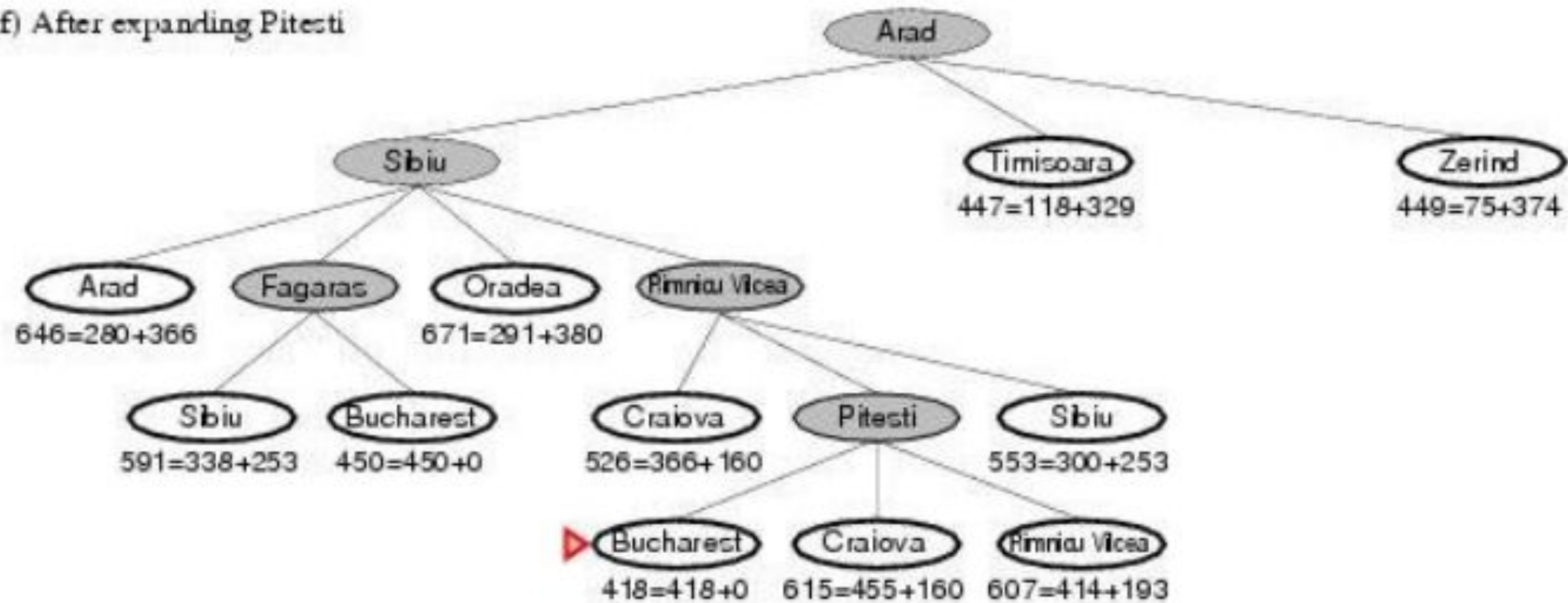
(e) After expanding Fagaras



- Expandindo Fagaras:
  - $f(\text{Sibiu}) = g(\text{Sibiu}) + h(\text{Sibiu}) = 338 + 253 = 591$
  - $f(\text{Bucareste}) = g(\text{Bucareste}) + h(\text{Bucareste}) = 450 + 0 = 450$
- Melhor escolha é Pitesti

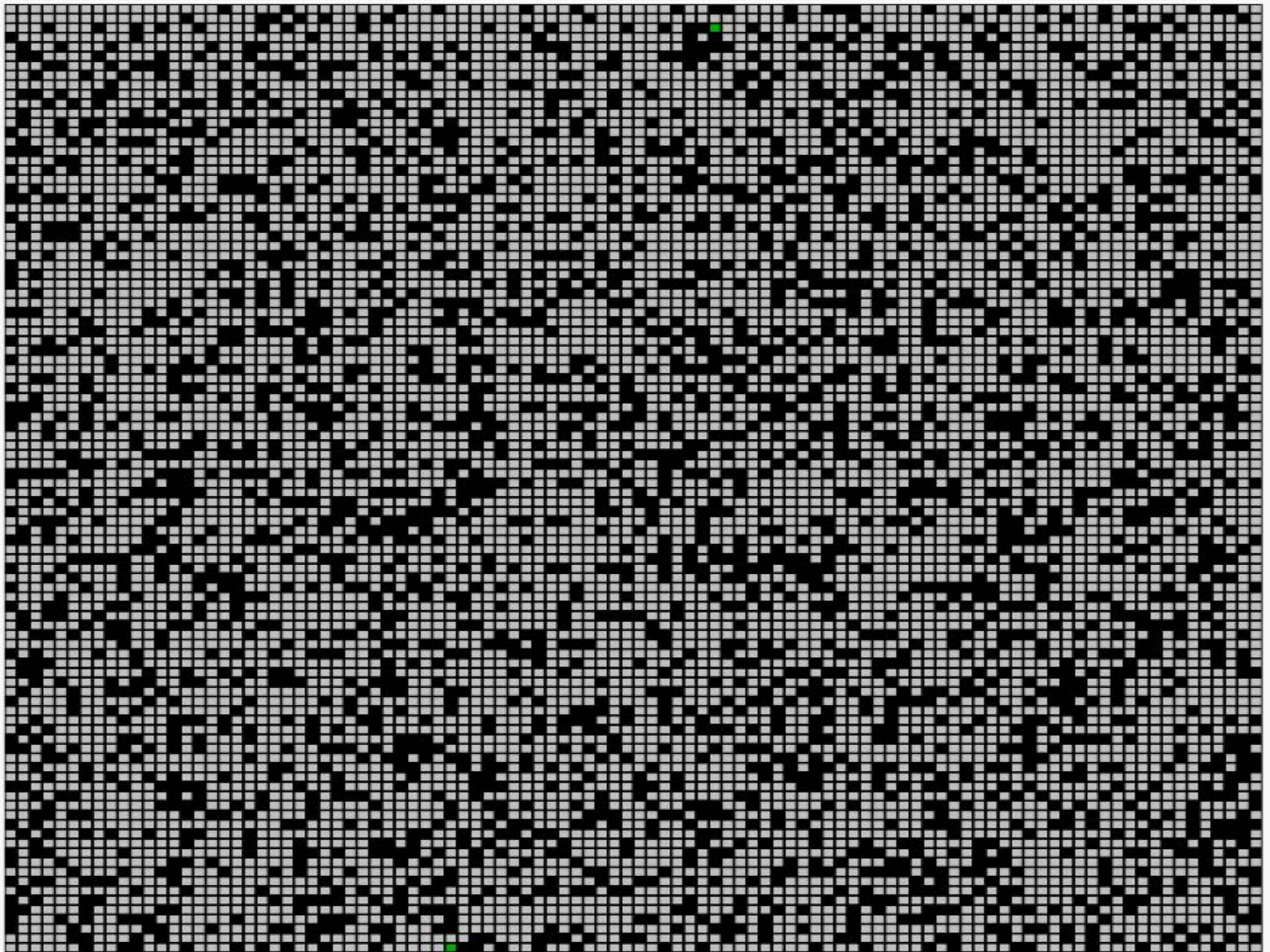
# Exemplo: Distância entre as cidades

(f) After expanding Pitesti



- Expandindo Pitesti:
  - $f(\text{Bucareste}) = g(\text{Bucareste}) + h(\text{Bucareste}) = 418 + 0 = 418$
- Melhor escolha é Bucareste.
  - Solução ótima(dado que  $h(n)$  é admissível).





# Complexidade

- Depende da Heurística.
- $O(b^n)$ 
  - $b$  = fator de ramificação.
  - $n$  = número de nós expandidos.
  - Exponencial!
  - Melhor a heurística, menor  $b$ .
- $|h(x) - h^*(x)| = O(\log(h^*(x)))$ 
  - Espaço de procura é uma árvore.
  - Polinomial!

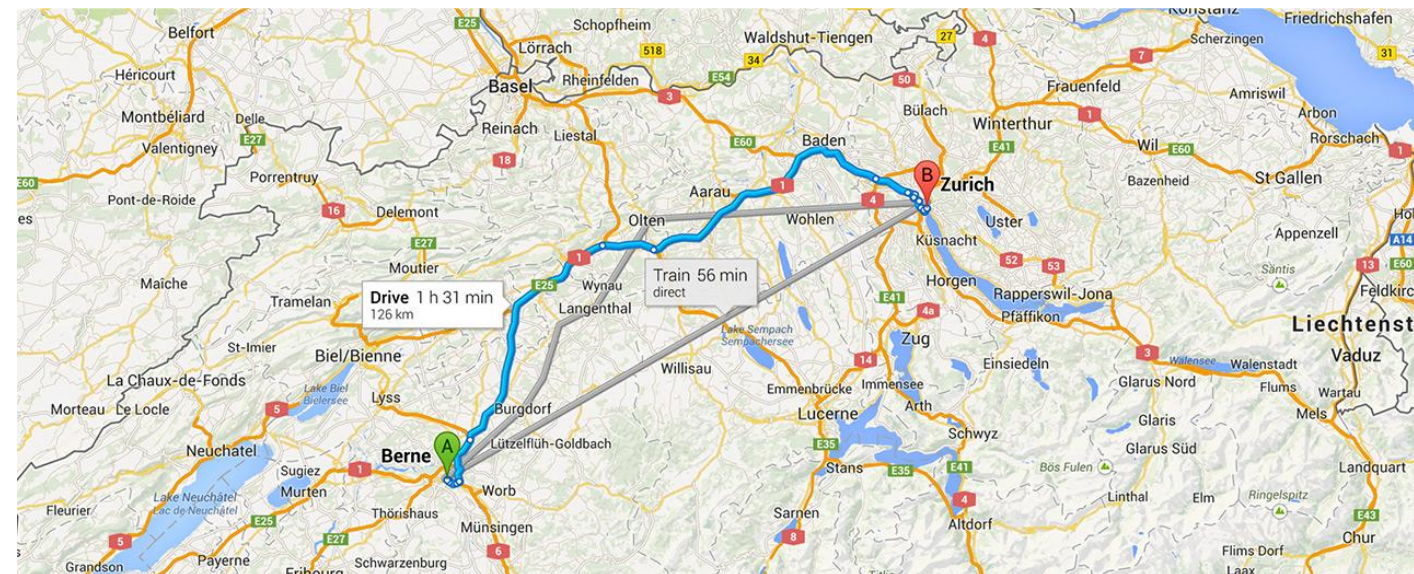
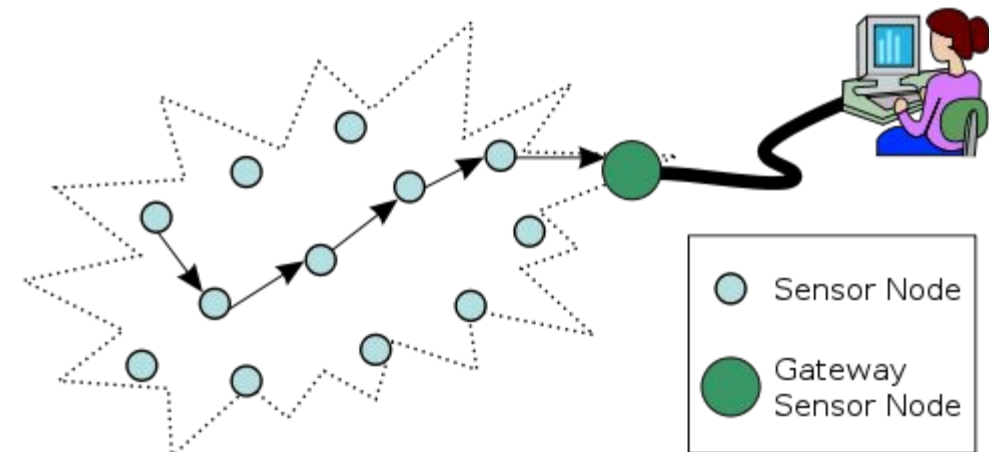


# De volta à Motivação...

- O algoritmo encontrou uma solução admissível, pois  $h(n) \geq h^*(n)$ .
- Heurística adicionada a Dijkstra
- Solução:
  - Completa.
  - Ótima.

# Aplicações

- <https://www.youtube.com/watch?v=hmx1sx6ezQA>
- Many others!



# Limitações

- Depende do cálculo da heurística.
- Não é prática para problemas de grande escala.
- Em geral, esgota o espaço antes de esgotar o tempo.
- Usualmente perde para algoritmos que pré-processam o grafo



# Referências

- [https://en.wikipedia.org/wiki/A\\*\\_search\\_algorithm](https://en.wikipedia.org/wiki/A*_search_algorithm)
- <http://theory.stanford.edu/~amitp/GameProgramming/AStarComparison.html>
- <https://www.youtube.com/watch?v=-L-WgKMFuhE>
- <https://www.youtube.com/watch?v=KNXfSOx4eEE>