

Domácí práce na LAF II.

Michal Grňo

15. 6. 2019

1 Cvičení 11 – hodnocená úloha

1.1 Zadání

Mějme tenzor $T(A, B, \Gamma) = \Gamma(AB - BA)$, kde A, B jsou reálné antisymetrické 3×3 matice a Γ je forma z prostoru duálního. Bázi K zvolíme tak, aby

$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \left[\begin{pmatrix} 0 & c & b \\ -c & 0 & a \\ -b & -a & 0 \end{pmatrix} \right]_K$$

a skalární součin g je v této bázi $[g]_K = E$.

Vyjádřete tenzor v bázi K : $[T]_K = T_{ij}{}^k$. Určete obě kontrakce T_{ij}^i, T_{ij}^j . Ověřte, zda je tenzor T_{ijk} úplně (anti)symetrický.

1.2 Řešení

Označíme si číselné vyjádření vektorů A, B a kovektoru Γ .

$$[A]_K = x^i = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}, \quad [B]_K = y^i = \begin{pmatrix} d \\ e \\ f \end{pmatrix}, \quad [\Gamma]_{K^*} = \gamma_i$$

$$[AB - BA]_K = \left[\begin{pmatrix} 0 & ae - bd & cd - af \\ bd - ae & 0 & bf - ce \\ af - cd & ce - bf & 0 \end{pmatrix} \right]_K = \begin{pmatrix} bf - ce \\ cd - af \\ ae - bd \end{pmatrix}$$

$$T_{ij}^k x^i y^j \gamma_k = \gamma_1 (x^2 y^3 - x^3 y^2) + \gamma_2 (x^3 y^1 - x^1 y^3) + \gamma_3 (x^1 y^2 - x^2 y^1) = \gamma(x \times y).$$

Odtud vidíme, že spuštěním indexu k získáme smíšený součin:

$$T_{ijk} x^i y^j z^k = z \cdot (x \times y) = \varepsilon_{ijk} x^i y^j z^k$$

$$T_{ijk} = \varepsilon_{ijk},$$

T_{ijk} je tedy zřejmě úplně antisymetrické.

Vypočteme nyní kontrakce:

$$T_{ij}^i = g^{ik} T_{ijk} = g^{ik} \varepsilon_{ijk} = \sum_i \varepsilon_{iji} = 0$$

$$T_{ij}^j = \sum_i \varepsilon_{iij} = 0$$

1.3 Výsledek

Tenzor T má v bázi K tvar $T_{ij}{}^k = \varepsilon_{ij}{}^k = g^{kl} \varepsilon_{ijl}$. Z toho důvodu jsou obě kontrakce T_{ij}^i a T_{ij}^j nulové a tenzor T_{ijk} úplně antisymetrický.

2 Cvičení 11 – domácí úloha

2.1 Zadání

Mějme bázi B prostoru \mathbb{R}^2 :

$$B = (e_1, e_2) = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} \right).$$

Nechť T je bilineární forma $T = e^1 \otimes e^2 - e^2 \otimes e^1 + 2e^2 \otimes e^2$ a g skalární součin $[g]_K = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$.

Nalezněte duální bázi B^* , matici $[T]_K$, vyjádření tenzoru $\tilde{T} = T(\sharp_g \cdot, \cdot)$ pomocí $\tilde{T}_j^i e_i \otimes e^j$ a jeho kontrakci.

2.1.1 Řešení

Pro duální bázi platí podmínka $e^i(e_j) = \delta_j^i$, zapsáno maticově:

$$\begin{pmatrix} [e^1]_K \\ [e^2]_K \end{pmatrix} \begin{pmatrix} [e_1]_K & [e_2]_K \end{pmatrix} = E.$$

Duální bázi tedy tvoří řádky inverzní matice: $B^* = \left((3 \ -1), (-2 \ 1) \right)$. Dále vypočteme matici

$$\begin{aligned} [T]_K &= [e^1 \otimes e^2 - e^2 \otimes e^1 + 2e^2 \otimes e^2]_K \\ &= \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} (-2 \ 1) - \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} (3 \ -1) + \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} (-2 \ 1) \\ &= \begin{pmatrix} 8 & -3 \\ -5 & 2 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Nyní si vyjádříme tenzor \tilde{T} :

$$\begin{aligned} \tilde{T}_j^i &= g^{ik} T_{kj} = \left([g^{-1}]_K [T]_K \right)_j^i \\ [\tilde{T}]_K &= \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 8 & -3 \\ -5 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 8 & -3 \\ -5 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} \\ \tilde{T}_j^i &= 3e_1 \otimes e^1 - e_1 \otimes e^2 - 2e_2 \otimes e^1 + e_2 \otimes e^2 \end{aligned}$$

A jeho kontrakce je

$$C_1^1 \tilde{T} = \tilde{T}_i^i = \text{Tr} [\tilde{T}]_K = 4$$

3 Cvičení 11 – procvičovací úloha 1

3.1 Zadání

Nechť T je tenzor typu $(2, 2)$ na \mathbb{R}^n definovaný předpisem

$$T(u, v, \phi, \psi) = \phi(u)\psi(v).$$

Jeho čtyři možné kontrakce zapište ve tvaru $S_j^i \varepsilon_i \otimes \varepsilon^j$, kde $(\varepsilon_i)_1^n$ je kanonická báze \mathbb{R}^n .

3.2 Řešení

Přepsáním definice do indexové notace získáme

$$T(u, v, \phi, \psi) = \phi(u)\psi(v)$$

$$T_{kl}^{ij} \phi_i \psi_j u^k v^l = \phi_i u^i \psi_j v^j$$

$$T_{kl}^{ij} = \delta_k^i \delta_l^j$$

Pro kontrakce tedy platí

$$T_{ib}^{ia} = \delta_i^i \delta_b^a = n \delta_b^a$$

$$T_{bi}^{ai} = \delta_b^a \delta_i^i = n \delta_b^a$$

$$T_{bi}^{ia} = \delta_b^i \delta_i^a = \delta_b^a$$

$$T_{ib}^{ai} = \delta_i^a \delta_b^i = \delta_b^a$$

Přepsáním do formy $S_j^i \varepsilon_i \otimes \varepsilon^j$ získáme

$$C_1^1 T = C_2^2 T = n \delta_b^a \varepsilon_a \otimes \varepsilon^b$$

$$C_2^1 T = C_1^2 T = \delta_b^a \varepsilon_a \otimes \varepsilon^b$$

4 Cvičení 11 – procvičovací úloha 2

4.1 Zadání

Mějme Minkowského prostor s metrickým tenzorem $\eta = \text{diag}(1, -1, -1, -1)$. Faradayův tenzor F_ν^μ má tvar:

$$F_\nu^\mu = \begin{pmatrix} 0 & E_x & E_y & E_z \\ E_x & 0 & B_z & -B_y \\ E_y & -B_z & 0 & B_x \\ E_z & B_y & -B_x & 0 \end{pmatrix}.$$

Vypočtěte $F^{\mu\nu}$ a $F_{\mu\nu}$ a ověřte, že jsou antisymetrické. Vypočtěte $F^{\mu\nu} F_{\mu\nu}$.

4.2 Řešení

Zjevně $\eta^{-1} = \eta$. Zdvižení a spuštění indexu vypočteme jako

$$F^{\mu\nu} = F^\mu{}_\kappa \eta^{\kappa\nu} = \begin{pmatrix} 0 & E_x & E_y & E_z \\ E_x & 0 & B_z & -B_y \\ E_y & -B_z & 0 & B_x \\ E_z & B_y & -B_x & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & -1 & & \\ & & -1 & \\ & & & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -E_x & -E_y & -E_z \\ E_x & 0 & -B_z & B_y \\ E_y & B_z & 0 & -B_x \\ E_z & -B_y & B_x & 0 \end{pmatrix}$$

$$F_{\mu\nu} = \eta_{\mu\kappa} F^\kappa{}_\nu = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & -1 & & \\ & & -1 & \\ & & & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & E_x & E_y & E_z \\ E_x & 0 & B_z & -B_y \\ E_y & -B_z & 0 & B_x \\ E_z & B_y & -B_x & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & E_x & E_y & E_z \\ -E_x & 0 & -B_z & B_y \\ -E_y & B_z & 0 & -B_x \\ -E_z & -B_y & B_x & 0 \end{pmatrix}$$

Obě matice jsou zjevně antisymetrické, platí tedy $F^{\mu\nu} = -F^{\nu\mu}$ a $F_{\mu\nu} = -F_{\nu\mu}$. Nakonec vypočteme

$$\begin{aligned}
 F^{\mu\nu}F_{\mu\nu} &= -F^{\mu\nu}F_{\nu\mu} = -\text{Tr}\left(\begin{pmatrix} 0 & -E_x & -E_y & -E_z \\ E_x & 0 & -B_z & B_y \\ E_y & B_z & 0 & -B_x \\ E_z & -B_y & B_x & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & E_x & E_y & E_z \\ -E_x & 0 & -B_z & B_y \\ -E_y & B_z & 0 & -B_x \\ -E_z & -B_y & B_x & 0 \end{pmatrix}\right) \\
 &= (E_x^2 + E_y^2 + E_z^2) + (E_x^2 - B_z^2 - B_y^2) + (E_y^2 - B_z^2 - B_x^2) + (E_z^2 - B_y^2 - B_x^2) \\
 &= 2\left(\|E\|^2 - \|B\|^2\right)
 \end{aligned}$$