Life -- Fight! 0.1

Generated by Doxygen 1.8.1.2

Mon Mar 11 2013 22:50:34

CONTENTS 1

Contents

1	REA	DME		1				
2	SCE	NARIO		2				
3	TOD	0		5				
4	Clas	s Index		5				
	4.1	Class	Hierarchy	5				
5	Class Index 6							
	5.1	Class	List	6				
6	Class Documentation							
	6.1	As Cla	ss Reference	6				
		6.1.1	Member Function Documentation	6				
	6.2	Test C	lass Reference	7				
		6.2.1	Detailed Description	7				
		6.2.2	Member Enumeration Documentation	7				
		6.2.3	Constructor & Destructor Documentation	8				
		6.2.4	Member Function Documentation	8				
		6.2.5	Member Data Documentation	9				

1 README

eLife

· Let's play game for life!

Strategia:

x Co może być tu abstrakcyjnego?

```
x abstrakcja strategii, która będzie służyła obiektom do przetrwania
x abstrakcja obiektu-zwierzaka, z jego podstawowymi cechami i funkcjami
x abstrakcja planszy, którą łatwo można przeprogramować na inne systemy i biblioteki
```

x Propozycje funkcji życiowych:

```
x podstawowe potrzeby życiowe wg. Maslowa, piramida potrzeb
x sex, potrzeba utrzymania gatunku
x jedzenie
x picie
x spanie
```

x Jak działają funkcje życiowe

x Jak świat wpływa na obiekty?

2 SCENARIO 2

```
x różne środowisko = różne wychowanie
x odległość od wody = mniejsza szansa na przetrwanie?
```

x Rodzaje środowisk

```
x mapa różnych środowisk
x pustynia
x dżungla
x knieje
x góry
x step
x mazury
x coś tam innego
```

x Jak pogrupować obiekty?

x Mutacje?

```
x blisko spokrewnione klany mogą generować zmodyfikowane dziecka x kopulacja dwóch różnych gatunków powoduje stworzenie muła?
```

2 SCENARIO

Propozycja dokumentacji funkcjonalnej

Fragmenty oznaczone kursywą to funkcjonalności których nie jestem pewien (czy damy radę, czy warto etc.)

Budowa programu

Aplikacja będzie się składać z dwóch modułów, nazwanych roboczo Klient i Serwer.

Klient

- * Program, którego zadaniem jest komunikacja z użytkownikiem.
- * Na początku wyświetla okno z opcjami (zwane dalej ekranem startowym), w którym użytkownik może dobrac
- * Następnie uruchamia Serwer i przesyła mu zebrane dane, wtedy rozpoczyna się właściwa symulacja.
- * Podczas symulacji Klient odbiera od Serwera informacje o obecnych wynikach symulacji i na bieżąco wy:
- * Do wyświetlania planszy klient używa biblioteki OpenGL.

Serwer

- * Program, którego zadaniem jest obliczać kolejne kroki symulacji z zadaną częstotliwością i wysyłać w
- * Serwer może także przyspieszać, zwalniać lub wstrzymywać symulację na żądanie użytkownika (przekazywa

Klient i serwer komunikują się za pomocą współdzielonej pamięci, która jest zrealizowana przy pomocy biblioteki Boost::Interprocess.

2 SCENARIO 3

Świat gry

Symulacja rozgrywa się na prostokątnej planszy, której wymiary ustala użytkownik na ekranie startowym. Początkowo obiekty zostają umieszczone w sposób losowy, ale z ograniczeniami opisanymi niżej. Rodzaje obiektów:

- osobnik (roślinożerca lub drapieżnik)
 - * posiada zestaw indywidualnych cech; stanowi punkt (nie ma wymiarów), może się poruszać
- · drzewo
 - * źródło pożywienia dla roślinożerców; stanowi punkt (nie ma wymiarów)
- · wodopój
 - * źródło wody dla osobników; stanowi punkt (nie ma wymiarów)
- · jaskinia
 - * miejsce, w którym osobniki mogą spać; stanowi punkt (nie ma wymiarów)
- · skały
 - * obszar na planszy, po którym osobniki nie mogą chodzić, stanowi koło o promieniu 5 jednostek; takie 1

Cechy (parametry) osobników

Każdy osobnik posiada zestaw indywidualnych cech, ustalanych w momencie narodzin (liczby całkowite):

- Zasięg widzenia (ozn. R), R [5, 100]
- Szybkość biegu (V), V [5, 100]
- Odporność na głód (F), F [5, 100]
- Odporność na pragnienie (W), W [5, 100]
- Wytrzymałość [odporność na zmęczenie] (S), S [5, 100]
- Wydajność reprodukcyjna (P), P [5, 100]
- Maksymalny czas życia (L), L [5, 100]
- Płeć (X), X {"F", "M"}

Zależności

- Indywidualne cechy osobnika (z wyjątkiem płci) mają tę własność, że "więcej = lepiej". Spełniają one warunek:
 R+V+F+W+S+P = 200
- A także parametry chwilowe (liczby rzeczywiste, zmieniające się w sposób pseudo-ciągły): Poziom najedzenia (ozn. f), f [0, F], maleje w stałym tempie
- Jeśli poziom najedzenia spadnie poniżej połowy (f [0, ½F]), to osobnik znajduje się w stanie "głodny"
- Jeśli głodny osobnik dotrze do drzewa (roślinożerca) lub złapie roślinożercę (drapieżnik) jego poziom napojenia natychmiast rośnie do poziomu F.
- · Roślinożerca zjedzony przez drapieżnika znika z gry.
- · Jeśli poziom najedzenia spadnie do zera, osobnik umiera z głodu

2 SCENARIO 4

Poziom napojenia

- · Poziom napojenia (w) w [0, W], maleje w stałym tempie
- Jeśli poziom napojenia spadnie poniżej połowy (w [0, ½w]), to osobnik znajduje się w stanie "spragniony".
- Jeśli spragniony osobnik dotrze do wodopoju, jego poziom napojenia natychmiast rośnie do poziomu W
- · Jeśli poziom napojenia spadnie do zera, osobnik umiera z pragnienia

Poziom energii

Poziom energii (wypoczęcia) (s) s [0, S], maleje w zmiennym tempie

- Jeśli poziom energii spadnie poniżej połowy (s [0, ½S]), to osobnik znajduje się w stanie "zmeczony".
- Jeśli głodny osobnik dotrze do kryjówki, jego poziom napojenia energii rośnie do poziomu S, ale jednocześnie zapada on w sen trwający stały czas TS.
- W czasie snu osobnik nie porusza się, jest niewidoczny dla innych osobników, ale może zostać zjedzony przez drapieżnika, który akurat wejdzie do tej samej kryjówki.
- Jeśli poziom energii spadnie do zera, osobnik umiera z wycieńczenia Poziom energii maleje dwa razy szybciej podczas biegu.

Poziom zaspokojenia reprodukcyjnego

Czas do reprodukcji (p), p [0, 1], maleje w stałym tempie (zależnym od wartości P)

- Jeśli p = 0, to osobnik może się rozmnażać; po akcie "kopulacji" wartość p jest ustawiana na 1.
- Wartość ta maleje w tempie P/1000 na sekundę (czyli osobnik o najwyższej możliwej zdolności reprodukcyjnej P=100 będzie "pauzować" 10 sekund, a o najniższej możliwej P=5, będzie "pauzować" 200 sekund).

Wiek

Wiek (I), I [0, L], rośnie w stałym tempie

Przy narodzinach jest ustawiane I = 0, po osiągnięciu I = L osobnik umiera ze starości

Zachowanie osobników

Każdy osobnik porusza się po planszy w sposób losowy, dopóki w jego polu widzenia (okrąg o promieniu R) nie znajdzie się jakiś interesujący go obiekt:

- Jeśli w polu widzenia osobnika znajduje się jaskinia i osobnik jest zmęczony, to idzie w stronę wodopoju priorytet 1.
- Jeśli w polu widzenia osobnika znajduje się drzewo, osobnik jest głodny i jest roślinożercą, to osobnik idzie w stronę drzewa – priorytet 2.
- Jeśli w polu widzenia osobnika znajduje się wodopój i osobnik jest spragniony, to osobnik idzie w stronę wodopoju – priorytet 3.

3 TODO 5

 Jeśli w polu widzenia osobnika znajduje się drugi osobnik tego samego gatunku i przeciwnej płci oraz oba te osobniki mają p=0 (są gotowe do reprodukcji) oraz żaden z nich nie jest głodny, spragniony, ani zmęczony, to osobniki idą w swoim kierunku – priorytet 4.

- Jeśli w polu widzenia osobnika znajduje się roślinożerca, osobnik jest głodny i jest drapieżnikiem, to osobnik biegnie w stronę roślinożercy (poluje) priorytet 5.
- Jeśli w polu widzenia osobnika znajduje się drapieżnik i osobnik jest roślinożercą, to osobnik biegnie w stronę przeciwną (ucieka), niezależnie od tego, czy drapieżnik jest głodny – priorytet 5.

Jakieś zachowania społeczne – osobniki mogą trzymać się innych osobników swojego gatunku, wspólnie polować etc. – tylko nie mam pojęcia, jak to realizować.

Jeśli w zasięgu wzroku osobnika znajduje się kilka interesujących obiektów, to wybiera akcję o najwyższym priorytecie (najpierw polowanie / ucieczka itd.).

Rozmnażanie

Jeśli dwa osobniki tego samego gatunku i różnych płci spotkają się, następuje akt prokreacji – pojawia się nowy osobnik, którego cechy (R, V, F, W, S, P, L) wynikają z odpowiednich cech rodziców:

```
RDZIECKA = random(ROJCA, RMATKI) + random(-10, 10)
```

(analogicznie dla pozostałych cech) gdzie random(a,b) jest funkcją zwracającą losową wartość z zakresu [min(a,b);max(a,b)]. Cechy są skalowane w taki sposób, aby spełniały warunki: R+V+F+W+S+P+-L=200; R, V, F, W, S, P, L \epsilon [5, 100]

Możliwości modyfikacji scenariusza

Na ekranie startowym użytkownik może ustalić pewne parametry symulacji, takie jak:

- · wielkość planszy
- gęstość rozmieszczenia drzew, wodopojów, skał, ilość drapieżników i roślinożerców etc.,

Może także wpłynąć na określone cechy całej populacji (np. dodać wszystkim roślinożercom +30 do szybkości).

Do programu będzie też dołączonych kilka (wybranych przez twórców gry) ciekawych scenariuszy.

Wizualizacja

Osobniki i inne obiekty będą reprezentowane przez proste figury geometryczne, po najechaniu myszką na obiekt wyświetli się więcej informacji o nim.

3 TODO

4 Class Index

4.1 Class Hierarchy

This inheritance list is sorted roughly, but not completely, alphabetically:

Test 7

As 6

6.1 As Class Reference 6

5 Class Index

5.1 Class List

Here are the classes, structs, unions and interfaces with brief descriptions:

As 6

Test

A test class 7

6 Class Documentation

6.1 As Class Reference

Inheritance diagram for As:



Public Member Functions

• void testMeToo (char c1, char c2)

A pure virtual member.

Additional Inherited Members

6.1.1 Member Function Documentation

6.1.1.1 void As::testMeToo (char c1, char c2) [virtual]

A pure virtual member.

See Also

testMe()

Parameters

c1	the first argument.
c2	the second argument.

Implements Test.

The documentation for this class was generated from the following file:

• src/main.cpp

6.2 Test Class Reference 7

6.2 Test Class Reference

A test class.

Inheritance diagram for Test:



Public Types

enum TEnum { TVal1, TVal2, TVal3 }
 An enum.

Public Member Functions

• Test ()

A constructor.

• ∼Test ()

A destructor.

• int testMe (int a, const char *s)

a normal member taking two arguments and returning an integer value.

• virtual void testMeToo (char c1, char c2)=0

A pure virtual member.

Public Attributes

• enum Test::TEnum * enumPtr

enum pointer.

• enum Test::TEnum enumVar

enum variable.

int publicVar

a public variable.

• int(* handler)(int a, int b)

a function variable.

6.2.1 Detailed Description

A test class.

A more elaborate class description.

6.2.2 Member Enumeration Documentation

6.2.2.1 enum Test::TEnum

An enum.

More detailed enum description.

6.2 Test Class Reference 8

Enumerator:

```
TVal1 enum value TVal1.TVal2 enum value TVal2.TVal3 enum value TVal3.
```

6.2.3 Constructor & Destructor Documentation

```
6.2.3.1 Test::Test ( )
```

A constructor.

A more elaborate description of the constructor.

```
6.2.3.2 Test::\simTest ( )
```

A destructor.

A more elaborate description of the destructor.

6.2.4 Member Function Documentation

```
6.2.4.1 int Test::testMe ( int a, const char *s )
```

a normal member taking two arguments and returning an integer value.

Parameters

а	an integer argument.
S	a constant character pointer.

See Also

```
\begin{tabular}{ll} Test() \\ \sim Test() \\ testMeToo() \\ publicVar() \end{tabular}
```

Returns

The test results

6.2.4.2 virtual void Test::testMeToo (char *c1***, char** *c2* **)** [pure virtual]

A pure virtual member.

See Also

testMe()

Parameters

c1	the first argument.
c2	the second argument.

Implemented in As.

6.2 Test Class Reference 9

6.2.5 Member Data Documentation

6.2.5.1 enum Test::TEnum * Test::enumPtr

enum pointer.

Details.

6.2.5.2 enum Test::TEnum Test::enumVar

enum variable.

Details.

6.2.5.3 int(* Test::handler)(int a, int b)

a function variable.

Details.

6.2.5.4 int Test::publicVar

a public variable.

Details.

The documentation for this class was generated from the following file:

• src/main.cpp

Index

```
\sim\!\!\text{Test}
    Test, 7
As, 5
    testMeToo, 6
enumPtr
     Test, 8
enumVar
    Test, 8
handler
    Test, 8
publicVar
     Test, 8
TVal1
     Test, 7
TVal2
     Test, 7
TVal3
     Test, 7
TEnum
    Test, 7
Test, 6
     \simTest, 7
    enumPtr, 8
    enumVar, 8
    handler, 8
    publicVar, 8
    TVal1, 7
    TVal2, 7
    TVal3, 7
    TEnum, 7
     Test, 7
    testMe, 7
    testMeToo, 8
testMe
     Test, 7
testMeToo
    As, 6
     Test, 8
```