Life -- Fight! 0.1

Generated by Doxygen 1.8.1.2

Mon Mar 11 2013 23:30:57

CONTENTS 1

# **Contents**

	6
	6 6
	6
	6
	6
	6
	6
on	6
	7
	8
itation	8
ntation	
	8
nentation	

# 1 README

eLife

· Let's play game for life!

## Strategia:

x Co może być tu abstrakcyjnego?

```
x abstrakcja strategii, która będzie służyła obiektom do przetrwania
x abstrakcja obiektu-zwierzaka, z jego podstawowymi cechami i funkcjami
x abstrakcja planszy, którą łatwo można przeprogramować na inne systemy i biblioteki
```

# x Propozycje funkcji życiowych:

```
x podstawowe potrzeby życiowe wg. Maslowa, piramida potrzeb
x sex, potrzeba utrzymania gatunku
x jedzenie
x picie
x spanie
```

## x Jak działają funkcje życiowe

## x Jak świat wpływa na obiekty?

```
x różne środowisko = różne wychowanie
x odległość od wody = mniejsza szansa na przetrwanie?
```

### x Rodzaje środowisk

```
x mapa różnych środowisk
x pustynia
x dżungla
x knieje
x góry
x step
x mazury
x coś tam innego
```

## x Jak pogrupować obiekty?

### x Mutacje?

```
x blisko spokrewnione klany mogą generować zmodyfikowane dziecka x kopulacja dwóch różnych gatunków powoduje stworzenie muła?
```

## 2 SCENARIO

## Propozycja dokumentacji funkcjonalnej

Fragmenty oznaczone kursywą to funkcjonalności których nie jestem pewien (czy damy radę, czy warto etc)

### Budowa programu

Aplikacja będzie się składać z dwóch modułów, nazwanych roboczo Klient i Serwer

### Klient

- \* Program, którego zadaniem jest komunikacja z użytkownikiem
- \* Na początku wyświetla okno z opcjami (zwane dalej ekranem startowym), w którym użytkownik może dobrac
- \* Następnie uruchamia Serwer i przesyła mu zebrane dane, wtedy rozpoczyna się właściwa symulacja
- \* Do wyświetlania planszy klient używa biblioteki OpenGL

### Serwer

\* Program, którego zadaniem jest obliczać kolejne kroki symulacji z zadaną częstotliwością i wysyłać w

\* Podczas symulacji Klient odbiera od Serwera informacje o obecnych wynikach symulacji i na bieżąco wys

\* Serwer może także przyspieszać, zwalniać lub wstrzymywać symulację na żądanie użytkownika (przekazywa

Klient i serwer komunikują się za pomocą współdzielonej pamięci, która jest zrealizowana przy pomocy biblioteki Boost::Interprocess

## Świat gry

Symulacja rozgrywa się na prostokątnej planszy, której wymiary ustala użytkownik na ekranie startowym Początkowo obiekty zostają umieszczone w sposób losowy, ale z ograniczeniami opisanymi niżej. Rodzaje obiektów:

- · osobnik (roślinożerca lub drapieżnik)
  - \* posiada zestaw indywidualnych cech; stanowi punkt (nie ma wymiarów), może się poruszać
- · drzewo
  - \* źródło pożywienia dla roślinożerców; stanowi punkt (nie ma wymiarów)
- wodopój
  - \* źródło wody dla osobników; stanowi punkt (nie ma wymiarów)
- jaskinia
  - \* miejsce, w którym osobniki mogą spać; stanowi punkt (nie ma wymiarów)
- skały
  - \* obszar na planszy, po którym osobniki nie moga chodzić, stanowi koło o promieniu 5 jednostek; takie 1

### Cechy (parametry) osobników

Każdy osobnik posiada zestaw indywidualnych cech, ustalanych w momencie narodzin (liczby całkowite):

- · Zasięg widzenia (ozn R), R należy do [5, 100]
- Szybkość biegu (V), V należy do [5, 100]
- Odporność na głód (F), F należy do [5, 100]
- Odporność na pragnienie (W), W należy do [5, 100]
- Wytrzymałość [odporność na zmęczenie] (S), S należy do [5, 100]
- Wydajność reprodukcyjna (P), P należy do [5, 100]
- Maksymalny czas życia (L), L należy do [5, 100]
- Płeć (X), X należy do {"F", "M"}

## Zależności

- Indywidualne cechy osobnika (z wyjątkiem płci) mają tę własność, że "więcej = lepiej" Spełniają one warunek: R+V+F+W+S+P = 200
- A także parametry chwilowe (liczby rzeczywiste, zmieniające się w sposób pseudo-ciągły):

### Poziom najedzenia

Poziom najedzenia (ozn f), f należy do [0, F], maleje w stałym tempie

• Jeśli poziom najedzenia spadnie poniżej połowy (f należy do [0, ½F]), to osobnik znajduje się w stanie "głodny"

- Jeśli głodny osobnik dotrze do drzewa (roślinożerca) lub złapie roślinożercę (drapieżnik) jego poziom napojenia natychmiast rośnie do poziomu F
- · Roślinożerca zjedzony przez drapieżnika znika z gry
- · Jeśli poziom najedzenia spadnie do zera, osobnik umiera z głodu

### Poziom napojenia

- Poziom napojenia (w) w należy do [0, W], maleje w stałym tempie
- Jeśli poziom napojenia spadnie poniżej połowy (w należy do [0, ½w]), to osobnik znajduje się w stanie "spragniony"
- · Jeśli spragniony osobnik dotrze do wodopoju, jego poziom napojenia natychmiast rośnie do poziomu W
- · Jeśli poziom napojenia spadnie do zera, osobnik umiera z pragnienia

### Poziom energii

Poziom energii (wypoczęcia) (s) s należy do [0, S], maleje w zmiennym tempie

- Jeśli poziom energii spadnie poniżej połowy (s należy do [0, ½S]), to osobnik znajduje się w stanie "zmęczony"
- Jeśli głodny osobnik dotrze do kryjówki, jego poziom napojenia energii rośnie do poziomu S, ale jednocześnie zapada on w sen trwający stały czas TS
- W czasie snu osobnik nie porusza się, jest niewidoczny dla innych osobników, ale może zostać zjedzony przez drapieżnika, który akurat wejdzie do tej samej kryjówki
- Jeśli poziom energii spadnie do zera, osobnik umiera z wycieńczenia Poziom energii maleje dwa razy szybciej podczas biegu

Poziom zaspokojenia reprodukcyjnego

Czas do reprodukcji (p), p należy do [0, 1], maleje w stałym tempie (zależnym od wartości P)

- Jeśli p = 0, to osobnik może się rozmnażać; po akcie "kopulacji" wartość p jest ustawiana na 1
- Wartość ta maleje w tempie P/1000 na sekundę (czyli osobnik o najwyższej możliwej zdolności reprodukcyjnej P = 100 będzie "pauzować" 10 sekund, a o najniższej możliwej P = 5, będzie "pauzować" 200 sekund)

## Wiek

Wiek (I), I należy do [0, L], rośnie w stałym tempie

Przy narodzinach jest ustawiane 1 = 0, po osiągnięciu 1 = L osobnik umiera ze starości

### Zachowanie osobników

Każdy osobnik porusza się po planszy w sposób losowy, dopóki w jego polu widzenia (okrąg o promieniu R) nie znajdzie się jakiś interesujący go obiekt:

- Jeśli w polu widzenia osobnika znajduje się jaskinia i osobnik jest zmęczony, to idzie w stronę wodopoju priorytet 1
- Jeśli w polu widzenia osobnika znajduje się drzewo, osobnik jest głodny i jest roślinożercą, to osobnik idzie w stronę drzewa – priorytet 2
- Jeśli w polu widzenia osobnika znajduje się wodopój i osobnik jest spragniony, to osobnik idzie w stronę wodopoju – priorytet 3
- Jeśli w polu widzenia osobnika znajduje się drugi osobnik tego samego gatunku i przeciwnej płci oraz oba te osobniki mają p=0 (są gotowe do reprodukcji) oraz żaden z nich nie jest głodny, spragniony, ani zmęczony, to osobniki idą w swoim kierunku – priorytet 4
- Jeśli w polu widzenia osobnika znajduje się roślinożerca, osobnik jest głodny i jest drapieżnikiem, to osobnik biegnie w stronę roślinożercy (poluje) – priorytet 5
- Jeśli w polu widzenia osobnika znajduje się drapieżnik i osobnik jest roślinożercą, to osobnik biegnie w stronę przeciwną (ucieka), niezależnie od tego, czy drapieżnik jest głodny – priorytet 5

Jakieś zachowania społeczne – osobniki mogą trzymać się innych osobników swojego gatunku, wspólnie polować etc – tylko nie mam pojęcia, jak to realizować

Jeśli w zasięgu wzroku osobnika znajduje się kilka interesujących obiektów, to wybiera akcję o najwyższym priorytecie (najpierw polowanie / ucieczka itd)

### Rozmnażanie

Jeśli dwa osobniki tego samego gatunku i różnych płci spotkają się, następuje akt prokreacji – pojawia się nowy osobnik, którego cechy (R, V, F, W, S, P, L) wynikają z odpowiednich cech rodziców:

```
RDZIECKA = random(ROJCA, RMATKI) + random(-10, 10)
```

(analogicznie dla pozostałych cech) gdzie random(a,b) jest funkcją zwracającą losową wartość z zakresu [min(a,b); max(a,b)] Cechy są skalowane w taki sposób, aby spełniały warunki: R+V+F+W+S+P+L=200; R, V, F, W, S, P, L należy do [5, 100]

### Możliwości modyfikacji scenariusza

Na ekranie startowym użytkownik może ustalić pewne parametry symulacji, takie jak:

- · wielkość planszy
- gęstość rozmieszczenia drzew, wodopojów, skał, ilość drapieżników i roślinożerców etc,

Może także wpłynąć na określone cechy całej populacji (np dodać wszystkim roślinożercom +30 do szybkości)

Do programu będzie też dołączonych kilka (wybranych przez twórców gry) ciekawych scenariuszy

### Wizualizacja

Osobniki i inne obiekty będą reprezentowane przez proste figury geometryczne, po najechaniu myszką na obiekt wyświetli się więcej informacji o nim

3 TODO 6

2	 0	П	$\boldsymbol{\cap}$
•	 		
J.	 u	u	w

# 4 Class Index

# 4.1 Class Hierarchy

This inheritance list is sorted roughly, but not completely, alphabetically:

Test 7

As 6

# 5 Class Index

## 5.1 Class List

Here are the classes, structs, unions and interfaces with brief descriptions:

As 6

**Test** 

A test class 7

# 6 Class Documentation

# 6.1 As Class Reference

Inheritance diagram for As:



**Public Member Functions** 

• void testMeToo (char c1, char c2)

A pure virtual member.

**Additional Inherited Members** 

# 6.1.1 Member Function Documentation

6.1.1.1 void As::testMeToo ( char c1, char c2 ) [virtual]

A pure virtual member.

See Also

testMe()

6.2 Test Class Reference 7

### **Parameters**

c1	the first argument.
c2	the second argument.

## Implements Test.

The documentation for this class was generated from the following file:

• src/main.cpp

# 6.2 Test Class Reference

A test class.

Inheritance diagram for Test:



## **Public Types**

enum TEnum { TVal1, TVal2, TVal3 }
 An enum.

## **Public Member Functions**

• Test ()

A constructor.

• ∼Test ()

A destructor.

• int testMe (int a, const char \*s)

a normal member taking two arguments and returning an integer value.

• virtual void testMeToo (char c1, char c2)=0

A pure virtual member.

### **Public Attributes**

• enum Test::TEnum \* enumPtr

enum pointer.

• enum Test::TEnum enumVar

enum variable.

• int publicVar

a public variable.

int(\* handler )(int a, int b)

a function variable.

# 6.2.1 Detailed Description

### A test class.

A more elaborate class description.

6.2 Test Class Reference 8

### 6.2.2 Member Enumeration Documentation

### 6.2.2.1 enum Test::TEnum

An enum.

More detailed enum description.

**Enumerator:** 

```
TVal1 enum value TVal1.TVal2 enum value TVal2.TVal3 enum value TVal3.
```

### 6.2.3 Constructor & Destructor Documentation

```
6.2.3.1 Test::Test ( )
```

A constructor.

A more elaborate description of the constructor.

```
6.2.3.2 Test::∼Test ( )
```

A destructor.

A more elaborate description of the destructor.

### 6.2.4 Member Function Documentation

```
6.2.4.1 int Test::testMe ( int a, const char *s )
```

a normal member taking two arguments and returning an integer value.

# Parameters

а	an integer argument.
s	a constant character pointer.

### See Also

```
Test()
    ∼Test()
testMeToo()
publicVar()
```

### Returns

The test results

**6.2.4.2 virtual void Test::testMeToo ( char** *c1***, char** *c2* **)** [pure virtual]

A pure virtual member.

## See Also

testMe()

6.2 Test Class Reference 9

## **Parameters**

c1	the first argument.
c2	the second argument.

Implemented in As.

6.2.5 Member Data Documentation

6.2.5.1 enum Test::TEnum \* Test::enumPtr

enum pointer.

Details.

6.2.5.2 enum Test::TEnum Test::enumVar

enum variable.

Details.

6.2.5.3 int(\* Test::handler)(int a, int b)

a function variable.

Details.

6.2.5.4 int Test::publicVar

a public variable.

Details.

The documentation for this class was generated from the following file:

• src/main.cpp

# Index

```
\sim\!\!\text{Test}
    Test, 7
As, 5
    testMeToo, 6
enumPtr
     Test, 8
enumVar
    Test, 8
handler
    Test, 8
publicVar
     Test, 8
TVal1
     Test, 7
TVal2
     Test, 7
TVal3
     Test, 7
TEnum
    Test, 7
Test, 6
     \simTest, 7
    enumPtr, 8
    enumVar, 8
    handler, 8
    publicVar, 8
    TVal1, 7
    TVal2, 7
    TVal3, 7
    TEnum, 7
     Test, 7
    testMe, 7
    testMeToo, 8
testMe
     Test, 7
testMeToo
    As, 6
     Test, 8
```