Całkowitoliczbowy model wyznaczania najtańszej ścieżki z wymogiem ciągłego przedziału slice'ów

Zbiory i indeksy:

N: zbiór węzłów (wierzchołków).

 $E \subseteq N \times N$: zbiór skierowanych krawędzi. $K = \{0, 1, \dots, 767\}$: zbiór indeksów slice'ów.

Parametry:

 w_{ij} koszt (waga) użycia krawędzi $(i, j) \in E$.

Wyliczanie wartości wagi rozwiązywane jest poza modelem całkowitoliczbowym

i jest częścią wspólną logiki stosowanych optymalizatorów.

 $s \in N$ wierzchołek źródłowy (source). $t \in N$ wierzchołek docelowy (target).

 $O_{(i,j),k} \in \{0,1\}$ parametr binarny wskazujący, czy slice k jest zajęty (1)

czy wolny (0) na krawędzi (i, j).

 $S \in \mathbb{Z}_{>0}$ liczba ciąglych slice'ów wymagana na każdej wybranej krawędzi.

Zmienne decyzyjne:

 $x_{ij} \in \{0,1\}$ równe 1, jeśli krawędź (i,j) jest użyta w ścieżce; 0 w p.p.

 $y_k \in \{0,1\}$ równe 1, jeśli slice kjest wybrany jako początek

ciągłego przedziału; $0 \le p.p.$

 $z_{(i,j),k} \in \{0,1\}$ zmienna pomocnicza do powiązania x_{ij} i y_k .

Funkcja celu:

$$\min \sum_{(i,j)\in E} w_{ij} \, x_{ij}.$$

Jej celem jest zminimalizowanie łącznego kosztu (wagi) wszystkich wybranych krawędzi.

Ograniczenia:

1. Zachowanie przepływu (równowaga przepływów).

$$\forall n \in \mathbb{N} : \sum_{(n,j) \in E} x_{nj} - \sum_{(i,n) \in E} x_{in} = \begin{cases} 1 & \text{jeśli } n = s, \\ -1 & \text{jeśli } n = t, \\ 0 & \text{w przeciwnym razie.} \end{cases}$$

Zapewnia to, że ze źródła wypływa dokładnie 1 jednostka przepływu, do ujścia wpływa 1 jednostka, a pozostałe węzły mają bilans zerowy (co definiuje ścieżkę od s do t).

2. Dostępność wolnych slice'ów na każdej wybranej krawędzi.

Dla każdej krawędzi $(i, j) \in E$ musi istnieć co najmniej jeden indeks początkowy k, dla którego (1) slice'y od k do k + S - 1 są wolne oraz (2) $y_k = 1$. W zapisie z uwzględnieniem iloczynu binarnych parametrów:

$$\forall (i,j) \in E: \sum_{\substack{k \in K \\ k+S-1 \le \max(K)}} \left(y_k \cdot \prod_{r=k}^{k+S-1} \left[1 - \mathcal{O}_{(i,j),r} \right] \right) \ge x_{ij}.$$

Jeśli $x_{ij} = 1$, to co najmniej jeden blok S kolejnych wolnych slice'ów (począwszy od pewnego k) musi być dostępny.

3. Zgodność wybranego slice'a z istniejącym zajęciem.

$$\forall (i,j) \in E, \ \forall k \in K: \ \begin{subarray}{l} \mbox{jeśli} \ (k+S-1) > \mbox{max}(K), & \mbox{pomijamy}; \\ \mbox{w przeciwnym razie} \ z_{(i,j),k} \ \le \ 1 - \mathcal{O}_{(i,j),k}. \end{subarray}$$

Jeżeli slice k jest zajęty na krawędzi (i,j), to zmienna $z_{(i,j),k}$ musi wynosić 0.

4. Powiązanie zmiennych $z_{(i,j),k}$ z x_{ij} i y_k .

$$\forall (i,j) \in E, \ \forall k \in K : \begin{cases} z_{(i,j),k} \leq y_k, \\ z_{(i,j),k} \leq x_{ij}, \\ z_{(i,j),k} \geq y_k + x_{ij} - 1. \end{cases}$$

Jest to standardowe odwzorowanie równości

$$z_{(i,j),k} = x_{ij} \cdot y_k$$
.

5. Wzajemna wyłączność wybranego slice'a początkowego.

$$\sum_{\substack{k \in K \\ k+S-1 \le \max(K)}} y_k = 1.$$

Dokładnie jeden slice k zostaje wybrany jako początek bloku długości S.