Лабораторна робота №2. Методи класифікації

Виконав студент групи КМ-91мп

Галета М.С.

Завдання на лабораторну роботу

- 1. Обрати відповідний файл з даними.
- Збудувати дерево прийняття рішень для визначення значення цільової характеристики (останній стовпчик) на основі вхідних аргументів (інші стовпчики). Записи у файлі з даними потрібно розділити на навчальну та відкладену вибірки.
- Параметри дерева та алгоритм його побудови обрати самостійно.
 Дерево не повинно бути занадто гіллястим, за потреби використовуйте процедуру обрізання. Використовувати бібліотечні функції забороняється.
- Оцінити якість збудованого дерева за допомогою методу відкладеної вибірки. Надати графічне порівняння результатів, отриманих за допомогою застосування збудованого дерева прийняття рішень до відкладеної вибірки, із фактичними значеннями цільової характеристики.
- Застосувати для визначення цільової характеристики на даних відкладеної вибірки метод k найближчих сусідів. Визначити кількість сусідів, при якій метод дає найкращу точність.
- 6. Порівняти результати з п.п. 4 та 5.

In [1]:

```
import numpy as np
import math
import pandas as pd
import matplotlib.pyplot as plt
from sklearn.model_selection import train_test_split

matplotlib inline
```

Зчитування датасету та його розбиття на тренувальну та відкладену вибірки

```
In [2]:
```

```
df = pd.read_csv('MP-04-Galeta.csv', sep=';', names=['x1', 'x2', 'x3', 'x4', 'x5', 'x6
    X_train, X_test = train_test_split(df, test_size=0.2, random_state=42)
```

Побудова дерева рішень

In [3]:

```
class Tree:
def __init__(self, parent=None):
self.parent = parent
self.children = []
self.splitFeature = None
self.splitFeatureValue = None
self.label = None
```

In [4]:

```
1
    def dataToDistribution(data):
 2
        ''' Функція перетворює набір даних, який має п можливих
 3
            класифікаційних міток, в розподіл ймовірностей з п записами. '''
 4
 5
        allLabels = [label for (point, label) in data]
 6
        numEntries = len(allLabels)
 7
        possibleLabels = set(allLabels)
8
9
        for aLabel in possibleLabels:
            dist.append(float(allLabels.count(aLabel)) / numEntries)
10
        return dist
11
```

In [5]:

```
def entropy(dist):

''' Функція обчислює ентропію Шеннона для заданого розподілу ймовірностей. '''

return -sum([p * math.log(p, 2) for p in dist])
```

In [6]:

```
def splitData(data, featureIndex):
 1
 2
        ''' Функція виконує ітерацію над підмножинами даних,
 3
            що відповідають кожному значенню функції в індексі featureIndex.'''
 4
 5
        # отримання можливих значень заданої ознаки
        attrValues= [point[featureIndex] for (point, label) in data]
 6
 7
        for aValue in set(attrValues):
            # обчислення частини розбиття, що відповідає обраному значенню
8
9
            dataSubset= [(point, label) for (point, label) in data if point[featureIndex]
            yield dataSubset
10
```

In [7]:

```
def gain(data, featureIndex):
    "'' Функція обчислює очікуваний приріст інформації від
    poзбиття даних на всі можливі значення функції '''

entropyGain = entropy(dataToDistribution(data))
for dataSubset in splitData(data, featureIndex):
    entropyGain -= entropy(dataToDistribution(dataSubset))
return entropyGain
```

In [8]:

```
def homogeneous(data):

''' Функція повертає True, якщо дані мають однакову мітку,

i False в іншому випадку '''

return len(set([label for (point, label) in data])) <= 1
```

In [9]:

```
def majorityVote(data, node):

''' Функція повертає вузол мітки з більшістю міток класу в даному наборі даних '''

labels = [label for (point, label) in data]

choice = max(set(labels), key=labels.count)

node.label= choice

return node
```

In [10]:

```
def buildDecisionTree(data, root, remainingFeatures, max depth):
 1
 2
        ''' Функція будує дерево рішень з даних даних,
 3
            додаючи дітей до кореневого вузла (який може бути піддеревом) '''
 4
 5
        # Глобальна змінна, яка позначає поточну глибину дерева
 6
        global current_depth
 7
 8
        # Зупиняємось, якщо поточна глибина більша за максимально допустиму глибину дерева
 9
        if current_depth >= max_depth:
            remainingFeatures = []
10
11
        # Якщо всі елементи мають однаковий клас, то класифіку\epsilonмо листок дерева міткою цьо\epsilon
12
13
        if homogeneous(data):
14
            root.label= data[0][1]
15
            root.classCounts = {root.label: len(data)}
16
            return root
17
        # Якщо нема\epsilon більше ознак для подальшого розбиття,
18
19
        # то класифікуємо листок дерева міткою класу якого більшість
20
        if len(remainingFeatures) == 0:
21
            return majorityVote(data, root)
22
        # Знаходження індексу найкращої функції для поділу
23
24
        bestFeature= max(remainingFeatures, key=lambda index: gain(data, index))
25
        # Якщо приріст інформації дорівнює нулю,
26
        # то класифікуємо листок дерева міткою класу якого більшість
27
        if gain(data, bestFeature) == 0:
28
            return majorityVote(data, root)
29
        root.splitFeature = bestFeature
30
31
        #Додавання дочірніх вузлів для вже існуючих
32
33
        for dataSubset in splitData(data, bestFeature):
            aChild = Tree(parent=root)
34
35
            aChild.splitFeatureValue = dataSubset[0][0][bestFeature]
36
            root.children.append(aChild)
37
38
            #Запуск рекурсивного процесу, де дочірні вузли виступають в якості батьківськог
            buildDecisionTree(dataSubset, aChild, remainingFeatures - set([bestFeature]), i
39
40
        current depth += 1
41
42
43
        return root
```

In [11]:

```
def decisionTree(data, max_depth):
''' Функція повертає збудоване дерево '''
return buildDecisionTree(data, Tree(), set(range(len(data[0][0]))), max_depth)
```

In [12]:

```
def classify(tree, point):
 2
        ''' Функція класифікаці даних шляхом проходження даного дерева рішень. '''
 3
        if tree.children== []:
            return tree.label
 4
 5
        else:
            matchingChildren = []
 6
            for child in tree.children:
 7
                if child.splitFeatureValue == point[tree.splitFeature]:
8
9
                    matchingChildren.append(child)
10
            try:
11
                return classify(matchingChildren[0], point)
12
13
            except Exception:
                return child.label
14
```

Оцінювання якості збудованого дерева

In [13]:

```
train_data = [(x[:-1], x[-1]) for x in X_train.values.tolist()]
   test_data = [(x[:-1], x[-1]) for x in X_test.values.tolist()]
 4
   y_train = np.array([label for point, label in train_data])
 5
   y_test = np.array([label for point, label in test_data])
 6
 7
    for max_depth in range(2, 11):
 8
        current_depth = 0
 9
        tree = decisionTree(train_data, max_depth=max_depth)
10
11
       y_predicted_train = [classify(tree, point) for point, label in train_data]
12
       y_predicted_test = [classify(tree, point) for point, label in test_data]
13
14
       accuracy_test = (y_predicted_test == y_test).mean()
       accuracy_train = (y_predicted_train == y_train).mean()
15
16
        print('======== max_depth -', max_depth, '========')
17
        print('Train accuracy:',np.round(accuracy_train*100,2),'%')
18
        print('Test accuracy:',accuracy_test*100,'%')
19
20
        print('')
```

```
======= max_depth - 2 ========
Train accuracy: 44.23 %
Test accuracy: 23.076923076923077 %
====== max_depth - 3 ========
Train accuracy: 44.23 %
Test accuracy: 23.076923076923077 %
====== max depth - 4 =======
Train accuracy: 44.23 %
Test accuracy: 23.076923076923077 %
======= max_depth - 5 ========
Train accuracy: 44.23 %
Test accuracy: 23.076923076923077 %
====== max depth - 6 =======
Train accuracy: 46.15 %
Test accuracy: 15.384615384615385 %
====== max depth - 7 =======
Train accuracy: 46.15 %
Test accuracy: 15.384615384615385 %
======= max_depth - 8 ========
Train accuracy: 57.69 %
Test accuracy: 0.0 %
====== max depth - 9 ========
Train accuracy: 63.46 %
Test accuracy: 0.0 %
======= max depth - 10 ========
Train accuracy: 63.46 %
Test accuracy: 0.0 %
```

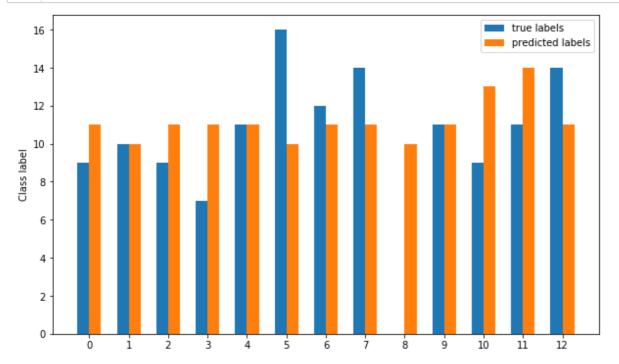
Отже, при глибині дерева 2, 3, 4 або 5 воно найкраще класифікує відкладену вибірку

In [14]:

```
train_data = [(x[:-1], x[-1]) for x in X_train.values.tolist()]
   test_data = [(x[:-1], x[-1]) for x in X_test.values.tolist()]
 3
4
   y_train = np.array([label for point, label in train_data])
 5
   y_test = np.array([label for point, label in test_data])
 7
   current_depth = 0
   tree = decisionTree(train_data, max_depth=4)
8
9
   y_predicted_train = [classify(tree, point) for point, label in train_data]
10
11
   y_predicted_test = [classify(tree, point) for point, label in test_data]
```

In [15]:

```
x = np.arange(len(y_test))
2
   width = 0.3
 3
4
   fig, ax = plt.subplots(figsize=(10,6))
 5
   ax.bar(x - width/2, y_test, width, label='true labels')
   ax.bar(x + width/2, y_predicted_test, width, label='predicted labels')
7
8
   ax.set ylabel('Class label')
9
   ax.set_xticks(x)
10
   ax.legend()
   plt.show()
11
```



Метод KNN

In [16]:

```
1 x_train = X_train[X_train.columns[0:-1]].values
2 y_train = X_train[X_train.columns[-1]].values
3 x_test = X_test[X_test.columns[0:-1]].values
4 y_test = X_test[X_test.columns[-1]].values
```

In [17]:

```
1
    def compute_distances(x_known, x_unknown):
 2
 3
        num_pred = x_unknown.shape[0]
 4
        num_data = x_known.shape[0]
 5
 6
        dists = np.zeros((num_pred, num_data))
 7
 8
        for i in range(num_pred):
 9
            for j in range(num_data):
                dists[i,j] = np.sum(x_known[j] == x_unknown[i])
10
11
12
        return dists
```

In [18]:

```
def k_nearest_labels(dists, y_known, k):
 2
 3
        num_pred = dists.shape[0]
 4
        n_nearest = []
 5
 6
        for j in range(num_pred):
 7
            dst = dists[j]
 8
            closest_y = y_known[np.argpartition(dst, k-1)[:k]]
 9
10
            n_nearest.append(closest_y)
11
12
        return np.asarray(n_nearest)
```

In [19]:

```
class KNearest Neighbours:
 2
 3
        def __init__(self, k):
 4
             self.k = k
 5
             self.test_set_x = None
 6
             self.train_set_x = None
 7
             self.train_set_y = None
 8
9
10
        def fit(self, train set x, train set y):
11
             self.train_set_x = train_set_x
12
             self.train_set_y = train_set_y
13
14
        def predict(self, test_set_x):
15
16
            y_labels = k_nearest_labels(compute_distances(self.train_set_x, test_set_x), self.train_set_x, test_set_x)
17
            y_predictions = []
            for i in range(y_labels.shape[0]):
18
                 bc = np.bincount(y_labels[i])
19
20
                 y_predictions.append(np.arange(len(bc))[bc == bc.max()].min())
21
            return y_predictions
22
```

In [20]:

```
for k in range(1, 10, 2):
    knn = KNearest_Neighbours(k)
    knn.fit(x_train, y_train)
    y_pred_knn = knn.predict(x_test)
    accuracy = (y_pred_knn == y_test).mean() * 100
    print("k = {}; accuracy = {}%".format(k, accuracy))

k = 1; accuracy = 7.6923076923076925%
```

```
k = 1; accuracy = 7.6923076923076925%
k = 3; accuracy = 15.384615384615385%
k = 5; accuracy = 15.384615384615385%
k = 7; accuracy = 15.384615384615385%
k = 9; accuracy = 7.6923076923076925%
```

З даних результатів видно, що для даного набору даних кількість сусідів, при якій алгоритм дає найбільшу точність, дорівнює 3, 5 або 7. Гірша точність при K = 1 або 9.

In [21]:

```
1 knn = KNearest_Neighbours(5)
2 knn.fit(x_train, y_train)
3 y_pred_knn = knn.predict(x_test)
```

```
In [22]:
```

```
1 print("К найближчих сусідів: ",y_pred_knn)
2 print("Дерева прийняття рішень: ",y_predicted_test)
```

```
К найближчих сусідів: [10, 10, 10, 10, 13, 10, 13, 8, 10, 13, 9, 9, 10]
Дерева прийняття рішень: [11, 10, 11, 11, 10, 11, 11, 10, 11, 13, 14, 1
1]
```

In [23]:

```
1 print("Кількість однаково спрогнозованих значень двома методами: ",sum(np.array(y_pred
```

Кількість однаково спрогнозованих значень двома методами: 3

Висновки

- 1) Було реалізовано два методи класифікації: дерево прийняття рішень та KNN
- 2) В ході роботи було встановлено, що дерево прийняття рішень дає кращий результат на відкладеній вибірці, ніж KNN