

I Introdução

Nesse trabalho iremos discutir o método de Hamilton-Jacobi para sistemas Hamiltonianos, aplicado ao problema de 3 corpos de Euler.

O problema de 3 corpos de Euler se refere ao sistema em que um corpo sofre atração gravitacional de duas massas fixas. Se as duas massas fixas estão na reta x , nas posições $x = -c$ e $x = c$, então a Lagrangeana desse sistema pode ser escrita como:

$$L = \frac{m}{2}(\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2) + \frac{k_1}{r_1} + \frac{k_2}{r_2} \quad (1.1)$$

$$r_1 = |\mathbf{r} - \mathbf{R}_1| \quad r_2 = |\mathbf{r} - \mathbf{R}_2|$$

Sendo \mathbf{r} a posição da massa, e $\mathbf{R}_1, \mathbf{R}_2$ a posição das massas fixas, e $r_1 = \sqrt{(x-c)^2 + y^2 + z^2}$ e $r_2 = \sqrt{(x+c)^2 + y^2 + z^2}$ em coordenadas cartesianas.

No que segue, iremos analisar o movimento bidimensional do sistema, excluindo termos dependentes da coordenada z e vamos tomar $m = 1$. O problema apresenta dois focos de atração gravitacional de forma que faz sentido utilizar coordenadas elípticas:

$$x = c \cosh \xi \cos \eta$$

$$y = c \sinh \xi \sin \eta \quad (1.2)$$

$$\xi \geq 0 \quad 0 \leq \eta < 2\pi$$

A expressão de r_1 em coordenadas elípticas é:

$$(x-c)^2 + y^2 = c^2 \left(\underbrace{\cosh^2 \xi \cos^2 \eta}_{(1+\sinh^2 \xi) \cos^2 \eta} - 2 \cosh \xi \cos \eta + 1 \right) + c^2 \sinh^2 \xi \sin^2 \eta = c^2 (\sinh^2 \xi + \cos^2 \eta - 2 \cosh \xi \cos \eta + 1) \quad (1.3)$$

Utilizando $\sinh^2 \xi + 1 = \cosh^2 \xi$ temos $(x-c)^2 + y^2 = c^2 (\cosh \xi - \cos \eta)^2$. Como \cosh é sempre maior que 1 temos $\sqrt{(x-c)^2 + y^2} = |c(\cosh \xi - \cos \eta)| = c(\cosh \xi - \cos \eta)$. Similarmente para r_2 temos:

$$r_1 = c(\cosh \xi - \cos \eta) \quad r_2 = c(\cosh \xi + \cos \eta) \quad (1.4)$$

Também queremos obter \dot{x} e \dot{y} :

$$\dot{x} = \dot{\xi} c \sinh \xi \cos \eta - \dot{\eta} c \cosh \xi \sin \eta \quad \dot{y} = \dot{\xi} c \cosh \xi \sin \eta + \dot{\eta} c \sinh \xi \cos \eta \Rightarrow$$

$$\dot{x}^2 + \dot{y}^2 = \dot{\xi}^2 c^2 (\sinh^2 \xi \cos^2 \eta + \cosh^2 \xi \sin^2 \eta) + \dot{\eta}^2 c^2 (\cosh^2 \xi \sin^2 \eta + \sinh^2 \xi \cos^2 \eta) = \quad (1.5)$$

$$\dot{\xi}^2 c^2 (\sin^2 \eta + \sinh^2 \xi) + \dot{\eta}^2 c^2 (\sin^2 \eta + \sinh^2 \xi) = c^2 (\sin^2 \eta + \sinh^2 \xi) (\dot{\xi}^2 + \dot{\eta}^2)$$

Onde usamos $\cosh^2 \xi = \sinh^2 \xi + 1$. O termo $\sin^2 \eta + \sinh^2 \xi$ pode ser escrito $\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta$, que nos leva a Lagrangeana:

$$L = \frac{c^2}{2} (\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta) (\dot{\xi}^2 + \dot{\eta}^2) + \frac{k_1}{c(\cosh \xi - \cos \eta)} + \frac{k_2}{c(\cosh \xi + \cos \eta)} \quad (1.6)$$

Tomando $p_\xi = \frac{\partial L}{\partial \dot{\xi}}$ e $p_\eta = \frac{\partial L}{\partial \dot{\eta}}$:

$$p_\xi = c^2 (\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta) \dot{\xi} \quad p_\eta = c^2 (\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta) \dot{\eta} \quad (1.7)$$

E isolando $\dot{\eta}$ e $\dot{\xi}$ obtemos:

$$\dot{\eta} p_\eta + \dot{\xi} p_\xi = \frac{p_\xi^2 + p_\eta^2}{c^2 (\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta)} \quad (1.8)$$

$$-L = -\frac{p_\xi^2 + p_\eta^2}{2c^2 (\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta)} - \frac{k_1}{c(\cosh \xi - \cos \eta)} - \frac{k_2}{c(\cosh \xi + \cos \eta)}$$

E com $H = \dot{\xi}p_\xi + \dot{\eta}p_\eta - L$ temos:

$$H(p_\xi, p_\eta, \xi, \eta) = \frac{p_\xi^2 + p_\eta^2}{2c^2(\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta)} - \frac{k_1}{c(\cosh \xi - \cos \eta)} - \frac{k_2}{c(\cosh \xi + \cos \eta)} \quad (I.9)$$

Ou, reescrevendo:

$$-\frac{k_1}{c(\cosh \xi - \cos \eta)} - \frac{k_2}{c(\cosh \xi + \cos \eta)} = -\frac{2c(\cosh^2 \xi + \cos^2 \eta)k_1}{2c^2(\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta)} - \frac{2c(\cosh \xi - \cos \eta)k_2}{2c^2(\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta)} \quad (I.10)$$

E juntando termos de ξ e termos de η temos:

$$\begin{aligned} H &= \frac{1}{2c^2(\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta)} \left[p_\xi^2 + p_\eta^2 - 2ck_1(\cosh \xi + \cos \eta) - 2ck_2(\cosh \xi - \cos \eta) \right] \\ &= \frac{1}{2c^2(\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta)} \left[(p_\xi^2 - 2c(k_1 + k_2) \cosh \xi) + (p_\eta^2 - 2c(k_1 - k_2) \cos \eta) \right] \end{aligned} \quad (I.11)$$

Obtemos a forma mais simples¹:

$$\begin{aligned} H &= \frac{H_\xi + H_\eta}{\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta} \\ H_\xi &= \frac{1}{2c^2} (p_\xi^2 - 2c(k_1 + k_2) \cosh \xi) \quad H_\eta = \frac{1}{2c^2} (p_\eta^2 - 2c(k_1 - k_2) \cos \eta) \end{aligned} \quad (I.12)$$

O método de Hamilton-Jacobi, que utilizaremos para encontrar o movimento do sistema, consiste em encontrar uma transformação canônica que leva (\mathbf{p}, \mathbf{q}) para (\mathbf{P}, \mathbf{Q}) , e leva a Hamiltoniana $H(\mathbf{p}, \mathbf{q})$ para uma Hamiltoniana modificada $K(\mathbf{P}, \mathbf{Q}) = 0$, de forma que nas novas coordenadas o sistema pode ser resolvido trivialmente. A função geradora dessa transformação canônica $S(\mathbf{q}, \mathbf{P})$ satisfaz:

$$K(\mathbf{P}, \mathbf{Q}, t) = H(\mathbf{p}(\mathbf{P}, \mathbf{Q}), \mathbf{q}(\mathbf{P}, \mathbf{Q}), t) + \frac{\partial S}{\partial t} \quad (I.13)$$

$$\mathbf{p} = \nabla_{\mathbf{q}} S \quad (I.14)$$

$$\mathbf{Q} = \nabla_{\mathbf{P}} S \quad (I.15)$$

$$\det \left(\frac{\partial^2 S}{\partial q_j \partial P_i} \right) \neq 0 \quad (I.16)$$

Que nos leva à equação de Hamilton-Jacobi:

$$H(\nabla_{\mathbf{q}} S, \mathbf{q}, t) + \frac{\partial S}{\partial t} = 0 \quad (I.17)$$

Como o sistema após a transformação canônica tem Hamiltoniana $K = 0$, as coordenadas e momentos (\mathbf{P}, \mathbf{Q}) são todas constantes e utilizamos a notação $\alpha_i = P_i(0)$ e $S = S(\mathbf{q}, \alpha, t)$. Resolvendo a equação de Hamilton-Jacobi encontramos S que nos permite encontrar (\mathbf{p}, \mathbf{q}) em função das coordenadas (\mathbf{P}, \mathbf{Q}) , que sabemos que são constantes.

Quando a Hamiltoniana é independente do tempo (como no problema estudado), e é possível tomar um caso especial da função geradora S definida em função da energia E que é conservada:

$$S(\mathbf{q}, \alpha, t) = W(\mathbf{q}, \alpha) - E(\alpha)t \quad (I.18)$$

Com isso a equação de Hamilton-Jacobi vira:

$$H(\nabla_{\mathbf{q}} W, \mathbf{q}) = E(\alpha) \quad (I.19)$$

A função W pode ser utilizada para encontrar a função geradora S , e W é também uma função geradora, de outra transformação canônica.

Nesse texto seguimos as exposições de Fasano, Marmi [1] (páginas 413-430) e de Iro [2] (páginas 397-418).

¹Essa passagem é feita incorretamente em Iro [2] (página 413). Na referência, a definição de H_ξ e H_η não recuperam a Hamiltoniana original apresentada na Equação (14.53) dessa referência. A definição apresentada aqui de H_ξ e H_η recuperam a Hamiltoniana original apresentada na nossa Equação (I.9), que coincide com a Hamiltoniana da referência (Equação (14.53)).

II Separação de variáveis em coordenadas elípticas

Para um sistema de Hamiltoniana igual a (I.12) a equação de Hamilton-Jacobi fica:

$$\frac{H_\xi + H_\eta}{\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta} + \frac{\partial S}{\partial t} = 0 \Leftrightarrow H_\xi + \cosh^2 \xi \frac{\partial S}{\partial t} = -H_\eta + \cos^2 \eta \frac{\partial S}{\partial t} \quad (\text{II.1})$$

A equação pode ser resolvida por separação de variáveis se tomarmos:

$$S(\mathbf{q}, \boldsymbol{\alpha}) = W_1(\xi, \alpha_\xi) + W_2(\eta, \alpha_\eta, \alpha_\xi) - E(\alpha_\eta, \alpha_\xi)t \quad (\text{II.2})$$

A equação de Hamilton-Jacobi é então:

$$H_\xi - E \cosh^2 \xi = -H_\eta - E \cos^2 \eta \equiv B \quad (\text{II.3})$$

O lado esquerdo só depende de ξ , o lado direito só depende de η , então para que sejam iguais $\forall (\xi, \eta)$, B deve ser uma constante. Substituindo $H = H(\nabla_{\mathbf{q}} S, \mathbf{q}) \Rightarrow H_\xi = H(\frac{\partial S}{\partial \xi}, q_\xi)$, $H_\eta = H(\frac{\partial S}{\partial \eta}, \eta)$:

$$\left(\frac{\partial W_1}{\partial \xi} \right)^2 - 2c(k_1 + k_2) \cosh \xi - 2c^2 E \cosh^2 \xi = - \left(\frac{\partial W_2}{\partial \eta} \right)^2 + 2c(k_1 - k_2) \cos \eta - 2c^2 E \cos^2 \eta = 2c^2 B \quad (\text{II.4})$$

Que nos leva às soluções:

$$W_1 = \int_0^\xi \left[2c^2 B + (2c^2 E \cosh x + 2c(k_1 + k_2)) \cosh x \right]^{\frac{1}{2}} dx$$

$$W_2 = \int_0^\eta \left[-2c^2 B - (2c^2 E \cos x - 2c(k_1 - k_2)) \cos x \right]^{\frac{1}{2}} dx \quad (\text{II.5})$$

Onde, B , E , k_1 , k_2 e c são constantes que dependem do problema. k_1 , k_2 estão relacionados às constantes universais e a massa de cada corpo fixo; c determina a posição de cada massa fixa no referencial utilizado; e por fim B e E são constantes de movimento, dependendo das condições iniciais do sistema.

As duas integrais acima são integrais elípticas e não possuem expressão fechada em termos de funções elementares. Portanto, na prática, para obter o movimento do sistema precisamos lançar mão de métodos numéricos.

Note que W_1 e W_2 dependem das constantes E , $2c^2 B$ além de uma das coordenadas ξ ou η , consistente com o fato de que a função geradora depende das coordenadas originais \mathbf{q} e dos momentos transformados \mathbf{P} , estes últimos sendo constantes. Portanto, podemos escrever $S(\mathbf{q}, \mathbf{P}, t) = S(\xi, \eta, E, 2c^2 B)$, e temos $\mathbf{Q} = (\frac{\partial S}{\partial E}, \frac{\partial S}{\partial (2c^2 B)})$. Disso, temos:

III Hamiltoniana transformada e solução do sistema

As Equações (II.5) nos dão a função geradora S que é solução da equação de Hamilton-Jacobi, $S = W_1 + W_2 - Et$. No entanto, a função $W \equiv W_1 + W_2$ também é uma função geradora de uma transformação canônica², em particular como $\frac{\partial W}{\partial t} = 0$, temos que $K^W = H(\nabla_{\mathbf{q}} W, \mathbf{q}, t) = E$:

$$H(\nabla_{\mathbf{q}} W, \mathbf{q}, t) + \frac{\partial S}{\partial t} = 0 \Leftrightarrow H(\nabla_{\mathbf{q}} W, \mathbf{q}, t) = E(\boldsymbol{\alpha}) \quad (\text{III.1})$$

Onde $W = W(\mathbf{q}, \boldsymbol{\alpha})$ e $\boldsymbol{\alpha}$ são os momentos novos, e são constantes. Como a nova Hamiltoniana é $E(\boldsymbol{\alpha})$ então as coordenadas conjugadas a $\boldsymbol{\alpha}$ são cíclicas e $\boldsymbol{\alpha}(t) = \boldsymbol{\alpha}(0)$. Além disso, as coordenadas conjugadas $\boldsymbol{\beta}$ satisfazem $\dot{\boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial E}{\partial \boldsymbol{\alpha}} = \boldsymbol{\gamma}(\boldsymbol{\alpha})$, como os α_i são constantes, então vale $\boldsymbol{\beta}(t) = \boldsymbol{\gamma}t + \boldsymbol{\beta}(0)$. Sempre podemos tomar $E(\boldsymbol{\alpha}) = \alpha_1$ de forma que as coordenadas novas satisfazem $\beta_1 = t + \beta_1(0)$ e $\beta_i = \beta_i(0)$ para $i \neq 1$.

No nosso problema W depende de duas constantes E e $2c^2 B$, que são os dois momentos transformados $(P_1, P_2) = (\alpha_1, \alpha_2) = (E, 2c^2 B)$. A Hamiltoniana transformada é $E(\boldsymbol{\alpha}_1) = \alpha_1 = E$, e por fim as coordenadas transformadas são $(\beta_1, \beta_2) = (t + \beta_1(0), \beta_2(0)) = (\frac{\partial W}{\partial E}, \frac{\partial W}{\partial (2c^2 B)})$. Juntando tudo obtemos:

$$\beta_1 = \frac{\partial W}{\partial E} \Leftrightarrow t + \beta_1(0) = \frac{\partial W_1}{\partial E} + \frac{\partial W_2}{\partial E}$$

$$\beta_2 = \frac{\partial W}{\partial (2c^2 B)} \Leftrightarrow \beta_2(0) = \frac{\partial W_1}{\partial (2c^2 B)} + \frac{\partial W_2}{\partial (2c^2 B)} \quad (\text{III.2})$$

² Impor que o determinante de $\frac{\partial^2 S}{\partial \mathbf{q} \partial \mathbf{P}}$ seja não nulo equivale a impor o mesmo sobre $\frac{\partial^2 W}{\partial \mathbf{q} \partial \mathbf{P}}$, e ambas dependem das mesmas variáveis \mathbf{q} e $\mathbf{P} = \boldsymbol{\alpha}$. A primeira condição garante que são ambas funções geradoras, e como dependem das mesmas variáveis são funções geradoras de mesma espécie.

Como W_1 , W_2 são integrais que dependem de constantes, e das coordenadas originais ξ , η , e o lado esquerdo das igualdades acima só dependem de constantes ou do tempo, então basta inverter as equações acima para obter as soluções $\xi(t)$ e $\eta(t)$, a não ser por constantes, que são determinadas pelas condições iniciais utilizadas (note que temos 4 constantes ($E, 2c^2B, \beta_1(0), \beta_2(0)$) para 4 graus de liberdade (p_ξ, p_η, ξ, η)). Na prática isso deve ser feito numericamente, pois W_1 e W_2 não têm expressão em termos de funções elementares.

IV Separação de variáveis com potencial genérico

Podemos considerar uma Hamiltoniana independente do tempo com um potencial do tipo $V(\xi, \eta) = \frac{a(\xi)+b(\eta)}{c^2(\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta)}$, e mostrar que um problema desse tipo é sempre separável.

Além de mostrar que o problema que expomos acima é um caso particular de uma classe mais geral de problemas separáveis, o nosso interesse maior é enfatizar como o procedimento de separação de variáveis fornece constantes de movimento de maneira muito direta.

Com o potencial considerado a Hamiltoniana tem a forma:

$$H(p_\xi, p_\eta, \xi, \eta) = \frac{1}{c^2(\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta)} \left(\frac{1}{2m} p_\xi^2 + \frac{1}{2m} p_\eta^2 + a(\xi) + b(\eta) \right) \quad (\text{IV.1})$$

Tomando $S = W_1(\xi, \alpha_\xi) + W_2(\eta, \alpha_\eta, \alpha_\xi) - Et$ a equação de Hamilton-Jacobi é:

$$H(\nabla_{\mathbf{q}} S, \mathbf{q}) = E \Leftrightarrow \frac{1}{2mc^2(\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta)} \left[\left(\frac{\partial W_1}{\partial \xi} \right)^2 + \left(\frac{\partial W_2}{\partial \eta} \right)^2 + 2ma(\xi) + 2mb(\eta) \right] = E \quad (\text{IV.2})$$

Multiplicando os dois lados por $2mc^2(\cosh^2 \xi - \cos^2 \eta)$ e reorganizando termos:

$$2mc^2 E \cosh^2 \xi - \left(\frac{\partial W_1}{\partial \xi} \right)^2 - 2ma(\xi) = 2mc^2 E \cos^2 \eta + \left(\frac{\partial W_2}{\partial \eta} \right)^2 + 2mb(\eta) \quad (\text{IV.3})$$

O lado direito da equação depende só de ξ e o lado direito só de η . Logo, para que a igualdade seja válida para todo par (ξ, η) é necessário que os dois lados sejam constantes.

Qualquer processo de separação de variáveis visa concluir que duas funções distintas são constantes, mas no caso do método de Hamilton-Jacobi, encontramos funções constantes que dependem de W_1 , W_2 e de coordenadas do sistema, nos permitindo utilizar as expressões $\frac{\partial W_i}{\partial q_i} = p_i$ para encontrar constantes de movimento:

$$2mc^2 E \cosh^2 \xi - p_\xi^2 - 2ma(\xi) = e_1 = cte. \quad (\text{IV.4})$$

$$2mc^2 E \cos^2 \eta + p_\eta^2 + 2mb(\eta) = e_1 = cte. \quad (\text{IV.5})$$

A Equação (IV.3) nos leva à solução formal para a equação de Hamilton-Jacobi, basta isolar $\frac{\partial W_1}{\partial \xi}$ ou $\frac{\partial W_2}{\partial \eta}$ e integrar os dois lados.

Em muitos problemas o método de separação de variáveis leva rapidamente a constantes de movimento usuais, sem necessidade de invocar explicitamente simetrias, leis de conservação ou o teorema de Noether. Por exemplo no caso do problema de Kepler, podemos aplicar um método similar de separação de variáveis em coordenadas esféricas, podendo concluir que o momento angular total é conservado e que o momento conjugado a coordenada azimutal ϕ é conservado. Ambas essas afirmações podem ser verificadas a partir das simetrias do sistema: o potencial central leva a conservação do momento angular total, enquanto a simetria cilíndrica leva a conservação de uma das componentes do momento angular, nomeadamente p_ϕ .

Mais detalhes sobre o método de Hamilton-Jacobi aplicado ao problema de Kepler podem ser encontrados em Fasano, Marmi [1] (páginas 466-471) e em Lemos [3] (páginas 306-308)

Referências

- [1] Fasano, A., Marmi, S. (2006). Analytical Mechanics: An Introduction. OUP Oxford.
- [2] Iro, H. (2015). A modern approach to classical mechanics. World Scientific Publishing Company.
- [3] Lemos, N. A. (2013). Mecânica analítica. Editora Livraria da Física.