手を動かして GBDT を理解Tech Blog



Topics

- GBDT
- おわりに

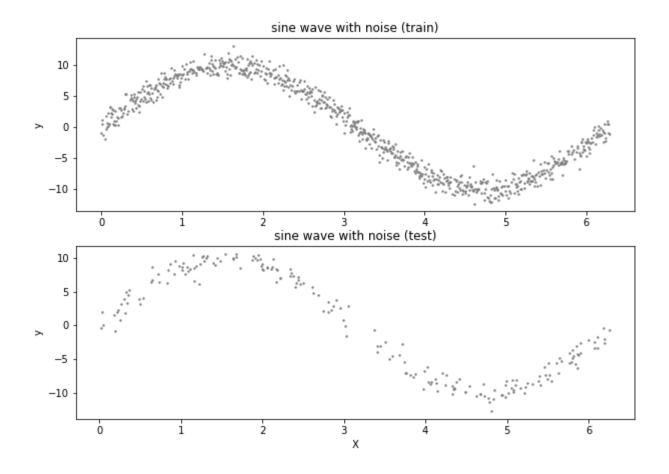
こんにちは。データサイエンスチームの t2sy です。 この記事では、多くの機械学習タスクで使われている GBDT (Gradient Boosting Decision Tree) を手を動か して実装・実験することでアルゴリズムを理解することを目指します。 環境は Python 3.7.2、 NumPy 1.15.4 です。

GBDT

ブースティング (Boosting) は弱学習器 (weak learner) の学習を逐次的に行い強学習器に導くアルゴリズム を指します。GBDT は損失関数の勾配を用いたブースディングで弱学習器に決定木を用います。 代表的な GBDT の実装には以下があります。

- **XGBoost**
- LightGBM
- CatBoost
- scikit-learn

最初に実験で使うデータを準備します。振幅10の正弦波に標準正規分布 N(0,1) を乗せた1000行1列のデータを生成し、訓練:テスト=8:2で分割します。



生成したデータに対して回帰木と GBDT で曲線フィッティングを行い比較します。

決定木

まず、 Tree クラスを書きます。

```
class Tree(object):
    def __init__(self, pre_pruning=False, max_depth=6):
        self.feature = None
```

```
self.label = None
    self.n_samples = None
    self.gain = None
    self.left = None
    self.right = None
    self.threshold = None
    self.pre_pruning = pre_pruning
    self.max_depth = max_depth
    self.depth = 0
def build(self, features, target, criterion='gini'):
    self.n_samples = features.shape[0]
    if len(np.unique(target)) == 1:
        self.label = target[0]
        return
    best_gain = 0.0
    best_feature = None
    best_threshold = None
    if criterion in {'gini', 'entropy', 'error'}:
        self.label = max(target, key=lambda c: len(target[target==c]))
    else:
        self.label = np.mean(target)
    impurity_node = self._calc_impurity(criterion, target)
    for col in range(features.shape[1]):
        feature_level = np.unique(features[:,col])
        thresholds = (feature_level[:-1] + feature_level[1:]) / 2.0
        for threshold in thresholds:
            target_l = target[features[:,col] <= threshold]</pre>
            impurity_l = self._calc_impurity(criterion, target_l)
n_l = target_l.shape[0] / self.n_samples
            target_r = target[features[:,col] > threshold]
            impurity_r = self._calc_impurity(criterion, target_r)
            n_r = target_r.shape[0] / self.n_samples
            ig = impurity_node - (n_l * impurity_l + n_r * impurity_r)
            if ig > best_gain or best_threshold is None or best_feature is None:
                best_gain = ig
                best_feature = col
                best_threshold = threshold
    self.feature = best_feature
    self.gain = best_gain
    self.threshold = best_threshold
    if self.pre_pruning is False or self.depth < self.max_depth:</pre>
        self._divide_tree(features, target, criterion)
    else:
        self.feature = None
def _divide_tree(self, features, target, criterion):
    features_l = features[features[:, self.feature] <= self.threshold]</pre>
    target_l = target[features[:, self.feature] <= self.threshold]</pre>
    self.left = Tree(self.pre_pruning, self.max_depth)
    self.left.depth = self.depth + 1
    self.left.build(features_l, target_l, criterion)
    features_r = features[features[:, self.feature] > self.threshold]
    target_r = target[features[:, self.feature] > self.threshold]
    self.right = Tree(self.pre_pruning, self.max_depth)
    self.right.depth = self.depth + 1
    self.right.build(features_r, target_r, criterion)
```

```
def _calc_impurity(self, criterion, target):
   c = np.unique(target)
   s = target.shape[0]
   if criterion == 'gini':
       return self._gini(target, c, s)
   elif criterion == 'entropy':
       return self._entropy(target, c, s)
   elif criterion == 'error':
       return self._classification_error(target, c, s)
   elif criterion == 'mse':
       return self._mse(target)
   else:
       return self._gini(target, c, s)
def _gini(self, target, classes, n_samples):
   gini_index = 1.0
   gini_index -= sum([(len(target[target==c]) / n_samples) ** 2 for c in classes])
   return gini_index
def _entropy(self, target, classes, n_samples):
   entropy = 0.0
   for c in classes:
       p = len(target[target==c]) / n_samples
        if p > 0.0:
           entropy -= p * np.log2(p)
   return entropy
def _classification_error(self, target, classes, n_samples):
    return 1.0 - max([len(target[target==c]) / n_samples for c in classes])
def _mse(self, target):
   y_hat = np.mean(target)
   return np.square(target - y_hat).mean()
def prune(self, method, max_depth, min_criterion, n_samples):
    if self.feature is None:
       return
   self.left.prune(method, max_depth, min_criterion, n_samples)
   self.right.prune(method, max_depth, min_criterion, n_samples)
   pruning = False
   if method == 'impurity' and self.left.feature is None and self.right.feature is None: # Leaf
       if (self.gain * self.n_samples / n_samples) < min_criterion:</pre>
            pruning = True
   elif method == 'depth' and self.depth >= max_depth:
       pruning = True
   if pruning is True:
       self.left = None
       self.right = None
       self.feature = None
def predict(self, d):
   if self.feature is None: # Leaf
       return self.label
   else:
       if d[self.feature] <= self.threshold:</pre>
           return self.left.predict(d)
       else:
           return self.right.predict(d)
```

```
1 3 0 0 1 3 1 1 1 3 3 2 2 1 3 3 3 4 4 1 3 3 5 5 1 3 6 6 1 3 3 6 6 1 3 3 7 7
```

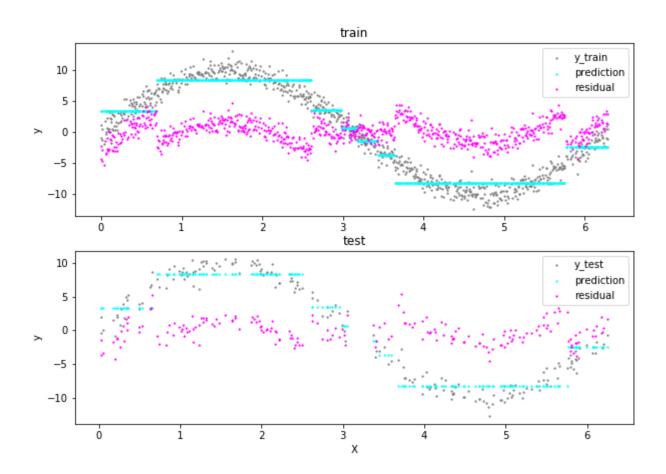
続いて、回帰木のための DecisionTreeRegressor クラスを書きます。

```
class DecisionTreeRegressor(object):
   def __init__(self, criterion='mse', pre_pruning=False, pruning_method='depth', max_depth=3, min_
criterion=0.05):
       self.root = None
       self.criterion = criterion
       self.pre_pruning = pre_pruning
       self.pruning_method = pruning_method
       self.max_depth = max_depth
       self.min_criterion = min_criterion
   def fit(self, features, target):
       self.root = Tree(self.pre_pruning, self.max_depth)
       self.root.build(features, target, self.criterion)
       if self.pre_pruning is False: #
           self.root.prune(self.pruning_method, self.max_depth, self.min_criterion, self.root.n_sampl
es)
   def predict(self, features):
       return np.array([self.root.predict(f) for f in features])
```

DecisionTreeRegressor クラスのインスタンスに対して fit() を呼び出し回帰木の分岐点を求めます。

```
X_train, X_test, y_train, y_test = generate_data()
regressor = DecisionTreeRegressor(criterion='mse', pre_pruning=True, pruning_method='depth', max_dept h=3)
regressor.fit(X_train, y_train)
```

予測と残差を確認します。



```
def mse(y, pred):
    return np.square(y - pred).mean()

print('MSE of the Train: %.2f, MSE of the Test: %.2f' % (mse(y_train, regressor.predict(X_train)), ms
    e(y_test, regressor.predict(X_test))))
```

y には標準正規分布に従うノイズが付与されているため、当てはまりが十分である場合は MSE は概ね 1 程度 となることが期待されます。しかし、訓練データの MSE は 2.92、テストデータの MSE は 2.86 となりまし た。 従って、単一の最大深度3の回帰木では当てはまりが不十分であることがわかります。

GBDT

今回は Gradient Boosting の回帰アルゴリズムを提案した Greedy Function Approximation: A Gradient Boosting Machine [Jerome H. Friedman, 1999] 中の LS_Boost を実装してみます。 Gradient Boosting のアルゴリズムを上記の論文から引用します。

Algorithm 1 (Gradient_Boost).

$$\begin{split} &1.\ F_{0}(\mathbf{x}) = \arg\min_{\rho} \sum_{i=1}^{N} L(y_{i}, \rho) \\ &2.\ \text{For } m = 1\ \text{to } M\ \text{do:} \\ &3.\ \tilde{y}_{i} = - \big[\frac{\partial L(y_{i}, F(\mathbf{x}_{i}))}{\partial F(\mathbf{x}_{i})} \big]_{F(\mathbf{x}) = F_{m-1}(\mathbf{x})},\ i = 1, N \\ &4.\ \mathbf{a}_{m} = \arg\min_{\mathbf{a},\ \beta} \sum_{i=1}^{N} \big[\tilde{y}_{i} - \beta h(\mathbf{x}_{i}; \mathbf{a}) \big]^{2} \\ &5.\ \rho_{m} = \arg\min_{\rho} \sum_{i=1}^{N} L(y_{i}, F_{m-1}(\mathbf{x}_{i}) + \rho h(\mathbf{x}_{i}; \mathbf{a}_{m})) \\ &6.\ F_{m}(\mathbf{x}) = F_{m-1}(\mathbf{x}) + \rho_{m} h(\mathbf{x}; \mathbf{a}_{m}) \\ &7.\ \text{endFor } \\ &\text{end Algorithm} \end{split}$$

数式の表記は以下となります。

M: 弱学習器の数

L(y, F(x)): 損失関数

F_m: 加法モデル

・ $h(x_i;a)$: 入力 x_i を引数に取るパラメータ a を持つ弱学習器

• P: 直線探索 (line search) によって与えられる係数 (勾配のステップサイズ)

GBDT では、最初のモデル F_0 を決めて, m=1 から M まで損失関数が減少するように弱学習器を逐次的 (greedy stagewise) に最適化し, F_m を更新します。 次に、GBDT の回帰アルゴリズムのひとつである LS Boost (Algorithm 2) のアルゴリズムは以下です。

ALGORITHM 2 (LS_Boost).

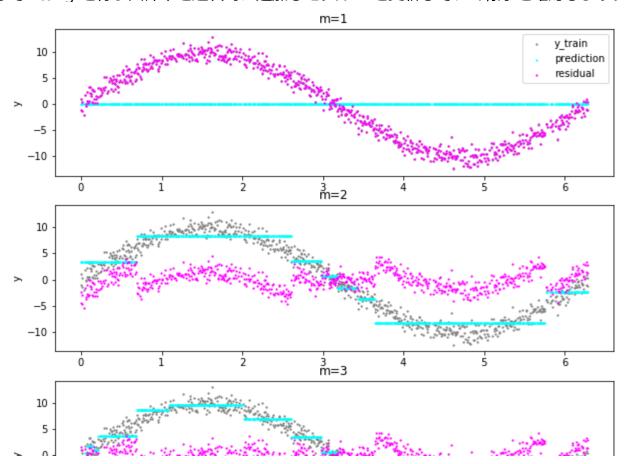
```
\begin{split} F_0(\mathbf{x}) &= \bar{y} \\ \text{For } m = 1 \text{ to } M \text{ do:} \\ &\tilde{y}_i = y_i - F_{m-1}(\mathbf{x}_i), \quad i = 1, N \\ &(\rho_m, \mathbf{a}_m) = \arg\min_{\mathbf{a}, \rho} \sum_{i=1}^N [\tilde{y}_i - \rho h(\mathbf{x}_i; \mathbf{a})]^2 \\ &F_m(\mathbf{x}) = F_{m-1}(\mathbf{x}) + \rho_m h(\mathbf{x}; \mathbf{a}_m) \\ \text{endFor} \\ \text{end Algorithm} \end{split}
```

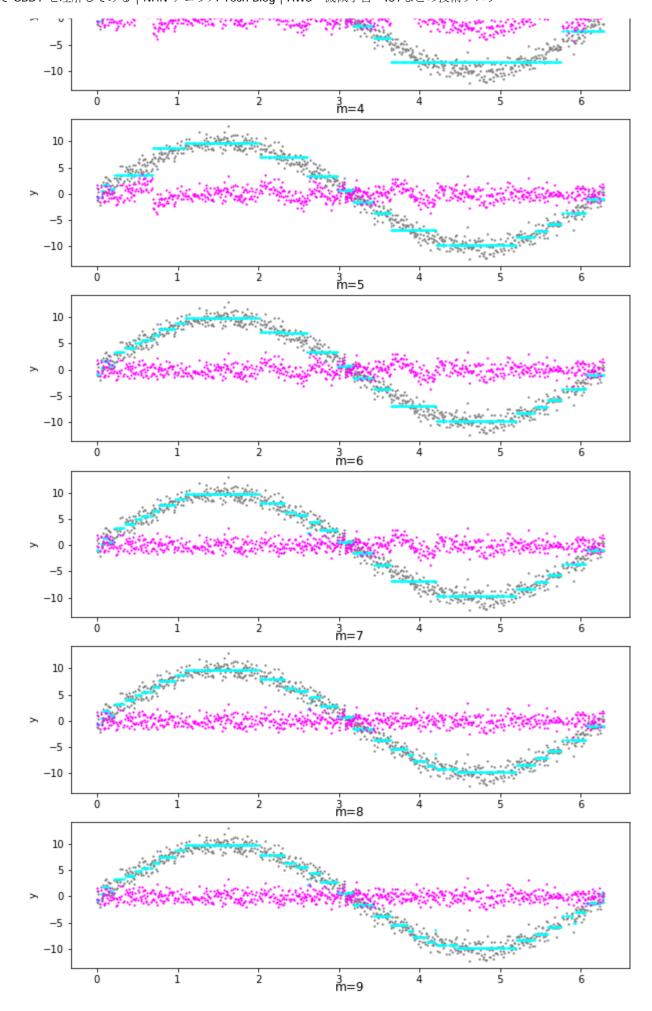
Gradient Boosting (Algorithm 1) における損失関数を二乗誤差, $L(y,F(x))=(y-F(x))^2/2$ とすると Algorithm 1 の3行目の \tilde{y} はシンプルに残差 $\tilde{y}=y_i-F_{m-1}(x_i)$ となります。また、 $\rho_m=\beta_m$ となるため ρ は α と共に最適化できます。ちなみに、GBDT の回帰アルゴリズムを GBRT (Gradient Boosted Regression Trees) と表している文献も多くあります。 早速、LS_Boost を実装し実験してみます。弱学習器である回帰木の最大深度は先程と同様に 3 としています。

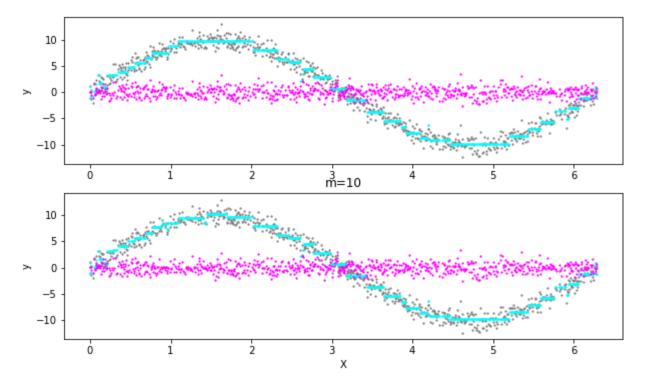
```
X_train, X_test, y_train, y_test = generate_data()

M = 10
predictions_history = [np.repeat(y_train.mean(), len(y_train))]
test_predictions_history = [np.repeat(y_test.mean(), len(y_test))]
```

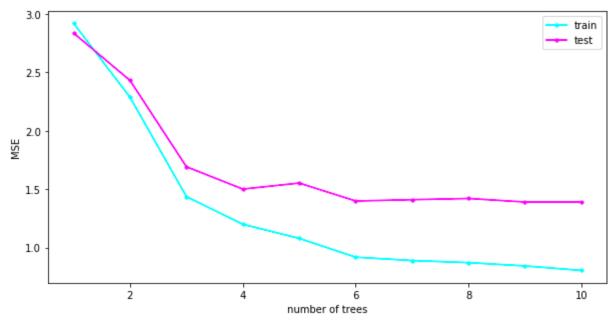
残差に対して fitting を行う回帰木を逐次的に追加しモデル F を更新していく様子を確認します。







m=1 から 10 までの MSE の推移は以下です。



m=10 の段階で、訓練データの MSE は 0.81、テストデータの MSE は 1.39 となりました。一方で、m=8 前後からノイズに fitting している箇所が出てきています。論文中では、GDBT の正則化パラメータである弱学習器の数 M や学習率 ν により過学習を制御する方法が紹介されています。

おわりに

この記事では、GBDT の回帰アルゴリズムのひとつである LS_Boost を実装し、LS_Boost が残差に対して fitting を行う回帰木を逐次的に追加しモデルを更新していく様子を確認しました。 今回の実装は GBDT のアルゴリズムを理解するためのものでしたが、Kaggle に代表されるデータサイエンスコンペティションで人気 を集めている XGBoost や LightGBM では GBDT を大規模データに適用するための様々な高速化・効率化の手法が実装されています。[1,2]

参考文献

GCPの利用料が安くなる|GCPの請求代行・運用代行・導入移行支援AWS

2020.5.18 GCP2020.1

About us会社情報 Category AWS

セミナー・イベント Data Science 採用情報 Tech

採用情報 Tech 執筆者への取材依頼 Event フォトギャラリー Column Tags

Members

商標について 個人情報保護方針 ISMS認証