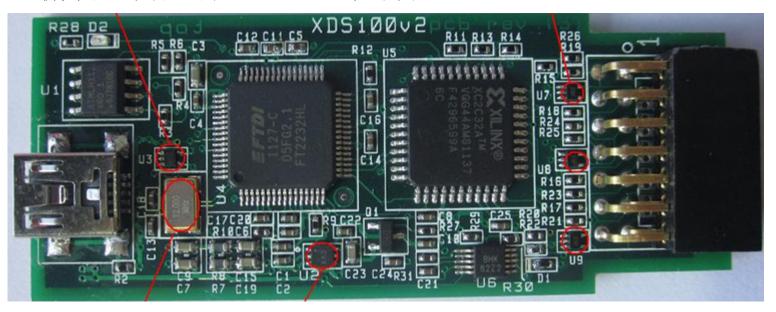
# CCS5.5 的详细操作说明

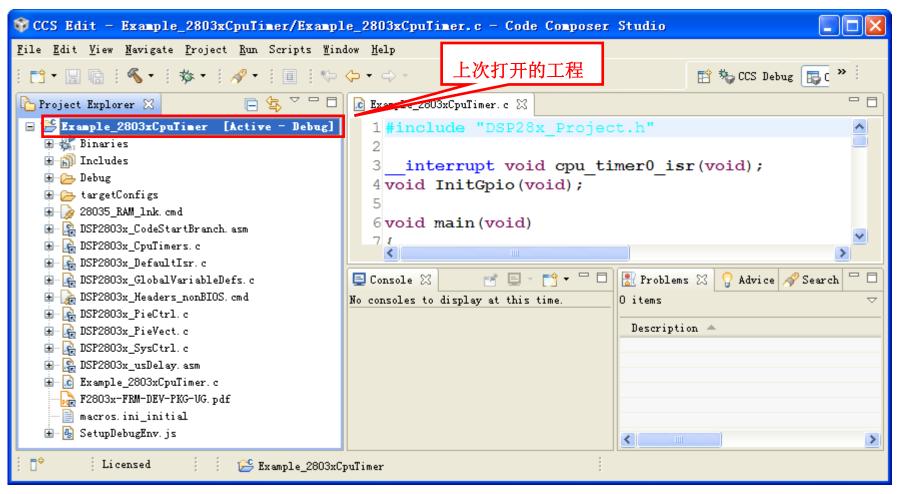
- 说明:本描述是对 CCS5.5 一步一步地操作如何建立工程,配置仿真器、连接仿真器、烧录 RAM 与调试、烧录 flash,如何打开一个已有的 CCS5.5 工程。
- 1、CCS 版本: CCS5.5.0.00077\_win32。(CCS5.5 需要破解的,安装前其实不用卸载 CCS3.3 的,我的电脑就有 CCS3.3 和 CCS5.5 两个版本)
- 2、电脑操作系统: Windows XP(番茄花园 Ghost XP SP3 装机版)
- 3、开发板: 以 TMS320F28035 为芯片的开发板。
- 4、仿真器: 原装 TI 的 XDS100v2, 如下图。



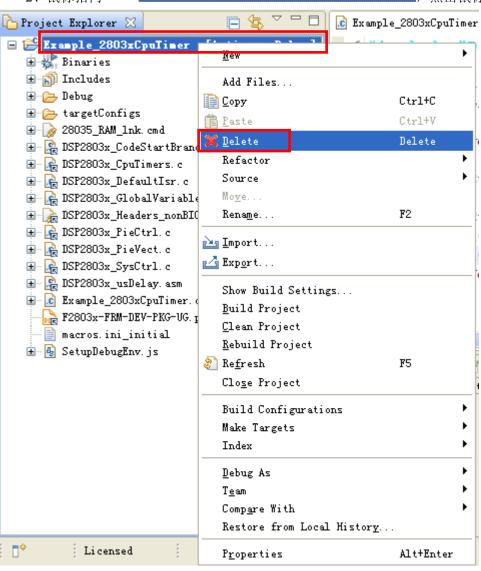
### 第一步、关闭上次打开的工程

Code Composer Studio 1、双击 5.5.0 ,

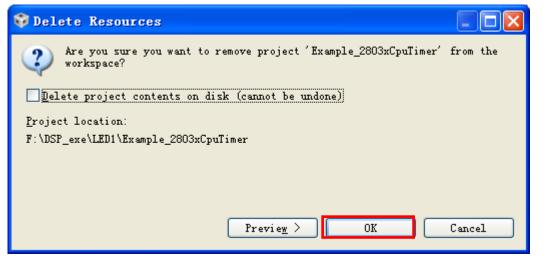
、双击 5.5.0 ,出现如下界面,其中 🗁 Example\_2803xCpuTimer [Active - Debug] 为上次打开的工程。

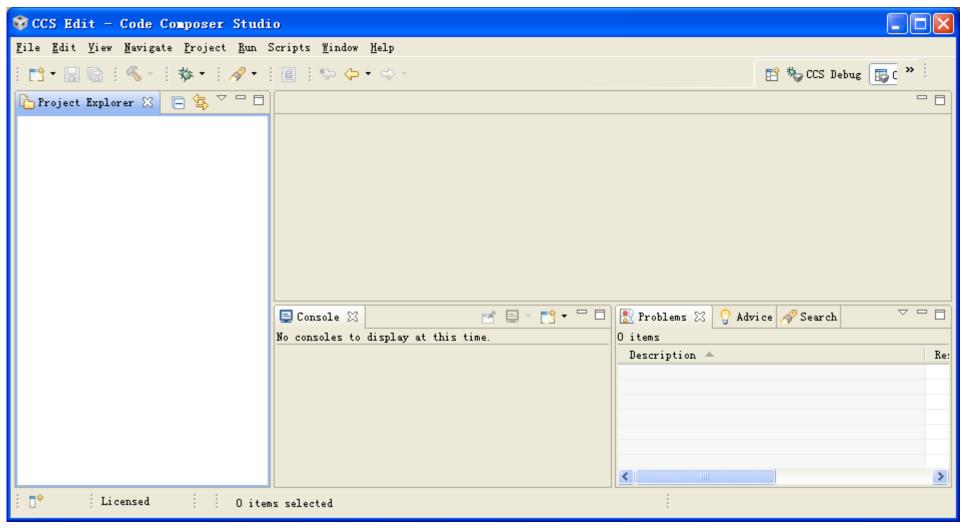


2、鼠标指向 Example\_2803xCpuTimer [Active - Debug], 点击鼠标右键, 出现如下对话框:



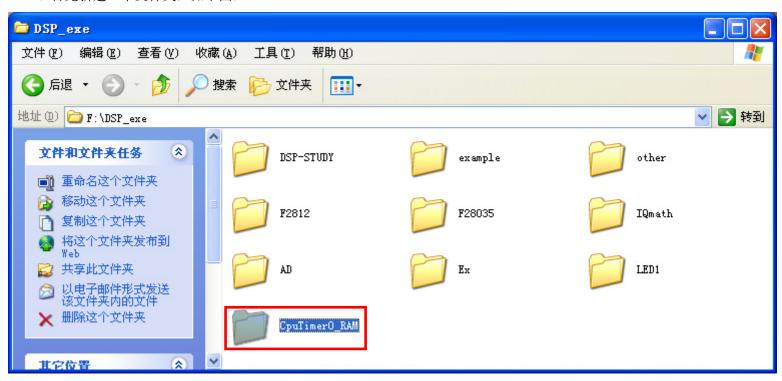
3、点击鼠标左键<sup>翼 卫elete</sup>,出现如下对话框,如下图:



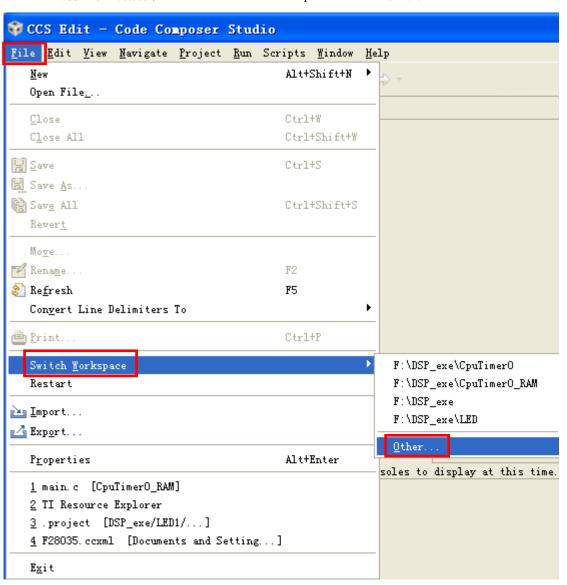


### 第二步: 设置工程文件的存放路径

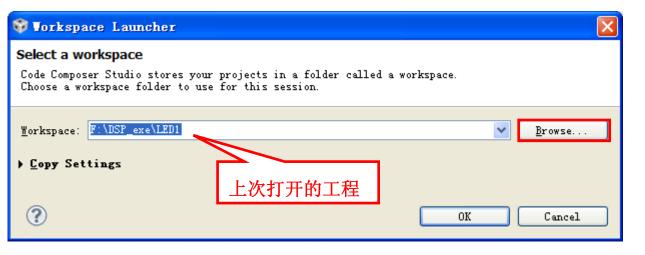
1、首先新建一个文件夹,如下图:



2、选择工程的储存位置,File→Switch Wirkspace→Other,如下图:

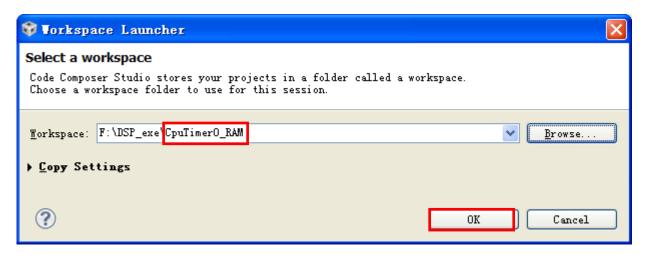


3、点击<sup>①ther</sup>...出现如下对话框:

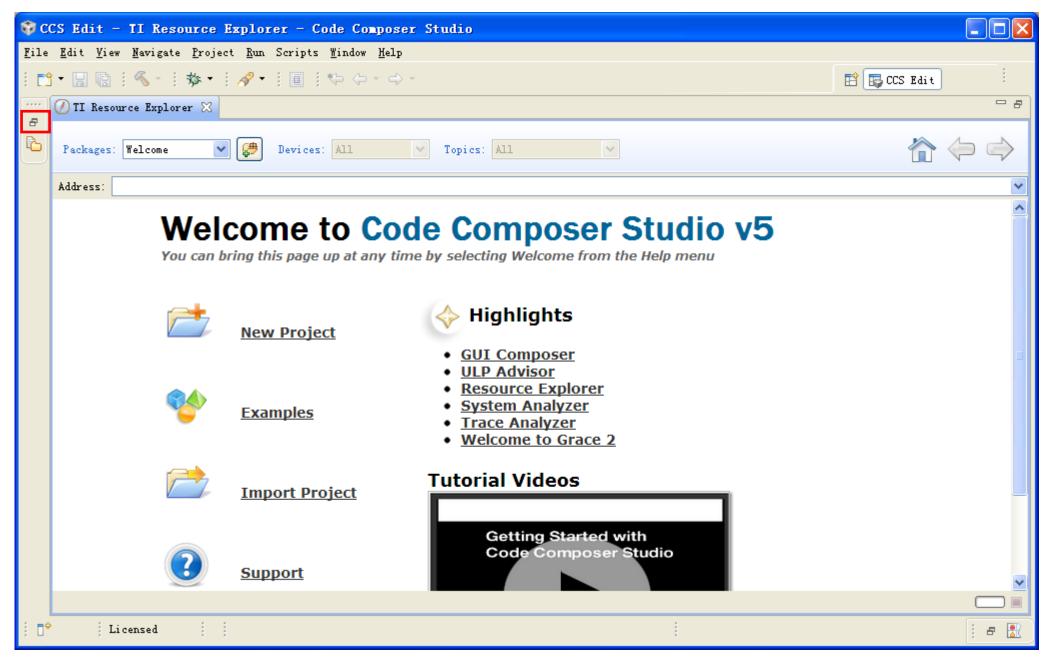


4、通过点击 选择刚才新建的文件夹,如下图:

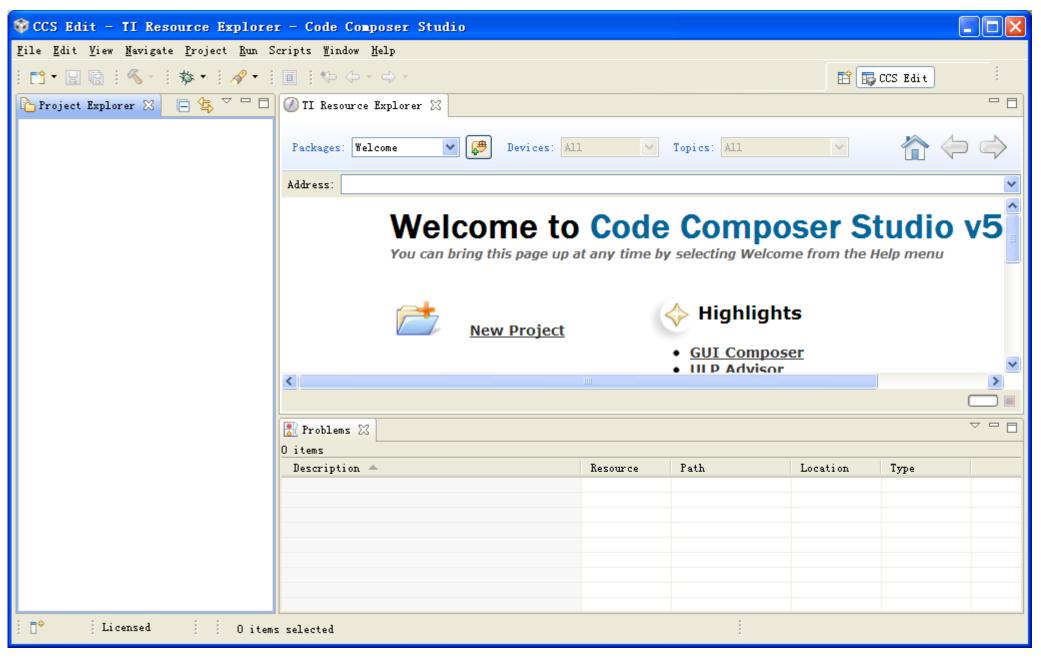




6、点击 后,将会重新打开 CCS5.5 界面,如下图:

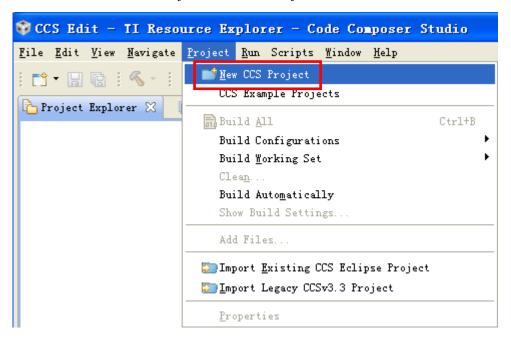


7、点击左边 「打开 Project Explorer 🛭 🕒 🔄 💆 🗀 项目窗口,如下图:

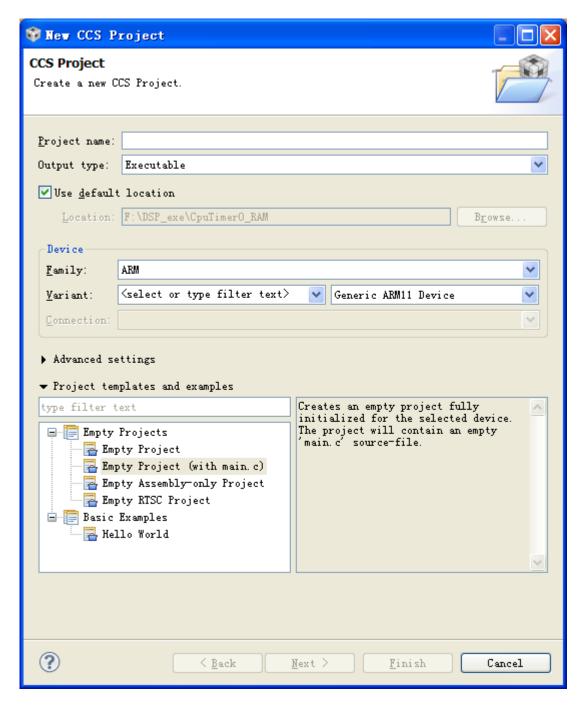


### 第三步:新建一个工程

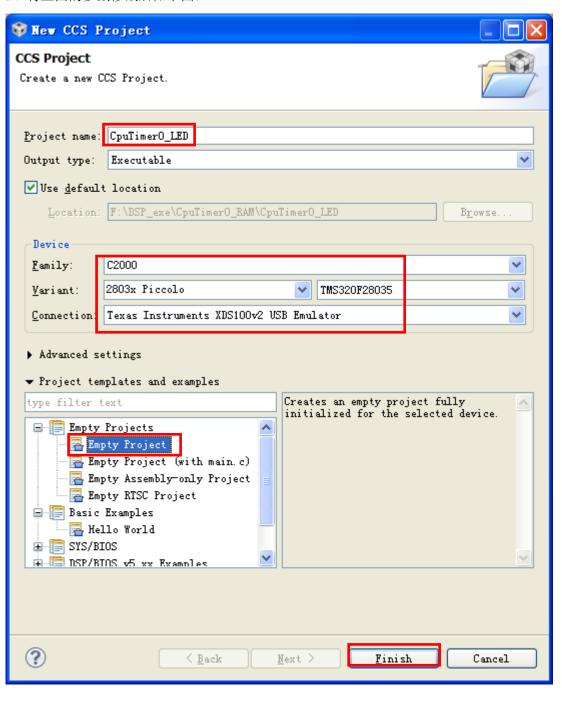
1、新建一个项目工程: Project→New CCS Project, 如下图:



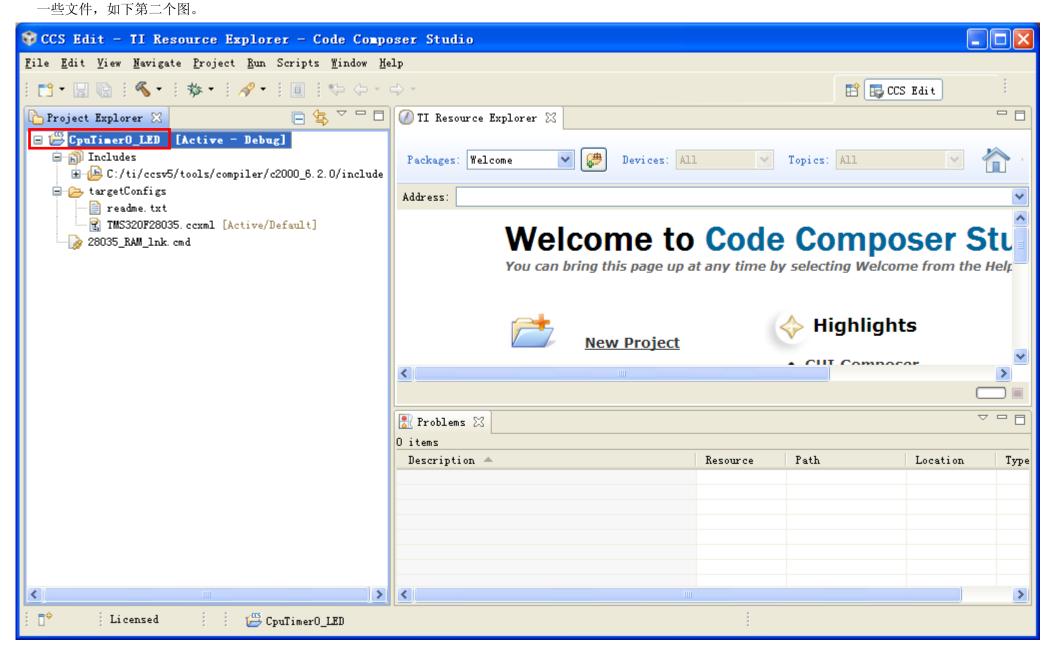
2、点击 Mew CCS Project, 出现如下对话框:

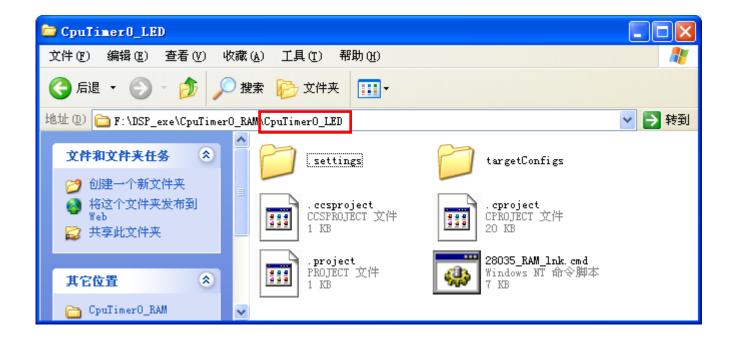


3、将上面的参数修改后如下图:



4、点击 Finish 后,在 Project Explorer 🛭 🕒 🤄 💆 🗀 窗口下出现了添加的 CpuTimerO\_LED 项目,如下第一个图,并且在 CpuTimerO\_LED 文件夹也自动添加了

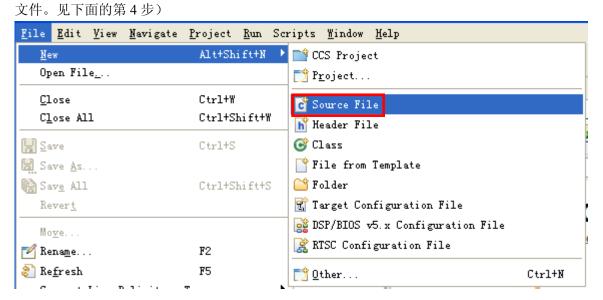




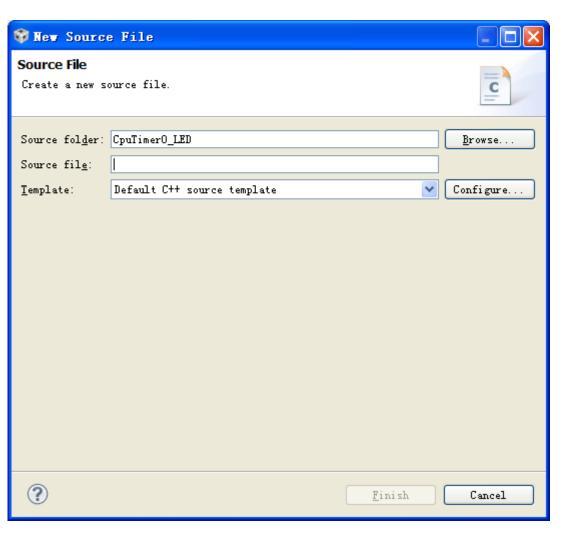
### 第四步:新建一个主函数源文件

1、File→New→Source File,如下面界面:

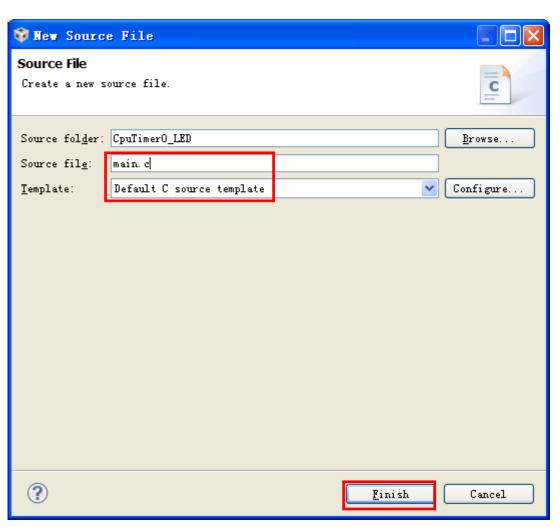
(提示:事实上,也可以从其它地方拷贝一个 main.c 文件到 "CpuTimer0\_LED"文件夹目录下,拷贝完成后,在 [ CpuTimer0\_LED [ Active - Debug] 下框会自动出现 main.c



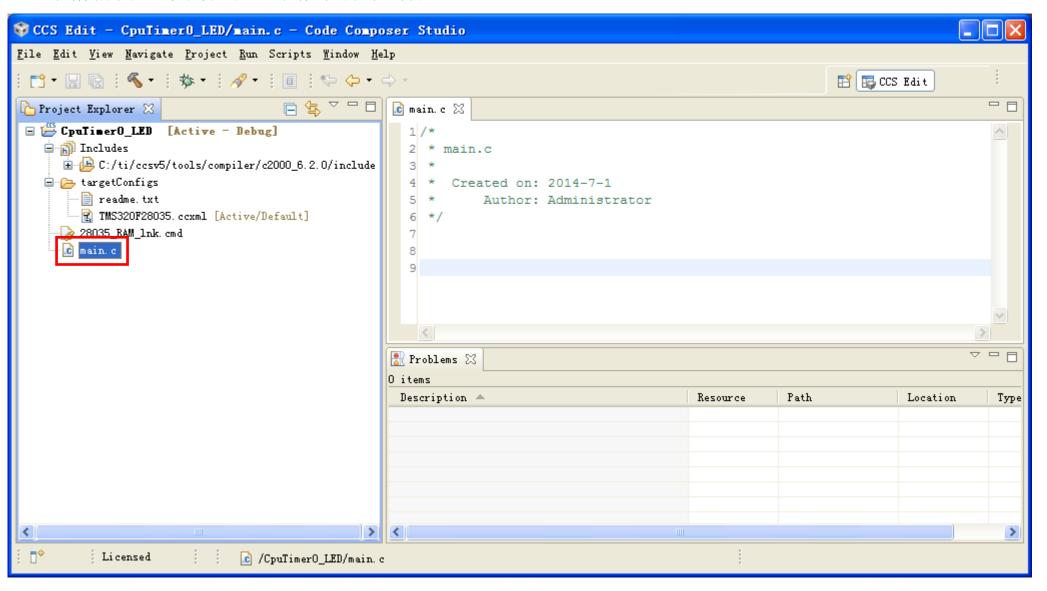
2、点击 Source File , 出现如下对话框:

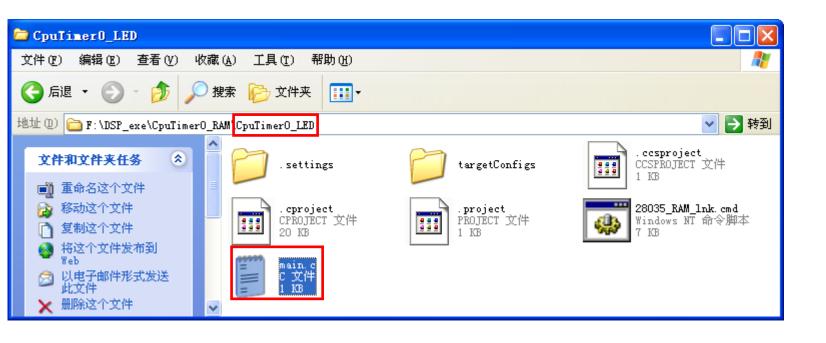


3、在 Source file: 填写源文件名"main.c",在 Template: 选项选择 Default C source template ,如下图:

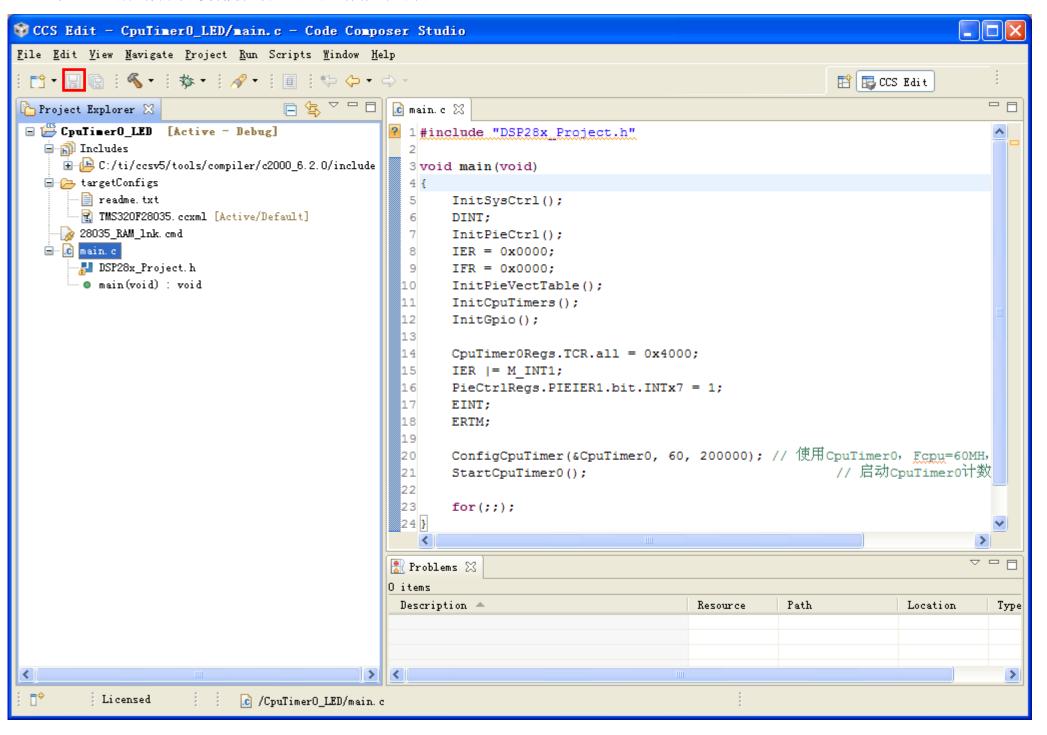


4、点击 **Linish** ,返回如下界面,即在 CCS 工程的 **CpulimerO\_LED [Active - Debug]** 下出现了添加的 main.c 源文件,见下面第一张图,同时在 "CpulimerO\_LED" 文件夹目录下也出现了添加的 main.c 文件,见下面第二张图。



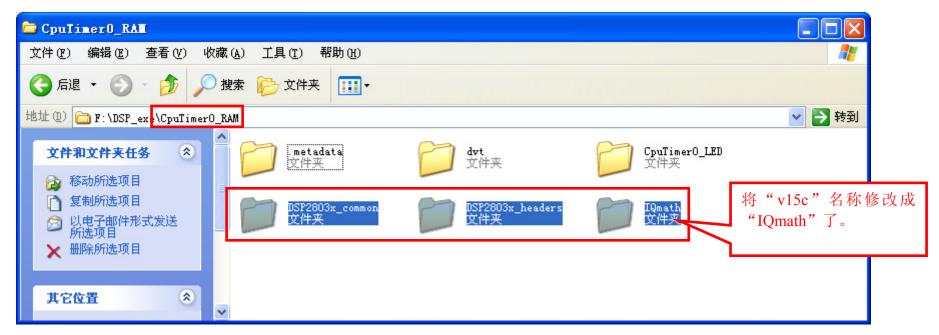


5、在 main.c 源文件编写或复制完程序后,点击 保存,如下图:

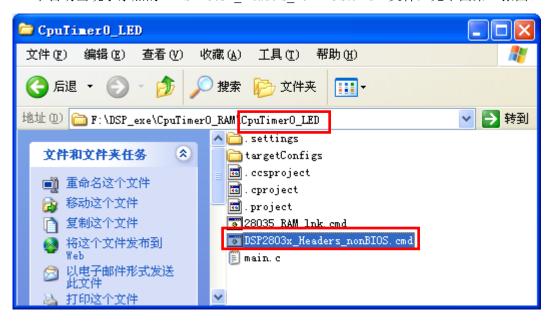


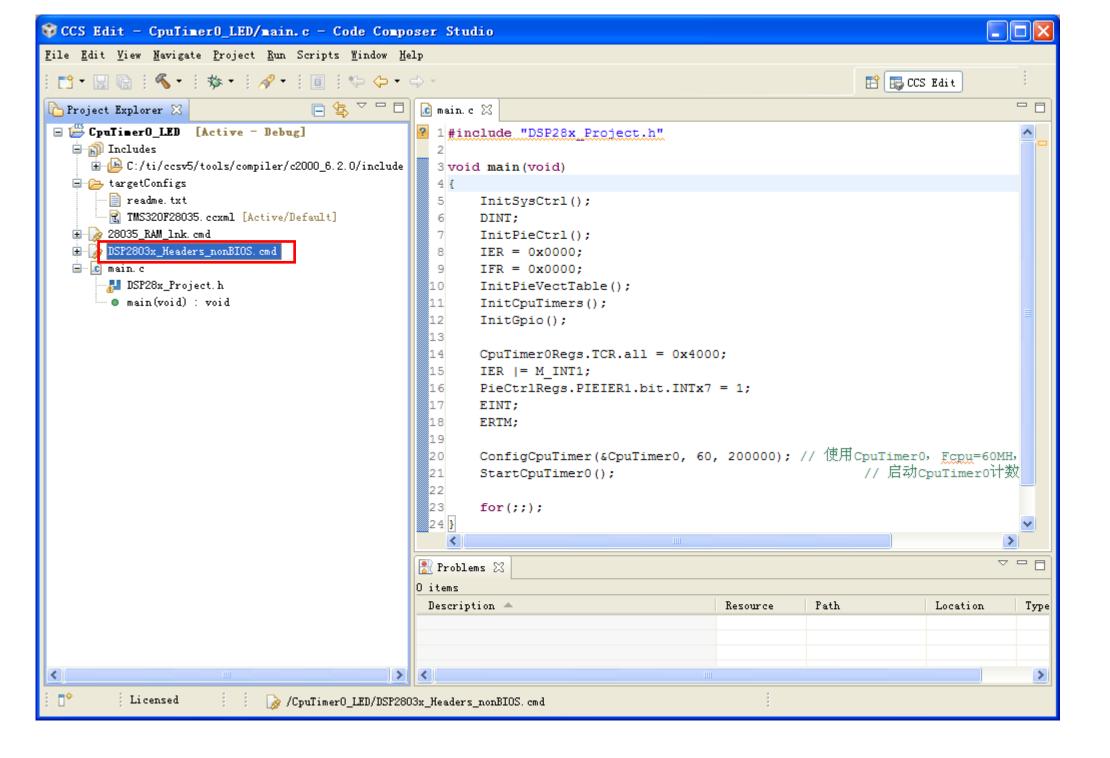
#### 第五步: 拷贝 TI DSP2803x 的标准文件

- 1、从 TI 官方网上下载 DSP2803x 所用的标准文件 DSP2803x\_common、DSP2803x\_headers、IQmath,并拷贝到"CpuTimer0\_RAM"目录下,如下图: (提示:建议安装 TI 的"controlSUITE3.2.5setup.exe"软件,该软件包含 TI DSP 各式各样的文件,资料非常丰富。默认安装完成后,在
  - ①、C:\ti\controlSUITE\device\_support\f2803x\v126 目录下拷贝"DSP2803x\_common"、"DSP2803x\_headers"两个文件夹到"CpuTimer0\_RAM"目录下。
  - ②、C:\ti\controlSUITE\libs\math\IQmath 目录下拷贝"v15c"文件夹(即 Iqmath 文件夹)到"CpuTimer0\_RAM"目录下。)

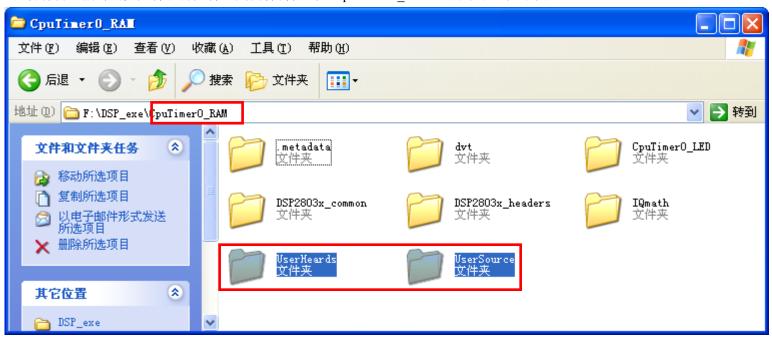


2、从"DSP2803x\_headers"文件夹目录下拷贝"DSP2803x\_Headers\_nonBIOS.cmd"文件到"CpuTimer0\_LED"文件夹目录下,如下第一张图,同时在 CCS 工程的"CpuTimer0\_LED"下自动出现了添加的"DSP2803x\_Headers\_nonBIOS.cmd"文件,见下面第二张图。



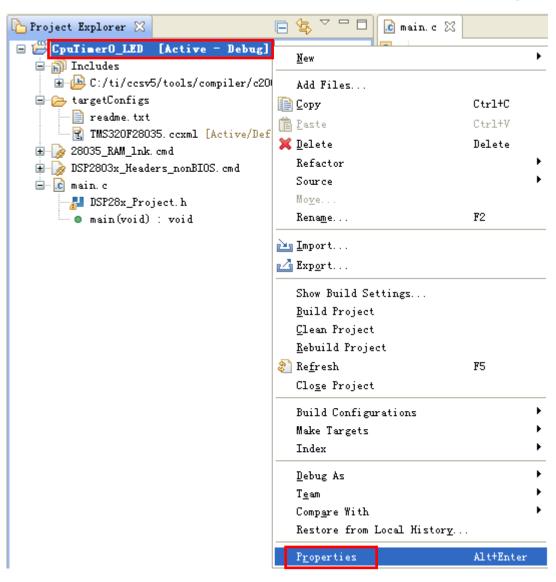


3、若有自己编写的头文件和源文件,则同样拷贝到"CpuTimer0\_RAM"目录下,如下图:

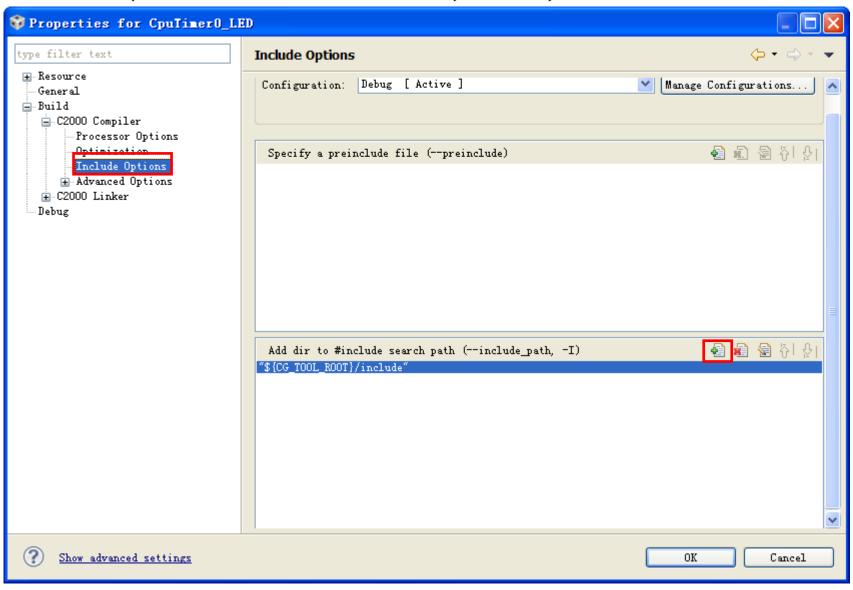


### 第六步:设置头文件(include)的搜索路径

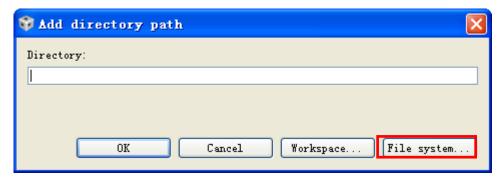
1、鼠标指向工程 CpuTimerO\_LED [Active - Debug], 点击鼠标右键选中 "Properties"如下图:



2、鼠标左键点击 Properties,出现如下对话框,并选择 Build→C2000 Compiler→Include Options,如下图:



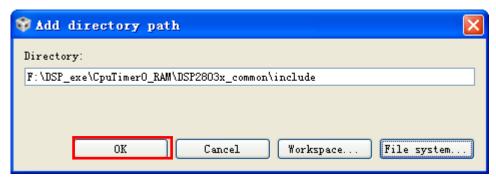
3、点击 出现如下对话框:

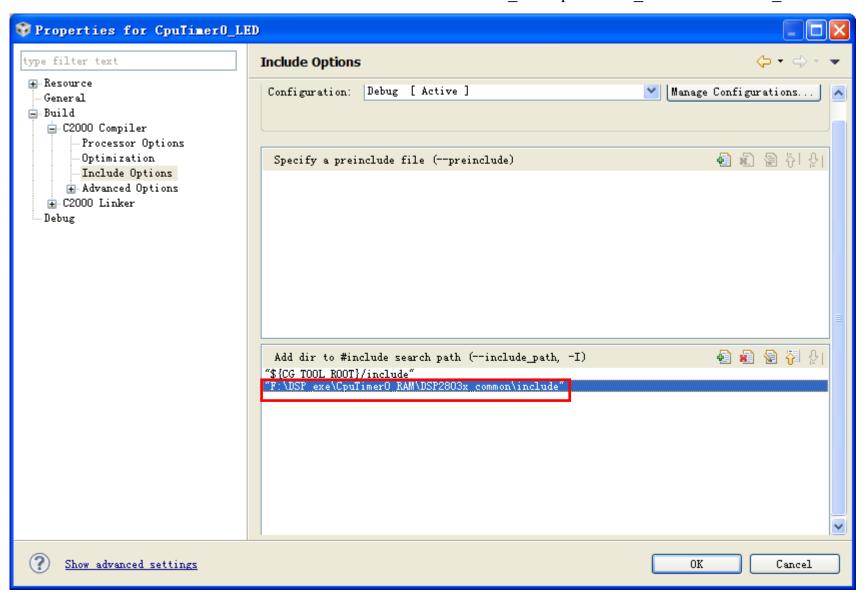


4、点击 File system... 出现如下对话框,并选择头文件路径位置 CpuTimer0\_RAM\DSP2803x\_common\include,如下图:

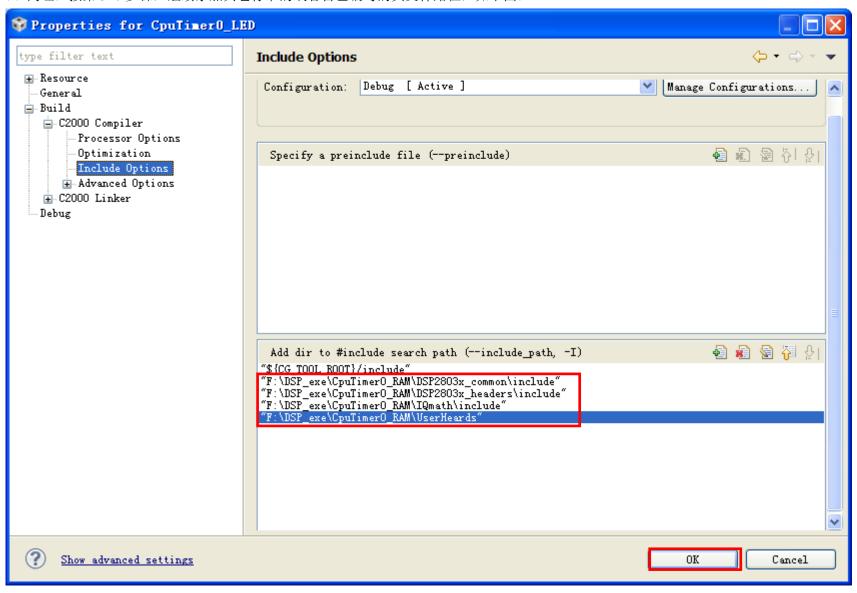


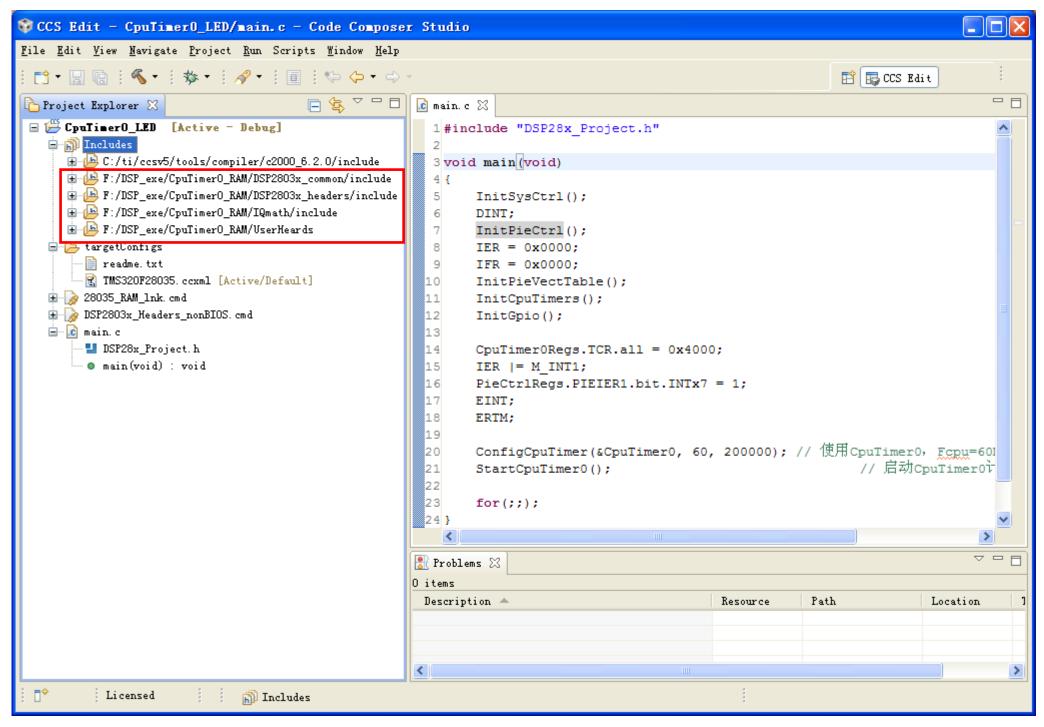
5、点击 确定 后返回如对话框:





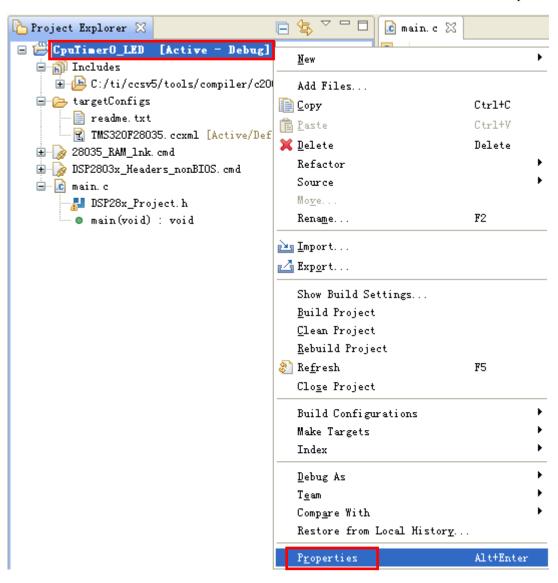
7、同理:按第3~6步骤,继续添加其它标准的或者自己编写的头文件路径,如下图:



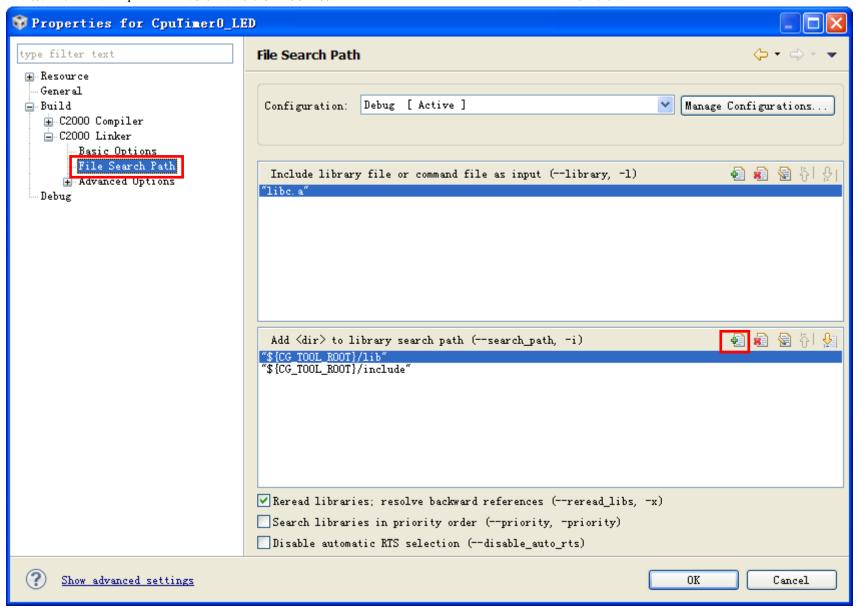


## 第七步: 设置库文件(lib)的搜索路径

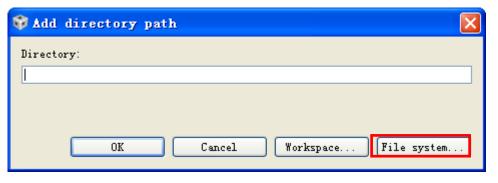
1、鼠标指向工程 CpuTimerO\_LED [Active - Debug], 点击鼠标右键选中 "Properties" 如下图:



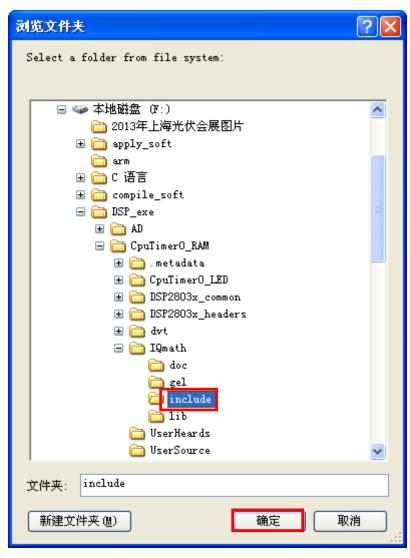
2、鼠标左键点击 Properties,出现如下对话框,并选择 Build→C2000 Linker→File Search Path,如下图:



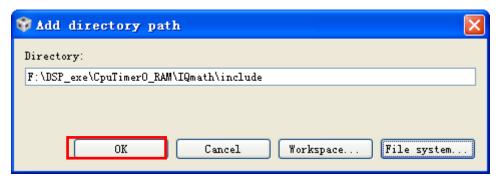
3、点击 刨出现如下对话框:



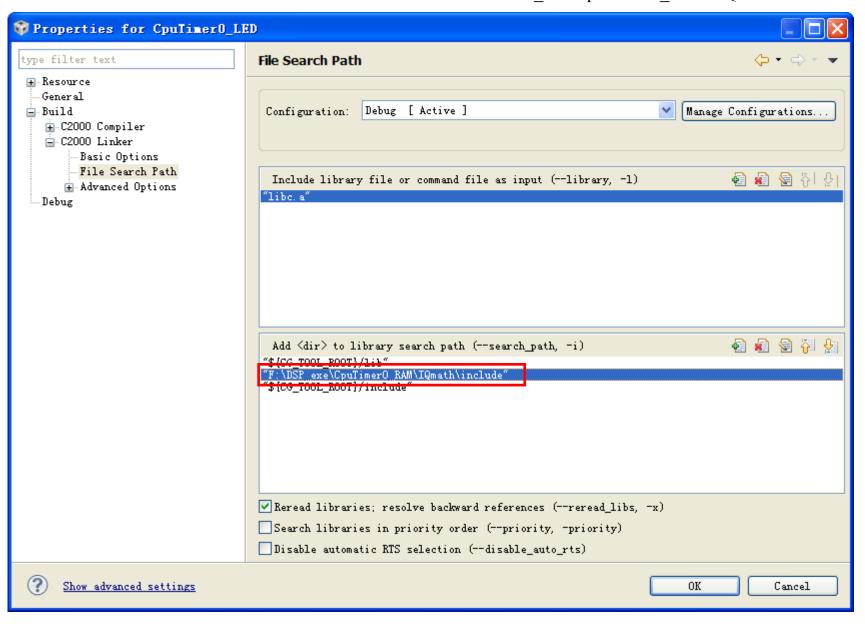
4、点击 File system... 出现如下对话框,并选择头文件路径位置 CpuTimerO\_RAM\IQmath\include,如下图:



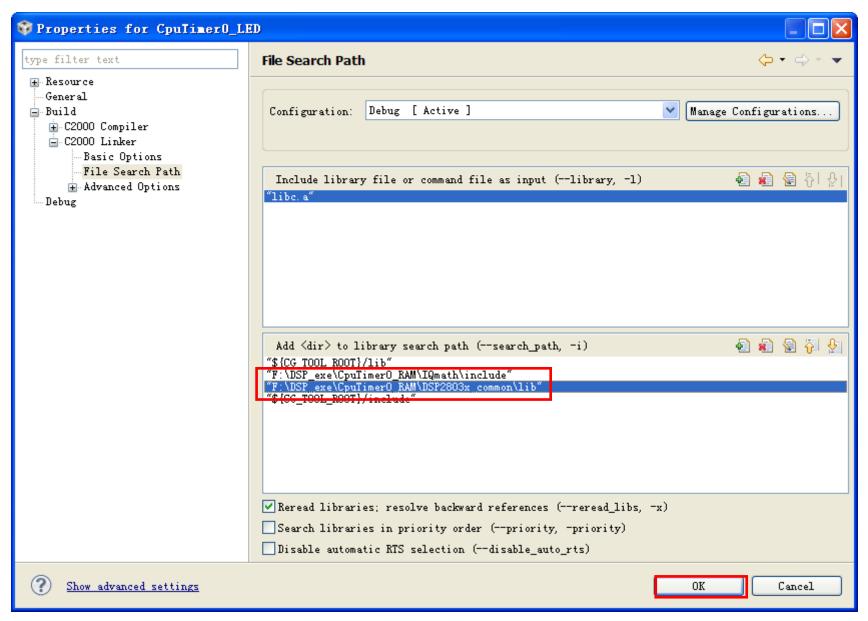
5、点击 **确定** 后返回如对话框:



6、点击 OK 后返回如下界面,即添加了库文件的搜索路径为 F:\DSP exe\CpuTimer0 RAM\IQmath\include 目录下,如下图:

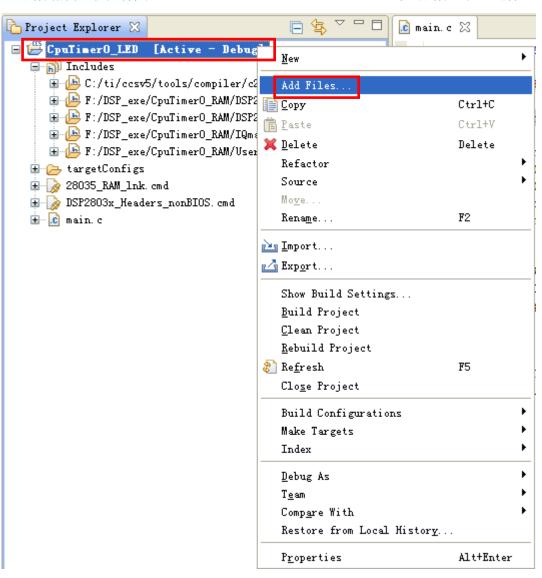


7、同理:按第3~6步骤,继续添加库文件路径,如下图,添加所需的头文件路径完成后,点击 即可。

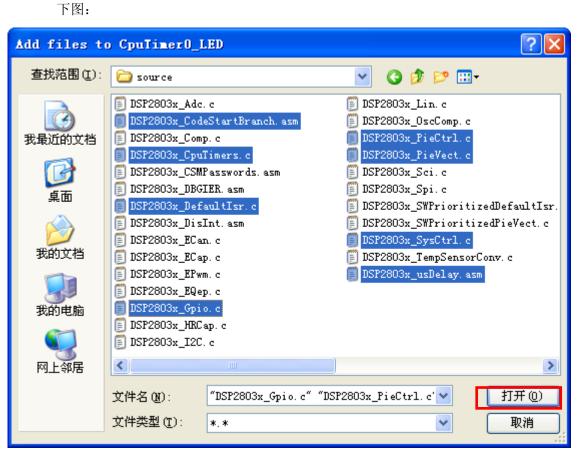


#### 第八步:添加其它需要的源文件

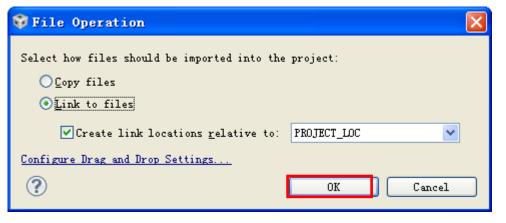
1、鼠标指向工程文件夹 CpuTimerO\_LED [Active - Debug, 单击鼠标右键,选择 Add Files...,如下图:



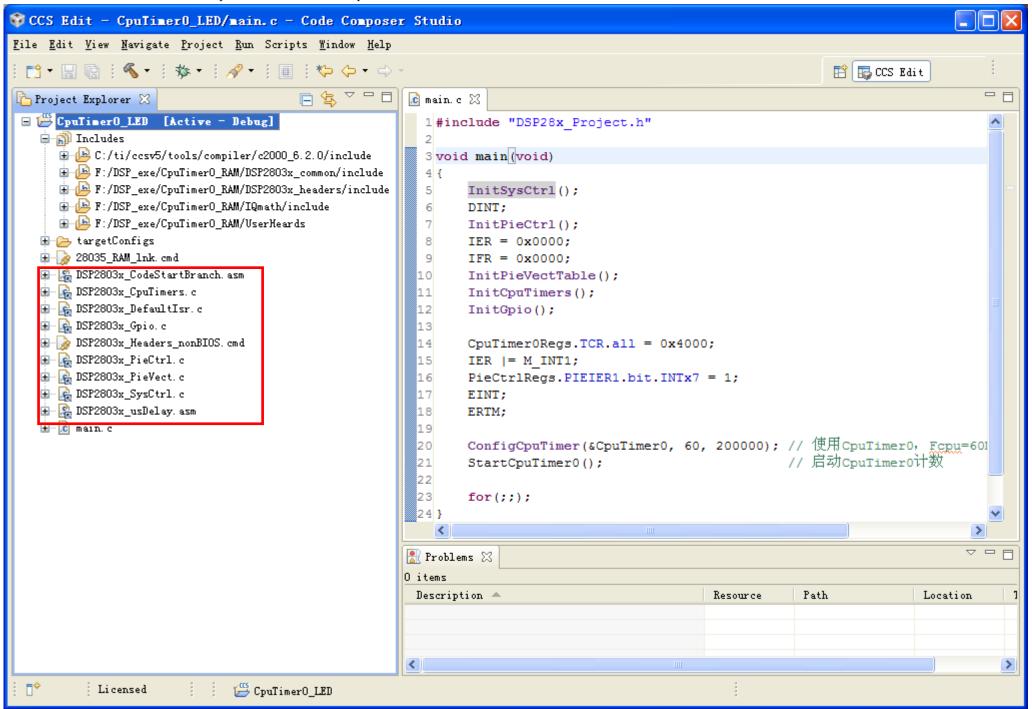
2、鼠标左键点击 Add Files... ,出现如下类拟的对话框,并选择 F:\DSP\_exe\CpuTimer0\_RAM\DSP2803x\_common\source 目录下需要的源文件,如



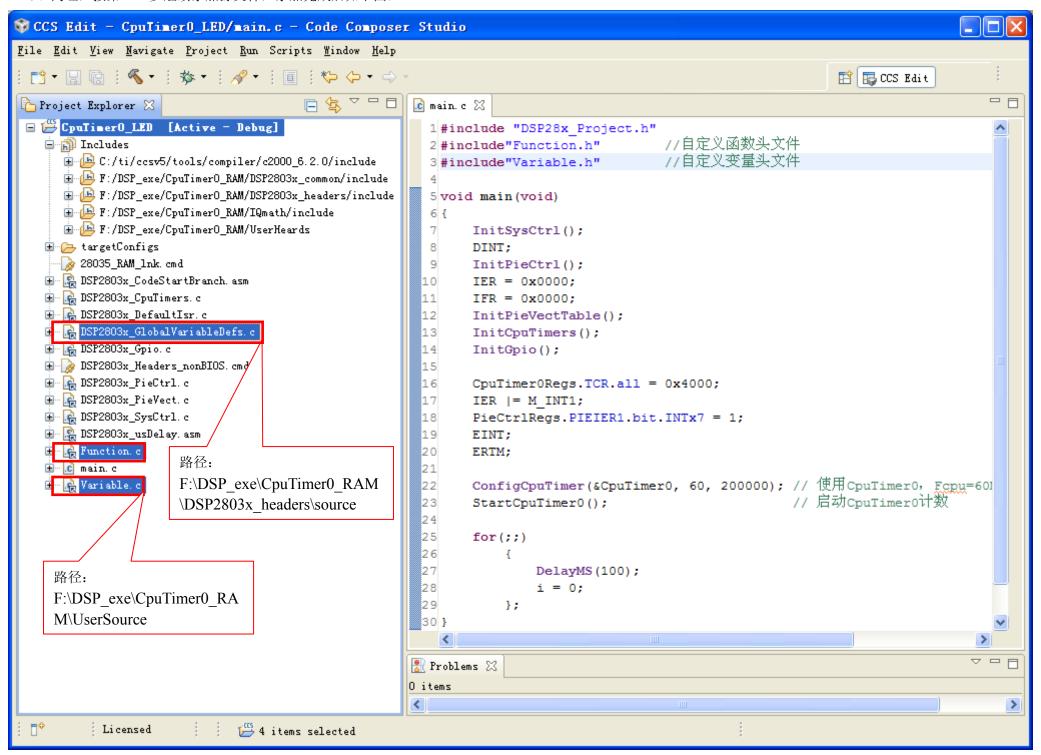
3、然后点击 打开(Q) ,出现如下对话框,并选择 <mark>● Link to files</mark> ,如下图:



4、然后点击 OK ,返回如下界面,即在 CpuTimerO\_LED [Active - Debug] 下出现了添加的源文件,如下图: (说明:本示例程是使用 CpuTimer0,定时进入 CpuTimer0 中断函数,周期性的控制 GPIO13 输出高、低电平使 LED 闪烁。)

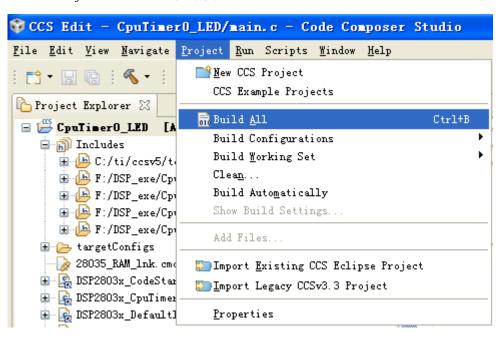


5、同理,按第1~4步继续添加源文件,添加完成后如下图:

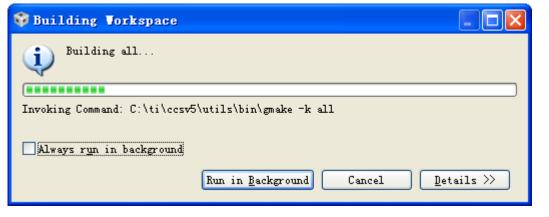


### 第九步:编译: 当所有的文件都添加完成后,现在就是对源文件进行编译了。

1、Project→Build All,如下图:



2、点击 品 Build All, 编译所有源文件, 出现如下对话框。



3、编译结束后,会在Console窗口显示编译结果信息,而在Problems窗口中显示错误、告警等信息,如图可知,本程序编译通过,既没有错误也没有告警。 CCS Edit - CpuTimerO\_LED/main.c - Code Composer Studio File Edit View Mavigate Project Run Scripts Window Help E CCS Edit - 📑 + 🖫 🐚 : 🦠 + :: 🏇 + :: 🔗 + :: 🔳 :: 🎾 - → → → - -□ 🔄 ▽ □ 🗆 🖸 main. c 🖂 陷 Project Explorer 🛭 □ □ CpuTimerO\_LED [Active - Debug] #include "DSP28x\_Project.h" //自定义函数头文件 //自定义变量头文件 2 #include "Function. h" 🕀 🚜 Binaries 3 #include "Variable.h" ■ M Includes 5 void main(void) F:/DSP\_exe/CpuTimerO\_RAM/DSP2803x\_common/include 6 { ■ F:/DSP\_exe/CpuTimerO\_RAM/DSP2803x\_headers/include InitSysCtrl(); ■ F:/DSP\_exe/CpuTimerO\_RAM/IQmath/include 8 DINT; ★ F:/DSP\_exe/CpuTimerO\_RAM/UserHeards 9 InitPieCtrl(); 🗓 🧀 Debug IER = 0x0000: ı → b targetConfigs IFR = 0x0000; - 🗽 28035\_RAM\_1nk. cmd InitPieVectTable(); 🗓 🔓 DSP2803x\_CodeStartBranch. asm InitCpuTimers(); 표 🕞 DSP2803x\_CpuTimers.c 14 InitGpio(); 🗓 🖟 🕍 DSP2803x\_DefaultIsr. c 15 🗓 🖟 DSP2803x\_GlobalVariableDefs.c 16 CpuTimerORegs.TCR.all = 0x4000: ■ PSP2803x\_Gpio. c IER = M INT1:■ DSP2803x\_Headers\_nonBIOS.cmd 18 PieCtrlRegs.PIEIER1.bit.INTx7 = 1; 19 🖮 🖟 DSP2803x\_PieCtrl.c EINT; 20 ERTM; ⊞ - 🕞 DSP2803x\_PieVect. c 21 표 🔓 DSP2803x\_SysCtrl. c ConfigCpuTimer(&CpuTimer0, 60, 200000); // 使用CpuTimer0, Ecpu=60MH, Tcputimer0=200000us StartCpuTimer0(); // 启动CpuTimer0计数 🗓 🖳 DSP2803x\_usDelay. asm 🖮 🕞 Function. c 24 25 26 27 🖮 🖟 main. c **for**(;;) 🛨 🕞 Variable. c Delay IS (100): 28 29 i = 0: 30|} 31 32  $\nabla - \Box$ Advice ⊑ Console 🖂 🦳 🖁 Problems 🖂 CDT Build Console [CpuTimerO LED] O items "./DSP2803x\_Gpio.obj" Description 📤 Resource Path "./DSP2803x GlobalVariableDefs.obj" "./DSP2803x DefaultIsr.obj" "./DSP2803x\_CpuTimers.obj" "./DSP2803x CodeStartBranch.obj" "../28035 RAM lnk.cmd" "../DSP2803x Headers nonBIOS.cmd" -l"libc.a" 没有错误和告警 <Linking> 'Finished building target: CpuTimer0 LED.out'

Writable

22 : 84

Smart Insert

>

. .

Licensed

# 第十步: 配置仿真器

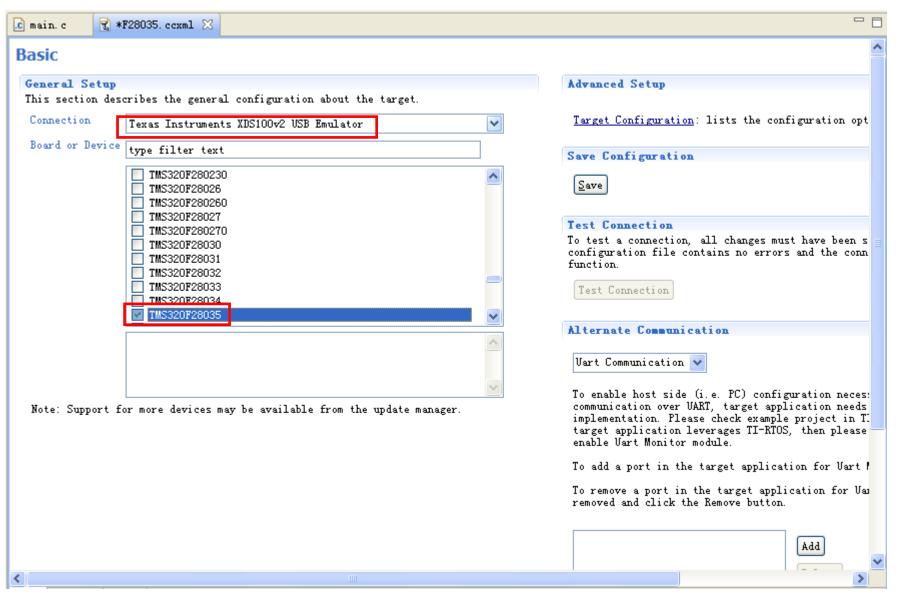
1、File→New->TargetConfigurationFile,如下图:

<u>File Edit View Navig</u>	gate <u>P</u> roject <u>R</u> un	Scripts <u>W</u> indow	<u>H</u> elp
New Alt+Shift+N ▶			CCS Project
Open File			🎁 Project
<u>C</u> lose C <u>l</u> ose All		Ctrl+W Ctrl+Shift+W	Source File
<u>∐</u> Save		Ctrl+S	€ Class
🔙 Save As			File from Template
ि Sav <u>e</u> All		Ctrl+Shift+S	C Folder
Rever <u>t</u>			Target Configuration File
Mo <u>v</u> e			
Rename			RTSC Configuration File
Refresh		<b>F</b> 5	<u>↑</u> Other Ctrl+N

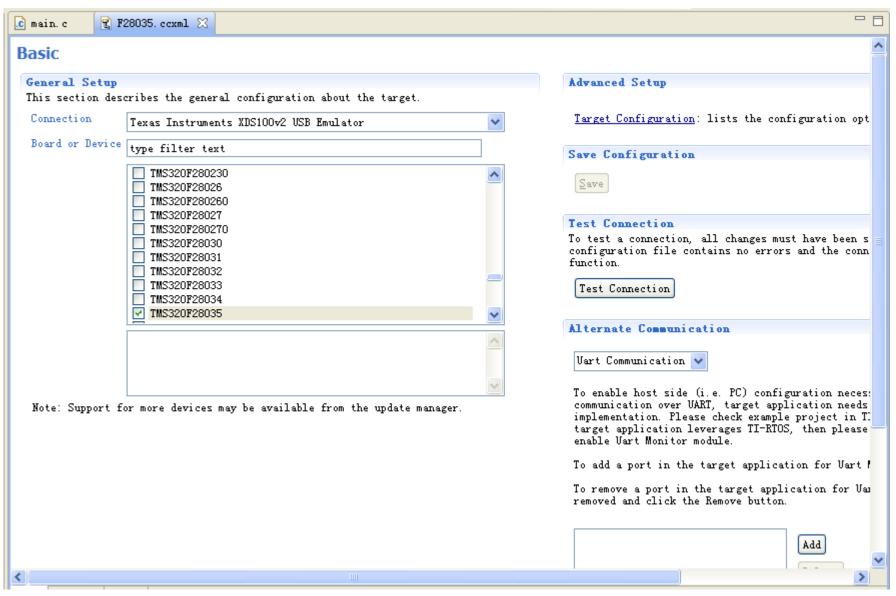
2、鼠标左键点击 Target Configuration File , 出现如下对话框,建议把 File name 选项修改为自己仿真芯片的型号,如下图:



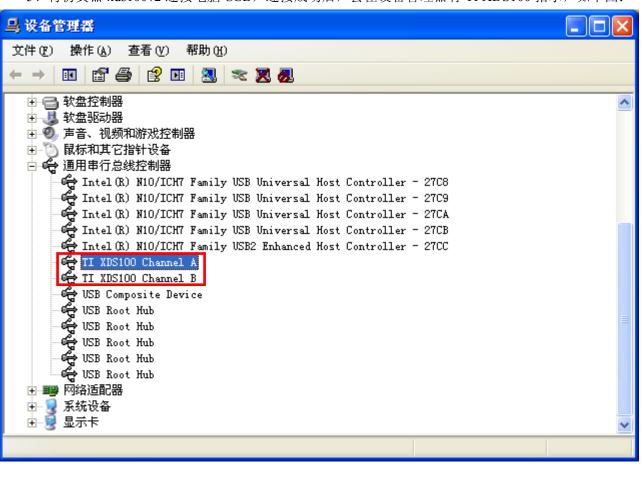
3、点击 Linish 出现如下对话框,修改选项后如下图:



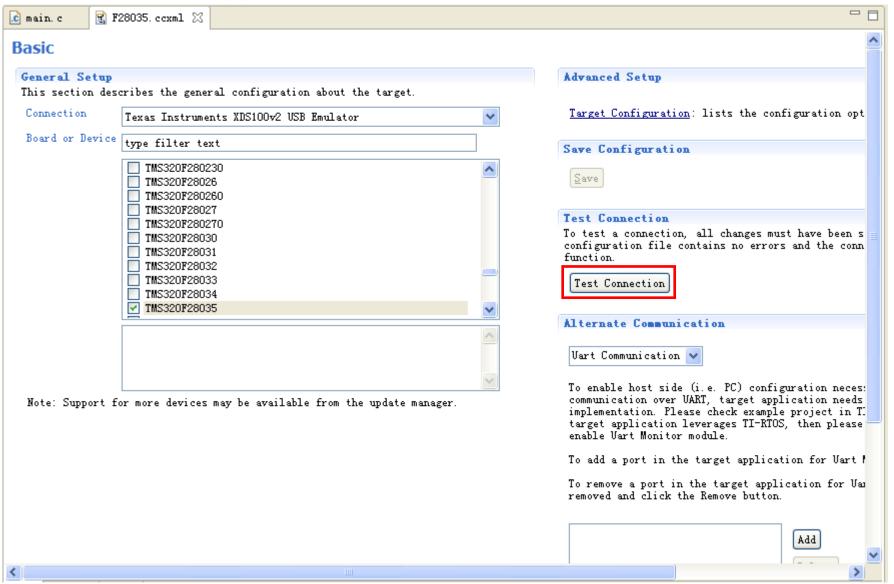
4、然后点击右边的 Save 按钮,点击后会由高亮 Save 变为灰色 Save 如下图:

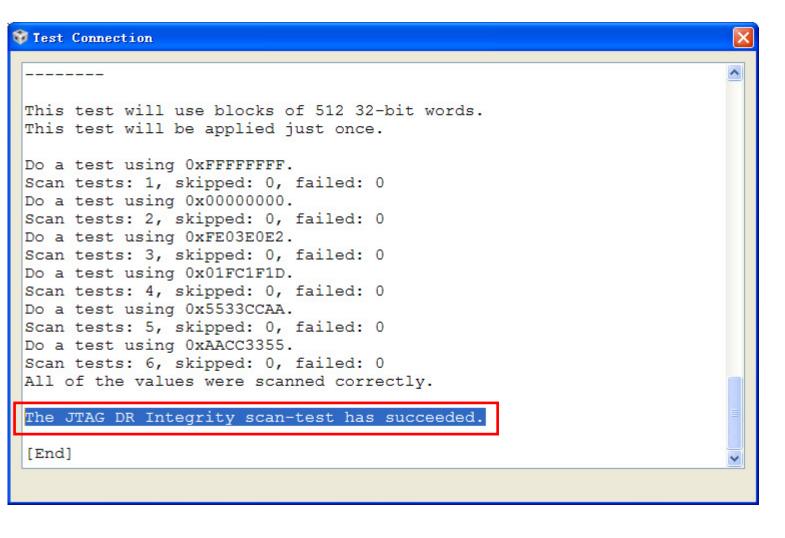


5、将仿真器 xds100v2 连接电脑 USB,连接成功后,会在设备管理器有 TI XDS100 指示,如下图:



6、将仿真器 xds100v2 与 TMS320F28035 开发板连接好,并通电,然后点击右边的 Test Connection 按钮,如第一张图。点击 Test Connection 后,会出现连接目标板信息,在信息 最后当有"The JTAG DR Integrity scan-test has succeeded"指示时,请仿真器成功连接开发板,如第二张图。最后关闭"Test Connection"和"F28035.ccxml"对话框。



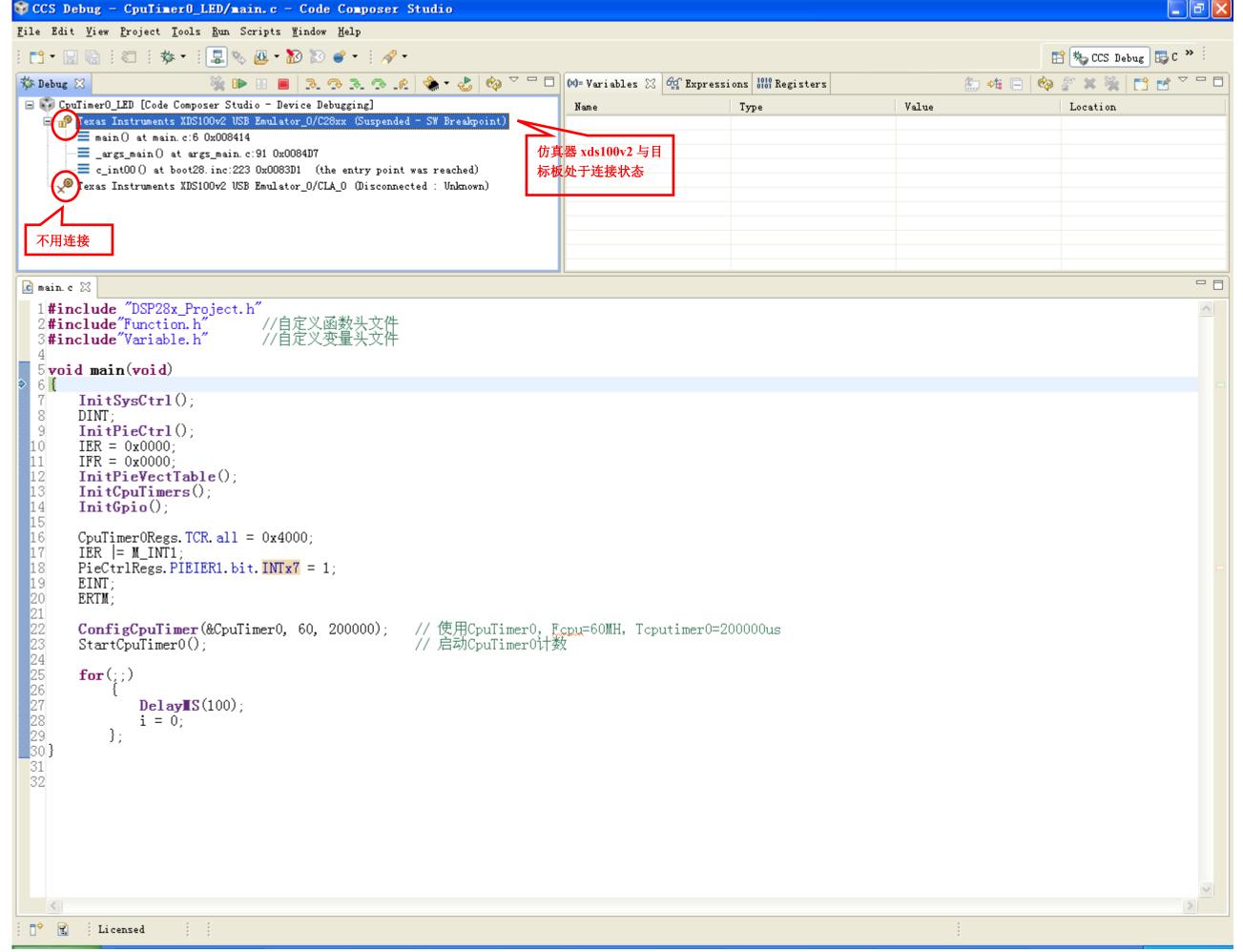


# 第十一步: 煤录 RAM 并调试

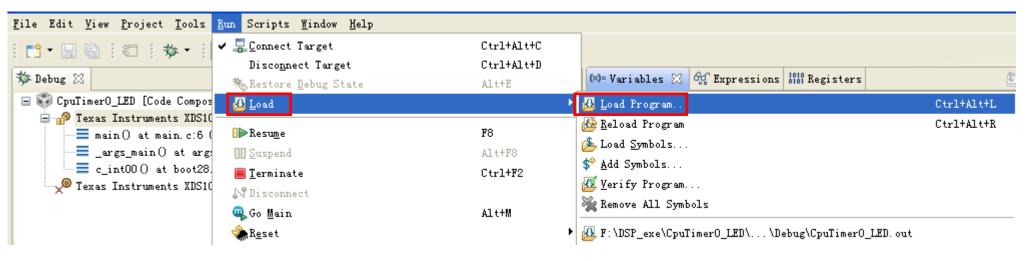
1、Run→Debug,如下图:



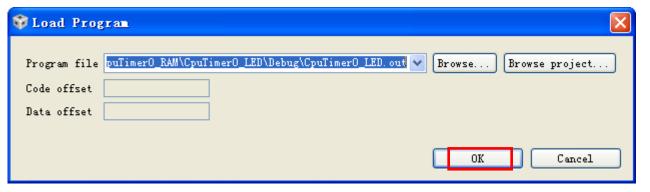
2、鼠标左键点击 Lebug 时,出现如下调试界面:



3、下载程序到 RAM (因为在 **CpuTimerO\_LED** [Active - Debug] 中配置的是 28035\_RAM\_lnk.cmd 文件),如下图示:



4、点击 Load Program. 后,出现如下对话框:



,返回如下界面,然后鼠标点击プ Texas Instruments XDS100v2 USB Emulator\_O/C28xx (Suspended - SW Breakpoint) ,使其处于洗中状态,如下图: 5、然后点击 ■ B X CCS Debug - CpulimerO\_LED/main.c - Code Composer Studio File Edit View Project Tools Run Scripts Window Help 📑 - 🖫 🖟 : 🖏 - : 🖳 🍇 😃 - 😿 🐼 💣 - : 🔗 -🔛 🎭 CCS Debug 🖫 C 🥆 🎇 🕪 🔢 🔳 🏞 🤼 🤼 🧆 🔑 🎉 🤡 🗸 🚳 💮 🔯 🔯 🖎 🚳 💮 🗀 🗀 🗀 🗀 Variables 🛭 🙀 Expressions 👯 Registers 🕉 Debug 🖂 ☐ S CpuTimerO\_LED [Code Composer Studio - Device Debugging] Value Location Туре 😑 🔐 Texas Instruments XDS100v2 VSB Emulator\_0/C28xx (Suspended - SW Breakpoint) == main() at main.c:6 0x008414 == \_args\_main() at args\_main.c:91 0x0084D7 = c\_intOO() at boot28.inc:223 0x0083D1 (the entry point was reached) 店 main. c 🖂 🔓 Function. c 1 #include "DSP28x\_Project.h" //自定义函数头文件 2 #include"Function.h" //自定义变量头文件 3 #include "Variable.h" 5 void main(void) InitSysCtrl(); 8 DINT; 9 InitPieCtrl(); IER = 0x0000;IFR = 0x0000;12 13 14 InitPieVectTable(); InitCpuTimers(); InitGpio(); 16 17 CpuTimerORegs.TCR.all = 0x4000; IER |= M\_INT1; 18 PieCtrlRegs.PIEIER1.bit.INTx7 = 1; 19 EINT; 20 ERTM; 21 22 23 24 25 ConfigCpuTimer(&CpuTimer0, 60, 200000); // 使用CpuTimer0, Fcpu=60MH, Tcputimer0=200000us StartCpuTimer0(); // 启动CpuTimerO计数 **for**(;;) D 1 #0/100\ 📃 Console 🖂 CDT Build Console [CpuTimerO\_LED] \*\*\*\* Build of configuration Debug for project CpuTimer0\_LED \*\*\*\* "C:\\ti\\ccsv5\\utils\\bin\\gmake" -k all gmake: Nothing to be done for `all'. \*\*\*\* Build Finished \*\*\*\* ☐ Licensed

鼠标指向该位置,然 后双击左键

ERTM;

7、点击 ▶ , 这时调试全速运行, 使其执行到断点, 如下图:

```
CpuTimerORegs.TCR.all = 0x4000;

IER |= M_INT1;
PieCtrlRegs.PIEIER1.bit.INTx7 = 1;
EINT;
ERTM;
```

8、点击 3- (或按 F5) 单步运行,如下图:

```
CpuTimerORegs.TCR.all = 0x4000;

IER |= M_INT1;

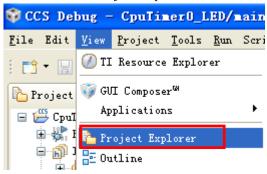
PieCtrlRegs.PIEIER1.bit.INTx7 = 1;

EINT;

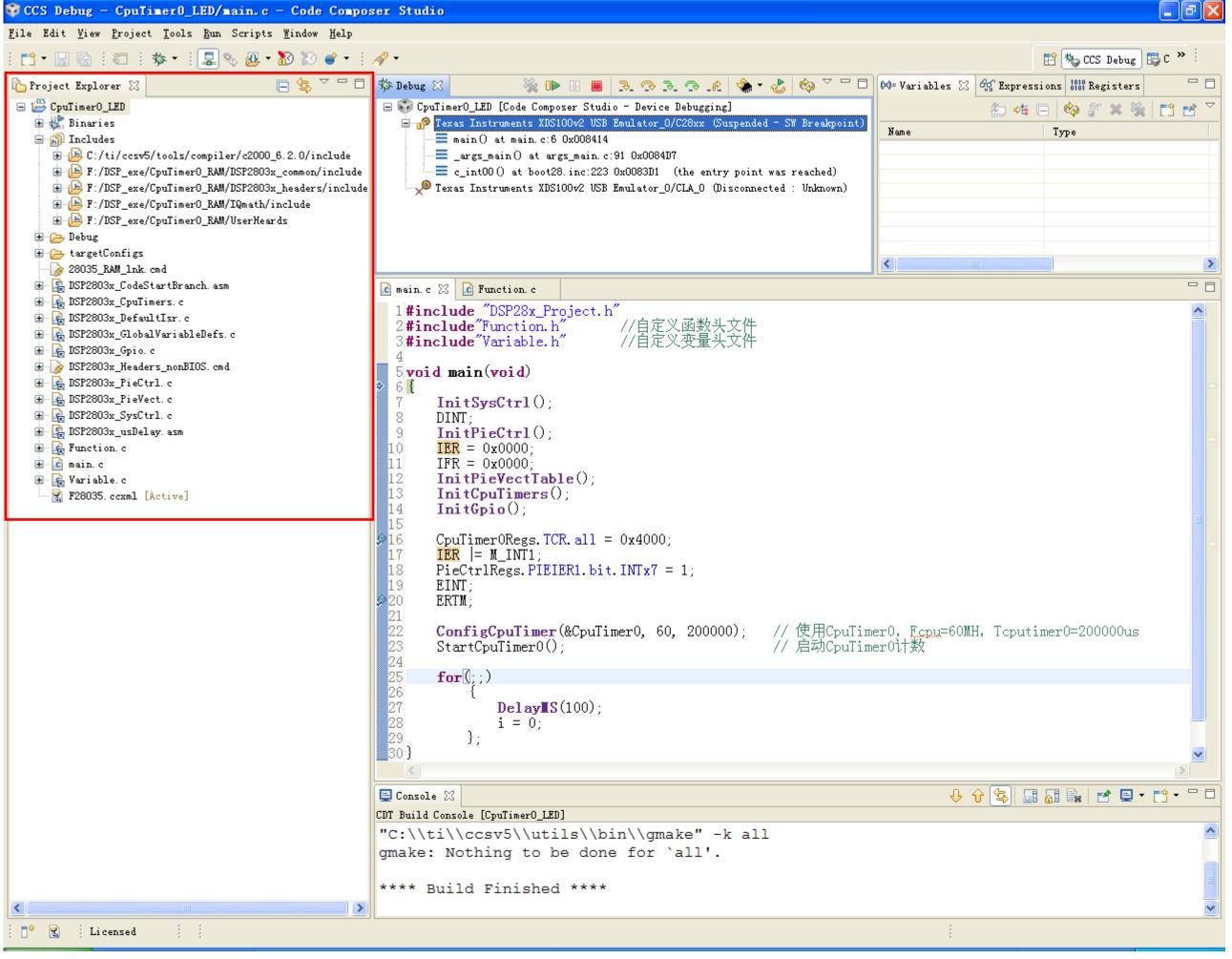
ERTM;
```

# 第十二步:在RAM中调试完成后,则就要烧录到flash中进行实际环境运行了。

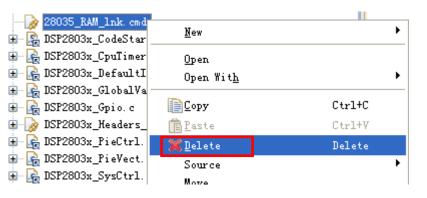
1、View→Project Explorer,如下图:



2、点击 Project Explorer 后,显示 Project Explorer 窗口,如下图:



3、删除 <sup>28035\_RAM\_lnk. cmd</sup> 文件,如下图:



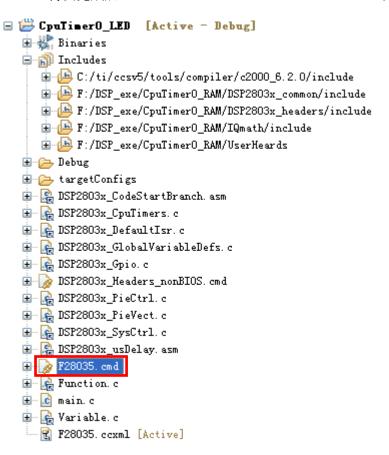
4、点击 Wlelete 后,出现如下对话框,然后点击 OK 即可。



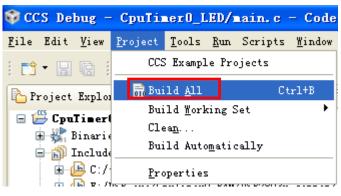
5、把 F:\DSP\_exe\CpuTimer0\_RAM\DSP2803x\_common\cmd 目录下的 F28035.cmd 文件拷贝到 F:\DSP\_exe\CpuTimer0\_RAM\CpuTimer0\_LED 目录下,如下图示:



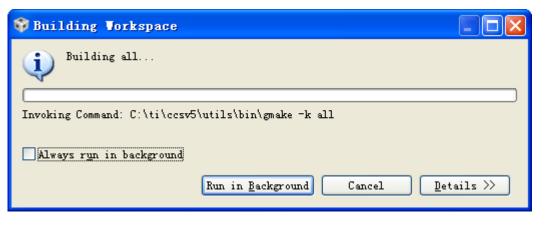
6、拷贝完成后, CpulimerO\_LED [Active - Debug] 下框自动出现了添加的"F28035.cmd"文件,如下图:



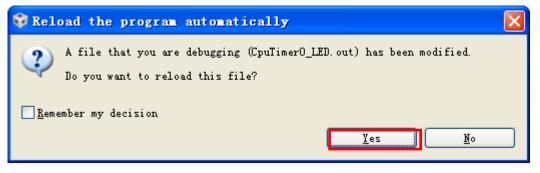
7、重新编译所有源文件, Project→Build All, 如下图示:



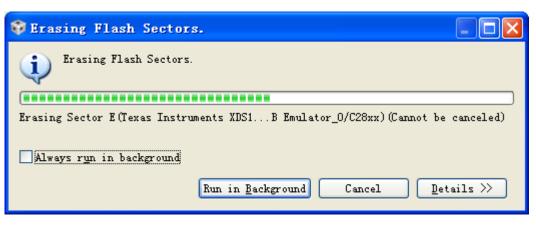
8、点击 de Build All , 出现如下对话框:



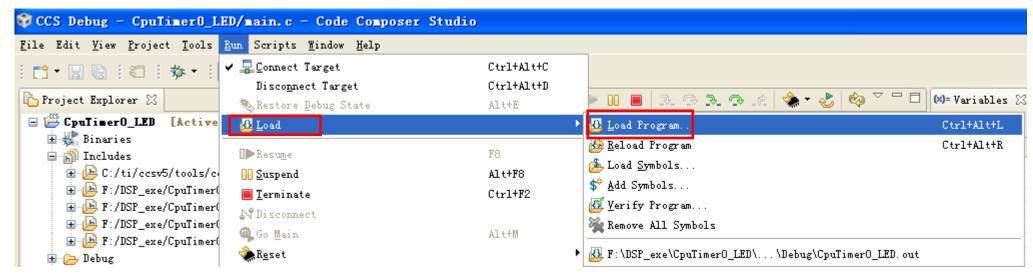
9、完成编译后,可能会出现下对话框,意思是否烧录 flash。



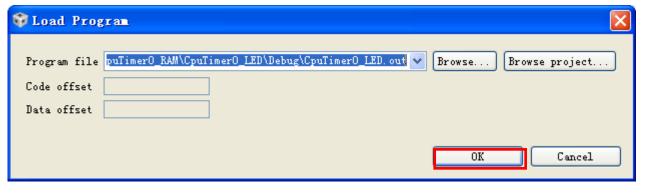
10、点击 Yes 后出现烧录 flash 对话框,如下图:



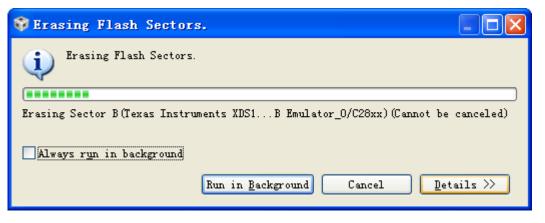
11、若没有出现上面第9步的指示,则通过如下图示烧录 flash,Run→Load→Load Program...



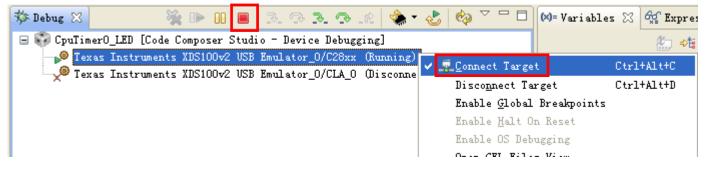
11、点击 Load Program... 出现如下对话框:



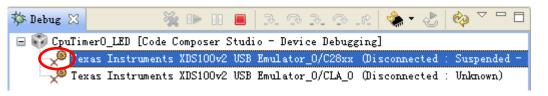
12、点击 OK , 出现如下对话框:



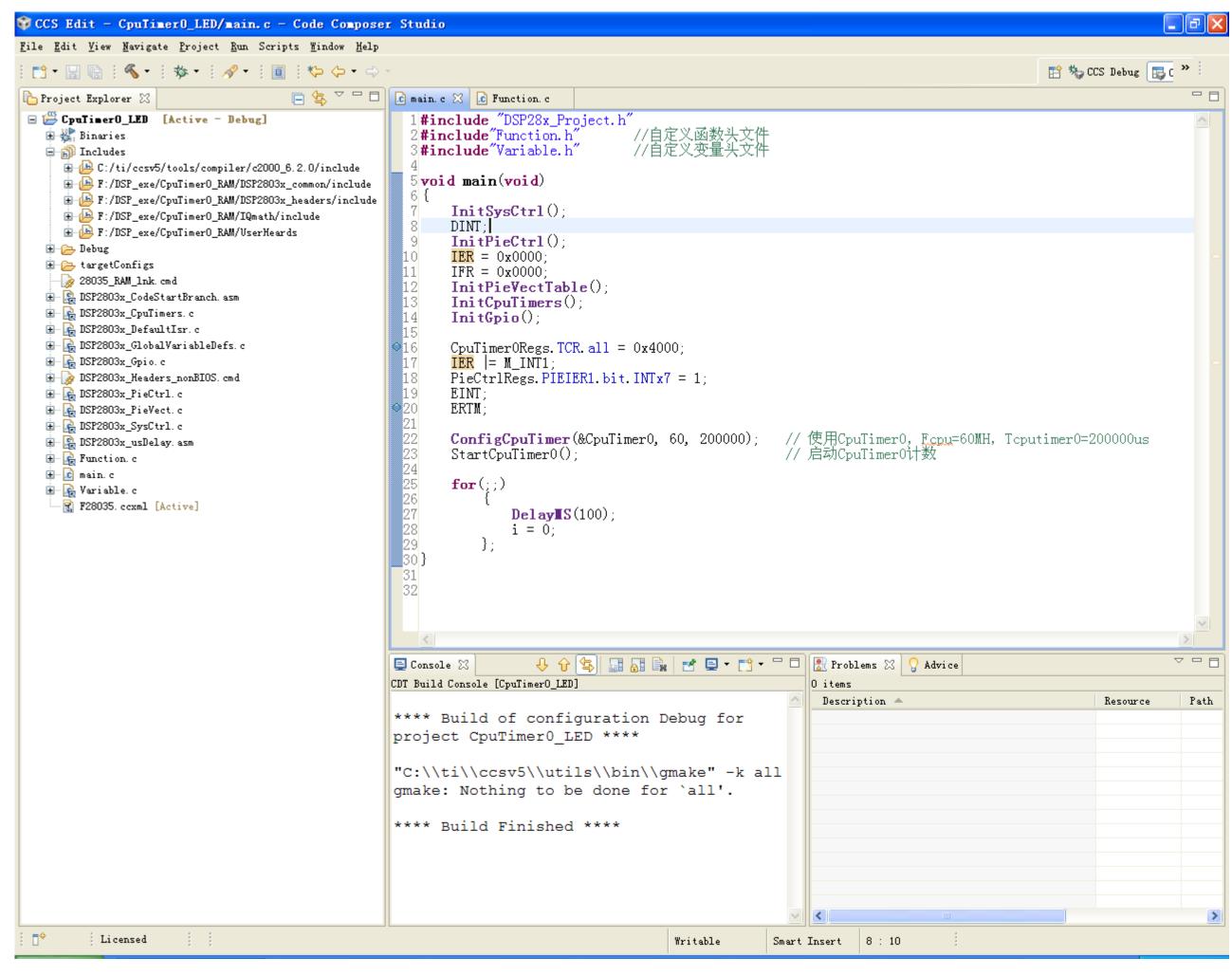
13、烧录完成后,鼠标指向<sup>Texas Instruments XDS100v2 USB Emulator\_O/C28xx (Running)</sup>,然后点击鼠标右键选择 ✓ 畢 Connect Target ,如下图示:



14、点击 🗸 📮 Connect Target 后,即可断开仿真器 xds100v2 与开发板的连接(若再次点击,则仿真器 xds100v2 连接开发板),如下图示:

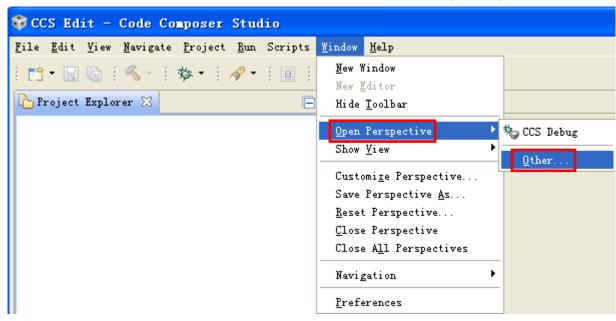


15、关掉开发板的供电(不用拨出 xds100v2 与开发板的 JTAG 接口),然后重新上电,这时开发板处 flash 运行状态了。

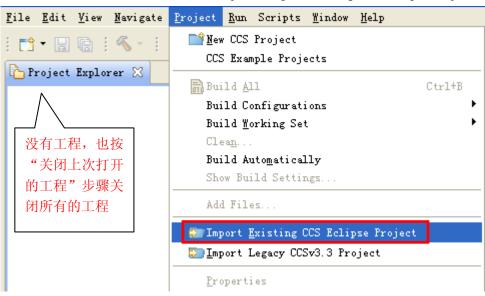


#### 其它的操作: 重新打开一个 CCS5.5 的工程:

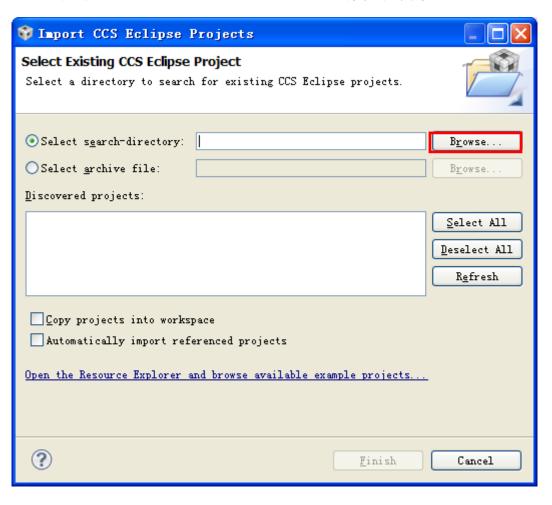
1、先设置工作窗口处于 CCS Edit (右上角位置): Window→Open Perspective→Other...



2、打开已有的 CCS5.5 工程, Project→Import Existing CCS Eclipse Project, 如下图:



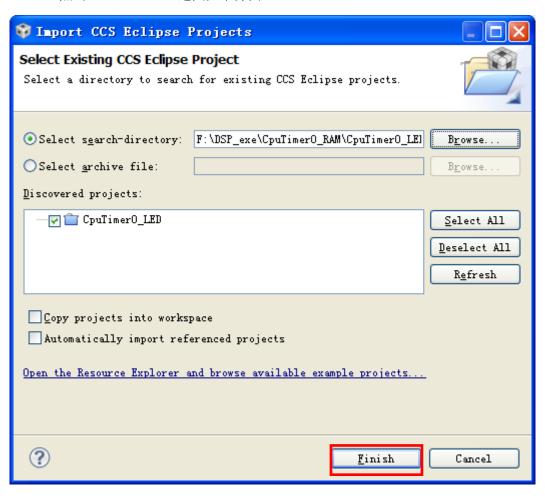
3、点击 ™Import Existing CCS Eclipse Project, 出现如下对话框:



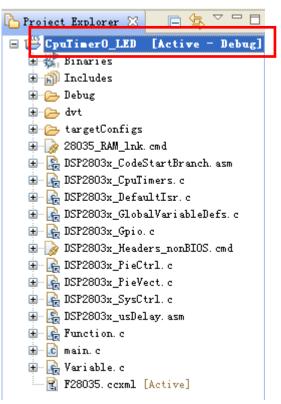
4、点击 Browse... ,出现如下对话框,并选择要打开的 CCS5.5 工程位置,如下图:



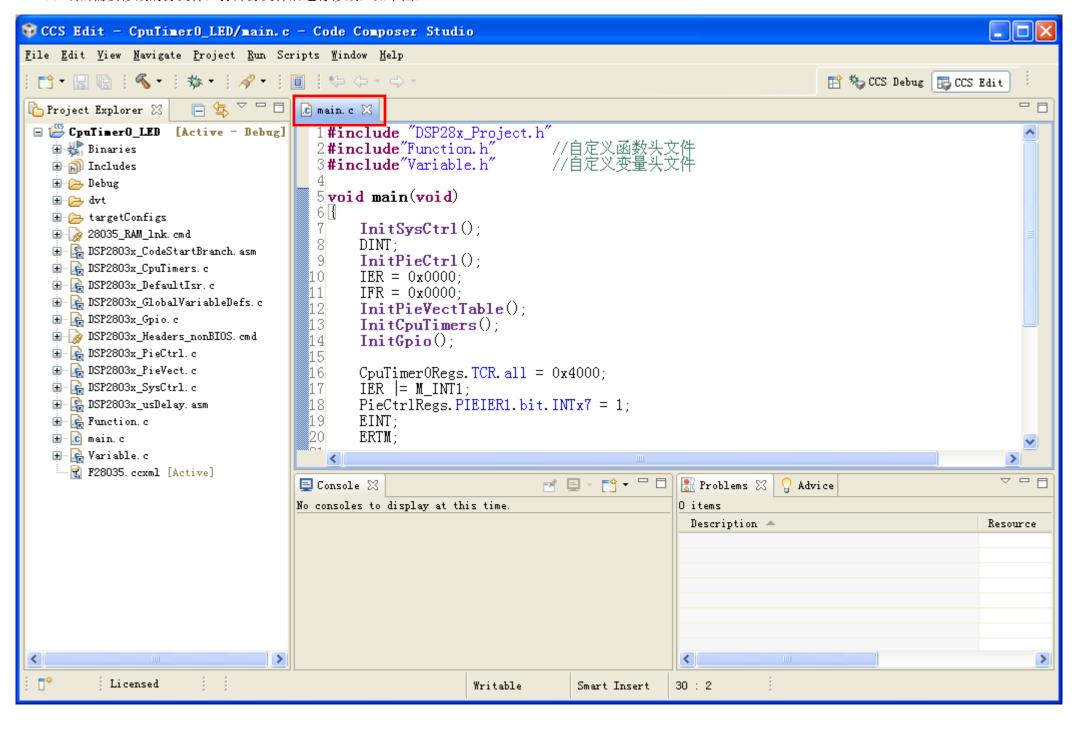
5、点击 **确定** ,返回如下界面:



6、点击 Finish ,在 Project Explorer \ 窗口下出现添加的工程,如下界面:



7、双击需要修改的源文件,打开源文件后进行修改,如下图:



```
1、main.c 文件程序(自己编写的程序):
#include "DSP28x_Project.h"
#include"Function.h"
                      //自定义函数头文件
#include"Variable.h"
                       //自定义变量头文件
void main(void)
   InitSysCtrl();
   DINT;
   InitPieCtrl();
   IER = 0x0000;
   IFR = 0x0000;
   InitPieVectTable();
   InitCpuTimers();
   InitGpio();
   CpuTimerORegs. TCR. all = 0x4000;
   IER = M_{INT1};
   PieCtrlRegs.PIEIER1.bit.INTx7 = 1;
   EINT:
   ERTM;
   ConfigCpuTimer(&CpuTimer0, 60, 200000); // 使用CpuTimer0, Fcpu=60MH, Tcputimer0=200000us
   StartCpuTimer0();
                                           // 启动CpuTimer0计数
   for(;;)
          DelayMS(100);
          i = 0;
      };
```

```
2、DSP2803x_Gpio.c文件程序(TI DSP2803x 标准文件):
#include "DSP2803x_Device.h"
#include "DSP2803x_Examples.h"
void InitGpio(void)
{
    EALLOW;
    GpioCtrlRegs.GPAMUX1.bit.GPI013 = 0; // 配置GPI013为数字I/0口
    GpioCtrlRegs.GPADIR.bit.GPI013 = 1; // 配置GPI013为输出
    GpioCtrlRegs.GPAPUD.bit.GPI013 = 0; // 启用GPI013引脚的内部上拉电阻 EDIS;
}
```

```
3、DSP2803x_DefaultIsr.c 文件程序(TI DSP2803x 标准文件):
#include "DSP2803x_Device.h"
#include "DSP2803x_Examples.h"
__interrupt void TINTO_ISR(void) // CPU-Timer 0
{
    GpioDataRegs. GPATOGGLE. bit. GPI013 = 1;
    CpuTimer0Regs. TCR. bit. TIF = 1;
    PieCtr1Regs. PIEACK. bit. ACK1 = 1;
}
```

```
4、Function.c程序(自已编写的,可在主函数屏蔽该文件,从而不需要在"Project Explorer"添加该文件)
#include"DSP2803x_Device.h"
void DelayUS(Uint16 USValue)
                                   // Tcpu = 60MHz
        while (USValue--)
                  asm(" nop ");
                  asm(" \underline{nop} ");
                  asm(" nop ");
                  asm(" nop ");
                  asm(" \underline{nop} ");
                 asm(" \underline{nop} ");
                 asm(" nop ");
                  asm(" nop ");
                  asm(" \underline{nop} ");
                  asm(" nop ");
                        nop ");
                  asm("
                  asm(" \underline{nop}");
                 asm(" <u>nop</u> ");
                  asm(" nop ");
                  asm(" nop ");
                  asm(" \underline{nop} ");
                  asm(" \underline{nop} ");
                  asm(" nop ");
                  asm(" \underline{nop}");
                  asm(" nop ");
                  asm("nop");
                  asm(" nop ");
void DelayMS(Uint16 MSValue)
                                   // Tcpu = 60MHz
        Uint16 OneMS;
         while (MSValue--)
                  OneMS = 3330;
                  while (OneMS--)
                           asm(" nop ");
```

Variable.c程序(自已定义的变量,可在主函数屏蔽该文件,从而不需要在 Project Explorer ≅ 添加该文件) #include"DSP2803x\_Device.h" Uint16 i;