

Verifiera att $\vec{X} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} e^{-\frac{3t}{2}}$

är en lösning till $\vec{X}' = \begin{pmatrix} -1 & \frac{1}{4} \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \vec{X}$

$$\begin{pmatrix} x_1' \\ x_2' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & \frac{1}{4} \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{x_2}{4} - x_1 \\ x_1 - x_2 \end{pmatrix}$$

$$\vec{X} = \underbrace{\begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}}_{\vec{v}} \underbrace{\left(-\frac{3}{2}\right)}_{\lambda} e^{-\frac{3t}{2}} \stackrel{?}{=} \underbrace{\begin{pmatrix} -1 & \frac{1}{4} \\ 1 & -1 \end{pmatrix}}_{\mathbf{A}} \underbrace{\begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}}_{\vec{v}} e^{-\frac{3t}{2}}$$

Egentligen behöver vi verifiera att $\lambda \vec{v} = \mathbf{A} \vec{v}$, det vill säga att \vec{v} är en egenvektor för \mathbf{A} med egenvärdet λ .

$$\mathbf{A} \vec{v} = \begin{pmatrix} -1 & \frac{1}{4} \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + \frac{1}{2} \\ -1 - 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{2} \\ -3 \end{pmatrix} = -\frac{3}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \lambda \vec{v}$$

Stämmer!

Bestem den allmänna lösningen till

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7x + 2y \\ 11x - 2y \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 7 & 2 \\ 11 & -2 \end{pmatrix}}_{\mathbf{A}} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Sök egenvärden till \mathbf{A}

$$\begin{aligned} 0 &= \det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) = \begin{vmatrix} 7 - \lambda & 2 \\ 11 & -2 - \lambda \end{vmatrix} = (7 - \lambda)(-2 - \lambda) - 22 = \\ &= \lambda^2 - 5\lambda - 36 = (\lambda + 4)(\lambda - 9) \end{aligned}$$

$\lambda_1 = 9$ söker \vec{v}_1 så att

$$(\mathbf{A} - 9\mathbf{I})\vec{v}_1 = \vec{0}$$

$$\begin{pmatrix} -2 & 2 \\ 11 & -11 \end{pmatrix} \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \vec{v}_1 = t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_2 = -4$$

$$\begin{pmatrix} 11 & 2 \\ 11 & 2 \end{pmatrix} \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \vec{v}_2 = t \begin{pmatrix} 2 \\ -11 \end{pmatrix}$$

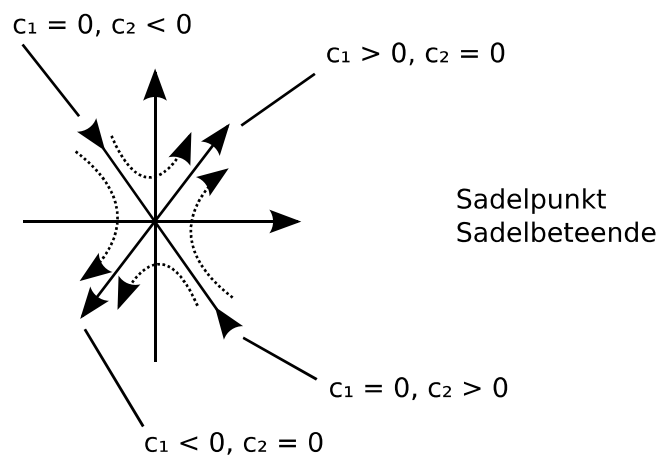
Vi har två linjärt oberoende lösningar:

$$\vec{X}_1 = \vec{v}_1 e^{\lambda_1 t} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{9t} \quad \text{och} \quad \vec{X}_2 = \vec{v}_2 e^{\lambda_2 t} = \begin{pmatrix} 2 \\ -11 \end{pmatrix} e^{-4t}$$

$$\vec{X} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{9t} + c_2 \begin{pmatrix} 2 \\ -11 \end{pmatrix} e^{-4t} \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}$$

Ange hastighetsvektorn i punkten (2; 11)!

$$\vec{X}' = \begin{pmatrix} x' = 7x + 2y = 14 + 22 = 36 \\ y' = 11x - 2y = 22 - 22 = 0 \end{pmatrix}$$



Bestäm lösningen till BVP

$$\vec{X}' = \begin{pmatrix} 6 & -1 \\ 5 & 4 \end{pmatrix} \vec{X}, \quad \vec{X}(0) = \begin{pmatrix} -2 \\ 8 \end{pmatrix}$$

$$0 = \begin{vmatrix} 6-\lambda & -1 \\ 5 & 4-\lambda \end{vmatrix} = (6-\lambda)(4-\lambda) + 5 = \lambda^2 - 10\lambda + 29$$

$$\lambda_{1,2} = 5 \pm 2i$$

$$\begin{pmatrix} 6-5-2i & -1 \\ 5 & 4-5-2i \end{pmatrix} \vec{v} = \begin{pmatrix} 1-2i & -1 \\ 5 & -1-2i \end{pmatrix} \vec{v} = \vec{0}$$

Rad 1 och rad 2 är alltid linjärt beroende.

$$(1-2i)\vec{v}_1 - \vec{v}_2 = \vec{0}$$

$$\vec{v} = t \begin{pmatrix} 1 \\ 1-2i \end{pmatrix}$$

$$\vec{X} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1-2i \end{pmatrix} e^{(5+2i)t} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1-2i \end{pmatrix} e^{5t} \operatorname{cis} 2t = e^{5t} \begin{pmatrix} \operatorname{cis} 2t \\ (1-2i) \operatorname{cis} 2t \end{pmatrix} =$$

$$= e^{5t} \begin{pmatrix} \cos 2t + i \sin 2t \\ \cos 2t + 2 \sin 2t - 2i \cos 2t + i \sin 2t \end{pmatrix} =$$

$$= e^{5t} \underbrace{\begin{pmatrix} \cos 2t \\ \cos 2t + 2 \sin 2t \end{pmatrix}}_{\vec{x}_1} + i e^{5t} \underbrace{\begin{pmatrix} \sin 2t \\ -2 \cos 2t + \sin 2t \end{pmatrix}}_{\vec{x}_2}$$

$\lambda_1 = 0$:

$$\begin{pmatrix} 3 & -3 \\ 2 & -2 \end{pmatrix} \vec{v} = \vec{0} \qquad \vec{v} = t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$\lambda_2 = 1$:

$$\begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 2 & -3 \end{pmatrix} \vec{v} = \vec{0} \qquad \vec{v} = t \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\vec{X}_h = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^0 + c_2 \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} e^t$$

$$\Phi(t) = \begin{pmatrix} 1 & 3e^t \\ 1 & 2e^t \end{pmatrix}$$

Formeln (se sida 330 eller Beta)

$$\vec{X}_p = \Phi(t) \int \Phi^{-1}(t) \vec{F}(t) dt \qquad \vec{F}(t) \text{ är den inhomogena delen.}$$

Söker $\Phi^{-1}(t)$

$$\Phi^{-1}(t) = \frac{\text{adj } \Phi(t)}{\det \Phi(t)} = \begin{pmatrix} 2e^t & -3e^t \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{-e^t} = \begin{pmatrix} -2 & 3 \\ \frac{1}{e^t} & -\frac{1}{e^t} \end{pmatrix}$$

$$\vec{X}_p = \begin{pmatrix} 1 & 3e^t \\ 1 & 2e^t \end{pmatrix} \int \begin{pmatrix} -2 & 3 \\ \frac{1}{e^t} & -\frac{1}{e^t} \end{pmatrix} \underbrace{\begin{pmatrix} 4 \\ -1 \end{pmatrix}}_{\vec{F}} dt = \begin{pmatrix} 1 & 3e^t \\ 1 & 2e^t \end{pmatrix} \int \begin{pmatrix} -8-3 \\ \frac{4+1}{e^t} \end{pmatrix} dt =$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 3e^t \\ 1 & 2e^t \end{pmatrix} \int \begin{pmatrix} -11 \\ 5e^{-t} \end{pmatrix} dt = \begin{pmatrix} 1 & 3e^t \\ 1 & 2e^t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -11t \\ -5e^{-t} \end{pmatrix} + C = \{*\} = \begin{pmatrix} -11t-15 \\ -11t-10 \end{pmatrix}$$

$\{*\}$ Som vanligt sätter vi C till 0 eftersom vi bara vill ha en lösning i partikulärlösning.