

IML
Ex 4

202

רוכין סטטוטו ורשות מקרקעין ע"מ (1)

$$P_{S \sim D^m} [L_D(A(S)) \leq \varepsilon] \geq 1 - \varepsilon$$

בנוסף לכך מילויים דינמיים כהנחות

מ' $m_0 \in N$ מ' $\lambda \in \sigma(D(A(S)))$ ו' $E_{\text{norm}}[L(D(A(S)))] \leq \lambda$ מ' $m_0 \in N$ מ' $\lambda \in \sigma(D(A(S)))$ ו' $E_{\text{norm}}[L(D(A(S)))] \leq \lambda$ מ' $m_0 = m(\varepsilon, \delta)$ ו' $\lambda = \varepsilon = \min(\frac{1}{2}, \frac{\delta}{2})$ ו' $(\exists \eta \in \mathbb{N})$ מ' $\|f_n - f\|_X \leq \eta$

$$\begin{aligned} E_{S \sim D^m} [L_D(A(S))] &\leq P(L_D(A(S)) > \frac{\lambda}{2}) \cdot 1 + P(L_D(A(S)) \leq \frac{\lambda}{2}) \cdot \frac{\lambda}{2} \\ &\leq P\left(L_D(A(S)) > \frac{\lambda}{2}\right) + \frac{\lambda}{2} \\ &\leq P(L_D(A(S)) > \varepsilon) + \frac{\lambda}{2} \end{aligned}$$

$$(\textcircled{1} - N_{\delta, \rho}) \leq \delta + \frac{\lambda}{2} \leq \frac{\lambda}{2} + \frac{\lambda}{2} = \lambda$$

$$\lim_{m \rightarrow \infty} E \left[L_{\omega_m}(A(s)) \right] = 0 \quad : \text{נ' ש } L_{\omega_m} \text{ נ' ש}$$

$$\lim_{m \rightarrow \infty} \mathbb{E}_{S \sim D^m} [L_A(S)] = 0 \quad \text{וגו נתקה א'}$$

$$\mathbb{P}_{S \sim \Omega^m} [L_\infty(A(S)) > \varepsilon] < \delta = \mathbb{P}_{S \sim \Omega^m} [L_\infty(A(S)) \leq \varepsilon] \geq 1 - \delta \text{ for all } \varepsilon,$$

: (17) λN) Markov សេវាដែល នឹងរកដួង

$$P_{SNDm} \left[L_\infty(A(s)) > \varepsilon \right] \leq \frac{E_{SNDm} [L_\infty(A(s))]}{\varepsilon} \leq \frac{\varepsilon \delta}{\varepsilon} = \delta$$

$$\Rightarrow P_{S^n D^m} [L_0(A(s)) \leq \varepsilon] \geq 1 - \delta$$

1

$$h_r(x) = \mathbb{1}[\|x\|_2 \leq r], \quad Y = \{0, 1\}, \quad X = \mathbb{R}^2 \quad (2)$$

$$\mathcal{H} = \{h_r : r \in \mathbb{R}_+\}$$

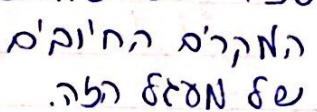
$h_r \in \text{ERM}_{\mathcal{H}}$

כזכור, אם בריבוע $s \in \mathbb{R}^2$ והעתק y מריבוע \mathcal{N} נסובב, כזכור, אז $\|s\|_2 = \|y\|_{\mathcal{N}}$.

$$\begin{cases} \text{ERM}_{\mathcal{H}} : s \rightarrow \arg \min_{h \in \mathcal{H}} L_s(h) \\ L_s(h) = \frac{1}{m} |\{x_i : h(x_i) \neq y_i\}| \end{cases}$$

ההנחה היא הרכבת, כלומר $c' \cdot \vec{x}$ מריבוע \mathcal{N} .

התבונת היא רק 1 (אחת ממילון m ריבוע \mathcal{N}).

ומנורא הפונקציה $L_{df}(h^*) = 0$ מהנemme \vec{x} מהמפה \mathcal{H} מהעתק \mathcal{N} מהעתק \mathcal{H} .

א- \vec{x} מריבוע \mathcal{N} מהעתק \mathcal{H} .

$E = \{x \in \mathbb{R}^2 \mid \|x\|_2 \leq r\}$ ריבוע E מהעתק \mathcal{N} מהעתק \mathcal{H} .

$$D(x \in E \mid \|x\|_2 \leq r) \leq \varepsilon$$

$$\Rightarrow P(L_{df}(h^{r*}) \leq \varepsilon) \geq 1 - \delta$$

$$\Rightarrow P(L_{df}(A(s)) \leq \varepsilon) \geq 1 - \delta$$

... ולכן, PAC מהעתק \mathcal{H} מהעתק \mathcal{N} .

$$0 \leq \vec{x} \leq \vec{x}^*$$

pdf: $D(x \in E \mid \|x\|_2 \leq \vec{x}) \leq \varepsilon$ הנemme, העתק \mathcal{H} , העתק \mathcal{N} .

התבונת pdf: $\|x\| > r \Rightarrow \|x\| \leq \vec{x}$ העתק \mathcal{H} , העתק \mathcal{N} .

$$\Rightarrow (1 - \varepsilon)^m \leq e^{-\varepsilon m} \leq \delta$$

$$\Rightarrow \log e^{-\varepsilon m} \leq \log \delta$$

$$\Rightarrow -\varepsilon m \leq \log \delta \Rightarrow m \geq \frac{-\log \delta}{\varepsilon} = \frac{\log(1/\delta)}{\varepsilon}$$

$$\Rightarrow m_H(\varepsilon, \delta) \leq \frac{\log(1/\delta)}{\varepsilon}$$

②

$E = \{e_1, \dots, e_d\}$ נ'ג'י, $a = \vee_{C \in \text{dim}(H)}$ (3) $\neg \exists i \in \{1, \dots, d\} \forall x \in H \forall y \in H \forall z \in H$

$\neg \exists i \in \{1, \dots, d\} \forall x \in H \forall y \in H \forall z \in H$ $h_i(x) = 1 \wedge h_i(y) = 1 \wedge h_i(z) = 1 \Rightarrow h_i(x) \wedge h_i(y) \wedge h_i(z) = h_i(x)$

$\{x_j\}_{j \in J}$ מ'ג'י, $J \subseteq [d]$ ו'ג'י $h_i(x) = \bigwedge_{j \in J} x_j$ $\neg \exists i \in [d] \forall j \in J$

$$\forall i, j \quad h_i(x_j) = \begin{cases} 1 & \text{if } j \in J \\ 0 & \text{if } j \notin J. \end{cases}$$

$C \subseteq X$ ו'ג'י $C = \{c_1, \dots, c_{d+1}\}$ ו'ג'י $\neg \exists i \in [d+1] \forall j \in [d+1] \forall k \in [d+1] \neg h_i(c_j) \wedge h_i(c_k) = 1$

$\forall i, j \in [d+1], \quad h_i(c_j) = \begin{cases} 0 & i = j \\ 1 & i \neq j \end{cases}$

ל'ג'י $\neg \exists i \in [d+1] \forall j \in [d+1] \neg h_i(c_j) = 1$

ו'ג'י $\neg \exists i \in [d+1] \forall j \in [d+1] \neg h_i(c_j) = 1$

$(c_j \in N(c_i) \wedge c_j \neq c_i) \wedge \neg h_i(c_j) = 1 \Rightarrow h_i(c_j) = 0$

$h_i(c_k) = 0 \quad \neg \exists k \in [d+1] \neg h_i(c_k) = 1 \Rightarrow h_i(c_k) = 1$

לנניח כי m גודלה נסובס s על C , $\epsilon, \delta \in (0, 1)$ כך (4)
 $1 - \delta$ מילוי s הטענה $s \geq m^{\text{VC}}\left(\frac{\epsilon}{2}, \delta\right)$
 $\forall h \in H$ מילוי s נסובס. E_2 -representative s נסובס

$$\begin{cases} L_D(h) \leq L_s(h) + \epsilon/2 \\ L_D(h) \leq \min_{h' \in H} L_D(h') + \frac{\epsilon}{2} \leq \min_{h' \in H} L_D(h') + \epsilon \end{cases}$$

$m_H(\epsilon, \delta) = m^{\text{VC}}\left(\frac{\epsilon}{2}, \delta\right)$ מילוי PAC H נסובס

$$\Rightarrow P_{\text{SND}}[L_D(h) \leq \min_{h' \in H} L_D(h') + \epsilon] \geq 1 - \delta$$

$$\Rightarrow \underbrace{P_{\text{SND}}[L_D(h) \leq \min_{h' \in H} L_D(h') + \epsilon]}_{\geq P_{\text{SND}}^m[\{s \in (\times, y)^m | s \text{ is } \frac{\epsilon}{2} \text{ representative}\}]} \geq 1 - \delta$$

$$\geq 1 - \delta$$

$$m \geq m_H^{\text{VC}}\left(\frac{\epsilon}{2}, \delta\right) \text{ נסובס}$$

$C = \{c_1, \dots, c_n\} \subseteq X$ מילוי $H_1 \subseteq H_2$ נסובס (ז)

$H_1 \subseteq H_2 \cap C$ מילוי $H_1 \subseteq H_2$ נסובס

'ז' מילוי C מילוי H_1 נסובס $H_1 \subseteq H_2$ נסובס C מילוי H_2

$$Vc \dim(H_1) \leq Vc \dim(H_2) \text{ נסובס}$$

(4)

א'

$$\gamma_{H(m)} = \max \{ |HC| \mid C \subseteq X, |C|=m \} \quad (8)$$

לפנינו מוגדרת $\gamma_{H(m)}$ כהיא הערך המינימלי והכורטלי של $|HC|$ עבור כל $C \subseteq X$ אשר $|C|=m$. (max)

2. $V_{\text{dim}}(H) = \infty$ אם H אינו סגור, $V_{\text{dim}}(H) = \infty$ וולך (b)
 $V_{\text{dim}}(H) = \infty$ אם H אינו סגור, $V_{\text{dim}}(H) = \infty$ וולך (c)

$\{0,1\}^d$ מוגדרת $m \leq d$ וולכ $V_{\text{dim}}(H) = d$ וולך (c)
 δ מוגדרת $m \leq d$ וולכ $V_{\text{dim}}(H) = d$ וולך (c). $\gamma_{H(m)} = 2^m$

$$|HC| = |\{B \subseteq C \mid H \text{ shatters } B\}| \quad i) (a)$$

לפנינו $m \in N$ וולכ $m \leq d$ וולך $V_{\text{dim}}(H) = d$ וולך (c).

ההכרזה בפיה שההכרזה מוגדרת כההכרזה $\gamma_{H(m)}$.

$$y_1 = \{ (y_2, \dots, y_m) \mid (0, y_2, \dots, y_m) \in HC \vee (1, y_2, \dots, y_m) \in HC \}$$

$$c_1 = (c_1, \dots, c_m)$$

$$y_2 = \{ (y_2, \dots, y_m) \mid (0, y_2, \dots, y_m) \in HC \wedge (1, y_2, \dots, y_m) \in HC \}$$

$$c_2 = (c_1, \dots, c_m)$$

$$|HC| = |A_1| + |A_2| \quad \text{וולכ } V_{\text{dim}}(H)$$

לפנינו $y_1, y_2 \in N$, וולכ $y_1 \neq y_2$ וולכ $y_1 \in A_1$ וולכ $y_2 \in A_2$.

$$|y_1| = |y_2| = |\{B \subseteq C \mid H \text{ shatters } B\}|$$

: $C' = \{N \subseteq N \mid H' \text{ shatters } C'\}$

$$H' = \{h \in H \mid \exists h' \in H; (h \cdot h'(c_1), h \cdot h'(c_2), \dots, h \cdot h(c_m))\}$$

$$= \{h_1(c_1), \dots, h_m(c_m)\}$$

לפנינו $y_1, y_2 \in N$, $1 \leq i \leq m$ וולכ $y_i \in A_i$.

5

$$|Y_{\perp}| = |H_C| \leq |\{B \subseteq C' \mid H' \text{ shatters } B\}|$$

$$\leq |\{B \subseteq C \mid c_1 \in B \cap H' \text{ shatters } B\}|$$

$$\leq |\{B \subseteq C \mid c_1 \in B \cap H \text{ shatters } B\}|$$

$$\Rightarrow |H_C| = |Y_0| + |Y_{\perp}|$$

$$\leq |\{B \subseteq C \mid c_1 \notin B \wedge H \text{ shatters } B\}| + |\{B \subseteq C \mid c_1 \in B \wedge H \text{ shatters } B\}|$$

$$\Rightarrow |H_C| \leq |\{B \subseteq C \mid H \text{ shatters } B\}|$$

(H_C הינו גם של H' נסמן H כבדימינימלי H ש

- $c_1 \notin B$
- H שATTER B

 H שATTER C \Rightarrow H שATTER C)

$$\{B \subseteq C \mid H \text{ shatters } B\} \quad \text{לפי הטענה ש}$$

$$\Rightarrow |\{B \subseteq C \mid H \text{ shatters } B\}| \leq |\{B \mid B \subseteq C \wedge |B| \leq d\}|$$

$$\sum_{k=0}^d \binom{m}{k} \quad \text{השאלה ש}$$

H שATTER C \Rightarrow H שATTER C \Rightarrow H שATTER C \Rightarrow H שATTER C

$$\Rightarrow |\{B \subseteq C \mid H \text{ shatters } B\}| \leq \sum_{k=0}^d \binom{m}{k}$$

$$\pi_H(m) = \max \{ |H_C| \mid C \subseteq X, |C|=m \} \quad \text{לפי הטענה ש}$$

$$\leq \max_B |\{B \subseteq C \mid H \text{ shatters } C\}|$$

$$\leq |\{B \subseteq C \mid H \text{ shatters } C \wedge |C|=m\}|$$

6

$$T_H(m) \leq \sum_{k=0}^d \binom{m}{k} \leq \frac{(em)^m}{d!} \quad \text{III - N p61}$$

Méthode

$$\Rightarrow T_H(m) \leq \frac{(em)^m}{d!}$$

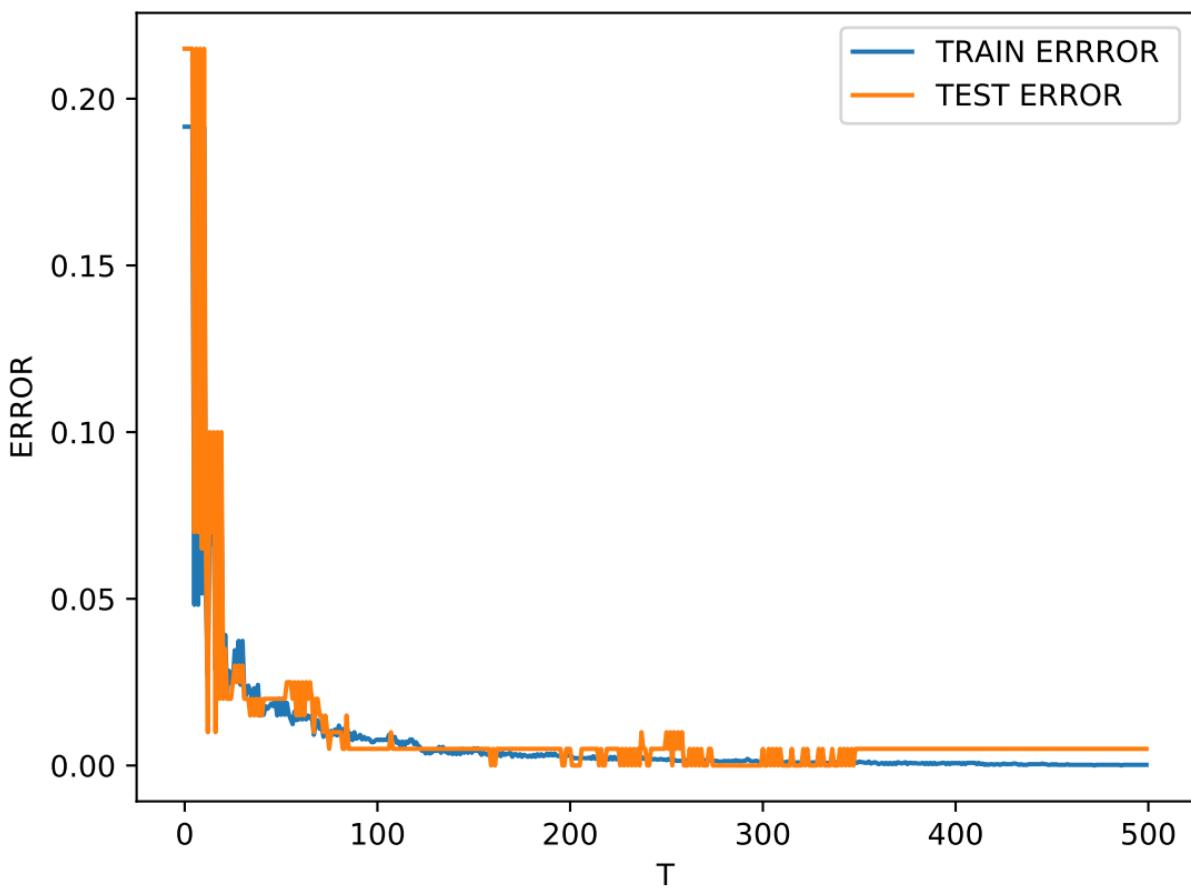
$$T_H(m) = 2^m = 2^d \cdot e^{m-d} \quad m=d \text{ et } e \\ \Rightarrow T_H(m) = 2^d \leq e^d = \frac{(em)^m}{d!}$$

$$V(\dim(H)) = \max \left\{ d \mid \exists C \subseteq X \mid |C|=d \quad V(T_H(m)) \leq \frac{(em)^m}{d!} \right\}$$

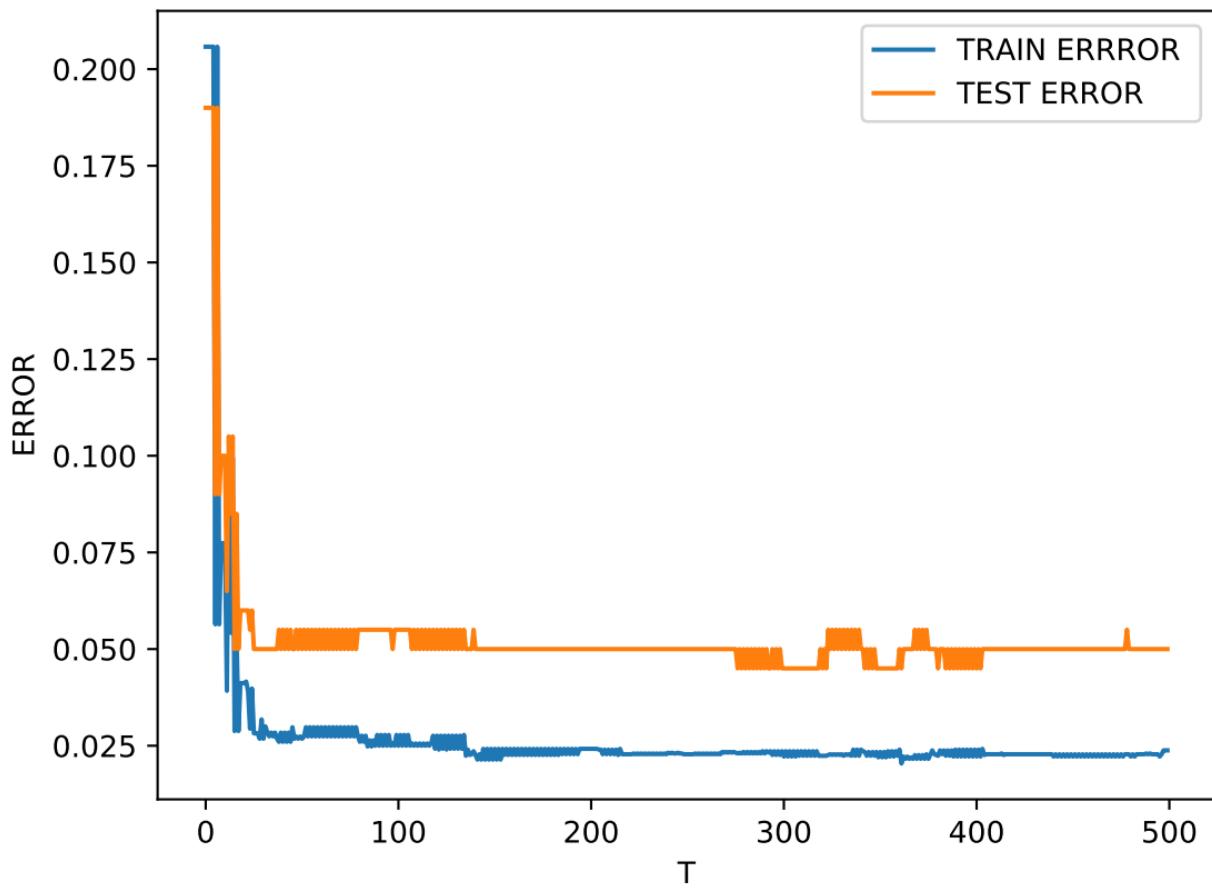
: $m \geq V(\dim(H))$ (*) (f)

$$T_H(m) = 2^{\frac{m}{d}} \quad \text{si } m \geq V(\dim(H)) \quad \oplus$$

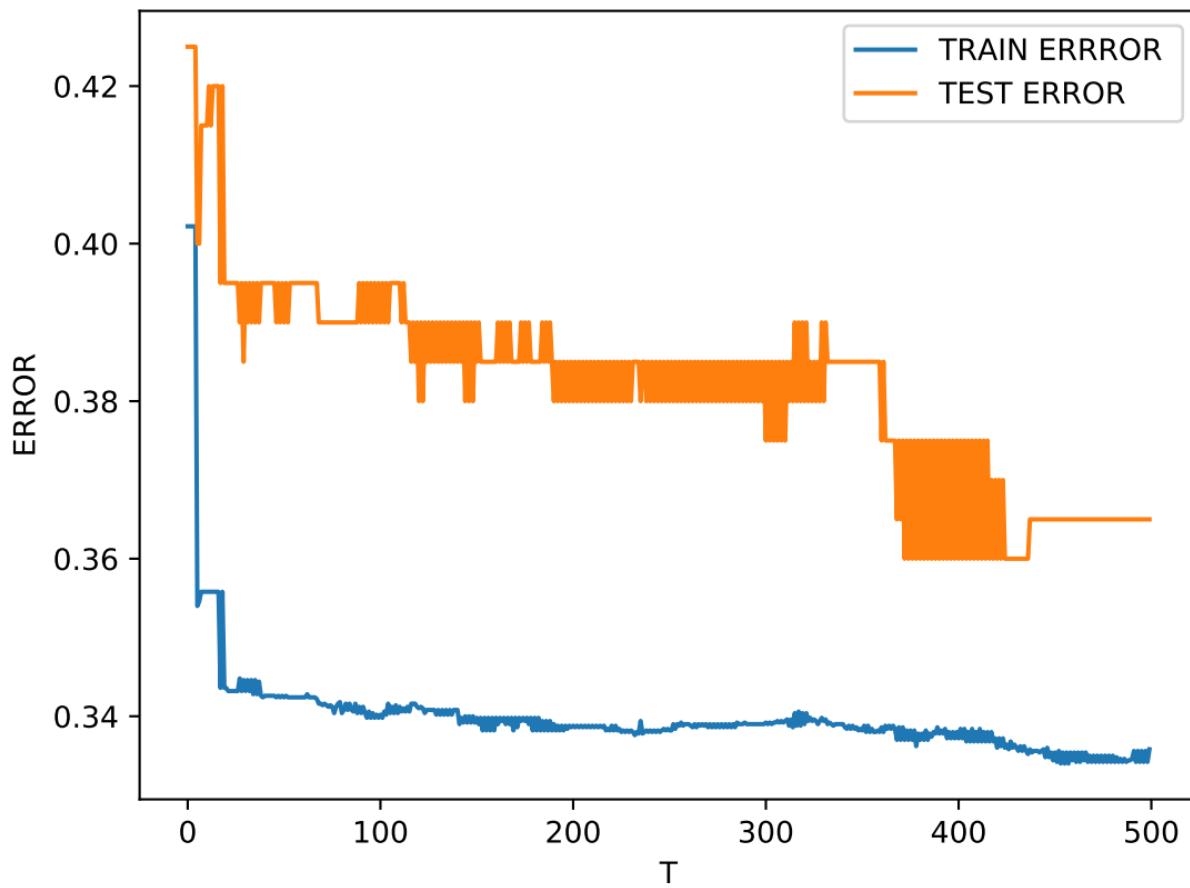
Q10 : ERROR OF TEST AND TRAIN DEPENDING ON T, NOISE = 0



Q10 : ERROR OF TEST AND TRAIN DEPENDING ON T, NOISE = 0.01

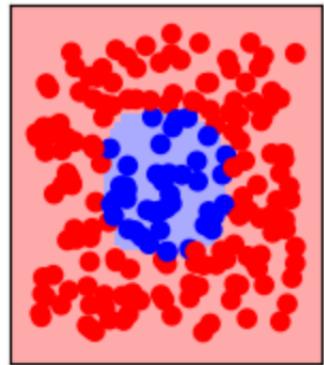
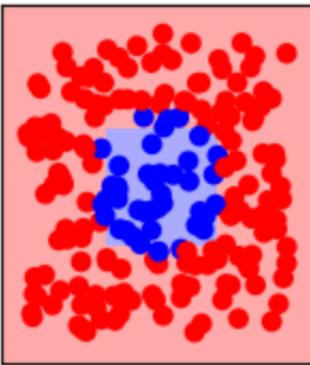
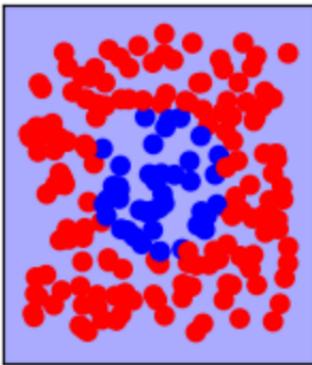


Q10 : ERROR OF TEST AND TRAIN DEPENDING ON T, NOISE = 0.4

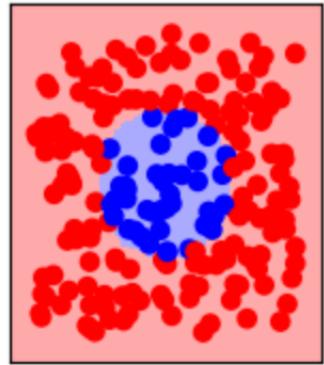
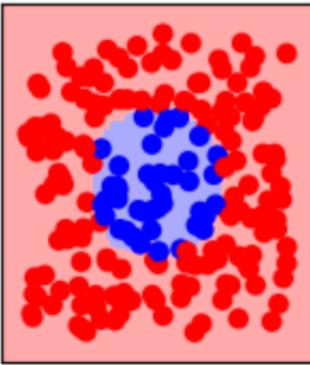
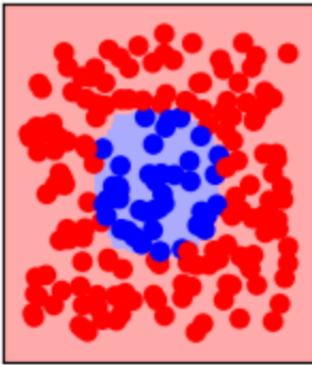


Q11 - Decisions of the learned classifiers with T. NOISE = 0

num classifiers = 5 num classifiers = 10 num classifiers = 50

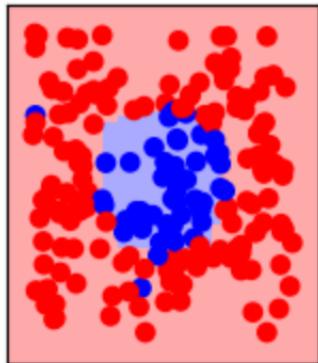
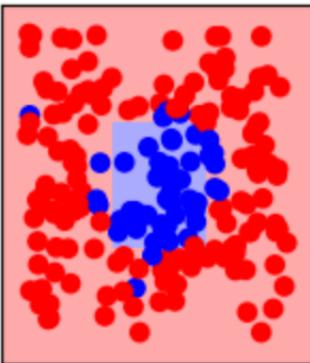
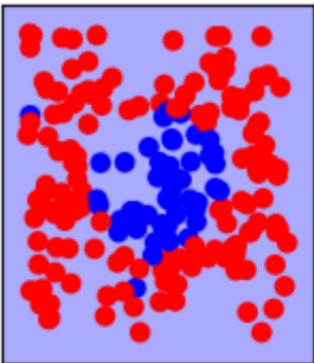


num classifiers = 100 num classifiers = 200 num classifiers = 500

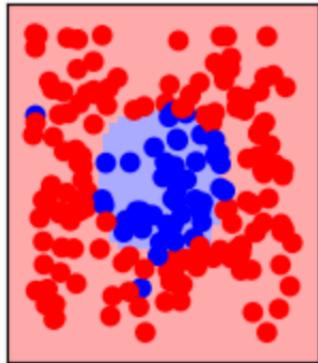
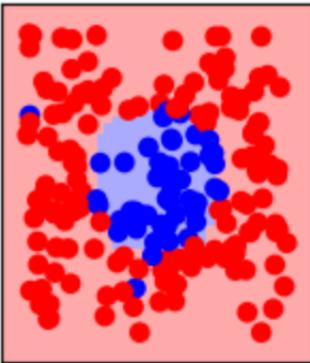
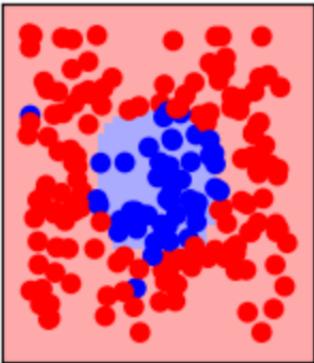


Q11 - Decisions of the learned classifiers with T. NOISE = 0.01

num classifiers = 5 num classifiers = 10 num classifiers = 50

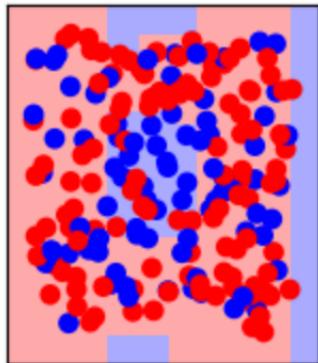
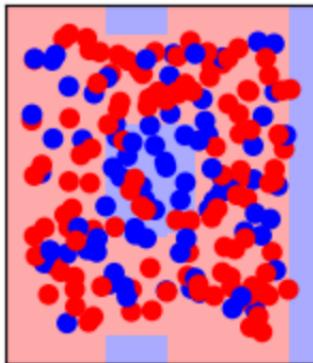
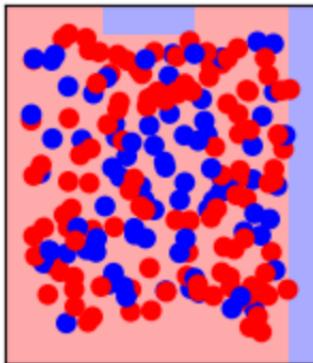


num classifiers = 100 num classifiers = 200 num classifiers = 500

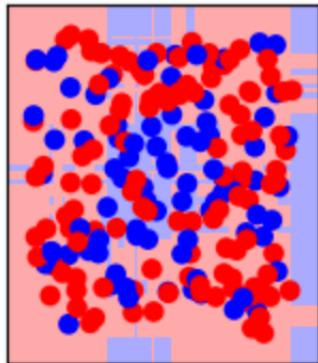
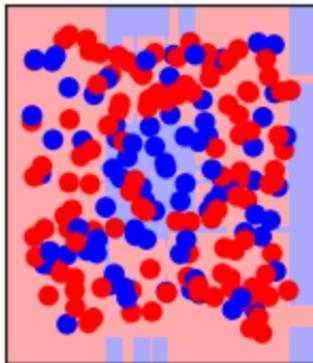
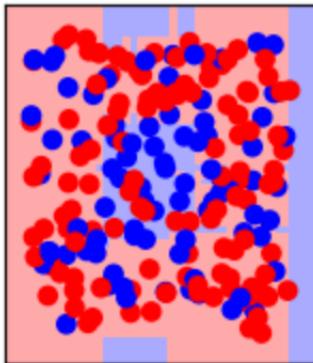


Q11 - Decisions of the learned classifiers with T. NOISE = 0.4

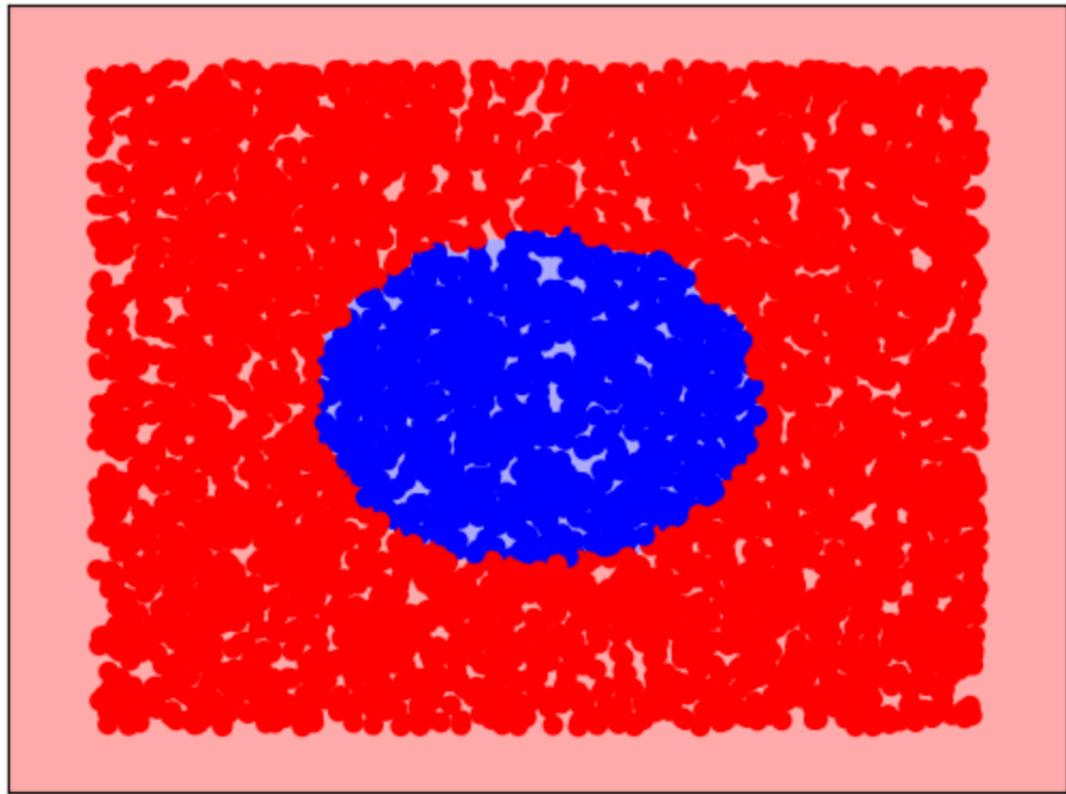
num classifiers = 5 num classifiers = 10 num classifiers = 50



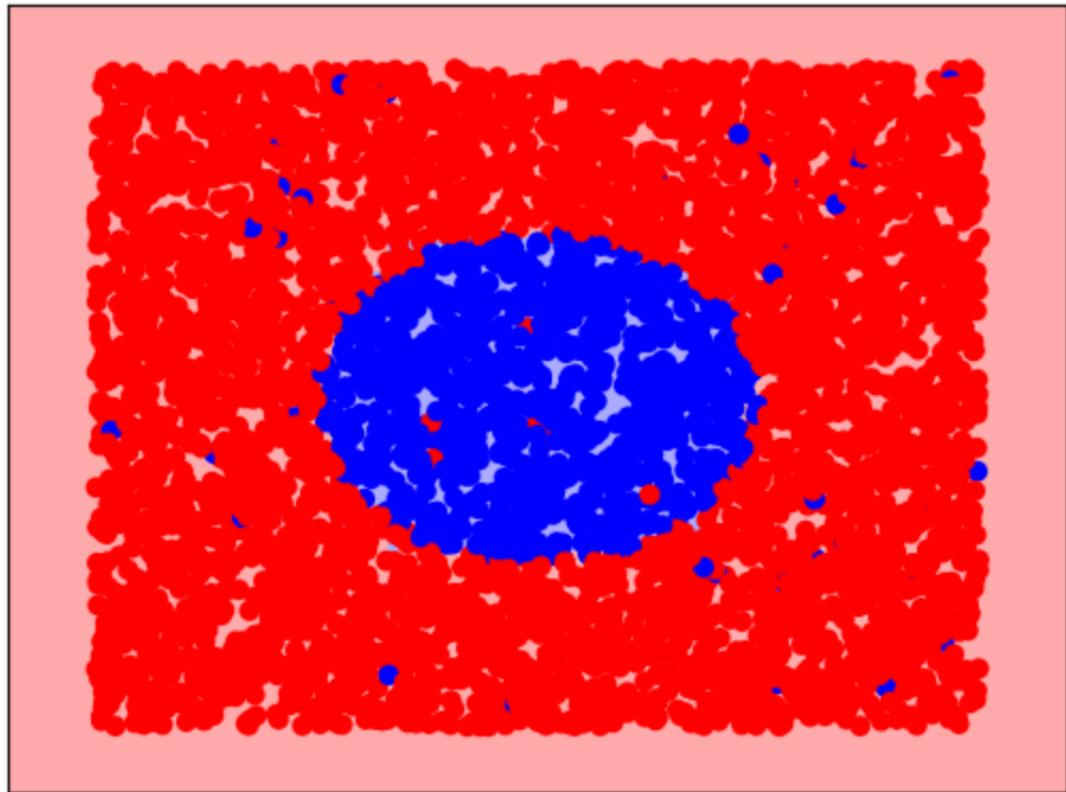
num classifiers = 100 num classifiers = 200 num classifiers = 500



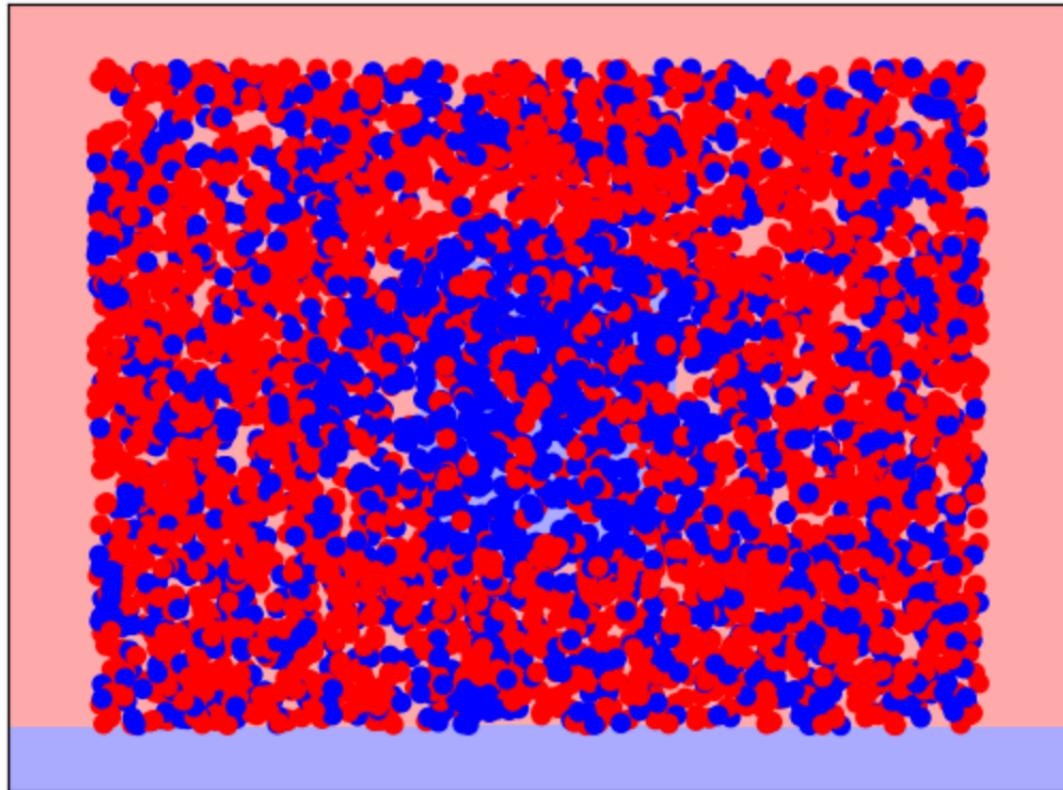
Q12 - Classifier with $T = 200$, NOISE = 0 and ERROR = 0.005



Q12 - Classifier with $T = 50$, NOISE = 0.01 and ERROR = 0.035

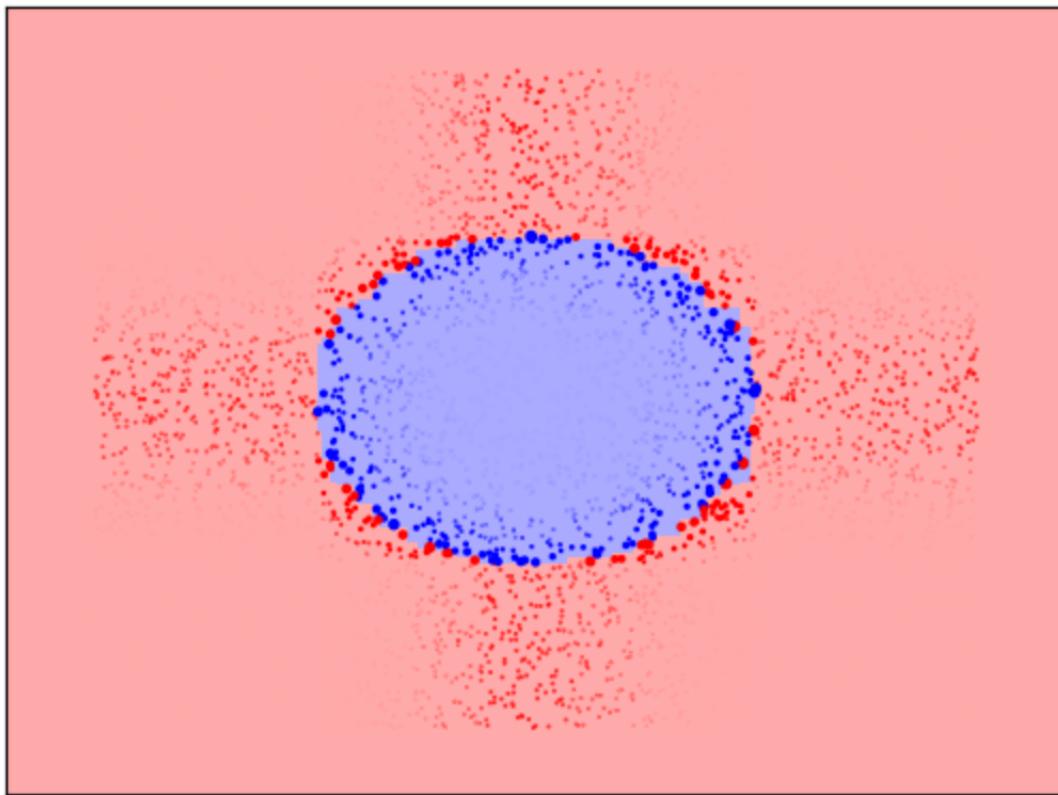


Q12 - Classifier with $T = 10$, NOISE = 0.4 and ERROR = 0.37



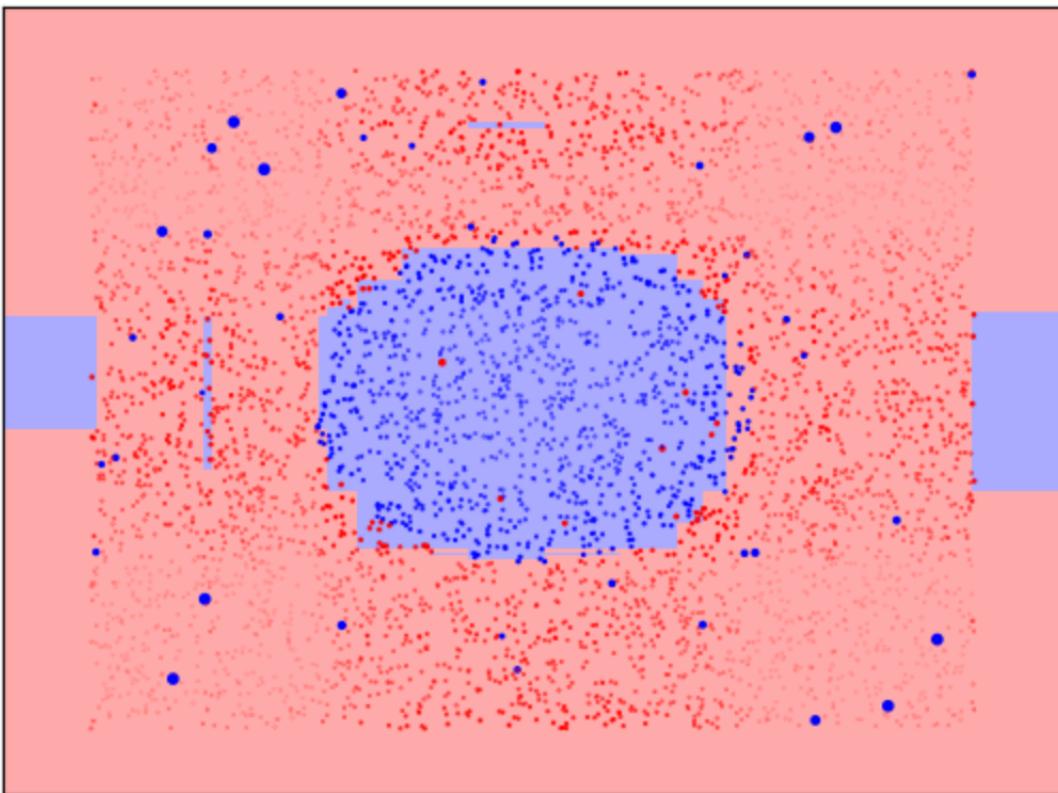
Training set with size proportional to its weight, NOISE = 0

num classifiers = 500



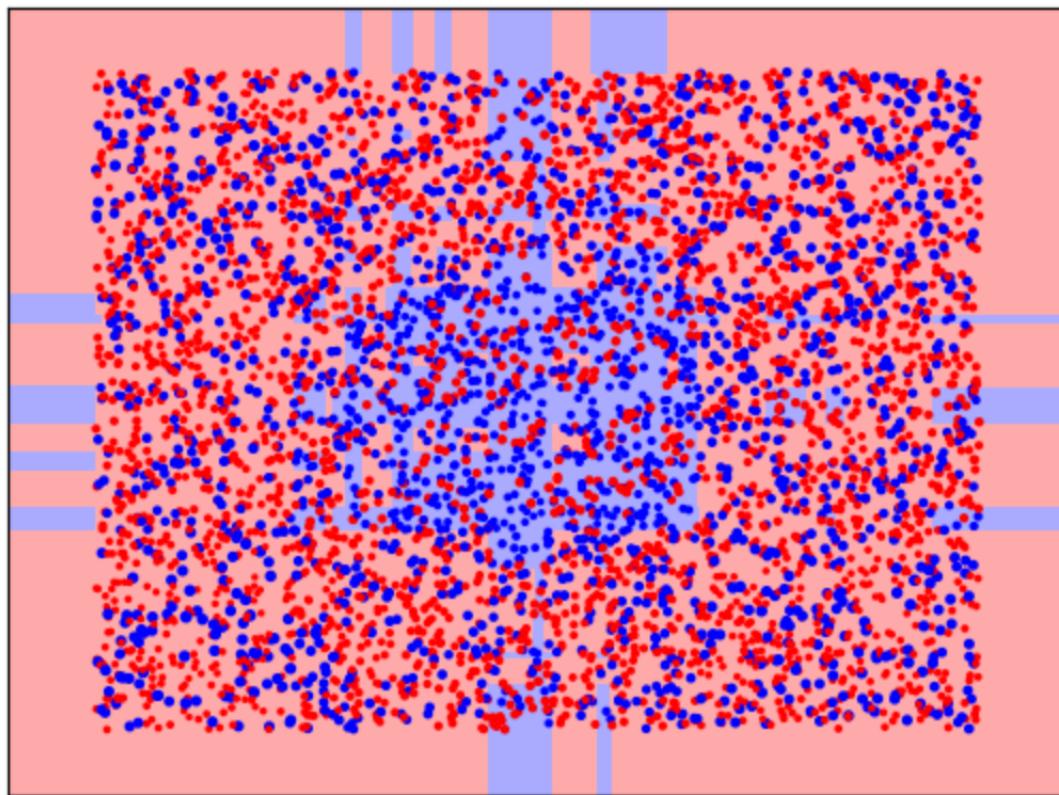
Training set with size proportional to its weight, NOISE = 0.01

num classifiers = 500



Training set with size proportional to its weight, NOISE = 0.4

num classifiers = 500



13. מקרי אוטומטיים שבהם גודלו שטחים נזקקים לשלב (Noise = זר) במשקלם כבד יותר (heavy weight) מאשר מטרתו (falsely labeled = מטרת השם הנכונה). מקרי אוטומטיים שבהם גודלו שטחים נזקקים לשלב (Noise = זר) במשקלם כבד יותר (heavy weight) מאשר מטרתו (falsely labeled = מטרת השם הנכונה).

בכל מקום נראות מילים מודפסות על קרטון ומיינטן. מילויים יתגלו במקומות מסוימים. מילים יתגלו במקומות מסוימים.

QUESTION 10 (14)

נוילכט, וויל שוגר נאכ'ת של ג' צו. ERROR - ג' צו נאכ'ת של ג' צו. ERROR - ג' צו נאכ'ת של ג' צו.

T-ה שגויות הטעינה (train error - test error) מושפעת מסטיינר (bias) וסטיינר (low variance). פונקציית ה- p_{df} ($T=200$) מושפעת מסטיינר (bias) וסטיינר (low variance).

For $\hat{\theta}_1$ we get RMSE , test error > train error: $0.01 = \text{RMSE}$
 Variance \rightarrow low variance is good (0) for bias, Variance \rightarrow high

א' נורמלית \Rightarrow $\text{mean} = \text{median} = \text{mode}$ ו- $S^2 = \frac{1}{N} \sum (x_i - \bar{x})^2$

בפונקציית variance, עליה מופיעות בוטים test error ו train error - נורווגיאליים.

25

QUESTION 11



ERROR-Rate הינו, אם ייקח מינימום שגיאה (classification) בין כל ניסויים ייקח השגיאה/error הינה שגיאה בטעות כיוון label לא תקין (ריגול).
לפיכך מינימום decision boundary יהיה הטעות הגדולה ביותר.

QUESTION 12



נכונות הינה שפונקציית אינטגרל כזו היא מוגדרת כפונקציית פולינום.
בנוסף לכך פונקציית פולינום מוגדרת כפונקציית פולינום.
ורחכ ריגול נגזרת הפונקציית פולינום כפונקציית פולינום.

כגון ריגול כפונקציית פולינום, פונקציית פולינום מוגדרת כפונקציית פולינום.
(בוגר למד תואר מה הינה 'בוגר' (הינה פולינום, פונקציית פולינום))
clf = LinearRegression()
clf.fit(X_train, y_train)
y_pred = clf.predict(X_test)

9