

Topologie du point de vue différentiable

Louve Grosjean--Ducateau

Emanuel Morille

27 janvier 2026

Table des matières

1 Variétés lisses et applications lisses	1
1.1 Rappels et premières définitions	1
1.2 Espaces tangents et différentielles	2
1.2.1 Dans le cas d'applications entre deux ouverts	2
1.2.2 Dans le cas d'applications entre deux variétés lisses	4
1.3 Valeurs régulières	6
1.4 Théorème de d'Alembert-Gauss	7

1 Variétés lisses et applications lisses

1.1 Rappels et premières définitions

Définition 1.1 (Application lisse entre deux ouverts).

Soit $U \subset \mathbb{R}^k$ et $V \subset \mathbb{R}^l$ deux ouverts. Soit $f: U \rightarrow V$ une application. On dit que f est *lisse* (*ou de classe C^∞*) si pour tout $n \in \mathbb{N}$ et pour tout $1 \leq i_1, \dots, i_n \leq n$, la dérivée partielle :

$$\frac{\partial^n f}{\partial x_{i_1} \cdots \partial x_{i_n}}$$

existe et est continue.

Définition 1.2 (Application lisse).

Soit $X \subset \mathbb{R}^k$ et $Y \subset \mathbb{R}^l$ deux ensembles quelconques. Soit $f: X \rightarrow Y$ une application. On dit que f est *lisse* (*ou de classe C^∞*) si pour tout $x \in X$, il existe un voisinage ouvert U de x dans \mathbb{R}^k et une application lisse $F: U \rightarrow \mathbb{R}^l$ telle que F et f coïncident sur $X \cap U$.

Proposition 1.3.

- Soit $X \subset \mathbb{R}^k$, $Y \subset \mathbb{R}^l$ et $Z \subset \mathbb{R}^m$ trois ensembles. Soit $f: X \rightarrow Y$ et $g: Y \rightarrow Z$ deux applications lisses. Alors la composition $g \circ f: X \rightarrow Z$ est lisse.
- Soit $X \subset \mathbb{R}^k$ un ensemble. Alors l'application identité $\text{id}_X: X \rightarrow X$ est lisse.

Démonstration.

- Soit $x \in X$. Puisque f est lisse (au sens de la Définition 1.2), il existe un voisinage ouvert U de x dans \mathbb{R}^k et une application lisse (au sens de la Définition 1.1) $F: U \rightarrow \mathbb{R}^l$ qui coïncide avec f sur $X \cap U$. On note $y := f(x)$. Puisque g est lisse, il existe un voisinage ouvert V de y dans \mathbb{R}^l et une application lisse $G: V \rightarrow \mathbb{R}^m$ qui coïncide avec g sur $Y \cap V$. On pose $W := U \cap F^{-1}(V)$ et $H := G \circ F|_W: W \rightarrow \mathbb{R}^m$. Alors W est un voisinage ouvert de x dans \mathbb{R}^k , et H est bien définie, lisse et coïncide avec $g \circ f$ sur $W \cap X$. Donc $g \circ f$ est lisse.
- Soit $x \in X$. On pose $U := \mathbb{R}^k$ et $F := \text{id}_{\mathbb{R}^k}: \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^k$. Alors U est un voisinage ouvert de x dans \mathbb{R}^k , et F est lisse et coïncide avec id_X sur $X \cap U$. Donc id_X est lisse. \square

Définition 1.4 (Difféomorphisme).

Soit $f : X \rightarrow Y$ une application. On dit que f est un *difféomorphisme* si f est bijective, et f et f^{-1} sont lisses.

Définition 1.5 (Variété lisse).

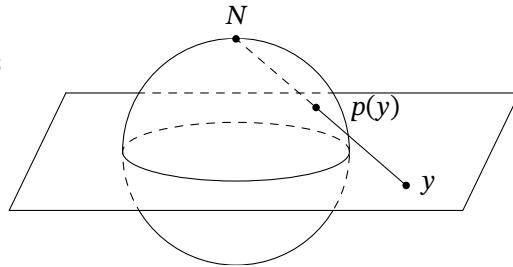
Soit $M \subset \mathbb{R}^k$. On dit que M est une *variété lisse de dimension m* si pour tout $x \in M$, il existe un voisinage ouvert V de x dans M , un ouvert U de \mathbb{R}^m et un difféomorphisme $g : U \rightarrow V$. Dans ce contexte, on dit que g est une *paramétrisation de V* et que g^{-1} est un *système de coordonnées sur V* .

Exemples 1.6.

- L'ensemble $\mathbb{S}^n \subset \mathbb{R}^{n+1}$ est une variété lisse de dimension n .

En effet, pour tout $x \in \mathbb{S}^n$, l'ensemble $\mathbb{S}^n \setminus \{-x\}$ est un voisinage ouvert de x dans \mathbb{S}^n , et la projection stéréographique inverse par rapport au pôle nord $N := (0, \dots, 0, 1)$ de \mathbb{S}^n :

For $SL(2,\mathbb{R})$ find coordinates for a neighborhood of I_2



Why not give another example is $SL(2,\mathbb{R})$ a manifold?
Can u show it without using the implicit function theorem
ie 1 is a regular value of $\det : M(2) \rightarrow \mathbb{R}$?
What does $\det^{-1}(0)$ looklike ?

qui est donnée par l'application :

$$p : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{S}^n \setminus \{N\}; y := (y_1, \dots, y_n) \mapsto \left(\frac{2y_1}{\|y\|^2 + 1}, \dots, \frac{2y_n}{\|y\|^2 + 1}, \frac{\|y\|^2 - 1}{\|y\|^2 + 1} \right)$$

composée avec la rotation qui envoie N sur $-x$, est un difféomorphisme, et donc une paramétrisation de $\mathbb{S}^n \setminus \{-x\}$.

- L'ensemble $\Gamma := \{(x, \sin(1/x)) \mid x \in \mathbb{R} \setminus \{0\}\}$ est une variété lisse de dimension 1.

En effet, pour tout $x \in \Gamma$, l'ensemble Γ est un voisinage ouvert de x dans Γ et l'application :

$$g : \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow \Gamma; x \mapsto \left(x, \sin\left(\frac{1}{x}\right) \right)$$

est un difféomorphisme, et donc une paramétrisation de Γ .

why pick this?
ok it's a bit sauvage but why?

1.2 Espaces tangents et différentielles

1.2.1 Dans le cas d'applications entre deux ouverts

Définition 1.7 (Difféentielle d'une application entre deux ouverts).

Soit $U \subset \mathbb{R}^k$ et $V \subset \mathbb{R}^l$ deux ouverts. Soit $f : U \rightarrow V$ une application lisse. Pour tout $x \in U$, on appelle *définielle de f en x* l'application linéaire $df_x : \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^l$ telle que pour tout $h \in \mathbb{R}^k$ suffisamment petit :

$$f(x + h) = f(x) + df_x(h) + o_{h \rightarrow 0}(h).$$

Proposition 1.8.

- Soit $U \subset \mathbb{R}^k$, $V \subset \mathbb{R}^l$ et $W \subset \mathbb{R}^m$ trois ouverts. Soit $f : U \rightarrow V$ et $g : V \rightarrow W$ deux applications lisses. Alors pour tout $x \in U$:

$$d(g \circ f)_x = dg_{f(x)} \circ df_x.$$

C'est-à-dire, pour tout diagramme commutatif :

$$\begin{array}{ccc} & V & \\ f \nearrow & & \searrow g \\ U & \xrightarrow{g \circ f} & W \end{array}$$

on a un diagramme commutatif :

$$\begin{array}{ccc}
 & \mathbb{R}^l & \\
 df_x \nearrow & & \searrow dg_{f(x)} \\
 \mathbb{R}^k & \xrightarrow{d(g \circ f)_x} & \mathbb{R}^m
 \end{array}$$

- Soit $U \subset U' \subset \mathbb{R}^k$ deux ouverts. Soit $i: U \rightarrow U'$ l'application inclusion. Alors pour tout $x \in U$, la différentielle $di_x: \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^k$ est l'application identité.
- Soit $L: \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^l$ une application linéaire. Alors pour tout $x \in \mathbb{R}^k$:

$$dL_x = L.$$

Démonstration.

- Soit $x \in U$. Pour tout $h \in \mathbb{R}^k$ suffisamment petit :

$$\begin{aligned}
 g(f(x + h)) &= g(f(x) + df_x(h) + o_{h \rightarrow 0}(h)) \\
 &= g(f(x)) + dg_{f(x)}(df_x(h) + o_{h \rightarrow 0}(h)) + o_{h \rightarrow 0}(df_x(h) + o_{h \rightarrow 0}(h)) \\
 &= g(f(x)) + dg_{f(x)}(df_x(h)) + o_{h \rightarrow 0}(h).
 \end{aligned}$$

Donc $d(g \circ f)_x = dg_{f(x)} \circ df_x$.

- Soit $x \in U$. Pour tout $h \in \mathbb{R}^k$ suffisamment petit :

$$i(x + h) = x + h = i(x) + \text{id}_{\mathbb{R}^k}(h).$$

Donc $di_x = \text{id}_{\mathbb{R}^k}(h)$.

- Soit $x \in \mathbb{R}^k$. Pour tout $h \in \mathbb{R}^k$:

$$L(x + h) = L(x) + L(h).$$

Donc $dL_x = L$. □

Proposition 1.9.

Soit $U \subset \mathbb{R}^k$ et $V \subset \mathbb{R}^l$ deux ouverts. Soit $f: U \rightarrow V$ un difféomorphisme. Alors pour tout $x \in U$, la différentielle $df_x: \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^l$ est inversible, et en particulier $k = l$.

Démonstration.

Soit $x \in U$. Alors, d'après la Proposition 1.8 :

$$\text{id}_{\mathbb{R}^k} = d(\text{id}_U)_x = d(f^{-1} \circ f)_x = d(f^{-1})_{f(x)} \circ df_x$$

et de la même manière :

$$\text{id}_{\mathbb{R}^l} = d(\text{id}_V)_{f(x)} = d(f \circ f^{-1})_{f(x)} = df_x \circ d(f^{-1})_{f(x)}.$$

Donc df_x est inversible, de plus \mathbb{R}^k est isomorphe à \mathbb{R}^l , d'où $k = l$. □

Théorème 1.10 (Théorème d'inversion locale).

Soit $U \subset \mathbb{R}^k$ un ouvert. Soit $f: U \rightarrow \mathbb{R}^l$ une application lisse. Soit $x \in U$. Si la différentielle df_x est inversible, alors il existe un voisinage ouvert V de x dans U et un voisinage ouvert W de $f(x)$ dans \mathbb{R}^l tels que f est un difféomorphisme de V dans W .

1.2.2 Dans le cas d'applications entre deux variétés lisses

Définition 1.11 (Espace tangent).

Soit $M \subset \mathbb{R}^k$ une variété lisse de dimension m . Pour tout $x \in M$, on appelle *espace tangent à M en x* l'espace vectoriel de dimension m défini par :

$$TM_x := \text{im}(dg_u)$$

où $g : U \rightarrow W$ est une paramétrisation d'un voisinage ouvert W de x dans M , avec $U \subset \mathbb{R}^m$ un ouvert et $u := g^{-1}(x)$. Ici, on considère g comme une application de U dans \mathbb{R}^m , de manière à ce que la différentielle dg_u soit bien définie.

Remarque 1.12.

Il faut vérifier que la Définition 1.11 est correcte, c'est-à-dire, que TM_x ne dépend pas du choix de la paramétrisation g et est bien un espace vectoriel de dimension m .

Soit $h : V \rightarrow W'$ une deuxième paramétrisation d'un voisinage ouvert W' de x dans M . On note $v := h^{-1}(x)$. On pose $U_1 := g^{-1}(W \cap W')$ et $V_1 := h^{-1}(W \cap W')$. Alors U_1 est un voisinage ouvert de u dans \mathbb{R}^m , V_1 est un voisinage ouvert de v dans \mathbb{R}^m et $h^{-1} \circ g : U_1 \rightarrow V_1$ est un difféomorphisme qui envoie u sur v , d'après la Proposition 1.8, le diagramme commutatif :

$$\begin{array}{ccc} & \mathbb{R}^k & \\ g \nearrow & & \swarrow h \\ U_1 & \xrightarrow{h^{-1} \circ g} & V_1 \end{array}$$

donne le diagramme commutatif :

$$\begin{array}{ccc} & \mathbb{R}^k & \\ dg_u \nearrow & & \swarrow dh_v \\ \mathbb{R}^m & \xrightarrow[\text{d}(h^{-1} \circ g)_u]{\simeq} & \mathbb{R}^m \end{array}$$

et d'après la Proposition 1.9, la différentielle $d(h^{-1} \circ g)_u$ est inversible, on a :

$$\begin{aligned} \text{im}(dg_u) &= \text{im}(dh_v \circ d(h^{-1} \circ g)_u) \subset \text{im}(dh_v) \\ \text{im}(dh_v) &= \text{im}(dg_u \circ (d(h^{-1} \circ g)_u)^{-1}) \subset \text{im}(dg_u). \end{aligned}$$

Donc $\text{im}(dg_u) = \text{im}(dh_v)$ et TM_x ne dépend pas du choix de la paramétrisation g .

Puisque g^{-1} est lisse, il existe un voisinage ouvert W' de x et une application lisse $F : W' \rightarrow \mathbb{R}^m$ qui coïncide avec g^{-1} sur $W \cap W'$. On pose $U_0 := g^{-1}(W \cap W')$. Alors U_0 est un voisinage ouvert de x dans \mathbb{R}^m et $g \circ F : U_0 \rightarrow \mathbb{R}^m$ est l'application inclusion, d'après la Proposition 1.8, le diagramme commutatif :

$$\begin{array}{ccc} & W & \\ g \nearrow & & \searrow F \\ U_0 & \xrightarrow{\text{inclusion}} & \mathbb{R}^m \end{array}$$

donne le diagramme commutatif :

$$\begin{array}{ccc} & \mathbb{R}^k & \\ dg_u \nearrow & & \searrow dF_x \\ \mathbb{R}^m & \xrightarrow{\text{identité}} & \mathbb{R}^m \end{array}$$

Donc dg_u est injective et TM_x est un espace vectoriel de dimension m .

Définition 1.13 (Différentielle d'une application entre deux variétés).

Soit $M \subset \mathbb{R}^k$ et $N \subset \mathbb{R}^l$ deux variétés lisses. Soit $f : M \rightarrow N$ une application lisse. Pour tout $x \in M$, on appelle *différentielle de f en x* l'application linéaire $df_x : TM_x \rightarrow TN_{f(x)}$ définie par :

$$\forall h \in TM_x, df_x(h) := dF_x(h)$$

où $F : X \rightarrow \mathbb{R}^l$ est une application lisse qui coïncide avec f sur $M \cap X$, avec X un voisinage ouvert de x dans M .

Remarque 1.14.

that's good!!!

Une nouvelle fois, il faut vérifier que la Définition 1.13 est correcte, c'est-à-dire, que df_x est bien définie et ne dépend pas du choix de l'application F .

Soit $g : U \rightarrow W$ une paramétrisation d'un voisinage ouvert W de x dans M , et $h : V \rightarrow W'$ une paramétrisation d'un voisinage ouvert W' de $f(x)$ dans N . Quitte à remplacer U et V par des ensembles plus petits, on peut supposer que $W \subset X$ et $f(W) \subset W'$. Alors $h^{-1} \circ f \circ g : U \rightarrow V$ est une application lisse bien définie. On note $u := g^{-1}(x)$ et $v := h^{-1}(x)$. D'après la Proposition 1.8, le diagramme commutatif :

$$\begin{array}{ccc} W & \xrightarrow{F} & \mathbb{R}^l \\ g \uparrow & & \uparrow h \\ U & \xrightarrow{h^{-1} \circ f \circ g} & V \end{array}$$

donne le diagramme commutatif :

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{R}^k & \xrightarrow{dF_x} & \mathbb{R}^l \\ dg_u \uparrow & & \uparrow dh_v \\ \mathbb{R}^m & \xrightarrow{d(h^{-1} \circ f \circ g)_u} & \mathbb{R}^n \end{array}$$

de plus, d'après la Proposition 1.9, la différentielle dg_u est inversible et on a :

$$dF_x = dh_v \circ d(h^{-1} \circ f \circ g)_u \circ (dg_u)^{-1}.$$

Donc $\text{im}(dF_x) \subset TM_y$ et df_x est bien définie, et d'après cette dernière expression, df_x ne dépend pas du choix de l'application F .

Proposition 1.15.

- Soit $M \subset \mathbb{R}^k$, $N \subset \mathbb{R}^l$ et $P \subset \mathbb{R}^m$ trois variétés lisses. Soit $f : M \rightarrow N$ et $g : N \rightarrow P$ deux applications lisses. Alors pour tout $x \in M$:

$$d(g \circ f)_x = dg_{f(x)} \circ df_x.$$

- Soit $M \subset M' \subset \mathbb{R}^k$ deux variétés lisses. Soit $i : M \rightarrow M'$ l'application inclusion. Alors pour tout $x \in M$, on a $TM_x \subset TM'_x$ et $di_x : TM_x \rightarrow TM'_x$ est l'application inclusion.

Démonstration.

- Avec les mêmes notations que la Démonstration de la Proposition 1.3, on a :

$$d(g \circ f)_x = d(G \circ F)_x = dG_{F(x)} \circ dF_x = dg_{f(x)} \circ df_x.$$

- Avec les mêmes notations que la Remarque 1.12, où $U \subset \mathbb{R}^l$ et $V \subset \mathbb{R}^m$, d'après la Proposition 1.8, le diagramme commutatif :

$$\begin{array}{ccc} & \mathbb{R}^k & \\ g \nearrow & & \nwarrow h \\ U_1 & \xrightarrow{h^{-1} \circ g} & V_1 \end{array}$$

donne le diagramme commutatif :

$$\begin{array}{ccc} & \mathbb{R}^k & \\ dg_u \nearrow & \nwarrow dh_v & \\ \mathbb{R}^l & \xrightarrow{d(h^{-1} \circ g)_u} & \mathbb{R}^m \end{array}$$

Donc $\text{im}(dg_u) = \text{im}(dh_v \circ d(h^{-1} \circ g)_u) \subset \text{im}(dh_v)$, c'est-à-dire, $TM_x \subset TM'_x$.

De la même manière, le diagramme commutatif :

$$\begin{array}{ccc} M & \xrightarrow{i} & M' \\ g \uparrow & & \uparrow h \\ U_1 & \xrightarrow{h^{-1} \circ g} & V_1 \end{array}$$

donne le diagramme commutatif :

$$\begin{array}{ccc} TM_x & \xrightarrow{di_x} & TM'_x \\ dg_u \uparrow & & \uparrow dh_v \\ \mathbb{R}^l & \xrightarrow{d(h^{-1} \circ g)_u} & \mathbb{R}^m \end{array}$$

Donc $di_x = dh_v \circ d(h^{-1} \circ g)_u \circ (dg_u)^{-1} = \text{id}_{TM_x}$ est l'application l'inclusion. □

Proposition 1.16.

Soit $M \subset \mathbb{R}^k$ et $N \subset \mathbb{R}^l$ deux variétés lisses de dimension m et n . Soit $f : M \rightarrow N$ un difféomorphisme. Alors pour tout $x \in M$, la différentielle df_x est inversible, et en particulier $m = n$.

Démonstration.

La démonstration est similaire à celle de la Proposition 1.9 □

1.3 Valeurs régulières

Définition 1.17 (Points et valeurs régulières).

Soit $M \subset \mathbb{R}^k$ et $N \subset \mathbb{R}^l$ deux variétés lisses de même dimension. Soit $f : M \rightarrow N$ une application lisse. Soit $x \in M$ et $y \in N$.

- On dit que x est un *point régulier de f* si la différentielle df_x est inversible.
- On dit que y est une *valeur régulière de f* si tous les points de $f^{-1}(y)$ sont réguliers.

OK but for other applications
we need maps between
manifolds of different
dimensions

Définition 1.18 (Points et valeurs critiques).

Soit $M \subset \mathbb{R}^k$ et $N \subset \mathbb{R}^l$ deux variétés lisses de même dimension. Soit $f : M \rightarrow N$ une application lisse. Soit $x \in M$ et $y \in N$.

- On dit que x est un *point critique de f* si la différentielle df_x n'est pas inversible.
- On dit que y est une *valeur critique de f* s'il existe un point de $f^{-1}(y)$ qui est critique.

Remarque 1.19.

Si M est compact et $y \in N$ est une valeur régulière de f , alors $f^{-1}(y)$ est un ensemble fini.

Proposition 1.20.

Soit $M \subset \mathbb{R}^k$ et $N \subset \mathbb{R}^l$ deux variétés lisses de même dimension. Soit $f : M \rightarrow N$ une application lisse. Si M est compacte, alors l'application $y \mapsto \#f^{-1}(y)$ est localement constante sur l'ensemble des valeurs régulières de f .

are we agreed to call
 f^{-1} the fibre ?
the cardinality of the fibre
is the degree isn't it?

are we agreed to call
f^{-1} the fibre ?
the cardinality of the fibre
is the degree isn't it?

Démonstration.

Soit $y \in N$ une valeur régulière de f . On note $k := \#f^{-1}(y)$ et $\{x_1, x_2, \dots, x_k\} := f^{-1}(y)$. Alors, d'après le Théorème 1.10, il existe U_1, U_2, \dots, U_k des voisinages ouverts respectifs de x_1, x_2, \dots, x_k deux-à-deux disjoints et V_1, V_2, \dots, V_k des voisinages ouverts de y dans N tels que pour tout $1 \leq i \leq k$, l'application f est un difféomorphisme de U_i dans V_i . On considère l'ouvert :

$$V := (V_1 \cap V_2 \cap \dots \cap V_k) \setminus f(M \setminus (U_1 \cup U_2 \cup \dots \cup U_k)).$$

Soit $y' \in V$. Par définition des V_i , puisque les U_i sont disjoints, le point y' a au moins k antécédents par f . De plus, si par l'absurde y' avait un autre antécédent par f , alors ce dernier appartiendrait à $M \setminus (U_1 \cup U_2 \cup \dots \cup U_k)$, en particulier y' appartiendrait à $f(M \setminus (U_1 \cup U_2 \cup \dots \cup U_k))$.

Donc y' a exactement k antécédents par f et $y' \mapsto \#f^{-1}(y)$ est localement constante. \square

1.4 Théorème de d'Alembert-Gauss

Théorème 1.21 (Théorème de d'Alembert-Gauss).

Tout polynôme complexe non constant admet au moins une racine complexe.

Démonstration.

Soit $P := a_n X^n + a_{n-1} X^{n-1} + \dots + a_0 \in \mathbb{C}[X]$ un polynôme non constant avec $a_n \neq 0$. Pour utiliser la Proposition 1.20, on veut étudier P sur une variété lisse compacte.

D'après l'Exemple 1.6, la projection stéréographique par rapport au pôle nord $N := (0, 0, 1)$, que l'on note $h_+ : \mathbb{S}^2 \setminus \{N\} \rightarrow \mathbb{C}$, est un difféomorphisme. On considère l'application :

$$f : \mathbb{S}^2 \rightarrow \mathbb{S}^2; x \mapsto \begin{cases} h_+^{-1}(P(h_+(x))) & \text{si } x \neq N \\ N & \text{si } x = N. \end{cases}$$

Si f est surjective, alors P admet nécessairement au moins une racine car h_+^{-1} est bijective.

Par opérations élémentaires, l'application f est lisse sur $\mathbb{S}^2 \setminus \{N\}$. On montre que f est lisse en N . On note $h_- : \mathbb{S}^2 \setminus \{S\} \rightarrow \mathbb{C}$ la projection stéréographique par rapport au pôle sud $S := (0, 0, -1)$. Alors h est un difféomorphisme, et on considère l'application :

$$Q : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}; z \mapsto h_-(f(h_-^{-1}(z))).$$

Un premier calcul, ou une observation géométrique, donne :

$$h_+(h_-^{-1}(z)) = \frac{1}{\bar{z}}$$

et on en déduit :

$$Q(z) = h_-(h_+^{-1}(P(h_+(h_-^{-1}(z)))))) = \frac{1}{P(1/\bar{z})} = \frac{z^n}{\overline{a_n} + \overline{a_{n-1}}z + \dots + \overline{a_0}z^n}.$$

Puisque $a_n \neq 0$, l'application Q est lisse au voisinage de 0. De plus, on peut écrire $f = h_-^{-1} \circ Q \circ h_-$. Donc f est lisse en N .

Si l'ensemble des valeurs régulières de f est connexe, d'après la Proposition 1.20, l'application $y \mapsto \#f^{-1}(y)$ est constante sur l'ensemble des valeurs régulières, si de plus $y \mapsto \#f^{-1}(y)$ ne s'anule pas, alors f atteint l'ensemble de ses valeurs régulières, donc f est surjective.

Puisque P est non constant, le polynôme P' n'est pas identiquement nul et admet un nombre fini de racines, d'après le Théorème 1.10, en dehors de ces racines P est un difféomorphisme local. Alors l'ensemble des valeurs régulières de f est \mathbb{S}^2 privée d'un nombre fini de points, qui est connexe. De plus, si par l'absurde $y \mapsto \#f^{-1}(y)$ est identiquement nulle, alors f n'atteint que ses valeurs critiques, puisque \mathbb{S}^2 est connexe, on en déduit que f est constante, ce qui contredit le fait que P est non constant.

Donc P admet au moins une racine.

what are the maps

$S^1 \rightarrow S^1$

up to homotopy?

$S^2 \rightarrow S^2$

up to homotopy?

are there maps $S^3 \rightarrow S^3$

without fixed points

what is the degree of

$P : S^2 \rightarrow S^2$?

aren't we just showing it's
surjective?

why don't we use Newton
to find a root?