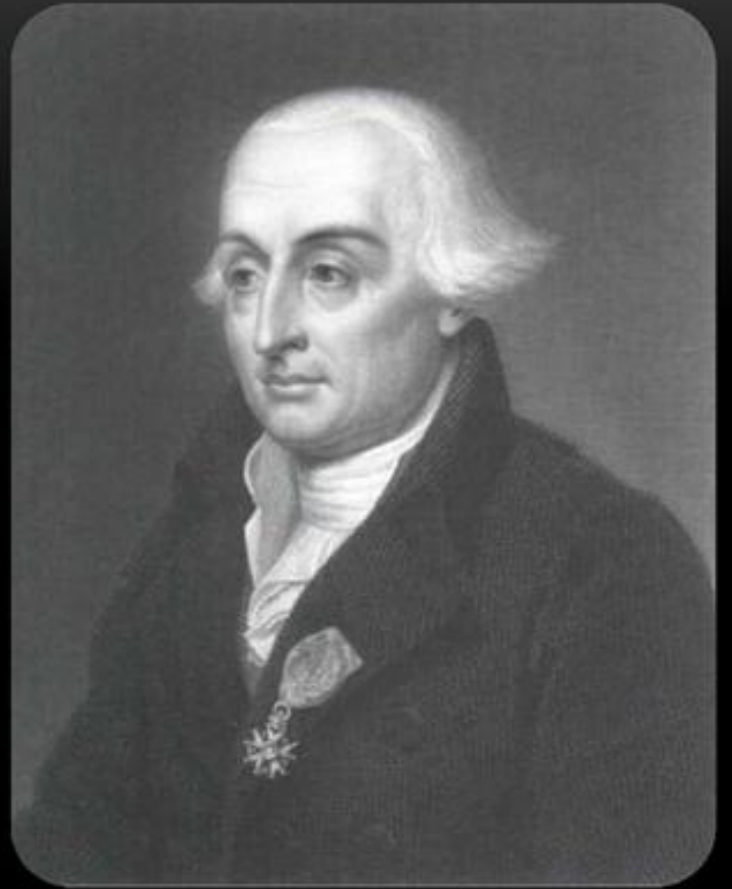


Интерполяция многочленом
Лагранжа.
Тригонометрическая
интерполяция

Жозеф Луи Лагранж
(1736-1813) — французский
математик и механик, физик.
Один из лучших математиков
18 века. иностранный
почетный член
Петербургской АН
(1776). Труды по
вариационному исчислению,
где им разработаны
основные понятия и методы,
математическому анализу,
теории чисел, алгебре,
дифференциальным
уравнениям.

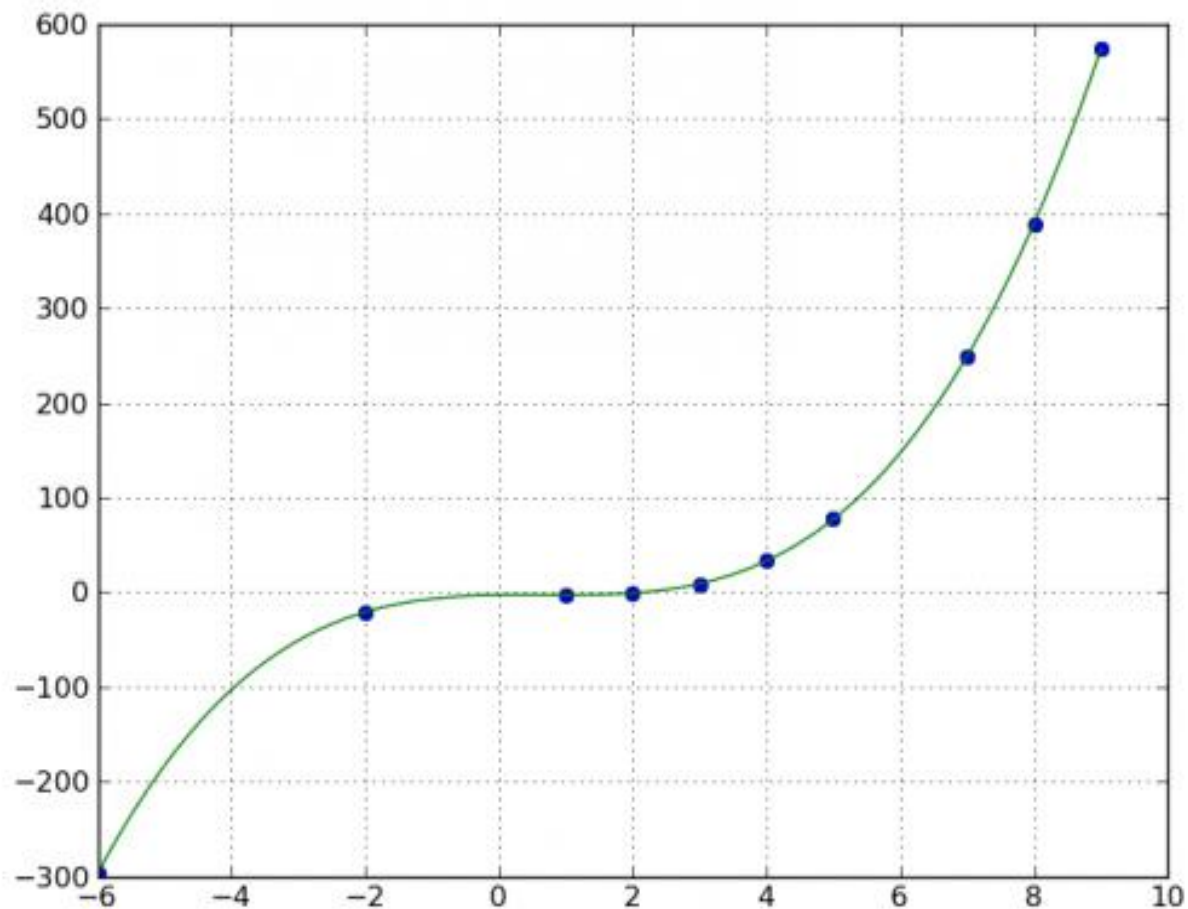


Фурье Жан Батист Жозеф (1768-1830)



- Французский математик и физик, иностранный почетный член Петербургской АН (1829), член Парижской академии наук (1817).
- Труды по алгебре, дифференциальным уравнениям и особенно по математической физике.
- Его «Аналитическая теория тепла» (1822) явилась отправным пунктом в создании теории тригонометрических рядов (рядов Фурье).

Что такое интерполяция?



Методы интерполяции

При **интерполировании** функцию, заданную ее значениями в узлах интерполяции (то есть, с помощью **таблицы**) заменяют **формулой** (аналитическое задание функции)

Интерполирование с
помощью многочлена
Лагранжа

Интерполирование с
помощью многочлена
Ньютона

- Равноотстоящие узлы интерполяции: $h = x_i - x_{i+1} = \text{const}$
- Неравноотстоящие узлы интерполяции: $h = x_i - x_{i+1} \neq \text{const}$

Полиномиальная функция

$$y = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$$

① $\{x_1, y_1\}, \{x_2, y_2\}$

$$y = a_1 x + a_0$$

② $\{x_1, y_1\}, \{x_2, y_2\}, \{x_3, y_3\}$

$$y = a_2 x^2 + a_1 x + a_0$$

③ $\{x_1, y_1\}, \{x_2, y_2\}, \dots, \{x_5, y_5\}$

$$y = a_4 x^4 + a_3 x^3 + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$$

④ $\{x_1, y_1\}, \{x_2, y_2\}, \dots, \{x_{20}, y_{20}\}$

$$y = a_{19} x^{19} + a_{18} x^{18} + \dots + a_3 x^3 + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$$

Интерполяция полиномом

Известны точки $\{x_1, y_1\}, \{x_2, y_2\}, \dots, \{x_{n-1}, y_{n-1}\}, \{x_n, y_n\}$

$$y = a_{n-1}x^{n-1} + a_{n-2}x^{n-2} + \dots + a_2x^2 + a_1x + a_0$$

Требуется найти параметры $\{a_0, a_1, a_2, \dots, a_{n-2}, a_{n-1}\}$

Для этого нужно решить систему уравнений

$$\begin{cases} y_0 = a_{n-1}x_0^{n-1} + a_{n-2}x_0^{n-2} + \dots + a_2x_0^2 + a_1x_0 + a_0, \\ y_1 = a_{n-1}x_1^{n-1} + a_{n-2}x_1^{n-2} + \dots + a_2x_1^2 + a_1x_1 + a_0, \\ \vdots \\ y_n = a_{n-1}x_n^{n-1} + a_{n-2}x_n^{n-2} + \dots + a_2x_n^2 + a_1x_n + a_0. \end{cases}$$

Интерполяция многочленом Лагранжа

При глобальной интерполяции на всем интервале строится единый многочлен.

Одной из форм записи интерполяционного многочлена для глобальной интерполяции является многочлен Лагранжа:

$$L_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i \cdot \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{x - x_j}{x_i - x_j}$$

Пусть функция $F(x)$ задана таблицей:

x_0	x_1	\dots	x_n
y_0	y_1	\dots	y_n

Построим $L_n(x)$ – многочлен Лагранжа,
для которого выполнены условия:

$$L_n(x_0) = y_0$$

$$L_n(x_1) = y_1$$

\dots

$$L_n(x_n) = y_n$$

$$L_n(x) = y_0 \frac{(x - x_1) \dots (x - x_n)}{(x_0 - x_1) \dots (x_0 - x_n)} +$$

$$y_1 \frac{(x - x_0)(x - x_2) \dots (x - x_n)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2) \dots (x_1 - x_n)} + \dots +$$

$$y_n \frac{(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1})}{(x_n - x_0)(x_n - x_1) \dots (x_n - x_{n-1})}$$

$$L_n(x) = \sum_{i=0}^n \frac{(x-x_0)\dots(x-x_{i-1})(x-x_{i+1})\dots(x-x_n)}{(x_i-x_0)\dots(x_i-x_{i-1})(x_i-x_{i+1})\dots(x_i-x_n)} y_i.$$

$$L_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i \cdot \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{x-x_j}{x_i-x_j}$$

применимо как для равноотстоящих, так и для не равноотстоящих узлов.

Многочлен равен нулю при каждом x_j кроме x_i , то есть

$$x_0, x_1, \dots, x_{i-1}, x_{i+1}, \dots, x_n$$

— корни этого многочлена.

- **Линейная интерполяция**
- При **n=1** формула Лагранжа имеет вид:

$$L_1(x) = y_0 \frac{(x - x_1)}{(x_0 - x_1)} + y_1 \frac{(x - x_0)}{(x_1 - x_0)}$$

- **Квадратическая интерполяция**
- При **n=2** формула Лагранжа имеет вид:

$$L_2(x) = y_0 \frac{(x-x_1)(x-x_2)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)} + y_1 \frac{(x-x_0)(x-x_2)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)} + y_2 \frac{(x-x_0)(x-x_1)}{(x_2-x_0)(x_2-x_1)}$$

- **Кубическая интерполяция**
- При **n=3** формула Лагранжа имеет вид:

$$L_3(x) = y_0 \frac{(x-x_1)(x-x_2)(x-x_3)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)(x_0-x_3)} + y_1 \frac{(x-x_0)(x-x_2)(x-x_3)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)(x_1-x_3)} +$$

$$+ y_2 \frac{(x-x_0)(x-x_1)(x-x_3)}{(x_2-x_0)(x_2-x_1)(x_2-x_3)} + y_3 \frac{(x-x_0)(x-x_1)(x-x_2)}{(x_3-x_0)(x_3-x_1)(x_3-x_2)}$$

- Пример
- Даны значения координат трех точек

	0	1	2
x	-1	0	1
y	-0.8	1.6	2.3

- На основе полинома Лагранжа выполнить интерполяцию исходной табличной функции

- Введем обозначения
- x_t - текущее значение аргумента, для которого нужно найти интерполяционное значение y_t
- Пусть $x_t=0.5$

$L1(x_t)$

$L2(x_t)$

$L3(x_t)$

$$L_2(x) = y_0 \frac{(x-x_1)(x-x_2)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)} + y_1 \frac{(x-x_0)(x-x_2)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)} + y_2 \frac{(x-x_0)(x-x_1)}{(x_2-x_0)(x_2-x_1)}$$

$$L1(0.5) = -0.125$$

$$L2(0.5) = 0.75$$

$$L3(0.5) = 0.375$$

- $Y(x,t) = L_1(x,t) \cdot y_0 + L_2(x,t) \cdot y_1 + L_3(x,t) \cdot y_2$

$$Y(0.5) = 2.163$$

- Написать программу для вычисления значений интерполяционного многочлена Лагранжа для функции, заданной таблицей

	1	2	3
x	-1	0	1
y	-0.8	1.6	2.3

- **Yt**- результирующее значение
интерполирующей
функции (переменная для
накопления суммы)
- **xt** – значение аргумента,
при котором нужно найти
интерполирующую
функцию
- **L** – коэффициент
полинома Лагранжа
(переменная для
накопления
произведения)

$$L(x) = \sum_{i=1}^k y_i L_i(x),$$

где
$$L_i(x) = \prod_{\substack{1 \leq m \leq k \\ m \neq i}} \frac{x - x_m}{x_i - x_m}.$$

Алгоритм

- 1) Ввести числовые значения для одномерных массивов x и y
- 2) Сформировать заголовок цикла с переменной цикла j для работы с массивом y (накопления суммы)
- 3) В рабочей части цикла сформировать цикл по i для работы с массивом x (накопление произведения)
- 4) Если i не равно j , то вычислить L
- 5) После выхода из цикла по j вычислить новое значение Y_t

```
import matplotlib.pyplot as plt  
import numpy as np  
from math import *  
x=np.array([-1,0,1])  
y=np.array([-0.8, 1.6, 2.3])  
n = len(x);  
xt=0.5  
Yt=0;
```

```
for j in range(0, n):
```

```
    L=1
```

```
    for i in range (0,n):
```

```
        if i!=j :
```

```
            L=L*(xt-x[i])/(x[j]-x[i])
```

```
    Yt=Yt+y[j]*L
```

```
print(Yt)
```

$$L1(xt) := \frac{(xt - x_2) \cdot (xt - x_3)}{(x_1 - x_2) \cdot (x_1 - x_3)}$$

$$L2(xt) := \frac{(xt - x_1) \cdot (xt - x_3)}{(x_2 - x_1) \cdot (x_2 - x_3)}$$

$$L3(xt) := \frac{(xt - x_1) \cdot (xt - x_2)}{(x_3 - x_1) \cdot (x_3 - x_2)}$$

$$Y(xt) := L1(xt) \cdot y_1 + L2(xt) \cdot y_2 + L3(xt) \cdot y_3$$

```
=== RESTART: C:\Users\ТТА\School\Программы  
Python\Аппроксимация\lagran1.py ===
```

2.1625

```
def lagrang(x,y,xt):
```

```
    Yt=0;
```

```
    for j in range(0, n):
```

```
        L=1
```

```
        for i in range (0,n):
```

```
            if i!=j :
```

```
                L=L*(xt-x[i])/(x[j]-x[i]);
```

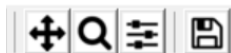
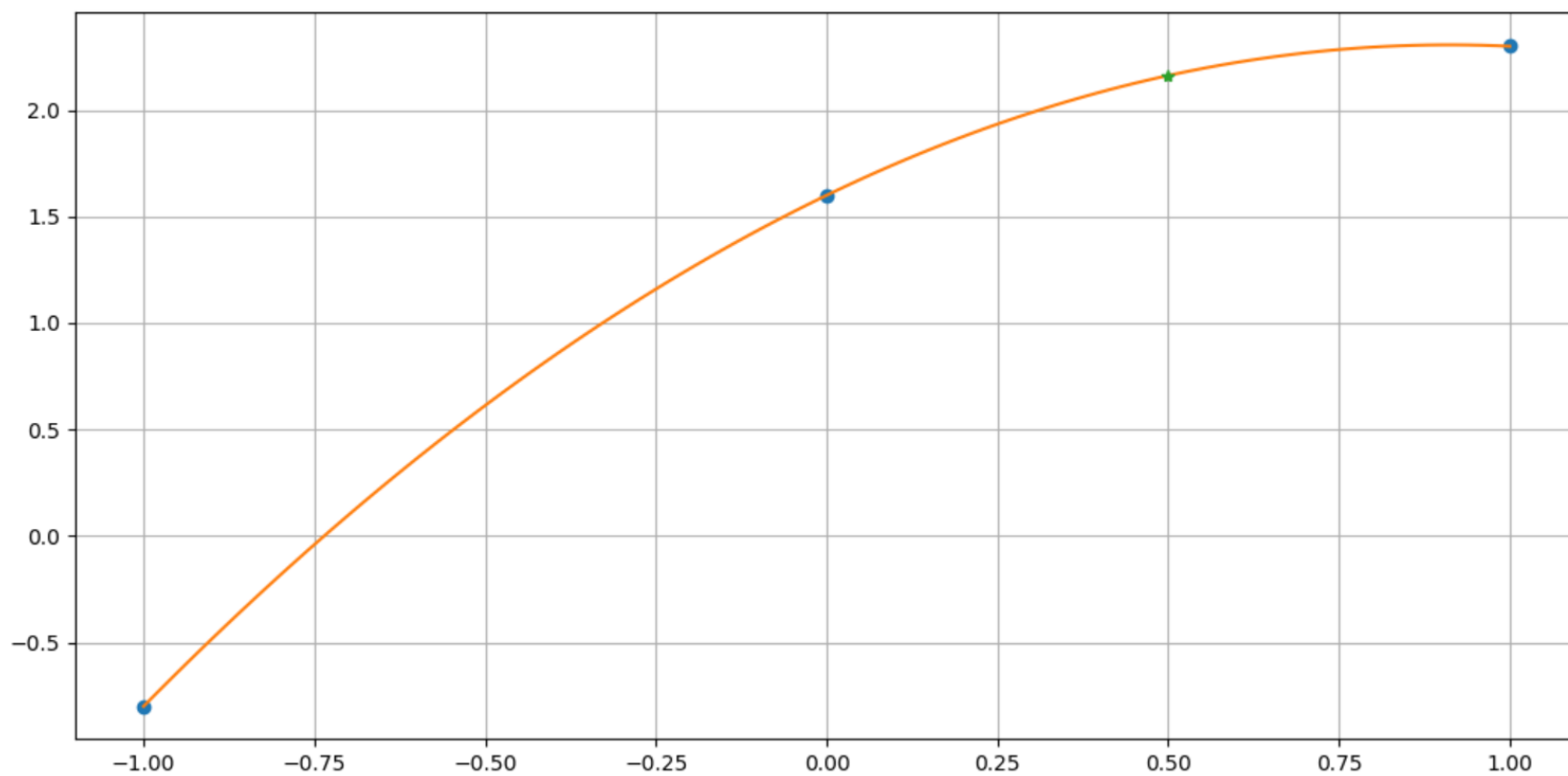
```
            Yt=Yt+y[j]*L
```

```
    return Yt
```

```
yt=lagrang(x,y,0.5)
```

```
print(yt)
```

```
XR=np.linspace(np.min(x),np.max(x),100)  
YR=[lagrang(x,y,i) for i in XR]  
plt.plot(x,y,'o',XR,YR,xt,yt,'*')  
plt.grid(True)  
plt.show()
```



Ряд Фурье

- Ряд Фурье позволяет изучать периодические функции, разлагая их на компоненты.
- Переменные токи и напряжения, смещения, скорость и ускорение кривошипно-шатунных механизмов и акустические волны - это типичные практические примеры применения периодических функций в инженерных расчетах.

Ряд Фурье периодических функций с периодом 2π .

$$f(x) = a_0 + a_1 \cos x + a_2 \cos 2x + a_3 \cos 3x + \dots \\ + b_1 \sin x + b_2 \sin 2x + b_3 \sin 3x + \dots,$$

где $a_0, a_1, a_2, \dots, b_1, b_2, \dots$ - действительные константы, т.е.

$$f(x) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos nx + b_n \sin nx)$$

- Коэффициенты a_0, a_n и b_n называются **коэффициентами Фурье**, и если их можно найти, то ряд называется **рядом Фурье**, соответствующим функции $f(x)$.

Тригонометрическая интерполяция

- **Тригонометрическим полиномом** от переменной x называется выражение вида

$$\begin{aligned} g_n(x) &= a_0 + a_1 \cos x + a_2 \cos 2x + \cdots + a_n \cos nx + \\ &\quad + b_1 \sin x + b_2 \sin 2x + \cdots + b_n \sin nx = \\ &= a_0 + \sum_{k=1}^n (a_k \cos kx + b_k \sin kx) . \end{aligned}$$

при фиксированных постоянных

$$a_0, a_1, a_2, \dots, a_n, b_1, \dots, b_n$$

Тригонометрическая интерполяция

- Если a_n или b_n отличны от нуля, то говорят, что полином **имеет порядок n** .

Тригонометрическая интерполяция

- Постановка задачи
- Построить тригонометрический полином порядка n , принимающий значения по следующей таблице
-

x	x_1	x_2	\dots	x_{2n+1}
y	y_1	y_2	\dots	y_{2n+1}

- Интерполирующий полином имеет вид

$$g_n(x) = a_0 + \sum_{k=1}^n (a_k \cos kx + b_k \sin kx)$$

- В узловых точках $g_n(x_j) = y_j$ при $j \in \{1, \dots, 2n + 1\}$

Узлы интерполяции предполагаются вещественными, различными и расположенными в интервале

$$[0, 2\pi[.$$

- Для получения коэффициентов интерполирующего полинома нужно решить систему $2n+1$ линейных уравнений

$$\begin{pmatrix} 1 & \cos x_1 & \sin x_1 & \cos 2x_1 & \sin 2x_1 & \dots & \cos nx_1 & \sin nx_1 \\ 1 & \cos x_2 & \sin x_2 & \cos 2x_2 & \sin 2x_2 & \dots & \cos nx_2 & \sin nx_2 \\ \dots & & & & & & & \\ 1 & \cos x_{2n+1} & \sin x_{2n+1} & \cos 2x_{2n+1} & \sin 2x_{2n+1} & \dots & \cos nx_{2n+1} & \sin nx_{2n+1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_{2n+1} \end{pmatrix}.$$

Тригонометрическая интерполяция

- Если в качестве узлов интерполяции взять равноотстоящие

$$x_j = \frac{2(j-1)\pi}{2n+1} \quad \text{при} \quad j \in \{1, 2, \dots, 2n+1\},$$

- то коэффициенты интерполяционного тригонометрического полинома находятся по формулам:

$$a_0 = \frac{1}{2n+1} \sum_{j=1}^{2n+1} y_j,$$

$$a_k = \frac{2}{2n+1} \sum_{j=1}^{2n+1} y_j \cos k x_j,$$

$$b_k = \frac{2}{2n+1} \sum_{j=1}^{2n+1} y_j \sin k x_j \quad \text{for } k \in \{1, \dots, n\}$$

Алгоритм расчета коэффициентов тригонометрического полинома

- 1) Ввести значения y_j , j изменяется от 1 до $2n+1$

Алгоритм расчета коэффициентов тригонометрического полинома

2) Вычислить значения

$$x_j = \frac{2(j-1)\pi}{2n+1} \quad \text{при} \quad j \in \{1, 2, \dots, 2n+1\},$$

3) Вычислить значения коэффициентов
тригонометрического полинома, размерность a и b равна
 N (оформим вычисление как функцию).

- 4) Рассчитать текущее значение тригонометрического полинома по формуле

$$g_n(x) = a_0 + \sum_{k=1}^n (a_k \cos kx + b_k \sin kx)$$

- 5) Сформировать массив интерполирующей функции y_t и доказать графически, что коэффициенты найдены верно
- ```
xt=np.linspace(0,6,100)
yt=np.zeros(100)
for i in range(100):
 yt[i]=furie(x,y,xt[i])
plt.plot(x,y,'o',xt,yt)
plt.grid(True)
plt.show()
```



Figure 1

