

Лекция 3 Аппроксимация и интерполяция данных. Численные методы

План лекции

- Практическое применение методов аппроксимации
- Математические определения

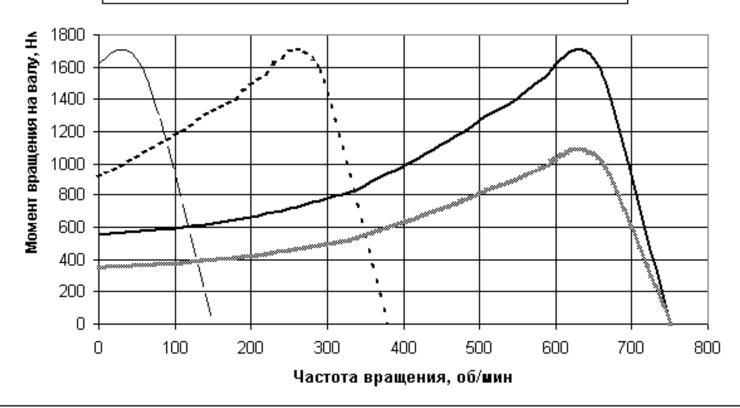


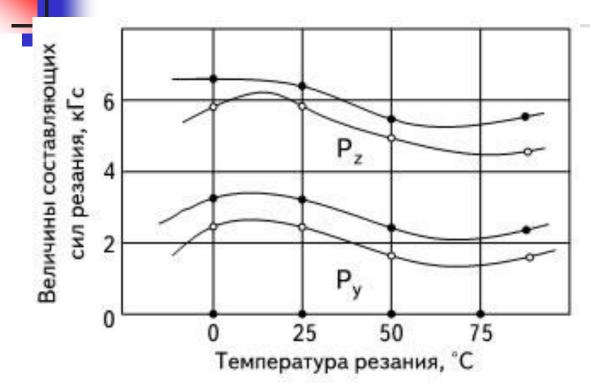
 Любому специалисту в своей практической деятельности приходится изучать зависимости между различными параметрами исследуемых объектов, процессов и систем.

- Например: зависимость числа оборотов двигателя от нагрузки, т.е. n=f(Мкр.); зависимость силы резания при обработке детали на металлорежущем станке от глубины резания, т.е. P=f(t), и т.д.
- Из всех способов задания зависимостей наиболее удобным является аналитический способ задания зависимости в виде функции n=f(Mkp.), P=f(t), y=f(t).

Механическая характеристика асинхронного двигателя при частотном регулировании скорости

——— f=50 Гц - - - f=25 Гц — — f=10 Гц ——— U=0,8Uo (50 Гц)





$$t = 0,1 \text{ mm}$$

 $\bigcirc - Vp = 0,8 \text{ m/mm}$
 $\bigcirc - Vp = 0,2 \text{ m/mm}$



- Однако на практике специалист чаще всего получает зависимости между исследуемыми параметрами экспериментально.
- В этом случае ставится натурный эксперимент, изменяются значения параметров на входе системы, измеряются значения параметров на выходе системы. Результаты измерений заносятся в таблицу.

В результате проведения натурного эксперимента получаем зависимости между исследуемыми параметрами в виде таблицы, т.е. получаем, так называемую, табличную функцию.

x	y=f(x)
-3,0	0,13
-2,7	0,15
-2,7 -2,4	0,19
-2,1	0,23
-1,8	0,29
-1,5	0,35
-1,2	0,44
-0,9	0,54
-0,6	0,66
-0,3	0,81
0,0	1,00
0,3	1,23
0,6	1,52
0,9	1,87
1,2	2,30
1,5	2,83
1,8	3,48
2,1	4,29
2,4	5,28
2,7	6,50
3,0	8,00



 Далее с этой табличной функцией необходимо вести научноисследовательские расчеты.



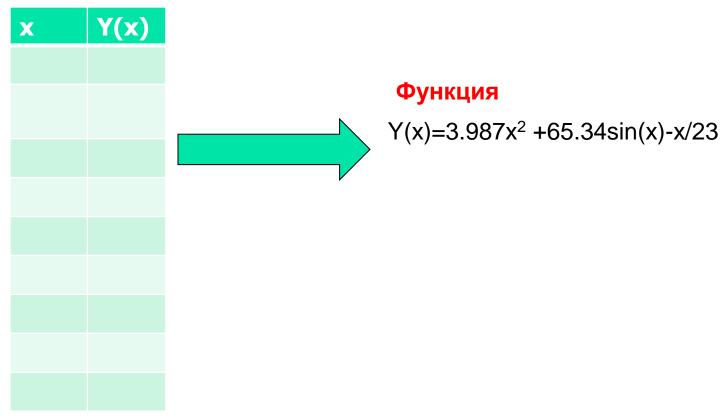
 Можно ли проинтегрировать или продифференцировать табличную функцию?



- При такой постановке задачи моделирования нужно заменить табличную функцию аналитической.
- Для этой цели используются методы аппроксимации и интерполяции.

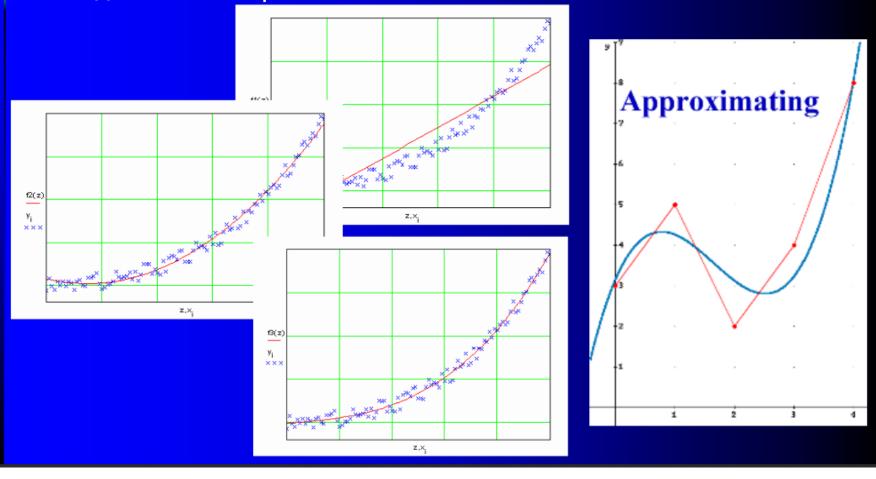


Таблица

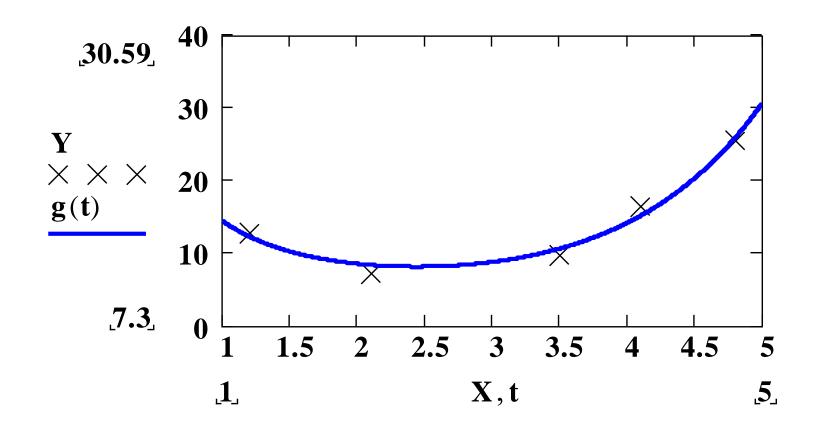


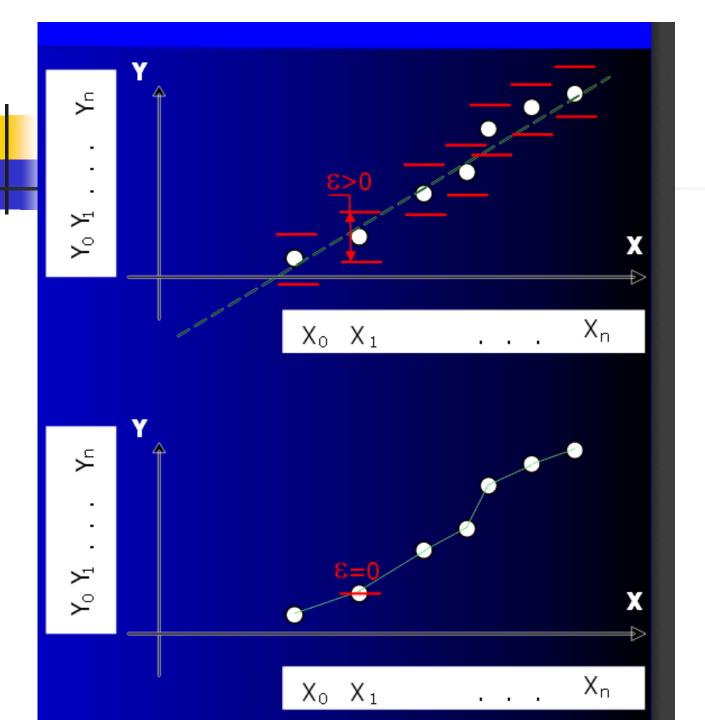
- Аппроксимация это замена исходной функции f(x) функцией ф(x) так, чтобы отклонение f(x) от ф(x) в заданной области было наименьшим.
- Функция ф(х) называется аппроксимирующей.

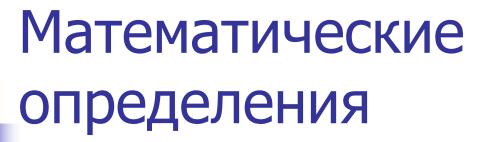
Чаще всего аппроксимацию применяют для экспериментального нахождения некоторых зависимостей.







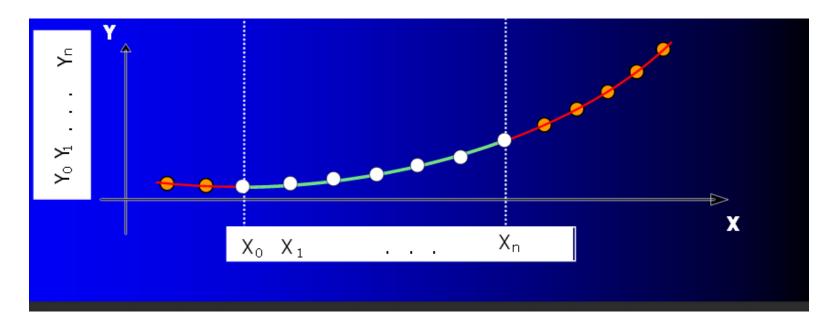




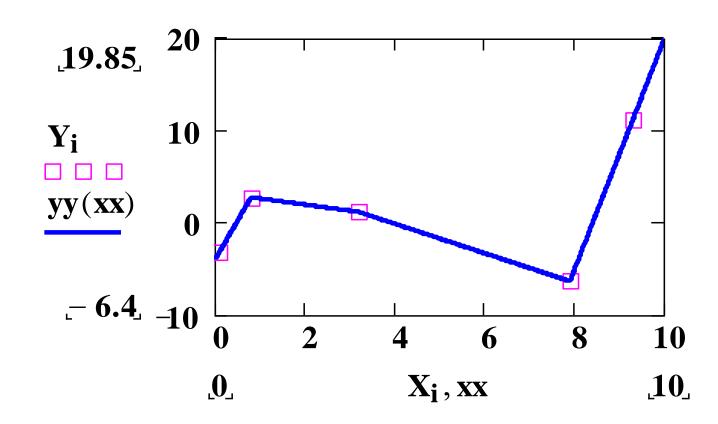
- Если исходная функция f(x) задана таблично (дискретным набором точек), то аппроксимация называется дискретной
- Если исходная функция f(x) задана аналитически (на отрезке), то аппроксимация называется непрерывной или интегральной

- Интерполяция это замена исходной функции f(x) функцией ф(x) так, чтобы ф(x) точно проходила через точки исходной функции f(x).
- Интерполяция еще называется точечной аппроксимацией
- Точки исходной функции f(x) называются узлами интерполяции

Экстраполяцией называется аппроксимация вне заданной области определения исходной функции, т.е.







 Найдя интерполяционную функцию, мы можем вычислить ее значения между узлами интерполяции, а также определить значение функции за пределами заданного интервала (провести экстраполяцию).

Если интерполяция проводится только для отдельных участков отрезка [a, b] (области определения f(x)), т.е. для m интерполяционных узлов, где m < n, то интерполяцию называют локальной.

Если интерполяционный многочлен ищется для всего интервала области определения x, т.е. для [x₀, x_n], то интерполяция называется глобальной.

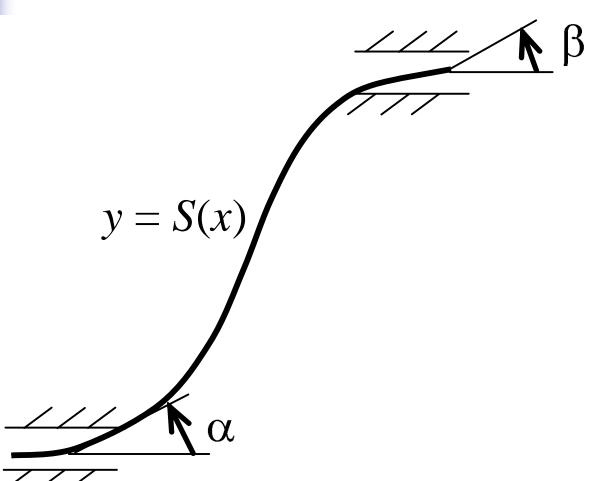
- Простейшими видами локальной интерполяции является линейная и квадратичная
- При линейной интерполяции точки заданной функции соединяются линейными отрезками, а при квадратичной – отрезками парабол.
- Такая интерполяция еще называется параболической.

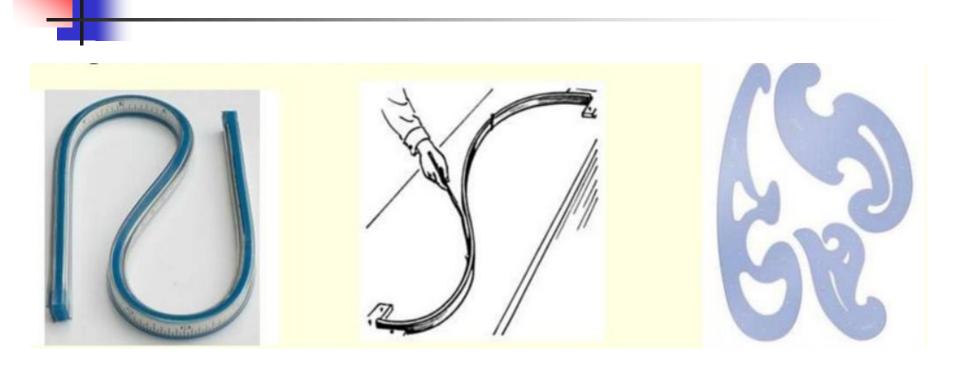


- Интерполяционный многочлен Лагранжа
- Интерполяционный многочлен Ньютона
- Сплайны

 Сплайн представляет собой математическую модель гибкого тонкого стержня из упругого материала, закрепленного в двух соседних узлах интерполяции с заданными углами наклона a и β так, чтобы потенциальная энергия стержня была минимальна







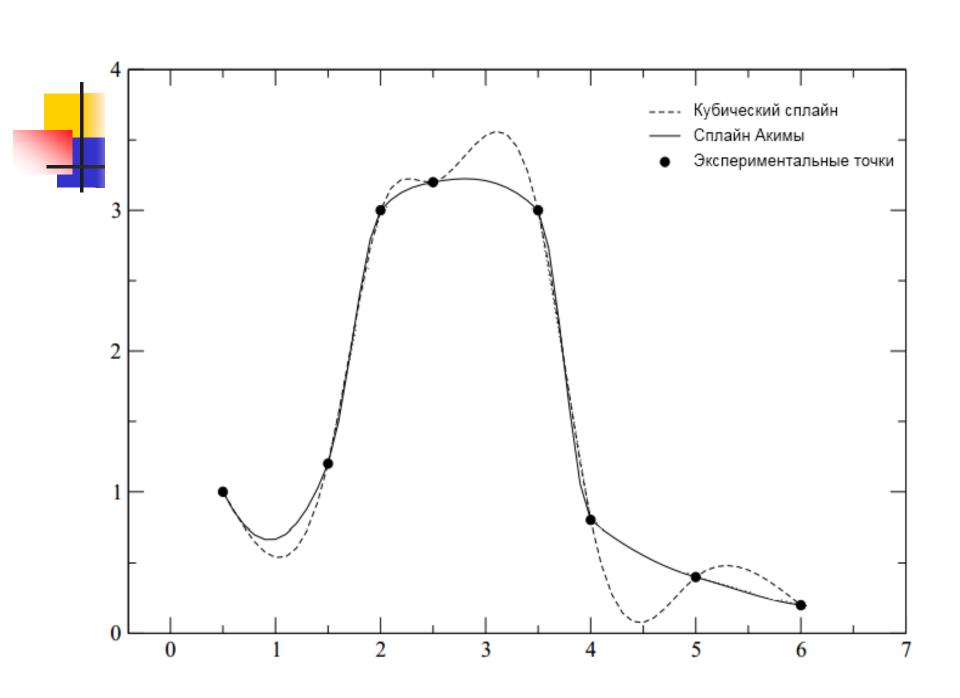


 Сплайн – функция, которая вместе с несколькими производными непрерывна на всем заданном отрезке [a,b], а на каждом частичном отрезке [x_i,x_{i+1}] в отдельности является некоторым алгебраическим многочленом.

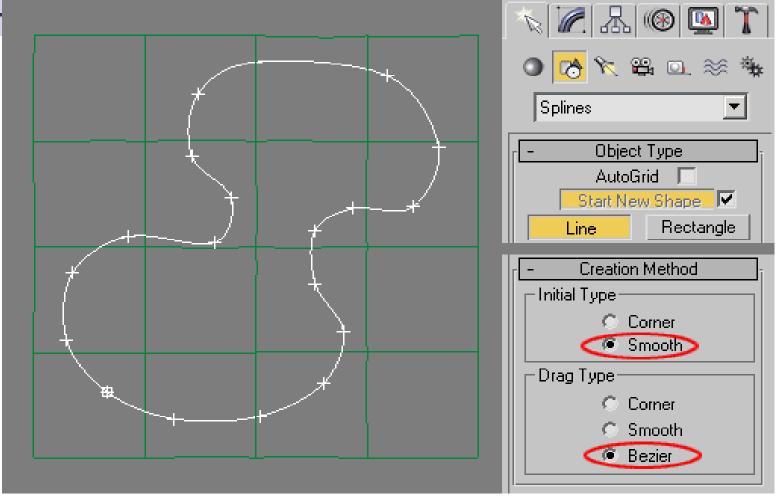
Сплайн-интерполяция

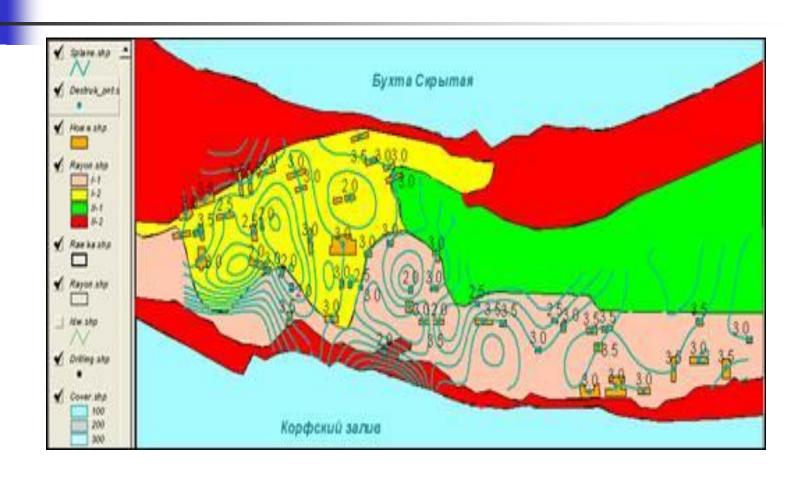
Применение:

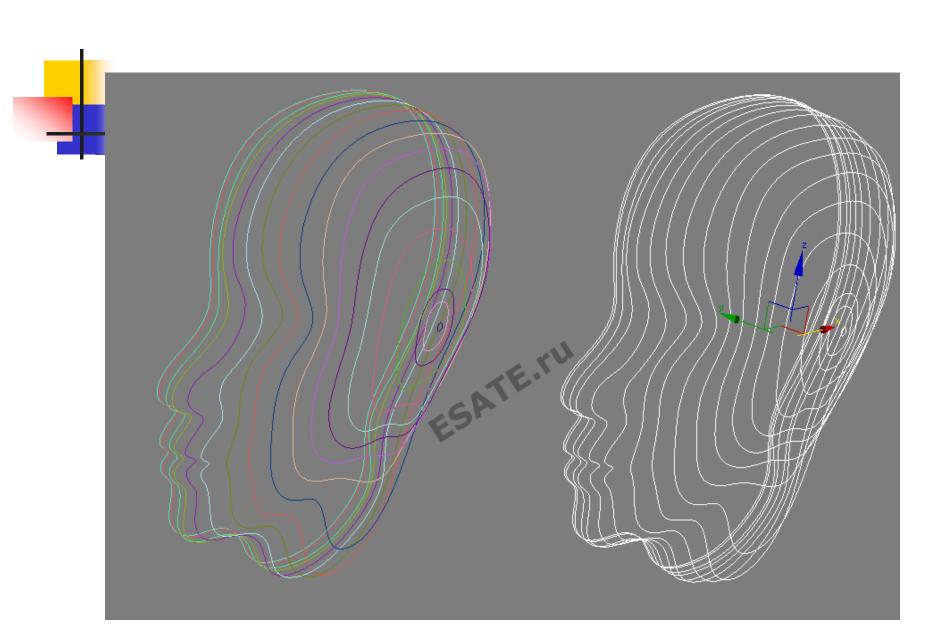
- в системах автоматизированного проектирования для задания линий и поверхностей;
- в задачах перекодировки звукового сигнала;
- в описании законов движения;
- в задачах прогнозирования;
- проектирование автомобильных дорог (сплайнтрассирование) и т.д.



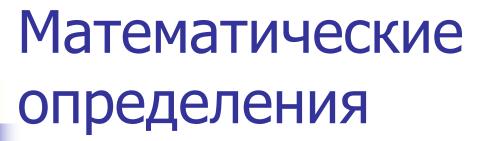




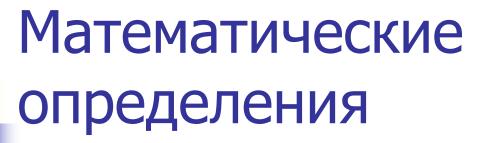




 Наиболее известными методами аппроксимации являются метод наименьших квадратов, метод многочленов Чебышева, рядов Тейлор и т.д.



- При решении задач аппроксимации часто используются функции регрессии
- Регрессия представление совокупности данных некоторой функцией *f(x)*.
- Задачей регрессии является вычисление параметров функции *f(x)* таким образом, чтобы функция приближала последовательность исходных точек с наименьшей погрешностью.



- При этом функция *f(x)* называется *уравнением регрессии*.
- При регрессии не требуется чтобы функция проходила через все заданные точки, что особенно важно при аппроксимации данных, заведомо содержащих ошибки.