Autorzy: Jaromir Przybyło Wersja 02.01.2024

Ćwiczenie CAMMOUSE Urządzenia wskazujące ("camera mouse")

Cele laboratorium:

• Zapoznanie się z zagadnieniami projektowania urządzeń wskazujących.

Przygotowanie

W przypadku realizacji ćwiczenia w laboratorium: w katalogu wskazanym przez prowadzącego utwórz podkatalog, w którym będą zapisywane wszystkie dane podczas ćwiczenia. Nazwa katalogu powinna zawierać: <nr ćwiczenia>_<data>_<inicjały osoby realizującej ćwiczenie>; zapisz i rozpakuj pliki ćwiczenia (pobrane z UPEL) do utworzonego katalogu; po skończonych zajęciach pamiętaj o usunięciu danych z dysku.

W przypadku realizacji ćwiczenia zdalnie:

 wymagania: MATLAB R2023a z modułem: Image Acquisition Toolbox, Image Processing Toolbox, Audio Toolbox, DSP System Toolbox, Deep Learning Toolbox: kamera internetowa, mikrofon, następujące AddOns: MATLAB Support Package for USB Webcams, Image Acquisition Toolbox Support Package for OS Generic Video Interface, Deep Learning Toolbox Model for AlexNet Network

Informacje na temat sprawozdania z ćwiczenia zostały zamieszczone na końcu instrukcji

Proszę o zgłaszanie nieścisłości w instrukcji drogą emailową do prowadzącego zajęcia.

Wymagania

Wykonane wcześniej ćwiczenia:

o Ćwiczenie TRACK: Śledzenie twarzy w systemie rozpoznawania mimiki

Część I – kalibracja i ocena wydajności systemu

Gdzie szukać dodatkowych informacji:

- Internet słowa kluczowe: human-computer interfaces
- System pomocy środowiska MATLAB i modułu Image Processing Toolbox oraz Computer Vision System Toolbox
- [1] Ken Hinckley, "Input Technologies and Techniques", Microsoft Research:
 https://www.microsoft.com/en-us/research/publication/input-technologies-techniques/
- [2] https://www.billbuxton.com/input04.Taxonomies.pdf

W tej części ćwiczenia będzie używany przykład śledzenia twarzy z ćwiczenia TRACK. Kod został uzupełniony i odpowiednio zmodyfikowany, ale zasadniczy algorytm śledzenia twarzy nie został zmieniony.

Celem tej części ćwiczenia będzie sprawdzenie wydajności systemu (szybkość działania) oraz jego kalibracja.

1) Otwórz skrypt testHarness_CAMMOUSE_czl.mizapoznaj się z nim. Ustaw parametry (numer kamery) w sekcji oznaczonej UZUPEŁNIJ_1:

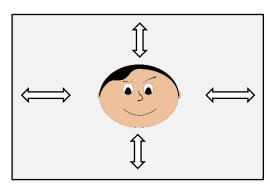
```
parametryImportu.nr
```

Ta część ćwiczenia wymaga do działania kamery. Jeśli kamera nie działa, możesz spróbować zrobić kalibrację offline używając nagranego pliku video. W tym celu w skrypcie należy odpowiednio zmodyfikować fragmenty kodu oznaczone %VIDEO (2 miejsca). Opcjonalnie można skorzystać z innego interfejsu do kamery (2 miejsca oznaczone "Alternatywny interfejs kamery").

Skrypt realizuje następującą funkcjonalność:

- pobranie ramki z kamery
- wywołanie śledzenia twarzy (myAlgorithmCAMMOUSE.m)
 - śledzenie podobnie jak w ćwiczeniu TRACK, przy czym pominięto detekcję ust i nosa
 - istotnym rezultatem z algorytmu są współrzędne ROI wykrytej twarzy na podstawie których wyznaczany jest środek ROI (środek twarzy)
- eksport danych do pliku TXT (myExportDataCAMMOUSE.m)
 - nazwa pliku wyjściowego: calibdata.txt
 - format zapisywanych danych CSV (ang. comma separated files):
 iter, facex, facey, t2
 (numer iteracji, współrzędna x twarzy, współrzędna y twarzy, czas przetwarzania poprzedniej ramki)
- wizualizacja (myVisualizationCAMMOUSE.m)

2) Uruchom skrypt i zbierz dane potrzebne do kalibracji sterowania kursorem przy pomocy ruchów głowy. Wcześniej ustaw kamerę tak, aby twarz znajdowała się w centrum obrazu i zajmowała jego niewielką część (zbyt duża twarz może powodować gubienie śledzenia przy brzegach ekranu). W trakcie działania skryptu poruszaj głową maksymalnie w prawo, w lewo, w górę i w dół, tak jakbyś chciał/chciała sterować kursorem na ekranie.



Ponieważ za każdym uruchomieniem skryptu nadpisywany jest plik TXT, po zakończonym działaniu skryptu zrób kopię utworzonego pliku tekstowego, np. z nazwą calibdata_1.txt (kopia będzie używana do kalibracji).

- 3) Otwórz skrypt kalibruj Danel.m i wykonuj kolejne sekcje kodu, notując w sprawozdaniu rezultaty oraz uzupełniając odpowiednie fragmenty kodu:
 - nie zapomnij zmienić nazwę pliku TXT z poprzedniego etapu tak aby odpowiadała nazwie pliku w tym skrypcie
 - wyznaczanie średniego FPS (frames per second)
 - wyznaczanie współczynników kalibracyjnych dla sterowania bezwzględnego

Zaobserwuj trajektorię ruchu twarzy i zastanów się w jaki sposób można przełożyć ruchy twarzy w fizycznej przestrzeni (odwzorowanej na obrazie 2D) na ruch kursora na ekranie komputera.

Sprawdź w literaturze (wykład "Interakcja i Komputer", [2]) czym różni się sterowanie bezpośrednie od pośredniego (ang. relative vs absolute Controllers).

Jednym z parametrów urządzeń wejściowych jest współczynnik C-D (ang. control to display ratio), określający mapowanie fizycznego przemieszczenia urządzenia wskazującego na ruch kursora na ekranie.

$$CD = \frac{dx (przemieszczenie urządzenia w rzeczywistym świecie)}{DX (przemieszczenie kursora na ekranie)}$$

Zanotuj obliczone współczynniki CD dla osi x oraz y (oznaczone dalej w kodzie CDx, CDy). Poprawne współczynniki powinny pozwolić na kalibrację w taki sposób, aby wartości współrzędnych x i y po kalibracji mieściły się w zakresie <0,1>, czyli aby maksymalnemu wychyleniu głowy w prawo/lewo/góra/dół odpowiadały współrzędne 0/1,0/1. Zwróć uwagę, że DX (przemieszczenie kursora na ekranie) jest znormalizowane w zakresie 0-1. Dzięki temu można je przeskalować łatwo do dowolnej rozdzielczości.

Autorzy: Jaromir Przybyło Wersja 02.01.2024

- rezultaty działania skryptu zapisywane są do pliku calibldata.mat używanego później w trakcie działania systemu.
- 4) W przypadku małego FPS (<10) możesz dobrać (parametryImportu) odpowiednią rozdzielczość akwizycji oraz skalowania obrazu tak aby zwiększyć FPS. Zanotuj w sprawozdaniu użyte parametry.

Część II – sterowanie bezwzględne

Celem tej części ćwiczenia będzie realizacja sterowania bezwzględnego kursorem.

- 1) Otwórz skrypt testHarness CAMMOUSE cz2.mizapoznaj się z nim.
 - Skopiuj dobrane wcześniej (testHarness_CAMMOUSE_cz1.m) parametry akwizycji z kamery (rozdzielczość...).

Ta część ćwiczenia wymaga do działania kamery. Jeśli kamera nie działa, możesz spróbować zrobić kalibrację offline używając nagranego pliku video. W tym celu w skrypcie należy odpowiednio zmodyfikować fragmenty kodu oznaczone %VIDEO (2 miejsca). Opcjonalnie można skorzystać z innego interfejsu do kamery (2 miejsca oznaczone "Alternatywny interfejs kamery").

- Ustaw odpowiednie parametry algorytmu parametryAlg.calibfilename upewnij się, że nazwa pliku MAT z danymi kalibracyjnymi jest poprawna (domyślnie jest ustawiona nazwa calibldata.mat)
- Otwórz plik sterowaniel.m i zapoznaj się z nim. Funkcja ta jest odpowiedzialna za generowanie sterowania kursorem. Twoim zadaniem będzie uzupełnienie odpowiednich fragmentów kodu (oznaczonych UZUPEŁNIJ) oraz przetestowanie działania sterowania kursorem.
 - Funkcja przyjmuje jako argumenty wejściowe: obraz, ROI twarzy [x,y,w,h] oraz
 wyznaczone w procesie kalibracji parametry: offset_x, offset_y, CDx, CDy
 - \circ Na podstawie ROI twarzy wyznaczany jest jej środek współrzędne x, y które następnie będą odpowiednio normalizowane przy pomocy współczynników z kalibracji.
 - Obliczone współrzędne kursora (x_cursor, y_cursor) są dodatkowo korygowane, tak aby nie wykraczały poza zakres <0,1> oraz odwracane są osie (tak aby ruch głowy w prawo odpowiadał ruchowi kursora w prawo). Współrzędne kursora są zwracane przez funkcję i przekazywane do wizualizacji.
 - Podpowiedź: zwróć uwagę, iż wyznaczanie współrzędnych kursora
 (x_cursor, y_cursor) odbywa się podobnie jak w skrypcie do kalibracji
 (kalibrujDanel.m)
- 2) Uruchom skrypt testHarness_CAMMOUSE_cz2.misprawdź poprawność sterowania kursorem.
 - Spróbuj tak sterować kursorem, aby w oknie wykresu po prawej narysować prostokąt. Zanotuj rezultat (przycisk "zrzut ekranu" tworzy plik sterowanie_rezultat_1.jpg)
 - Spróbuj tak dobrać kalibrację (patrz poprzedni punkt ćwiczenia) aby sterowanie było jak najbardziej wygodne. Zanotuj rezultat sterowania (wraz z nowymi parametrami kalibracji).
 - W sprawozdaniu zamieść fragmenty uzupełnionego kodu oraz rezultaty. Zanotuj wnioski.
 - Jeśli potrzebne jest wydłużenie czasu pojawiania się na ekranie trajektorii ruchu (czerwone kropki), można zmodyfikować kod w skrypcie myVisualizationCAMMOUSE.m w linii 36 obj.cursorData = -1*zeros(30*5,2);
 liczba 30 odpowiada za długość bufora

Część III – sterowanie względne

Celem tej części ćwiczenia będzie realizacja sterowania względnego kursorem. Ruchy głowy będą pełniły rolę wychyleń joysticka (prawo, lewo, góra, dół) sterującego kursorem.

- 1) Otwórz skrypt testHarness CAMMOUSE cz3.mizapoznaj się z nim.
 - Ta część ćwiczenia wymaga do działania kamery. Jeśli kamera nie działa, możesz spróbować zrobić kalibrację offline używając nagranego pliku video. W tym celu w skrypcie należy odpowiednio zmodyfikować fragmenty kodu oznaczone %VIDEO (2 miejsca). Opcjonalnie można skorzystać z innego interfejsu do kamery (2 miejsca oznaczone "Alternatywny interfejs kamery").
 - Otwórz plik sterowanie2.m i zapoznaj się z nim. Funkcja ta jest odpowiedzialna za generowanie sterowania kursorem.
 - Funkcja przyjmuje jako argumenty wejściowe: obraz, ROI twarzy [x,y,w,h] oraz ustawione w głównym skrypcie parametry(nie bierzemy pod uwagę parametrów z procesu kalibracji, ale jest możliwe rozbudowanie skryptu o taką funkcjonalność).
 - Na podstawie ROI twarzy wyznaczany jest jej środek współrzędne x, y które następnie są odpowiednio skalowane do zakresu <0,1> wraz z uwzględnieniem translacji do środka układu współrzędnych. W ten sposób wychylenie głowy od pozycji spoczynkowej (x2, y2) jest traktowane jak wychylenie joysticka. Dla uproszczenia przyjmujemy, że głowa powinna być położona na środku obrazu z kamery. Dodatkowo, aby uwzględnić niedokładność położenia, wprowadzony został parametr histerezy wychylenie jest wykrywane dopiero po przekroczeniu progu (parametryAlg.histereza) w każdą ze stron. Po przekroczeniu progu, aktualne odchylenie głowy od pozycji spoczynkowej jest mnożone przez współczynniki wzmocnienia i dodawane do aktualnego położenia kursora na ekranie.
 - Obliczone współrzędne kursora (x_cursor, y_cursor) są dodatkowo korygowane, tak aby nie wykraczały poza zakres <0,1> oraz odwracane są osie (tak aby ruch głowy w prawo odpowiadał ruchowi kursora w prawo). Współrzędne kursora są zwracane przez funkcję i przekazywane do wizualizacji (wraz z parametrami oraz informacjami o odchyleniu).
- 2) Uruchom skrypt testHarness_CAMMOUSE_cz3.misprawdź poprawność sterowania kursorem.
 - Spróbuj tak sterować kursorem, aby w oknie wykresu po prawej narysować prostokąt. Zanotuj rezultat (przycisk "zrzut ekranu" tworzy plik sterowanie_rezultat_1.jpg).
 - Spróbuj tak dobrać parametry (histereza, wzmocnienia) aby sterowanie było jak najbardziej wygodne. Zanotuj rezultaty sterowania (wraz z parametrami) dla wykonanych prób.
 - W sprawozdaniu zamieść fragmenty uzupełnionego kodu oraz rezultaty. Zanotuj wnioski.

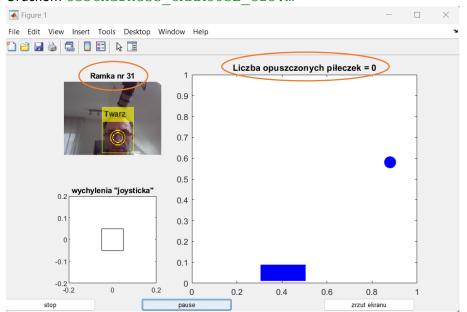
Część IV (opcjonalna) – gra Pong

- 1. Otwórz skrypt myVisualizationCAMMOUSEpong.mizapoznaj się z nim
- 2. Zmodyfikuj skrypt testHarness_CAMMOUSE_cz3.m tak aby używać do wizualizacji skryptu: myVisualizationCAMMOUSEpong.m

Linie:

```
%-wizualizacja danych
showObj = myVisualizationCAMMOUSE();
zamień na:
%-wizualizacja danych
```

showObj = myVisualizationCAMMOUSEpong();
3. Uruchom testHarness CAMMOUSE cz3.m



- a. Domyślnie skrypt uruchamia się w trybie pauzy, tak aby dać użytkownikowi czas na powiększenie okna i przygotowanie się do gry.
- b. Rozpocznij grę (przycisk continue)
- c. Zrób zrzut ekranu ze swoim rekordem i zamieść w sprawozdaniu (minimalna liczba opuszczonych piłeczek w jak najdłuższym czasie/liczbie ramek).
- 4. Podobnie jak wyżej, zmodyfikuj skrypt testHarness_CAMMOUSE_cz2.m a następnie zanotuj swój rekord w sprawozdaniu robiąc zrzut ekranu.

Raport z ćwiczenia

Raport z ćwiczenia należy dostarczyć poprzez system UPEL, w formacie PDF. Raport składa się z <u>3 części</u>. Pierwsza część zawiera rezultaty otrzymane w trakcie realizacji ćwiczenia i należy ją umieścić na UPEL pod koniec ćwiczeń. Kolejne części (analiza i wnioski oraz odpowiedzi na pytania), należy umieścić na UPEL w terminie określonym przez prowadzącego zajęcia (najczęściej jest to tydzień czasu – przed następnym ćwiczeniem).

W sprawozdaniu proszę zamieść:

Data realizacji ćwiczenia i godzina:

Imię i nazwisko:

Rezultaty

- 1) Cz.I: Zamieść rezultaty oraz fragmenty kodu uzupełnione w trakcie ćwiczenia.
- 2) Cz.II: Zamieść rezultaty oraz fragmenty kodu uzupełnione w trakcie ćwiczenia.
- 3) Cz.III: Zamieść rezultaty oraz fragmenty kodu uzupełnione w trakcie ćwiczenia.
- 4) Cz.IV: Zamieść zrzuty ekranu przedstawiające Twoje rekordy w grze PONG

Analiza i wnioski

- 1) Cz.I: Zamieść wnioski i odpowiedzi na pytania z tej części ćwiczenia (patrz m.in. 2 pytania w skrypcie kalibrujDanel.m)
- 2) Cz.II: Zanotuj wnioski ze sterowania bezwzględnego. Czy szybkość analizy video jest odpowiednia do sterowania ?
- 3) Cz.III: Zanotuj wnioski ze sterowania względnego. Zastanów się czy wprowadzenie zamiast stałych współczynników wzmocnienia, współczynników zależnych od np. stopnia wychylenia lub szybkości ruchu poprawiłoby wygodę sterowania?

<u>Pytania</u>

- 1) Cz.I: Czym różni się sterowanie bezpośrednie od pośredniego?
- 2) Cz.III: Co to jest funkcja przejścia (transfer function)?
- 3) Zanotuj (ankieta na UPEL "Postęp realizacji ćwiczenia na 1szych zajęciach") na pierwszych zajęciach z tego ćwiczenia, do którego punktu udało Ci się zrealizować ćwiczenie w trakcie zajęć"