Radio FM

x(t) - rzeczywisty (nie zespolony!) sygnał radiowy (L+R, P, L-R, RDS), patrz normy oraz program fm koder.m.

Mamy takie samo widmo dla częstotliwości dodatnich i ujemnych, (a)symetria widma .



Ver. 1

Modulator FM sygnału o częstotliwości nośnej f_0 = f_c [MHz} (K_{V2F} – voltage-to-freq coef; nazywany też K_{VCO}), czyli od razu także UP-konwerter na wybraną częstotliwość nośną f_c :

$$x_{FM-UP}(t) = \cos\left(2\pi f_c t + 2\pi K_{V2F} \int_0^t x(t) dt\right) = \cos\left(2\pi f_c t + \varphi(t)\right)$$
 (1)

 ${f UWAGA}$ dot. analogowego odbiornika. Odtworzenie sygnału x(t) poprzez różniczkowanie $x_{{\it FM-UP}}(t)$:

$$\frac{dx_{FM-UP}(t)}{dt} = -\left(2\pi f_c + 2\pi K_{V2F}x(t)\right) \cdot \sin\left(2\pi f_c t + 2\pi K_{V2F}\int_0^t x(t) dt\right)$$

Sin() jest szybkozmienny. Przeprowadzamy detekcję jego wolnozmiennej obwiedni. Skąd otrzymujemy $(2\pi f_c + 2\pi K_{V2F}x(t))$, a stąd x(t). Filtr różniczkujący powinien być tylko w interesującym nas zakresie częstotliwości (wokół f_c), poza nim – pasmo zaporowe.

Ver 2

Najpierw modulator FM sygnału o częstotliwości nośnej f_0 =0 Hz (baseband), wokół 0 Hz. Z tego powodu musimy pracować na zespolonym sygnale analitycznym aby nie było "kopii" (przenikania): częstoliwości dodatnie \leftrightarrow ujemne. Równania:

$$z_{FM}(t) = \exp\left(j \cdot 2\pi \left(0 \cdot t + K_{V2F} \int_{0}^{t} x(t)dt\right)\right) = \exp\left(j \cdot 2\pi K_{V2F} \int_{0}^{t} x(t)dt\right) = \exp\left(j \cdot \varphi(t)\right)$$

$$z_{FM}(t) = e^{j\varphi(t)} = \cos(\varphi(t)) + j\sin(\varphi(t)) = I(t) + jQ(t), \qquad \varphi(t) = \arctan\left(\frac{Q}{I}\right)$$

Potem UP-konwerter częstotliwości sygnału zespolonego (bez "kopii" częstotliwości ujemnych):

$$z_{FM-UP}(t) = z_{FM}(t)e^{j2\pi f_c t} = e^{j\varphi(t)}e^{j2\pi f_c t} = e^{j(2\pi f_c t + \varphi(t))}$$

Potem pozostawiamy tylko część rzeczywistą sygnału:

$$x_{EM-IJP}(t) = \text{Re}\left(z_{EM-IJP}(t)\right) = \cos(2\pi f_c t + \varphi(t)) \tag{2a}$$

czyli pojawia się kopia widma w częstotliwościach ujemnych. Otrzymujemy to samo co w (1). W eterze jest sygnał o wartościach rzeczywistych.

Układowo realizuje się konwersję do wyższych częstotliwości za pomocą pomnożenia $\cos(\varphi(t))$ przez $\cos(2\pi f_c t)$ a $\sin(\varphi(t))$ przez $-\sin(2\pi f_c t)$:



DOWN-konwerter częstotliwości (pomnożenie sygnału odebranego osobno przez cos() oraz -sin()):

$$y_I(t) = x_{FM-UP}(t)\cos(2\pi f_n t + \theta) = \cos(2\pi f_c t + \varphi(t))\cos(2\pi f_n t + \theta)$$

$$y_{o}(t) = x_{EM-I/P}(t)(-\sin(2\pi f_{n}t + \theta)) = -\cos(2\pi f_{n}t + \varphi(t))\sin(2\pi f_{n}t + \theta)$$

Dla $v_l(t)$ stosujemy wzór:

$$\cos(\alpha)\cos(\beta) = \cos(\alpha - \beta) - \sin(\alpha)\sin(\beta)$$
:

i otrzymujemy:

$$y_{I}(t) = \cos(2\pi(f_{c} - f_{n})t + (\varphi(t) - \theta)) - \sin(2\pi f_{c}t + \varphi(t))\sin(2\pi f_{n}t + \theta)$$
(3a)

Dla $v_O(t)$ stosujemy wzór:

$$-\cos(\alpha)\sin(\beta) = \sin(\alpha - \beta) - \sin(\alpha)\cos(\beta)$$

i otrzymujemy:

$$y_{o}(t) = \sin(2\pi(f_{c} - f_{n})t + (\varphi(t) - \theta)) - \sin(2\pi f_{c}t + \varphi(t))\cos(2\pi f_{n}t + \theta)$$
(3b)

Dalej (LPF()=Low Pass Filter odcinający drugie, szybkozmienne składniki we wzorach na $v_l(t)$ (3a) i $v_o(t)$ (3b):

$$y_I^{LP}(t) = LPF\left(y_I(t)\right) = \cos(2\pi(f_c - f_n)t + (\varphi(t) - \theta)) \tag{4a}$$

$$y_O^{LP}(t) = LPF\left(y_O(t)\right) = \sin(2\pi(f_c - f_n)t + (\varphi(t) - \theta))$$
(4b)

Ponieważ teraz ponownie sygnał jest modulowany w częstotliwości wokół 0 Hz (lub blisko niej), musimy pracować na zespolonym sygnale analitycznym, aby nie było "kopii" (przenikania): częstotliwości dodatnie ↔ ujemne:

$$y_{IQ}^{LP}(t) = y_I^{LP}(t) + j \cdot y_Q^{LP}(t) = e^{j\alpha(t)}, \quad \text{gdzie} \quad \alpha(t) = (2\pi (f_c - f_n)t + (\varphi(t) - \theta))$$
 (4c)

Wersja 1. Potem demodulacja (odtworzenie kąta fazowego $\alpha(t)$ tak jak w modulacjach PSK):

$$\alpha(t) = \operatorname{arctg}\left(\frac{\operatorname{Re}\left(y_{IQ}^{LP}(t)\right)}{\operatorname{Im}\left(y_{IQ}^{LP}(t)\right)}\right) = \operatorname{arctg}\left(\frac{y_{Q}^{LP}(t)}{y_{I}^{LP}(t)}\right)$$
(5)

a następnie odtworzenie częstotliwości chwilowej (przypadek radia FM), metodą różniczkowania kąta $\alpha(t)$:

$$\frac{1}{2\pi} \frac{d\alpha(t)}{dt} = (f_c - f_n) + \frac{1}{2\pi} \frac{d\varphi(t)}{dt} = (f_c - f_n) + x(t)$$
 (6)

skad:

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \frac{d\alpha(t)}{dt} - (f_c - f_n) \tag{6}$$

Różnica (f_c-f_n) nas "nie boli", gdyż składowa stała "nie gra" w przetwarzaniu dźwięku.

W postaci cyfrowej mamy (wykorzystanie (5), zaniedbujemy
$$(f_c - f_n)$$
): (7)

$$x(n) = \frac{1}{2\pi} \frac{d\alpha(n)}{dn} = \frac{1}{2\pi} \frac{\alpha(n) - \alpha(n-1)}{1} = \frac{1}{2\pi} \left(\operatorname{arctg}\left(\frac{y_{Q}^{LP}(n)}{y_{I}^{LP}(n)}\right) - \operatorname{arctg}\left(\frac{y_{Q}^{LP}(n-1)}{y_{I}^{LP}(n-1)}\right) \right)$$

Wersja 2. Wzór (7) można uprościć do postaci:

$$x(n) = \frac{1}{2\pi} \cdot \sphericalangle \left[y_{IQ}^{LP}(n) \cdot \left(y_{IQ}^{LP}(n-1) \right)^* \right]$$
(8)

ponieważ:

$$d\alpha(n) = \langle \left[y_{IQ}^{LP}(n) \cdot \left(y_{IQ}^{LP}(n-1) \right)^* \right] = \langle \left[e^{j\alpha(n)} e^{-j\alpha(n-1)} \right] = \langle \left[e^{j(\alpha(n)-\alpha(n-1))} \right] = \langle e^{jd\alpha(n)} \rangle$$
(9)

Wniosek. W analogowo-cyfrowym odbiorniku analogowego radia FM otrzymujemy na wejściu jego części cyfrowej sekwencje próbek $y_I^{LP}(n)$ i $y_Q^{LP}(n)$, z których tworzymy sygnał zespolony (4c), a następnie korzystamy z (8) w celu wykonania demodulacji częstotliwościowej. Sygnał (4c)(10) jest sztucznym tworem umożliwiającym proste odtworzenie x(n).

PODSUMOWANIE

NADAJNIK w pełni analogowy

x(t) – hybrydowy sygnał stacji radia FM

$$\varphi(t) = 2\pi K_{V2F} \int_{0}^{t} x(t)dt$$
 - zmienny kąt

 $x_{FM}(t) = e^{j\varphi(t)}$ - modulacja FM wokół 0 Hz

Potem UP-konwerter częstotliwości:

$$x_{FM-UP}(t) = \text{Re}\left(e^{j\phi(t)}e^{j2\pi f_{c}t}\right) = \cos(2\pi f_{c}t + \phi(t)) = \cos(\phi(t)) \cdot \cos(2\pi f_{c}t) + \sin(\phi(t)) \cdot (-\sin(2\pi f_{c}t))$$

ODBIORNIK w pełni analogowy

DOWN-konwerter częstotliwości:

$$y_I^{LP}(t) = \text{LowPass}[x_{FM-UP}(t)\cos(2\pi f_c t)]$$

$$y_Q^{LP}(t) = \text{LowPass}\left[x_{FM-UP}(t)\left(-\sin(2\pi f_c t)\right)\right]$$

$$\alpha(t) = \operatorname{arctg}\left(\frac{\operatorname{Im}\left(y_{lQ}^{LP}(t)\right)}{\operatorname{Re}\left(y_{lQ}^{LP}(t)\right)}\right)$$

$$\hat{x}(t) = \frac{1}{2\pi} \frac{d\alpha(t)}{dt} \text{ (estymata } x(t)\text{)}$$

NADAJNIK

Część cyfrowa

$$x(n)$$
 – hybrydowy sygnał stacji radia FM

 $\varphi(n) = 2\pi K_{V2F} \sum_{k=0}^{n} x(n)$ - zmienny kąt

Matlab (patrz program fm koder.m)

$$x=(L+R)+c19+(L-R).*cos(c38)+...$$

$$xfm = exp(i*fi)$$

Część analogowa

$$\mathbf{x}_{FM}(t) = D / A\{\mathbf{x}_{FM}(n)\}$$

Potem UP-konwerter częstotliwości:

$$x_{FM-UP}(t) = \text{Re}(x_{FM}(t)e^{j2\pi f_c t}) = \text{Re}(x_{FM}(t)) \cdot \cos(2\pi f_c t) + \text{Im}(x_{FM}(t)) \cdot (-\sin(2\pi f_c t))$$

ODBIORNIK

Cześć analogowa

$$y_I^{LP}(n) = A/D \left\{ \text{LowPass} \left[x_{FM-UP}(t) \cos(2\pi f_c t) \right] \right\}$$

$$y_Q^{LP}(n) = A/D \left\{ \text{LowPass} \left[x_{FM-UP}(t) \left(-\sin(2\pi f_c t) \right) \right] \right\}$$

Część cyfrowa:

MATLAB

Wejście:
$$y_I^{LP}(n)$$
 i $y_Q^{LP}(n)$

$$d\alpha(n) = \left\langle \left[y_{lQ}^{LP}(n) \cdot \left(y_{lQ}^{LP}(n-1) \right)^* \right] \right\rangle$$
 dfi = atan2(imag(IQ(1:end-1)), real(IQ(2:end));

$$\hat{x}(n) = \frac{1}{2\pi} \cdot d\alpha(n)$$
 $\mathbf{x} = \frac{d\mathbf{fi}}{(2*\mathbf{pi})};$