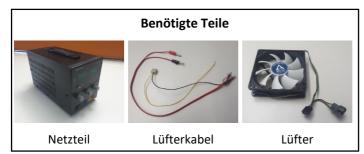
### Die Montage der Lüftersteuerung



Anschließen der Lüftersteuerung und der "– Pol" (Masse) an den Calliope



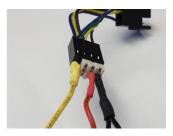
Anschließen der < Lüfter an eine Spannungsversorgung: Rot zu Rot (+ Pol) Schwarz zu Blau (- Pol)





< Lüfteranschluss ohne Steuerleitung

Lüfteranschluss > mit Steuerleitung (gelbes Kabel)





verbinden mehrere in < Reihe geschalteter Lüfter >

(mit und ohne Steuerungssignal Möglich)



## Die Programmierung des Calliope

 Mithilfe der Motorensteuerung kann die Lüftergeschwindigkeit beeinflusst werden

- 😝 Motor 🗛 🕶 mit 🕡
- Motorgeschwindigkeit wird in % angegeben (0-100%)
- Bei der Lüftergeschwindigkeit ist die Wirkung umgekehrt, je niedriger die eingestellte Geschwindigkeit, desto höher ist die Drehzahl

### Die Montage des Ultraschallsensors



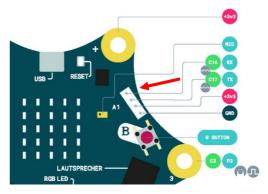


- Auf dem Calliope kann der Anschluss ebenfalls nur in einer Richtung eingesteckt werden
- Anschluss des Kabels in die Buchse A1 oberhalb des B-Knopfes (da dieser analoge Signale verarbeiten kann)
- Wie in der Abbildung oben zu sehen, ist das gelbe Kabel das Signalkabel
- Das Signal liegt also am PIN C16 an



Die Anschlussbuchse und der Stecker sind verdrehungssicher konstruiert. Aus der Beschriftung geht hervor, dass:

- Schwarz Masse/Ground (- Pol)
- Rot VCC (+ Pol)
- Weiß nicht angeschlossen (NC – not connectet)
- Und Gelb das Signalkabel ist



# Die Programmierung des Ultraschallsensors

- Um das Grove-Modul zu nutzen, muss zuerst das Paket hinzugefügt werden (Fortgeschritten – Paket hinzufügen – Grove)
- Anschließend wird unter der Motorensteuerung ein neuer Blockbereich eingeblendet.
- Hier gibt es die Möglichkeit den Sensorwert des Ultraschallsensors abzufragen.







### **Die Montage des Servomotors**

#### **Benötigte Teile**









Servo-Signalkabel

Servomotor

Versorgungskabel

Batteriepack

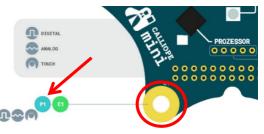


Anschließen des Signalkabels und des Minus-Pols an den Calliope:



Das Signalkabel und das Batterie-Pack-Verbindungskabel entsprechend ihrer Farbcodierung an den Servo-Motor anschließen:

- Signalkable f
  ür das einstellen des Winkels
- Schwarz Masse/Ground (- Pol)
- Rot VCC (+ Pol)



- Signalkable für das einstellen des Winkels an den Pin "P1" (da dieser analoge Werte einstellen kann)
- Schwarz Masse/Ground (- Pol) mit dem "-" Pin des Calliope verbinden [Anschluss damit die der Minuspol das gleiche negative Potential hat]

# **Die Programmierung des Servomotors**

 Unter "Fortgeschrittene" im Bereich Pins findet sich die Funktion für die Steuerung eines Servomotors



 Mit der Funktion folgender Funktion "schreibe Servo an Pin [P1] auf [180]"



kann ein beliebiger Winkel an den Servo gesendet werden



 Der Programmcode wartet nicht auf das erreichen der Position aus diesem Grund wird nach dem Senden des Winkels eine Pause benötigt

Das auslesen des eingestellten Winkels ist nicht möglich (Speichern des Winkels)

#### Veröffentlicht unter CC BY SA

Dieses Werk ist unter einer Creative Commons Lizenz vom Typ Namensnennung - Weitergabe unter gleichen Bedingungen 4.0 International zugänglich. Um eine Kopie dieser Lizenz einzusehen, konsultieren Sie http://creativecommons.org/licenses/by-sa/4.0/ oder wenden Sie sich brieflich an Creative Commons, Postfach 1866, Mountain View, California, 94042, USA.





