### Convolution Neural Network

(using cifar-10, fashion-mnist dataset)

### Convolution Neural Network란?

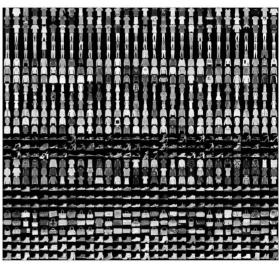
Deep Neural Network와 다르게 Convolution Layer가 추가, 즉, conv layer를 이용하여 각 이미지들의 feature를 추출하여 이 feature들이 각각의 weight들을 학습하는 Network이다.

#### Convolution Neural Network

(using Fashion-MNIST data)

#### Fashion-MNIST Data?

- Image size = 28 x 28
- Data Size [training set images = 60,000] , [test set images = 10,000]
- Data Label [0 ; T-shirt/top]
  - [1; Trouser]
  - [2; Pullover]
  - [3 ; Dress]
  - [4; Coat]
  - [5; Sandal]
  - [6 ; Shirt]
  - [7 ; Sneaker] [8 ; Bag]
  - [9; Ankle boot]



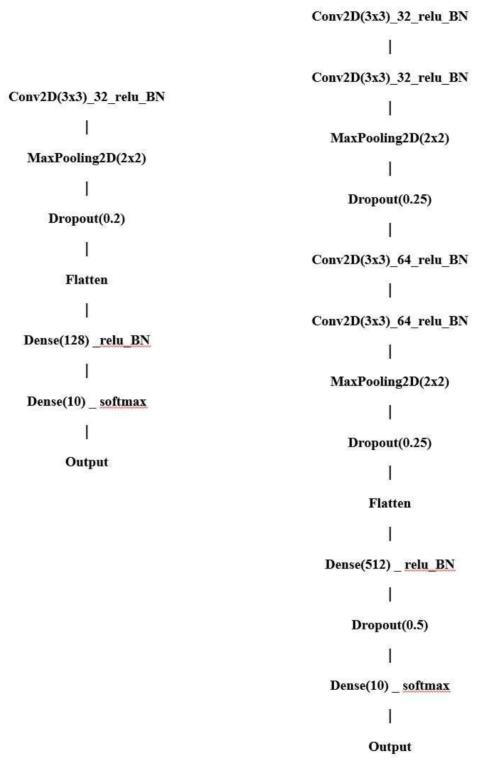
Source: https://github.com/zalandoresearch/fashion-mnist

### **Processing**

- 1. Load Data
- 2. Define Model
- 3. Compile Model
- 4. Fit Model
- 5. Evaluate Model
- 6. Tie It All Together

1~6번 순서로 진행하며, (2,3,4)번을 바꿔가면서 최적의 성능을 내는 CNN를 완성할 것이다.

## Define Model



[두 가지 모델 비교]

# Compile Model

Loss Function: Cross-entropy

Loss Function: Cross-entropy

Optimization: SGD Optimization: Adam

Learning Rate: 0.001 Learning Rate: 0.001

### Fit Model

Epoch = 200 Epoch = 12

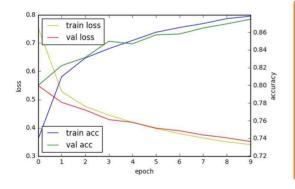
Batch\_size = 30 Batch\_size = 100

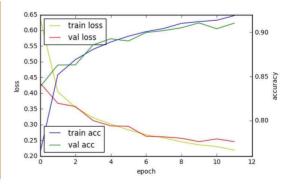
### **Evaluate Model**

Accuracy: 85.71% Accuracy: 91.89%

Val\_Accuracy: 91.04%

#### Visualization





### Convolution Neural Network

(using CIFAR-10 data)

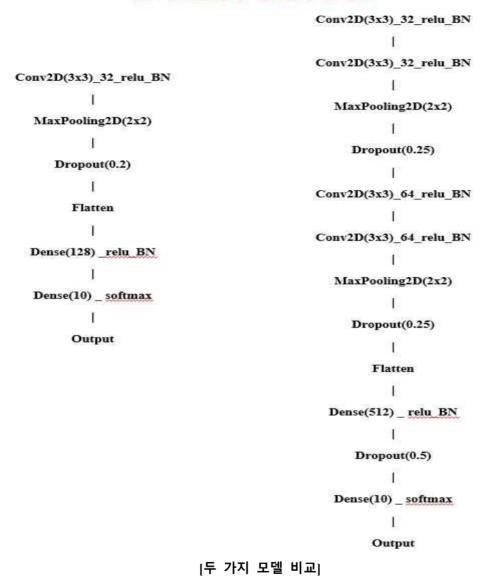
#### CIFAR-10 Data ?

- Image size =  $32 \times 32 \times 3$
- Data Size [training set images = 50,000], [test set images = 10,000]
- Data Label [0 ; Airplane]
  - [1; Automobile]
  - [2; Bird]
  - [3; Cat]
  - [4; Deer]
  - [5; Dog]
  - [6; Frog]
  - [7; Horse]
  - [8; Ship]
  - [9 ; Truck]



https://www.cs.toronto.edu/~kriz/cifar.html

### Define Model



## Compile Model

Loss Function: Cross-entropy

Loss Function: Cross-entropy

Optimization: SGD Optimization: Adam

Learning Rate: 0.001 Learning Rate: 0.001

### Fit Model

Epoch = 200

Batch\_size = 30

Epoch = 12

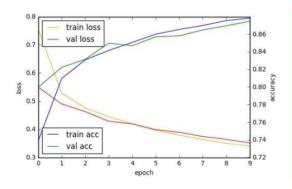
Batch size = 100

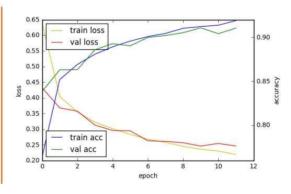
### **Evaluate Model**

Accuracy: 85.71% Accuracy: 91.89%

Val Accuracy: 85.71% Val Accuracy: 91.04%

#### Visualization





# Batch Normalization (ICML 2015)

Deep Learning에서 골치 아픈 문제 중 하나는 vanishing/exploding gradient 문제

Layer 수가 적은 경우는 문제가 심각하지 않지만, layer 수가 많아지면 누적될수록 문제가 심각해 진다

이러한 문제를 해결하기 위해서 Dropout, Regularization 등 방법이 있지만 여전히 Layer 수가 많아지면 Training이 잘 안되는 경향이 있어서,

나온 것이 BN(Batch Normalization)이다. BN에서는 Training하는 과정 자체를 안정화 및 속도를 향상시키고 싶어 했고, 이들은 불 안정화가 일어나는 이유가 "Internal Covariance Shift"라고 주장

Internal Covariance Shift ? 이전 layer의 parameter 변화로 인해 현재 layer의 분포가 바뀌는 현상

해결방법으로는? Batch normalization, Whitening

Whitening: input분포의 평균을 0, 표준편차 1인 input으로 normalization시키는 방법

단순하게 whitening을 통해 평균과 분산을 조정하는 것보다는 좀 더 나은 방법이 필요하며, 그것이 바로 BN(batch normalization) BN은 평균과 분산을 조정하는 과정이 별도의 process로 있는 것이 아니고, Training하면서 같이 조절이 된다는 점이 whitening과 차이점

**Input:** Values of x over a mini-batch:  $\mathcal{B} = \{x_{1...m}\}$ ;

Parameters to be learned:  $\gamma$ ,  $\beta$ 

Output:  $\{y_i = BN_{\gamma,\beta}(x_i)\}$ 

$$\mu_{\mathcal{B}} \leftarrow \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} x_i$$
 // mini-batch mean

$$\sigma_{\mathcal{B}}^2 \leftarrow \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (x_i - \mu_{\mathcal{B}})^2$$
 // mini-batch variance

$$\widehat{x}_i \leftarrow \frac{x_i - \mu_B}{\sqrt{\sigma_B^2 + \epsilon}}$$
 // normalize

$$y_i \leftarrow \gamma \hat{x}_i + \beta \equiv BN_{\gamma,\beta}(x_i)$$
 // scale and shift

Training, Test 차이점

Training ->mini-batch 마다 값을 구함

Test ->구한 값의 평균을 사용