

Chapitre 3: Travail et Énergie d'un point matériel - Résumé

Travail d'une force:

$$W_A^B(\vec{F}) = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{OM} \quad ; \quad [W_A^B(\vec{F})] = \text{Joule (J)}$$

* Dans le cas où la force \vec{F} est constante:

$$W_A^B(\vec{F}) = \vec{F} \cdot \vec{AB} = \|\vec{F}\| \|\vec{AB}\| \cos(\vec{AB}, \vec{F})$$

* Dans le cas où $\vec{F} = F\vec{x}$ (La force \vec{F} agit suivant l'axe $x'Ox$):

$$W_A^B(\vec{F}) = \int_{x_A}^{x_B} F dx$$

Puissance d'une force:

$$P = \vec{F} \cdot \vec{v} = \|\vec{F}\| \|\vec{v}\| \cos(\vec{v}, \vec{F})$$

$$[P] = W \cdot H(W) = \frac{J}{s}$$

Relation entre travail et puissance:

Puissance moyenne: $P_m = \frac{W}{\Delta t}$

Puissance instantanée: $P = \frac{dW}{dt}$

Théorème de l'énergie cinétique:

$$\Delta E_{c_A}^B = W_A^B(\vec{F}) \quad \text{où } \vec{F} \text{ est la résultante des forces appliquées}$$

Forces conservatives et forces non conservatives :

- * Une force \vec{F}_c est dite conservative si son travail entre deux positions A et B ne dépend pas du chemin suivi par le système en mouvement, mais il dépend uniquement des positions initiale A et finale B du système :

$$W_A^B(\vec{F}_c) = \int_A^B \vec{F}_c \cdot d\vec{OM} = \text{constante}$$

On peut dire aussi que quel que soit le parcours fermé, le travail d'une force conservative est nul :

$$\oint \vec{F}_c \cdot d\vec{OM} = 0$$

Exemples : Poids, Tension d'un ressort, Force d'interaction gravitationnelle, Force électrique, Une force constante, ...

- * Une force \vec{F}_{nc} est dite non conservative si son travail dépend du chemin suivi

On peut dire aussi qu'il existe au moins un parcours fermé sur lequel le travail de \vec{F}_{nc} est non nul.

Exemples : Force de frottement, Résistance de l'air

Energie potentielle :

A chaque force conservative correspond une énergie potentielle donnée par :

$$\Delta E_p_A^B = -W_A^B(\vec{F}_c) = -\int \vec{F} \cdot d\vec{OM}$$

L'inverse est vraie, c.à.d, à chaque énergie potentielle correspond une force conservative. La force conservative est dite alors :
Force dérivant d'un potentiel.

Dans le cas d'un mouvement rectiligne suivant l'axe (x'Ox):

$$E_p = - \int F dx \Leftrightarrow F = - \frac{dE_p}{dx}$$

Dans le cas d'un mouvement rectiligne suivant la direction radiale:

$$E_p = - \int F dr \Leftrightarrow F = - \frac{dE_p}{dr}$$

Energie potentielle élastique:

$$E_p = \frac{1}{2} k (\Delta l)^2 \quad \text{ou} \quad \Delta l \text{ est la compression ou l'étirement du ressort ou de l'élastique}$$

k est la constante de raideur du ressort ou de l'élastique.

$$\text{Force élastique: } T = k \Delta l$$

Energie potentielle gravitationnelle:

Très loin de la surface de la Terre:

Exemple: Mouvement des satellites

$$\vec{F} = - \frac{Gm_T m}{r^2} \vec{u}_r = - mg_0 \frac{R_T^2}{r} \vec{u}_r$$

$$E_p(r) = - \frac{Gm_T m}{r} = - mg_0 \frac{R_T^2}{r}$$

$$E_p(r \rightarrow \infty) = 0$$

Au voisinage de la surface de la Terre:

$$\vec{F} = \vec{P} = - mg_0 \vec{u}_r$$

$$E_p(h) = mg_0 h$$

$$E_p(h=0) = 0$$

Théorème de l'énergie mécanique totale: $E_T = E_c + E_p$

$$\Delta E_{TA}^B = \Delta E_{cA}^B + \Delta E_{pA}^B = \int_A^B (\vec{F}_{nc}) \cdot d\vec{l}$$