

統計力学特論レポート

お茶の水女子大学人間文化創成科学研究科理学専攻

1940620

前田実津季

2020 年 1 月 25 日

1. 密度行列 ρ が純粋状態を表すための必要かつ十分条件が $\rho^2 = \rho$ で与えられることを示す。

*まず必要条件であることを示す。

密度行列 ρ が純粋状態であるとき、ある一つの状態 $|\psi\rangle$ を使って、

$$\rho = |\psi\rangle\langle\psi| \quad (1)$$

と表すことができる。

$$\rho^2 = |\psi\rangle\langle\psi| \cdot |\psi\rangle\langle\psi| \quad (2)$$

となり、ベクトルの規格直交性から $\langle\psi|\psi\rangle = 1$ であるので、

$$\rho^2 = |\psi\rangle\langle\psi| = \rho \quad (3)$$

*次に十分条件であることを示す。

ρ の固有値 λ_j 、固有状態 $|\lambda_j\rangle$ を使用して、

$$\rho|\lambda_j\rangle = \lambda_j|\lambda_j\rangle$$

ρ について解くと、

$$\rho = \sum_j \lambda_j |\lambda_j\rangle\langle\lambda_j| \quad (4)$$

今、このとき $\rho^2 = \rho$ であるので、(4) 式から

$$\begin{aligned} \rho^2 &= \sum_j \lambda_j^2 |\lambda_j\rangle\langle\lambda_j| \\ &= \sum_j \lambda_j |\lambda_j\rangle\langle\lambda_j| \end{aligned} \quad (5)$$

となり、つまり次の式が成り立つ。

$$\lambda_j^2 = \lambda_j \quad (6)$$

この (6) 式が成り立つのは、 $\lambda_j = 1, 0$ である。

このとき、 λ_j については、 $\sum_j \lambda_j = 1$ で、 $\lambda_j \geq 0$ であるので、

$$\lambda_j = 1$$

よって、 $\rho^2 = \rho$ の時は、1 つの固有値は 1 で、残りの固有値は 0 であることがわかった。

$$\rho = |\psi\rangle\langle\psi| \quad (7)$$

よって、必要かつ十分条件を示すことができた。

2. 規格化された2つの線形独立なベクトル $|a\rangle, |b\rangle$ と実パラメータ λ を用いて演算子 $\rho = (1 - \lambda)|a\rangle\langle a| + \lambda|b\rangle\langle b|$ を定義する。ただし、 $\langle a|b\rangle \neq 0$ と仮定する。このとき、演算子 ρ が量子状態を表すためにパラメータ λ が満たすべき条件を求める。

演算子 ρ が量子状態を表すために、必要な条件としては、

$$\textcircled{1} \rho > 0$$

$$\textcircled{2} \text{Tr} \rho = 1$$

の2つがある。

この $\textcircled{1}$ の条件に関しては、等価な条件として、

$$\begin{cases} \rho \text{の固有値} > 0 \\ \text{任意の状態ベクトル } |\psi\rangle \text{ について } \langle \psi | \rho | \psi \rangle \geq 0 \end{cases}$$

がある。これらの条件を調べることで $\textcircled{1}$ 条件を満たすので、実際に計算を行ってみると、任意の状態ベクトル $|\psi\rangle$ に対して

$$\begin{aligned} \langle \psi | \rho | \psi \rangle &= (1 - \lambda) \langle \psi | a \rangle \langle a | \psi \rangle + \lambda \langle \psi | b \rangle \langle b | \psi \rangle \\ &= (1 - \lambda) |\langle \psi | a \rangle|^2 + \lambda |\langle \psi | b \rangle|^2 \\ &\geq 0 \end{aligned} \tag{8}$$

(8) 式について、 $|\langle \psi | a \rangle|^2, \lambda |\langle \psi | b \rangle|^2 \geq 0$ より、

$$\begin{cases} 1 - \lambda \geq 0 \\ \lambda \geq 0 \end{cases}$$

よって、 $\textcircled{1}$ の条件を満たすには、

$$0 \leq \lambda \leq 1 \tag{9}$$

である。次に、 $\textcircled{2}$ については、

$$\begin{aligned} \text{Tr} \rho &= (1 - \lambda) |a\rangle\langle a| + \lambda |b\rangle\langle b| \\ &= (1 - \lambda) \langle a | a \rangle + \lambda \langle b | b \rangle \\ &= 1 - \lambda + \lambda = 1 \end{aligned} \tag{10}$$

よって (9)、(10) 式から、

$$\underline{0 \leq \lambda \leq 1} \tag{11}$$

3. 時間 t に依存した演算子 $A(t)$ に対して次の方程式の解 $X(t)$ を求める。

$$\frac{\partial}{\partial t} X(t) = X(t) A(t)$$

初期条件： $X(0) = 1$

ただし、 $[A(t_1), A(t_2)] \neq 0 (t_1 \neq t_2)$ である。

$X(t)$ について、まず次の形を仮定する。

$$X(t) = [1 + \int_0^t dt' A(t') + \frac{1}{2} \int_0^t dt_1 A(t_1) \int_0^t dt_2 A(t_2) + \cdots] X(0) \quad (12)$$

実際に微分してみる。

$$\frac{d}{dt} X(t) = [A(t) + \frac{1}{2} A(t) \int_0^t dt' A(t') + \frac{1}{2} \int_0^t dt' A(t') \underline{A(t) + \cdots}] X(0) \quad (13)$$

下線部の項が前後入れ替わり、 $A(t)$ を前にくくり出すことができれば、(13) 式は、

$$\frac{d}{dt} X(t) = A(t) X(t)$$

となる。

そこで、時間順序積 T を用いて、時間の順序で並べてくれる特徴を活かす。

(12) 式に関して、

$$X(t) = T[1 + \int_0^t dt' A(t') + \frac{1}{2} \int_0^t dt_1 A(t_1) \int_0^t dt_2 A(t_2) + \cdots] X(0)$$

であれば、

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} X(t) &= T[A(t) + \frac{1}{2} A(t) \int_0^t dt' A(t') + \frac{1}{2} \int_0^t dt' A(t') \underline{A(t) + \cdots}] X(0) \\ &= A(t) T[1 + \int_0^t dt' A(t') + \frac{1}{2} \int_0^t dt_1 A(t_1) \int_0^t dt_2 A(t_2) + \cdots] X(0) \\ &= A(t) X(t) \end{aligned} \quad (14)$$

となる。よって、

$$\begin{aligned} X(t) &= T[1 + \int_0^t dt' A(t') + \frac{1}{2} \int_0^t dt_1 A(t_1) \int_0^t dt_2 A(t_2) + \cdots] X(0) \\ &= \underline{T \exp(\int_0^t dt' A(t))} X(0) \end{aligned} \quad (15)$$

4. 次の式で与えられる 4×4 行列が量子状態を表すための必要十分条件を求める。

$$\begin{pmatrix} a & 0 & 0 & x \\ 0 & b & y & 0 \\ 0 & z & c & 0 \\ w & 0 & 0 & d \end{pmatrix}$$

上記の行列が量子状態を表すための条件としては、

① $\rho > 0$

② $Tr\rho = 1$

である。

①の条件に関して、言い換えると、 $\rho^+ = \rho$ である。

よって①に関して、満たすためには、 ρ はエルミート共役な行列である。

②については、

$$Tr \begin{pmatrix} a & 0 & 0 & x \\ 0 & b & y & 0 \\ 0 & z & c & 0 \\ w & 0 & 0 & d \end{pmatrix} = a + b + c + d = 1$$

である。よって、

$$\begin{cases} \text{行列はエルミート共役な行列である。} \\ a + b + c + d = 1 \end{cases}$$

である必要がある。

5. 大きさ $1/2$ のスピンの状態 $\rho(t)$ の時間発展が次の量子マスター方程式によって決定される場合を考える。

$$\frac{\partial}{\partial t} \rho(t) = -\frac{i}{2} \omega [\sigma_z, \rho(t)] + \gamma [\sigma_z \rho(t) \sigma_z - \rho(t)] \quad (16)$$

ただし、 ω と、 γ は正の定数、 σ_z はスピンの z の成分を表すパウリ行列である。初期状態がスピンの x 成分の固有状態であるとき、任意の時刻での状態 $\rho(t)$ を求め、スピンのような運動をするかを定性的に説明する。

まずパウリ行列に関して、まとめる。

$$\sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad (17)$$

またこれらを利用して、次の行列を定義する。

$$\sigma_+ = \frac{\sigma_x + i\sigma_y}{2} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \sigma_- = \frac{\sigma_x - i\sigma_y}{2} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad (18)$$

密度演算子は、

$$\rho(t) = \frac{1}{2}[1 + \vec{a}(t)\vec{\sigma}] \quad (19)$$

この時、

$$\begin{aligned} \vec{a}(t) &= (a_x(t), a_y(t), a_z(t)) \\ \vec{\sigma} &= (\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z) \end{aligned} \quad (20)$$

である。また、

$$\begin{aligned} \langle \sigma_x \rangle &= a_x \\ \langle \sigma_y \rangle &= a_y \\ \langle \sigma_z \rangle &= a_z \end{aligned}$$

であるので、(19) 式は、

$$\rho(t) = \frac{1}{2}(1 + a_z\sigma_z + a_+\sigma_+ + a_-\sigma_-) \quad (21)$$

時刻 t での $\rho(t)$ を知るには、(19) 式より、 $\langle \sigma_z(t) \rangle$ 、 $\langle \sigma_+(t) \rangle$ が分かれば良い。

($\langle \sigma_+(t) \rangle^* = \langle \sigma_-(t) \rangle$ ので $\langle \sigma_+ \rangle$ 、 $\langle \sigma_z \rangle$ について解いていく。)

(16) 式の両辺に σ_+ をかけて、トレースをとる。

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} \langle \sigma_+ \rangle &= \text{Tr} \sigma_+ \frac{\partial}{\partial t} \rho(t) \\ &= \text{Tr} [\sigma_+ (-\frac{i}{2} w[\sigma_z, \rho(t)] + \gamma [\sigma_z \rho(t) \sigma_z - \rho(t)])] \\ &= -\frac{i}{2} w \text{Tr} [\sigma_+, [\sigma_z, \rho(t)]] + \gamma \text{Tr} [\sigma_+ (\sigma_z \rho \sigma_z - \rho)] \end{aligned} \quad (22)$$

下線部の項について、計算していく。下線部の 1 項目に関して、

$$\begin{aligned} \text{Tr} [\sigma_+, [\sigma_z, \rho(t)]] &= \text{Tr} (\sigma_+ \sigma_z \rho(t) - \sigma_+ \rho(t) \sigma_z) \\ &= \text{Tr} (\sigma_+ 2\sigma_+ \sigma_- \rho(t) - \sigma_+ \rho(t) - \sigma_+ \rho(t) 2\sigma_+ \sigma_- + \sigma_+ \rho(t)) \\ &= \text{Tr} (2\sigma_+^2 \sigma_- \rho(t) - \sigma_+ \rho(t) 2\sigma_+ \sigma_-) \\ &= -2\text{Tr} \rho(t) \sigma_+ \sigma_- \sigma_+ = -2\langle \sigma_+(t) \rangle \end{aligned} \quad (23)$$

($\sigma_+^2 = 0$ であるため。)

次に下線部の 2 項目に関して、

$$\begin{aligned}
Tr[\sigma_+(\sigma_z\rho\sigma_z) - \rho] &= Tr\sigma_+(2\sigma_+\sigma_-\rho(t)\sigma_z - \rho\sigma_z - \rho) \\
&= Tr\sigma_+(2\sigma_+\sigma_-\rho(2\sigma_+\sigma_- - 1) - \rho(2\sigma_+\sigma_- - 1) - \rho) \\
&= Tr\sigma_+(4\sigma_+\sigma_-\rho\sigma_+\sigma_- - 2\sigma_+\sigma_-\rho - 2\rho\sigma_+\sigma_- + \rho - \rho) \\
&= Tr(-2\rho\sigma_+\sigma_-\sigma_+) \\
&= -2\langle\sigma_+(t)\rangle
\end{aligned} \tag{24}$$

よって (22) 式は、

$$\frac{\partial}{\partial t}\langle\sigma_+\rangle = (iw - 2\gamma)\langle\sigma_+\rangle \tag{25}$$

これが、x-y 平面での緩和を示している。

同様にして、z 方向も考える。

$$\begin{aligned}
\frac{\partial}{\partial t}\langle\sigma_z\rangle &= Tr(\sigma_z\frac{\partial}{\partial t}\rho(t)) \\
&= Tr\sigma_z(-\frac{i}{2}w\sigma_z\rho(t) + \frac{i}{2}w\rho(t)\sigma_z + \gamma\sigma_z\rho(t)\sigma_z - \gamma\rho(t))
\end{aligned}$$

$\sigma_z^2 = 1$ より、

$$\frac{\partial}{\partial t}\langle\sigma_z\rangle = 0 \tag{26}$$

よって、まとめると、

$$\begin{cases} \langle\sigma_+\rangle = e^{(iw-2\gamma)t}\langle\sigma_+(0)\rangle \\ \langle\sigma_-\rangle = e^{(-iw-2\gamma)t}\langle\sigma_-(0)\rangle \\ \langle\sigma_z\rangle = 0 \end{cases} \tag{27}$$

(21) 式より、時刻 t での密度演算子は、

$$\rho(t) = \frac{1}{2} + e^{(iw-2\gamma)t}\langle\sigma_+(0)\rangle\sigma_+ + e^{(-iw-2\gamma)t}\langle\sigma_-(0)\rangle\sigma_- \tag{28}$$

となる。

t での z 成分は初期状態のまま 0 で、初期状態の x 成分の 1/2 のスピンは、xy 平面上で、振動数 w で回転することがわかった。

6. ハミルトニアンが H で与えられる物理系が熱平衡状態にある。この系に十分に弱い静的な外場 F を掛けて十分に時間が経過した後を考える。ただし、外場とシステムの相互作用ハミルトニアンを $H = -FX$ とする。 X はシステムの物理量である。このとき、外場 F の物理系への影響を線形応答理論を用いて調べる。

F が時間によらない弱い静的な外場の場合である。

全体のハミルトニアンは、

系のハミルトニアン H' と、

相互作用のハミルトニアン $H = -FX$

がある。

影響を見るためには、外場 $F = 0$ の時と、 $F \neq 0$ の時を考え、その差を見てみる。

(a) $F = 0$ の時は、系は熱平衡状態にある。この時系の状態は、

$$\rho_0 = \frac{1}{Z_0} e^{-\beta H'} \quad (29)$$

となる。

ここで、分配関数 $Z_0 = \text{Tre}^{-\beta H'}$ で、 $\beta = 1/kT$ である。(b) $F \neq 0$ の時も十分に時間が経過したので、系は熱平衡状態にある。

この時の系の状態は、

$$\rho = \frac{1}{Z} e^{-\beta(H'+H)} \quad (30)$$

となり、

$$Z = \text{Tre}^{-\beta(H'+H)} \quad (31)$$

と表される。(30) 式を外場に関して一次まで展開して求める。

H' と H は非可換なので、 $[X, H'] \neq 0$ である。ここで次の $f(\beta)$ を考える。

$$f(x) = e^{xH'} e^{-x(H'+H)} \quad (32)$$

$$f(0) = 1$$

$$\begin{aligned} \frac{d}{dx} &= -e^{xH'} e^{-x(H'+H)} \\ &= -e^{xH'} H e^{-xH'} e^{xH'} e^{-x(H'+H)} \\ &= -e^{xH'} H e^{-xH'} f(x) \end{aligned}$$

$$f(\beta) = 1 - \int_0^\beta dx \underline{e^{xH'} H e^{-xH'}} f(x) \quad (33)$$

下線部部分は外場に対しての 1 次項である。

つまり、 $f(x)$ は 0 次となるには、 $H = 0$ の時に、(32) 式より、 $f(x) = 1$ と

なる。よって、

$$f(\beta) = 1 - \int_0^\beta dx e^{xH'} H e^{-xH'} \quad (34)$$

左辺も (32) 式より展開すると、

$$e^{\beta H'} e^{-\beta(H'+H)} = 1 - \int_0^\beta dx e^{xH'} H e^{-xH'} \quad (35)$$

両辺に $e^{-\beta H'}$ をかける。(35) 式は、

$$\begin{aligned} e^{-\beta(H'+H)} &= e^{-\beta H'} - \int_0^\beta dx e^{-(\beta-x)H'} H e^{-xH'} \\ &= e^{-\beta H'} - \int_0^\beta dx e^{-xH'} H e^{-(\beta-x)H'} \end{aligned} \quad (36)$$

分配関数を求めると、(36) 式より、両辺トレースをとると、

$$\begin{aligned} Z &= Z_0 - \int_0^\beta dx \text{Tr}(e^{-(\beta-x)H'} H e^{-xH'}) \\ &= Z_0 - \beta \text{Tr}(e^{-\beta H'} H) \\ &= Z_0 \beta \text{Tr}(e^{-\beta H'} / Z_0 H) Z_0 \\ &= Z_0 (1 - \beta \langle H \rangle_0) ((29) \text{ 式より}) \end{aligned} \quad (37)$$

今この時、 $\langle H \rangle_0 = \text{Tr}(H \rho_0)$ である。H は今、 $H = -FX$ なので、(37) 式は、

$$Z = Z_0 (1 + \beta \langle x \rangle_0 F) \quad (38)$$

となる。(38) 式より、

$$\frac{1}{Z} = \frac{1}{Z_0} (1 - \beta \langle x \rangle_0 F) \quad (39)$$

となる。系の状態 β は、

$$\rho = \frac{1}{Z} e^{-\beta(H'+H)} \quad (40)$$

ここに、(39) 式と (36) 式を代入する。

$$\rho = \frac{1}{Z_0} (1 - \beta \langle x \rangle_0 F) (e^{-\beta H'} + \int_0^\beta dx e^{-(\beta-x)H'} x e^{-xH'} F) \quad (41)$$

F の 1 次で展開すると、

$$\begin{aligned} \rho &\simeq \frac{1}{Z_0} e^{-\beta H'} + \frac{1}{Z_0} \int_0^\beta dx e^{-(\beta-x)H'} x e^{-xH'} \\ &= \rho_0 + [\frac{1}{Z_0} \int_0^\beta dx e^{-(\beta-x)H'} x e^{-xH'} - \beta \langle x \rangle_0 \rho_0] F \end{aligned} \quad (42)$$

よって、系の状態の変化は、

$$\rho - \rho_0 = \underline{[\frac{1}{Z_0} \int_0^\beta dx e^{-(\beta-x)H'} x e^{-xH'} - \beta \langle x \rangle_0 \rho_0] F} \quad (43)$$

となる。