



هوش مصنوعی

تمرین چهارم

مأده اسماعیل زاده

۸۱۰۶۰۲۱۶۱

استاد: دکتر شریعت پناهی

دانشکده مهندسی مکانیک
پردیس دانشکده‌های فنی دانشگاه تهران



فهرست مطالب

۳.....	دادگان UCI HAR
۳.....	آماده سازی داده ها
۴.....	طراحی شبکه MLP
۷.....	طراحی شبکه CNN
۹.....	ارزیابی
۱۲.....	تحلیل
۱۳.....	دادگان NEU Surface Defects
۱۳.....	آماده سازی داده ها
۱۴.....	طراحی شبکه MLP
۱۵.....	طراحی شبکه CNN
۱۹.....	ارزیابی
۲۱.....	تغییر هایپر پارامترها
۲۶.....	تحلیل
۳۰.....	یادگیری انتقالی
۳۰.....	آماده سازی داده ها
۳۱.....	آماده سازی مدل
۳۳.....	مرحله آموزش
۳۶.....	ارزیابی نهایی
۳۸.....	مقایسه و تحلیل

دادگان UCI HAR

آماده سازی داده ها

در یادگیری ماشین، نرمال سازی داده ها نقش بسیار مهمی در عملکرد مدل ها دارد. روش های رایج نرمال سازی شامل موارد زیر هستند. یکی از این روش ها استاندارد سازی (Z-score Normalization) می باشد. استاندارد سازی مناسب برای داده هایی می باشد که توزیع نرمال دارند. همچنین برای الگوریتم های حساس به مقیاس مانند MLP یا SVM مناسب است. اما اگر داده توزیع نرمال نداشته باشد، ممکن است عملکرد بهینه نباشد. همچنین نسبت به داده های پرت نیز حساس است. فرمول این روش بصورت زیر می باشد:

$$z = \frac{x - \mu}{\sigma}$$

روش دوم Min-Max Normalization می باشد که داده ها را بین [0, 1] مقیاس می کند. مناسب برای الگوریتم هایی مانند شبکه های عصبی با فعال ساز sigmoid. این روش نیز به داده های پرت بسیار حساس است و در صورت اضافه شدن داده های جدید، نیاز به باز نرمال سازی دارد. فرمول این روش بصورت زیر می باشد:

$$x_{\text{normalized}} = \frac{x - x_{\min}}{x_{\max} - x_{\min}}$$

روش سوم MaxAbs Scaling می باشد که مناسب برای داده هایی با مقادیر مثبت و منفی می باشد. این روش ساختار داده ها را حفظ می کند. اما اطلاعات آماری مانند میانگین و واریانس نادیده گرفته می شود. فرمول این روش بصورت زیر می باشد:

$$x_{\text{scaled}} = \frac{x}{|x_{\max}|}$$

روش چهارم Robust Scaling می باشد که در برابر داده های پرت مقاوم بوده و برای داده های غیر نرمال مناسب است. اما ممکن است برای برخی الگوریتم ها بهینه نباشد. فرمول این روش بصورت زیر می باشد:

$$x_{\text{scaled}} = \frac{x - \text{median}(x)}{\text{IQR}(x)}$$

در این تمرین، از روش استاندارد سازی (StandardScaler) استفاده شده است که داده ها را طوری نرمال می کند که میانگین صفر و انحراف معیار یک داشته باشند. این روش به ویژه برای مدل هایی مانند MLP بسیار مؤثر است، زیرا باعث می شود گرادیان ها در طی آموزش پایدارتر باشند در ادامه ۱۵٪ داده ها برای آزمون و ۸۵٪ برای آموزش در نظر گرفته شده اند و با استفاده از `train_test_split` تقسیم شده اند.

در این بخش از کد زیر استفاده شده است.

```
from google.colab import files
import zipfile, os, pandas as pd
from sklearn.preprocessing import StandardScaler
from sklearn.model_selection import train_test_split

uploaded = files.upload()
zip = "UCI HAR Dataset.zip"
extract = "UCI HAR Dataset"
with zipfile.ZipFile(zip, 'r') as zip_ref:
    zip_ref.extractall(extract)

train_path = os.path.join(extract, "UCI HAR Dataset", "train")
test_path = os.path.join(extract, "UCI HAR Dataset", "test")

X_train = pd.read_csv(os.path.join(train_path, "X_train.txt"), sep='\s+', header=None)
y_train = pd.read_csv(os.path.join(train_path, "y_train.txt"), header=None)
X_test = pd.read_csv(os.path.join(test_path, "X_test.txt"), sep='\s+', header=None)
y_test = pd.read_csv(os.path.join(test_path, "y_test.txt"), header=None)

# Taghsime dadeha be amuzesho azmun
X_all = pd.concat([X_train, X_test], axis=0).reset_index(drop=True)
y_all = pd.concat([y_train, y_test], axis=0).reset_index(drop=True)

scaler = StandardScaler()
X_scaled = scaler.fit_transform(X_all)

X_train_final, X_test_final, y_train_final, y_test_final = train_test_split(
    X_scaled, y_all.values.ravel(), test_size=0.15, random_state=42, stratify=y_all)

print("Abaade amuzesh:", X_train_final.shape, "- Abaade azmun:", X_test_final.shape)
```

Choose Files UCI HAR Dataset.zip

- UCI HAR Dataset.zip(application/x-zip-compressed) - 60999314 bytes, last modified: 5/22/2023 - 100% done

Saving UCI HAR Dataset.zip to UCI HAR Dataset.zip

Abaade amuzesh: (8754, 561) - Abaade azmun: (1545, 561)

باتوجه به نتیجه می توان گفت تعداد کل نمونه ها ۱۰,۲۹۹، تعداد ویژگی ها ۵۶۱، تعداد نمونه های آموزش ۸,۷۵۴ و تعداد نمونه های آزمون ۱,۵۴۵ می باشد.

طراحی شبکه MLP

در این بخش، شبکه ی MLP با ساختار روبرو طراحی شده است. لایه ورودی بصورت نوشته شده در کد زیر، لایه پنهان اول بصورت Dense(128) با تابع فعال سازی ReLU، لایه Dropout بصورت Dropout(0,5)، لایه پنهان دوم بصورت Dense(64) با تابع فعال سازی ReLU، لایه Dropout بصورت Dropout(0,5) و لایه خروجی بصورت Dense(6) با تابع فعال سازی Softmax می باشد.

همانطور که مشاهده می شود برای لایه های پنهان از تابع فعال سازی ReLU استفاده شده است. دلایل انتخاب این تابع فعال سازی بدلیل محاسبه ساده و بسیار سریع، جلوگیری از مشکل ناپدید شدن گرادین در شبکه های عمیق و کارایی بالا در یادگیری ویژگی های غیرخطی در داده های پیچیده مانند سیگنال های حسگر می باشد.

همچنین برای لایه خروجی از تابع Softmax استفاده شده است. از این تابع در مسائل طبقه بندی چندکلاسه استفاده می شود. در واقع خروجی را به برداری از احتمال ها تبدیل می کند که مجموع آن ها برابر با ۱ است. از آنجایی که هدف ما پیش بینی یکی از ۶ کلاس فعالیت انسانی است، تابع Softmax مناسب ترین گزینه برای لایه خروجی است.

همچنین مطابق خواسته صورت سوال از بهینه ساز Adam(learning_rate=0.001) استفاده شده است.



ساختار ارائه شده برای MLP ترکیبی از سادگی و قدرت یادگیری مناسب برای داده های برداری است. استفاده از توابع ReLU در لایه های پنهان باعث تسریع در آموزش و افزایش ظرفیت غیرخطی مدل شده است، و اضافه کردن لایه های Dropout احتمال بیش برآزش را کاهش می دهد. تابع Softmax نیز برای خروجی مناسب ترین گزینه برای طبقه بندی شش کلاسه است. کد مربوط به این بخش بصورت زیر می باشد:

```
[2] # MLP
import tensorflow as tf
from tensorflow.keras import Sequential, Input
from tensorflow.keras.layers import Dense, Dropout
from tensorflow.keras.optimizers import Adam

n = 6
# one-hot encoding
y_train_oh = tf.keras.utils.to_categorical(y_train_final - 1, n)
y_test_oh = tf.keras.utils.to_categorical(y_test_final - 1, n)

model = Sequential([Input(shape=(561,)), Dense(128, activation='relu'),
                    Dropout(0.5),
                    Dense(64, activation='relu'),
                    Dropout(0.5),
                    Dense(n, activation='softmax'),])

# Adam ba laerning rate=0.001
optimizer = Adam(learning_rate=0.001)
model.compile(optimizer=optimizer,
              loss='categorical_crossentropy',
              metrics=['accuracy'])
model.summary()

# Amuzesh
history = model.fit(X_train_final, y_train_oh, validation_split=0.1,
                    epochs=50, batch_size=32)
```

Model: "sequential"



Layer (type)	Output Shape	Param #
dense (Dense)	(None, 128)	71,936
dropout (Dropout)	(None, 128)	0
dense_1 (Dense)	(None, 64)	8,256
dropout_1 (Dropout)	(None, 64)	0
dense_2 (Dense)	(None, 6)	390

Total params: 80,582 (314.77 KB)

Trainable params: 80,582 (314.77 KB)

Non-trainable params: 0 (0.00 B)

Epoch 1/50
247/247 — 11s 22ms/step - accuracy: 0.5640 - loss: 1.2098 - val_accuracy: 0.9361 - val_loss: 0.2354
Epoch 2/50
247/247 — 1s 3ms/step - accuracy: 0.8590 - loss: 0.3633 - val_accuracy: 0.9441 - val_loss: 0.1446
Epoch 3/50
247/247 — 1s 3ms/step - accuracy: 0.9015 - loss: 0.2603 - val_accuracy: 0.9600 - val_loss: 0.1043
Epoch 4/50
247/247 — 1s 3ms/step - accuracy: 0.9242 - loss: 0.2086 - val_accuracy: 0.9509 - val_loss: 0.1122
Epoch 5/50
247/247 — 1s 4ms/step - accuracy: 0.9381 - loss: 0.1827 - val_accuracy: 0.9600 - val_loss: 0.1002
Epoch 6/50
247/247 — 1s 4ms/step - accuracy: 0.9450 - loss: 0.1612 - val_accuracy: 0.9658 - val_loss: 0.0879
Epoch 7/50
247/247 — 1s 3ms/step - accuracy: 0.9507 - loss: 0.1378 - val_accuracy: 0.9635 - val_loss: 0.0907
Epoch 8/50



247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9552	- loss: 0.1271	- val_accuracy: 0.9635	- val_loss: 0.0864
Epoch 9/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9528	- loss: 0.1368	- val_accuracy: 0.9692	- val_loss: 0.0805
Epoch 10/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9600	- loss: 0.1024	- val_accuracy: 0.9555	- val_loss: 0.0939
Epoch 11/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9555	- loss: 0.1165	- val_accuracy: 0.9623	- val_loss: 0.0883
Epoch 12/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9629	- loss: 0.0929	- val_accuracy: 0.9703	- val_loss: 0.0699
Epoch 13/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9663	- loss: 0.0858	- val_accuracy: 0.9715	- val_loss: 0.0714
Epoch 14/50						
247/247	2s	5ms/step	- accuracy: 0.9601	- loss: 0.1017	- val_accuracy: 0.9669	- val_loss: 0.0676
Epoch 15/50						
247/247	3s	7ms/step	- accuracy: 0.9637	- loss: 0.0952	- val_accuracy: 0.9715	- val_loss: 0.0649
Epoch 16/50						
247/247	2s	5ms/step	- accuracy: 0.9704	- loss: 0.0797	- val_accuracy: 0.9715	- val_loss: 0.0628
Epoch 17/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9724	- loss: 0.0753	- val_accuracy: 0.9680	- val_loss: 0.0761
Epoch 18/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9678	- loss: 0.0885	- val_accuracy: 0.9749	- val_loss: 0.0540
Epoch 19/50						
247/247	1s	4ms/step	- accuracy: 0.9711	- loss: 0.0827	- val_accuracy: 0.9726	- val_loss: 0.0676
Epoch 20/50						
247/247	1s	4ms/step	- accuracy: 0.9713	- loss: 0.0732	- val_accuracy: 0.9680	- val_loss: 0.0694
Epoch 21/50						
247/247	1s	4ms/step	- accuracy: 0.9680	- loss: 0.0866	- val_accuracy: 0.9737	- val_loss: 0.0525
Epoch 22/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9730	- loss: 0.0764	- val_accuracy: 0.9726	- val_loss: 0.0571
Epoch 23/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9775	- loss: 0.0662	- val_accuracy: 0.9703	- val_loss: 0.0570
Epoch 24/50						
247/247	2s	6ms/step	- accuracy: 0.9733	- loss: 0.0814	- val_accuracy: 0.9669	- val_loss: 0.0640
Epoch 25/50						
247/247	1s	5ms/step	- accuracy: 0.9738	- loss: 0.0713	- val_accuracy: 0.9715	- val_loss: 0.0615
Epoch 26/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9722	- loss: 0.0775	- val_accuracy: 0.9703	- val_loss: 0.0705
Epoch 27/50						
247/247	1s	4ms/step	- accuracy: 0.9652	- loss: 0.0974	- val_accuracy: 0.9737	- val_loss: 0.0520
Epoch 28/50						
247/247	1s	4ms/step	- accuracy: 0.9764	- loss: 0.0587	- val_accuracy: 0.9783	- val_loss: 0.0532
Epoch 29/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9770	- loss: 0.0621	- val_accuracy: 0.9760	- val_loss: 0.0501
Epoch 30/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9780	- loss: 0.0618	- val_accuracy: 0.9715	- val_loss: 0.0767
Epoch 31/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9747	- loss: 0.0720	- val_accuracy: 0.9760	- val_loss: 0.0555
Epoch 32/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9769	- loss: 0.0619	- val_accuracy: 0.9749	- val_loss: 0.0502
Epoch 33/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9670	- loss: 0.0986	- val_accuracy: 0.9795	- val_loss: 0.0479
Epoch 34/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9805	- loss: 0.0491	- val_accuracy: 0.9772	- val_loss: 0.0522
Epoch 35/50						
247/247	1s	4ms/step	- accuracy: 0.9788	- loss: 0.0503	- val_accuracy: 0.9795	- val_loss: 0.0525
Epoch 36/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9823	- loss: 0.0448	- val_accuracy: 0.9783	- val_loss: 0.0423
Epoch 37/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9844	- loss: 0.0431	- val_accuracy: 0.9760	- val_loss: 0.0621
Epoch 38/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9826	- loss: 0.0523	- val_accuracy: 0.9783	- val_loss: 0.0529
Epoch 39/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9785	- loss: 0.0621	- val_accuracy: 0.9783	- val_loss: 0.0445
Epoch 40/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9833	- loss: 0.0476	- val_accuracy: 0.9783	- val_loss: 0.0458
Epoch 41/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9821	- loss: 0.0490	- val_accuracy: 0.9806	- val_loss: 0.0445
Epoch 42/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9837	- loss: 0.0444	- val_accuracy: 0.9817	- val_loss: 0.0399
Epoch 43/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9845	- loss: 0.0471	- val_accuracy: 0.9829	- val_loss: 0.0416
Epoch 44/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9856	- loss: 0.0452	- val_accuracy: 0.9829	- val_loss: 0.0425
Epoch 45/50						
247/247	2s	4ms/step	- accuracy: 0.9848	- loss: 0.0483	- val_accuracy: 0.9795	- val_loss: 0.0420
Epoch 46/50						
247/247	1s	4ms/step	- accuracy: 0.9802	- loss: 0.0656	- val_accuracy: 0.9795	- val_loss: 0.0450
Epoch 47/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9842	- loss: 0.0436	- val_accuracy: 0.9806	- val_loss: 0.0389
Epoch 48/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9800	- loss: 0.0560	- val_accuracy: 0.9795	- val_loss: 0.0446
Epoch 49/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9806	- loss: 0.0586	- val_accuracy: 0.9806	- val_loss: 0.0468
Epoch 50/50						
247/247	1s	3ms/step	- accuracy: 0.9822	- loss: 0.0458	- val_accuracy: 0.9772	- val_loss: 0.0567

طراحی شبکه CNN

در این بخش از شبکه CNN بصورت زیر استفاده شده است. از آنجا که ورودی‌ها به صورت ۵۶۱ ویژگی متوالی هستند، از Conv1D برای استخراج الگوهای محلی استفاده شده است. در مرحله بعد فیلترها از ۶۴ تا ۲۵۶ افزایش یافته‌اند تا شبکه بتواند ویژگی‌های پیچیده‌تری را در لایه‌های بالاتر یاد بگیرد. همچنین از آنجاییکه هسته‌های با اندازه‌ی ۳ در Conv1D برای یادگیری الگوهای محلی کوتاه مناسب‌اند، از Kernel size=3 استفاده شده است. BatchNormalization باعث پایداری یادگیری و تسریع همگرایی می‌شود و از overfitting جلوگیری می‌کند. بخش MaxPooling1D نیز برای کاهش ابعاد و افزایش پایداری ویژگی‌ها در برابر نویز استفاده شده است. بخش Dropout نیز با حذف تصادفی نورون‌ها از overfitting جلوگیری کرده است. همچنین از GlobalAveragePooling1D به جای Flatten استفاده شده است؛ زیرا باعث کاهش تعداد پارامترها می‌شود و از overfitting جلوگیری می‌کند. از لایه‌ی Fully Connected (Dense 128) برای ترکیب ویژگی‌ها قبل از طبقه‌بندی نهایی استفاده شده است. و چون خروجی شامل ۶ کلاس است، از softmax برای احتمال‌دهی نهایی استفاده شده است. کد مربوط به این بخش بصورت زیر نوشته شده است.

```
# CNN
from tensorflow.keras.layers import Conv1D, MaxPooling1D, BatchNormalization, GlobalAveragePooling1D

# Reshape baraye Conv1D
X_train_cnn = X_train_final.reshape(-1, 561, 1)
X_test_cnn = X_test_final.reshape(-1, 561, 1)
y_test_oh = tf.keras.utils.to_categorical(y_test_final - 1, n)

model_cnn = Sequential([
    Input(shape=(561,1)),
    Conv1D(64, 3, activation='relu', padding='same'),
    BatchNormalization(),
    MaxPooling1D(2),
    Dropout(0.3),

    Conv1D(128, 3, activation='relu', padding='same'),
    BatchNormalization(),
    MaxPooling1D(2),
    Dropout(0.3),

    Conv1D(256, 3, activation='relu', padding='same'),
    BatchNormalization(),
    MaxPooling1D(2),
    Dropout(0.3),

    GlobalAveragePooling1D(),
    Dense(128, activation='relu'),
    Dropout(0.5),
    Dense(n, activation='softmax'),
])

# Adam ba learning rate=0.001
optimizer_cnn = Adam(learning_rate=0.001)
model_cnn.compile(optimizer=optimizer_cnn,
                  loss='categorical_crossentropy',
                  metrics=['accuracy'])
model_cnn.summary()

# Amuzesh
history_cnn = model_cnn.fit(X_train_cnn, y_train_oh,
                           validation_split=0.1, epochs=30, batch_size=64)

# Arzyabie nahayi
test_loss, test_acc = model_cnn.evaluate(X_test_cnn, y_test_oh)
print(f"Test Accuracy: {test_acc:.4f}, Test Loss: {test_loss:.4f}")
```



Model: "sequential_1"



Layer (type)	Output Shape	Param #
conv1d (Conv1D)	(None, 561, 64)	256
batch_normalization (BatchNormalization)	(None, 561, 64)	256
max_pooling1d (MaxPooling1D)	(None, 280, 64)	0
dropout_2 (Dropout)	(None, 280, 64)	0
conv1d_1 (Conv1D)	(None, 280, 128)	24,704
batch_normalization_1 (BatchNormalization)	(None, 280, 128)	512
max_pooling1d_1 (MaxPooling1D)	(None, 140, 128)	0
dropout_3 (Dropout)	(None, 140, 128)	0
conv1d_2 (Conv1D)	(None, 140, 256)	98,560
batch_normalization_2 (BatchNormalization)	(None, 140, 256)	1,024
max_pooling1d_2 (MaxPooling1D)	(None, 70, 256)	0
dropout_4 (Dropout)	(None, 70, 256)	0
global_average_pooling1d (GlobalAveragePooling1D)	(None, 256)	0
dense_3 (Dense)	(None, 128)	32,896
dropout_5 (Dropout)	(None, 128)	0
dense_4 (Dense)	(None, 6)	774



Total params: 158,982 (621.02 KB)
Trainable params: 158,086 (617.52 KB)
Non-trainable params: 896 (3.50 KB)

Epoch 1/30
124/124 — 17s 69ms/step - accuracy: 0.4689 - loss: 1.1542 - val_accuracy: 0.3687 - val_loss: 3.0785

Epoch 2/30
124/124 — 1s 11ms/step - accuracy: 0.6129 - loss: 0.8231 - val_accuracy: 0.1986 - val_loss: 4.2036

Epoch 3/30
124/124 — 3s 11ms/step - accuracy: 0.6809 - loss: 0.6702 - val_accuracy: 0.3699 - val_loss: 3.9649

Epoch 4/30
124/124 — 3s 11ms/step - accuracy: 0.7579 - loss: 0.5510 - val_accuracy: 0.3779 - val_loss: 2.4615

Epoch 5/30
124/124 — 3s 11ms/step - accuracy: 0.7937 - loss: 0.4754 - val_accuracy: 0.6039 - val_loss: 0.8565

Epoch 6/30
124/124 — 2s 12ms/step - accuracy: 0.8463 - loss: 0.3823 - val_accuracy: 0.8208 - val_loss: 0.4681

Epoch 7/30
124/124 — 1s 11ms/step - accuracy: 0.8718 - loss: 0.3230 - val_accuracy: 0.9018 - val_loss: 0.2559

Epoch 8/30
124/124 — 1s 11ms/step - accuracy: 0.8822 - loss: 0.2970 - val_accuracy: 0.8927 - val_loss: 0.2453

Epoch 9/30
124/124 — 3s 11ms/step - accuracy: 0.9016 - loss: 0.2666 - val_accuracy: 0.9121 - val_loss: 0.2273

Epoch 10/30
124/124 — 1s 11ms/step - accuracy: 0.9137 - loss: 0.2353 - val_accuracy: 0.9224 - val_loss: 0.1717

Epoch 11/30
124/124 — 3s 11ms/step - accuracy: 0.9152 - loss: 0.2229 - val_accuracy: 0.9475 - val_loss: 0.1400

Epoch 12/30
124/124 — 3s 12ms/step - accuracy: 0.9228 - loss: 0.2216 - val_accuracy: 0.9521 - val_loss: 0.1158

Epoch 13/30
124/124 — 1s 11ms/step - accuracy: 0.9361 - loss: 0.1839 - val_accuracy: 0.9463 - val_loss: 0.1288

Epoch 14/30
124/124 — 1s 11ms/step - accuracy: 0.9361 - loss: 0.1718 - val_accuracy: 0.9692 - val_loss: 0.0970

Epoch 15/30
124/124 — 3s 11ms/step - accuracy: 0.9363 - loss: 0.1668 - val_accuracy: 0.9669 - val_loss: 0.0827

Epoch 16/30
124/124 — 1s 11ms/step - accuracy: 0.9408 - loss: 0.1600 - val_accuracy: 0.9578 - val_loss: 0.1138

Epoch 17/30
124/124 — 1s 11ms/step - accuracy: 0.9484 - loss: 0.1395 - val_accuracy: 0.9452 - val_loss: 0.1316

Epoch 18/30
124/124 — 3s 11ms/step - accuracy: 0.9520 - loss: 0.1323 - val_accuracy: 0.9486 - val_loss: 0.1411

Epoch 19/30
124/124 — 2s 12ms/step - accuracy: 0.9601 - loss: 0.1211 - val_accuracy: 0.9726 - val_loss: 0.0867

Epoch 20/30
124/124 — 2s 11ms/step - accuracy: 0.9555 - loss: 0.1234 - val_accuracy: 0.9692 - val_loss: 0.0769

Epoch 21/30
124/124 — 1s 11ms/step - accuracy: 0.9561 - loss: 0.1142 - val_accuracy: 0.9760 - val_loss: 0.0614

Epoch 22/30
124/124 — 3s 11ms/step - accuracy: 0.9483 - loss: 0.1342 - val_accuracy: 0.9715 - val_loss: 0.0680

Epoch 23/30
124/124 — 1s 11ms/step - accuracy: 0.9580 - loss: 0.1237 - val_accuracy: 0.9726 - val_loss: 0.0617

Epoch 24/30
124/124 — 3s 11ms/step - accuracy: 0.9678 - loss: 0.0941 - val_accuracy: 0.9715 - val_loss: 0.0645

Epoch 25/30
124/124 — 3s 11ms/step - accuracy: 0.9647 - loss: 0.1009 - val_accuracy: 0.9612 - val_loss: 0.0983

Epoch 26/30
124/124 — 1s 11ms/step - accuracy: 0.9645 - loss: 0.0922 - val_accuracy: 0.9772 - val_loss: 0.0652

Epoch 27/30
124/124 — 1s 11ms/step - accuracy: 0.9631 - loss: 0.0994 - val_accuracy: 0.9795 - val_loss: 0.0475

Epoch 28/30
124/124 — 1s 11ms/step - accuracy: 0.9734 - loss: 0.0815 - val_accuracy: 0.9703 - val_loss: 0.0764

Epoch 29/30
124/124 — 1s 11ms/step - accuracy: 0.9692 - loss: 0.0844 - val_accuracy: 0.9589 - val_loss: 0.0999

Epoch 30/30
124/124 — 2s 12ms/step - accuracy: 0.9726 - loss: 0.0780 - val_accuracy: 0.9795 - val_loss: 0.0551

49/49 — 1s 13ms/step - accuracy: 0.9748 - loss: 0.0656

Test Accuracy: 0.9773, Test Loss: 0.0667



با توجه به نتیجه می‌توان گفت دقت ۹۷.۷۳٪ نشان می‌دهد مدل CNN توانسته الگوهای استخراج شده از داده‌های حسگر را به خوبی یاد بگیرد. همچنین کاهش مقدار loss نشانه‌ی آموزش مؤثر بدون overfitting جدی است.

بنابراین بصورت کلی معماری طراحی شده با استفاده از Conv1D + BatchNorm + MaxPooling + Dropout + GAP تعادلی بین دقت بالا و جلوگیری از overfitting ایجاد کرده است. همچنین با وجود اینکه داده‌ها تصویری نیستند، استفاده از CNN بر روی بردارهای ویژگی نتیجه‌ی مطلوبی داشته است. دقت بالاتر از ۹۳٪ بر روی مجموعه آزمون نشان‌دهنده‌ی مناسب بودن این معماری برای مسئله‌ی طبقه‌بندی فعالیت‌های انسانی است.

ارزیابی

در این بخش از کد زیر استفاده شده است.

```
import matplotlib.pyplot as plt
from sklearn.metrics import confusion_matrix, classification_report
import numpy as np

# Nemudare deghat o khata baraye MLP
plt.figure(figsize=(12, 5))
plt.subplot(1, 2, 1)
plt.plot(history.history['accuracy'], label='Train Accuracy')
plt.plot(history.history['val_accuracy'], label='Validation Accuracy')
plt.title('MLP Accuracy')
plt.xlabel('Epochs')
plt.ylabel('Accuracy')
plt.legend()

plt.subplot(1, 2, 2)
plt.plot(history.history['loss'], label='Train Loss')
plt.plot(history.history['val_loss'], label='Validation Loss')
plt.title('MLP Loss')
plt.xlabel('Epochs')
plt.ylabel('Loss')
plt.legend()
plt.tight_layout()
plt.show()

# Arzyabi
mlp_loss, mlp_acc = model.evaluate(X_test_final, y_test_ohe, verbose=0)
print(f"MLP Test Accuracy: {mlp_acc:.4f}")

mlp_preds = np.argmax(model.predict(X_test_final), axis=1) + 1

mlp_cm = confusion_matrix(y_test_final, mlp_preds)

plt.figure(figsize=(6,5))
plt.imshow(mlp_cm, cmap='Blues')
plt.title('MLP Confusion Matrix')
plt.xlabel('Predicted')
plt.ylabel('True')
plt.colorbar()
for i in range(6):
    for j in range(6):
        plt.text(j, i, mlp_cm[i, j], ha='center', va='center',
                 color='white' if mlp_cm[i, j] > mlp_cm.max()/2 else 'black')
plt.xticks(np.arange(6), np.arange(1,7))
plt.yticks(np.arange(6), np.arange(1,7))
plt.tight_layout()
plt.show()

print("MLP Classification Report:\n")
print(classification_report(y_test_final, mlp_preds, digits=4))

# Nemudare deghat o khata baraye CNN
plt.figure(figsize=(12, 5))
plt.subplot(1, 2, 1)
plt.plot(history_cnn.history['accuracy'], label='Train Accuracy')
plt.plot(history_cnn.history['val_accuracy'], label='Validation Accuracy')
plt.title('CNN Accuracy')
plt.xlabel('Epochs')
plt.ylabel('Accuracy')
plt.legend()
```



```
plt.subplot(1, 2, 2)
plt.plot(history_cnn.history['loss'], label='Train Loss')
plt.plot(history_cnn.history['val_loss'], label='Validation Loss')
plt.title('CNN Loss')
plt.xlabel('Epochs')
plt.ylabel('Loss')
plt.legend()
plt.tight_layout()
plt.show()

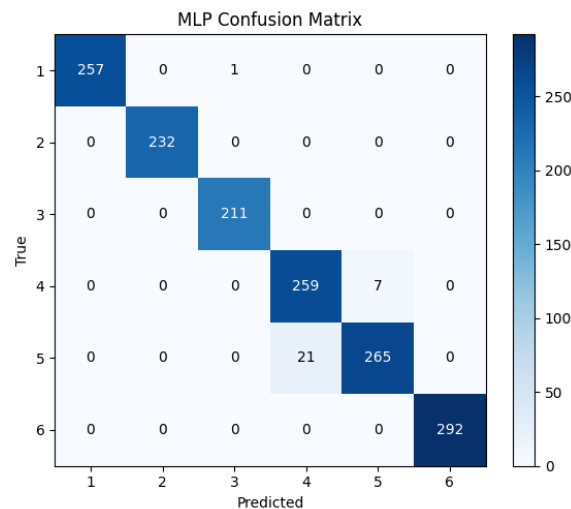
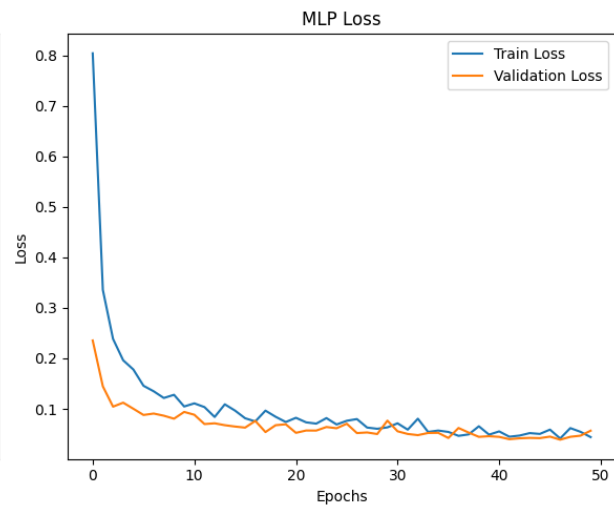
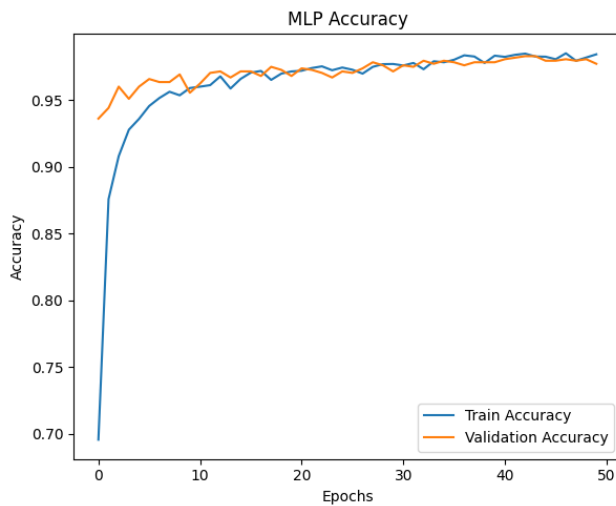
# Arzyabi
cnn_loss, cnn_acc = model_cnn.evaluate(X_test_cnn, y_test_ohe, verbose=0)
print(f"CNN Test Accuracy: {cnn_acc:.4f}")

cnn_preds = np.argmax(model_cnn.predict(X_test_cnn), axis=1) + 1
cnn_cm = confusion_matrix(y_test_final, cnn_preds)

plt.figure(figsize=(6,5))
plt.imshow(cnn_cm, cmap='Blues')
plt.title('CNN Confusion Matrix')
plt.xlabel('Predicted')
plt.ylabel('True')
plt.colorbar()
for i in range(6):
    for j in range(6):
        plt.text(j, i, cnn_cm[i, j], ha='center', va='center',
                 color='white' if cnn_cm[i, j] > cnn_cm.max()/2 else 'black')
plt.xticks(np.arange(6), np.arange(1,7))
plt.yticks(np.arange(6), np.arange(1,7))

plt.tight_layout()
plt.show()

print("CNN Classification Report:\n")
print(classification_report(y_test_final, cnn_preds, digits=4))
```



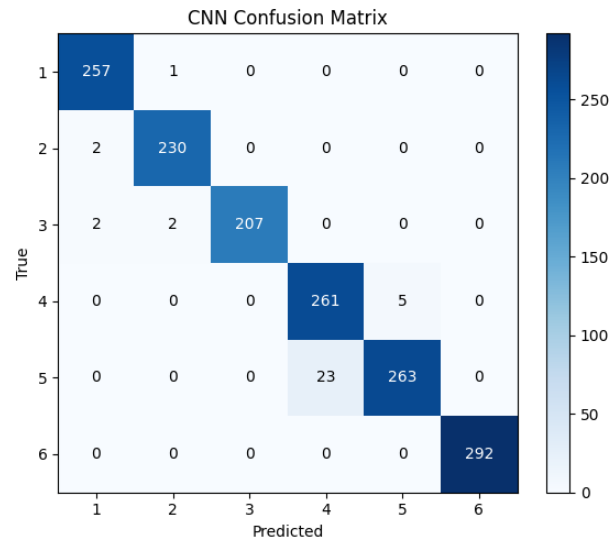
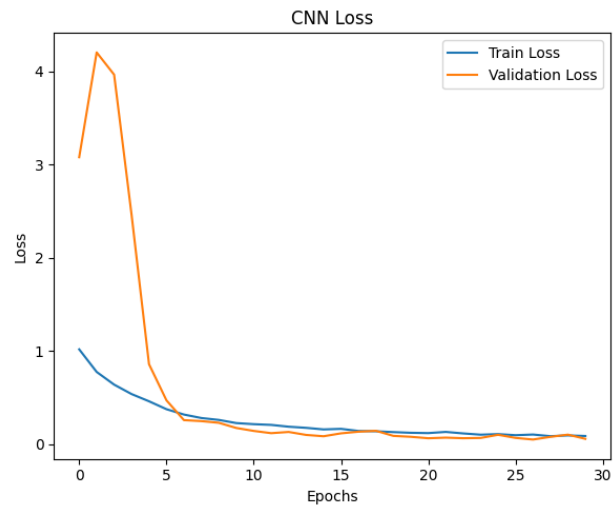
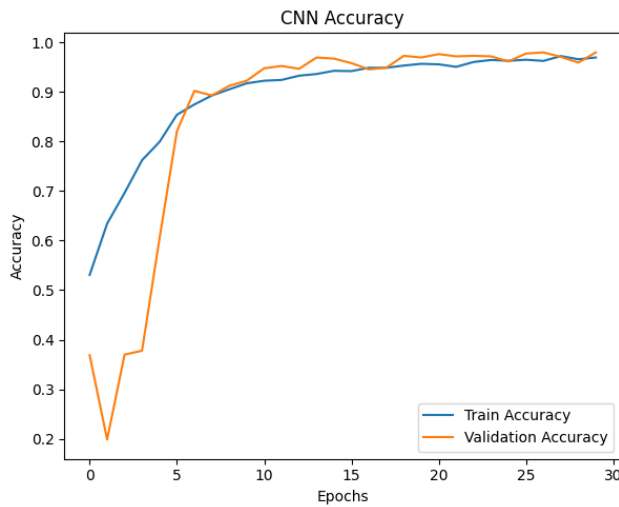
MLP Test Accuracy: 0.9812

49/49 1s 14ms/step



MLP Classification Report:

	precision	recall	f1-score	support
1	1.0000	0.9961	0.9981	258
2	1.0000	1.0000	1.0000	232
3	0.9953	1.0000	0.9976	211
4	0.9250	0.9737	0.9487	266
5	0.9743	0.9266	0.9498	286
6	1.0000	1.0000	1.0000	292
accuracy			0.9812	1545
macro avg	0.9824	0.9827	0.9824	1545
weighted avg	0.9817	0.9812	0.9812	1545



CNN Test Accuracy: 0.9773

49/49 ————— 2s 24ms/step

CNN Classification Report:

	precision	recall	f1-score	support
1	0.9847	0.9961	0.9904	258
2	0.9871	0.9914	0.9892	232
3	1.0000	0.9810	0.9904	211
4	0.9190	0.9812	0.9491	266
5	0.9813	0.9196	0.9495	286
6	1.0000	1.0000	1.0000	292
accuracy			0.9773	1545
macro avg	0.9787	0.9782	0.9781	1545
weighted avg	0.9781	0.9773	0.9773	1545

با توجه به نمودار دقت برای MLP می‌توان گفت دقت آموزش و اعتبارسنجی به حدود ۰.۹۸ رسیده‌اند. نوسان کمی در دقت اعتبارسنجی دیده می‌شود که ممکن است به دلیل نرساندن مدل به تعمیم کامل باشد. همچنین از روی نمودار Loss برای این روش نیز می‌توان گفت در چند epoch اول کاهش سریع اتفاق افتاده است. تفاوت بین خطای آموزش و آزمون نسبتاً کم است، که نشان‌دهنده عدم **overfitting** شدید است.

از روی نمودارهای Loss و دقت CNN نیز می‌توان گفت دقت هر دو مجموعه به حدود ۰.۹۷ تا ۰.۹۹ رسیده‌اند و نسبت به MLP افزایش سریع‌تر در مراحل اولیه مشاهده می‌شود. از طرفی می‌توان گفت خطای آزمون در ابتدا بسیار زیاد است (بیش از ۴)، ولی سپس کاهش شدیدی دارد و بعد از حدود epoch=5، مدل بسیار پایدار عمل می‌کند. کاهش loss سریع‌تر از MLP است، که نشان‌دهنده قدرت یادگیری بیشتر CNN در مراحل اولیه است.

همچنین مشاهده می‌شود دقت نهایی روی داده‌های آزمون برای مدل MLP برابر با ۰.۹۸۱۲ و برای CNN برابر با ۰.۹۷۷۳ می‌باشد. می‌توان گفت هر دو مدل عملکرد بسیار خوبی دارند، اما از نظر دقت کلی MLP کمی بهتر عمل کرده است.

از روی ماتریس آشفتگی MLP مشاهده می‌شود اغلب کلاس‌ها به خوبی تشخیص داده شده‌اند و کلاس‌های ۵ و ۴ بیشترین اشتباه را داشته‌اند (مثلاً ۲۱ نمونه از کلاس ۵ به اشتباه در کلاس ۴ افتاده‌اند). از روی ماتریس آشفتگی CNN نیز می‌توان گفت CNN هم در تشخیص کلاس‌های ۴ و ۵ دچار مشکل شده، ولی نسبت به MLP، کلاس ۳ را کمتر درست پیش‌بینی کرده (۴ نمونه خطا). بنابراین، MLP در تشخیص کلاس ۳ بهتر است، ولی CNN در کلاس ۵ عملکرد کمی بهتر دارد.

برای تحلیل Classification Report نیز می‌توان گفت برای MLP میانگین دقت، recall و f1 حدود ۰.۹۸ است. کلاس ۵ کمی مشکل‌ساز بوده و کلاس‌های ۲ و ۶ بهترین عملکرد را دارند. (f1=1.00) برای CNN نیز می‌توان گفت عملکرد کلی بسیار خوب است، ولی کلاس ۳ recall=0.981 دارد که نسبت به MLP (۱.۰۰) کمتر است. کلاس ۵ نیز مانند MLP کمی پایین‌تر از دیگر کلاس‌هاست. (recall=0.919)

تحلیل

برای اینکه بتوان گفت کدام مدل بهتر عمل کرده است، معیار ارزیابی مهم است. بعنوان مثال اگر دقت نهایی معیار باشد، MLP بهتر عمل کرده است، اما فاز یادگیری اولیه برای CNN سریع‌تر بوده و عملکرد بهتری داشته است. در بحث ثبات دقت و خطا CNN کمی نوسانی بوده است و MLP بهتر عمل کرده است. بطور کلی هر دو مدل عملکرد بسیار خوبی دارند، ولی در این آزمایش خاص، MLP عملکرد بهتری در طبقه‌بندی دقیق‌تر دارد و دقت کلی بالاتری کسب کرده است. با این حال، CNN در فاز یادگیری سریع‌تر بوده و انتظار می‌رود که با داده‌های پیچیده‌تر یا تصاویر واقعی‌تر، CNN بهتر تعمیم دهد.

دادگان NEU Surface Defects

آماده سازی داده ها

در این بخش از کد زیر استفاده شده است. همانطور که مشاهده می شود از تابع `image_dataset_from_directory` برای بارگذاری کل داده ها (۱۸۰۰ تصویر) استفاده شده است. هر تصویر در اندازه ی 200×200 پیکسل و خاکستری (Grayscale) است. برچسبها به صورت `int` استخراج شده اند (یعنی بین ۰ تا ۵، معادل ۶ کلاس عیب مختلف). همچنین برای کاهش تأثیر روشنایی و مقیاس پیکسل ها، از روش `Min-Max Normalization` بین ۰ و ۱ استفاده شد. این روش باعث بهبود همگرایی شبکه در حین آموزش و کاهش حساسیت به شدت روشنایی می شود.

```
# NEU-DET Dataset
from google.colab import files
import zipfile, os

uploaded = files.upload()
zip = list(uploaded.keys())[0]
dir = "NEU_Surface_Defects"
os.makedirs(dir, exist_ok=True)
with zipfile.ZipFile(zip, "r") as zip_ref:
    zip_ref.extractall(dir)

# Masire sahihe pusheha
train_images_dir = os.path.join(dir, "NEU-DET", "train", "images")
val_images_dir = os.path.join(dir, "NEU-DET", "validation", "images")

# Sehati vujud e داده ها
if not (os.path.isdir(train_images_dir) and os.path.isdir(val_images_dir)):
    for root, dirs, files in os.walk(dir):
        print(f"{root} --> {dirs}")
        raise ValueError("Pushed file is not a directory")
    else:
        print(f"Masire sahih peida shod: \n Amuzesh: {train_images_dir}\n Azmoon: {val_images_dir}")

# Bargozarie داده ها ba image_dataset_from_directory
import tensorflow as tf

img_height, img_width = 200, 200
batch_size = 1800 # Kole داده ها yekja

train_ds = tf.keras.utils.image_dataset_from_directory(train_images_dir, labels="inferred",
label_mode="int", color_mode="grayscale",
batch_size=batch_size,
image_size=(img_height, img_width),
shuffle=True, seed=42,)

val_ds = tf.keras.utils.image_dataset_from_directory(val_images_dir, labels="inferred",
label_mode="int", color_mode="grayscale",
batch_size=batch_size,
image_size=(img_height, img_width),
shuffle=False,)

# Tabdil be NumPy
for images, labels in train_ds.take(1):
    X_train = images.numpy()
    y_train = labels.numpy()

for images, labels in val_ds.take(1):
    X_test = images.numpy()
    y_test = labels.numpy()

# Normalsazi
X_train = X_train.astype("float32") / 255.0
X_test = X_test.astype("float32") / 255.0

# Abaade nahayi
print(f"Training set shape: {X_train.shape}, Labels: {y_train.shape}")
print(f"Validation/Test set shape: {X_test.shape}, Labels: {y_test.shape}")
```

Saving NEU-DET Dataset.zip to NEU-DET Dataset (1).zip
Masire sahih peida shod:
Amuzesh: NEU_Surface_Defects/NEU-DET/train/images
Azmoon: NEU_Surface_Defects/NEU-DET/validation/images
Found 1440 files belonging to 6 classes.
Found 360 files belonging to 6 classes.
Training set shape: (1440, 200, 200, 1), Labels: (1440,)
Validation/Test set shape: (360, 200, 200, 1), Labels: (360,)

طراحی شبکه MLP

در این بخش تصاویر دارای ابعاد 200×200 پیکسلی و خاکستری هستند، که به صورت عددی نرمال سازی شده اند و به عنوان ورودی به مدل داده می شوند. با توجه به پیچیدگی پایین تر MLP نسبت به شبکه های پیچشی، انتظار می رود این شبکه عملکرد متوسطی در مقایسه با CNN داشته باشد، اما همچنان به عنوان یک مبنای مقایسه ای مهم استفاده شده است.

ساختار شبکه ی طراحی شده به این صورت می باشد: لایه ورودی از نوع `Input(shape=(200, 200, 1))`، تصویر خاکستری با اندازه 200×200 ، لایه `Flatten`، لایه پنهان اول از نوع `Dense(512, activation='relu')`، `Dropout(0.3)`، لایه پنهان دوم از نوع `Dense(128, activation='relu')` با نورون کمتر برای یادگیری ویژگی های فشرده تر و لایه خروجی از نوع `Dense(6, activation='softmax')` با شش نورون برای دسته بندی ۶ کلاس با توزیع احتمالاتی می باشد.

تابع فعال سازی ReLU در لایه های پنهان استفاده شده است؛ به دلیل اینکه عملکرد محاسباتی سریع تری دارد، باعث حل مشکل گرادیان ناپدیدشونده در لایه های عمیق می شود و در تمرین های تجربی نتایج بهتری نسبت به توابع سنتی مانند sigmoid و tanh دارد.

تابع Softmax در لایه خروجی به کار رفته است، زیرا برای دسته بندی چند کلاسه ضروری است و خروجی هر نورون را به احتمال تعلق تصویر به هر کلاس تبدیل می کند.

تابع هزینه انتخاب شده در این بخش `sparse categorical crossentropy` می باشد که مناسب برای داده هایی که لیبل ها به صورت عددی هستند، می باشد. آموزش مدل با ۲۰ دوره (epoch) و `batch_size=32` روی داده های آموزش انجام شده و عملکرد آن روی داده های آزمون ارزیابی شده است.

بطور کلی با توجه به ساده بودن ساختار MLP و مسطح سازی کامل ورودی تصویر، این شبکه بیشتر ویژگی های مکانی (spatial features) تصویر را از بین می برد و باعث ناتوانی مدل در یادگیری ویژگی های محلی مثل لبه ها، الگوها و ساختارهای بافت می شود. بنابراین، هرچند قادر به یادگیری الگوهای کلی است، اما در مقایسه با شبکه های پیچشی (CNN) انتظار می رود دقت پایین تری داشته باشد. دقت آموزش در این حالت در ایپاک آخر به ۲۶.۲ درصد و دقت اعتبارسنجی به حدود ۲۳ درصد رسیده است. وضعیت نهایی این مدل این است که عملکرد خوبی نداشته است.

چند روش برای عملکرد بهتر این مدل وجود دارد؛ بعنوان مثال ممکن است تعداد تصاویر در هر کلاس کم باشد، و بدون افزایش داده (Data Augmentation) مدل نتواند ویژگی های مهم را بیاموزد. و یا ممکن است داده ها در کلاس هایی نامتوازن باشند. با افزایش تعداد ایپاک ممکن است عملکرد بهتری مشاهده شود. استفاده از تکنیک هایی مانند Batch Normalization، Early Stopping و ReduceLROnPlateau برای کنترل overfitting و بهبود همگرایی نیز عملکرد را بهتر می کند.



```
[ ] from tensorflow.keras import layers, models, optimizers

mlp_model = models.Sequential([
    layers.Input(shape=(200, 200, 1)),
    layers.Flatten(),
    layers.Dense(512, activation='relu'),
    layers.Dropout(0.3),
    layers.Dense(128, activation='relu'),
    layers.Dense(6, activation='softmax')
])

adam_optimizer = optimizers.Adam(learning_rate=0.001)

mlp_model.compile(
    optimizer=adam_optimizer,
    loss='categorical_crossentropy',
    metrics=['accuracy']
)

history = mlp_model.fit(
    X_train, y_train_cat,
    validation_data=(X_test, y_test_cat),
    epochs=20,
    batch_size=32
)
```

```
Epoch 1/20
45/45 ----- 4s 28ms/step - accuracy: 0.1805 - loss: 17.9118 - val_accuracy: 0.1694 - val_loss: 2.5607
Epoch 2/20
45/45 ----- 3s 9ms/step - accuracy: 0.1909 - loss: 3.0125 - val_accuracy: 0.2028 - val_loss: 1.7474
Epoch 3/20
45/45 ----- 1s 9ms/step - accuracy: 0.1983 - loss: 1.7829 - val_accuracy: 0.2389 - val_loss: 1.7231
Epoch 4/20
45/45 ----- 1s 9ms/step - accuracy: 0.1727 - loss: 1.7620 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 1.7666
Epoch 5/20
45/45 ----- 0s 9ms/step - accuracy: 0.2089 - loss: 1.7496 - val_accuracy: 0.1583 - val_loss: 1.7162
Epoch 6/20
45/45 ----- 1s 9ms/step - accuracy: 0.2045 - loss: 1.7271 - val_accuracy: 0.2472 - val_loss: 1.6940
Epoch 7/20
45/45 ----- 0s 9ms/step - accuracy: 0.2207 - loss: 1.7049 - val_accuracy: 0.2472 - val_loss: 1.6777
Epoch 8/20
45/45 ----- 0s 9ms/step - accuracy: 0.2221 - loss: 1.7048 - val_accuracy: 0.1694 - val_loss: 1.7864
Epoch 9/20
45/45 ----- 0s 9ms/step - accuracy: 0.1738 - loss: 1.7727 - val_accuracy: 0.2472 - val_loss: 1.7011
Epoch 10/20
45/45 ----- 1s 9ms/step - accuracy: 0.2505 - loss: 1.6758 - val_accuracy: 0.2750 - val_loss: 1.6507
Epoch 11/20
45/45 ----- 1s 9ms/step - accuracy: 0.2413 - loss: 1.6815 - val_accuracy: 0.2361 - val_loss: 1.6889
Epoch 12/20
45/45 ----- 0s 9ms/step - accuracy: 0.2583 - loss: 1.6547 - val_accuracy: 0.1972 - val_loss: 1.6897
Epoch 13/20
45/45 ----- 0s 9ms/step - accuracy: 0.2155 - loss: 1.7121 - val_accuracy: 0.2250 - val_loss: 1.7178
Epoch 14/20
45/45 ----- 1s 9ms/step - accuracy: 0.2299 - loss: 1.6987 - val_accuracy: 0.2472 - val_loss: 1.6721
Epoch 15/20
45/45 ----- 1s 9ms/step - accuracy: 0.2474 - loss: 1.6571 - val_accuracy: 0.2972 - val_loss: 1.6398
Epoch 16/20
45/45 ----- 0s 9ms/step - accuracy: 0.2696 - loss: 1.6492 - val_accuracy: 0.2167 - val_loss: 1.7190
Epoch 17/20
45/45 ----- 1s 9ms/step - accuracy: 0.2456 - loss: 1.6614 - val_accuracy: 0.2472 - val_loss: 1.6455
Epoch 18/20
45/45 ----- 0s 9ms/step - accuracy: 0.2743 - loss: 1.6422 - val_accuracy: 0.2361 - val_loss: 1.6838
Epoch 19/20
45/45 ----- 1s 9ms/step - accuracy: 0.2604 - loss: 1.6255 - val_accuracy: 0.2333 - val_loss: 1.6962
Epoch 20/20
45/45 ----- 1s 11ms/step - accuracy: 0.2622 - loss: 1.6631 - val_accuracy: 0.2278 - val_loss: 1.6676
```

طراحی شبکه CNN

در این بخش از کد زید استفاده شده است. سه بلوک کانولوشن با افزایش تعداد فیلترها استفاده شده است؛ استفاده از فیلترهای ۳×۳، ۶×۶ و ۱۲×۱۲ امکان یادگیری ویژگی‌های ساده تا پیچیده را فراهم می‌کند. در لایه‌های ابتدایی ویژگی‌های لبه و بافت ساده استخراج می‌شوند، و در لایه‌های عمیق‌تر ویژگی‌های انتزاعی‌تر (مانند الگوهای خرابی سطح) شناسایی می‌شوند. بعد از هر لایه کانولوشن Batch Normalization قرار داده شده تا سرعت آموزش را افزایش دهد، ناپایداری گرادینت را کاهش دهد و از overfitting جلوگیری کند. از Max Pooling برای کاهش ابعاد تصاویر در هر بلوک، کاهش پارامترها و پیچیدگی محاسباتی و افزایش تحمل مدل نسبت به جابجایی اجزای تصویر استفاده شده است. از Dropout نیز برای کاهش overfitting استفاده شده است (۰.۲۵ در بلوک‌های میانی، ۰.۵ در لایه Fully Connected). از لایه Fully Connected با ۲۵۶ نورون به عنوان طبقه‌بند نهایی استفاده



شده است. همچنین از توابع فعالسازی ReLU (سریع، غیرخطی و بدون مشکل vanishing gradient) و Softmax (مناسب برای دسته‌بندی چندکلاسه) استفاده شده است. تابع هزینه استفاده شده نیز categorical_crossentropy می‌باشد که مناسب برای one-hot encoding می‌باشد.

```
from tensorflow.keras.models import Sequential
from tensorflow.keras.layers import Conv2D, MaxPooling2D, Flatten, Dense, Dropout,
BatchNormalization
from tensorflow.keras.optimizers import Adam
from tensorflow.keras.utils import to_categorical

# Tabdile y_train , y_test be one-hot
y_train_cat = to_categorical(y_train, num_classes=6)
y_test_cat = to_categorical(y_test, num_classes=6)

model = Sequential()

# Block1
model.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(200, 200, 1), padding='same'))
model.add(BatchNormalization())
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
model.add(Dropout(0.25))

# Block2
model.add(Conv2D(64, (3, 3), activation='relu', padding='same'))
model.add(BatchNormalization())
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
model.add(Dropout(0.25))

# Block3
model.add(Conv2D(128, (3, 3), activation='relu', padding='same'))
model.add(BatchNormalization())
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
model.add(Dropout(0.25))
```




```
# Fully connected
```

```
model.add(Flatten())
```

```
model.add(Dense(256, activation='relu'))
```

```
model.add(Dropout(0.5))
```

```
model.add(Dense(6, activation='softmax')) # 6 کلاس
```

```
# Compile model ba categorical_crossentropy
```

```
model.compile(optimizer=Adam(learning_rate=0.001),
```

```
loss='categorical_crossentropy',
```

```
metrics=['accuracy'])
```

```
model.summary()
```

```
# Amuzesh
```

```
history = model.fit(
```

```
X_train, y_train_cat,
```

```
validation_data=(X_test, y_test_cat),
```

```
epochs=20,
```

```
batch_size=32,
```

```
verbose=2
```

```
)
```

```
Model: "sequential_3"
```

```
Total params: 20,575,366 (78.49 MB)
```

```
Trainable params: 20,574,918 (78.49 MB)
```

```
Non-trainable params: 448 (1.75 KB)
```

```
Epoch 1/20
```

```
45/45 - 21s - 457ms/step - accuracy: 0.6160 - loss: 26.3987 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 149.3757
```

```
Epoch 2/20
```

```
45/45 - 5s - 109ms/step - accuracy: 0.7014 - loss: 9.2118 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 159.8872
```

```
Epoch 3/20
```

```
45/45 - 2s - 53ms/step - accuracy: 0.6889 - loss: 2.6539 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 165.8598
```

```
Epoch 4/20
```

```
45/45 - 3s - 57ms/step - accuracy: 0.6604 - loss: 1.0407 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 152.3388
```

```
Epoch 5/20
```

```
45/45 - 2s - 49ms/step - accuracy: 0.6722 - loss: 0.8327 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 137.4172
```

```
Epoch 6/20
```



45/45 - 3s - 56ms/step - accuracy: 0.6938 - loss: 0.8237 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 129.9381

Epoch 7/20

45/45 - 2s - 55ms/step - accuracy: 0.6986 - loss: 0.7576 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 112.7870

Epoch 8/20

45/45 - 2s - 49ms/step - accuracy: 0.7458 - loss: 0.6878 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 110.5494

Epoch 9/20

45/45 - 3s - 56ms/step - accuracy: 0.7451 - loss: 0.7913 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 93.5765

Epoch 10/20

45/45 - 3s - 57ms/step - accuracy: 0.7646 - loss: 0.6532 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 84.0687

Epoch 11/20

45/45 - 3s - 56ms/step - accuracy: 0.7611 - loss: 0.6433 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 63.6930

Epoch 12/20

45/45 - 3s - 58ms/step - accuracy: 0.7792 - loss: 0.5574 - val_accuracy: 0.1694 - val_loss: 51.6583

Epoch 13/20

45/45 - 2s - 55ms/step - accuracy: 0.7729 - loss: 0.6296 - val_accuracy: 0.2472 - val_loss: 30.5611

Epoch 14/20

45/45 - 2s - 49ms/step - accuracy: 0.7861 - loss: 0.5233 - val_accuracy: 0.4444 - val_loss: 15.5560

Epoch 15/20

45/45 - 3s - 57ms/step - accuracy: 0.8132 - loss: 0.5904 - val_accuracy: 0.6028 - val_loss: 3.3054

Epoch 16/20

45/45 - 2s - 49ms/step - accuracy: 0.7403 - loss: 0.7619 - val_accuracy: 0.4500 - val_loss: 3.3433

Epoch 17/20

45/45 - 2s - 50ms/step - accuracy: 0.7604 - loss: 0.6370 - val_accuracy: 0.5694 - val_loss: 3.3776

Epoch 18/20

45/45 - 2s - 49ms/step - accuracy: 0.7965 - loss: 0.5334 - val_accuracy: 0.5167 - val_loss: 3.2538

Epoch 19/20

45/45 - 3s - 60ms/step - accuracy: 0.8125 - loss: 0.4969 - val_accuracy: 0.6389 - val_loss: 1.6268

Epoch 20/20

45/45 - 2s - 53ms/step - accuracy: 0.8306 - loss: 0.4677 - val_accuracy: 0.5667 - val_loss: 4.5754

با استفاده از نتایج مشاهده می‌شود مدل روی داده‌های آموزش بسیار خوب عمل کرده اما روی داده‌های آزمون () دچار افت شده است؛ یعنی احتمال Overfitting وجود دارد. همچنین مشاهده می‌شود کلاس‌هایی مانند crazing و rolled-in_scale به خوبی تشخیص داده شده‌اند ولی کلاس‌هایی مثل scratches و inclusion ضعیف شناسایی شده‌اند که این اتفاق ممکن است به این دلیل باشد که داده کافی نداشته باشند.

راه‌هایی برای بهبود این مدل وجود دارد. افزایش داده یا Data Augmentation مانند چرخش، کشش، تغییر روشنایی و نویز می‌تواند کمک کند مدل تعمیم‌پذیرتر شود. همچنین استفاده از EarlyStopping و کاهش learning_rate در epoch های

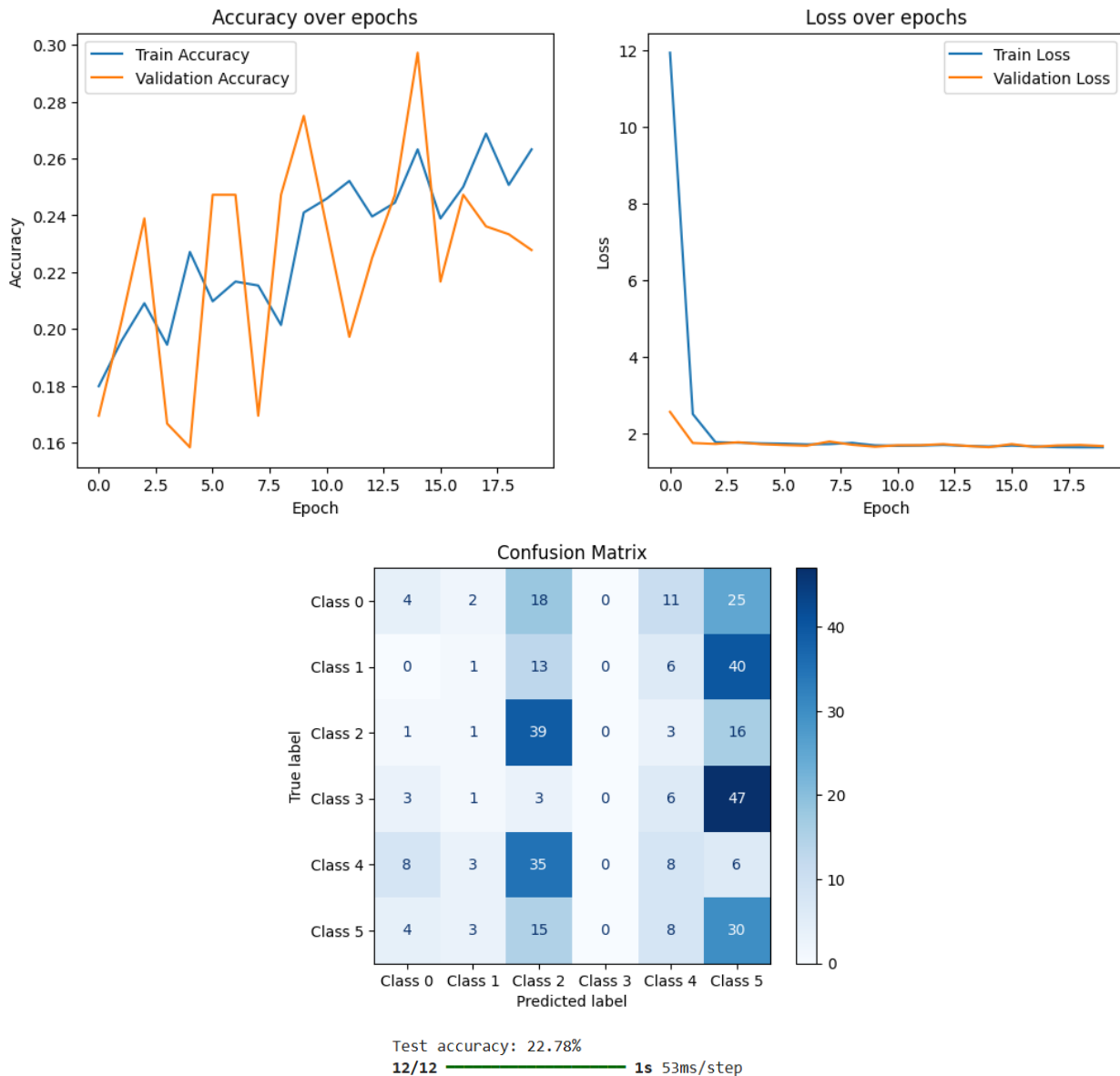
خاص هم می‌تواند کمک کند تا از overfitting جلوگیری شود. کاهش یا تغییر نرخ Dropout و یا افزایش تعداد فیلترها در لایه‌های عمیق نیز می‌توانند موثر باشند.

بطور کلی معماری طراحی‌شده برای شروع کار مناسب است؛ زیرا مدل به‌خوبی آموزش دیده اما روی داده‌های آزمون کمی دچار overfitting است و استفاده از تکنیک‌های بهبود تعمیم‌پذیری مثل data augmentation و regularization عملکرد را بهتر می‌کند. توصیه می‌شود.

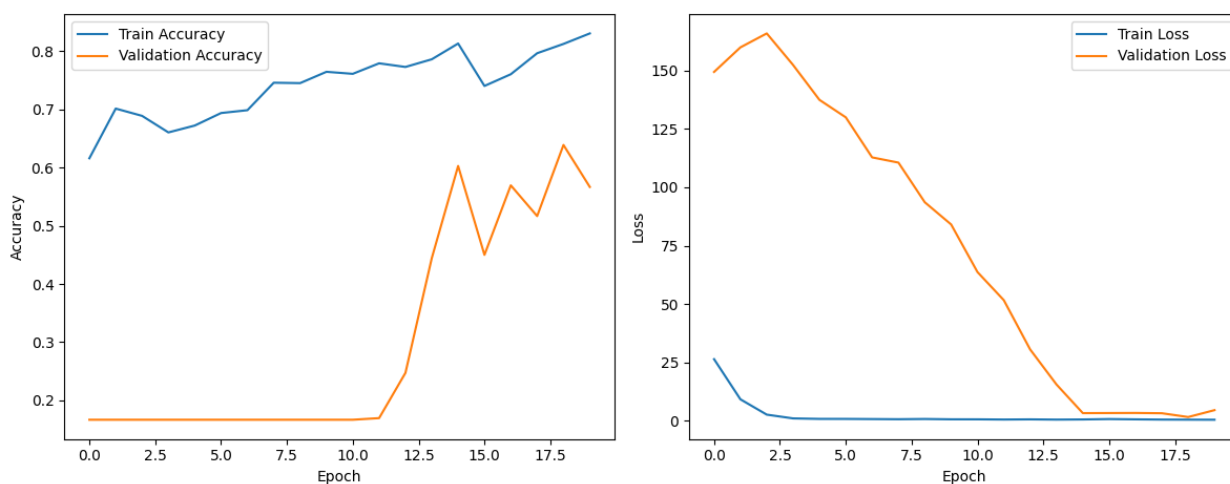
ارزیابی

در این بخش کدها مشابه بخش قبل می‌باشند. نتایج در زیر قابل مشاهده می‌باشند.

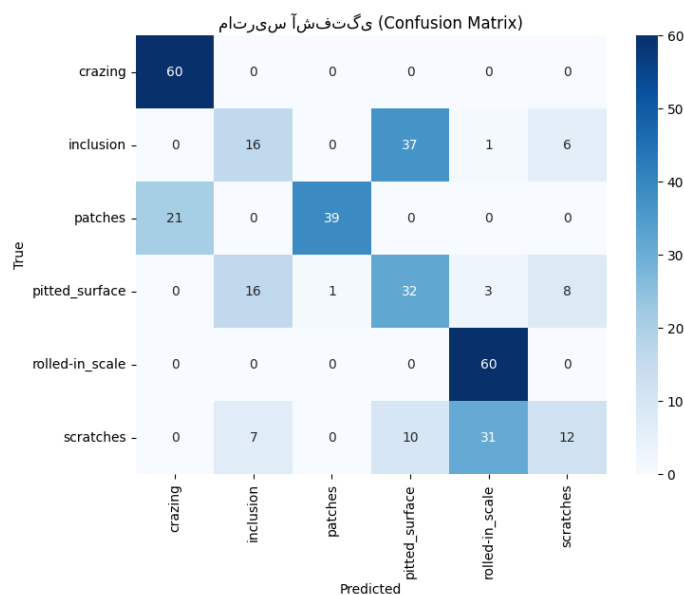
MLP:



CNN:



دقت نهایی مدل روی داده‌های آزمون: ۵۶.۶۷٪



Classification Report:

precision recall f1-score support

crazing	0.74	1.00	0.85	60
inclusion	0.41	0.27	0.32	60
patches	0.97	0.65	0.78	60
pitted_surface	0.41	0.53	0.46	60
rolled-in_scale	0.63	1.00	0.77	60
scratches	0.46	0.20	0.28	60
accuracy			0.61	360
macro avg	0.60	0.61	0.58	360
weighted avg	0.60	0.61	0.58	360

تغییر هایپر پارامترها

همانطور که می‌دانیم در شبکه‌های کانولوشن (CNN)، لایه‌های Dropout معمولی به صورت تصادفی برخی نرون‌ها را صفر می‌کند. اما این روش در لایه‌های کانولوشن به خوبی عمل نمی‌کند، زیرا اطلاعات مکانی (spatial information) بین پیکسل‌ها حفظ نمی‌شود. دلیل جایگزینی Dropout با Block Dropout (SpatialDropout2D) به این خاطر است که Block Dropout به جای صفر کردن مقادیر تصادفی در تمام مکان‌ها، کل (feature maps) را به صورت بلوکی و تصادفی صفر می‌کند. این کار باعث می‌شود همبستگی مکانی (spatial correlation) حفظ شود، از وابستگی بیش از حد مدل جلوگیری شود و مدل مقاومت بیشتری نسبت به overfitting داشته باشد. به همین دلیل، استفاده از SpatialDropout2D در لایه‌های کانولوشن نسبت به Dropout معمولی مناسب‌تر است.

با مشاهده نتایج می‌توان گفت بهبود چشمگیر در دوره‌های انتهایی یعنی اپاک ۱۶ تا ۱۹ مشاهده می‌شود که نشان‌دهنده تأثیر مثبت استفاده از SpatialDropout2D است. در صورت استفاده از معمولی یا عدم استفاده همگرایی آهسته‌تر، Overfitting زودتر اتفاق می‌افتد و دقت اعتبارسنجی (Validation Accuracy) کمتر می‌شود؛ همچنین Loss روی داده‌های اعتبارسنجی در اواسط آموزش کاهش نمی‌یابد یا نوسان دارد. اما با روش گفته شده، مدل با داده‌های جدید بهتر سازگار شده، Overfitting کاهش می‌یابد و دقت اعتبارسنجی در Epoch 19 به ۷۱.۱ درصد رسید، که نشان‌دهنده یادگیری بهتر مدل است.

```
from tensorflow.keras.layers import SpatialDropout2D
```

```
model = Sequential()
```

```
model.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(200, 200, 1), padding='same'))
```

```
model.add(BatchNormalization())
```

```
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
```

```
model.add(SpatialDropout2D(0.25))
```

```
model.add(Conv2D(64, (3, 3), activation='relu', padding='same'))
```

```
model.add(BatchNormalization())
```

```
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
```

```
model.add(SpatialDropout2D(0.25))
```

```
model.add(Conv2D(128, (3, 3), activation='relu', padding='same'))
```

```
model.add(BatchNormalization())
```

```
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
```



```
model.add(SpatialDropout2D(0.25))
```

```
# Fully connected
```

```
model.add(Flatten())
```

```
model.add(Dense(256, activation='relu'))
```

```
model.add(Dropout(0.5))
```

```
model.add(Dense(6, activation='softmax'))
```

```
model.compile(optimizer=Adam(learning_rate=0.001),
```

```
              loss='sparse_categorical_crossentropy',
```

```
              metrics=['accuracy'])
```

```
history = model.fit(
```

```
    X_train, y_train,
```

```
    validation_data=(X_test, y_test),
```

```
    epochs=20,
```

```
    batch_size=32,
```

```
    verbose=2
```

```
)
```

```
Epoch 1/20
```

```
45/45 - 10s - 213ms/step - accuracy: 0.5090 - loss: 23.3934 - val_accuracy: 0.2278 - val_loss: 42.3366
```

```
Epoch 2/20
```

```
45/45 - 5s - 117ms/step - accuracy: 0.5236 - loss: 5.0283 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 83.8222
```

```
Epoch 3/20
```

```
45/45 - 2s - 55ms/step - accuracy: 0.4083 - loss: 1.7286 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 95.7784
```

```
Epoch 4/20
```

```
45/45 - 2s - 51ms/step - accuracy: 0.4104 - loss: 1.5912 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 114.9981
```

```
Epoch 5/20
```

```
45/45 - 2s - 51ms/step - accuracy: 0.4882 - loss: 1.2861 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 100.6921
```

```
Epoch 6/20
```

```
45/45 - 2s - 46ms/step - accuracy: 0.5035 - loss: 1.2938 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 97.4564
```

```
Epoch 7/20
```

```
45/45 - 3s - 56ms/step - accuracy: 0.5278 - loss: 1.1394 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 102.8309
```

```
Epoch 8/20
```

```
45/45 - 2s - 47ms/step - accuracy: 0.5097 - loss: 1.1235 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 79.4282
```

```
Epoch 9/20
```

```
45/45 - 3s - 57ms/step - accuracy: 0.5236 - loss: 1.1027 - val_accuracy: 0.1722 - val_loss: 50.7619
```



Epoch 10/20

45/45 - 2s - 47ms/step - accuracy: 0.5389 - loss: 1.1395 - val_accuracy: 0.1833 - val_loss: 51.4639

Epoch 11/20

45/45 - 3s - 57ms/step - accuracy: 0.5597 - loss: 1.0687 - val_accuracy: 0.1694 - val_loss: 27.9791

Epoch 12/20

45/45 - 2s - 46ms/step - accuracy: 0.5521 - loss: 1.0738 - val_accuracy: 0.2000 - val_loss: 13.7715

Epoch 13/20

45/45 - 2s - 46ms/step - accuracy: 0.5833 - loss: 1.0068 - val_accuracy: 0.2861 - val_loss: 4.6582

Epoch 14/20

45/45 - 2s - 51ms/step - accuracy: 0.5972 - loss: 0.9735 - val_accuracy: 0.4167 - val_loss: 1.6679

Epoch 15/20

45/45 - 2s - 47ms/step - accuracy: 0.5604 - loss: 1.0579 - val_accuracy: 0.2972 - val_loss: 1.5276

Epoch 16/20

45/45 - 3s - 56ms/step - accuracy: 0.5757 - loss: 1.0202 - val_accuracy: 0.6500 - val_loss: 0.9521

Epoch 17/20

45/45 - 3s - 56ms/step - accuracy: 0.5910 - loss: 0.9524 - val_accuracy: 0.5500 - val_loss: 1.0015

Epoch 18/20

45/45 - 2s - 47ms/step - accuracy: 0.6139 - loss: 0.9503 - val_accuracy: 0.6417 - val_loss: 0.8419

Epoch 19/20

45/45 - 3s - 57ms/step - accuracy: 0.6056 - loss: 0.9445 - val_accuracy: 0.7111 - val_loss: 0.7641

Epoch 20/20

45/45 - 2s - 47ms/step - accuracy: 0.6028 - loss: 0.9881 - val_accuracy: 0.6417 - val_loss: 0.8274

در شبکه‌های عصبی کانولوشن (CNN)، لایه‌های کانولوشنی معمولاً از کرنل‌های دوبعدی مربعی استفاده می‌کنند. اما می‌توان این کرنل‌ها را به صورت حاصل ضرب دو فیلتر یک‌بعدی تجزیه کرد. به این تکنیک تجزیه فیلتر یا Kernel Factorization گفته می‌شود. از مزایای این روش می‌توان به کاهش تعداد پارامترها، کاهش پیچیدگی محاسباتی، افزایش سرعت یادگیری و جلوگیری از overfitting اشاره نمود. کد مربوط به این بخش در زیر آمده است.

```
from tensorflow.keras.models import Sequential
from tensorflow.keras.layers import Conv2D, MaxPooling2D, Flatten, Dense,
SpatialDropout2D, BatchNormalization
from tensorflow.keras.optimizers import Adam
from tensorflow.keras.utils import to_categorical

y_train_cat = to_categorical(y_train, num_classes=6)
y_test_cat = to_categorical(y_test, num_classes=6)
```



```
model = Sequential()

model.add(Conv2D(32, (3, 1), activation='relu', input_shape=(200, 200, 1), padding='same'))
model.add(Conv2D(32, (1, 3), activation='relu', padding='same'))
model.add(BatchNormalization())
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
model.add(SpatialDropout2D(0.25))

model.add(Conv2D(64, (3, 1), activation='relu', padding='same'))
model.add(Conv2D(64, (1, 3), activation='relu', padding='same'))
model.add(BatchNormalization())
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
model.add(SpatialDropout2D(0.25))

model.add(Conv2D(128, (3, 1), activation='relu', padding='same'))
model.add(Conv2D(128, (1, 3), activation='relu', padding='same'))
model.add(BatchNormalization())
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
model.add(SpatialDropout2D(0.25))

model.add(Flatten())
model.add(Dense(256, activation='relu'))
model.add(Dropout(0.5))

model.add(Dense(6, activation='softmax'))

model.compile(optimizer=Adam(learning_rate=0.001),
              loss='categorical_crossentropy',
              metrics=['accuracy'])

model.summary()

history = model.fit(
```




```
X_train, y_train_cat,  
validation_data=(X_test, y_test_cat),  
epochs=20,  
batch_size=32,  
verbose=2  
)
```

Total params: 20,578,470 (78.50 MB)

Trainable params: 20,578,022 (78.50 MB)

Non-trainable params: 448 (1.75 KB)

Epoch 1/20

45/45 - 23s - 515ms/step - accuracy: 0.4764 - loss: 15.3413 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 38.9404

Epoch 2/20

45/45 - 9s - 200ms/step - accuracy: 0.4542 - loss: 1.9560 - val_accuracy: 0.1528 - val_loss: 56.0181

Epoch 3/20

45/45 - 5s - 113ms/step - accuracy: 0.5069 - loss: 1.3927 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 79.4787

Epoch 4/20

45/45 - 5s - 110ms/step - accuracy: 0.5472 - loss: 1.1808 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 89.6115

Epoch 5/20

45/45 - 5s - 114ms/step - accuracy: 0.5479 - loss: 1.1420 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 96.5054

Epoch 6/20

45/45 - 5s - 115ms/step - accuracy: 0.5035 - loss: 1.1881 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 95.5611

Epoch 7/20

45/45 - 3s - 74ms/step - accuracy: 0.4965 - loss: 1.2017 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 93.3838

Epoch 8/20

45/45 - 3s - 77ms/step - accuracy: 0.4917 - loss: 1.0839 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 74.2160

Epoch 9/20

45/45 - 3s - 75ms/step - accuracy: 0.5514 - loss: 1.1777 - val_accuracy: 0.1389 - val_loss: 57.0526

Epoch 10/20

45/45 - 5s - 113ms/step - accuracy: 0.4965 - loss: 1.2665 - val_accuracy: 0.2472 - val_loss: 31.1885

Epoch 11/20

45/45 - 5s - 116ms/step - accuracy: 0.5208 - loss: 1.1501 - val_accuracy: 0.2500 - val_loss: 32.4319

Epoch 12/20

45/45 - 4s - 78ms/step - accuracy: 0.5375 - loss: 1.1708 - val_accuracy: 0.2389 - val_loss: 15.7887

Epoch 13/20

45/45 - 3s - 75ms/step - accuracy: 0.5111 - loss: 1.1412 - val_accuracy: 0.3000 - val_loss: 6.8975

Epoch 14/20

45/45 - 5s - 118ms/step - accuracy: 0.5618 - loss: 1.1268 - val_accuracy: 0.3361 - val_loss: 5.6332

Epoch 15/20

45/45 - 4s - 78ms/step - accuracy: 0.5472 - loss: 1.1924 - val_accuracy: 0.4361 - val_loss: 2.7339



Epoch 16/20

45/45 - 4s - 79ms/step - accuracy: 0.4951 - loss: 1.2390 - val_accuracy: 0.2611 - val_loss: 8.6130

Epoch 17/20

45/45 - 5s - 110ms/step - accuracy: 0.5083 - loss: 1.2143 - val_accuracy: 0.4250 - val_loss: 1.0658

Epoch 18/20

45/45 - 4s - 78ms/step - accuracy: 0.5146 - loss: 1.1933 - val_accuracy: 0.4528 - val_loss: 1.9567

Epoch 19/20

45/45 - 3s - 76ms/step - accuracy: 0.5597 - loss: 1.0246 - val_accuracy: 0.5667 - val_loss: 1.4523

Epoch 20/20

45/45 - 4s - 79ms/step - accuracy: 0.5944 - loss: 1.0105 - val_accuracy: 0.5111 - val_loss: 1.1562

با مشاهده نتایج می توان گفت تعداد کل پارامترها 20,578,470، بیشینه دقت اعتبارسنجی ۵۶.۶۷ درصد و مقدار loss اعتبارسنجی تا ۱.۰۶۵۸ کاهش یافته و دقت نهایی آموزش ۵۹.۴۴ درصد می باشد.

تحلیل

با نتایج بالا می توان گفت مدل اصلی بخش قبل (بدون تجزیه فیلتر) عملکرد بهتری داشته است. علت این اتفاق را می توان آن دانست که فیلترهای مربعی کلاسیک (مثلاً ۳×۳) به طور کامل تر ویژگی های دوبعدی تصویر را استخراج می کنند؛ این مهم است چون عیوب سطحی معمولاً الگوهایی پیچیده و دوبعدی دارند. همچنین مدل اصلی به دقت اعتبارسنجی بالاتری رسیده که نشان می دهد توانایی تعمیم بهتری به داده های جدید دارد. در مدل با تجزیه فیلتر، به رغم کاهش پارامترها و سرعت بیشتر، دقت مدل از حدی بالاتر نرفته (اشباع در ۵۶-۵۷٪) و مدل با نوسانات زیاد، دچار تأخیر در همگرایی شده است.

بطور کلی می توان گفت مدل بدون تجزیه فیلتر انتخاب بهتری است. اما اگر هدف سبکتر و سریعتر بودن مدل باشد، مدل Kernel Factorization گزینه خوبی خواهد بود.

در این بخش بهبودهای گفته شده انجام گرفت. مشاهده میشود مدل عملکرد بهتری دارد.

```
from tensorflow.keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator
from tensorflow.keras.optimizers import Adam
from tensorflow.keras.models import Sequential
from tensorflow.keras.layers import Conv2D, MaxPooling2D, Flatten, Dense, Dropout,
BatchNormalization
from tensorflow.keras.utils import to_categorical

y_train_cat = to_categorical(y_train, num_classes=6)
y_test_cat = to_categorical(y_test, num_classes=6)
```



```
model = Sequential()

model.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(200, 200, 1), padding='same'))
model.add(BatchNormalization())
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
model.add(Dropout(0.25))

model.add(Conv2D(64, (3, 3), activation='relu', padding='same'))
model.add(BatchNormalization())
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
model.add(Dropout(0.25))

model.add(Conv2D(128, (3, 3), activation='relu', padding='same'))
model.add(BatchNormalization())
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
model.add(Dropout(0.25))

model.add(Flatten())
model.add(Dense(256, activation='relu'))
model.add(Dropout(0.5))
model.add(Dense(6, activation='softmax'))

datagen = ImageDataGenerator(
    rotation_range=15,
    width_shift_range=0.1,
    height_shift_range=0.1,
    horizontal_flip=True
)
datagen.fit(X_train)

model.compile(
    optimizer=Adam(learning_rate=0.0005),
    loss='categorical_crossentropy',
    metrics=['accuracy']
)

history = model.fit(
```



```
datagen.flow(X_train, y_train_cat, batch_size=32),  
validation_data=(X_test, y_test_cat),  
epochs=40,  
verbose=2  
)
```

Epoch 1/40

/usr/local/lib/python3.11/dist-packages/keras/src/trainers/data_adapters/py_dataset_adapter.py:121:

UserWarning: Your `PyDataset` class should call `super().__init__(**kwargs)` in its constructor.
`**kwargs` can include `workers`, `use_multiprocessing`, `max_queue_size`. Do not pass these arguments to `fit()`, as they will be ignored.

```
self._warn_if_super_not_called()
```

45/45 - 131s - 3s/step - accuracy: 0.4875 - loss: 11.0918 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 58.7910

Epoch 2/40

45/45 - 127s - 3s/step - accuracy: 0.6389 - loss: 1.1957 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 84.8249

Epoch 3/40

45/45 - 132s - 3s/step - accuracy: 0.6451 - loss: 1.0344 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 77.3960

Epoch 4/40

45/45 - 130s - 3s/step - accuracy: 0.6542 - loss: 0.9625 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 70.1174

Epoch 5/40

45/45 - 140s - 3s/step - accuracy: 0.6771 - loss: 0.8645 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 60.4545

Epoch 6/40

45/45 - 132s - 3s/step - accuracy: 0.7146 - loss: 0.7562 - val_accuracy: 0.3278 - val_loss: 41.8444

Epoch 7/40

45/45 - 136s - 3s/step - accuracy: 0.7243 - loss: 0.7625 - val_accuracy: 0.1667 - val_loss: 40.6388

Epoch 8/40

45/45 - 141s - 3s/step - accuracy: 0.7167 - loss: 0.7665 - val_accuracy: 0.2889 - val_loss: 47.5310

Epoch 9/40

45/45 - 149s - 3s/step - accuracy: 0.6861 - loss: 0.7629 - val_accuracy: 0.3028 - val_loss: 51.2314

Epoch 10/40

45/45 - 131s - 3s/step - accuracy: 0.7382 - loss: 0.6848 - val_accuracy: 0.3056 - val_loss: 38.9176

Epoch 11/40

45/45 - 134s - 3s/step - accuracy: 0.7458 - loss: 0.7073 - val_accuracy: 0.3111 - val_loss: 30.2662

Epoch 12/40

45/45 - 143s - 3s/step - accuracy: 0.7389 - loss: 0.7663 - val_accuracy: 0.4833 - val_loss: 24.2261

Epoch 13/40

45/45 - 144s - 3s/step - accuracy: 0.7410 - loss: 0.7379 - val_accuracy: 0.3639 - val_loss: 14.9825



Epoch 14/40

45/45 - 194s - 4s/step - accuracy: 0.7667 - loss: 0.6397 - val_accuracy: 0.3333 - val_loss: 31.9696

Epoch 15/40

45/45 - 135s - 3s/step - accuracy: 0.7563 - loss: 0.6251 - val_accuracy: 0.3167 - val_loss: 42.3301

Epoch 16/40

45/45 - 132s - 3s/step - accuracy: 0.7819 - loss: 0.5824 - val_accuracy: 0.4778 - val_loss: 15.1470

Epoch 17/40

45/45 - 143s - 3s/step - accuracy: 0.7840 - loss: 0.5754 - val_accuracy: 0.6444 - val_loss: 2.1219

Epoch 18/40

45/45 - 195s - 4s/step - accuracy: 0.7806 - loss: 0.5732 - val_accuracy: 0.5472 - val_loss: 6.4037

Epoch 19/40

45/45 - 136s - 3s/step - accuracy: 0.7924 - loss: 0.5452 - val_accuracy: 0.4194 - val_loss: 16.3622

Epoch 20/40

45/45 - 141s - 3s/step - accuracy: 0.7986 - loss: 0.5524 - val_accuracy: 0.5417 - val_loss: 4.7034

Epoch 21/40

45/45 - 146s - 3s/step - accuracy: 0.8285 - loss: 0.4441 - val_accuracy: 0.5028 - val_loss: 9.1358

Epoch 22/40

45/45 - 136s - 3s/step - accuracy: 0.8083 - loss: 0.4954 - val_accuracy: 0.5861 - val_loss: 7.0024

Epoch 23/40

45/45 - 137s - 3s/step - accuracy: 0.8049 - loss: 0.5213 - val_accuracy: 0.5389 - val_loss: 5.3208

Epoch 24/40

45/45 - 136s - 3s/step - accuracy: 0.8188 - loss: 0.4588 - val_accuracy: 0.4250 - val_loss: 10.3717

Epoch 25/40

45/45 - 142s - 3s/step - accuracy: 0.8208 - loss: 0.4915 - val_accuracy: 0.6028 - val_loss: 1.0969

Epoch 26/40

یادگیری انتقالی

آماده‌سازی داده‌ها

کد مربوط به این بخش در زیر آمده است. همانطور که مشاهده می‌شود در ابتدا مسیر `train_dir` و `val_dir` شامل تصاویر آموزش و اعتبارسنجی دسته‌بندی‌شده در زیرپوشه‌ها تنظیم شده‌اند. در مرحله بعد تصاویر به اندازه 224×224 تغییر داده شده‌اند که ورودی استاندارد ResNet-50 است. سپس `Data Augmentation` انجام گرفته است؛ به این صورت که تغییرات تصادفی از جمله چرخش، انتقال افقی و عمودی، زوم و برش و آینه‌ای کردن تصویر برای افزایش تعمیم‌پذیری و کاهش `overfitting` صورت می‌گیرد. سپس از تابع `preprocess_input` برای مقیاس‌بندی مناسب با ResNet استفاده شده است (پیش پردازش). پس از آن از `ImageDataGenerator.flow_from_directory` برای بارگذاری داده‌ها همراه با برچسب‌گذاری خودکار از پوشه‌ها استفاده شد. و چون کلاس‌ها چندگانه‌اند کلاس‌بندی با `categorical` صورت گرفت. در انتهای کد، به‌منظور بررسی داده‌ها، از هر کلاس به‌صورت تصادفی یک تصویر به همراه برچسب آن نمایش داده شده است. با توجه به کد و نتایج می‌توان مشاهده نمود که داده‌ها کاملاً قابل تفکیک بوده و برای آموزش شبکه مناسب‌اند. همچنین طبق گزارش `train_generator.class_indices` و `val_generator.classes` از هر کلاس دقیقاً ۲۴۰ نمونه در آموزش و ۶۰ نمونه در اعتبارسنجی وجود دارد.

لازم به ذکر است در کد از تکنیک‌های افزایش داده مانند چرخش، انتقال، زوم، `shear` و افزایش تنوع ظاهری تصاویر، بهبود تعمیم‌پذیری مدل و کاهش `overfitting` به داده‌های آموزشی استفاده شده است.

```
import os
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
from tensorflow.keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator
from tensorflow.keras.applications.resnet50 import preprocess_input
import random

train_dir = '/content/NEU_Surface_Defects/NEU-DET/train/images'
val_dir = '/content/NEU_Surface_Defects/NEU-DET/validation/images'

# اندازه استاندارد ورودی ResNet-50
Image_Size = (224, 224)
Batch_Size = 32
SEED = 42

# تعریف ImageDataGenerator با Augmentation
train_data = ImageDataGenerator(
    preprocessing_function=preprocess_input,
    rotation_range=15,
    width_shift_range=0.1,
    height_shift_range=0.1,
    shear_range=0.1,
    zoom_range=0.1,
    horizontal_flip=True,
    fill_mode='nearest'
)

val_data = ImageDataGenerator(
```

```
preprocessing_function=preprocess_input # Normalisasi
)

# Datagenerator baraye pusheha
train_generator = train_data.flow_from_directory(
    train_dir,
    target_size=Image_Size,
    color_mode='rgb',
    batch_size=Batch_Size,
    class_mode='categorical',
    shuffle=True,
    seed=SEED
)

val_generator = val_data.flow_from_directory(
    val_dir,
    target_size=Image_Size,
    color_mode='rgb',
    batch_size=Batch_Size,
    class_mode='categorical',
    shuffle=False,
    seed=SEED
)

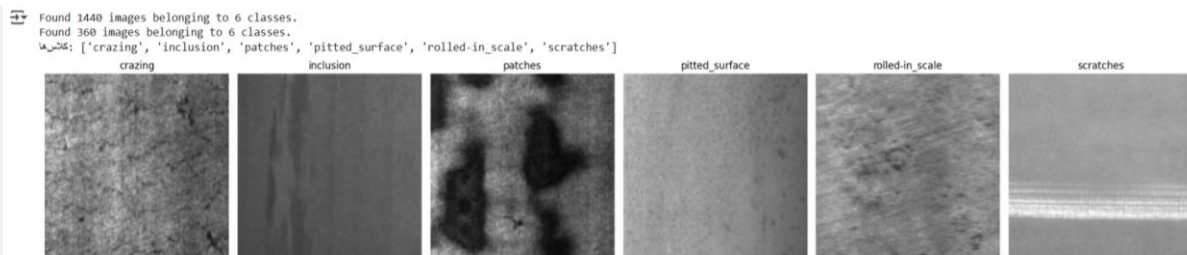
# Nemuneye tasadofi az har class
class_names = list(train_generator.class_indices.keys())
print("classes:", class_names)

fig, axes = plt.subplots(1, len(class_names), figsize=(20, 5))

for i, class_name in enumerate(class_names):
    class_path = os.path.join(train_dir, class_name)
    img_name = random.choice(os.listdir(class_path))
    img_path = os.path.join(class_path, img_name)

    img = plt.imread(img_path)
    axes[i].imshow(img, cmap='gray')
    axes[i].set_title(class_name)
    axes[i].axis('off')

plt.tight_layout()
plt.show()
```



آماده‌سازی مدل

در این بخش داده‌ها از مسیر `/content/NEU_Surface_Defects/NEU-DET/...` خوانده شده‌اند. سپس از `ImageDataGenerator` با توابع افزایش داده استفاده شده است (چرخش تا ۲۰ درجه، بزرگ‌نمایی تا ۲۰٪ و وارونگی افقی). سپس تصاویر به اندازه‌ی استاندارد ۲۲۴ در ۲۲۴ و در سه کانال رنگی (RGB) تبدیل شده‌اند. و همچنین کلاس‌ها به صورت categorical (one-hot) پردازش شده‌اند (تعداد کلاس‌ها می‌باشد). با توجه به کد واضح است از شبکه‌ی پیش‌آموزش‌دیده‌ی ResNet-50 با وزن‌های ImageNet استفاده شده است. لایه‌های بالایی Fully Connected و Softmax اصلی حذف شده‌اند. (`include_top=False`). همچنین وزن‌های مدل پایه freeze شده‌اند (`trainable=False`) تا فقط لایه‌های جدید آموزش ببینند. پس از ResNet-50، لایه‌های `GlobalAveragePooling2D` (کاهش ابعاد ویژگی‌های مکانی)، `Dense(128, Dropout(0.5))`، `Dropout(0.5)` و `Dense(6, softmax)` استفاده شده‌اند.

با استفاده از نتایج می‌توان گفت مدلی قوی و بهینه برای شروع یادگیری انتقالی (Transfer Learning) پیاده‌سازی شده که از قدرت استخراج ویژگی‌های عمیق ResNet-50 استفاده می‌کند، با فریز کردن لایه‌های پایه، از یادگیری مجدد غیرضروری جلوگیری



می‌شود، با افزودن لایه‌های Fully Connected و Dropout، ظرفیت تمایز برای ۶ کلاس خاص مسئله فراهم شده است.

```
from tensorflow.keras.applications import ResNet50
from tensorflow.keras.models import Model
from tensorflow.keras.layers import Dense, GlobalAveragePooling2D, Dropout
from tensorflow.keras.optimizers import Adam
from tensorflow.keras.applications.resnet50 import preprocess_input
from tensorflow.keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator

# Abaade vurudi baraye ResNet50
IMG_SIZE = 224
BATCH_SIZE = 32
NUM_CLASSES = 6

train_datagen = ImageDataGenerator(
    preprocessing_function=preprocess_input,
    rotation_range=20,
    zoom_range=0.2,
    horizontal_flip=True
)

val_datagen = ImageDataGenerator(preprocessing_function=preprocess_input)

train_generator = train_datagen.flow_from_directory(
    '/content/NEU_Surface_Defects/NEU-DET/train/images',
    target_size=(IMG_SIZE, IMG_SIZE),
    batch_size=BATCH_SIZE,
    class_mode='categorical',
    color_mode='rgb'
)

val_generator = val_datagen.flow_from_directory(
    '/content/NEU_Surface_Defects/NEU-DET/validation/images',
    target_size=(IMG_SIZE, IMG_SIZE),
    batch_size=BATCH_SIZE,
    class_mode='categorical',
    color_mode='rgb',
    shuffle=False
)

# Bargozarie model paye ResNet50 bedune layehaye balayi
base_model = ResNet50(weights='imagenet', include_top=False, input_shape=(IMG_SIZE, IMG_SIZE,
3))
base_model.trainable = False # Freeze kardane vaznha
```



```
# Afzudane layehaye jadid be balaye shabake
x = base_model.output
x = GlobalAveragePooling2D()(x)
x = Dropout(0.5)(x)
x = Dense(128, activation='relu')(x)
x = Dropout(0.5)(x)
predictions = Dense(NUM_CLASSES, activation='softmax')(x)

model = Model(inputs=base_model.input, outputs=predictions)

model.compile(optimizer=Adam(learning_rate=0.0001),
              loss='categorical_crossentropy',
              metrics=['accuracy'])

model.summary()
```

مرحله آموزش

در مرحله اول، با هدف بهره‌گیری از قابلیت‌های از پیش‌آمोخته‌شده شبکه‌ی ResNet-50 آموزش دیده روی ImageNet، تمامی لایه‌های مدل پایه غیرفعال (Freeze) شدند. در نتیجه، فقط لایه‌های جدیدی که در بالای مدل افزوده شده بودند، آموزش دیده‌اند. این لایه‌ها شامل یک لایه‌ی (Global Average Pooling)، دو لایه‌ی Dropout برای جلوگیری از (Overfitting)، یک لایه‌ی Fully Connected با ۱۲۸ نورون و تابع فعال‌سازی ReLU، و در نهایت یک لایه‌ی خروجی با تابع softmax برای طبقه‌بندی ۶ کلاس هستند. مدل با نرخ یادگیری ۰.۰۰۱ و برای ۱۰ دوره (epoch) آموزش داده شد. در این مرحله، هدف اصلی تطبیق لایه‌های بالایی با داده‌های جدید و استفاده از ویژگی‌های عمومی استخراج‌شده توسط شبکه‌ی پایه بود. کد و نتایج این بخش در زیر قابل مشاهده می‌باشد.

در مرحله دوم پس از آموزش اولیه، برای بهبود عملکرد مدل و افزایش توان تمایز آن نسبت به داده‌های تخصصی‌تر (عیوب سطحی)، فرآیند Fine-Tuning انجام شد. در این مرحله، ۳۰ لایه‌ی انتهایی شبکه‌ی پایه ResNet-50 از حالت Freeze خارج شدند تا بتوانند با نرخ یادگیری پایین‌تر، خود را با داده‌های جدید سازگار کنند. مدل مجدداً کامپایل شد، اما این بار با نرخ یادگیری کوچکتر برابر با $1e-5$ تا از تخریب وزن‌های آموخته‌شده جلوگیری شود. این فرآیند نیز به مدت ۱۰ دوره تکرار شد و باعث بهینه‌سازی دقیق‌تر ویژگی‌ها شد، به‌ویژه در لایه‌های عمیق شبکه که ویژگی‌های سطح بالا را مدل‌سازی می‌کنند.

پس از اتمام آموزش اولیه، مدل بر روی مجموعه داده‌ی اعتبارسنجی (Validation) ارزیابی شد. نتایج به‌دست‌آمده بسیار خوب بودند. این نتایج نشان می‌دهند که مدل توانسته است با دقت بسیار بالا شش نوع عیب سطحی را از یکدیگر تفکیک کند و احتمال



```
from tensorflow.keras.applications import ResNet50
from tensorflow.keras.models import Model
from tensorflow.keras.layers import GlobalAveragePooling2D, Dense, Dropout
from tensorflow.keras.optimizers import Adam

# Bargozarie ResNet-50 bedune laye khuruji
base_model = ResNet50(weights='imagenet', include_top=False, input_shape=(224, 224, 3))

# Frezze kardane hame layeha
for layer in base_model.layers:
    layer.trainable = False

# Afzudane head
x = base_model.output
x = GlobalAveragePooling2D()(x)
x = Dropout(0.5)(x)
x = Dense(128, activation='relu')(x)
x = Dropout(0.5)(x)
predictions = Dense(6, activation='softmax')(x) # کلاس 6

# Model nahayi
model = Model(inputs=base_model.input, outputs=predictions)

model.compile(optimizer=Adam(learning_rate=0.001),
              loss='categorical_crossentropy',
              metrics=['accuracy'])

# Amuzeshe head
history1 = model.fit(
    train_generator,
    validation_data=val_generator,
    epochs=10,
    verbose=2
)

Epoch 1/10
45/45 - 37s - 828ms/step - accuracy: 0.6736 - loss: 0.9989 - val_accuracy: 0.9556 - val_loss: 0.1542
Epoch 2/10
45/45 - 18s - 403ms/step - accuracy: 0.9319 - loss: 0.2185 - val_accuracy: 0.9833 - val_loss: 0.0950
Epoch 3/10
45/45 - 17s - 387ms/step - accuracy: 0.9514 - loss: 0.1444 - val_accuracy: 0.9667 - val_loss: 0.0819
Epoch 4/10
```



45/45 - 18s - 389ms/step - accuracy: 0.9625 - loss: 0.1123 - val_accuracy: 0.9778 - val_loss: 0.0589
Epoch 5/10
45/45 - 18s - 393ms/step - accuracy: 0.9778 - loss: 0.0775 - val_accuracy: 0.9861 - val_loss: 0.0401
Epoch 6/10
45/45 - 18s - 389ms/step - accuracy: 0.9701 - loss: 0.0915 - val_accuracy: 0.9806 - val_loss: 0.0536
Epoch 7/10
45/45 - 20s - 454ms/step - accuracy: 0.9764 - loss: 0.0684 - val_accuracy: 0.9806 - val_loss: 0.0437
Epoch 8/10
45/45 - 18s - 403ms/step - accuracy: 0.9799 - loss: 0.0656 - val_accuracy: 0.9889 - val_loss: 0.0276
Epoch 9/10
45/45 - 17s - 385ms/step - accuracy: 0.9764 - loss: 0.0762 - val_accuracy: 0.9917 - val_loss: 0.0223
Epoch 10/10
45/45 - 18s - 405ms/step - accuracy: 0.9826 - loss: 0.0518 - val_accuracy: 0.9944 - val_loss: 0.0263

```
# Baz kardane freeze barkhi az layeha baraye fine-tunning  
for layer in base_model.layers[-30:]: # Akharin 30 laye  
    layer.trainable = True
```

```
# Learning rate kamtar  
model.compile(optimizer=Adam(learning_rate=1e-5),  
               loss='categorical_crossentropy',  
               metrics=['accuracy'])
```

```
# Amuzeshe Fine-Tuning  
history2 = model.fit(  
    train_generator,  
    validation_data=val_generator,  
    epochs=10,  
    verbose=2  
)
```

Epoch 1/10
45/45 - 51s - 1s/step - accuracy: 0.9924 - loss: 0.0244 - val_accuracy: 0.9944 - val_loss: 0.0100
Epoch 2/10
45/45 - 29s - 640ms/step - accuracy: 0.9958 - loss: 0.0139 - val_accuracy: 0.9972 - val_loss: 0.0066
Epoch 3/10
45/45 - 18s - 397ms/step - accuracy: 0.9972 - loss: 0.0081 - val_accuracy: 1.0000 - val_loss: 0.0051
Epoch 4/10
45/45 - 18s - 411ms/step - accuracy: 0.9958 - loss: 0.0134 - val_accuracy: 1.0000 - val_loss: 0.0054
Epoch 5/10
45/45 - 18s - 399ms/step - accuracy: 0.9979 - loss: 0.0138 - val_accuracy: 0.9972 - val_loss: 0.0057
Epoch 6/10
45/45 - 20s - 449ms/step - accuracy: 0.9993 - loss: 0.0065 - val_accuracy: 0.9972 - val_loss: 0.0056
Epoch 7/10

45/45 - 19s - 412ms/step - accuracy: 0.9951 - loss: 0.0165 - val_accuracy: 0.9972 - val_loss: 0.0049

Epoch 8/10

45/45 - 18s - 396ms/step - accuracy: 0.9951 - loss: 0.0155 - val_accuracy: 1.0000 - val_loss: 0.0047

Epoch 9/10

45/45 - 21s - 466ms/step - accuracy: 0.9979 - loss: 0.0075 - val_accuracy: 0.9972 - val_loss: 0.0057

Epoch 10/10

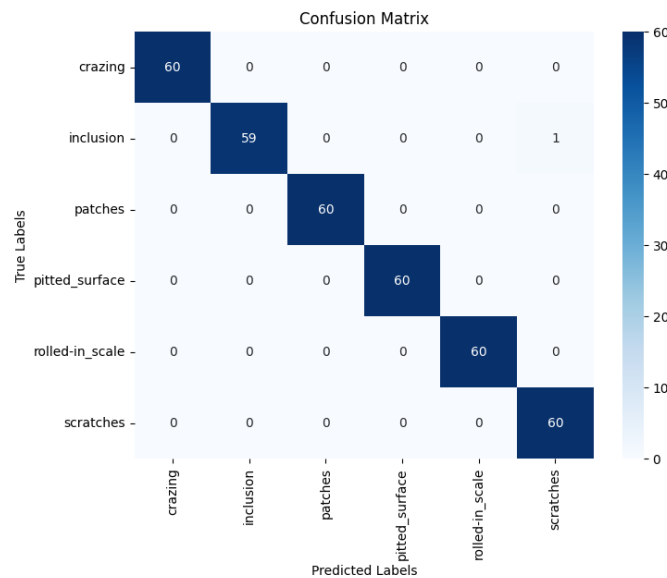
45/45 - 19s - 419ms/step - accuracy: 0.9986 - loss: 0.0049 - val_accuracy: 0.9972 - val_loss: 0.0050

ارزیابی نهایی

در این بخش از کدهای مشابه استفاده شده است. نتایج بصورت زیر می باشند:

```
[ ] # Arzyabi
loss, accuracy = model.evaluate(val_generator, verbose=1)
print(f"Deghate nahayi: {accuracy:.4f}")
print(f"Tabe khata (Loss): {loss:.4f}")
```

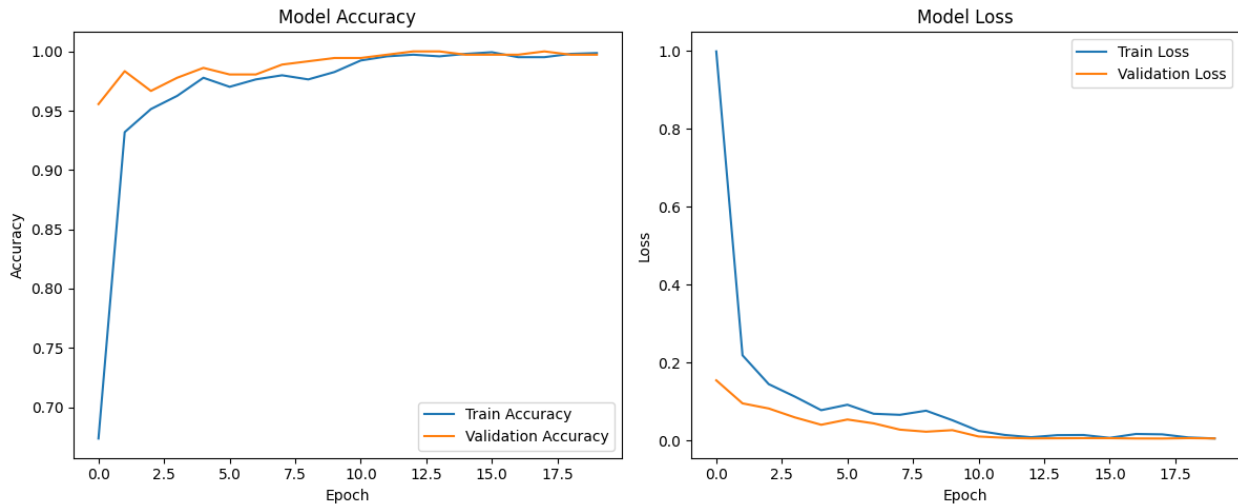
12/12 2s 145ms/step - accuracy: 0.9959 - loss: 0.0067
Deghate nahayi: 0.9972
Tabe khata (Loss): 0.0050



precision recall f1-score support

crazing	1.00	1.00	1.00	60
inclusion	1.00	0.98	0.99	60
patches	1.00	1.00	1.00	60
pitted_surface	1.00	1.00	1.00	60
rolled-in_scale	1.00	1.00	1.00	60
scratches	0.98	1.00	0.99	60

accuracy			1.00	360
macro avg	1.00	1.00	1.00	360
weighted avg	1.00	1.00	1.00	360



همچنین برای مشاهده عملکرد مدل از کد زیر استفاده شده است. مشاهده می‌شود مدل به خوبی عمل میکند.

```
# Check kardane amalkard
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
import os
from tensorflow.keras.preprocessing import image

# classes
class_names = list(val_generator.class_indices.keys())

import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
import os
import random
from tensorflow.keras.preprocessing import image

def predict_and_plot_random_images(model, val_dir, class_names, n=5):
    plt.figure(figsize=(15, 5))

    for i in range(n):
        # Entekhabe class va tasvire tasadofi
        class_name = random.choice(class_names)
        class_path = os.path.join(val_dir, class_name)
        img_name = random.choice(os.listdir(class_path))
        img_path = os.path.join(class_path, img_name)

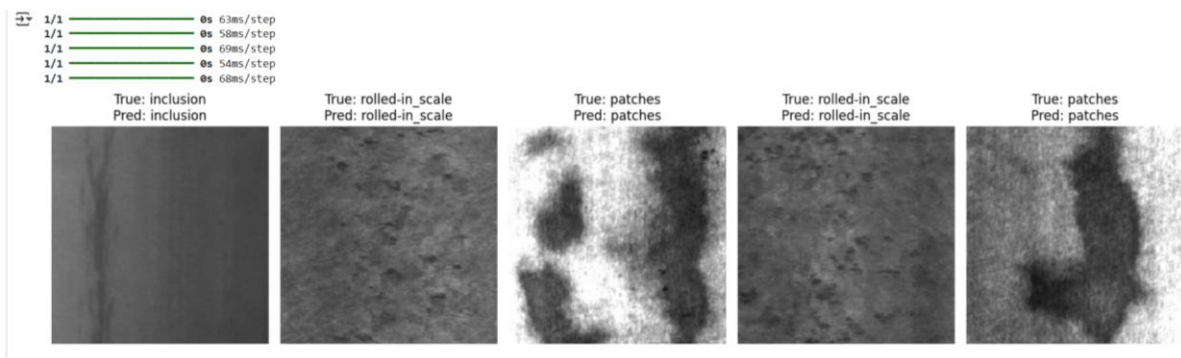
        img = image.load_img(img_path, target_size=(224, 224))
        img_array = image.img_to_array(img)
        img_array_exp = np.expand_dims(img_array, axis=0)
        img_array_exp = preprocess_input(img_array_exp)
```

```
preds = model.predict(img_array_exp)
pred_class = class_names[np.argmax(preds)]
```

```
plt.subplot(1, n, i + 1)
plt.imshow(np.array(img).astype("uint8"))
plt.title(f"True: {true_class}\nPred: {pred_class}", fontsize=12)
plt.axis('off')
```

```
plt.tight_layout()
plt.show()
```

```
predict_and_plot_random_images(model, val_dir, class_names)
```



مقایسه و تحلیل

از نظر دقت نهایی، مدل مبتنی بر یادگیری انتقالی عملکرد بهتری داشته و دقتی در حدود ۹۹٫۷ درصد به دست آورده است. این در حالی است که مدل CNN طراحی شده از ابتدا، با وجود داشتن معماری مناسب و تنظیمات دقیق، دقتی کمتر داشت. این تفاوت نشان می‌دهد که بهره‌گیری از ویژگی‌های از پیش آموخته شده توسط شبکه‌های عمیق و قدرتمندی مانند ResNet-50 می‌تواند توانایی مدل را در استخراج ویژگی‌های پیچیده افزایش داده و در نتیجه دقت طبقه‌بندی را به طور چشمگیری ارتقاء دهد.

از لحاظ زمان آموزش، مدل انتقال یادگیری نیاز به زمان بیشتری دارد. فرآیند آموزش آن شامل دو مرحله است: ابتدا آموزش فقط لایه‌های جدید (head) و سپس اجرای fine-tuning روی لایه‌های انتهایی شبکه. این روند علاوه بر زمان بیشتر، به منابع محاسباتی قوی‌تری مانند GPU نیز نیاز دارد. در مقابل، مدل CNN طراحی شده از ابتدا، معماری ساده‌تری دارد و با تعداد لایه‌ها و پارامترهای کمتر، در زمان کوتاه‌تری آموزش می‌بیند و اجرای آن حتی با منابع سخت‌افزاری محدود نیز امکان‌پذیر است.

در خصوص اندازه و پیچیدگی مدل نیز مدل ResNet-50 شامل ده‌ها لایه و میلیون‌ها پارامتر است، در حالی که مدل CNN دارای چند لایه محدود و ساختاری ساده‌تر می‌باشد. این موضوع موجب می‌شود مدل طراحی شده از ابتدا سبک‌تر باشد و در کاربردهای عملی که به حافظه و توان پردازشی بالا دسترسی نیست، مناسب‌تر جلوه کند.

در نهایت، یادگیری انتقالی در شرایطی که داده‌ها محدود هستند یا دقت بسیار بالا مورد نیاز است، یک گزینه ایده‌آل محسوب



می‌شود، چرا که از دانشی که شبکه در مواجهه با مجموعه داده‌های عظیمی مانند ImageNet کسب کرده، بهره می‌برد. اما در مقابل، آموزش مدل از ابتدا مناسب پروژه‌هایی است که محدودیت منابع وجود دارد یا سادگی و سرعت در اولویت قرار دارد، هرچند ممکن است دقت آن کمی پایین‌تر باشد. در جمع‌بندی می‌توان گفت اگر هدف اصلی، رسیدن به بیشترین دقت ممکن در تشخیص عیوب سطحی باشد و محدودیتی از نظر منابع سخت‌افزاری و زمان وجود نداشته باشد، استفاده از یادگیری انتقالی مبتنی بر ResNet-50 به‌طور واضح انتخاب بهتری است. اما اگر سادگی، سرعت و اجرای سبک‌تر مدنظر باشد، مدل طراحی شده از ابتدا می‌تواند گزینه‌ای قابل اتکا باشد.

****لازم به ذکر است گزارش و کد در گیت هاب نیز ارائه شده است. لینک آن در زیر آمده است****

https://github.com/maedeheszmz8010/HW4_810602161_Esmailzadeh

