Lecture 9: Machine Translation and LSTMs and GRUs

2018年7月15日

1 Machine Translation

1.0.1 目标

设原文为 f, 译文为 e, 目的是找到符合以下条件的 e:

$$e = \underset{e}{\operatorname{argmax}} P(e|f) = \underset{e}{\operatorname{argmax}} P(f|e)P(e)$$
French \rightarrow

$$p(f|e)$$

$$Pieces of English \rightarrow

$$p(e)$$

$$Decoder$$

$$argmax p(f|e)p(e)$$

$$\rightarrow Proper English$$$$

1.1 历史

如果说对于简单的分类问题人们还可以制定一系列 rule 解决的话,机器翻译是完全行不通的。现代机器翻译手段全部是基于统计的,在平行语料库上学习训练。历史上第一个平行语料库是罗塞塔石碑。



1.1.1 端到端模型

"系统中不再有独立的声学模型、发音词典、语言模型等模块,而是从输入端(语音波形或特征序列)到输出端(单词或字符序列)直接用一个神经网络相连,让这个神经网络来承担原先所有模块的功能。"

1.1.2 Simplest Model: RNN with encoder and decoder

The last layer should capture all the information of a sentence.

- 为 Encoder 和 Decoder 训练两组不同的权重矩阵
- Decoder 中使用所有之前的 hidden state

$$h_{D,t} = \phi_D(h_{t-1}, h_{E,T}, y_{t-1})$$

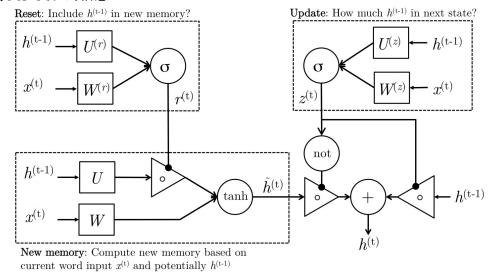
- 训练多层深度 RNN
- 训练双向 Encoder
- Input sequence 调换顺序使得句首单词在 RNN 中距离减小 (减小信息损失)。

$$ABC->XYZ: AX = 3$$

$$CBA->XYZ: AX = 1$$

2 GRU: Gated Recurrent Units

保存更多更长的信息



- Reset gate 控制语境更新。
 - 若 r 接近 0, 忽略之前隐层状态, 重新开始.
 - FLUSH: Units with short term have active Reset gate
- Update gate 控制语义保存。
 - 若 z 接近 1, 相当于缩短 RNN 链, 减小了梯度消失。
 - MAINTAIN: Units with long term have active Update gate

$$r_{t} = \sigma(W^{(r)}x_{t} + U^{(r)}h_{t-1})$$

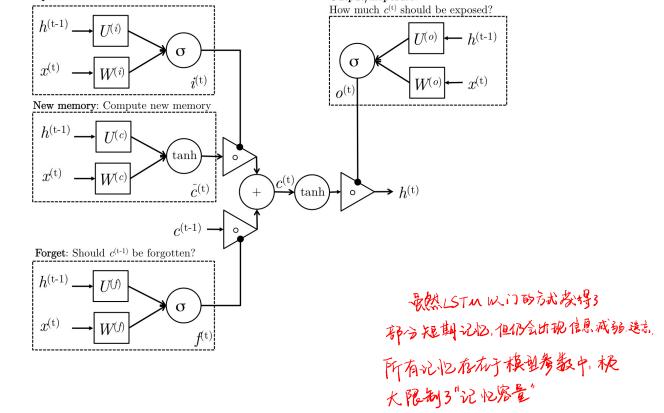
$$z_{t} = \sigma(W^{(z)}x_{t} + U^{(z)}h_{t-1})$$

$$\tilde{h}_{t} = tanh(r_{t} \circ Uh_{t-1} + Wx_{t})$$

$$h_{t} = (1 - z_{t}) \circ \tilde{h}_{t} + z_{t} \circ h_{t-1}$$
(1)

3 LSTM: Long-Short-Term-Memories

Input: Does $x^{(t)}$ matter?



Output/Exposure:

• **i**_t Input Gate: 当前词是否值得保留

• ft Forget Gate: 过去记忆 cell 是否有用

• ot Output Gate: 当前记忆 cell 有多少需要放到隐状态中

• \tilde{c}_t New Memory Cell: 获得新信息形成的新记忆

• **c**_t Final Memory Cell: 最终保留的记忆

• ht Hidden Layer: 频繁使用的隐状态, 贯穿全文的主线

$$i_{t} = \sigma(W^{(i)}x_{t} + U^{(i)}h_{t-1})$$

$$f_{t} = \sigma(W^{(f)}x_{t} + U^{(f)}h_{t-1})$$

$$o_{t} = \sigma(W^{(o)}x_{t} + U^{(o)}h_{t-1})$$

$$\tilde{c}_{t} = tanh(W^{(c)}x_{t} + U^{(c)}h_{t-1})$$

$$c_{t} = f_{t} \circ c_{t-1} + i_{t} \circ \tilde{c}_{t}$$

$$h_{t} = o_{t} \circ tanh(c_{t})$$
(2)

一个想法:到几分部记忆,特美

存储在硬盘中, 定期进行索引,更新

LSTM 与 GRU 的思想都是很相似的,即尽量保存有效的历史信息,去除无效的。二者最大的区别在于 LSTM 将记忆单元与隐层分离,而 GRU 将其混合后传播。