

# Sprawozdanie z przedmiotu Programowanie Równoległe i Rozproszone

### **Google Colab**

Wykonał:

Imię i nazwisko Magdalena Paszko

Nr indeksu 76024 Grupa L2

Prowadzący: dr inż. Krzysztof Szerszeń

### 1. Wprowadzanie

Usługa Colaboratory (czyli w skrócie "Colab") umożliwia pisanie i uruchamianie kodu Python bezpośrednio w przeglądarce dzięki:

- brakowi konieczności konfigurowania,
- swobodnemu dostępowi do układów GPU,
- łatwemu udostępnianiu.

Colab może Ci ułatwić pracę niezależnie od tego, czy jesteś studentem, badaczem danych czy badaczem sztucznej inteligencji.

W notatnikach Colab możesz łączyć ze sobą kod wykonywalny i tekst sformatowany w jeden dokument razem z obrazami, kodem HTML, kodem LaTeX itd. Gdy tworzysz własne notatniki Colab, są one przechowywane na Twoim koncie Dysku Google. Notatniki te możesz z łatwością udostępniać współpracownikom i znajomym, co pozwoli im zamieszczać w nich komentarze, a nawet edytować ich zawartość.

### 2. Definicja:

#### a) Całkowanie numeryczne:

Metoda polegająca na przybliżonym obliczaniu całek oznaczonych. Proste metody całkowania numerycznego polegają na przybliżeniu całki za pomocą odpowiedniej sumy ważonej wartości całkowanej funkcji w kilku punktach. Do uzyskania dokładniejszego przybliżenia dzieli się przedział całkowania na niewielkie fragmenty. Ostateczny wynik to suma oszacowań całek w poszczególnych podprzedziałach. Przedział zwykle dzieli się na równe podprzedziały.

#### b) Interpolacja:

Metoda numeryczna polegająca na budowaniu w danym obszarze  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ , tzw. funkcji interpolacyjnej, która przyjmuje w nim z góry zadane wartości w ustalonych punktach nazywanych węzłami. Stosowana jest zarówno w metodach numerycznych (np. przy obliczaniu całek ze skomplikowanych funkcji), jak i w naukach doświadczalnych przy budowaniu funkcji na podstawie danych pomiarowych w skończonej liczbie punktów (np. w meteorologii przy sporządzaniu map synoptycznych).

## 3. Implementacja algorytmu:

a) Całkowanie numeryczne metodą prostokątów, trapezów i Simpsona

```
import math
 def func(x):
    return (math.cos((x*x)+0.7)/(1.1+ math.sin((0.6*x)+0.2)))
 def metTrapezow(xp,xk,n):
    dx = (xk-xp)/n
    calka =0
    for i in range(1,n):
        calka += func(xp+i*dx)
    calka += (func(xp) + func(xk))/2
    calka *= dx
    return calka
 def metSimpsona(xp,xk,n):
    dx = (xk - xp) / n
    calka = 0
    S= 0
    for i in range(1,n):
        x=xp+i*dx
        s+= func(x-dx/2)
        calka += func(x)
    s+= func(xk - dx/2)
    calka = (dx/6)*(func(xp)+ func(xk)+2*calka+4*s)
    return calka
  def metProstokatow(xp,xk,n):
      dx = (xk-xp)/n
      calka =0
      for i in range(1,n):
          calka += func(xp+i*dx)
      calka *=dx
      return calka
  XD = 1.5
  xk = 2.8
  print("Wynik metoda trapezow wynosi: ",metTrapezow(xp,xk,n))
  print("Wynik metoda simpsona wynosi: ",metSimpsona(xp,xk,n))
  print("Wynik metoda prostokatow wynosi: ",metProstokatow(xp,xk,n))
Wynik metoda trapezow wynosi: 0.010253714828639992
  Wynik metoda simpsona wynosi: 0.010253714855664982
  Wynik metoda prostokatow wynosi: 0.010258925464328213
```

Każda z metod działa na podobnej zasadzie pobierają początek oraz koniec przedziału w jakim maja policzyć całkę wraz z ilością n czyli ilością podzbiorów w jakiej musza obliczyć całkę.

#### b) Interpolacja

```
import tensorflow as tf
import numpy as np
import logging
logger = tf.get_logger()
logger.setLevel(logging.ERROR)
x = np.array([4.0, 5.0, 6.0, 7.0, 8.0], dtype=float)
y = np.array([0.0, 18.0, 56.0, 120.0, 216.0], dtype=float)
10 = tf.keras.layers.Dense(units=4, activation='relu', input_shape=[1])
11 = tf.keras.layers.Dense(units=10, activation='relu',)
12 = tf.keras.layers.Dense(units=1)
model = tf.keras.Sequential([10, 11, 12])
model.compile(optimizer=tf.keras.optimizers.Adam(learning_rate=1e-1), loss='mean_squared_error', metrics=['mean_squared_error'])
history = model.fit(x, y, epochs=1000, verbose=1)
print("Dla x = 4 (norm = 0), y = {} ".format(model.predict([4])))
print("Dla x = 5 (norm = 18), y = {} ".format(model.predict([5])))
print("Dla x = 6 (norm = 56), y = {} ".format(model.predict([6])))
print("Dla x = 7 (norm = 120), y = {} ".format(model.predict([7])))
print("Dla x = 8 (norm = 216), y = {} ".format(model.predict([8])))
print("Model przewiduje to dla x = 15, y = {} ".format(model.predict([15])))
```

Program oblicza funkcje interpolacyjna jest to rozwiniecie programu z zmiana wzoru funkcji i dodaniem nowych warstw dzięki czemu jest to teraz program dla wielowarstwowych sieci neuronowych z jednym wejściem i jednym wyjściem za pomocą biblioteki keras. Biblioteka Keras Python do głębokiego uczenia się koncentruje się na tworzeniu modeli jako sekwencji warstw.

Dane wejściowe w modelu:

Pierwsza warstwa w modelu musi określać kształt danych wejściowych.

Jest to liczba atrybutów wejściowych i jest definiowana przez argument input\_shape. Ten argument oczekuje liczby całkowitej.

Po zdefiniowaniu modelu należy go skompilować. Tworzy to wydajne struktury używane przez bazowy backend (Theano lub TensorFlow) w celu wydajnego wykonywania modelu podczas szkolenia. Kompilujesz swój model za pomocą funkcji compile ()

Następnie jest używane model.fit tutaj najpierw podajemy dane szkoleniowe (X) i etykiety szkoleniowe (Y). Następnie używamy Keras, aby umożliwić naszemu modelowi trenowanie przez 1000 epok. Na koniec wywoływane jest model.predict () służy aby wygenerować wyjście sieciowe dla danych wejściowych.

### Wynik: