

## خوارزميات استخدام الذراع الالي

- 1- يتم برمجته الروبوت للقيام بالحركة والسرعة بدقة
- 2- استخدام حساس الوزن للتعرف على الذراع
- 3- يتم تجهيز الذراع بقبضة مطاطية لكي لا يحدث خدوش او ينزلق بسرعه
- 4- يتم تحديد مواقع الدروع على الطاولة
- 5- ترتيب الدروع بالاسامي مع ورقه مقدم الحفل
- 6- يتم توجيه الذراع بلطف نحو الذراع المستهدف بواسطه الحركات البرمجية السابقه وحمل الذراع
- 7- بعد رفع الذراع ينتظر الذراع حتى يتم اخذ الذراع منه ويتم تخفيف قوة القبض على الذراع حتى يقدر المستلم اخذ الذراع من الروبوت
- 8- بعد ان تم تسليم الذراع الاول يكرر العملية مع الذراع الثاني والثالث ... الخ