## Correction du DM

**Exercice 1.** 1) L'aire d'un parallélogramme est le produit de la base par la hauteur. Les parallélogrammes ont la même base  $a_1$  et une hauteur identique; donc la même aire, voir dessin au tableau

2) Observer que si  $D = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & d \end{pmatrix} = |ad|$  et |ad| est clairement l'aire du rectangle associé.

Ensuite par une transformation comme en 1), on peut se ramener d'une matrice triangulaire T à une matrice diagonale D, alors l'aire du parallélogramme correspondant à  $\det(T)$  est l'aire du rectangle  $\det(D)$ . Puis, on peut de la même manière passer d'une matrice quelconque  $A = \begin{pmatrix} u_1 & v_1 \\ u_2 & v_2 \end{pmatrix}$  à une matrice triangulaire supérieure ou inférieure, et alors  $\det(A)$  l'aire du parallélogramme engendré par u, v est la même que l'aire du parallélogramme engendré par u', v' correspondant à la matrice triangulaire, donc égale à  $\det(T)$ .

**Exercice 2.** Les points M appartenant à l'intersection de P et P' sont les points dont le triplet de coordonnées  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$  est solution du système :  $S = \begin{cases} 2x + y + -2z - 3 = 0 \\ x + y + 3z - 2 = 0 \end{cases}$ 

Comme le déterminant  $\det\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ ) n'est pas nul, on peut exprimer x et y en fonction de z:

$$S' = \begin{cases} x = 5z + 1\\ y = -8z + 1 \end{cases}$$

et le système S' est equivalent au système S. Il en résulte que l'ensemble des triplets de solutions du système S est l'ensemble des triplets (x,y,z) tel que :

$$\begin{cases} x = 1 + 5t \\ y = 1 - 8t \\ z = 0 + 1t \end{cases}$$

lorsque t décrit l'ensemble  $\mathbb R$  Autrement dit, ce sont les points de la droite D contenant le point  $A:\begin{pmatrix}1\\1\\0\end{pmatrix}$  et admettant le vecteur directeur  $\vec{U}=\begin{pmatrix}5\\-8\\1\end{pmatrix}$  comme vecteur directeur.

Exercice 3. voir correction au tableau

Exercice 4. voir correction au tableau

**Exercice 5.** 1) Le développement de  $|z|(\cos(\theta)+i\sin(\theta))$  donne :  $|z|(\cos(\theta)+i|z|\sin(\theta))$  qui est la forme algébrique de z. L'unicité de cette forme implique :  $|z|(\cos(\theta) = -1, |z|\sin(\theta) =$  $\sqrt{3}$ ; d'où  $\cos(\theta) = \frac{-1}{|z|}, \sin(\theta) = \frac{\sqrt{3}}{|z|}$  ce qui permet de trouver  $\cos(\theta), \sin(\theta)$  donc  $\theta$ . En effet  $|z|^2=(-1)^2+\sqrt{3}^2$ . Ainsi |z|=2,  $\cos(\theta)=\frac{-1}{2}$ ,  $\sin(\theta)=\frac{\sqrt{3}}{2}$ ; nous trouvons donc  $\theta=\frac{2\pi}{3}$ . La forme trigonométrique de z est donc  $z=2(\cos(\frac{2\pi}{3})+i\sin(\frac{2\pi}{3}))$ . Une forme exponentielle est  $z = 2e^{\frac{2\pi}{3}i}$ .

2) Lorsque Z est écrit sous la forme  $re^{i\theta}$  avec r>0 alors r est le module de Z et  $\theta$  un argument. Mais ce n'est pas le cas lorsque r < 0. Il faut donc s'assurer du signe  $1 - \sqrt{2}$ . Or  $1-\sqrt{2}<0$ . Pour obtenir la forme exponentielle de Z, nous écrivons :  $Z=-(1-\sqrt{2})(-e^{i\frac{\pi}{4}})$ donc  $Z = -(1-\sqrt{2})(-\cos(\frac{\pi}{4})-i\sin(\frac{\pi}{4}))$  et nous savons que  $-\cos(\theta)=\cos(\theta+\pi)$  et  $-\sin(\theta) = \sin(\theta + \pi) \text{ d'où } Z = -(1 - \sqrt{2})(\cos(\frac{5\pi}{4}) + i\sin(\frac{5\pi}{4})) = -(1 - \sqrt{2})(e^{i\frac{5\pi}{4}})$ Le module de Z est  $-1 + \sqrt{2}$  et un argument  $\frac{5\pi}{4}$ .

Exercice 6. La méthode consiste à multiplier dénominateur et numérateur par le conjugué du dénominateur.

 $\theta$  est différent de  $\pi$ , modulo  $2\pi$ , donc  $e^{i\theta}$  est différent de -1, donc  $z=1+e^{i\theta}$  n'est pas

Le conjugué de  $e^{i\theta}$  est  $e^{-i\theta}$ , le conjugué de 1 est 1, donc le conjugué de  $1 + e^{i\theta}$  est  $1 + e^{-i\theta}$ 

(le conjugué d'une somme est la somme des conjugués) Donc  $Z=\frac{(1-e^{i\theta})1+e^{-i\theta}}{(1+e^{i\theta})(1+e^{-i\theta})}$  Le dénominateur est  $z\overline{z}=|z|^2$  Et on remarque que  $|z|^2=2(1+e^{i\theta})(1+e^{-i\theta})$  $\cos(\theta)$ 

Ainsi

$$Z = \frac{-i\sin(\theta)}{1 + \cos(\theta)}$$

Exercice 7. 1) On a

$$z_C = e^{\frac{i\pi}{2}} z_D = i \times 2i = -2$$

- 2) dessin.
- 3) a)

$$\frac{z_F - z_C}{z_E - z_C} = \frac{1 - i\sqrt{3} + 2}{1 + i\sqrt{3} + 2} = \frac{(3 - i\sqrt{3})^2}{(3 + i\sqrt{3})(3 - i\sqrt{3})} = \frac{6 - 6i\sqrt{3}}{12} = \frac{1 - i\sqrt{3}}{2} = e^{-\frac{i\pi}{3}}$$

c'est-à-dire que l'angle défini par le couple de vecteurs  $(\overrightarrow{CE},\overrightarrow{CF})$  est  $-\frac{\pi}{2}$  et que CE=CF.

- b) Le triangle est donc équilatéral.
- c) Par conséquent, le centre de son cercle circonscrit est son centre de gravité G (on rappelle que les droites remarquables (médianes, médiatrices) sont confondues). L'affixe

de 
$$G$$
 est  $\frac{z_E + z_F + z_C}{3} = \frac{1 + i\sqrt{3} + 1 - i\sqrt{3} - 2}{3} = 0$  donc  $G = O$ .  
Le rayon du cercle circonscrit est  $OC = |z_C| = 2$ .

4) a) r fixe son centre F et (d'après les questions 3.a et 3.b) envoie E sur C, donc  $z_{F'}=z_F$ et  $z_{E'} = z_C$ .

$$z_{C'} = e^{\frac{i\pi}{3}} (z_C - z_F) + z_F$$

$$= \frac{1 + i\sqrt{3}}{2} (-2 - 1 + i\sqrt{3}) + 1 - i\sqrt{3}$$

$$= -3 - i\sqrt{3} + 1 - i\sqrt{3}$$

$$= -2 - 2i\sqrt{3}.$$

On peut remarquer que l'image (E'F'C') = (CFC') du triangle équilatéral (EFC) par la rotation r reste un triangle équilatéral.

b) L'image dun cercle par une rotation est un cercle de même rayon. L'image de  $\Gamma$  par la rotation r est donc le cercle de rayon 2 et de centre le point d'affixe

$$e^{\frac{i\pi}{3}}(z_O - z_F) + z_F = \dots$$

ou plus simplement:

$$\frac{z_{E'} + z_{F'} + z_{C'}}{3} = \frac{-2 + 1 - i\sqrt{3} - 2 - 2i\sqrt{3}}{3} = -1 - i\sqrt{3}$$

c) L'image réciproque de  $\Gamma$  par r est égale à son image directe par  $r^{-1}$ , c'est-à-dire le cercle de rayon 2 et de centre le point d'affixe

$$e^{-\frac{i\pi}{3}}(z_O - z_F) + z_F = \left(\frac{1 - i\sqrt{3}}{2} - 1\right)(-1 + i\sqrt{3}) = \frac{\left(-1 - i\sqrt{3}\right)\left(-1 + i\sqrt{3}\right)}{2} = 2$$