Capítulo 4

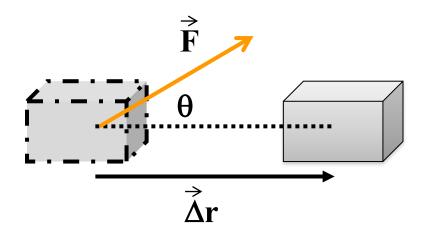
Sumário:

Cap. 4:

Trabalho. Forças conservativas. Gradiente, divergência, rotacional e laplaciano.

Energia potencial. Conservação da energia mecânica. Pontos de equilíbrio estáveis e instáveis.

Trabalho de uma força constante



$$W = \left| \vec{F} \right| \Delta \vec{r} \left| \cos \theta \right|$$

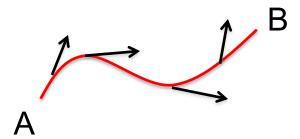
$$W = \vec{F} \bullet \Delta \vec{r}$$

Trabalho

Trabalho realizado por uma força *F*:

$$W = \int_{A}^{B} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{A}^{B} F_{x} dx + F_{y} dy + F_{z} dz$$

(integral de linha)



Notas

•
$$W = \int_{A}^{B} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{t_{A}}^{t_{B}} \vec{F} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} dt = \int_{t_{A}}^{t_{B}} \vec{F} \cdot \vec{v} dt$$

dr tangente à trajectória

• F resultante

exemplo

Dado o campo vectorial

$$\vec{F}(\vec{r}) = (x^2 + y)\hat{i} + yx \hat{j}$$

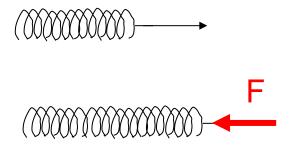
calcule o trabalho de F ao longo da parábola $y=x^2$ desde o ponto (0,0) até (2,4).

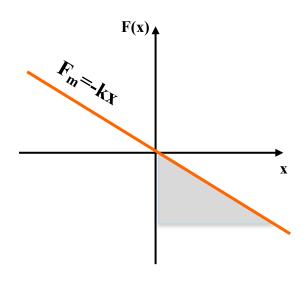
solução

$$W = \int_{x=0}^{x=2} (x^2 + x^2) dx + \int_{y=0}^{y=4} (y \times \sqrt{y}) dy =$$

$$= \int_{x=0}^{x=2} 2x^2 dx + \int_{y=0}^{y=4} y^{3/2} dy = \frac{272}{15}$$

outro exemplo: mola





trabalho realizado por uma mola:

$$W = \int_{x_i}^{x_f} F(x) dx = \int_{x_i}^{x_f} (-kx) dx$$
$$= -k \int_{x_i}^{x_f} x dx = \frac{1}{2} kx_i^2 - \frac{1}{2} kx_f^2$$

relação entre trabalho e energia cinética

$$dW = \vec{F} \cdot d\vec{r} = m \frac{d\vec{v}}{dt} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} dt = m \frac{d\vec{v}}{dt} \cdot \vec{v} dt =$$

$$= \frac{1}{2} m \frac{d(\vec{v} \cdot \vec{v})}{dt} dt$$

$$= \frac{1}{2} m \frac{d(v^2)}{dt} dt = d(\frac{1}{2} m v^2)$$

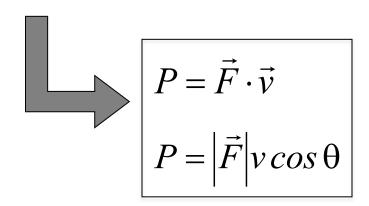
relação entre trabalho e energia cinética

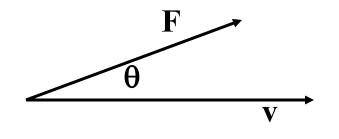
$$W_{12} = \int_{1}^{2} d\left(\frac{1}{2}mv^{2}\right) = \frac{1}{2}m(v_{2}^{2} - v_{1}^{2}) = T_{2} - T_{1}$$

Energia cinética:

Potência de uma força

$$P = \frac{\lim_{\Delta t \to 0}}{\Delta t} = \frac{\Delta W}{\Delta t} = \frac{dW}{dt}$$

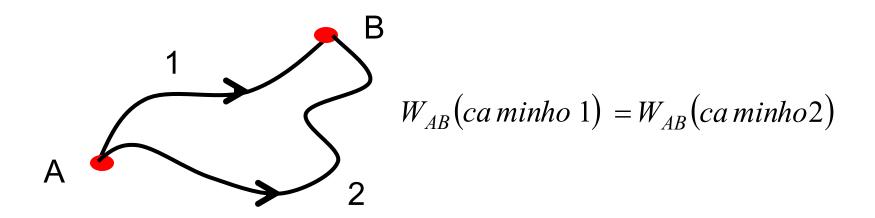




unidade S.I: Watt = Js⁻¹

Forças Conservativas

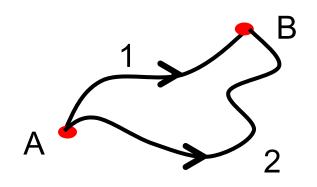
Uma força é conservativa se o trabalho realizado num deslocamento entre dois pontos arbitrários for independente do caminho seguido entre esses pontos

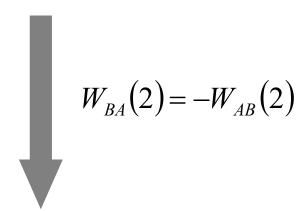


Forças Conservativas

O trabalho realizado por uma força conservativa ao longo dum trajecto fechado é nulo

$$W_{AA}$$
 (caminho fechado) = $W_{AB}(1) + W_{BA}(2)$





$$W_{AA}$$
 (caminho fechado) = 0

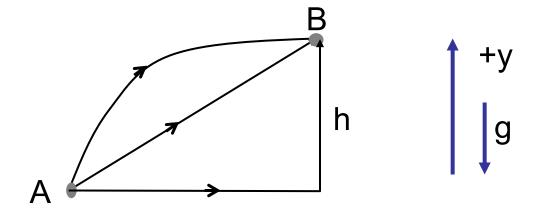
Exemplos de forças conservativas

- Gravítica
- Electrostática
- Elástica duma mola

Forças não-conservativas: atrito

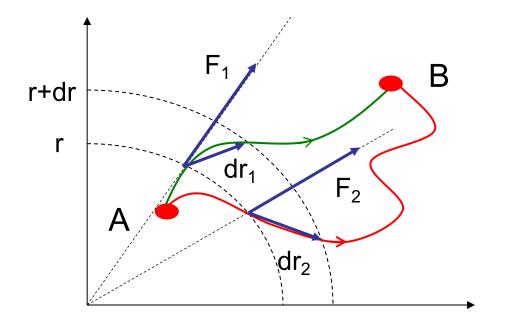
No caso de forças não-conservativas,
 o trabalho realizado num trajecto fechado
 não é nulo

trabalho da força gravítica



$$W_{AB} = \int_{A}^{B} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{A}^{B} F_{y} dy = \int_{A}^{B} -mg \, dy = -mg(y_{B} - y_{A})$$

caso importante: forças centrais

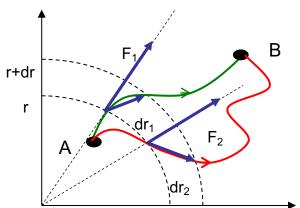


caso importante: forças centrais

$$\vec{F}(\vec{r}) = F(r)\hat{e}_r \Rightarrow \vec{F}_1 \text{ e } \vec{F}_2 \text{ têm a mesma}$$

magnitude e direcções

radiais



$$\Rightarrow \vec{F}_1 \cdot d\vec{r}_1 = \vec{F}_2 \cdot d\vec{r}_1 = F \ dr$$

Cap. 4: Trabalho e energia

Gradiente

 ϕ função da posição: $\phi(x,y,z)$ Ex: temperatura

Diferencial total:

$$d\phi = \left(\frac{\partial \phi}{\partial x}\right) dx + \left(\frac{\partial \phi}{\partial y}\right) dy + \left(\frac{\partial \phi}{\partial z}\right) dz$$

$$= \left(\hat{\mathbf{i}}\frac{\partial \phi}{\partial x} + \hat{\mathbf{j}}\frac{\partial \phi}{\partial y} + \hat{\mathbf{k}}\frac{\partial \phi}{\partial z}\right) \cdot \left(dx\hat{\mathbf{i}} + dy\hat{\mathbf{j}} + dz\hat{\mathbf{k}}\right)$$

$$=\nabla\phi\cdot d\vec{r}$$

Gradiente

$$\nabla \phi = \hat{\mathbf{i}} \frac{\partial \phi}{\partial x} + \hat{\mathbf{j}} \frac{\partial \phi}{\partial y} + \hat{\mathbf{k}} \frac{\partial \phi}{\partial z}$$

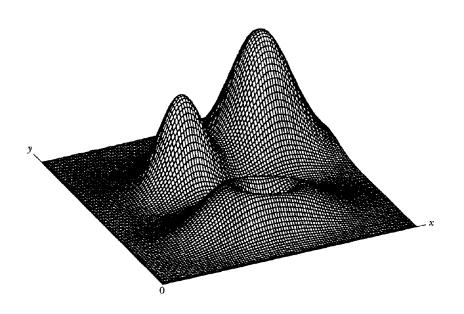
Nota: dada uma variação de posição ds

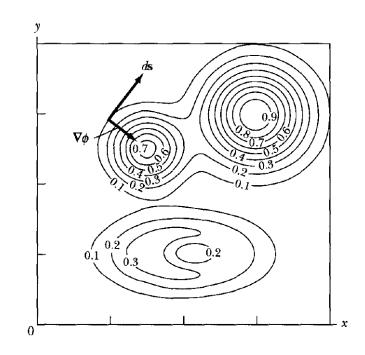
$$(d\phi)_{\text{max}} = |\nabla \phi| ds$$
, for $\nabla \phi || ds$

$$|\nabla \phi| = \left(\frac{d\phi}{ds}\right)_{\text{max}}$$

propriedades do gradiente

O gradiente aponta na direcção de máximo aumento da função f





Superfície equipotencial: *df* =0

 $\nabla f = 0$ \longrightarrow pontos estacionários

Exercício

Ache o gradiente de $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$

solução:

$$\nabla r = \frac{\partial r}{\partial x} \hat{\mathbf{i}} + \frac{\partial r}{\partial y} \hat{\mathbf{j}} + \frac{\partial r}{\partial z} \hat{\mathbf{k}} =$$

$$= \frac{1}{2} \frac{2x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \hat{\mathbf{i}} + \frac{1}{2} \frac{2y}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \hat{\mathbf{j}} + \frac{1}{2} \frac{2z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \hat{\mathbf{k}}$$

$$= \frac{x\hat{\mathbf{i}} + y\hat{\mathbf{j}} + z\hat{\mathbf{k}}}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} = \frac{\vec{r}}{r} = \hat{\mathbf{r}}$$

Operador nabla

$$\nabla \phi = \hat{\mathbf{i}} \frac{\partial \phi}{\partial x} + \hat{\mathbf{j}} \frac{\partial \phi}{\partial y} + \hat{\mathbf{k}} \frac{\partial \phi}{\partial z} = \left(\hat{\mathbf{i}} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{\mathbf{j}} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{\mathbf{k}} \frac{\partial}{\partial z} \right) \phi$$

$$\nabla = \hat{\mathbf{i}} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{\mathbf{j}} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{\mathbf{k}} \frac{\partial}{\partial z}$$

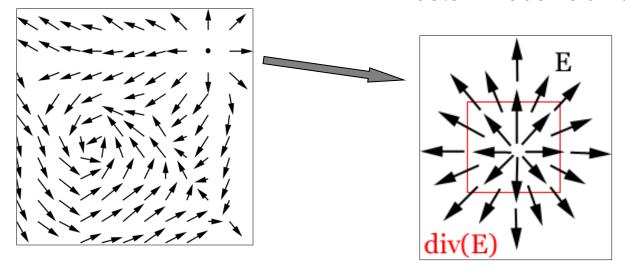
Divergência

$$\operatorname{div}(\mathbf{F}) \equiv \nabla \cdot \mathbf{F} = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z}\right) \cdot (F_x, F_y, F_z)$$

$$\nabla \cdot \mathbf{F} = \frac{\partial F_x}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial y} + \frac{\partial F_z}{\partial z}$$

Interpretação da divergência

a divergência de um campo vectorial dá-nos o fluxo que surge num determinado volume.



Exemplo

Calcule a divergência de $\vec{v}(t) = xy\hat{i} + 2yz\hat{j} + 3zx\hat{k}$

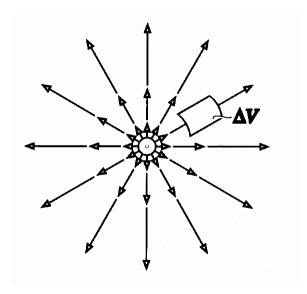
Solução:

$$\nabla \cdot \vec{v} = \frac{\partial(xy)}{\partial x} + \frac{\partial(2yz)}{\partial y} + \frac{\partial(3zx)}{\partial z} = y + 2z + 3x$$

Outro exemplo

Calcule a divergência de $\mathbf{r} = x \mathbf{e}_1 + y \mathbf{e}_2 + z \mathbf{e}_3$.

Solução: div
$$\mathbf{r} = \frac{\partial x}{\partial x} + \frac{\partial y}{\partial y} + \frac{\partial z}{\partial z} = 3$$
.

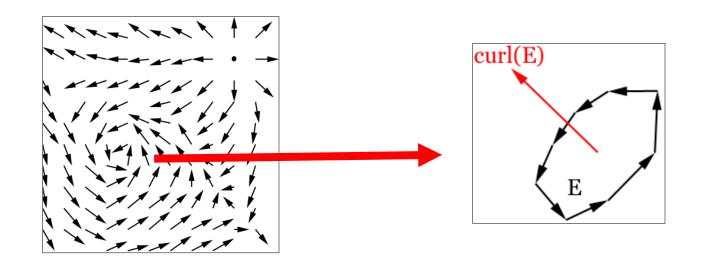


Rotational

$$\nabla \times \mathbf{F} = \begin{vmatrix} \hat{\mathbf{i}} & \hat{\mathbf{j}} & \hat{\mathbf{k}} \\ \partial / \partial x & \partial / \partial y & \partial / \partial z \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix}$$

$$= \hat{\mathbf{i}} \left(\frac{\partial F_z}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z} \right) + \hat{\mathbf{j}} \left(\frac{\partial F_x}{\partial z} - \frac{\partial F_z}{\partial x} \right) + \hat{\mathbf{k}} \left(\frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right)$$

interpretação do rotational



O rotacional de um campo vectorial dá-nos a circulação numa determinada região

Exemplo

Calcule o rotacional de
$$\vec{v}(t) = -y\hat{\mathbf{i}} + x\hat{\mathbf{j}}$$

Solução:

$$\nabla \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \hat{\mathbf{i}} & \hat{\mathbf{j}} & \hat{\mathbf{k}} \\ \partial / \partial x & \partial / \partial y & \partial / \partial z \\ -y & x & 0 \end{vmatrix}$$

$$=0\hat{\mathbf{i}}+0\hat{\mathbf{j}}+(1+1)\hat{\mathbf{k}}=2\hat{\mathbf{k}}$$

Laplaciano

$$\nabla \cdot (\nabla f) = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$$

= div grad
$$f(x, y, z) = \Delta f(x, y, z)$$
.

$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} = \nabla \cdot \nabla$$

Exercício

Seja
$$\nabla \varphi = (1 + 2xy) \mathbf{e}_x + (x^2 + 3y^2) \mathbf{e}_y$$
.

Determine o campo escalar φ

Solução

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x} = (1 + 2xy) \qquad \Rightarrow \qquad \varphi(x, y) = x + x^2y + f_1(y),$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial y} = (x^2 + 3y^2) \qquad \Rightarrow \qquad \varphi(x, y) = x^2y + y^3 + f_2(x).$$

Por comparação:

$$f_1(y) = y^3 + C_1, f_2(x) = x + C_2;$$

exercícios

14. Determine os gradientes das seguintes funções:

(a)
$$f(x,y,z) = x^2 + y^3 + z^4$$
;

(b)
$$f(x,y,z) = x^2y^3z^4$$
;

16. Calcule a divergência das funções vectoriais seguintes:

(a)
$$\mathbf{v}_a = x^2 \mathbf{i} + 3xz^2 \mathbf{j} - 2xz \mathbf{k}.$$

Exercício

- 20. Uma partícula tem movimento helicoidal, $\mathbf{r}(t) = r\cos(\omega t)\mathbf{i} + r\sin(\omega t)\mathbf{j} + b\,\omega t\mathbf{k}$, com velocidade angular ω e raio r constantes. b é uma constante.
 - (a) Determine a velocidade da partícula.
 - (b) Determine a aceleração.

Energia potencial

Dada uma força conservativa *F*, define-se energia potencial num ponto A por

$$U(A) = -\int_{P}^{A} \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

P - ponto de referência arbitrário

Assim

$$W_{AB} = \int_{A}^{B} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{A}^{P} \vec{F} \cdot d\vec{r} + \int_{P}^{B} \vec{F} \cdot d\vec{r} =$$

$$= U(A) - U(B) = -\Delta U$$

Cap. 4: Trabalho e energia

Notas

Energia potencial = capacidade de realizar trabalho

Equivalência importante:

Uma força ${\bf F}$ é conservativa se e só se existe uma função ${\bf U}({\bf r})$ diferenciável tal que $\vec{F}(\vec{r}) = -\nabla U(\vec{r})$

verificação:
$$\int_{A}^{B} \vec{F} \cdot d\vec{r} = -\int_{A}^{B} \nabla U \cdot d\vec{r} = -\int_{A}^{B} dU$$
$$= U(A) - U(B)) = -\Delta U$$

Notas

Outra equivalência importante:

Uma força \vec{F} é conservativa se e só se $\nabla \times \vec{F}(\vec{r}) = \vec{0}$

equivalências:

$$\vec{F}(\vec{r}) = -\nabla U(\vec{r})$$





$$\nabla \times \vec{F}(\vec{r}) = \vec{0}$$

$$\langle \longrightarrow \rangle$$

$$\oint \vec{F} \cdot d\vec{r} = 0$$

circulação

exemplos

Energia potencial gravítica:
$$E_{Pg} = mgy$$

Energia Potencial Elástica:
$$E_{Pe} = \frac{1}{2}kx^2$$

exercício

4. Considere a força F tal que

$$\mathbf{F} = (y^2 z^3 - 6xz^2)\mathbf{i} + 2xyz^3\mathbf{j} + (3xy^2 z^2 - 6x^2 z)\mathbf{k}.$$

- (a) Mostre que a força é conservativa.
- (b) Ache a expressão para a energia potencial correspondente a esta força.
- (c) Existem pontos de equilíbrio?

conservação da Energia Mecânica.

Suponhamos que uma partícula sofre apenas a acção de uma força conservativa \mathbf{F} num deslocamento duma posição P_i para P_f .

$$W_{i \to f} = \int_{P_i}^{P_f} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \Delta E_c = E_{cf} - E_{ci}$$

$$W_{i \to f} = -\Delta E_P = E_{Pi} - E_{Pf}$$



$$E_{Pi} - E_{Pf} = E_{cf} - E_{ci}$$



$$E_{ci} + E_{Pi} = E_{cf} + E_{Pf}$$

conservação da Energia Mecânica.

energia mecânica:
$$E_M = E_c + E_P$$

$$E_{Mi} = E_{Mf} \quad \Longleftrightarrow \quad \Delta E_M = 0$$

Sob a acção de uma força conservativa **F**, a energia mecânica é conservada

forças conservativas e não-conservativas

$$\vec{F}_{res} = \sum_{variasEp} \vec{F}_{cons} + \vec{F}_{NC}$$

trabalho total:

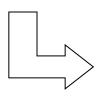
$$W_{i \to f}(Fres) = \Delta E_C$$

$$\begin{split} W_{i \to f} \big(Fres \big) &= \Delta E_C \\ W_{i \to f} \big(Fres \big) &= W_{i \to f} \Big(\sum F_C \Big) + W_{i \to f} \big(F_{NC} \Big) \end{split}$$

forças conservativas e não-conservativas

trabalho das forças conservativas:

$$W_{i \to f} \left(\sum F_C \right) = -\sum \Delta E_P$$



trabalho das forças não conservativas:

$$\begin{split} W_{i \to f}(F_{NC}) &= W_{i \to f}(Fres) - W_{i \to f}(\sum F_C) = \\ &= \Delta E_C - \left(-\sum \Delta E_P\right) = \\ &= \Delta E_C + \sum \Delta E_P = \Delta E_M \end{split}$$

Sumário

$$W_{i \to f}(Fres) = \Delta E_C$$

$$W_{i\to f}\left(\sum F_C\right) = -\sum \Delta E_P$$

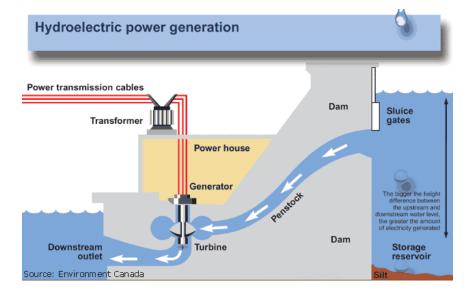
$$W_{i\to f}(F_{NC}) = \Delta E_M$$

exercício

Numa barragem, uma tonelada de água atravessa as turbinas por segundo. A água desce 100 metros antes de atingir as turbinas.

Qual é a potência máxima que a turbina pode gerar? Compare com a potência de consumo de uma lâmpada.

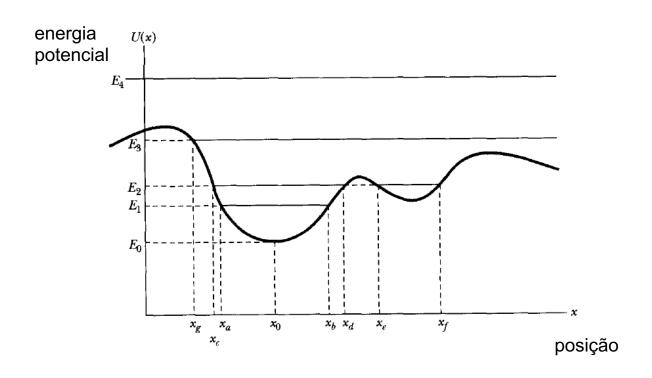




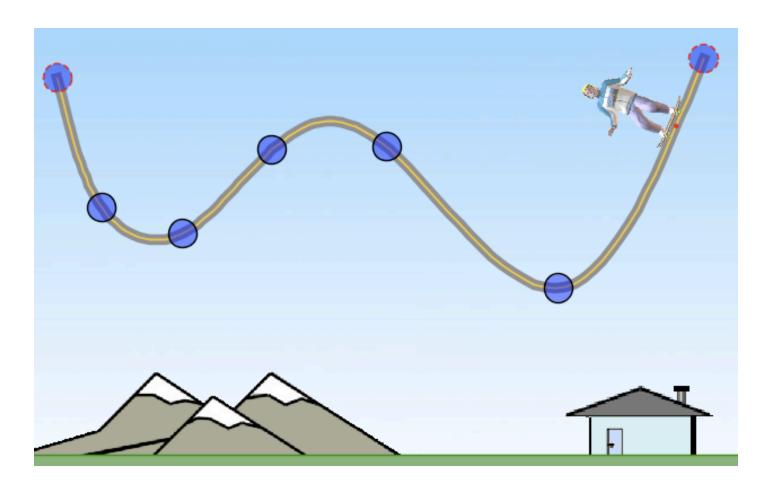
Cap. 4: Trabalho e energia

Equilíbrio instável e estável

partícula com mov. a uma dimensão:

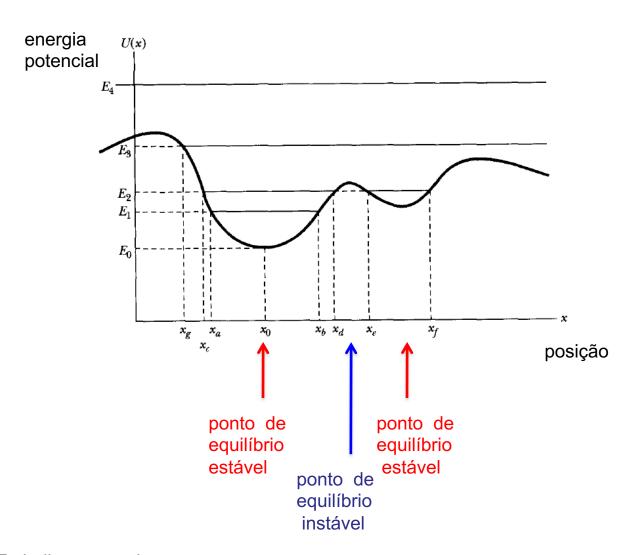


Equilíbrio instável e estável



http://phet.colorado.edu/new/simulations/sims.php?sim=Energy_Skate_Park

Equilíbrio instável e estável



pontos de equil. estável e instável

definição:

$$\left. \frac{dU}{dx} \right|_{x_a} = 0 \Rightarrow x_a$$
 ponto de equilíbrio $\left. \frac{d^2U}{dx^2} \right|_{x_a} > 0 \Rightarrow x_a$ ponto de equilíbrio estável $\left. \frac{d^2U}{dx^2} \right|_{x_a} < 0 \Rightarrow x_a$ ponto de equilíbrio instável

ponto de equil. estável

expansão em série de Taylor:

$$U(x) \approx U(x_a) + \frac{dU}{dx}\Big|_{x_a} (x - x_a) + \frac{1}{2} \frac{d^2U}{dx^2}\Big|_{x_a} (x - x_a)^2 + \cdots$$

$$\approx U(x_a) + \frac{1}{2} \frac{d^2 U}{dx^2} \bigg|_{x_a} (x - x_a)^2$$

oscilador harmónico:

$$U(x) = \frac{1}{2}kx^2$$

movimento oscilatório de período:

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{\frac{d^2U}{dx^2}\Big|_{x_a}}}$$

tempo para partícula se deslocar de x_a a x_b

$$E = T + U = \frac{1}{2}mv^{2} + U(x) \qquad \Rightarrow v = \frac{dx}{dt} = \sqrt{\frac{2}{m}[E - U(x)]}$$
$$\Rightarrow dt = \frac{dx}{\sqrt{\frac{2}{m}[E - U(x)]}}$$

$$\Rightarrow t_B - t_A = \int_{x_A}^{x_B} \frac{dx}{\sqrt{\frac{2}{m} [E - U(x)]}}$$

exercício

3. Considere a montagem representada na figura. O fio tem comprimento b e os pontos A e B estão a uma distância 2d. Determine a distância x_1 tal que o sistema está em equilíbrio. Demonstre que o equilíbrio é estável.

