



**UNIVERSIDADE
DE AVEIRO**
DEPARTAMENTO DE
FÍSICA
3810-193 AVEIRO

Mecânica Clássica

Ano letivo 2020/21

2º Semestre

Data: 26 de Maio 2021

Hora: 16h30

Duração: 1h 30m (+30m)

Cotação:

I – 8 valores

II - 7 valores

III - 5 valores

I

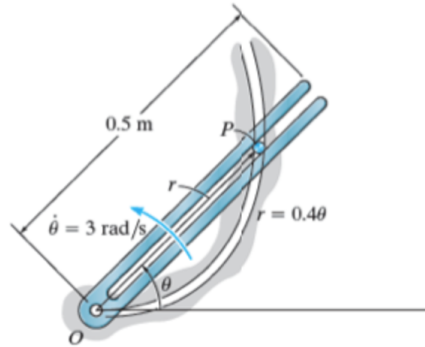
Assinale a opção correta (x):

1. Uma espingarda é apontada horizontalmente em direção ao centro de um alvo a 100 m de distância. Se a bala atingir o alvo 10 cm abaixo do centro, qual era o valor da velocidade da bala à saída da espingarda? Nota: ignore a resistência do ar.
☐ 700 m/s.
☐ 500 m/s.
☐ 300 m/s.
☐ 333 m/s.

2. Um avião tem uma velocidade de descolagem de 120 km/h. Que aceleração constante mínima é necessária para que o avião descole após percorrer uma distância de 240 m?
☐ 4,63 m/s².
☐ 3,63 m/s².
☐ 2,31 m/s².
☐ 5,55 m/s².

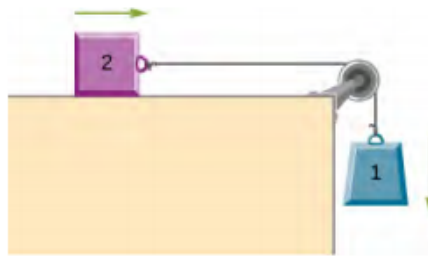
3. Um objeto move-se numa trajetória circular com velocidade constante em módulo. O trabalho realizado pela força centrípeta é zero porque:
☐ o deslocamento para cada revolução é zero.
☐ a magnitude da aceleração é zero.
☐ não há atrito.
☐ a força média para cada revolução é zero.
☐ a força centrípeta é perpendicular à velocidade.

4. Um garfo de dois dentes com comprimento $L = 0,5$ m roda em torno do ponto O com velocidade angular constante $\dot{\theta} = 3$ rad/s. Nesse movimento o garfo empurra uma cavilha P ao longo da guia em espiral definida pela condição $r = 0,4 \times \theta$ m, onde θ vem em radianos. A velocidade da cavilha no instante em que deixa a ranhura do garfo, isto é, quando $r = 0,5$ m é:



- ☐ $\vec{v} = 1,2 \hat{e}_r + 1,5 \hat{e}_\theta$ (m/s)
- ☐ $\vec{v} = 1,5 \hat{e}_r + 1,2 \hat{e}_\theta$ (m/s)
- ☐ $\vec{v} = 0,5 \hat{e}_r + 1,5 \hat{e}_\theta$ (m/s)
- ☐ $\vec{v} = 1,5 \hat{e}_r + 0,5 \hat{e}_\theta$ (m/s)

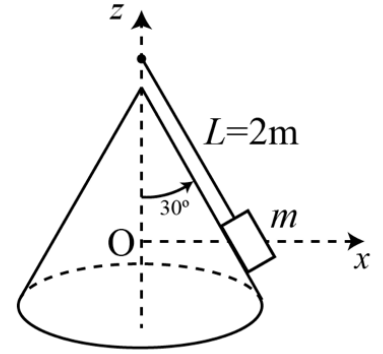
5. Como mostra a figura abaixo, o bloco 2 de massa m_2 desliza ao longo de uma mesa com coeficiente de atrito μ , enquanto o bloco 1 de massa m_1 cai. Os blocos estão ligados por um fio inextensível e sem massa que desliza pela gola de uma roldana, sem atrito. Os blocos partem do repouso. Quando o bloco 2 se deslocou uma distância d , o bloco 1 adquiriu uma velocidade v_1 e temos:



- ☐ $\mu m_2 g d = \frac{1}{2} (m_1 + m_2) v_1^2 - m_1 g d$
- ☐ $\mu m_2 g d = \frac{1}{2} (m_1 + m_2) v_1^2 + m_1 g d$
- ☐ $-\mu m_2 g d = \frac{1}{2} (m_1 + m_2) v_1^2 - m_1 g d$
- ☐ $-\mu m_2 g d = \frac{1}{2} (m_1 + m_2) v_1^2 + m_1 g d$

II

Considere o sistema representado na seguinte figura, em que um bloco de massa $m = 6 \text{ kg}$ está sobre uma superfície cônica A B C que tem uma inclinação $\theta = 30^\circ$. Despreze as forças de atrito.



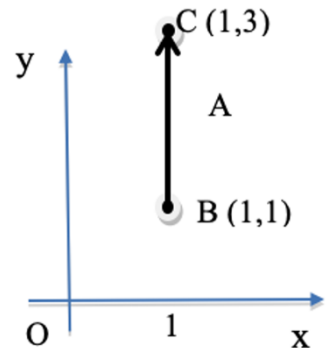
- Represente todas as forças a atuar sobre o bloco.
- Assumindo que o bloco está em repouso, determine a tensão no fio.
- Assuma agora que o bloco roda em torno do eixo dos z com a velocidade angular ω necessária (mínima) para reduzir a reação normal da superfície cônica a zero.
 - Determine essa velocidade angular.
 - Considere um referencial $Ox'y'z'$ (coincidente com o referencial $Oxyz$ no instante $t=0s$) que roda com a velocidade angular obtida na alínea anterior em torno do eixo dos z (o bloco está parado neste referencial). Determine o vetor aceleração de Coriolis e o vetor aceleração centrífuga no instante $t = 0 \text{ s}$ neste referencial. Nota: o vetor posição nesse instante é $\vec{r}(t = 0 \text{ s}) = L \times \sin(30^\circ) \hat{i}$.

III

Uma partícula de massa unitária move-se no espaço xy sob acção de duas forças: uma força \vec{F}_1 , de energia potencial $U_1(x,y) = x^2 + y$ e uma força dada por

$$\vec{F}_2 = y\hat{i} - x\hat{j}$$

- Determine a expressão da força correspondente à energia potencial $U_1(x,y)$.
- A força obtida na alínea anterior é conservativa? Justifique.
- Ache os pontos de equilíbrio para a força total.
- Determine a variação da energia cinética de uma partícula de massa 2 kg submetida às duas forças e que se desloca de B para C ao longo do percurso A.



Formulário

$$x = \rho \cos(\phi)$$

$$y = \rho \sin(\phi)$$

$$z = z$$

$$x = r \sin(\theta) \cos(\phi)$$

$$y = r \sin(\theta) \sin(\phi)$$

$$z = r \cos(\theta)$$

$$\vec{v} = \vec{v}' + \vec{\omega} \times \vec{r}'$$

$$\vec{a}' = \vec{a} - 2\vec{\omega} \times \vec{v}' - \vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r}) - \vec{\alpha} \times \vec{r}$$

$$\vec{a} = (\ddot{\rho} - \rho \dot{\phi}^2) \hat{e}_\rho + (\rho \ddot{\phi} + 2\dot{\rho} \dot{\phi}) \hat{e}_\phi + \ddot{z} \hat{e}_z$$

$$\vec{v} = \dot{r} \hat{e}_\rho + \rho \dot{\phi} \hat{e}_\phi + \dot{z} \hat{e}_z$$

$$= \dot{\rho} \hat{e}_\rho + \rho \dot{\phi} \hat{e}_\phi + \dot{z} \hat{e}_z$$

$$M dv = -v_e dM$$

$$\vec{R} = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^n m_i \vec{r}_i$$

$$\vec{L} = \vec{R} \times \vec{P} + \sum_i \vec{r}_i' \times \vec{p}_i'$$

$$T = \frac{1}{2} M V^2 + \sum_i \frac{1}{2} m_i v_i^2$$

$$T_1^i + T_2^i + Q = T_1^f + T_2^f$$

$$\vec{p}_1^i + \vec{p}_2^i = \vec{p}_1^f + \vec{p}_2^f$$

$$x = A \cos(\omega t + \phi_0)$$

$$x = A e^{-\gamma t} \cos(\omega t - \phi)$$

$$\omega = \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}$$

$$Q = 2\pi \left(\frac{E}{|\Delta E|} \right)_{\text{ciclo}}$$

$$\log \frac{x_n}{x_{n+1}} = \gamma T$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + 2\gamma \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = \frac{F_0}{m} \cos \omega t$$

$$\gamma = \frac{b}{2m}$$

$$I \equiv \int r^2 dm$$

$$\omega = \sqrt{\omega_0^2 - 2\gamma^2}$$

$$Q \approx \frac{\omega_0}{2\gamma}$$

$$K = \frac{1}{2} I \omega^2$$

$$I_c = \frac{ML^2}{12} \quad I_{CM} = \frac{1}{2} MR^2$$

$$I = I_{CM} + Md^2$$

$$A = \frac{F_0 / m}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\gamma^2 \omega^2}}$$

$$\delta = \arctan \frac{2\gamma\omega}{\omega_0^2 - \omega^2}$$

$$E = E_0 e^{-(b/m)t}$$

$$R = \frac{v_0^2}{g} \sin 2\theta_0$$

$$v^2 = v_0^2 - 2a\Delta x$$

$$y(x) = (\tan \theta_0) x - \left(\frac{g}{2v_0^2 \cos^2 \theta_0} \right) x^2$$

$$\vec{r} = \vec{r}_0 + \vec{v}_0(t - t_0) + \frac{1}{2} \vec{g}(t - t_0)^2$$