

Termodinâmica e Dinâmica de Fluidos 2023/2024

Aula n°13: Vorticidade e escoamentos irrotacionais

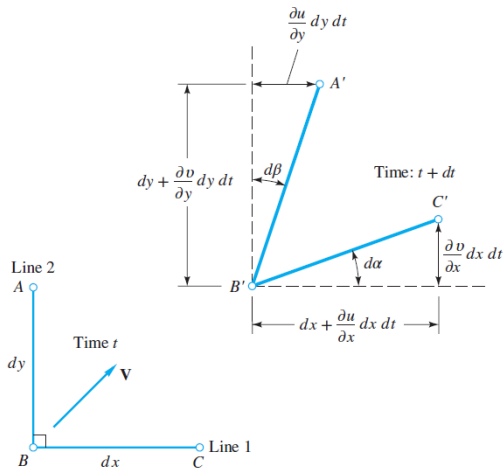
José M. Castanheira
Departamento de Física, Universidade de Aveiro

19 de dezembro de 2023

Vorticidade

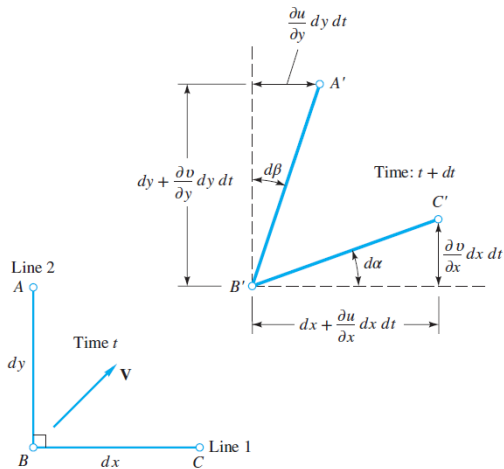
A vorticidade é uma medida da **velocidade de rotação (velocidade angular)** das partículas de fluido. Isto poderá ser verificado com a ajuda da figura.

Considere duas linhas de fluido AB e BC , que no instante t são perpendiculares. Depois de um pequeno intervalo de tempo, dt , as linhas terão comprimentos ligeiramente diferentes $A'B'$ e $B'C'$ e farão dois ângulos pequenos, $d\alpha$ e $d\beta$, com as direcções originais.



Vorticidade

A vorticidade é uma medida da **velocidade de rotação (velocidade angular)** das partículas de fluido. Isto poderá ser verificado com a ajuda da figura.



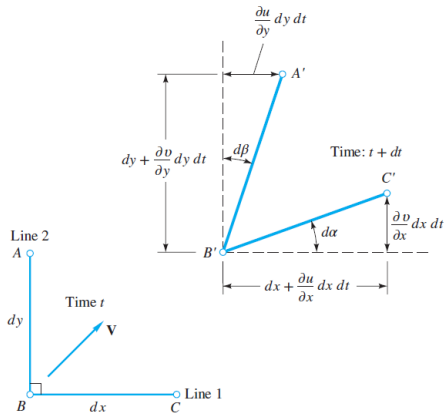
Considere duas linhas de fluido AB e BC , que no instante t são perpendiculares. Depois de um pequeno intervalo de tempo, dt , as linhas terão comprimentos ligeiramente diferentes $A'B'$ e $B'C'$ e farão dois ângulos pequenos, $d\alpha$ e $d\beta$, com as direcções originais.

A velocidade angular ω_z em torno do eixo z é dada pela taxa média de rotação das linhas AB e BC

$$\omega_z = \frac{1}{2} \left(\frac{d\alpha}{dt} - \frac{d\beta}{dt} \right) \quad (1)$$

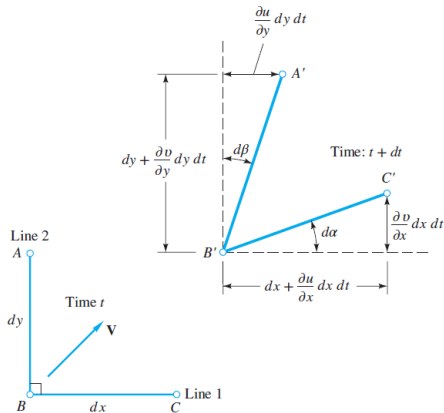
Vorticidade

Os ângulos resultam das diferenças da velocidade entre os pontos A , B e C .



Vorticidade

Os ângulos resultam das diferenças da velocidade entre os pontos A , B e C .



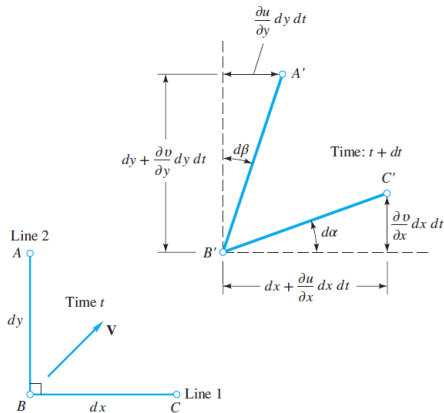
No limite de dt muito pequeno, poderemos obter a relação entre os ângulos $d\alpha$ e $d\beta$ e os gradientes de velocidade:

$$\begin{aligned} d\alpha &= \lim_{dt \rightarrow 0} \left[\tan^{-1} \frac{(\partial v / \partial x) dx dt}{dx + (\partial u / \partial x) dx dt} \right] \\ &= \frac{\partial v}{\partial x} dt \end{aligned} \quad (2)$$

$$\begin{aligned} d\beta &= \lim_{dt \rightarrow 0} \left[\tan^{-1} \frac{(\partial u / \partial y) dy dt}{dy + (\partial v / \partial y) dy dt} \right] \\ &= \frac{\partial u}{\partial y} dt \end{aligned} \quad (3)$$

Vorticidade

Os ângulos resultam das diferenças da velocidade entre os pontos A , B e C .



No limite de dt muito pequeno, poderemos obter a relação entre os ângulos $d\alpha$ e $d\beta$ e os gradientes de velocidade:

$$\begin{aligned}
 d\alpha &= \lim_{dt \rightarrow 0} \left[\tan^{-1} \frac{(\partial v / \partial x) dx dt}{dx + (\partial u / \partial x) dx dt} \right] \\
 &= \frac{\partial v}{\partial x} dt
 \end{aligned} \quad (2)$$

$$\begin{aligned}
 d\beta &= \lim_{dt \rightarrow 0} \left[\tan^{-1} \frac{(\partial u / \partial y) dy dt}{dy + (\partial v / \partial y) dy dt} \right] \\
 &= \frac{\partial u}{\partial y} dt
 \end{aligned} \quad (3)$$

Combinando as equações (1)-(3), obtém-se

$$\omega_z = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \right). \quad (4)$$

Combinando as equações (1)-(3), obtém-se

$$\omega_z = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \right). \quad (4)$$

Procedendo de forma análoga com pares de segmentos nos planos (y, z) e (x, z) , obteríamos as componentes da velocidade angular (taxas de rotação) em torno dos outros dois eixos

$$\omega_x = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial z} \right) \quad \omega_y = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x} \right). \quad (5)$$

Combinando as equações (1)-(3), obtém-se

$$\omega_z = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \right). \quad (4)$$

Procedendo de forma análoga com pares de segmentos nos planos (y, z) e (x, z) , obteríamos as componentes da velocidade angular (taxas de rotação) em torno dos outros dois eixos

$$\omega_x = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial z} \right) \quad \omega_y = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x} \right). \quad (5)$$

O vector $\vec{\omega} = \omega_x \hat{i} + \omega_y \hat{j} + \omega_z \hat{k}$ é igual a metade do rotacional do campo da velocidade

$$\vec{\omega} = \frac{1}{2} \vec{\nabla} \times \vec{V} = \frac{1}{2} \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ u & v & w \end{vmatrix}. \quad (6)$$

O rotacional é do campo de velocidade é a **vorticidade** do escoamento e **é uma medida da rotação local do fluido**

$$\vec{\zeta} = \vec{\nabla} \times \vec{V} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ u & v & w \end{vmatrix} = 2\vec{\omega}. \quad (7)$$

O rotacional é do campo de velocidade é a **vorticidade** do escoamento e **é uma medida da rotação local do fluido**

$$\vec{\zeta} = \vec{\nabla} \times \vec{V} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ u & v & w \end{vmatrix} = 2\vec{\omega}. \quad (7)$$

No caso de a vorticidade se nula em qualquer ponto, o escoamento diz-se **irrotacional**.

Já vimos que para escoamentos ideais (não viscosos) a equação do movimento toma a forma

$$\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + (\vec{V} \cdot \vec{\nabla}) \vec{V} = \vec{g} - \frac{1}{\rho} \vec{\nabla} p. \quad (8)$$

Já vimos que para escoamentos ideais (não viscosos) a equação do movimento toma a forma

$$\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + (\vec{V} \cdot \vec{\nabla}) \vec{V} = \vec{g} - \frac{1}{\rho} \vec{\nabla} p. \quad (8)$$

O termo advectivo (convectivo) em (8) pode ser substituído pela seguinte identidade

$$(\vec{V} \cdot \vec{\nabla}) \vec{V} \equiv \vec{\nabla} \left(\frac{1}{2} V^2 \right) + \vec{\zeta} \times \vec{V}, \quad (9)$$

obtendo-se

$$\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + \vec{\nabla} \left(\frac{1}{2} V^2 \right) + \vec{\zeta} \times \vec{V} + \frac{1}{\rho} \vec{\nabla} p - \vec{g} = \vec{0}. \quad (10)$$

Já vimos que para escoamentos ideais (não viscosos) a equação do movimento toma a forma

$$\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + (\vec{V} \cdot \vec{\nabla}) \vec{V} = \vec{g} - \frac{1}{\rho} \vec{\nabla} p. \quad (8)$$

O termo advectivo (convectivo) em (8) pode ser substituído pela seguinte identidade

$$(\vec{V} \cdot \vec{\nabla}) \vec{V} \equiv \vec{\nabla} \left(\frac{1}{2} V^2 \right) + \vec{\zeta} \times \vec{V}, \quad (9)$$

obtendo-se

$$\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + \vec{\nabla} \left(\frac{1}{2} V^2 \right) + \vec{\zeta} \times \vec{V} + \frac{1}{\rho} \vec{\nabla} p - \vec{g} = \vec{0}. \quad (10)$$

Seja $d\vec{r}$ uma variação infinitesimal de posição qualquer. Pela equação (10),

$$\left[\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + \vec{\nabla} \left(\frac{1}{2} V^2 \right) + \vec{\zeta} \times \vec{V} + \frac{1}{\rho} \vec{\nabla} p - \vec{g} \right] \cdot d\vec{r} = 0. \quad (11)$$

Já vimos que para escoamentos ideais (não viscosos) a equação do movimento toma a forma

$$\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + (\vec{V} \cdot \vec{\nabla}) \vec{V} = \vec{g} - \frac{1}{\rho} \vec{\nabla} p. \quad (8)$$

O termo advectivo (convectivo) em (8) pode ser substituído pela seguinte identidade

$$(\vec{V} \cdot \vec{\nabla}) \vec{V} \equiv \vec{\nabla} \left(\frac{1}{2} V^2 \right) + \vec{\zeta} \times \vec{V}, \quad (9)$$

obtendo-se

$$\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + \vec{\nabla} \left(\frac{1}{2} V^2 \right) + \vec{\zeta} \times \vec{V} + \frac{1}{\rho} \vec{\nabla} p - \vec{g} = \vec{0}. \quad (10)$$

Seja $d\vec{r}$ uma variação infinitesimal de posição qualquer. Pela equação (10),

$$\left[\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} + \vec{\nabla} \left(\frac{1}{2} V^2 \right) + \vec{\zeta} \times \vec{V} + \frac{1}{\rho} \vec{\nabla} p - \vec{g} \right] \cdot d\vec{r} = 0. \quad (11)$$

Se $(\vec{\zeta} \times \vec{V}) \cdot d\vec{r} = 0$, poderemos voltar a obter o teorema de Bernoulli.

No caso de $d\vec{r}$ ser ao longo de uma linha de corrente, i.e. no caso de $d\vec{r}$ ser paralelo $(\vec{\zeta} \times \vec{V}) \cdot d\vec{r} = 0$, e a equação (11) toma a seguinte forma

$$\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} \cdot d\vec{r} + d\left(\frac{1}{2}V^2\right) + \frac{dp}{\rho} + g dz = 0, \quad (12)$$

onde considerámos $\vec{g} = -g\hat{k}$.

No caso de $d\vec{r}$ ser ao longo de uma linha de corrente, i.e. no caso de $d\vec{r}$ ser paralelo $(\vec{\zeta} \times \vec{V}) \cdot d\vec{r} = 0$, e a equação (11) toma a seguinte forma

$$\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} \cdot d\vec{r} + d\left(\frac{1}{2}V^2\right) + \frac{dp}{\rho} + g dz = 0, \quad (12)$$

onde considerámos $\vec{g} = -g\hat{k}$.

Integrando entre dois pontos 1 e 2 da linha de corrente, obteremos

$$\int_1^2 \frac{\partial V}{\partial t} ds + \int_1^2 \frac{dp}{\rho} + \frac{1}{2} (V_2^2 - V_1^2) + g (z_2 - z_1) = 0. \quad (13)$$

Esta é a forma do [teorema de Bernoulli](#) para um escoamento não viscosos e não estacionário.

No caso de $d\vec{r}$ ser ao longo de uma linha de corrente, i.e. no caso de $d\vec{r}$ ser paralelo $(\vec{\zeta} \times \vec{V}) \cdot d\vec{r} = 0$, e a equação (11) toma a seguinte forma

$$\frac{\partial \vec{V}}{\partial t} \cdot d\vec{r} + d\left(\frac{1}{2}V^2\right) + \frac{dp}{\rho} + g dz = 0, \quad (12)$$

onde considerámos $\vec{g} = -g\hat{k}$.

Integrando entre dois pontos 1 e 2 da linha de corrente, obteremos

$$\int_1^2 \frac{\partial V}{\partial t} ds + \int_1^2 \frac{dp}{\rho} + \frac{1}{2} (V_2^2 - V_1^2) + g (z_2 - z_1) = 0. \quad (13)$$

Esta é a forma do [teorema de Bernoulli](#) para um escoamento não viscosos e não estacionário.

Se o fluido for incompressível e o escoamento for estacionário, recuperaremos a equação de Bernoulli que já conhecíamos

$$\frac{p}{\rho} + \frac{1}{2}V^2 + gz = \text{constante}. \quad (14)$$

Na equação (14) o valor da constante depende da linha de corrente. No caso de um escoamento irrotacional, $(\vec{\zeta} \times \vec{V}) \cdot d\vec{r} = 0$ qualquer que seja o $d\vec{r}$, e a constante na equação (14) é a mesma sobre todo o volume do escoamento.