



Def.: $T: v_1, \dots, v_k \in V$ s.v.

$\rightarrow \text{span}(v_1, \dots, v_k) \subseteq V$

oppure, assumere span univ. su tutte le C.L.

Prop.: siano $v_1, \dots, v_k \in V$ s.v.

$\rightarrow \text{span}(v_1, \dots, v_k) = \text{span}(v_1) + \text{span}(v_2)$

somma di ciascun SSV generato dai vettori

S: $\text{span}(V) = \{v \in V \mid v = \alpha v, \alpha \in \mathbb{R}\}$

sappiamo che ogni SSV ha 0 all'interno $\rightarrow \alpha = 0 \rightarrow \text{SSV}$

$0 \cdot v = 0$

• somma vettoriale
• prod. scalare-vettore } dimostrano SS1, SS2 ✓
non c'è caso univ. di S

formare la C.L. descrivibile dalla $\text{span}(v_1, \dots, v_k)$!

Dim.: $v \in \text{span}(v_1, \dots, v_k) \mid \exists \alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R} \mid v = \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_k v_k$
 $\text{span}(v_1) \dots \text{span}(v_k)$

span di lista di vettori quindi è sempre un SSV



arbitrariamente, possiamo usare SSV come fossero SSV principali su cui lavoriamo, dato che non ci fanno mai usare da caso

Prop.: find. span di lista di v.

Def.: sia $W \subseteq V$ s.v., W SSV di V

sottospazio
s'è "chiuso"

W può essere consid. SSV a sua volta

Lemma: sia W un SSV di V s.v.

siano $u_1, \dots, u_k \in W$

allora $\text{span}(u_1, \dots, u_k) \subseteq W$, cioè SSV di V ma anche di W

dimostrano per noi vettori contenuti nel sottospazio



$\text{span}(u_1, \dots, u_k) \subseteq W$

$\subseteq V$

Dim:

diversa linea = SSV generato dalla lista di vettori u_i

$u \in \text{span}(u_1, \dots, u_k)$, allora $\exists \alpha_1, \dots, \alpha_k \in \mathbb{R}$

talché $u = \alpha_1 u_1 + \alpha_2 u_2 + \dots + \alpha_k u_k$

$u_1 \in W \Rightarrow \alpha_1 u_1 \in W$

$u_2 \in W \Rightarrow \alpha_2 u_2 \in W$

\dots

$u_k \in W \Rightarrow \alpha_k u_k \in W$

$\sum_{i=1}^k \alpha_i u_i \in W$
dimostra il
teorema

La ogni elemento della C.L. \rightarrow la loro somma non esce, essendo SSV

Prop.: Siano $u_1, \dots, u_k \in V$

$S = \text{span}(u_1, \dots, u_k) \subseteq V$

① se $u \in S$, $\text{span}(u) \subseteq \text{span}(u_1, \dots, u_k)$

quindi dove c'è SSV la span di un vettore esistente in SSV prima

② sia $v \in V$ qualunque

$\text{span}(u_1, \dots, u_k) \subseteq \text{span}(u_1, u_2, \dots, v)$

~~la stessa~~ più grande della span iniziale

③ sia $v \in S = \text{span}(u_1, \dots, u_k)$

allora $\text{span}(u_1, \dots, u_k, v) = \text{span}(u_1, \dots, u_k)$

\rightarrow CONSERVAZIONE SUPERFLUO

La valore non o senza base (queste 3 = tutto?)

in base a ② $\text{span}(u_1, \dots, u_k) \subseteq \text{span}(u_1, \dots, u_k, v)$

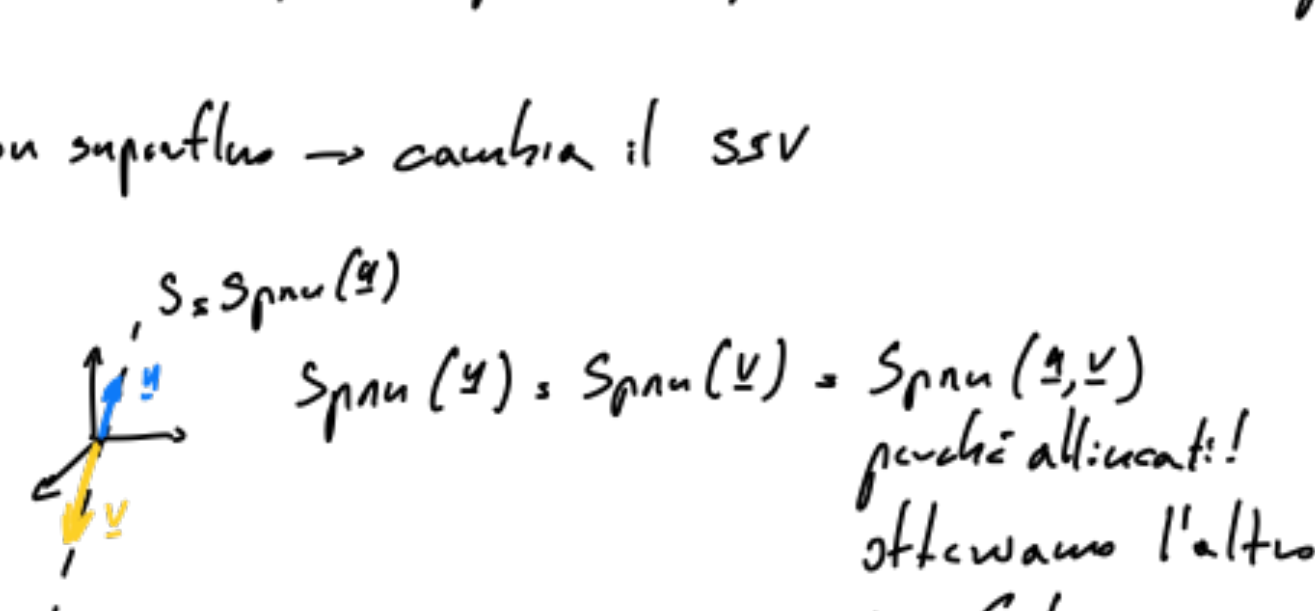
non se v gen. superfluo, $v \in \text{span}(u_1, \dots, u_k) \mid \exists \alpha_1, \dots, \alpha_k \mid v = \alpha_1 u_1 + \dots + \alpha_k u_k$

sia $u \in \text{span}(u_1, \dots, u_k, v) \Rightarrow \exists \beta_1, \dots, \beta_k, \gamma \in \mathbb{R} \mid u = \beta_1 u_1 + \dots + \beta_k u_k + \gamma v$
 $= (\beta_1 + \gamma \alpha_1) u_1 + (\beta_2 + \gamma \alpha_2) u_2 + \dots + (\beta_k + \gamma \alpha_k) u_k$

$(\beta_1 + \gamma \alpha_1) u_1 + (\beta_2 + \gamma \alpha_2) u_2 + \dots + (\beta_k + \gamma \alpha_k) u_k \in \text{span}(u_1, \dots, u_k)$ perché abbiamo trovato scalari!

quindi v è superfluo perché la span esistente in sua presenza/assenza!

non superfluo \rightarrow cambia il SSV



in \mathbb{R}^n abbiamo molte basi canoniche

... passiamo alle basi?

Def.: sia V uno SSV (ma anche SSV, SSV...)

V è "finitamente generato" se \exists lista vett. $v_1, \dots, v_k \in V$ ($k \in \mathbb{N}$)

talché $\text{span}(v_1, \dots, v_k) = V$

\rightarrow con 3 vett. \mathbb{R}^3 lin. indep. messi in span otteniamo \mathbb{R}^3

anche \mathbb{R}^n con stesso procedim. in n vettori

\rightarrow sono fin. generati ($n \in \mathbb{N}^k$)

\rightarrow c'è $\mathbb{R}[x]$? qualsiasi grado...

\rightarrow inf. generato, per variabilità del numero di termini del polinomio!

Non è fin. generato

grado 5 \neq grado 3 etc...

$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$2x^5 + x^3$

$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$x^2 + x^2 + 1$

$\mathbb{R}_n[x] \subseteq \mathbb{R}[x]$ polinomi grado $\leq n$

c.g.: $\mathbb{R}_2[x] = \{p(x) = ax^2 + bx + c, a, b, c \in \mathbb{R}\}$

$v_1 = 1$

$v_2 = x$

$v_3 = x^2$

ma si! essendo SS1, SS2 validi (alcun. nullo, diversità e c.)

$\rightarrow \alpha = 0, v_1 \quad b = 2x, v_2 \quad c = 2x^2$

sempre tra polinomi con grado max massimo hanno grado \leq a quelli iniziali quindi SS1

$\{1, x, x^2\}$ è lista di generatori di $\mathbb{R}_2[x]$

SS2

SS3

I. se fin. generato, il SSV sicuramente ha una base

algoritmo di costruzione (algebraica)

\rightarrow lista di k generatori di V e trova una base di V

\rightarrow si può fare con spazi e sottospazi, basta trattarli da principali

$\mathcal{L} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

u_1, u_2, u_3, u_4, u_5

$u = \text{span}(u_1, \dots, u_5)$

base di U ?

$u \subseteq \mathbb{R}^3$

conservare base canonica, non altrimenti...

"in avanti":

• vicinissimo U fin. gen., abbiamo \mathcal{L} sua lista di generatori

• prendo il primo vett.: $\vec{c} = v_1$ nullo? se sì lo scarto

① $u_1 = 0u$? \leftarrow scarto V

• controllo se $u_2 \in \text{span}(u_1)$, se sì lo scarto

② $u_2 \in \text{span}(u_1)$ \leftarrow scarto V

• controllo se $u_3 \in \text{span}(u_1, u_2)$

③ $u_3 \in \text{span}(u_1, u_2)$ \leftarrow scarto V

• ... u_k

④ $u_k \in \text{span}(u_1, \dots, u_{k-1})$ \leftarrow scarto V

o si ferma per lista finita

quelli scartati sono generatori superflui

Svolgimento:

$\mathcal{L} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

u_1, u_2, u_3, u_4, u_5

$u_1 \neq 0u$ ✓

$u_2 \notin \text{span}(u_1)$ ✓

$u_3 \in \text{span}(u_1, u_2)$ ✗

$u_4 \in \text{span}(u_1, u_2)$ ✓

$u_5 \in \text{span}(u_1, u_2, u_4)$ ✗

perché $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

$\begin{cases} \alpha + 0 = 1 \\ \alpha + 0 = 0 \end{cases} \rightarrow \alpha = 1, \beta = 0$

molto semplici i coeff. C.L. di fronte

è lo stesso per ogni elem. di un singolo

vettore! \rightarrow allungamento non è più

allungamento non è più

moltiplica! quindi dev'essere

su tutti in un solo r.

$B = \{u_1, u_2, u_4\}$

lin. indep.

• lista di gen.

• lin. indep.

\rightarrow base

base di tutto lo spazio, $\mathbb{R}^3 \rightarrow$ ha 3 componenti

$u = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = u_1 + 2u_2 + u_4$

$[u]_B = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$

base del sottospazio $\text{span}(\mathcal{L}) \rightarrow$ base B ha 3 componenti o due questi genera quelli in \mathbb{R}^3 (non tutti in \mathbb{R}^2)

Δ alcuni elem. quindi non si possono ottenere in \mathbb{R}^2 usando $\text{span}(\mathcal{L})$

alg. di completamento

$B = \{v_1, v_2, v_3\}$ v_1, v_2, v_3 lin. indep.

avere base di \mathbb{R}^4 che contenga B

$\mathcal{L}' = \{v_1, v_2, v_3, \vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3, \vec{e}_4\}$ generatore di \mathbb{R}^4

iniziamo alg. costraz. da qui

quindi:

$\vec{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \vec{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$\vec{e}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \vec{e}_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$\vec{e}_1 \in \text{span}(v_1, v_2, v_3)$ ✗

$\vec{e}_2 \in \text{span}(v_1, v_2, v_3)$ ✗

$\vec{e}_3 \notin \text{span}(v_1, v_2, v_3)$ ✓ \rightarrow non c'è C.L. per \vec{e}_3

$\vec{e}_4 \in \text{span}(v_1, v_2, v_3, \vec{e}_3)$ ✗

\rightarrow la base canonica di \mathbb{R}^4