i Forside

Eksamensoppgave i: INGA1002/INGG1002/INGT1002 Programmering og numerikk

Dato: 16.12.2024 **Tid:** kl 09:00 - 12:00

Faglig kontakt under eksamen:

Trondheim INGT1002

Programmering: Majid Rouhani Numerikk: Markus Arthur Köbis

Gjøvik INGG1002

Programmering: Jon Yngve Hardeberg

Numerikk: Charles Curry

Alesund INGA1002

Programmering: Kai Erik Hoff Numerikk: Truls Helge Øi

Møter i eksamenslokalet: NEI

Hjelpemiddelkode/Tillatte hjelpemidler: D - Ingen trykte eller håndskrevne hjelpemidler tillatt. Bestemt, enkel kalkulator tillatt.

ANNEN INFORMASJON:

Les oppgavene nøye og gjør dine egne antagelser. Presiser i besvarelsen hvilke forutsetninger du har lagt til grunn i tolkning/avgrensing av oppgaven. Dette gjelder ikke-flervalgsoppgaver.

Faglig kontaktperson skal kun kontaktes dersom det er direkte feil eller mangler i oppgavesettet. Henvend deg til en eksamensvakt hvis du mistenker feil og mangler. Noter spørsmålet ditt på forhånd.

FAGSPESIFIKK INFORMASJON

Ingen håndtegninger:

Denne eksamenen tillater ikke bruk av håndtegninger. Har du likevel fått utdelt skanne-ark, er dette en feil. Arkene vil ikke bli akseptert for innlevering, og de vil derfor heller ikke sendes til sensur.

Vekting av oppgavene: Oppgavesettet er delt inn i 3 seksjoner (programmering, numerikk, og felles oppgaver). Programmering (1-6) og numerikk (7-12) oppgavene teller 33% hver, mens siste delen (13-17) teller 34%.

Varslinger: Hvis det oppstår behov for å gi beskjeder til kandidatene underveis i eksamen (f.eks. ved feil i oppgavesettet), vil dette bli gjort via varslinger i Inspera. Et varsel vil dukke opp som en dialogboks på skjermen. Du kan finne igjen varselet ved å klikke på bjella øverst til høyre.

Trekk fra/avbrutt eksamen: Blir du syk under eksamen, eller av andre grunner ønsker å levere blankt/avbryte eksamen, gå til "hamburgermenyen" i øvre høyre hjørne og velg «Lever blankt». Dette kan <u>ikke</u> angres selv om prøven fremdeles er åpen.

Tilgang til besvarelse: Etter eksamen finner du besvarelsen din i arkivet i Inspera. Merk at det kan ta én virkedag før eventuelle håndtegninger vil være tilgjengelige i arkivet.

¹ Matematiske operasjoner

•
Gitt variabeldefinisjonen c = 7
Hva blir verdien til c etter at vi utfører følgende operasjoner? $c = c ** 2$ $c %= 5$ Velg ett alternativ:
2
4.0
3
4
Gitt variabeldefinisjonen z = 8
Hva blir verdien til z etter at vi utfører følgende operasjoner? $z += 10$ $z /= 3$
Velg ett alternativ
9
3
6.0
6

² Funksjoner

Denne koden definerer en funksjon is_prime(n) som sjekker om et gitt tall n er et primtall. Test av funksjonen gir disse resultatene:

```
is_prime(10) # returnerer False
is_prime(11) # returnerer True
is_prime(1) # returnerer False
is_prime(13) # returnerer True
```

Lag funksjonen is_prime ved å plassere kodefragment i rett rekkefølge. Noen av fragmentene skal **IKKE** brukes.

Pass på å plassere draområdene slik at de "snapper" til ønsket rute. Se bort fra innrykk

```
def is_prime(n):
    if n <= 1:
        return False
    for j in range(2, n):
        if n % j == 0:
        return False
        return True
    from math import sqrt
        if n // j == 0:</pre>
```

³ Sammenligningsoperatorer

Gitt følgende kode:
a = 5
b = 5.0

c = "5" d = True

e = False

Nedenfor står en rekke uttrykk. For hvert uttrykk, kryss av for **True** hvis uttrykket er sant, eller **False** hvis det er usant, eller kryss av for **Error** hvis uttrykket vil gi syntaksfeil.

Finn de som passer sammen:

	False	True	Error
b > a		0	0
a >= b		0	0
d = = 1		0	0
a != c		0	0
e < = 0		0	0
a == b		0	0
d < e	0	0	0

4 Lister og indekser

Gitt følgende programkode:

```
temperatures = [15.5, 17.2, 16.8, 14.9, 18.3, 19.0, 16.5]
def f1(temps):
    return sum(temps) / len(temps)
def f2(temps):
    return sum(temps[:3]) / len(temps[:3])
def f3(temps):
    return sum(temps[-4:]) / len(temps[-4:])
def f4(temps):
    return max(temps)
def f5(temps):
    return temps[::-1]
def f6(temps):
    result = []
    for temp in temps:
        if temp > 17:
            result.append(temp)
    return result
```

Hver rad nedenfor har et kall til funksjonene ovenfor. Skriv i tekstfeltet hva svaret blir. Flyttall avrundes til en desimal.

print(f"{f1(temperatures):.1f}") skriver ut
print(f"{f2(temperatures):.1f}") skriver ut
print(f"{f3(temperatures):.1f}") skriver ut
print(f"{f4(temperatures):.1f}") skriver ut
print(f"{f5(temperatures)}") skriver ut
print(f"{f6(temperatures)}") skriver ut

⁵ Numpy og matriser

Skriv ferdig funksjonen **get_diagonal** (velg kode fra nedtrekksmeny) som tar inn en matrise *A*, og returnerer en ny matrise *A_diag* der det **kun** er diagonalelementene fra *A* som er med (resten av matriseelementene er lik **0**).

For eksempel, dersom input til funksjonen er matrisen **A** nedenfor, så skal output være matrisen **D**.

Et matriseelement ligger langs diagonalen dersom i = j. Eksempel:

$$A = egin{bmatrix} 10 & 2 & 4 & 9 \ 3 & -5 & 15 & 8 \ 1 & 7 & 6 & 3 \ 17 & 0 & 17 & 10 \end{bmatrix}
ightarrow D = egin{bmatrix} 10 & 0 & 0 & 0 \ 0 & -5 & 0 & 0 \ 0 & 0 & 6 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 10 \end{bmatrix}$$

import numpy as np

return A_diag

⁶ Analyse av listedata

Lag en funksjon **bmi_statistikk** som kan ta inn en liste med persondata (høyde og vekt), og returnerer andelen av personene som har en kroppsmasseindeks (BMI) som er over en viss terskel i prosent.

Formel for utregning av BMI (høyde er gitt i meter):

$$\mathrm{BMI} = rac{\mathrm{vekt}}{\mathrm{h}_{^{\varnothing}}\mathrm{yde}^2}$$

Eksempel på data:

I tabellen representerer hver rad en person, der første kolonne er høyde målt i centimeter (cm) og andre kolonne er vekt målt i Kg.

Eksempel på funksjonskall (gitt at variabelen **bmi_data** og **terskel** er definert som ovenfor):

```
andel = bmi_statistikk(bmi_data, terskel)
print(f"Andel av personene med BMI over {terskel}: {andel:.2f}%")
```

Skriver ut: Andel av personene med BMI over 25: 33.33%

Skriv ditt svar her

1] [1
		1
		1
		1
		1
		1
		1
		1
		1
		1
		1

Numerisk derivasjon

Vi måler følgende verdier for høyden til en drone:

$$h = [153, 155, 158, 163, 170, 178, 185, 189, 188, 183]$$

Målingene er gjort ved følgende tidspunkt:

$$t = [0.2, 0.4, 0.6, 0.8, 1.0, 1.2, 1.4, 1.6, 1.8, 2.0]$$

Vi ser bort fra enhetene til h og t.

Vi antar at dronen kun beveger seg i høyderetningen. Hva gir forroverdifferanse som en tilnærming til den tidsderiverte av høyden?

$$v_{
m forover}(1.0)=:$$

Hva gir bakoverdifferanse?

$$v_{
m bakover}(1.0) =$$

Hva gir sentraldifferanse?

$$v_{
m sentral}(1.0) = igg[$$

8 Hvilken metode?

Finn hvilken numerisk metode som kan brukes til å løse hvilken oppgave.

Hvert svaralternativ passer til nøyaktig en oppgave.

- A: Vi har målt hastigheten v(t) og startposisjonen $s(t_{\text{start}})$ til en drone, og er interesserte i å vite posisjonen. Det vil si: Vi kjenner $v(t) = \frac{ds}{dt}$ for tiden t i $[t_{\text{start}}, t_{\text{slutt}}]$, og vil finne s(t) for t i samme tidsrommet $[t_{\text{start}}, t_{\text{slutt}}]$.
- **B**: Vi har målt posisjonen til en drone, og er interesserte i å finne hastigheten. Det vil si: Vi kjenner s(t) for tiden i $[t_{\text{start}}, t_{\text{slutt}}]$, og vil finne $v(t) = \frac{ds}{dt}$ for tidsrommet $(t_{\text{start}}, t_{\text{slutt}})$.
- **C**: En drone mister motorkraften, og faller fritt. Vi vet at $\frac{dv}{dt} = g \frac{kv^2}{m}$. Vi er interesserte i å finne v(t). (g, k) og m er konstante tall vi vet.)
- **D**: Vi er gitt at en drone har følgende høyde målt fra hustaket ved tiden t:
- $h(t)=e^{-t}-0.001t^2$. Vi er interesserte i ved hvilket tidspunkt høyden blir null, altså for hvilket tidpunkt t man får h(t)=0.

Finn de som passer sammen:

С	Α	D	В
\bigcirc			
\circ	0		
\bigcirc			
0	0		
	C	C A O O O O	C A D O O O

9 Newtons metode

Bruk to iterasjoner av Newtons metode til å løse ligningen

$$\sin(x) + x = 2.0$$

Det kan være nyttig at $\frac{d}{dx}(\sin(x)) = \cos(x)$.

Bruk startgjetning $\pmb{x_0} = \pmb{0.5}$

Ett steg av Newtons metode gir :

To steg av Newtons metode gir:

Maks poeng: 6

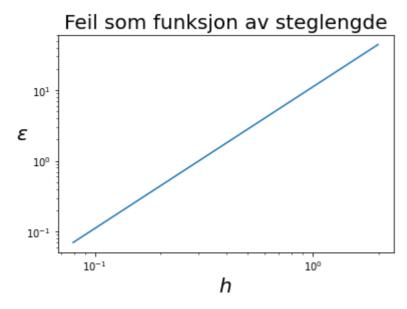
¹⁰ Differensialligning

En sten faller med hastigheten v(t), der v(t) følger differensialligningen:

$$rac{dv}{dt} = g - kv^2$$

Vi ser bort fra enheter og går ut fra g=9.81 og k=0.15. Ved t=0.0 er hastigheten 3.0 det vil si v(0.0)=3.0. I numerikkurset har dere lært en metode for å løse differensialligninger numerisk. Denne metoden står på formelarket. Bruk ett eller flere steg i denne metoden til å beregne en tilnærming for hastigheten ett tidels sekund senere. Det vi si, finn en tilnærming til v(0.1).

¹¹ Konvergensrate



Over ser dere et logaritmisk plot av feilen ϵ som en funksjon av steglengden h for en numerisk metode. Vi ser at $\epsilon = k \cdot h^a$, der k og a er konstanter. Det er oppgitt at a er et heltall.

Dere skal bestemme a ut fra grafen.

$$a =$$

Dersom vi bruker steglengde h=0.09 får vi feilen $\epsilon=0.09$. Hvilken steglengde h må vi velge for at feilen skal bli $\epsilon=0.01$?

$$h =$$

12 Integrasjon

Vi ser på funksjonen:

$$g(x) = \sin(x)$$

Bruk Trapesmetoden med to delintervaller (tre punkter) til å finne en tilnærming til $I=\int_0^\pi g(x)\,dx$.

Bruk så Simpsons metode med to delintervaller (tre punkter) til å tilnærme I. Hva er avviket fra eksakt verdi? (Eksakt verdi er 2.) Hvilken metode er den mest nøyaktige?

Vi ser så på

$$h(x) = 123.45x^2 - 4.34526x + 325$$

Dersom du skal beregne $\int_0^\pi h(x)\,dx$ med tre punkter, vil trapesmetoden eller Simpsons metode gi minst feil? Trenger du å regne ut integralet for å svare på spørsmålet? Begrunn svaret.

Skriv ditt svar her



¹³ Numerisk derivasjon

Gitt en matematisk funksjon

$$f(x) = (x+3.5)^3 + 2 \cdot x^2 - 10$$

Fullfør programmet nedenfor slik at det regner ut en tilnærming til funksjonens deriverte for intervallet

x=0 t.o.m x=4 med bruk av senterdifferanse med skrittlengde h=0.02, og plotter f'(x) som funksjon av x i intervallet $0 \le x \le 4$.

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
def f(x):
     Velg alternativ ((x + 3.5)^{**}3 + 2^{*}x^{**}2 - 10, y = (x + 3.5)^{**}3 + 2^{*}x^{**}2 - 10)
10, f(x) = (x + 3.5)^{**}3 + 2^{*}x^{**}2 - 10, y der = (x + 3.5)^{**}3 + 2^{*}x^{**}2 - 10
   return y
h = 0.02
       Velg alternativ (np.linspace(0, 4 + h, h), np.arange(0, 4, h),
np.linspace(0, 4, h), np.arange(0, 4 + h, h))
                              ((f(x+h)-f(x))/h*2, f(x+h) - f(x-h)/(h+h), (f(x+h)-f(x-h)/(h+h))
f der=
           Velg alternativ
h))/2*h, (f(x+h)-f(x-h))/(2*h))
                      (plt.plot(f_der), plt.plot(f_der, x), plt.plot(f, f_der),
  Velg alternativ
plt.plot(x, f der))
```

¹⁴ Numerisk Integrasjon med Trapesmetoden

Fullfør koden nedenfor slik at den bruker trapesmetoden til å beregne integralet av:

$$f(x) = x^2$$

fra 0 til 1 med n = 10 delintervall.

```
import numpy as np

def f(x):

Velg alternativ
(y = 2*x, y = x**2, y = 2*x**2, y = f(x))
return y

a = 0
b = 1
n = 10
h = (b - a) / n

x = Velg alternativ
(linspace(n+h/2, n-h/2), linspace(a, b, n),
np.linspace(a + h/2, b - h/2), np.linspace(a, b, n + 1))
y = f(x)

integral = Velg alternativ
(((h / 2) * (y[0] + sum(y[1:-1]) + y[-1]),
sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h / 2) * (y[0] + 2 * sum(y[1:-1]), (h
```

15 Eulers metode

Fullfør koden nedenfor slik at den bruker Eulers metode til å løse differensialligningen

$$y'=y-x^2+1$$

med initialverdien $y(0)=0.5\,$ og skrittlengde $h=0.5\,$ for x fra 0 til 1.

Maks poeng: 7.5

¹⁶ Fikspunktiterasjon

Gitt ligningen

$$(4-x)^2=4$$

Fullfør programkoden nedenfor slik at den bruker *fikspunktiterasjon* med initialverdi $x_0 = 0$ til å finne en løsning til ligningen med maksimalt avvik på 10^{-6} .

def g(x):

x = 0

while Velg alternativ (abs(g(x)) > 1e-6, abs(g(x)-x) > 1e-6, abs(x) < 1e-6, abs(g(x)-x) < 1e-6):

Velg alternativ
$$(x = g(x), x = x - g(x)/g_deriv(x), x += g(x), x += 1e-6)$$

print(f"Tilnærmet løsning funnet: x = {x}")

Maks poeng: 7.5

¹⁷ Absolutt og relativ feil

I numerikk bruker vi ofte *absolutt feil* og *relativ feil* til å evaluere nøyaktigheten til en numerisk beregning. Gitt en eksakt tallverdi y og en tilnærmet tallverdi x, vil den matematiske definisjonen på absolutt og relativ feil være:

absolutt feil =
$$|x - y|$$

relativ feil =
$$\left| \frac{x-y}{y} \right|$$

Funksjonen nedenfor har som oppgave å sjekke om to tall x og y er tilnærmet like gitt en absolutt toleranse **atol** og relativ toleranse **rtol**. Funksjonen skal returnere **True** dersom **absolutt feil** \leq **atol** *eller* dersom **relativ feil** \leq **rtol**, og returnere **False** for alle andre tilfeller.

Fullfør koden til funksjonen **is_approx_equal** slik at den fungerer som beskrevet over, samtidig som den unngår "ulovlige" matematiske regneoperasjoner (dvs. regneoperasjoner som gir feilmelding i Python).

def is_approx_equal(x, y, rtol, atol):

```
if Velg alternativ (abs(x - y) <= max(atol, abs(y)*rtol), abs((x - y)/y) <= rtol and abs(x -
y) <= atol, [(x - y)/y] >= rtol and [x - y] >= atol, abs(x - y) <= min(atol, abs(y)*rtol)):
    return True
else:
    return False</pre>
```