

**Материалы к лекциям
по математическому анализу
для студентов РУДН,
обучающихся по направлениям НК и НИ
III семестр**

Е. И. Галахов

1 Мера Жордана в \mathbb{R}^n

Пусть $n \in \mathbb{N}$, $a_i \in \mathbb{R}$ ($i = 0, 1, \dots, n$), $\sum_{i=1}^n a_i^2 \neq 0$.

Определение 1.1. Множество точек $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$, координаты которых удовлетворяют линейному уравнению вида

$$a_1x_1 + \dots + a_nx_n = a_0, \quad (1.1)$$

называется *гиперплоскостью в пространстве \mathbb{R}^n* .

Пусть $k \in \mathbb{N}_0$ фиксировано, $m = (m_1, \dots, m_n) \in \mathbb{Z}^n$.

Определение 1.2. Будем называть кубы вида

$$Q_{m,k} = \left\{ x : \frac{m_i}{10^k} \leq x_i \leq \frac{m_i + 1}{10^k} \right\} \quad (1.2)$$

кубами ранга k .

Замечание 1.1. Очевидно, что при любом $k \in \mathbb{N}_0$ совокупность всех кубов ранга k покрывает все пространство \mathbb{R}^n :

$$\mathbb{R}^n = \bigcup_{m \in \mathbb{Z}^n} Q_{m,k} = \left\{ x : \frac{m_i}{10^k} \leq x_i \leq \frac{m_i + 1}{10^k} \right\}.$$

Определение 1.3. Определим *меру (n -мерный объем)* куба $Q_{m,k}$ по формуле

$$\mu(Q_{m,k}) = 10^{-kn}, \quad (1.3)$$

а объем любого множества $S = \bigcup_j Q_j$, состоящего из некоторого множества попарно различных кубов ранга k , определим как сумму объемов входящих в него кубов:

$$\mu(S) = \mu\left(\bigcup_j Q_j\right) = \sum_j \mu(Q_j). \quad (1.4)$$

Очевидно, что $\mu(S) \geq 0$ для любого S . Будем считать по определению, что $\mu(\emptyset) = 0$.

Пусть $X \subset \mathbb{R}^n$. Обозначим через $s_k(X)$ объединение всех кубов ранга k , целиком содержащихся в X , а через $S_k(X)$ – объединение всех кубов ранга k , пересекающихся с X :

$$s_k = s_k(X) := \bigcup_m \bigcup_{Q_{m,k} \subset X} Q_{m,k}, \quad S_k = S_k(X) := \bigcup_m \bigcup_{Q_{m,k} \cap X \neq \emptyset} Q_{m,k}. \quad (1.5)$$

Из этого определения следует, что множества $s_k(X)$ возрастают с ростом k и содержатся в X , а множества $S_k(X)$ убывают с ростом k и содержат X :

$$s_0 \subset s_1 \subset \dots \subset s_k \subset \dots \subset X \subset \dots \subset S_k \subset \dots \subset S_1 \subset S_0,$$

откуда в силу (1.4) следует

$$0 \leq \mu(s_0) \leq \mu(s_1) \leq \dots \leq \mu(s_k) \leq \dots \leq \mu(S_k) \leq \dots \leq \mu(S_1) \leq \mu(S_0) \leq +\infty. \quad (1.6)$$

Таким образом, последовательности $\{\mu(s_k)\}$ и $\{\mu(S_k)\}$ являются монотонными, а следовательно, имеют конечные или бесконечные пределы.

Определение 1.4. Предел $\mu_*(X) := \lim_{k \rightarrow \infty} \mu(s_k)$ называется *нижней (внутренней) n -мерной мерой (Жордана)* множества X , а предел $\mu^*(X) := \lim_{k \rightarrow \infty} \mu(S_k)$ – *верхней (внешней) n -мерной мерой (Жордана)* множества X .

В силу (1.6) для любого X имеем

$$0 \leq \mu_*(X) \leq \mu^*(X) \leq +\infty.$$

Определение 1.5. Если $\mu_*(X) = \mu^*(X)$ конечны, то множество X называется *измеримым (по Жордану)*, а общее значение $\mu_*(X)$ и $\mu^*(X)$ называется *мерой Жордана* множества X и обозначается через $\mu(X)$.

Пример 1.1. Существуют множества, неизмеримые по Жордану, например, множество $\mathbb{Q}_0 = \mathbb{Q} \cap [0, 1]$. Легко проверить, что $\mu_*(\mathbb{Q}_0) = 0 < 1 = \mu^*(\mathbb{Q}_0)$.

Лемма 1.1. (Монотонность верхней и нижней мер.) *Если $X_1 \subset X_2$, то*

$$\mu_*(X_1) \leq \mu_*(X_2), \quad \mu^*(X_1) \leq \mu^*(X_2). \quad (1.7)$$

Доказательство. Если $X_1 \subset X_2$, то из определений s_k и S_k следует, что при любом $k \in \mathbb{N}_0$ $s_k(X_1) \subset s_k(X_2)$, $S_k(X_1) \subset S_k(X_2)$. Поэтому, согласно (1.4),

$$\mu(s_k(X_1)) \leq \mu(s_k(X_2)), \quad \mu(S_k(X_1)) \leq \mu(S_k(X_2)).$$

Переходя к пределу при $k \rightarrow \infty$, получаем (1.7).

Следствие 1.1. Если $X_1 \subset X_2$ и $\mu(X_2) = 0$, то $\mu(X_1) = 0$.

Доказательство. При условиях следствия имеем

$$0 \leq \mu_*(X_1) \leq \mu^*(X_1) \leq \mu^*(X_2) = \mu(X_2) = 0,$$

т. е. $\mu_*(X_1) = \mu^*(X_1) = 0$.

Обозначим

$$\sigma_k = \sigma_k(X) := \bigcup_m \bigcup_{Q_{m,k} \subset (S_k \setminus s_k)} Q_{m,k}.$$

Тогда $S_k = s_k \cup \sigma_k$, причем никакой куб $Q_{m,k}$ не входит одновременно в s_k и σ_k , поэтому согласно определению 1.3 $\mu(S_k) = \mu(s_k) + \mu(\sigma_k)$. Более того,

Лемма 1.2. Для любого $X \subset \mathbb{R}^n$ справедливы включения $\partial X \subset \sigma_k(X) \subset S_k(\partial X)$.

Доказательство. Пусть $x \in \partial X$. Тогда имеем

$$x \in \partial X \subset \overline{X} \subset \overline{S_k(X)} = S_k(X) = s_k(X)_{\text{int}} \cup \sigma_k(X) \quad (1.8)$$

(здесь и далее индекс int означает внутренность соответствующего множества). Но, так как $s_k(X) \subset X$, имеем $s_k(X)_{\text{int}} \subset X_{\text{int}}$, и так как $x \in \partial X$ не может принадлежать X_{int} , то $x \notin s_k(X)_{\text{int}}$. Поэтому из (1.8) следует, что $x \in \sigma_k(X)$, т. е. $\partial X \subset \sigma_k(X)$.

Пусть теперь $x \in \sigma_k(X)$, т. е. существует куб Q ранга k такой, что $x \in Q$ и Q содержится в $\sigma_k(X)$, т. е. $Q \subset S_k(X)$ ($Q \cap X \neq \emptyset$), но $Q \not\subset s_k(X)$ (Q содержит точки, не принадлежащие X). Следовательно, Q содержит точки ∂X , т. е. $x \in Q \subset S_k(\partial X)$.

Теорема 1.1. (Критерий измеримости множеств по Жордану.) Для того чтобы множество $X \subset \mathbb{R}^n$ было измеримо по Жордану, необходимо и достаточно, чтобы оно было ограничено и чтобы его граница ∂X имела меру $\mu(\partial X) = 0$.

Доказательство. Необходимость. Если $X \subset \mathbb{R}^n$ измеримо, оно ограничено (иначе было бы $\mu^*(X) = +\infty$), а $\lim_{k \rightarrow \infty} \mu(s_k(X)) = \lim_{k \rightarrow \infty} \mu(S_k(X))$ конечны. Поэтому с учетом лемм 1.2 и 1.1 имеем

$$0 \leq \mu^*(\partial X) \leq \mu^*(\sigma_k(X)) = \mu(\sigma_k(X)) = \mu(S_k(X)) - \mu(s_k(X)) \rightarrow 0 \text{ при } k \rightarrow \infty,$$

т. е. $\mu^*(\partial X) = \mu(\partial X) = 0$.

Достаточность. Пусть $X \subset \mathbb{R}^n$ ограничено и $\mu(\partial X) = 0$. Тогда по определению 1.5 $\lim_{k \rightarrow \infty} \mu(S_k(\partial X)) = 0$ и в силу лемм 1.2 и 1.1

$$0 \leq \mu(S_k(X)) - \mu(s_k(X)) = \mu(\sigma_k(X)) \leq \mu(S_k(\partial X)) \rightarrow 0 \quad (1.9)$$

при $k \rightarrow \infty$.

Из ограниченности множества X вытекает существование конечных пределов

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \mu(S_k(X)) = \mu^*(X)$$

и

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \mu(s_k(X)) = \mu_*(X),$$

которые равны между собой в силу (1.9), что и означает измеримость множества X по Жордану.

Из доказанных утверждений вытекают следующие свойства меры Жордана:

1. (Неотрицательность.) *Для любого измеримого множества $X \subset \mathbb{R}^n$ всегда $\mu(X) \geq 0$.*
2. (Монотонность.) *Если $X_1 \subset X_2$ – измеримые множества, то $\mu(X_1) \leq \mu(X_2)$.*
3. (Замкнутость относительно объединения и пересечения.) *Объединение и пересечение конечного числа измеримых множеств являются измеримыми множествами.*
4. (Конечная аддитивность.) *Мера объединения конечного числа попарно непересекающихся измеримых множеств равна сумме мер этих множеств.*
5. (Инвариантность.) *Мера измеримого множества не меняется при параллельном переносе и ортогональном преобразовании (повороте).*

Примерами множеств нулевой меры Жордана являются графики функций, непрерывных на компакте, и спрямляемые кривые.

2 Понятие кратного интеграла

Пусть множество $X \subset \mathbb{R}^n$ измеримо по Жордану.

Определение 2.1. Конечная система измеримых множеств $\tau = \{X_j\}_{j=1}^{j_\tau}$ называется разбиением множества X , если:

1. $\mu(X_i \cap X_j) = 0$ при $j \neq i$;
2. $\bigcup_{j=1}^{j_\tau} X_j = X$.

Определение 2.2. Число

$$|\tau| = \max_{j=1,2,\dots,j_\tau} \text{diam } X_j$$

называется *мелкостью разбиения* τ .

Лемма 2.1. Если $\tau = \{X_j\}_{j=1}^{j_\tau}$, то $\mu(X) = \sum_{j=1}^{j_\tau} \mu(X_j)$.

Доказательство. Пусть $X^* = \bigcup_{i \neq j} (X_i \cap X_j)$. Из условия 1 и конечной аддитивности меры Жордана следует, что $\mu(X^*) = 0$ и $\mu(X_j^*) = \mu(X_j)$, где $X_j^* = X_j \setminus X^*$. Множества X_j^* не пересекаются между собой и с X^* , причем $X = \bigcup_{j=1}^{j_\tau} X_j^* \cup X^*$. Поэтому

$$\mu(X) = \sum_{j=1}^{j_\tau} \mu(X_j^*) + \mu(X^*) = \sum_{j=1}^{j_\tau} \mu(X_j) + \mu(X^*) = \sum_{j=1}^{j_\tau} \mu(X_j).$$

Лемма 2.2. У всякого измеримого множества существуют разбиения сколь угодно малой мелкости.

Доказательство. В качестве разбиений $\tau_k = \{X_j^{(k)}\}_{j=1}^{j_k}$ можно выбрать системы множеств $X_j^{(k)} = X \cap Q_j^{(k)}$, где $Q_j^{(k)}$ – все кубы порядка k , имеющие общие точки с X . Действительно, множества $X_j^{(k)}$ измеримы как пересечения измеримых множеств X и $Q_j^{(k)}$, $\bigcup_{j=1}^{j_k} X_j^{(k)} = X$, а так как при $i \neq j$

$$X_i^{(k)} \cap X_j^{(k)} \subset Q_i^{(k)} \cap Q_j^{(k)} = \partial Q_i^{(k)} \cap \partial Q_j^{(k)},$$

то

$$\mu(X_i^{(k)} \cap X_j^{(k)}) \leq \mu(\partial Q_i^{(k)} \cap \partial Q_j^{(k)}) \leq \mu(\partial Q_i^{(k)}) = 0.$$

Кроме того,

$$|\tau_k| = \max_{j=1,2,\dots,j_k} \text{diam } X_j^{(k)} \leq \text{diam } Q_1^{(k)} = \frac{\sqrt{n}}{10^k} \rightarrow 0 \text{ при } k \rightarrow \infty,$$

что и требовалось.

Пусть на измеримом множестве $X \subset \mathbb{R}^n$ определена функция f , задано разбиение $\tau = \{X_j\}_{j=1}^{j_\tau}$ и выбраны точки $\xi^{(j)} \in X_j$, $j = 1, \dots, j_\tau$.

Определение 2.3. Всякая сумма вида

$$\sigma_\tau \equiv \sigma_\tau(f) \equiv \sigma_\tau(f; \xi^{(1)}, \dots, \xi^{(j_\tau)}) = \sum_{j=1}^{j_\tau} f(\xi^{(j)}) \mu(X_j)$$

называется *интегральной суммой (Римана) функции f , соответствующей разбиению τ* .

Определение 2.4. Функция f называется *интегрируемой (по Риману) на множестве X* , если существует один и тот же конечный предел у любой последовательности интегральных сумм

$$\sigma_{\tau_k} = \sum_{j=1}^{j_k} f(\xi^{(j,k)}) \mu(X_j^{(k)}),$$

соответствующих разбиениям $\tau_k = \{X_j^{(k)}\}_{j=1}^{j_k}$ множества X , у которых $\lim_{k \rightarrow \infty} |\tau_k| = 0$, а точки $\xi^{(j,k)} \in X_j^{(k)}$ выбраны произвольным образом. Этот предел называется *интегралом Римана от функции f по множеству X* и обозначается $\int_X f(x) dx$:

$$\int_X f(x) dx = \lim_{k \rightarrow \infty} \sigma_{\tau_k}(f; \xi^{(1,k)}, \dots, \xi^{(j_k,k)}). \quad (2.1)$$

При $n > 1$ интеграл Римана называется *(n)-кратным* (при $n = 2$ – *двойным*, при $n = 3$ – *тройным*).

Замечание 2.1. В этом случае используется также обозначение $\int_X f(x) dx = \lim_{|\tau| \rightarrow 0} \sigma_\tau$.

Замечание 2.2. Можно показать, что при $n = 1$ и $x = [a, b]$ это определение эквивалентно ранее данному определению интеграла Римана (где разбиения состояли только из отрезков, а не из произвольных измеримых множеств).

Определение 2.5. Пусть функция f ограничена на измеримом множестве $X \subset \mathbb{R}^n$, $\tau = \{X_j\}_{j=1}^{j_\tau}$ – разбиение множества X ,

$$m_j = \inf_{x \in X_j} f(x), \quad M_j = \sup_{x \in X_j} f(x), \quad j = 1, \dots, j_\tau.$$

Тогда суммы

$$s_\tau = \sum_{j=1}^{j_\tau} m_j \mu(X_j), \quad S_\tau = \sum_{j=1}^{j_\tau} M_j \mu(X_j)$$

называют соответственно *нижними и верхними суммами Дарбу*.

Аналогично одномерному случаю формулируется и доказывается следующая

Теорема 2.1. (Критерий интегрируемости Дарбу.) *Для того чтобы функция f , ограниченная на измеримом множестве X , была на нем интегрируема по Риману, необходимо и достаточно, чтобы для ее сумм Дарбу выполнялось условие*

$$\lim_{|\tau| \rightarrow 0} (S_\tau - s_\tau) = 0.$$

Следствие 2.1. *Если функция непрерывна на измеримом компакте, то она интегрируема на нем по Риману.*

Теорема 2.2. (Критерий интегрируемости Лебега.) *Для того чтобы функция f , ограниченная на измеримом множестве X , была на нем интегрируема по Риману, необходимо и достаточно, чтобы существовали множества X^* и X^{**} такие, что $X = X^* \cup X^{**}$, $X^* \cap X^{**} = \emptyset$, $\mu(X^*) = 0$ и чтобы f была непрерывна на X^{**} (т. е. чтобы f была непрерывна на X всюду, кроме, возможно, некоторого множества нулевой меры).*

На кратные интегралы от ограниченных функций переносятся все основные свойства интеграла по отрезку:

1. Если $X \subset \mathbb{R}^n$ – измеримое множество, то $\int_X dx = \mu(X)$.
2. (Линейность интеграла.) Если функции f_i , $i = 1, \dots, m$, интегрируемы на множестве X , то для любых чисел λ_i , $i = 1, \dots, m$, функция $\sum_{i=1}^m \lambda_i f_i$ также интегрируема на X и

$$\int_X \sum_{i=1}^m \lambda_i f_i dx = \sum_{i=1}^m \lambda_i \int_X f_i dx.$$

3. Если X и Y – измеримые множества, $X \subset Y$, функция f ограничена и интегрируема на множестве Y , то она интегрируема и на множестве X .

4. (Аддитивность интеграла по множествам.) Если X – измеримое множество, $\tau = \{X_j\}_{j=1}^{j_\tau}$ – его разбиение, функция f определена и ограничена на множестве X , то функция f интегрируема на X и

$$\int_X f(x) dx = \sum_{j=1}^{j_\tau} \int_{X_j} f(x) dx.$$

5. Если функции f и g интегрируемы и ограничены на некотором множестве X , то и их произведение fg , а если $\inf_X |g(x)| > 0$, то и отношение f/g интегрируемы на X .
6. (Интегрирование неравенств.) Если функции f и g интегрируемы на X и для всех $x \in X$ выполняется неравенство $f(x) \leq g(x)$, то

$$\int_X f(x) dx \leq \int_X g(x) dx.$$

В частности, если X и Y – измеримые множества, $X \subset Y$, функция f неотрицательна, ограничена и интегрируема на Y , то

$$\int_X f(x) dx \leq \int_Y f(x) dx.$$

7. Если функция f интегрируема и ограничена на множестве X , то и ее абсолютная величина $|f|$ интегрируема на нем, причем

$$\left| \int_X f(x) dx \right| \leq \int_X |f(x)| dx.$$

8. Если функция f неотрицательна, ограничена и интегрируема на измеримом открытом множестве G , $x^{(0)} \in G$, функция f непрерывна в точке $x^{(0)}$ и $f(x^{(0)}) > 0$, то

$$\int_G f(x) dx > 0.$$

9. (Полная аддитивность интеграла по открытым множествам.) Если G, G_m – измеримые открытые множества, $G_m \subset G_{m+1}$ ($m \in \mathbb{N}$), $\bigcup_{m=1}^{\infty} G_m = G$, а функция f интегрируема и ограничена на G , то

$$\lim_{m \rightarrow \infty} \int_{G_m} f(x) dx = \int_G f(x) dx$$

или, что то же самое,

$$\int_G f(x) dx = \int_{G_1} f(x) dx + \sum_{m=1}^{\infty} \int_{G_{m+1} \setminus G_m} f(x) dx.$$

10. (Теоремы о среднем.) Если функции f и g интегрируемы на X , $m \leq f(x) \leq M$ ($x \in X$) и функция g не меняет знак на X , то существует такое число $\mu \in [m, M]$, что

$$\int_X f(x)g(x) dx = \mu \int_X g(x) dx.$$

Если при этом $X = G$ – область, а функция f непрерывна и ограничена на ней, то существует такая точка $\xi \in G$, что

$$\int_G f(x)g(x) dx = f(\xi) \int_G g(x) dx.$$

Доказательства этих утверждений в целом аналогичны одномерному случаю.

3 Сведение кратного интеграла к повторному

Определение 3.1. Пусть функции φ и ψ непрерывны на отрезке $[a, b]$, $\varphi(x) \leq \psi(x)$ ($a \leq x \leq b$) и

$$E = \{(x, y) : a \leq x \leq b, \varphi(x) \leq y \leq \psi(x)\}.$$

Тогда E называется *стандартной областью относительно x* .

Ясно, что E – измеримый компакт.

Определение 3.2. Пусть функция $f : E \rightarrow \mathbb{R}$ и $f(x, \cdot)$ при каждом $x \in [a, b]$ интегрируема на отрезке $[\varphi(x), \psi(x)]$. Тогда функция

$$F(x) = \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} f(x, y) dy$$

называется *интегралом, зависящим от параметра x* , а интеграл

$$\int_a^b F(x) dx = \int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} f(x, y) dy, \quad (3.1)$$

если он существует, называется *повторным интегралом*.

Лемма 3.1. Если функция f непрерывна на E , то функция $F(x)$ непрерывна на $[a, b]$.

Доказательство. Сделаем в интеграле (3.1) преобразование

$$y = \varphi(x) + (\psi(x) - \varphi(x))t, \quad 0 \leq t \leq 1,$$

и обозначим

$$g(x, t) = f(x, \varphi(x) + (\psi(x) - \varphi(x))t)(\psi(x) - \varphi(x)).$$

Тогда получим

$$F(x) = \int_0^1 g(x, t) dt,$$

где g – непрерывная функция (как композиция непрерывных функций) на прямоугольнике

$$P = \{(x, t) : a \leq x \leq b, 0 \leq t \leq 1\},$$

а следовательно, равномерно непрерывна на нем. Поэтому для любого $\varepsilon > 0$ существует $\delta > 0$ такое, что для всех Δx , для которых $|\Delta x| < \delta$, выполняется неравенство

$$|g(x + \Delta x, t) - g(x, t)| < \varepsilon, \quad (x, t) \in P, \quad (x + \Delta x, t) \in P,$$

а следовательно, и неравенство

$$\begin{aligned} |F(x + \Delta x) - F(x)| &= \left| \int_0^1 g(x + \Delta x, t) dt - \int_0^1 g(x, t) dt \right| \leq \\ &\leq \int_0^1 |g(x + \Delta x, t) - g(x, t)| dt < \varepsilon, \end{aligned}$$

т.е. F непрерывна на $[a, b]$.

Теорема 3.1. (Равенство двойного интеграла повторному.) *Если функция f непрерывна на E , то*

$$\iint_E f(x, y) dx dy = \int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} f(x, y) dy. \quad (3.2)$$

Доказательство. Повторный интеграл в правой части (3.2) существует вследствие леммы. Для доказательства равенства (3.2) введем разбиение τ_k множества E на подмножества

$$E_{ij}^{(k)} = \{(x, y) : x_{i-1,k} \leq x \leq x_{i,k}, \varphi_{j-1,k}(x) \leq y \leq \varphi_{j,k}(x)\},$$

где $k \in \mathbb{N}$, $i = 1, \dots, k$, $j = 1, \dots, k$,

$$x_{i,k} = a + \frac{b-a}{k}i,$$

$$\varphi_{j,k}(x) = \varphi(x) + \frac{\psi(x) - \varphi(x)}{k}j \quad (x \in [a, b]).$$

Покажем, что $\lim_{k \rightarrow \infty} |\tau_k| = 0$:

$$\begin{aligned} \text{diam } E_{ij}^{(k)} &\leq \sqrt{|x_{i,k} - x_{i-1,k}|^2 + \max_{x \in [x_{i-1,k}, x_{i,k}]} |\varphi_{j,k}(x) - \varphi_{j-1,k}(x)|^2} \leq \\ &\leq \sqrt{\frac{(b-a)^2}{k^2} + \max_{x \in [a,b]} \frac{|\psi(x) - \varphi(x)|^2}{k^2}} \leq \\ &\leq \frac{1}{k} \sqrt{(b-a)^2 + \max_{x \in [a,b]} (|\psi(x)| + |\varphi(x)|)^2} \leq \\ &\leq \frac{1}{k} \sqrt{(b-a)^2 + 4c^2} \rightarrow 0 \quad (k \rightarrow \infty), \end{aligned}$$

откуда и

$$|\tau_k| = \max_{i,j=1,\dots,k} \text{diam } E_{ij}^{(k)} \rightarrow 0 \quad (k \rightarrow \infty).$$

Положим теперь

$$m_{ij}^{(k)} = \inf_{(x,y) \in E_{ij}^{(k)}} f(x,y), \quad M_{ij}^{(k)} = \sup_{(x,y) \in E_{ij}^{(k)}} f(x,y), \quad i, j = 1, \dots, k,$$

$$s_k = \sum_{i,j=1}^k m_{ij}^{(k)} \mu(E_{ij}^{(k)}), \quad S_k = \sum_{i,j=1}^k M_{ij}^{(k)} \mu(E_{ij}^{(k)}), \quad k \in \mathbb{N}.$$

В силу интегрируемости f как непрерывной функции на измеримом компакте E и стремления $|\tau_k|$ к 0 при $k \rightarrow \infty$ имеем

$$\lim_{k \rightarrow \infty} s_k = \lim_{k \rightarrow \infty} S_k = \iint_E f(x,y) dx dy. \quad (3.3)$$

Учитывая, что

$$\int_{x_{i-1,k}}^{x_{i,k}} [\varphi_{j,k}(x) - \varphi_{j-1,k}(x)] dx = \mu(E_{ij}^{(k)}),$$

будем иметь

$$\begin{aligned} \int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} f(x,y) dy &= \int_a^b dx \sum_{j=1}^k \int_{\varphi_{j-1,k}(x)}^{\varphi_{j,k}(x)} f(x,y) dy = \\ &= \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^k \int_{x_{i-1,k}}^{x_{i,k}} dx \int_{\varphi_{j-1,k}(x)}^{\varphi_{j,k}(x)} f(x,y) dy \leq \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^k M_{ij}^{(k)} \int_{x_{i-1,k}}^{x_{i,k}} dx \int_{\varphi_{j-1,k}(x)}^{\varphi_{j,k}(x)} dy = \\ &= \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^k M_{ij}^{(k)} \int_{x_{i-1,k}}^{x_{i,k}} [\varphi_{j,k}(x) - \varphi_{j-1,k}(x)] dx = \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^k M_{ij}^{(k)} \mu(E_{ij}^{(k)}) = S_k \end{aligned}$$

и аналогично

$$\int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} f(x,y) dy \geq s_k.$$

Переходя в двух последних неравенствах к пределу при $k \rightarrow \infty$, в силу (3.3) получим

$$\iint_E f(x,y) dx dy \leq \int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} f(x,y) dy \leq \iint_E f(x,y) dx dy,$$

что доказывает (3.2).

Замечание 3.1. Если E – стандартная область относительно y , т. е.

$$E = \{(x, y) : c \leq y \leq d, \alpha(y) \leq x \leq \beta(y)\},$$

где α и β – непрерывные функции на $[c, d]$, а f непрерывна на E , то аналогично предыдущему имеем

$$\iint_E f(x, y) dx dy = \int_c^d dy \int_{\alpha(y)}^{\beta(y)} f(x, y) dx.$$

Следовательно, если E – стандартная область как относительно x , так и относительно y , то в повторном интеграле можно менять порядок интегрирования:

$$\int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} f(x, y) dy = \int_c^d dy \int_{\alpha(y)}^{\beta(y)} f(x, y) dx.$$

Замечание 3.2. Теорема обобщается по индукции на кратные интегралы по множествам произвольной размерности. Например, если

$$E = \{(x, y, z) : (x, y) \in E_{xy}, \varphi_1(x, y) \leq z \leq \psi_1(x, y)\} \subset \mathbb{R}^3,$$

где $E_{xy} \subset \mathbb{R}^2$ – измеримый компакт и функции φ_1, ψ_1 непрерывны на E_{xy} , а f – на E , то

$$\iiint_E f(x, y, z) dx dy dz = \iint_{E_{xy}} dx dy \int_{\varphi_1(x, y)}^{\psi_1(x, y)} f(x, y, z) dz.$$

Если при этом E_{xy} – стандартная область относительно x , имеет место формула

$$\iiint_E f(x, y, z) dx dy dz = \int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} dy \int_{\varphi_1(x, y)}^{\psi_1(x, y)} f(x, y, z) dz.$$

Если обозначить через $E(x_0)$ сечение множества E плоскостью $x = x_0$, т. е.

$$E(x_0) = E \cap \{(x, y, z) : x = x_0\},$$

то в предыдущей формуле можно объединить два внутренних интегрирования:

$$\iiint_E f(x, y, z) dx dy dz = \int_a^b dx \iint_{E(x)} f(x, y, z) dy dz. \quad (3.4)$$

Например, если $f(x, y, z) \equiv 1$, то

$$\iiint_E dx dy dz = \mu_3(E), \quad \iint_{E(x)} dx dy = \mu_2(E(x)),$$

где μ_n – мера множества в \mathbb{R}^n ($n = 2, 3$), и из (3.4) следует, что

$$\mu_3(E) = \int_a^b \mu_2(E(x)) dx,$$

т. е. объем равен одномерному интегралу от площадей сечений.

4 Замена переменных в кратных интегралах. Криволинейные координаты

Теорема 4.1. Если X – измеримое множество, содержащееся вместе со своим замыканием в открытом множестве G : $\overline{X} \subset G$, $F : G \rightarrow \mathbb{R}_y^n$ – непрерывно дифференцируемое отображение с якобианом J_F , не обращающимся в нуль, а функция f непрерывна на множестве $\overline{F(X)}$, то

$$\int_{\overline{F(X)}} f(y) dy = \int_{\overline{X}} f(F(x)) |J_F(X)| dx. \quad (4.1)$$

Замечание 4.1. Знаки замыкания в формуле можно опустить, так как интегралы по измеримому множеству и его замыканию существуют одновременно и совпадают.

Условия теоремы о замене переменных в кратном интеграле можно ослабить.

Определение 4.1. Непрерывное отображение f множества G в пространство X называется *непрерывно продолжаемым на \overline{G}* , если существует отображение $f^* : \overline{G} \rightarrow X$, сужение которого на G совпадает с f .

Теорема 4.2. Пусть отображение $F : G \subset \mathbb{R}_x^n \rightarrow \mathbb{R}_y^n$ взаимно однозначно, непрерывно дифференцируемо и J_F не обращается в нуль на G . Пусть F и J_F непрерывно

продолжаемы на \overline{G} , а функция f непрерывна на $G^* := F(G)$ и непрерывно продолжаема на $\overline{G^*}$. Тогда

$$\int_{G^*} f(y) dy = \int_G f(F(x)) |J_F(x)| dx. \quad (4.2)$$

Доказательство. Так как G^* измеримо, то $\overline{G^*}$ – измеримый компакт, и функция f^* интегрируема на нем в силу непрерывности, а следовательно, и f интегрируема на G^* . Аналогично доказывается интегрируемость $f(F(x)) |J_F(x)|$ на G .

Представим G в виде объединения монотонной последовательности измеримых открытых множеств $G = \bigcup_{k=1}^n G_k$, где $\overline{G_k} \subset G_{k+1}$, $k \in \mathbb{N}$. Применяя теорему из предыдущей лекции к множествам G_k , получим

$$\int_{F(G_k)} f(y) dy = \int_{G_k} f(F(x)) |J_F(x)| dx. \quad (4.3)$$

В силу полной аддитивности интеграла имеем

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \int_{G_k} f(F(x)) |J_F(x)| dx = \int_G f(F(x)) |J_F(x)| dx. \quad (4.4)$$

Так как множества $F(G_k)$ также открыты и $G^* = \bigcup_{k=1}^n F(G_k)$, $\overline{F(G_k)} \subset F(G_{k+1})$, $k \in \mathbb{N}$, то аналогично (4.4) получаем

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \int_{F(G_k)} f(y) dy = \int_{G^*} f(y) dy. \quad (4.5)$$

Переходя к пределу при $k \rightarrow \infty$ в равенстве (4.3), получаем (4.2).

Замечание 4.2. В отличие от предыдущей теоремы, продолжение F может не быть взаимно однозначным на ∂G , а продолженный якобиан может обращаться на ∂G в нуль.

Замечание 4.3. (Геометрический смысл абсолютной величины якобиана отображения.) Пусть $\{D\}$ – семейство измеримых областей $D \subset G$, имеющих общую точку $x^{(0)}$. В условиях доказанных теорем в силу теоремы о среднем имеем

$$\mu(F(D)) = \int_{F(D)} dy = \int_D |J_F(x)| dx = |J_F(\xi)| \mu(D), \quad \xi \in D.$$

Если семейство $\{D\}$ содержит области сколь угодно малого диаметра, то из неравенства $|\xi - x^{(0)}| \leq \text{diam } D$, $\xi, x^{(0)} \in D$, вытекает

$$\lim_{\text{diam } D \rightarrow 0} \xi = x^{(0)}$$

и вследствие непрерывности якобиана

$$\lim_{\text{diam } D \rightarrow 0} \frac{\mu(F(D))}{\mu(D)} = \lim_{\text{diam } D \rightarrow 0} |J_F(\xi)| = |J_F(x^{(0)})|, \quad (4.6)$$

т.е. абсолютная величина якобиана отображения в данной точке равна коэффициенту изменения меры множества в этой точке.

Определение 4.2. Пусть взаимно однозначное отображение $F : G \rightarrow \mathbb{R}_y^n$ имеет вид

$$y = F(x) = \begin{cases} y_1 = y_1(x_1, \dots, x_n), \\ \dots \\ y_n = y_n(x_1, \dots, x_n). \end{cases}$$

Тогда числа (y_1, \dots, y_n) называют *криволинейными координатами* точки x .

Рассматривая $G^* = F(G)$ как множество наборов криволинейных координат точек $x \in G$, формулу (4.2) записывают в виде

$$\int_G f(y) dy = \int_G f(F(x)) |J_F(x)| dx. \quad (4.7)$$

Обратный переход от координат y_1, \dots, y_n к координатам x_1, \dots, x_n осуществляется при помощи обратного отображения

$$x = F^{-1}(y) = \begin{cases} x_1 = x_1(y_1, \dots, y_n), \\ \dots \\ x_n = x_n(y_1, \dots, y_n). \end{cases}$$

Двумерный случай. Пусть взаимно однозначное отображение открытого множества $G^* \subset \mathbb{R}_{x,y}^2$ на $G \subset \mathbb{R}_{u,v}^2$ задано формулами

$$u = u(x, y), \quad v = v(x, y),$$

а обратное к нему отображение $G \rightarrow G^*$ – формулами

$$x = x(u, v), \quad y = y(u, v),$$

и пусть выполнены все условия теоремы 6.1. Установим геометрический смысл якобиана $\frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)}$.

Зафиксируем $(u_0, v_0) \in G$, $\Delta u > 0$, $\Delta v > 0$ и рассмотрим образ

$$P = \{(x, y) : x = x(u, v), y = y(u, v); u_0 < u < u_0 + \Delta u, v_0 < v < v_0 + \Delta v\}$$

прямоугольника

$$P^* = \{(u, v) : u_0 < u < u_0 + \Delta u, v_0 < v < v_0 + \Delta v\},$$

называемый *координатным параллелограммом*. Обозначим $x_0 = x(u_0, v_0)$, $y_0 = y(u_0, v_0)$, $M_0 = (x_0, y_0)$.

Так как граница ∂P^* является кусочно гладкой, то $\mu(\partial P^*) = 0$, а так как ∂P является образом ∂P^* при взаимно однозначном непрерывном отображении, то и $\mu(\partial P) = 0$. Следовательно, множество P измеримо, и к нему можно применить формулу (4.7). Согласно интегральной теореме о среднем существует такая точка $M \in P^*$, что

$$\begin{aligned} \mu(P) &= \iint_P dx dy = \iint_{P^*} \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right| du dv = \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right|_M \iint_{P^*} du dv = \\ &= \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right|_M \int_{u_0}^{u_0 + \Delta u} du \int_{v_0}^{v_0 + \Delta v} dv = \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right|_M \Delta u \Delta v. \end{aligned} \quad (4.8)$$

Обозначая

$$\varepsilon(M) = \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right|_M - \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right|_{M_0},$$

получим

$$\mu(P) = \left(\left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right|_{M_0} + \varepsilon(M) \right) \Delta u \Delta v,$$

причем в силу непрерывной дифференцируемости отображения $(u, v) \rightarrow (x, y)$ имеем

$$\lim_{\Delta u^2 + \Delta v^2 \rightarrow 0} \varepsilon(M) = 0.$$

Таким образом, абсолютная величина якобиана $\left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right|$ равна коэффициенту изменения площади криволинейного координатного параллелограмма P по сравнению с площадью декартова координатного прямоугольника P^* (с точностью до бесконечно малых более высокого порядка).

Частным случаем криволинейных координат на плоскости являются *полярные координаты*

$$(r, \varphi) : \quad x = r \cos \varphi, \quad y = r \sin \varphi, \quad (4.9)$$

где $r = \sqrt{x^2 + y^2}$ – расстояние от точки (x, y) до начала координат, а φ – угол между радиус-вектором точки (x, y) и положительной полуосью Ox . Для полярных координат якобиан $\left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(r, \varphi)} \right|$ равен

$$\left| \begin{array}{cc} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial r} \\ \frac{\partial x}{\partial \varphi} & \frac{\partial y}{\partial \varphi} \end{array} \right| = \left| \begin{array}{cc} \cos \varphi & \sin \varphi \\ -r \sin \varphi & r \cos \varphi \end{array} \right| = r(\cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi) = r. \quad (4.10)$$

Отметим, что отображение (4.9) является взаимно однозначным на открытом прямоугольнике

$$G = \{(r, \varphi) : 0 < r < R, 0 < \varphi < 2\pi\}$$

и непрерывно продолжимо на его замыкание, хотя продолженное отображение на ∂G уже не является взаимно однозначным (например, отрезок $r = 0$, $0 \leq \varphi \leq 2\pi$ отображается в одну точку $(0, 0)$) и его якобиан обращается в нуль при $r = 0$. Формула (4.7) для полярных координат принимает вид

$$\iint_G f(x, y) dx dy = \iint_G f(r \cos \varphi, r \sin \varphi) r dr d\varphi. \quad (4.11)$$

Из криволинейных координат в \mathbb{R}^3 чаще всего используются *цилиндрические*:

$$\begin{cases} x = r \cos \varphi, & y = r \sin \varphi, & z = h, \\ r \geq 0, & 0 \leq \varphi \leq 2\pi, & -\infty < h < \infty, \end{cases} \quad (4.12)$$

и *сферические координаты*:

$$\begin{cases} x = r \cos \varphi \cos \psi, & y = r \sin \varphi \cos \psi, & z = r \sin \psi, \\ r \geq 0, & 0 \leq \varphi \leq 2\pi, & -\pi/2 \leq \psi \leq \pi/2. \end{cases} \quad (4.13)$$

Вычисляя якобиан, получаем для цилиндрических координат $\frac{\partial(x, y, z)}{\partial(r, \varphi, h)} = r$, а для сферических – $\frac{\partial(x, y, z)}{\partial(r, \varphi, \psi)} = r^2 \cos \psi$.

5 Криволинейные интегралы 1-го и 2-го рода

Криволинейный интеграл 1-го рода. Пусть $L = \{M(s) : 0 \leq s \leq S\}$ – спрямляемая кривая на плоскости или в пространстве, s – длина ее дуги, $M(s) = (x(s), y(s), z(s))$, и пусть в каждой точке этой кривой задана числовая функция $f(x(s), y(s), z(s))$, имеющая, например, физический смысл линейной плотности в точке $(x(s), y(s), z(s))$.

Определение 5.1. Будем называть *криволинейным интегралом 1-го рода* от функции f по кривой L интеграл

$$\int_L f ds := \int_0^S f(x(s), y(s), z(s)) ds, \quad (5.1)$$

если он существует. Кривая L при этом называется *путем интегрирования*.

Свойства криволинейного интеграла 1-го рода:

1. Если функция f непрерывна на $[0, S]$, то $\int_L f ds$ существует. (Это свойство следует из определения криволинейного интеграла 1-го рода и достаточного условия существования определенного интеграла.)
2. $\int_L f ds$ не зависит от выбора направления кривой L .

Доказательство. Пусть $L = AB$ ($s = 0$ в точке A и $s = S$ в точке B). Обозначим длину дуги, отсчитываемую от точки B , через s^* . Тогда $s^* = S - s$, $ds^* = -ds$, а $M = M(S - s^*) = (x(S - s^*), y(S - s^*), z(S - s^*))$ – представление кривой BA . Поэтому

$$\begin{aligned} \int_{BA} f(x, y, z) ds^* &= \int_0^S f(x(S - s^*), y(S - s^*), z(S - s^*)) ds^* = \\ &= - \int_S^0 f(x(s), y(s), z(s)) ds = \int_0^S f(x(s), y(s), z(s)) ds = \int_{AB} f(x, y, z) ds. \end{aligned}$$

3. Если кривая задана непрерывно дифференцируемым представлением $x(s) = \varphi(t)$, $y(s) = \psi(t)$, $z(s) = \chi(t)$, $a \leq t \leq b$, без особых точек ($[\varphi'(t)]^2 + [\psi'(t)]^2 + [\chi'(t)]^2 > 0$,

$t \in [a, b]$), то имеет место формула

$$\int_L f ds = \int_a^b f(\varphi(t), \psi(t), \chi(t)) \sqrt{[\varphi'(t)]^2 + [\psi'(t)]^2 + [\chi'(t)]^2} dt, \quad (5.2)$$

вытекающая из формулы замены переменных $s = s(t)$ в определенном интеграле, где $s'(t) = \sqrt{[\varphi'(t)]^2 + [\psi'(t)]^2 + [\chi'(t)]^2}$:

$$\begin{aligned} \int_L f ds &:= \int_0^S f(x(s), y(s), z(s)) ds = \int_{AB} f(\varphi(t), \psi(t), \chi(t)) dt = \\ &= \int_a^b f(\varphi(t), \psi(t), \chi(t)) \sqrt{[\varphi'(t)]^2 + [\psi'(t)]^2 + [\chi'(t)]^2} dt. \end{aligned}$$

Замечание 5.1. Из формулы (5.2) следует независимость криволинейного интеграла 1-го рода от выбора параметра. Если кривая L является графиком непрерывно дифференцируемой функции $y = g(x)$, $a \leq x \leq b$, то формула (5.2) принимает вид

$$\int_L f(x, y) ds = \int_a^b f(x, g(x)) \sqrt{1 + [g'(x)]^2} dx. \quad (5.3)$$

Криволинейный интеграл 2-го рода.

Пусть $L = AB$ – гладкая ориентированная кривая, $\mathbf{r}(s) = (x(s), y(s), z(s))$, $0 \leq s \leq S$ – ее векторное представление ($A = (x(0), y(0), z(0))$, $B = (x(S), y(S), z(S))$). Пусть

$$\boldsymbol{\tau} = \frac{d\mathbf{r}}{ds} = \left(\frac{dx}{ds}, \frac{dy}{ds}, \frac{dz}{ds} \right) = (\cos \alpha(s), \cos \beta(s), \cos \gamma(s)) -$$

единичный касательный вектор к кривой L , направление которого соответствует выбранному отсчету длин дуг ($\alpha(s)$, $\beta(s)$, $\gamma(s)$ – углы между касательной к кривой L в точке s и осями Ox , Oy , Oz соответственно), а

$$\mathbf{a}(x(s), y(s), z(s)) = (P(x(s), y(s), z(s)), Q(x(s), y(s), z(s)), R(x(s), y(s), z(s))) -$$

векторное поле, заданное на кривой L .

Определение 5.2. Величина

$$\begin{aligned} \int_{AB} \mathbf{a} d\mathbf{r} &= \int_{AB} \mathbf{a} \tau ds = \int_{AB} P(x, y, z) dx + Q(x, y, z) dy + R(x, y, z) dz = \\ &= \int_{AB} (P(x(s), y(s), z(s)) \cos \alpha(s) + Q(x(s), y(s), z(s)) \cos \beta(s) + R(x(s), y(s), z(s)) \cos \gamma(s)) ds \end{aligned} \quad (5.4)$$

называется *криволинейным интегралом 2-го рода* от вектор-функции \mathbf{a} по кривой L . Кривая L с учетом направления при этом называется *путем интегрирования*, а $\cos \alpha(s)$, $\cos \beta(s)$, $\cos \gamma(s)$ – ее *направляющими косинусами* в точке s .

Свойства криволинейного интеграла 2-го рода:

1. Если функции P, Q, R непрерывны на AB , то $\int_{AB} \mathbf{a} d\mathbf{r}$ существует.

Доказательство. В силу гладкости кривой L и непрерывности на ней функций P, Q и R подынтегральное выражение в криволинейном интеграле 1-го рода $\int_{AB} \mathbf{a} \tau ds$ из определения (5.4) является непрерывным, а следовательно, этот интеграл существует.

2. При изменении ориентации кривой L криволинейный интеграл 2-го рода меняет только знак:

$$\int_{AB} \mathbf{a} d\mathbf{r} = - \int_{BA} \mathbf{a} d\mathbf{r}. \quad (5.5)$$

Доказательство. Если $s^* = S - s$ – переменная длина дуги, отсчитываемая от точки B кривой L , а τ^* – соответствующий единичный касательный вектор к L , то

$$\tau^* = \frac{d\mathbf{r}}{ds^*} = \frac{d\mathbf{r}}{ds} \frac{ds}{ds^*} = -\tau,$$

откуда

$$\int_{BA} \mathbf{a} d\mathbf{r} = \int_{BA} \mathbf{a} \tau^* ds^* = \int_{AB} \mathbf{a} \tau^* ds = - \int_{AB} \mathbf{a} \tau ds = - \int_{AB} \mathbf{a} d\mathbf{r}.$$

3. Если $\mathbf{r}(t) = (\varphi(t), \psi(t), \chi(t))$, $a \leq t \leq b$, – векторное представление гладкой ориентированной кривой L , то

$$\int_{AB} \mathbf{a} d\mathbf{r} = \int_a^b \mathbf{a} \mathbf{r}' dt. \quad (5.6)$$

Доказательство. Заметив, что

$$\tau = \frac{d\mathbf{r}}{ds} = \frac{\mathbf{r}'}{s'},$$

где штрихом обозначены производные по t , получим

$$\int_{AB} \mathbf{a} d\mathbf{r} = \int_{AB} \mathbf{a} \tau ds = \int_a^b \mathbf{a} \tau s' dt = \int_a^b \mathbf{a} \mathbf{r}' dt.$$

Замечание 5.2. Критерий независимости криволинейного интеграла 2-го рода от пути интегрирования будет доказан ниже.

6 Формула Грина

Определение 6.1. Пусть на плоскости задана правая система координат. Ориентацию простого замкнутого контура, лежащего на этой плоскости, будем называть *положительной*, если она соответствует движению против часовой стрелки (т.е. если при движении в соответствии с этой ориентацией конечная часть плоскости, ограниченная контуром, остается слева), и *отрицательной* в противном случае.

Определение 6.2. Ограниченная область G на плоскости Oxy называется *элементарной* относительно оси y , если существуют такие две непрерывные на некотором отрезке $[a, b]$ функции φ и ψ , $\varphi < \psi$ при $x \in [a, b]$, что

$$G = \{(x, y) : a < x < b, \varphi(x) < y < \psi(x)\}. \quad (6.1)$$

Аналогично определяется область, элементарная относительно оси x .

Лемма 6.1. Если область G элементарна относительно обеих осей, а функции $P = P(x, y)$ и $Q = Q(x, y)$ непрерывны вместе со своими производными $\frac{\partial P}{\partial y}$ и $\frac{\partial Q}{\partial x}$ на замыкании \bar{G} области G , то справедлива формула Грина

$$\iint_G \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \int_{\partial G^+} P dx + Q dy, \quad (6.2)$$

где ∂G^+ – граница G с положительной ориентацией.

Доказательство. Обозначим $A = (a, \varphi(a))$, $B = (b, \varphi(b))$, $A_1 = (a, \psi(a))$, $B_1 = (b, \psi(b))$. Сведем интеграл $\iint_G \frac{\partial P}{\partial y} dx dy$ к повторному и применим формулу Ньютона–Лейбница:

$$\begin{aligned} \iint_G \frac{\partial P}{\partial y} dx dy &= \int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} \frac{\partial P}{\partial y} dy = \\ &= \int_a^b (P(x, \psi(x)) - P(x, \varphi(x))) dx = \int_{A_1 B_1} P dx - \int_{AB} P dx = \\ &= - \int_{B_1 A_1} P dx - \int_{AB} P dx. \end{aligned}$$

Отрезки AA_1 и BB_1 являются гладкими кривыми. Они параллельны оси Oy , поэтому их касательные, совпадающие с ними по направлению, образуют с осью x прямой угол $\alpha = \pi/2$ с направляющим косинусом $\cos \alpha = 0$, откуда

$$\int_{A_1 A} P dx = \int_{BB_1} P dx = 0$$

и

$$\begin{aligned} \iint_G \frac{\partial P}{\partial y} dx dy &= - \int_{B_1 A_1} P dx - \int_{A_1 A} P dx - \\ &- \int_{AB} P dx - \int_{BB_1} P dx = - \int_{\partial G^+} P dx. \end{aligned} \tag{6.3}$$

Аналогично доказывается, что

$$\iint_G \frac{\partial Q}{\partial x} dx dy = - \int_{\partial G^+} Q dx. \tag{6.4}$$

Вычитая (6.4) из (6.3), получим (6.2).

Теорема 6.1. Если G – ограниченная область, которую можно разбить на конечное множество элементарных по обеим осям областей и граница которой состоит из конечного числа простых замкнутых контуров, а функции $P = P(x, y)$ и $Q = Q(x, y)$ непрерывны вместе со своими производными $\frac{\partial P}{\partial y}$ и $\frac{\partial Q}{\partial x}$ на замыкании \bar{G} области G , то справедлива формула (6.2).

Доказательство. Пусть область G разбита на элементарные области $G_i, i = 1, \dots, m$. По лемме 6.1 имеют место равенства

$$\iint_{G_i} \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \int_{\partial G_i^+} P dx + Q dy. \quad (6.5)$$

Суммируя левые части этих равенств и используя аддитивность кратного интеграла, получаем

$$\sum_{i=1}^m \iint_{G_i} \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \int_{\partial G^+} P dx + Q dy. \quad (6.6)$$

При суммировании правых частей равенств (6.5) остается только криволинейный интеграл по ∂G^+ , так как все остальные части границ ∂G_i встречаются в сумме дважды с противоположными ориентациями, в силу чего сумма интегралов по ним равна нулю:

$$\sum_{i=1}^m \int_{\partial G_i^+} P dx + Q dy = \int_{\partial G^+} P dx + Q dy. \quad (6.7)$$

Поскольку в силу (6.5) левые части формул (6.6) и (6.7) равны, то равны и правые, ч.т.д.

Следствие 6.1. Если в дополнение к условиям теоремы граница ∂G области G кусочно гладкая, то формулу (6.2) можно записать в виде

$$\iint_G \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \int_{\partial G^+} (P \cos \alpha + Q \cos \beta) ds, \quad (6.8)$$

где $(\cos \alpha, \cos \beta)$ – единичный касательный вектор к границе ∂G области G .

(Следствие вытекает из теоремы в силу формулы криволинейного интеграла для кусочно гладких кривых.)

Вычисление площадей по формуле Грина. Полагая в формуле (6.2) $P = 0$, $Q = x$ на \overline{G} , получим

$$\mu(G) = \iint_G dx dy = \int_{\partial G^+} x dy. \quad (6.9)$$

Аналогично, при $P = -y$, $Q = 0$

$$\mu(G) = \iint_G dx dy = - \int_{\partial G^+} y dx. \quad (6.10)$$

Складывая (6.9) и (6.10) и деля на 2, получаем

$$\mu(G) = \frac{1}{2} \int_{\partial G^+} x dy - y dx. \quad (6.11)$$

Пример 6.1. По формуле (6.11) площадь S , ограниченная эллипсом

$$x = a \cos t, \quad y = b \sin t, \quad 0 \leq t \leq 2\pi,$$

равна

$$S = \frac{1}{2} \int_{\partial G^+} x dy - y dx = \frac{1}{2} ab \int_0^{2\pi} (\cos^2 t + \sin^2 t) dt = \pi ab.$$

Замечание 6.1. Пользуясь формулой Грина и ее следствием (6.9), можно доказать формулу замены переменных в двойном интеграле от непрерывной функции f по области G с кусочно гладкой границей, которая является образом области D при взаимно однозначном и дважды непрерывно дифференцируемом отображении $F: D \rightarrow G$, заданном формулами

$$\begin{cases} x = x(u, v), \\ y = y(u, v). \end{cases}$$

Пусть вначале $f(x) \equiv 1$ в G . Тогда

$$\begin{aligned} \mu(G) &= \iint_G dx dy = \int_{\partial G^+} x dy = \pm \int_{\partial D^+} x \left(\frac{\partial y}{\partial u} du + \frac{\partial y}{\partial v} dv \right) = \\ &= \pm \iint_D \left(\frac{\partial x}{\partial v} \frac{\partial y}{\partial u} + x \frac{\partial^2 y}{\partial v \partial u} - \frac{\partial x}{\partial u} \frac{\partial y}{\partial v} - x \frac{\partial^2 y}{\partial u \partial v} \right) du dv = \\ &\pm \iint_D \left(\frac{\partial x}{\partial v} \frac{\partial y}{\partial u} - \frac{\partial x}{\partial u} \frac{\partial y}{\partial v} \right) du dv = \iint_D |J_F| du dv \end{aligned} \quad (6.12)$$

(ориентация ∂D выбирается так, чтобы итоговый интеграл был неотрицательным, как и исходный).

Пусть теперь f – произвольная непрерывная функция в G и $\tau_k = \{D_{j,k}\}_{j=1}^{j_k}$ – разбиение области D , а $\{F(D_{j,k})\}_{j=1}^{j_k}$ – соответствующее разбиение области G . Тогда интегральные суммы для $\int_G f(x, y) dx dy$ имеют вид

$$\sum_{j=1}^{j_k} f(\xi_{j,k}, \eta_{j,k}) \mu(F(D_{j,k})) = \sum_{j=1}^{j_k} f(\xi_{j,k}, \eta_{j,k}) \int_{F(D_{j,k})} dx dy,$$

где $(\xi_{j,k}, \eta_{j,k}) \in F(D_{j,k})$. Пользуясь формулой (6.12), перепишем это выражение в виде

$$\sum_{j=1}^{j_k} f(\xi_{j,k}, \eta_{j,k}) \int_{D_{j,k}} |J_F(u, v)| du dv,$$

что по интегральной теореме о среднем равно

$$\sum_{j=1}^{j_k} f(\xi_{j,k}, \eta_{j,k}) J_F(u_{j,k}, v_{j,k}) \int_{D_{j,k}} du dv,$$

где $(u_{j,k}, v_{j,k}) \in D_{j,k}$. Выбирая в качестве $(\xi_{j,k}, \eta_{j,k})$ прообраз $(u_{j,k}, v_{j,k})$ при отображении F и переходя к пределу при $|\tau_k| \rightarrow 0$, получаем (6.2).

7 Поверхностные интегралы 1-го и 2-го рода

Определение 7.1. Пусть $(u, v) \in \overline{G}$, где G – область в \mathbb{R}^2 . Будем называть непрерывно дифференцируемое отображение $\mathbf{r} : \overline{G} \rightarrow \mathbb{R}^3$ *поверхностью*, а множество $S = \{\mathbf{r} = \mathbf{r}(u, v) : (u, v) \in \overline{G}\}$ – ее *носителем*. Носитель S также называют поверхностью.

Определение 7.2. Точка $M_0 = \mathbf{r}(u_0, v_0)$ поверхности S называется *неособой*, если в ней векторы \mathbf{r}_u и \mathbf{r}_v не коллинеарны, и *особой* в противном случае.

Определение 7.3. Плоскость, проходящая через неособую точку $M_0 = \mathbf{r}(u_0, v_0)$ поверхности параллельно векторам $\mathbf{r}_u(u_0, v_0)$ и $\mathbf{r}_v(u_0, v_0)$, называется *касательной плоскостью к поверхности S в точке M_0* .

Уравнение касательной плоскости имеет вид

$$(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0, \mathbf{r}_u^0, \mathbf{r}_v^0) := \begin{vmatrix} x - x_0 & y - y_0 & z - z_0 \\ x_u^0 & y_u^0 & z_u^0 \\ x_v^0 & y_v^0 & z_v^0 \end{vmatrix} = 0. \quad (7.1)$$

Если поверхность S является графиком дифференцируемой функции вида $z = f(x, y)$, то

$$\mathbf{r}(x, y) = (x, y, f(x, y)), \quad \mathbf{r}_x = (1, 0, f_x), \quad \mathbf{r}_y = (0, 1, f_y).$$

В этом случае уравнение (7.1) принимает вид

$$\begin{vmatrix} x - x_0 & y - y_0 & z - z_0 \\ 1 & 0 & f_x^0 \\ 0 & 1 & f_y^0 \end{vmatrix} = 0,$$

т. е.

$$z - z_0 = (x - x_0)f_x^0 + (y - y_0)f_y^0, \quad (7.2)$$

где $z_0 = f(x_0, y_0)$, $f_x^0 = f_x(x_0, y_0)$, $f_y^0 = f_y(x_0, y_0)$.

Определение 7.4. Ненулевой вектор, перпендикулярный касательной плоскости в (неособой) точке $M(u_0, v_0)$ поверхности S , называется *нормалью* к поверхности S в этой точке, а прямая, проходящая через точку $M(u_0, v_0)$ в направлении нормали, – *нормальной прямой*.

Очевидно, что нормалью к поверхности S в точке $M(u_0, v_0)$ является, в частности, вектор

$$\nu = \mathbf{r}_u^0 \times \mathbf{r}_v^0 = \left(\begin{vmatrix} y_u^0 & z_u^0 \\ y_v^0 & z_v^0 \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} x_u^0 & z_u^0 \\ x_v^0 & z_v^0 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} x_u^0 & y_u^0 \\ x_v^0 & y_v^0 \end{vmatrix} \right).$$

Соответственно уравнение нормальной прямой к поверхности S в точке $M(u_0, v_0)$ имеет вид

$$\frac{x - x_0}{\begin{vmatrix} y_u^0 & z_u^0 \\ y_v^0 & z_v^0 \end{vmatrix}} = \frac{y - y_0}{\begin{vmatrix} z_u^0 & x_u^0 \\ z_v^0 & x_v^0 \end{vmatrix}} = \frac{z - z_0}{\begin{vmatrix} x_u^0 & y_u^0 \\ x_v^0 & y_v^0 \end{vmatrix}}, \quad (7.3)$$

а в случае поверхности, представляющей собой график функции $z = f(x, y)$, $(x, y) \in \overline{G}$, – вид

$$\frac{x - x_0}{f_x^0} = \frac{y - y_0}{f_y^0} = -(z - z_0), \quad (7.4)$$

где f_x^0, f_y^0 определены выше.

Пусть в каждой точке поверхности $\mathbf{r} = (x, y, z)$ задана функция $f(x, y, z)$, имеющая, например, физический смысл поверхностной плотности в точке (x, y, z) . Найдем массу поверхности S .

Для решения этой задачи приблизим область G совокупностью n квадратных под-областей G_k вида $(u, u + h) \times (v, v + h)$, где $h > 0$, а поверхность S – совокупностью четырехугольников S_k с вершинами $\mathbf{r}(u, v)$, $\mathbf{r}(u + h, v)$, $\mathbf{r}(u, v + h)$, $\mathbf{r}(u + h, v + h)$. По формуле Тейлора первого порядка с остаточным членом в форме Пеано имеем

$$\mathbf{r}(u + h, v) - \mathbf{r}(u, v) = \mathbf{r}_u h + o(h),$$

$$\mathbf{r}(u, v + h) - \mathbf{r}(u, v) = \mathbf{r}_v h + o(h).$$

Поэтому площадь четырехугольника S_k приближенно равна площади параллелограмма, построенного на векторах $\mathbf{r}_u h$ и $\mathbf{r}_v h$, т.е. модулю векторного произведения

$$\Delta\sigma_k = |\mathbf{r}_u h \times \mathbf{r}_v h| = |\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v| h^2 = |\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v| \Big|_{G_k} \mu(G_k). \quad (7.5)$$

Введем обозначения

$$g_{11} = \mathbf{r}_u^2, \quad g_{12} = (\mathbf{r}_u, \mathbf{r}_v), \quad g_{22} = \mathbf{r}_v^2.$$

Тогда

$$|\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v|^2 = \mathbf{r}_u^2 \mathbf{r}_v^2 \cos^2(\mathbf{r}_u, \mathbf{r}_v) = \mathbf{r}_u^2 \mathbf{r}_v^2 - \mathbf{r}_u^2 \mathbf{r}_v^2 \sin^2(\mathbf{r}_u, \mathbf{r}_v) = \mathbf{r}_u^2 \mathbf{r}_v^2 - (\mathbf{r}_u, \mathbf{r}_v)^2 = g_{11}g_{22} - g_{12}^2.$$

Это позволяет переписать равенство (7.5) в виде

$$\Delta\sigma_k = \sqrt{g_{11}g_{22} - g_{12}^2} \Big|_{G_k} \mu(G_k). \quad (7.6)$$

Выберем в каждой из подобластей G_k произвольную точку (ξ_k, η_k) и определим значение функции f в точке $\mathbf{r}(\xi_k, \eta_k)$. Масса области S_k будет приближенно равна

$$f(\mathbf{r}(\xi_k, \eta_k))\Delta\sigma_k.$$

Сумма всех таких масс приближенно представляет массу поверхности S :

$$m(S) \approx \sum_{k=1}^n f(\mathbf{r}(\xi_k, \eta_k))\Delta\sigma_k,$$

причем тем точнее, чем меньше диаметр областей G_k . Поэтому массу поверхности можно выразить формулой

$$m = \lim_{h \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(\mathbf{r}(\xi_k, \eta_k))\Delta\sigma_k$$

или с учетом (7.6)

$$m = \lim_{h \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(\mathbf{r}(\xi_k, \eta_k)) \sqrt{g_{11}g_{22} - g_{12}^2} \Big|_{G_k} \mu(G_k). \quad (7.7)$$

Из определения двойного интеграла следует, что

$$m = \iint_G f(x(u, v), y(u, v), z(u, v)) \sqrt{g_{11}g_{22} - g_{12}^2} du dv,$$

если этот интеграл существует.

Аналогичные конструкции возникают и в других задачах. Соответственно вводится следующее

Определение 7.5. Поверхностным интегралом первого рода от функции $f(x, y, z)$ по поверхности S называется двойной интеграл

$$\iint_S f dS = \iint_G f(x(u, v), y(u, v), z(u, v)) \sqrt{g_{11}g_{22} - g_{12}^2} du dv. \quad (7.8)$$

В частности, если поверхность S задана функцией $z = g(x, y)$, а $(u, v) = (x, y)$, имеем

$$\mathbf{r} = (x, y, g(x, y)), \quad \mathbf{r}_u = (1, 0, g_x(x, y)), \quad \mathbf{r}_v = (0, 1, g_y(x, y)),$$

откуда

$$g_{11}g_{22} - g_{12}^2 = 1 + g_x^2(x, y)g_y^2(x, y)$$

и в силу (7.8)

$$\iint_S f dS = \iint_G f(x, y, g(x, y)) \sqrt{1 + g_x^2(x, y)g_y^2(x, y)} dx dy. \quad (7.9)$$

Интеграл (7.8) или (7.9) существует, если область G ограничена и квадрируема, функция f (кусочно) непрерывна и функция \mathbf{r} или соответственно g (кусочно) непрерывно дифференцируема в своих областях определения. Его свойства следуют из общих свойств двойного интеграла.

При $f \equiv 1$ поверхностный интеграл (7.8) определяет площадь поверхности S :

$$\mu(S) = \iint_G \sqrt{g_{11}g_{22} - g_{12}^2} du dv. \quad (7.10)$$

Пусть теперь в каждой точке поверхности S непрерывным образом задано направление единичной нормали

$$\nu = (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma).$$

Для многих поверхностей это можно сделать двумя способами.

Определение 7.6. Поверхность, для которой выбор направления единичной нормали зафиксирован, называют *ориентированной* и обозначают в зависимости от этого выбора S^+ или S^- .

Пусть

$$\mathbf{a}(\mathbf{r}(u, v)) = (P(\mathbf{r}(u, v)), Q(\mathbf{r}(u, v)), R(\mathbf{r}(u, v))) -$$

непрерывная векторная функция, заданная на S (имеющая, например, физический смысл силы, с которой на точку $\mathbf{r}(u, v)$ действует некоторое поле).

Рассмотрения, аналогичные предыдущим, приводят к следующему определению величины, выражающей поток силы \mathbf{a} через поверхность S^+ .

Определение 7.7. *Поверхностным интегралом второго рода по ориентированной поверхности S^+ называется интеграл*

$$\iint_{S^+} \mathbf{a} d\mathbf{S} = \iint_S (\mathbf{a}, \nu) dS. \quad (7.11)$$

Интеграл (7.11) записывают также в координатном виде

$$\iint_{S^+} P dy dz + Q dz dx + R dx dy = \iint_S (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) dS. \quad (7.12)$$

При изменении знака ν и соответственно ориентации поверхности с S^+ на S^- или наоборот знак интеграла (7.11) также меняется:

$$\iint_{S^-} \mathbf{a} d\mathbf{S} = \iint_S (\mathbf{a}, -\nu) dS = - \iint_S (\mathbf{a}, \nu) dS = - \iint_{S^+} \mathbf{a} d\mathbf{S}.$$

В остальном поверхностный интеграл второго рода имеет обычные свойства интеграла.

Обычно через S^+ обозначают поверхность S , ориентированную с помощью вектора

$$\nu = \frac{\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v}{|\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v|}.$$

В этом случае

$$\begin{aligned} \iint_{S^+} \mathbf{a} d\mathbf{S} &= \iint_S (\mathbf{a}, \nu) dS = \iint_G \mathbf{a} \frac{\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v}{|\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v|} |\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v| du dv = \\ &= \iint_G (\mathbf{a}, \mathbf{r}_u, \mathbf{r}_v) du dv. \end{aligned} \quad (7.13)$$

Если $\mathbf{a} = (P, Q, R)$, $\mathbf{r}(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$, то формулу (7.13) можно переписать в координатном виде:

$$\iint_{S^+} \mathbf{a} d\mathbf{S} = \iint_S \begin{vmatrix} P & Q & R \\ x_u & y_u & z_u \\ x_v & y_v & z_v \end{vmatrix} du dv. \quad (7.14)$$

Если поверхность S имеет явное представление $z = f(x, y)$, $(x, y) \in \overline{G}$, и $P \equiv Q \equiv 0$ на S , то

$$\begin{vmatrix} x_u & y_u \\ x_v & y_v \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1$$

и поэтому для интеграла по верхней стороне S^+ поверхности S будем иметь

$$\iint_{S^+} R dx dy = \iint_G R(x, y, f(x, y)) dx dy. \quad (7.15)$$

8 Формулы Гаусса–Остроградского и Стокса

Пусть G – область в пространстве \mathbb{R}^3 . Предположим, что на плоскости Oxy существует такая квадрируемая область D , ограниченная спрямляемой кривой, что граница ∂G области G состоит из двух поверхностей S_1 и S_2 , являющихся графиками непрерывных функций $z = \varphi(x, y)$ и $z = \psi(x, y)$ ($\varphi(x, y) \leq \psi(x, y)$) на \overline{D} , и, быть может, цилиндрической боковой поверхности S_0 , основанием которой служит граница ∂D , а образующая параллельна оси Oz :

$$S = \partial G = S_1 \cup S_2 \cup S_0. \quad (8.1)$$

В этом случае область G называется *элементарной относительно оси Oz* и имеет вид

$$G = \{(x, y, z) : (x, y) \in D, \varphi(x, y) \leq z \leq \psi(x, y)\}. \quad (8.2)$$

Пусть на S задана функция $F(x, y, z)$. Определим поверхностный интеграл второго рода по внешней стороне поверхности S как сумму соответствующих интегралов по верхней стороне S_1 , нижней стороне S_2 и интеграла по S_0 (равного 0, т.к. на этой поверхности направляющий косинус $\cos \gamma = 0$):

$$\begin{aligned} \iint_{S^+} F(x, y, z) dx dy &= \\ &= \iint_{S_1^+} F(x, y, z) dx dy + \iint_{S_2^+} F(x, y, z) dx dy + \iint_{S_0} F(x, y, z) dx dy. \end{aligned} \quad (8.3)$$

Аналогично определяется поверхностный интеграл второго рода $\iint_{S^-} F(x, y, z) dx dy$ по внутренней стороне S , а также области G , элементарные относительно осей Ox и Oy , и

соответствующие поверхностные интегралы

$$\iint_{S^+} F(x, y, z) dy dz, \quad \iint_{S^-} F(x, y, z) dy dz, \quad \iint_{S^+} F(x, y, z) dx dz, \quad \iint_{S^-} F(x, y, z) dx dz.$$

Теорема 8.1. Если функции P , Q и R непрерывны вместе со своими частными производными $\frac{\partial P}{\partial x}$, $\frac{\partial Q}{\partial y}$ и $\frac{\partial R}{\partial z}$ в элементарной (относительно всех координатных осей) области G , то имеет место формула (Гаусса–Остроградского)

$$\iiint_G \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dx dy dz = \iint_{S^+} P dy dz + Q dx dz + R dx dy. \quad (8.4)$$

Замечание 8.1. Для кусочно гладкой области формулу (8.4) можно записать в виде

$$\iiint_G \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dx dy dz = \iint_{S^+} (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) dS \quad (8.5)$$

или, если ввести обозначения $\mathbf{a} = (P, Q, R)$, $\operatorname{div} \mathbf{a} = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z}$,

$$\iiint_G \operatorname{div} \mathbf{a} dx dy dz = \iint_{S^+} \mathbf{a} \nu dS. \quad (8.6)$$

Доказательство. Так как область G элементарна относительно Oz , последнее слагаемое в левой части (8.4) можно переписать в виде повторного интеграла и применить формулу Ньютона–Лейбница:

$$\begin{aligned} \iiint_G \frac{\partial R}{\partial z} dx dy dz &= \iint_D \left(\int_{\varphi(x,y)}^{\psi(x,y)} \frac{\partial R}{\partial z} dz \right) dx dy = \\ &= \iint_D [R(x, y, \psi(x, y)) - R(x, y, \varphi(x, y))] dx dy = \\ &= \int_{S_1^+}^D R dx dy + \int_{S_2^+} R dx dy + \int_{S^0} R dx dy = \iint_{S^+} R dx dy. \end{aligned} \quad (8.7)$$

Аналогично доказываются равенства

$$\iiint_G \frac{\partial P}{\partial x} dx dy dz = \iint_{S^+} P dy dz, \quad \iiint_G \frac{\partial Q}{\partial y} dx dy dz = \iint_{S^+} Q dx dz. \quad (8.8)$$

Складывая (8.7) и (8.8), получаем (8.4).

Пусть теперь поверхность S является графиком дважды непрерывно дифференцируемой функции $z = f(x, y)$ на \overline{G} :

$$S = \{(x, y, z) : (x, y) \in \overline{G}, z = f(x, y)\},$$

$\Gamma_0 = \partial G$ – кусочно гладкий контур, $\Gamma = f(\Gamma_0)$ – его образ при отображении f (край поверхности S). Зададим положительную ориентацию этих контуров:

$$\Gamma_0^+ = \{x(t), y(t) : a \leq t \leq b\},$$

$$\Gamma^+ = \{x(t), y(t), f(x(t), y(t)) : a \leq t \leq b\}.$$

Через $\nu = (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma)$ обозначим единичную нормаль на S , образующую острый угол с осью Oz .

Теорема 8.2. Если векторное поле $\mathbf{a} = (P, Q, R)$ непрерывно дифференцируемо в некоторой окрестности S , то справедлива формула Стокса

$$\int_{\Gamma^+} P dx + Q dy + R dz = \iint_S \begin{vmatrix} \cos \alpha & \cos \beta & \cos \gamma \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} dS. \quad (8.9)$$

Доказательство. Выразим криволинейный интеграл от первого слагаемого в левой части (8.9) через интеграл по параметру, а затем применим к полученному интегралу формулу Грина и сведем его к кратному интегралу:

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma^+} P(x, y, z) dx &= \int_a^b P(x(t), y(t), f(x(t), y(t))) x'(t) dt = \\ &= \int_{\Gamma_0^+} P(x, y, f(x, y)) dx = - \iint_G \frac{\partial P(x, y, f(x, y))}{\partial y} dx dy = \\ &= - \iint_G \left[\frac{\partial P(x, y, z)}{\partial y} + \frac{\partial P(x, y, z)}{\partial z} \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \right] dx dy = \\ &= - \iint_G \frac{\partial P(x, y, z)}{\partial y} dx dy - \iint_G \frac{\partial P(x, y, z)}{\partial z} \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} dx dy = \\ &= - \iint_S \frac{\partial P}{\partial y} \cos \gamma dS - \iint_S \frac{\partial P}{\partial z} \frac{\partial f}{\partial y} \cos \gamma dS. \end{aligned} \quad (8.10)$$

Так как

$$\cos \alpha = \frac{-f_x}{\sqrt{1+f_x^2+f_y^2}}, \quad \cos \beta = \frac{-f_y}{\sqrt{1+f_x^2+f_y^2}}, \quad \cos \gamma = \frac{1}{\sqrt{1+f_x^2+f_y^2}},$$

то $-\frac{\partial f}{\partial y} \cos \gamma = \cos \beta$. Подставив это выражение в (8.10), получаем

$$\int_{\Gamma^+} P dx = - \iint_S \left(\frac{\partial P}{\partial z} \cos \beta - \frac{\partial P}{\partial y} \cos \gamma \right) dS. \quad (8.11)$$

Аналогично доказывается равенство

$$\int_{\Gamma^+} Q dy = - \iint_S \left(\frac{\partial Q}{\partial x} \cos \gamma - \frac{\partial Q}{\partial z} \cos \alpha \right) dS. \quad (8.12)$$

Несколько другой вид имеют преобразования интеграла $\int_{\Gamma^+} R dz$:

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma^+} R(x, y, z) dx &= \int_a^b R(x(t), y(t), f(x(t), y(t))) z'(t) dt = \\ &= \int_a^b R(x(t), y(t), f(x(t), y(t))) \times \\ &\quad \times \left[\frac{\partial f(x(t), y(t))}{\partial x} x'(t) + \frac{\partial f(x(t), y(t))}{\partial y} y'(t) \right] dt = \\ &= \int_{\Gamma_0^+} R(x, y, f(x, y)) \left[\frac{\partial f(x(t), y(t))}{\partial x} dx + \frac{\partial f(x(t), y(t))}{\partial y} dy \right] = \\ &= \iint_G \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(R \frac{\partial f}{\partial y} \right) - \frac{\partial}{\partial y} \left(R \frac{\partial f}{\partial x} \right) \right] dx dy = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \iint_G \left[\left(\frac{\partial R}{\partial x} + \frac{\partial R}{\partial z} \frac{\partial f}{\partial x} \right) \frac{\partial f}{\partial y} + R \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} - \left(\frac{\partial R}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \frac{\partial f}{\partial y} \right) \frac{\partial f}{\partial x} - \right. \\
&\quad \left. - R \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} \right] dx dy = \iint_G \left(\frac{\partial R}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y} - \frac{\partial R}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial x} \right) dx dy = \\
&= \iint_G \left(\frac{\partial R}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y} \cos \gamma - \frac{\partial R}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial x} \cos \gamma \right) dS = \\
&= \iint_S \left(\frac{\partial R}{\partial y} \cos \alpha - \frac{\partial R}{\partial x} \cos \beta \right) dS.
\end{aligned} \tag{8.13}$$

Складывая равенства (8.11)–(8.13), получаем (8.10).

Замечание 8.2. Формула (8.10) обобщается на кусочно гладкие поверхности аналогично формуле Грина.

9 Скалярные и векторные поля

Определение 9.1. Будем называть функцию с числовыми или векторными значениями, заданная на множестве $G \subset \mathbb{R}^n$ ($n = 2$ или 3), *скалярным* или *векторным полем*.

Пусть векторная функция $\mathbf{a}(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$ дифференцируема в каждой точке. Далее будем обозначать символом ∇ оператор $\left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right)$.

Определение 9.2. Величина

$$\operatorname{div} \mathbf{a} = \nabla \cdot \mathbf{a} = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \tag{9.1}$$

называется *дивергенцией* поля \mathbf{a} , а величина

$$\operatorname{rot} \mathbf{a} = \nabla \times \mathbf{a} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} \tag{9.2}$$

или в координатной записи

$$\operatorname{rot} \mathbf{a} = \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) \mathbf{i} + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) \mathbf{j} + \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \mathbf{k} \tag{9.3}$$

– *ротором (вихрем)* поля \mathbf{a} .

В этих обозначениях формулы Гаусса-Остроградского и Стокса можно переписать в виде

$$\iiint_G \operatorname{div} \mathbf{a} \, dx \, dy \, dz = \iint_S \mathbf{a} \nu \, ds, \quad (9.4)$$

$$\iint_S \nu \operatorname{rot} \mathbf{a} \, dS = \int_{\Gamma^+} \mathbf{a} \, d\mathbf{r}. \quad (9.5)$$

Теорема 9.1. Пусть $\mathbf{a}(M)$ – непрерывно дифференцируемое в области $G \subset \mathbb{R}^3$ векторное поле, $M_0 \in G$, $\{D\}$ – семейство ограниченных областей с кусочно гладкими границами ∂D , содержащее области сколь угодно малого диаметра и такое, что $M_0 \in D \subset \overline{D} \subset G$, а ν – внешняя нормаль на границе ∂D области D . Тогда

$$\operatorname{div} \mathbf{a} = \lim_{\operatorname{diam} D \rightarrow 0} \frac{\iint_{\partial D} \mathbf{a} \nu \, ds}{\mu(D)}. \quad (9.6)$$

Доказательство. Применяя к векторному полю \mathbf{a} в области D формулу Гаусса-Остроградского, а затем интегральную теорему о среднем, получим

$$\iint_{\partial D} \mathbf{a} \nu \, ds = \iiint_G \operatorname{div} \mathbf{a} \, dx \, dy \, dz = \operatorname{div} \mathbf{a}(M) \mu(D),$$

где $M \in D$ и, следовательно,

$$\operatorname{div} \mathbf{a} = \frac{\iint_{\partial D} \mathbf{a} \nu \, ds}{\mu(D)}. \quad (9.7)$$

Поскольку $M, M_0 \in D$, то $\lim_{\operatorname{diam} D \rightarrow 0} M = M_0$, а в силу непрерывности дивергенции

$$\lim_{\operatorname{diam} D \rightarrow 0} \mathbf{a}(M) = \mathbf{a}(M_0).$$

Поэтому, перейдя к пределу при $\operatorname{diam} D \rightarrow 0$ в обеих частях равенства (9.7), получим (9.6).

Аналогичная формула имеет место для проекции ротора на произвольный единичный вектор ν . Для ее вывода проведем плоскость π через точку M_0 перпендикулярно ν и возьмем на этой плоскости область G , содержащую точку M_0 и ограниченную кусочно гладким контуром Γ . Контур Γ , ориентированный согласованно с вектором ν (по правилу штопора), обозначим через Γ_+ .

Теорема 9.2. *Имеет место формула*

$$\nu \operatorname{rot} \mathbf{a} = \lim_{\operatorname{diam} S \rightarrow 0} \frac{\int_S \mathbf{a} \, d\mathbf{r}}{\mu(S)}. \quad (9.8)$$

Доказательство этой теоремы проводится аналогично предыдущей на основе формулы Стокса (9.5), интегральной теоремы о среднем и предельного перехода.

Определение 9.3. Если Γ – кусочно гладкий замкнутый контур, на котором задано векторное поле \mathbf{a} , то криволинейный интеграл второго рода $\int_{\Gamma} \mathbf{a} \, d\mathbf{r}$ называют *циркуляцией* векторного поля по этому контуру, а интеграл $\int_{\Gamma} \mathbf{a} \, \nu \, ds$ – *поток* векторного поля через контур Γ .

Определение 9.4. Если кусочно гладкая поверхность S , на которой задано векторное поле \mathbf{a} , ориентирована с помощью единичной нормали ν , то поверхностный интеграл второго рода

$$\int_{S^+} \mathbf{a} \, d\mathbf{S} = \int_S \mathbf{a} \, \nu \, ds$$

называют *поток* векторного поля через поверхность S .

Определение 9.5. Непрерывное в области $G \subset \mathbb{R}^3$ векторное поле называют *соленоидальным*, если для любой ограниченной области $D \subset G$ с кусочно гладкой границей $\partial D \subset G$ его поток через эту границу равен нулю.

Теорема 9.3. *Для того чтобы векторное поле, непрерывно дифференцируемое в некоторой области, было соленоидальным, необходимо и достаточно, чтобы его дивергенция в каждой точке этой области равнялась нулю.*

Доказательство. Необходимость. Пусть $M_0 \in G$. Так как множество G открыто, оно содержит вместе с этой точкой все шары вида $B_\varepsilon(M_0)$, где $\varepsilon > 0$ достаточно мало, вместе с их границами. В силу соленоидальности поля его поток через поверхность любого такого шара равен 0. Устремляя $\varepsilon \rightarrow 0$ и применяя формулу (9.7), получаем $\operatorname{div} \mathbf{a}(M_0) = 0$.

Достаточность непосредственно следует из формулы Гаусса–Остроградского.

Определение 9.6. Векторное поле (P, Q, R) , для которого существует функция u такая, что в любой точке (x, y, z) области G

$$\frac{\partial u}{\partial x} = P, \quad \frac{\partial u}{\partial y} = Q, \quad \frac{\partial u}{\partial z} = R, \quad (9.9)$$

называется *потенциальным полем*, а функция u – его *потенциальной функцией* (потенциалом).

Теорема 9.4. Для того чтобы непрерывное векторное поле \mathbf{a} в области G было потенциальным, необходимо и достаточно, чтобы циркуляция поля \mathbf{a} по любому замкнутому кусочно гладкому контуру $\Gamma \subset G$ равнялась нулю.

Приведенный критерий потенциальности можно заменить другим, более удобным для проверки.

Определение 9.7. Множество $G \subset \mathbb{R}^3$ называется *односвязным*, если для любого кусочно гладкого замкнутого контура, лежащего в G , существует кусочно гладкая ориентируемая поверхность $S \subset G$, краем которой он является.

Пример 9.1. Шар является односвязной областью, а тор – нет.

Теорема 9.5. Для того чтобы непрерывное векторное поле \mathbf{a} в односвязной области G было потенциальным, необходимо и достаточно, чтобы его ротор в этой области равнялся нулю:

$$\frac{\partial R}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial z}, \quad \frac{\partial P}{\partial z} = \frac{\partial R}{\partial x}, \quad \frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y}. \quad (9.10)$$

Доказательство. Необходимость. Если поле \mathbf{a} имеет потенциальную функцию u , то равенства (9.10) следуют из независимости ее вторых смешанных производных от порядка интегрирования, например,

$$\frac{\partial R}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial u}{\partial z} \right) = \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right) = \frac{\partial Q}{\partial z}.$$

Достаточность. Если выполнено условие (9.10) и $\Gamma \subset G$ – кусочно гладкий замкнутый контур, то в силу односвязности G существует кусочно гладкая ориентируемая поверхность $S \subset G$, краем которой Γ является, и по формуле Стокса

$$\int_{\Gamma} \mathbf{a} d\mathbf{r} = \iint_S \nu \operatorname{rot} \mathbf{a} dS = 0.$$

10 Числовые ряды

Определение 10.1. Пара последовательностей $\{u_n\}$ и $\{s_n\}$, где $u_n, s_n \in \mathbb{R}$, $n \in \mathbb{N}$,

$$s_n = u_1 + \cdots + u_n, \quad n \in \mathbb{N}, \quad (10.1)$$

называется *числовым рядом* (*бесконечной суммой*) и обозначается $u_1 + \dots + u_n + \dots$ или

$$\sum_{n=1}^{\infty} u_n. \quad (10.2)$$

Элементы последовательности $\{u_n\}$ называют *членами ряда*, а элементы последовательности $\{s_n\}$ – его *частичными суммами*.

Замечание 10.1. Иногда нумерацию членов ряда начинают не с 1, а с 0 или с другого числа.

Замечание 10.2. Из определения (10.1) следует равенство $s_n = s_{n-1} + u_n$, откуда

$$u_n = s_n - s_{n-1}, \quad n = 2, 3, \dots \quad (10.3)$$

Определение 10.2. Если существует конечный предел

$$s = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n, \quad (10.4)$$

его называют *суммой ряда* (10.2) и пишут

$$\sum_{n=1}^{\infty} u_n = s. \quad (10.5)$$

В этом случае ряд (10.2) называют *сходящимся*, а в противном – *расходящимся*.

Пример 10.1. Примером сходящегося ряда является ряд $\sum_{n=1}^{\infty} q_n$, членами которого являются элементы геометрической прогрессии со знаменателем q таким, что $|q| < 1$:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} s_n = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1 - q^{n+1}}{1 - q} = \frac{1}{1 - q}.$$

При $|q| \geq 1$ (например, при $q = 1$, так как в этом случае $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n = \lim_{n \rightarrow \infty} n = \infty$) этот ряд расходится.

Теорема 10.1. (Необходимое условие сходимости ряда.) *Если ряд сходится, то последовательность его членов стремится к нулю.*

Доказательство. Если существует конечный предел $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n = s$, то из равенства (10.3) следует

$$\lim_{n \rightarrow \infty} u_n = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n - \lim_{n \rightarrow \infty} s_{n-1} = s - s = 0.$$

Теорема 10.2. Если ряды $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ и $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$ сходятся, то для любых $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ ряд $\sum_{n=1}^{\infty} (\lambda u_n + \mu v_n)$ сходится и

$$\sum_{n=1}^{\infty} (\lambda u_n + \mu v_n) = \lambda \sum_{n=1}^{\infty} u_n + \mu \sum_{n=1}^{\infty} v_n. \quad (10.6)$$

Доказательство. Положим $s_n = \sum_{k=1}^n u_k$, $\sigma_n = \sum_{k=1}^n v_k$, тогда

$$\sum_{k=1}^n (\lambda u_k + \mu v_k) = \lambda s_n + \mu \sigma_n.$$

Если существуют конечные пределы $s = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n$ и $\sigma = \lim_{n \rightarrow \infty} \sigma_n$, то по свойствам пределов существует и конечный предел

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (\lambda s_n + \mu \sigma_n) = \lambda \lim_{n \rightarrow \infty} s_n + \mu \lim_{n \rightarrow \infty} \sigma_n = \lambda s + \mu \sigma, \text{ ч. т. д.}$$

Определение 10.3. Ряд $\sum_{k=1}^{\infty} u_{n+k}$ называется n -м остатком ряда $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$. Если n -й остаток ряда сходится, используется обозначение

$$r_n = \sum_{k=1}^{\infty} u_{n+k}. \quad (10.7)$$

Теорема 10.3. Если ряд сходится, то и любой его остаток сходится. Если какой-то остаток ряда сходится, то сходится и сам ряд, причем для любого $n \in \mathbb{N}$ в принятых обозначениях имеет место формула

$$s = s_n + r_n. \quad (10.8)$$

Доказательство. Если s_n и $s_m^{(n)}$ — частичные суммы ряда $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ и его n -го остатка соответственно:

$$s_n = u_1 + \cdots + u_n, \quad s_m^{(n)} = u_{n+1} + \cdots + u_{n+m},$$

то

$$s_{n+m} = s_n + s_m^{(n)}, \quad (10.9)$$

и пределы обеих частей этого выражения существуют или не существуют одновременно. Если они существуют, переход к пределу при $t \rightarrow \infty$ в формуле (10.9) приводит к (10.8).

Теорема 10.4. (Критерий Коши сходимости ряда.) *Для сходимости ряда $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ необходимо и достаточно, чтобы для любого $\varepsilon > 0$ существовало такое $n_0 \in \mathbb{N}$, что для всех $n > n_0$ и всех целых $p \geq 0$ имеет место неравенство*

$$|u_n + u_{n+1} + \cdots + u_{n+p}| < \varepsilon. \quad (10.10)$$

Доказательство. Это утверждение следует из критерия Коши существования конечного предела последовательности, примененного к последовательности частичных сумм s_n ряда $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$, так как

$$u_n + u_{n+1} + \cdots + u_{n+p} = s_{n+p} - s_n.$$

Пример 10.2. Для гармонического ряда $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n}$ при любом $n \in \mathbb{N}$ имеем

$$\frac{1}{n} + \frac{1}{n+1} + \cdots + \frac{1}{2n-1} > \frac{1}{2n} + \frac{1}{2n} + \cdots + \frac{1}{2n} = n \cdot \frac{1}{2n} = \frac{1}{2}.$$

Поэтому при $0 < \varepsilon < 1/2$ нельзя подобрать номера n_0 , указанного в критерии Коши. Следовательно, ряд расходится.

11 Знакопостоянные ряды

Лемма 11.1. *Если члены ряда $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ неотрицательны, то он сходится тогда и только тогда, когда его частичные суммы s_n ограничены сверху.*

Доказательство. При условиях леммы $s_{n+1} = s_n + u_{n+1} \geq s_n$ ($n \in \mathbb{N}$), т.е. последовательность $\{s_n\}$ возрастает, а возрастающая последовательность имеет конечный предел тогда и только тогда, когда она ограничена сверху.

Теорема 11.1. (Интегральный признак Коши сходимости ряда.) *Если функция $f(x)$ неотрицательна и убывает на полупрямой $x \geq 1$, то сходимость ряда*

$$\sum_{k=1}^{\infty} f(k) \quad (11.1)$$

эквивалентна сходимости несобственного интеграла

$$\int_1^{+\infty} f(x) dx. \quad (11.2)$$

Доказательство. В силу монотонности функции $f(x)$ она интегрируема на любом конечном отрезке $[1, \eta] \subset [1, +\infty)$.

Если $k \leq x \leq k+1$, то вследствие убывания функции $f(x)$ будем иметь $f(k) \geq f(x) \geq f(k+1)$. Интегрируя это неравенство по отрезку $[k, k+1]$, получаем

$$f(k) \int_k^{k+1} dx \geq \int_k^{k+1} f(x) dx \geq f(k+1) \int_k^{k+1} dx,$$

т.е.

$$f(k) \geq \int_k^{k+1} f(x) dx \geq f(k+1).$$

Суммируя эти неравенства по k от 1 до n , получаем

$$\sum_{k=1}^n f(k+1) \leq \sum_{k=1}^n \int_k^{k+1} f(x) dx \leq \sum_{k=1}^n f(k),$$

т.е.

$$s_{n+1} - f(1) \leq \int_1^{n+1} f(x) dx \leq s_n, \quad (11.3)$$

где $s_n = \sum_{k=1}^n f(k)$, $n \in \mathbb{N}$.

Если интеграл (11.2) сходится, то из неравенства (11.3) в силу неотрицательности f следует, что последовательность частичных сумм s_n ограничена сверху:

$$s_{n+1} \leq f(1) + \int_1^{n+1} f(x) dx \leq f(1) + \int_1^{+\infty} f(x) dx < +\infty,$$

и ряд (11.1) сходится по лемме.

Если же интеграл (11.2) сходится, то в силу неотрицательности f имеем

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_1^{n+1} f(x) dx = \int_1^{+\infty} f(x) dx = +\infty,$$

а так как согласно неравенству (11.3)

$$s_n \geq \int_1^{n+1} f(x) dx,$$

то, перейдя к пределу в этом неравенстве при $n \rightarrow \infty$, получим $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n = +\infty$. Это означает, что ряд (11.1) расходится.

Следствие 11.1. *Обобщенный гармонический ряд Дирихле*

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^s}$$

сходится при $s > 1$ и расходится при $s \leq 1$.

Доказательство. При $s \leq 0$ утверждение следствия вытекает из необходимого условия сходимости числовых рядов, а при $s > 0$ – из интегрального признака сходимости для функции $f(x) = x^{-s}$.

Теорема 11.2. (Первый или допредельный признак сравнения.) *Пусть $0 \leq u_n \leq v_n$, $n \in \mathbb{N}$. Тогда:*

1. *если ряд $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$ сходится, то и ряд $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ сходится;*
2. *если ряд $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ расходится, то и ряд $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$ расходится.*

Доказательство. Если $\sigma = \sum_{n=1}^{\infty} v_n < +\infty$ и $\sigma_n := \sum_{k=1}^n v_k$, то для любого $n \in \mathbb{N}$ имеем

$$s_n = \sum_{k=1}^n u_k \leq \sum_{k=1}^n v_k = \sigma_n \leq \sigma,$$

откуда в силу леммы следует сходимость ряда $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$. Второе утверждение теоремы следует из первого путем рассуждений от противного.

Следствие 11.2. (Второй или предельный признак сравнения.) Пусть $u_n \geq 0$, $v_n > 0$ ($n \in \mathbb{N}$) и

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{u_n}{v_n} = l.$$

Тогда:

1. если ряд $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$ сходится и $0 \leq l < +\infty$, то и ряд $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ сходится;
2. если ряд $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ расходится и $0 < l \leq +\infty$, то и ряд $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$ расходится.

Это следствие доказывается аналогично своему аналогу для несобственных интегралов.

Теорема 11.3. (Признак Даламбера.) Пусть для ряда $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ с неотрицательными членами существует предел

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{u_n}{u_{n-1}} = l. \quad (11.4)$$

Тогда, если $l < 1$, то ряд сходится, а если $l > 1$, то расходится.

Доказательство. Пусть $l < 1$. Выберем число $q \in (l, 1)$. Тогда в силу условия (11.4) и свойств предела существует такой номер n_0 , что для всех $n > n_0$ выполняется неравенство $\frac{u_n}{u_{n-1}} < q$, откуда $u_n < qu_{n-1}$. Применяя это неравенство последовательно для $n = n_0 + 1, n_0 + 2, \dots$, получим $u_{n_0+k} < q^k u_{n_0}$ для любого $k \in \mathbb{N}$. Но ряд $\sum_{k=1}^{\infty} q^k u_{n_0} = u_{n_0} \sum_{k=1}^{\infty} q^k$ сходится, так как $q < 1$. Следовательно, по признаку сравнения сходится и ряд $\sum_{k=1}^{\infty} u_{n_0+k}$, а значит, и $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$.

Если же $l > 1$, в силу условия (11.4) и свойств предела существует такой номер n_0 , что для всех $n > n_0$ выполняется неравенство $\frac{u_n}{u_{n-1}} > 1$, откуда $u_n > u_{n-1}$. Применяя это неравенство последовательно для $n = n_0 + 1, n_0 + 2, \dots$, получим $u_{n_0+k} > u_{n_0+k-1} > \dots > u_{n_0} > 0$ для любого $k \in \mathbb{N}$, т.е. последовательность членов ряда $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ не стремится к нулю, откуда в силу необходимого условия следует его расходимость.

Теорема 11.4. (Радикальный признак Коши.) Пусть для ряда $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ с неотрицательными членами существует предел

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{u_n} = l. \quad (11.5)$$

Тогда, если $l < 1$, то ряд сходится, а если $l > 1$, то расходится.

Доказательство. Пусть $l < 1$. Выберем число $q \in (l, 1)$. Тогда в силу условия (11.5) и свойств предела существует такой номер n_0 , что для всех $n > n_0$ выполняется неравенство $\sqrt[n]{u_n} < q$, откуда $u_n < q^n$. Поскольку ряд $\sum_{n=1}^{\infty} q^n$ сходится при $q < 1$, по признаку сравнения сходится и ряд $\sum_{k=1}^{\infty} u_{n_0+k}$, а значит, и $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$.

Если же $l > 1$, в силу условия (11.5) и свойств предела существует такой номер n_0 , что для всех $n > n_0$ выполняется неравенство $\sqrt[n]{u_n} > 1$, откуда $u_n > 1$, и ряд расходится, так как для него не выполняется необходимое условие сходимости.

12 Знакопеременные ряды

Теорема 12.1. (Признак Лейбница.) Если последовательность $\{u_n\}$ убывает и стремится к нулю:

$$u_n \geq u_{n+1} \quad (n \in \mathbb{N}), \quad \lim_{n \rightarrow \infty} u_n = 0, \quad (12.1)$$

то ряд

$$\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n+1} u_n \quad (12.2)$$

сходится к некоторому числу s , причем для его частичных сумм s_n при любом $n \in \mathbb{N}$ выполняется неравенство

$$|s_n - s| \leq u_{n+1}. \quad (12.3)$$

Из (12.1) следует, что $u_n \geq 0$. При $u_n > 0$ ряды вида (12.2) называют *знакопеременными*.

Доказательство. В силу убывания u_n имеем

$$\begin{aligned} s_{2n+2} &= (u_1 - u_2) + (u_3 - u_4) + \cdots + (u_{2n+1} - u_{2n+2}) = \\ &= s_{2n} + (u_{2n+1} - u_{2n+2}) \geq s_{2n} \geq 0, \quad n = 2, 3, \dots \end{aligned}$$

и

$$s_{2n} = u_1 - (u_2 - u_3) - \cdots - (u_{2n-2} - u_{2n-1}) - u_{2n} \leq u_1.$$

Поскольку последовательность $\{s_{2n}\}$ возрастает и ограничена сверху, то она имеет конечный предел

$$s = \lim_{n \rightarrow \infty} s_{2n},$$

причем

$$0 \leq s \leq u_1, \quad (12.4)$$

а так как $s_{2n+1} = s_{2n} + u_{2n+1}$, то

$$\lim_{n \rightarrow \infty} s_{2n+1} = \lim_{n \rightarrow \infty} s_{2n} + \lim_{n \rightarrow \infty} u_{2n+1} = s.$$

Неравенство (12.3) следует из того, что

$$s - s_n = \sum_{k=1}^{\infty} (-1)^{n+k+1} u_{n+k} = (-1)^n \sum_{k=1}^{\infty} (-1)^{k+1} u_k,$$

где $0 \leq |s - s_n| = \sum_{k=1}^{\infty} (-1)^{k+1} u_k \leq u_{k+1}$ в силу (12.4).

Определение 12.1. Ряд $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ называется *абсолютно сходящимся*, если сходится

ряд $\sum_{n=1}^{\infty} |u_n|$. Если же первый ряд сходится, а второй – нет, первый ряд называется *условно сходящимся*.

Теорема 12.2. (Критерий Коши абсолютной сходимости ряда.) *Для абсолютной сходимости ряда $\sum_{k=1}^{\infty} u_n$ необходимо и достаточно, чтобы для любого $\varepsilon > 0$ существовало такое $n_0 \in \mathbb{N}$, что для всех $n > n_0$ и всех целых $p \geq 0$ имеет место неравенство*

$$\sum_{k=0}^p |u_{n+k}| < \varepsilon. \quad (12.5)$$

Доказательство. Это следует из определения 19.1 и критерия Коши сходимости ряда.

Теорема 12.3. *Если ряд абсолютно сходится, то он сходится.*

Доказательство. Это следует из неравенства

$$\left| \sum_{k=0}^p u_{n+k} \right| \leq \sum_{k=0}^p |u_{n+k}|. \quad (12.6)$$

По критерию Коши абсолютной сходимости ряда для любого $\varepsilon > 0$ существует такое $n_0 \in \mathbb{N}$, что для всех $n > n_0$ и всех целых $p \geq 0$ правая часть неравенства (12.6) меньше ε , а следовательно, то же верно и для его левой части, и ряд сходится по критерию Коши для обычной сходимости.

Пример 12.1. Ряд $\sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{2^n}$ сходится абсолютно, так как сходится ряд $\sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{2^n}$.

Ряд $\sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n}$ сходится по признаку Лейбница, но не абсолютно (условно), так как

гармонический ряд $\sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{n}$ расходится.

Теорема 12.4. *Линейная комбинация абсолютно сходящихся рядов является абсолютно сходящимся рядом.*

Доказательство. Если ряды $\sum_{k=1}^{\infty} u_n$ и $\sum_{k=1}^{\infty} v_n$ абсолютно сходятся, а $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$, то

сходится и ряд $\sum_{k=1}^{\infty} |\lambda| |u_n| + |\mu| |v_n|$, откуда в силу неравенств

$$|\lambda u_n + \mu v_n| \leq |\lambda| |u_n| + |\mu| |v_n|, \quad n \in \mathbb{N},$$

по признаку сравнения следует сходимость ряда $\sum_{k=1}^{\infty} |\lambda u_n + \mu v_n|$, т.е. абсолютная сходи-

мость ряда $\sum_{k=1}^{\infty} \lambda u_n + \mu v_n$.

Приведем без доказательства некоторые свойства абсолютно сходящихся рядов, вообще говоря, не присущие условно сходящимся.

Теорема 12.5. (Переместительное свойство абсолютно сходящихся рядов.) *Если ряд*

$$\sum_{n=1}^{\infty} u_n \quad (12.7)$$

абсолютно сходится, то любой ряд

$$\sum_{m=1}^{\infty} u_m^*, \quad (12.8)$$

состоящий из тех же членов в другом порядке, тоже абсолютно сходится и имеет ту же сумму.

Замечание 12.1. Любой (не обязательно абсолютно) сходящийся ряд $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ обладает и сочетательным свойством: ряд $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$, где $v_n = \sum_{k=m_{n-1}+1}^{m_n} u_k$, $m_n \rightarrow \infty$ при $n \rightarrow \infty$, $m_n > m_{n-1}$ ($n \in \mathbb{N}$), $m_0 = 0$, сходится к той же сумме, что и $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$, так как последовательность частичных сумм второго ряда является подпоследовательностью частичных сумм первого.

Теорема 12.6. Если ряды $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ и $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$ абсолютно сходятся, то абсолютно сходится и ряд, составленный из всех попарных произведений их членов, причем его сумма s равна произведению сумм данных рядов.

13 Функциональные последовательности и ряды

Определение 13.1. Последовательность функций $f_n : X \rightarrow \mathbb{R}$ называется (равномерно) ограниченной на множестве X , если существует такая константа $c > 0$, что для всех $n \in \mathbb{N}$ и $x \in X$ выполнено неравенство

$$|f_n(x)| \leq c. \quad (13.1)$$

Определение 13.2. Последовательность функций $f_n : X \rightarrow \mathbb{R}$ называется (поточечно) сходящейся на множестве X , если при любом фиксированном $x \in X$ числовая последовательность $\{f_n(x)\}$ сходится к некоторому числу $f(x) \in \mathbb{R}$. В этом случае функцию $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ называют (поточечным) пределом функциональной последовательности $\{f_n\}$.

Определение 13.3. Множество всех числовых рядов $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ с $x \in X$ называется функциональным рядом $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ на множестве X , функции $f_n(x)$ — его членами, сумма

$s_n(x) = \sum_{k=1}^n f_k(x)$ – *частичной суммой*, ряд $\sum_{k=1}^{\infty} f_{n+k}(x)$ – *остатком*.

Определение 13.4. Ряд

$$\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x) \quad (13.2)$$

называется (*поточечно*) *сходящимся* на множестве X , если последовательность $\{s_n(x)\}$ его частичных сумм сходится на этом множестве к некоторой функции $s(x)$, которую называют *суммой ряда* (13.2). Говорят также, что функция $s(x)$ *раскладывается* в этот ряд, и пишут

$$s(x) = \sum_{n=1}^{\infty} f_n(x).$$

Если ряд (13.2) при любом фиксированном $x \in X$ сходится абсолютно, то его называют *абсолютно сходящимся на множестве X* .

Пример 13.1. Последовательность $\{x^n\}$ (соответственно ряд $\{x^n - x^{n-1}\}$) сходятся на отрезке $[0, 1]$ к разрывной функции

$$s(x) = \begin{cases} 0, & 0 \leq x < 1, \\ 1, & x = 1. \end{cases}$$

Этот пример показывает, что из поточечной (даже абсолютной) сходимости ряда с непрерывными членами не следует непрерывность его суммы. Чтобы гарантировать ее, требуется сходимость в более сильном смысле.

Определение 13.5. Функциональная последовательность $\{f_n\}$ называется *равномерно сходящейся* к функции f на множестве X , если для любого $\varepsilon > 0$ существует такой номер n_0 , что для всех $x \in X$ и $n > n_0$ выполняется неравенство

$$|f_n(x) - f(x)| < \varepsilon. \quad (13.3)$$

Соответственно определяется равномерная сходимость для функциональных рядов.

Лемма 13.1. Для того чтобы последовательность $\{f_n\}$ равномерно сходилась к функции f , необходимо и достаточно, чтобы

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sup_X |f_n(x) - f(x)| = 0. \quad (13.4)$$

Доказательство. Пусть $f_n \rightarrow f$ равномерно на X . Тогда по определению для любого $\varepsilon > 0$ существует такой номер n_0 , что для всех $x \in X$ и $n > n_0$ выполняется неравенство (13.3), а следовательно, и

$$\sup_X |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon,$$

что и означает выполнение условия (13.4).

Если же условие (13.4) выполнено, то по определению предела числовой последовательности существует такой номер n_0 , что для всех $x \in X$ и $n > n_0$ выполняется неравенство (13.4), а следовательно, и (13.3), что и означает равномерную сходимость f_n к f .

Следствие 13.1. *Если существует такая последовательность $\{\alpha_n\}$, что $\lim_{n \rightarrow \infty} \alpha_n = 0$ и для всех $x \in X$ выполняется неравенство*

$$|f_n(x) - f(x)| \leq \alpha_n, \quad (13.5)$$

то последовательность $\{f_n(x)\}$ равномерно сходится к функции f на множестве X .

Доказательство. Из (13.5) следует, что

$$\sup_X |f_n(x) - f(x)| \leq \alpha_n,$$

а это в силу $\lim_{n \rightarrow \infty} \alpha_n = 0$ влечет (13.4).

Теорема 13.1. (Критерий Коши равномерной сходимости функциональных последовательностей.) *Для того чтобы последовательность $\{f_n\}$ равномерно сходилась к некоторой функции f на множестве X , необходимо и достаточно, чтобы для любого $\varepsilon > 0$ существовал такой номер n_0 , что для всех $x \in X$, $n > n_0$ и $p = 0, 1, \dots$ выполнялось неравенство*

$$|f_{n+p}(x) - f_n(x)| < \varepsilon. \quad (13.6)$$

Доказательство. Пусть $f_n \rightarrow f$ равномерно на X . Тогда по определению для любого $\varepsilon > 0$ существует такой номер n_0 , что для всех $x \in X$ и $n > n_0$ выполняется неравенство

$$|f_n(x) - f(x)| < \varepsilon/2,$$

откуда

$$\begin{aligned} |f_{n+p}(x) - f_n(x)| &= |[f_{n+p}(x) - f(x)] + [f(x) - f_n(x)]| \leq \\ &\leq |f_{n+p}(x) - f(x)| + |f(x) - f_n(x)| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon, \end{aligned}$$

т.е. выполнено (13.6).

Пусть теперь выполнено (13.6), тогда для каждого $x \in X$ последовательность $\{f_n(x)\}$ удовлетворяет критерию Коши для числовых последовательностей и, следовательно, сходится. Обозначая ее предел через $f(x)$ и переходя в (13.6) к пределу при $p \rightarrow \infty$, получаем (13.3).

Определение 13.6. Ряд (13.2) называется *равномерно сходящимся* на множестве X , если на этом множестве равномерно сходится последовательность его частичных сумм.

Замечание 13.1. Если какие-то функциональные последовательности или ряды равномерно сходятся на некотором множестве, то любые их конечные линейные комбинации также равномерно сходятся к соответствующим линейным комбинациям их пределов.

Теорема 13.2. (Необходимое условие равномерной сходимости функционального ряда.) *Если ряд (13.2) равномерно сходится на множестве X , то последовательность его членов равномерно стремится к нулю на этом множестве.*

Доказательство. Так как

$$u_n(x) = s_n(x) - s_{n-1}(x) \quad (n = 2, 3, \dots),$$

а $\{s_n(x)\}$ и $\{s_{n-1}(x)\}$ равномерно сходятся к сумме ряда $s(x)$ на X , то утверждение теоремы следует из предыдущего замечания.

Теорема 13.3. (Критерий Коши равномерной сходимости функциональных рядов.) *Для того чтобы ряд (13.2) равномерно сходилась на множестве X , необходимо и достаточно, чтобы для любого $\varepsilon > 0$ существовал такой номер n_0 , что для всех $x \in X$, $n > n_0$ и $p = 0, 1, \dots$ выполнялось неравенство*

$$|u_{n+1}(x) + \dots + u_{n+p}(x)| < \varepsilon. \quad (13.7)$$

Доказательство. Утверждение теоремы вытекает из критерия Коши равномерной сходимости последовательностей с учетом равенства

$$u_{n+1}(x) + \dots + u_{n+p}(x) = s_{n+p}(x) - s_n(x).$$

Лемма 13.2. *Если ряд (13.2) равномерно сходится на множестве X , а функция f ограничена на этом множестве, то ряд*

$$\sum_{n=1}^{\infty} f(x)u_n(x) \quad (13.8)$$

тоже равномерно сходится на X .

Доказательство. Ограниченность функции f означает существование такой константы $c > 0$, что $|f(x)| \leq c$ для всех $x \in X$, откуда

$$\begin{aligned} |f(x)u_n(x) + \dots + f(x)u_{n+p}(x)| &\leq |f(x)| \cdot |u_n(x) + \dots + u_{n+p}(x)| \\ &\leq c|u_n(x) + \dots + u_{n+p}(x)|, \end{aligned}$$

и из выполнения критерия Коши равномерной сходимости для ряда (13.2) следует его выполнение для ряда (13.8).

Теорема 13.4. (Признак Вейерштрасса.) *Если числовой ряд*

$$\sum_{n=1}^{\infty} \alpha_n, \quad \alpha_n \geq 0, \quad (13.9)$$

сходится и для всех $x \in X$ и $n \in \mathbb{N}$ выполняется неравенство

$$|u_n(x)| \leq \alpha_n, \quad (13.10)$$

то ряд (13.2) абсолютно и равномерно сходится на множестве X .

Доказательство. Абсолютная сходимость ряда (13.2) при каждом $x \in X$ следует из принципа сравнения. Для доказательства равномерной сходимости обозначим $r_n(x) = \sum_{k=n+1}^{\infty} u_k(x)$, $\varepsilon_n = \sum_{k=n+1}^{\infty} \alpha_k$. Тогда

$$|r_n(x)| = \left| \sum_{k=n+1}^{\infty} u_k(x) \right| \leq \sum_{k=n+1}^{\infty} |u_k(x)| \leq \sum_{k=n+1}^{\infty} \alpha_k = \varepsilon_n.$$

Из сходимости ряда (13.9) следует, что $\lim_{n \rightarrow \infty} \varepsilon_n = 0$, а тогда в силу следствия 20.1 ряд (13.2) равномерно сходится на множестве X .

Имеют место следующие свойства равномерно сходящихся рядов:

Теорема 13.5. *Если ряд*

$$\sum_{n=1}^{\infty} u_n(x) \quad (13.11)$$

равномерно сходится на множестве X и в некоторой точке $x_0 \in X$ все члены ряда непрерывны, то сумма ряда $s(x)$ непрерывна в этой точке.

Замечание 13.2. Условие равномерной сходимости в теореме существенно (см. пример 13.1).

Теорема 13.6. (Почленное интегрирование рядов.) *Пусть члены ряда (13.11) непрерывны на отрезке $[a, b]$ и ряд равномерно сходится на нем. Тогда, какова бы ни была точка $x_0 \in [a, b]$, ряд*

$$\sum_{n=1}^{\infty} \int_{x_0}^x u_n(t) dt \quad (13.12)$$

также равномерно сходится на отрезке $[a, b]$ и

$$\int_{x_0}^x \left(\sum_{n=1}^{\infty} u_n(t) \right) dt = \sum_{n=1}^{\infty} \int_{x_0}^x u_n(t) dt. \quad (13.13)$$

Замечание 13.3. Условие равномерной сходимости существенно, как показывает

Пример 13.2. Пусть функции $f_n(x)$ заданы формулами

$$f_n(x) = \begin{cases} n^2 x, & 0 \leq x \leq 1/n, \\ 2n - n^2 x, & 1/n \leq x \leq 2/n, \\ 0, & 2/n \leq x \leq 1. \end{cases}$$

Тогда для любой точки $x \in [0, 1]$ имеем $\lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) = 0$, откуда $\int_0^1 \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) dx = 0$, но

$$\int_0^1 f_n(x) dx = 1 \text{ для любого } n \in \mathbb{N} \text{ и поэтому } \lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^1 f_n(x) dx = 1.$$

Теорема 13.7. (Почленное дифференцирование рядов.) Пусть члены ряда (13.11) непрерывно дифференцируемы на отрезке $[a, b]$, а ряд производных

$$\sum_{n=1}^{\infty} u'_n(x) \quad (13.14)$$

равномерно сходится на $[a, b]$. Тогда, если ряд (13.11) сходится хотя бы в одной точке $x_0 \in [a, b]$, то он сходится равномерно на всем отрезке $[a, b]$, причем его сумма $s(x)$ является непрерывно дифференцируемой функцией и

$$s'(x) = \sum_{n=1}^{\infty} u'_n(x). \quad (13.15)$$

14 Степенные ряды

Определение 14.1. Степенным рядом называется ряд вида

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (z - z_0)^n. \quad (14.1)$$

Замечание 14.1. Заменой $y = z - z_0$ и переобозначением $z = y$ ряд (14.1) сводится к виду

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n. \quad (14.2)$$

Теорема 14.1. (Абель.) *Если степенной ряд (14.2) сходится при $z = z_0 \neq 0$, то при любом z таком, что $|z| < |z_0|$, он сходится абсолютно.*

Доказательство. По необходимому условию сходимости $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n z_0^n = 0$, и поэтому существует $c > 0$ такое, что для всех $n \in \mathbb{N}$ имеем

$$|a_n z_0^n| \leq c,$$

откуда

$$|a_n z^n| = |a_n z_0^n| \cdot \left| \frac{z}{z_0} \right|^n \leq c \left| \frac{z}{z_0} \right|^n,$$

и ряд (14.2) сходится по первому признаку сравнения с геометрической прогрессией, имеющей знаменатель

$$\left| \frac{z}{z_0} \right| < 1.$$

Следствие 14.1. *Если ряд (14.2) расходится при $z = z_0 \neq 0$, то при любом z таком, что $|z| < |z_0|$, он тоже расходится.*

Доказательство. Утверждение следует из предыдущей теоремы путем рассуждений от противного.

Определение 14.2. Число

$$R = \sup X, \quad (14.3)$$

где X – множество неотрицательных значений z , при которых ряд (14.2) сходится, называется *радиусом сходимости* этого ряда, а интервал $(-R, R)$ – его *интервалом сходимости*.

Теорема 14.2. *Пусть R – радиус сходимости ряда (14.2). Тогда при $|z| < R$ ряд сходится абсолютно, при $|z| > R$ расходится, а в любом интервале $(-r, r)$ с $0 \leq r < R$ сходится равномерно.*

Доказательство. Из равенства (14.3) и определения \sup следует, что для $0 < R \leq +\infty$ и $|z| < R$ существует $x \in X$ такое, что $|z| < x < R$, а так как по определению множества X во всех его точках ряд сходится, то по теореме 14.1 он абсолютно сходится и в точке z .

Если $0 \leq R < +\infty$ и $|z| > R$, то для любой точки x такой, что $R < x < |z|$, в силу равенства (14.3) и определения \sup имеем $x \notin X$, т.е. ряд $\sum_{n=1}^{\infty} a_n x^n$ расходится, и по следствию 14.1 расходится и ряд (14.3).

При $|z| \leq r < R$ имеем

$$|a_n z^n| \leq |a_n r^n|,$$

где ряд $\sum_{n=1}^{\infty} a_n r^n$ абсолютно сходится по доказанному, а следовательно, ряд (14.3) равномерно сходится на отрезке $[-r, r]$ по признаку Вейерштрасса.

Аналогично определяется и исследуется интервал сходимости ряда (14.1).

Теорема 14.3. (Абель.) *Если $R < +\infty$ – радиус сходимости степенного ряда (14.2) и этот ряд сходится при $z = R$, то он сходится равномерно на отрезке $[0, R]$.*

Следствие 14.2. *Если ряд (14.2) сходится при $z = R$, то его сумма непрерывна на отрезке $[0, R]$.*

Доказательство. Утверждение вытекает из непрерывности каждого члена ряда (14.2) на отрезке $[0, R]$ и теорем 13.5 и 14.3.

Пример 14.1. Радиус сходимости ряда $\sum_{n=1}^{\infty} n! z^n$ равен 0 по признаку Даламбера:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{(n+1)! \cdot |z|^{n+1}}{n! \cdot |z|^n} = |z| \lim_{n \rightarrow \infty} (n+1) = \begin{cases} +\infty, & \text{если } z \neq 0, \\ 0, & \text{если } z = 0. \end{cases}$$

Аналогично доказывается, что радиус сходимости ряда $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{z^n}{n!}$ равен $+\infty$, а рядов $\sum_{n=1}^{\infty} z^n$

и $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{z^n}{n}$ – единице. В силу признака равномерной сходимости Вейерштрасса и необходи-

мого условия сходимости единице равен также радиус сходимости ряда $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{z^n}{n^2}$, причем

ряд $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{z^n}{n^2}$ во всех граничных точках интервала сходимости абсолютно сходится, ряд

$\sum_{n=1}^{\infty} z^n$ – расходится (по необходимому условию сходимости), а ряд $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{z^n}{n}$ сходится при $z = -1$ и расходится при $z = 1$.

Лемма 14.1. Радиусы сходимости R , R_1 и R_2 соответственно рядов (14.2),

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{a_{n+1}}{n+1} z^{n+1}, \quad (14.4)$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} n a_n z^{n-1} \quad (14.5)$$

равны: $R = R_1 = R_2$.

Доказательство. Из неравенств

$$\left| \frac{a_{n+1}}{n+1} z^{n+1} \right| = \frac{1}{n+1} |z| |a_n z^n| \leq |z| |a_n z^n|$$

и

$$|a_n z^n| \leq n |a_n z^n| = |n a_n z^{n-1}| |z|$$

следует, что сходимость ряда (14.5) в точке z влечет сходимость ряда (14.2), а та, в свою очередь, – сходимость ряда (14.4), т.е. $R_1 \geq R \geq R_2$.

Остается показать, что $R_2 \geq R_1$. Для этого возьмем $z \neq 0$, $|z| < R_1$ и докажем, что в точке z сходится ряд (14.5). Запишем

$$|n a_n z^{n-1}| = \frac{n(n+1)}{|z|^2} \left| \frac{z}{r} \right|^{n+1} \left| \frac{a_{n+1}}{n+1} r^{n+1} \right| = \frac{n(n+1)}{|z|^2} q^{n+1} \left| \frac{a_{n+1}}{n+1} r^{n+1} \right|, \quad (14.6)$$

где $|z| < r < R_1$ и $q = |z/r|$, $0 < q < 1$. Ряд

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{n(n+1)}{|z|^2} q^{n+1}$$

сходится по признаку Даламбера, поэтому последовательность его членов ограничена:

$$\left| \frac{n(n+1)}{|z|^2} q^{n+1} \right| \leq c \quad \forall n \in \mathbb{N}. \quad (14.7)$$

В силу (14.6) и (14.7) имеем

$$|n a_n z^{n-1}| \leq c \left| \frac{a_{n+1}}{n+1} r^{n+1} \right|.$$

Так как $r < R_1$, то ряд $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{a_{n+1}}{n+1} r^{n+1}$ абсолютно сходится, и по первому признаку сравнения абсолютно сходится и ряд (14.5), ч.т.д.

Теорема 14.4. Если функция f раскладывается в окрестности z_0 в степенной ряд (14.1) с радиусом сходимости $R > 0$, то:

1. Функция f имеет на интервале $(z_0 - R, z_0 + R)$ производные всех порядков, которые можно найти из ряда (14.1) почленным дифференцированием:

$$f^{(m)}(z) = \sum_{n=m}^{\infty} n(n-1)\dots(n-m+1)a_n(z-z_0)^{n-m}. \quad (14.8)$$

2. Для любого $z \in (z_0 - R, z_0 + R)$

$$\int_{z_0}^z f(t) dt = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{a_{n+1}}{n+1} (z-z_0)^{n+1} \quad (14.9)$$

(ряд (14.1) можно почленно интегрировать на интервале $(z_0 - R, z_0 + R)$).

3. Ряды (14.1), (14.8) и (14.9) имеют одинаковые радиусы сходимости.

Доказательство. Утверждение 3 следует из предыдущей леммы, а утверждения 1 и 2 – из теоремы 14.3 для $[z_0 - r, z_0 + r]$, где $0 < r < R$, и общих теорем 13.6 и 13.7 о дифференцируемости и интегрируемости функциональных рядов.

Следствие 14.3. В условиях теоремы имеем

$$a_n = \frac{f^{(n)}(z_0)}{n!}, \quad n \in \mathbb{N} \quad (14.10)$$

и соответственно

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(z_0)}{n!} (z-z_0)^n, \quad (14.11)$$

т.е. разложение (14.1) единственно.

Доказательство. Формула (14.10) следует из (14.8) при $z = z_0$.

15 Ряд Тейлора

Определение 15.1. Пусть функция f определена в некоторой окрестности точки x_0 и имеет в этой точке производные всех порядков. Тогда ряд

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (x-x_0)^n \quad (15.1)$$

называется ее *рядом Тейлора* в точке x_0 .

Из теоремы 13.7 следует, что если функция раскладывается в окрестности некоторой точки в степенной ряд, то она бесконечно дифференцируема (и этот ряд является ее рядом Тейлора). Обратное неверно.

Пример 15.1. Пусть

$$f(x) = \begin{cases} e^{-1/x^2}, & x \neq 0, \\ 0, & x = 0. \end{cases} \quad (15.2)$$

Если $x \neq 0$, то все производные этой функции имеют вид

$$f^{(n)}(x) = e^{-1/x^2} \sum_{k=0}^{m_n} \frac{c_k}{x^k}, \quad c_k \in \mathbb{R}, \quad m_n \in \mathbb{N}. \quad (15.3)$$

Сделав замену переменной $t = 1/x^2$, получим

$$\lim_{x \rightarrow 0} \left| \frac{1}{x^m} e^{-1/x^2} \right| = \lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{t^{m/2}}{e^t} = 0, \quad m \in \mathbb{N}$$

и в силу (15.3)

$$\lim_{x \rightarrow 0} f^{(n)}(x) = f^{(n)}(0) = 0,$$

т.е. все члены ряда Тейлора функции (15.2) равны нулю, в отличие от значений функции в окрестности 0.

Из формулы Тейлора

$$f(x) = s_n(x) + r_n(x), \quad (15.4)$$

где

$$s_n(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x - x_0)^k, \quad (15.5)$$

а $r_n(x)$ – остаточный член формулы Тейлора, вытекает, что функция $f(x)$ раскладывается в ряд Тейлора в окрестности точки x_0 тогда и только тогда, когда

$$\lim_{x \rightarrow x_0} r_n(x) = 0. \quad (15.6)$$

Установим новые формы записи $r_n(x)$.

Теорема 15.1. Если функция f непрерывно дифференцируема $n+1$ раз на интервале $(x_0 - h, x_0 + h)$, $h > 0$, то остаточный член формулы Тейлора можно записать в следующих формах:

$$r_n(x) = \frac{1}{n!} \int_{x_0}^x f^{(n+1)}(t) (x - t)^n dt, \quad (15.7)$$

$$r_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x - x_0)^{n+1}, \quad \xi = x_0 + \theta(x - x_0), \quad 0 < \theta < 1, \quad (15.8)$$

$$r_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(x_0 + \theta(x - x_0))}{(n+1)!} (1 - \theta)^n (x - x_0)^{n+1}, \quad 0 < \theta < 1. \quad (15.9)$$

Эти формы называются соответственно *интегральной*, *формой Лагранжа* и *формой Коши*.

Доказательство. По формуле Ньютона-Лейбница

$$f(x) = f(x_0) + \int_{x_0}^x f'(t) dt.$$

Эта формула служит базисом индукции для доказательства (15.7). Шаг индукции при $1 \leq m \leq n$ делается с помощью интегрирования по частям:

$$\begin{aligned} \frac{1}{(m-1)!} \int_{x_0}^x f^m(t) (x-t)^{m-1} dt &= -\frac{1}{m!} \int_{x_0}^x f^m(t) d(x-t)^m = \\ &= -\frac{f^{(m)}(t)(x-t)^m}{m!} \Big|_{t=x_0}^{t=x} + \frac{1}{m!} \int_{x_0}^x f^{m+1}(t) (x-t)^m dt = \\ &= \frac{f^{(m)}(t)}{m!} (x-x_0)^m + \frac{1}{m!} \int_{x_0}^x f^{m+1}(t) (x-t)^m dt. \end{aligned}$$

По интегральной теореме о среднем с учетом знакопостоянства $(x-t)^n$ (так как t изменяется между x_0 и x) имеем

$$\begin{aligned} r_n(x) &= \frac{1}{n!} \int_{x_0}^x f^{(n+1)}(t) (x-t)^n dt = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{n!} \int_{x_0}^x (x-t)^n dt = \\ &= \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{n!} \left(-\frac{(x-t)^{n+1}}{n+1} \right) \Big|_{t=x_0}^{t=x} = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{n!} (x-x_0)^{n+1}, \end{aligned}$$

а также

$$r_n(x) = \frac{1}{n!} \int_{x_0}^x f^{(n+1)}(t) (x-t)^n dt = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{n!} (x-\xi)^n (x-x_0)$$

с $\xi = x_0 + \theta(x - x_0)$, $0 < \theta < 1$, откуда

$$x - \xi = x - x_0 - \theta(x - x_0) = (x - x_0)(1 - \theta),$$

что доказывает (15.8) и (15.9).

Из доказанного утверждения вытекает

Теорема 15.2. (Достаточное условие разложимости функции в степенной ряд.) *Если функция f имеет в окрестности точки x_0 все производные, ограниченные в совокупности на этой окрестности, то f раскладывается в этой окрестности в степенной ряд.*

Доказательство. Условие теоремы означает существование такой константы $c > 0$, что для всех $x \in (x_0 - h, x_0 + h)$, $h > 0$, и всех $n = 0, 1, 2, \dots$ выполняется неравенство

$$|f^{(n)}(x)| \leq c. \quad (15.10)$$

Запишем остаточный член формулы Тейлора в форме Лагранжа (15.8). Из неравенства (15.10) следует, что

$$|r_n(x)| = \left| \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x - x_0)^{n+1} \right| \leq c \frac{h^{n+1}}{n+1},$$

где $|\xi - x_0| < |x - x_0| < h$, а так как в силу сходимости ряда $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}$ имеем

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{h^{n+1}}{n+1} = 0,$$

то и $\lim_{n \rightarrow \infty} r_n(x) = 0$ при $|x - x_0| < h$, что и означает сходимость ряда Тейлора к функции f в этой окрестности.

Пример 15.2. Так как для функции $f(x) = e^x$ имеем $f^{(n)}(x) = e^x$, $n \in \mathbb{N}$, то для любого $a > 0$, $x \in (-a, a)$ и $n = 0, 1, 2, \dots$ выполняется неравенство

$$0 < f^{(n)}(x) < e^a.$$

По теореме 15.2 функция e^x раскладывается в ряд Тейлора на любом интервале $(-a, a)$, а следовательно, и на всей числовой оси. Так как $f^{(n)}(0) = 1$ для всех n , то

$$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!}. \quad (15.11)$$

Аналогично доказывается, что для любого $x \in \mathbb{R}$

$$\sin x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n+1}}{(2n+1)!}, \quad (15.12)$$

$$\cos x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n}}{(2n)!}. \quad (15.13)$$

По теореме 14.1 соответствующие ряды сходятся и для любых комплексных чисел. Они определяют функции комплексной переменной, также обозначаемые e^z , $\sin z$, $\cos z$.

Ряд

$$\frac{1}{1+x} = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n x^n$$

равномерно сходится по признаку Вейерштрасса на любом отрезке $[-q, q]$, $0 < q < 1$, что позволяет почленно интегрировать его от 0 до $x \in (-1, 1)$:

$$\ln(1+x) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} x^n, \quad (15.14)$$

где ряд сходится при $x \in (-1, 1)$ по теореме 13.6 о почленном интегрировании, а при $x = 1$ – по признаку Лейбница. Следовательно, по теореме 15.3 на отрезке $[0, 1]$ его сходимости равномерна и сумма непрерывна, как и функция $\ln(1+x)$. Устремив x к 1, получим, что формула (15.14) имеет место для всех $x \in (-1, 1]$ (при $x = -1$ ряд расходится как гармонический, а при $|x| > 1$ – по необходимому условию).

По признаку Даламбера при $x \in (-1, 1)$ сходится и *биномиальный ряд*

$$1 + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\alpha(\alpha-1)\dots(\alpha-n+1)}{n!} x^n. \quad (15.15)$$

Можно показать, что ряд также сходится в точке $x = 1$ при $\alpha > -1$ и в точке $x = -1$ при $\alpha \geq 0$. По теореме 22.3, когда ряд (15.15) сходится, его сумма равна $(1+x)^\alpha$.

16 Тригонометрические ряды Фурье

Определение 16.1. Функциональные ряды вида

$$a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos nx + b_n \sin nx, \quad (16.1)$$

где коэффициенты $a_n, b_n \in \mathbb{R}$, называются *тригонометрическими рядами*. Система функций

$$1, \cos x, \sin x, \dots, \cos nx, \sin nx, \dots, n \in \mathbb{N}, \quad (16.2)$$

называется *тригонометрической системой*.

Лемма 16.1. Функции системы (16.2) имеют следующие свойства:

$$\begin{aligned} \int_{-\pi}^{\pi} \cos nx \cos mx \, dx &= 0, \quad m \neq n, \quad m, n \in \mathbb{N}_0; \\ \int_{-\pi}^{\pi} \sin nx \sin mx \, dx &= 0, \quad m \neq n, \quad m, n \in \mathbb{N}_0; \\ \int_{-\pi}^{\pi} \cos nx \sin mx \, dx &= 0, \quad m, n \in \mathbb{N}_0; \\ \int_{-\pi}^{\pi} \cos^2 nx \, dx &= \int_{-\pi}^{\pi} \sin^2 nx \, dx = \pi, \quad m \neq n, \quad m, n \in \mathbb{N}. \end{aligned} \quad (16.3)$$

Доказательство. Например,

$$\begin{aligned} \int_{-\pi}^{\pi} \cos nx \cos mx \, dx &= \frac{1}{2} \int_{-\pi}^{\pi} [\cos(n+m)x + \cos(n-m)x] \, dx = \\ &= \frac{\sin(n+m)x}{2(n+m)} \Big|_{-\pi}^{\pi} + \frac{\sin(n-m)x}{2(n-m)} \Big|_{-\pi}^{\pi} = 0, \quad n \neq m; \\ \int_{-\pi}^{\pi} \cos^2 nx \, dx &= \frac{1}{2} \int_{-\pi}^{\pi} (1 + \cos 2nx) \, dx = \pi + \frac{\sin 2nx}{4n} \Big|_{-\pi}^{\pi} = \pi, \quad n \in \mathbb{N}. \end{aligned}$$

Другие равенства (16.3) доказываются аналогично.

Определение 16.2. Если функция f абсолютно интегрируема на отрезке $[-\pi, \pi]$,

то тригонометрический ряд (16.1), коэффициенты которого заданы формулами

$$\begin{aligned} a_0 &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) dx, \\ a_n &= \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos nx dx, \\ b_n &= \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin nx dx, \quad n \in \mathbb{N}, \end{aligned} \tag{16.4}$$

называется (*тригонометрическим*) *рядом Фурье* функции f . В этом случае пишут

$$f(x) \sim a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos nx + b_n \sin nx.$$

Теорема 16.1. *Равномерно сходящийся тригонометрический ряд является рядом Фурье своей суммы*

$$f(x) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos nx + b_n \sin nx. \tag{16.5}$$

Доказательство. Поскольку ряд (16.1) равномерно сходится, то обе части равенства (16.5) можно почленно интегрировать:

$$\begin{aligned} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) dx &= \int_{-\pi}^{\pi} \left(a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos nx + b_n \sin nx \right) dx = \\ &= a_0 \int_{-\pi}^{\pi} dx + \sum_{n=1}^{\infty} \left(a_n \int_{-\pi}^{\pi} \cos nx dx + b_n \int_{-\pi}^{\pi} \sin nx dx \right) = 2\pi a_0, \end{aligned}$$

откуда следует первая формула (16.4).

Умножая обе части (16.5) на $\cos mx$ или на $\sin mx$, снова получаем равномерно сходящиеся ряды. Интегрируя обе части получившихся равенств с учетом (16.3), приходим к оставшимся формулам (16.4).

Очевидно, что сужение функции f на полуинтервал $[-\pi, \pi)$ можно 2π -периодически продолжить на \mathbb{R} по формуле

$$f^*(x + 2\pi k) = f(x), \quad x \in [-\pi, \pi), \quad k \in \mathbb{Z},$$

причем ряды Фурье функций f и f^* на отрезке $[-\pi, \pi]$ совпадают, так как значения f и f^* могут различаться только в точке π .

Для формулировки достаточных условий сходимости ряда Фурье нам потребуются следующие понятия.

Определение 16.3. Если функция f определена в некоторой проколотой окрестности своей точки разрыва первого рода x , то *односторонними* (*правосторонней* и *левосторонней*) производными f в точке x называются пределы

$$f'_+(x) = \lim_{h \rightarrow 0+} \frac{f(x+h) - f(x+0)}{h}, \quad f'_-(x) = \lim_{h \rightarrow 0+} \frac{f(x-h) - f(x-0)}{-h}.$$

Определение 16.4. Функция f называется *кусочно дифференцируемой на отрезке* $[a, b]$, если существует такое его разбиение $\tau = \{x_i\}_{i=1}^n$, что f дифференцируема на каждом интервале (x_{i-1}, x_i) ($i = 1, \dots, n$), а в точках x_{i-1} и x_i ($i = 1, \dots, n$) существуют правосторонние (соответственно левосторонние) производные $f'_+(x_{i-1})$ и $f'_-(x_i)$.

Замечание 16.1. Из определения следует, что кусочно дифференцируемая функция f является на отрезке $[a, b]$ кусочно непрерывной и поэтому интегрируемой по Риману.

Введем обозначение

$$f_x^*(t) = f(x+t) + f(x-t) - f(x+0) - f(x-0). \quad (16.6)$$

Замечание 16.2. Если функция $f(t)$ периодична с некоторым периодом T и абсолютно интегрируема на периоде, то же самое верно и для $f_x^*(t)$.

Теорема 16.2. (Признак Дини сходимости ряда Фурье.) Пусть функция f 2π -периодична и абсолютно интегрируема на периоде, x — ее точка непрерывности или разрыва первого рода и интеграл

$$\int_0^\pi \frac{|f_x^*(t)|}{t} dt < \infty. \quad (16.7)$$

Тогда тригонометрический ряд Фурье функции f сходится в точке x к значению

$$\frac{f(x+0) + f(x-0)}{2},$$

в частности, в точке непрерывности — к $f(x)$.

Следствие 16.1. Пусть функция f 2π -периодична и абсолютно интегрируема на периоде, а в точке x существуют ее конечные односторонние производные $f'_+(x)$ и

$f'_-(x)$. Тогда тригонометрический ряд Фурье функции f сходится в точке x к значению

$$\frac{f(x+0) + f(x-0)}{2}.$$

Доказательство. Так как при условиях следствия

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow 0+} \frac{f_x^*(t)}{t} &= \\ &= \lim_{t \rightarrow 0+} \left[\frac{f(x+t) - f(x+0)}{t} - \frac{f(x-t) - f(x-0)}{t} \right] = f'_+(x) - f'_-(x) < \infty, \end{aligned}$$

то функция $\frac{f_x^*(t)}{t}$ ограничена на некотором интервале $(0, \delta)$ с $0 < \delta < \pi$. Поэтому существует интеграл Римана

$$\int_0^\delta \frac{|f_x^*(t)|}{t} dt,$$

а интеграл

$$\int_\delta^\pi \frac{|f_x^*(t)|}{t} dt$$

сходится как интеграл от произведения абсолютно интегрируемой функции на ограниченную, что влечет справедливость условий теоремы, а следовательно, и ее заключения.

Замечание 16.3. Это следствие означает, в частности, что тригонометрический ряд Фурье функции f , кусочно дифференцируемой на $[-\pi, \pi]$, при $x \in (-\pi, \pi)$ сходится к $\frac{f(x+0) + f(x-0)}{2}$, а при $x = \pm\pi$ — к $\frac{f(-\pi+0) + f(\pi-0)}{2}$ (так как в силу 2π -периодичности функции f имеем $f(-\pi \pm 0) = f(\pi \pm 0)$).