Modèles de calcul

Modèles de calcul

Année 2008-2009

M1. Univ. Bordeaux 1

3 décembre 2008

Modèles de calcul

Objectifs (fiche UE)

Définir, indépendamment de la technologie :

- ce qui est calculable et ce qui ne l'est pas (théorie de la calculabilité);
- ce qui est calculable efficacement et ce qui ne l'est pas (théorie de la complexité).

Modalités du cours

- ▶ 12 cours, 4 groupes de TD (débutent semaine du 15/9/08).
- A. Dicky, G. Sénizerques, M. Zeitoun, A. Zvonkine.
- ► Contrôle continu (CC) obligatoire sauf dispense.
- ▶ Note finale session 1 :

75% Examen (3h) + 25% CC.

▶ Note finale session 2 :

max(Examen, 75% Examen (3h) + 25% CC).

Modèles de calcul

Bibliographie

- J.E. Hopcroft, R. Motwani, J. D. Ullman. Introduction to Automata Theory, Languages & Computation. Addison-Wesley, 2005.
- M. Sipser.
 Introduction to the Theory of Computation.
 PWS publishing Company, 1997.
- O. Carton.
 Langages formels, Calculabilité et Complexité.
 Vuibert, 2008.
- J.M. Autebert. Calculabilité et Décidabilité. Masson, 1992.
- P. Wolper. Introduction à la calculabilité. InterÉditions, 1991.

Bibliographie complémentaire

J.F. Rey.
Calculablité, Complexité et Approximation.
Vuibert. 2004.

H. R. Lewis, Ch. Papadimitriou. Elements of the theory of computation. Prentice-Hall, 1981.

M. Garey, D. Johnson.
Computers and intractability.
W.H. Freeman & Co, 1979.

Ch. Papadimitriou.
Computational complexity.
Addison-Wesley, 1995.

Modèles de calcul

Présentation, bref historique

Plan

Présentation, bref historique

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Machines de Turing

Machines RAM

Problèmes indécidables

Réductions: logique, graphes, et problèmes sur entiers

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Fonction récursives

Plan du cours

Présentation, bref historique

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Machines de Turing

Machines RAM

Problèmes indécidables

Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Fonction récursives

Modèles de calcul

Présentation, bref historique

Questions abordées dans ce cours

- Quels problèmes peut-on résoudre avec une machine (indépendamment de puissance de calcul des machines)?
- Comment formaliser
 - ce qu'est un problème?
 - ► ce qu'est une machine?
- Quelles fonctions peut-on calculer avec une machine?
- Comment comparer la complexité des problèmes? Y a-t-il des problèmes inhéremment difficiles?

Présentation, bref historique

Bref historique

1900	Hilbert, 10 ^{ème} problème : peut-on <mark>décider</mark> , de façon
	mécanique, si une équation Diophantienne a une solution?

1931 Gödel publie le théorème d'incomplétude.

1935 Turing formalise une définition de machine et de calcul.

1936 Church exhibe un problème non résoluble par machine.

1938 Kleene prouve l'équivalence entre machines de Turing, λ -calcul, fonctions récursives.

1947 Post & Markov prouvent qu'un problème posé par Thue en 1914 n'est pas résoluble mécaniquement.

1970 Matiyasevich répond négativement au 10ème problème de Hilbert.

1971 Cook & Levin formalisent la notion de problème NP-complet.

Modèles de calcul

└─ Présentation, bref historique

Exemples de problèmes de décision (2)

Problème 5	Donnée Un graphe donné par une liste
	d'adiacence.

Question Le graphe est-il 3-coloriable?

Problème 6 D. Un puzzle Eternity http://fr.eternityii.com.

Q. Le puzzle a-t-il une solution?

Problème 7 D. Un programme C.

Q. Le programme s'arrête-t-il sur au moins l'une de ses entrées?

Problème 8 D. Un programme C.

Q. Le programme s'arrête-t-il sur toute entrée?

Problème 9 D. Des couples de mots $(u_1, v_1), \dots, (u_n, v_n)$.

Q. Existe-t-il des entiers i_1, \ldots, i_k tels que $u_{i_1} \ldots u_{i_k} = v_{i_1} \ldots v_{i_k}$?

Modèles de calcul

└ Présentation, bref historique

Exemples de problèmes de décision

Problème 1 Donnée Un nombre entier positif *n* en base 2.

Question *n* est-il pair?

Problème 2 D. Un nombre entier positif *n* en base 10.

Q. *n* est-il premier?

Problème 3 D. Un automate A et un mot x.

Q. \mathcal{A} accepte-t-il x?

Problème 4 D. Un programme C.

Q. Le programme est-il syntaxiquement correct?

Modèles de calcul

Présentation, bref historique

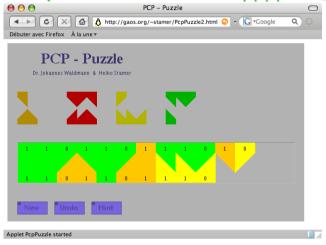
Problème 6 : Eternity II



Présentation, bref historique

Problème 9 : PCP, Problème de correspondance de Post

http://www.theory.informatik.uni-kassel.de/~stamer/pcp/pcpcontest_en.html



Modèles de calcul

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Plan

Présentation, bref historique

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Machines de Turing

Machines RAM

Problèmes indécidables

Réductions: logique, graphes, et problèmes sur entiers

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Fonction récursives

Modèles de calcul

Présentation, bref historique

Notion de problème de décision

Un problème de décision est

- ▶ une question...
- ... portant sur un ensemble de données...
- ...dont une description est fixée...
- ▶ ... et dont la réponse est OUI ou NON.

Ne pas confondre problème et algorithme le résolvant.

Une instance du problème est la question posée sur une donnée particulière.

- On s'intéressera aussi aux problèmes calculatoires, dont la réponse n'est pas nécessairement binaire (OUI/NON).
- Exemple : calculer un 3-coloriage.

Modèles de calcul

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Ensembles dénombrables

- ▶ On note $\mathbb{N} = \{0, 1, 2, ...\}$ l'ensemble des entiers naturels.
- ▶ Un ensemble E est dit dénombrable s'il est en bijection avec \mathbb{N} .
- ▶ Un ensemble fini ou dénombrable est dit au plus dénombrable.
- **Exemples.** Les ensembles suivants sont dénombrables :
 - 1. L'ensemble \mathbb{N}^* des entiers strictement positifs,
 - Pour un entier k > 0 donné, l'ensemble des entiers divisibles par k,
 - 3. L'ensemble des entiers qui sont des puissances de 2,
 - 4. L'ensemble des entiers naturels qui sont des cubes,
 - 5. L'ensemble des nombres premiers,
 - 6. L'ensemble $\mathbb Z$ des entiers relatifs,
 - 7. L'ensemble $\mathbb{N} \times \mathbb{N}$,
 - 8. L'ensemble $\mathbb Q$ des rationnels.

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Propriétés des ensembles dénombrables

Proposition

- 1a. Toute partie de N est au plus dénombrable.
- 1b. Toute partie d'un ensemble dénombrable est au plus dénombrable.
- 2. Soit $f : A \rightarrow B$ une application.
 - 2.1 Si f est injective et B dénombrable, alors A est au plus dénombrable.
 - 2.2 Si f est surjective et A dénombrable, alors B est au plus dénombrable.

Modèles de calcul

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Quelques ensembles non dénombrables

Proposition Les ensembles suivants ne sont pas dénombrables :

- 1. l'ensemble des nombres réels;
- 2. l'ensemble des suites infinies d'entiers;
- 3. l'ensemble des parties de \mathbb{N} ;
- 4. l'ensemble des suites infinies de 0 ou 1;
- 5. I'ensemble des applications de \mathbb{N} dans $\{0,1\}$.

Note Les trois derniers ensembles sont en bijection.

À une partie X de \mathbb{N} , on associe la suite $x=(x_n)_{n\geqslant 0}$ définie par

$$x_n = \begin{cases} 1 & \text{si } n \in X \\ 0 & \text{si } n \notin X \end{cases}$$

De même, à toute suite $x=(x_n)_{n\geqslant 0}$ à valeurs dans $\{0,1\}$, on associe bijectivement l'application $f_x:\mathbb{N}\to\{0,1\}$ définie par $f_x(n)=x_n$.

Modèles de calcul

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Propriétés des ensembles dénombrables

Proposition

- 1a. Si A et B sont dénombrables, alors $A \times B$ l'est aussi.
- 1b. Si A_1, \ldots, A_n sont dénombrables, $\prod_{i=1}^n A_i$ l'est aussi (récurrence).
- 2. Si J est au plus dénombrable, et si A_i est au plus dénombrable, pour $i \in J$, alors $\bigcup_{i \in J} A_i$ est dénombrable.
- 3. Si $A \neq \emptyset$ est au plus dénombrable, alors A^* est dénombrable.
- 4. L'ensemble des automates finis sur alphabet A fini est dénombrable.
- 5. L'ensemble des programmes C est dénombrable.

Modèles de calcul

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Quelques ensembles non dénombrables

L'argument ci-dessous, dû à Cantor, permet de montrer que l'ensemble $E=\{0,1\}^{\mathbb{N}}$ des suites infinies de 0 ou 1 est non dénombrable.

- ▶ Soit $f : \mathbb{N} \to E$ une application.
- ▶ Soit $x = (x_n)_{n \ge 0}$ la suite infinie de 0 ou 1 définie par

$$x_n=1-f(n)_n$$

- ▶ Puisque $x_n \neq f(n)_n$, on a $x \neq f(n)$, et ce, pour tout $n \in \mathbb{N}$.
- ▶ Comme $x \in E$ n'est pas de la forme f(n), f n'est pas surjective.
- ▶ En particulier, il n'y a aucune bijection de \mathbb{N} dans E.

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Un paradoxe?

- ▶ On suppose qu'on dispose d'un ordinateur à mémoire infinie.
- On considère les programmes C qui écrivent une suite de 0 ou 1.
- ▶ On interprète une telle suite $a_1, a_2, ...$ comme le réel $0, a_1 a_2 ...$
- Un tel réel est dit calculable.
- ▶ L'ensemble de ces programmes est dénombrable : $\{P_1, P_2, \ldots\}$.
- ▶ On considère le programme qui
 - ▶ lance P_1 jusqu'à ce que celui-ci s'apprête à écrire a_1 , et écrit à la place un entier différent de a_1 , puis,
 - ▶ lance P_2 jusqu'à ce que celui-ci s'apprête à écrire a_2 , et écrit à la place un entier différent de a_2 , etc.
- ▶ Notre programme écrit un réel calculable non calculable!
- Où est l'erreur?

Modèles de calcul

☐ Machines de Turing

Notion de problème : formalisation

- Un problème de décision est la donnée d'un ensemble dénombrable / d'instances et d'un sous-ensemble P ⊆ I d'instances positives.
- Exemples
 - ▶ $I = \mathbb{N}$, $P = \{n \in \mathbb{N} \mid n \text{ est premier}\}$,
 - ▶ $I = \{G \mid G \text{ graphe fini}\}, P = \{G \in I \mid G \text{ est 3-coloriable}\},$
 - ▶ $I = \{G \mid G \text{ grammaire hors contexte}\}, P = \{G \in I \mid G \text{ est ambiguë}\}.$
- ▶ Pour Σ fini, un codage des instances est une application injective $\langle \cdot \rangle : I \to \Sigma^*$ associant à chaque élément x de I un mot $\langle x \rangle \in \Sigma^*$.
- ▶ Exemples
 - ▶ $I = \mathbb{N}$, $\Sigma = \{a\}$ et $\langle n \rangle = a^n$.
 - $I = \mathbb{N}, \Sigma = \{0, 1\} \text{ et } \langle n \rangle = \text{codage en base 2 de } n.$
- \triangleright Σ^* se partitionne en 3 ensembles :
 - ▶ Instances positives : $L_P = \{ \langle x \rangle \mid x \in P \}$.
 - Instances positives : $L_N = \{\langle x \rangle \mid x \in I \text{ et } x \notin P\}$.

Modèles de calcul

Machines de Turing

Plan

Présentation, bref historique

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Machines de Turing

Machines RAM

Problèmes indécidables

Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Classes de complexité: P, NP. NP-complétude

Fonction récursives

Modèles de calcul

Machines de Turing

Notion de problème

▶ Un problème de décision peut se voir comme une fonction

$$f_P: \Sigma^* \longrightarrow \{\text{OUI}, \text{NON}\}$$

calculant le langage L_P , au sens que $f_P(\langle x \rangle) = \mathsf{OUI} \iff x \in P$.

▶ Plus généralement, on s'intéresse au calcul de fonctions

$$f: \Sigma_1^* \longrightarrow \Sigma_2^*$$

- ► Exemples
 - $\Sigma_1 = \Sigma_2 = \{0, 1\},$
 - ▶ un élément de {0,1}* représente un entier codé en base 2
 - f calcule la fonction $n \mapsto 3^n$.

Notion de machine

- ▶ Résoudre un problème consiste à déterminer pour $x \in I$, si $\langle x \rangle \in L_P$.
- ▶ On veut une machine « acceptant » les mots de L_P .
- Automates : mémoire bornée.
- ▶ Automates à pile : ne reconnaissent pas les langages
 - ► $\{a^n b^n c^n \mid n \ge 0\}$ ► $\{ww \mid w \in \{a, b\}^*\}$
- On peut reconnaître tous les langages avec un automate à nombre infini d'états.

Modèles de calcul

Machines de Turing

Machines de Turing: intuition

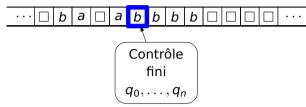
- Le nombre d'états d'une machine de Turing est fini : un ordinateur a un nombre fini de registres.
- ► La bande représente la mémoire de la machine. Elle est infinie : sur un ordinateur, on peut ajouter des périphériques mémoire (disques...) de façon quasi-illimitée.
- L'accès à la mémoire est séquentiel : la machine peut bouger sa tête à droite ou à gauche d'une case à chaque étape.

Modèles de calcul

Machines de Turing

Machines de Turing

- ▶ Les machines de Turing sont des abstractions des ordinateurs.
- ▶ Une machine de Turing comporte :



- Une bande infinie à droite et à gauche faite de cases consécutives.
- ▶ Dans chaque case se trouve un symbole, éventuellement blanc □.
- Une tête de lecture-écriture.
- Un contrôle à nombre fini d'états.

Modèles de calcul

Machines de Turing

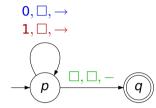
Machines de Turing: formalisation

Une Machine de Turing (MT) à une bande $M = (Q, q_0, F, \Sigma, \Gamma, \delta)$ est donnée par

- ▶ *Q* : ensemble fini d'états.
- $ightharpoonup q_0$: état initial.
- $ightharpoonup F \subseteq Q$: ensemble d'états finaux (ou acceptants).
- ▶ Γ : alphabet fini de la bande, avec \square ∈ Γ .
- ▶ Σ : alphabet d'entrée, avec Σ ⊆ Γ \ $\{\Box\}$.
- δ : ensemble de transitions. Une transition est de la forme (p,a,q,b,d), notée $p \xrightarrow{a,b,d} q$, avec
 - ▶ $p, q \in Q$,
 - ▶ $a, b \in \Gamma$,
 - \bullet $d \in \{\leftarrow, -, \rightarrow\}$.
- ▶ On supposera qu'aucune transition ne part d'un état de F.

Machines de Turing: représentation graphique

- ▶ On représente souvent une MT comme un automate.
- ▶ Seules changent les étiquettes des transitions.
- ightharpoonup Exemple, avec $\Gamma = \{0, 1, \square\}$ et $\Sigma = \{0, 1\}$:



représente la machine avec $Q = \{p, q\}$, $q_0 = p$, $F = \{q\}$, $\delta = \{(p, 0, \square, \rightarrow, p), (p, 1, \square, \rightarrow, p), (p, \square, \square, -, q)\}$

Modèles de calcul

Machines de Turing

Fonctionnement d'une MT

- ▶ Chaque pas consiste à appliquer une transition.
- ▶ Une transition de la forme $p \xrightarrow{a,b,d} q$ est possible seulement si
 - 1. la machine se trouve dans l'état p, et
 - 2. la lettre se trouvant sous la tête de lecture-écriture est a.
- ▶ Dans ce cas, l'application de la transition consiste à
 - changer l'état de contrôle qui devient q,
 - ► remplacer le contenu de la case sous la tête de lecture-écriture par *b*,
 - ▶ bouger la tête d'une case à gauche si $d = \leftarrow$, ou
 - ▶ bouger la tête d'une case à droite si $d = \rightarrow$, ou
 - ▶ ne pas bouger la tête si d = -.

Fonctionnement d'une MT

- ▶ Initialement, un mot w est écrit sur la bande entouré de \square .
- ▶ Un calcul d'une MT sur w est une suite de pas de calcul.
- ► Cette suite peut être finie ou infinie.
- ► Le calcul commence
 - ▶ avec la tête de lecture-écriture sur la première lettre de w,
 - ▶ dans l'état q₀.
- ► Chaque pas de calcul consiste à appliquer une transition, si possible.
- Le calcul ne s'arrête que si aucune transition n'est applicable.

Modèles de calcul

Machines de Turing

Configurations et calculs

- ▶ Une configuration représente un instantanné du calcul.
- ► La configuration *uqv* signifie que
 - L'état de contrôle est q
 - ▶ Le mot écrit sur la bande est uv, entouré par des \Box ,
 - ▶ La tête de lecture est sur la première lettre de v.
- ▶ La configuration initiale sur w est donc q_0w .
- ▶ Pour 2 configurations C, C', on écrit $C \vdash C'$ lorsqu'on obtient C' par application d'une transition à partir de C.

Un calcul d'une machine de Turing est une suite de configurations.

$$C_0 \vdash C_1 \vdash C_2 \vdash \cdots$$

Calculs acceptants

Un calcul d'une machine de Turing est une suite de configurations.

$$C_0 \vdash C_1 \vdash C_2 \vdash \cdots$$

3 cas possibles

- ▶ Le calcul est infini,
- ▶ Le calcul s'arrête sur un état final (de F),
- ▶ Le calcul s'arrête sur un état non final (pas de F).

Modèles de calcul

Machines de Turing

Exemples de machines de Turing

- ► Machine qui effectue while(true);
- ► Machine qui efface son entrée et s'arrête.
- ► Machine qui accepte 0*1*.
- ▶ Machine qui accepte $\{a^{2^n} \mid n \ge 0\}$.
- ▶ Machine qui accepte $\{a^nb^n \mid n \ge 0\}$.
- ▶ Machine qui accepte $\{a^nb^nc^n \mid n \ge 0\}$.
- ▶ Machine qui accepte $\{ww \mid w \in \{0,1\}^*\}$.

Modèles de calcul

Machines de Turing

Langages acceptés

On peut utiliser une machine pour accepter des mots.

▶ Le langage $\mathcal{L}(M) \subseteq \Sigma^*$ des mots acceptés par une MT M est l'ensemble des mots w sur lesquels il existe un calcul fini

$$C_0 \vdash C_1 \vdash C_2 \vdash \cdots \vdash C_n$$

avec $C_0 = q_0 w$ (w est le mot d'entrée) et $C_n \in \Gamma^* F \Gamma^*$.

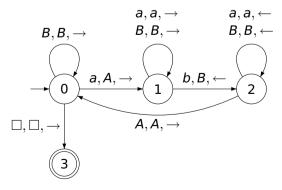
- ▶ 3 cas exclusifs : un calcul peut
 - soit s'arrêter sur un état acceptant,
 - soit s'arrêter sur un état non acceptant,
 - soit ne pas s'arrêter.
- ▶ On dit qu'une machine est déterministe si, pour tout $(p,a) \in Q \times \Gamma$, il existe au plus une transition de la forme $p \xrightarrow{a,b,d} q$.
- ▶ Si *M* est déterministe, elle n'admet qu'un calcul par entrée.

Modèles de calcul

Machines de Turing

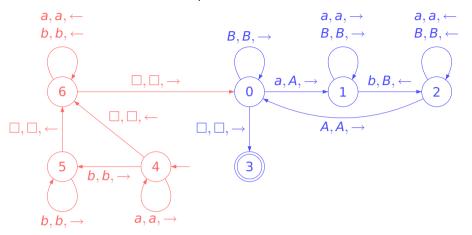
MT acceptant $(\{a^nb^n \mid n \geqslant 0\})^*$

Idée : marquer le 1er a et le 1er b, et recommencer.



MT acceptant $\{a^nb^n \mid n \geqslant 0\}$

Idée : idem en vérifiant qu'on est dans a^*b^* .



Modèles de calcul

Machines de Turing

Les machines de Turing peuvent calculer

- ▶ On peut utiliser les MT pour accepter des langages ou calculer.
- ▶ Une MT déterministe acceptant un langage *L* calcule la fonction caractéristique de *L* définie par

$$f: \Sigma^* \to \{0, 1\}$$

$$w \mapsto \begin{cases} 0 & \text{si } w \notin L, \\ 1 & \text{si } w \in L. \end{cases}$$

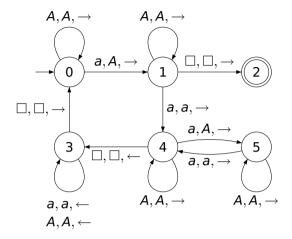
- ▶ Plus généralement, on peut associer à une MT déterministe M une fonction $f_M: \Sigma^* \to \Gamma^*$
 - ▶ On écrit la donnée $w \in \Sigma^*$ sur la bande,
 - ▶ Si la MT s'arrête avec sur la bande le mot $z \in \Gamma^*$, la fonction est définie par $f_M(w) = z$.

Modèles de calcul

Machines de Turing

MT acceptant $\{a^{2^n} \mid n \geqslant 0\}$

Idée: marquer un a sur 2.

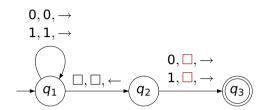


Modèles de calcul

Machines de Turing

Exemples de machines de Turing

- Machine qui interprête son entrée comme un entier n, le remplace par $\lfloor n/2 \rfloor$ et s'arrête.
- Machine qui effectue l'incrément en binaire.
- ▶ Machine qui effectue l'addition de deux entiers en unaire.
- ► Machine qui effectue la multiplication de deux entiers en unaire.



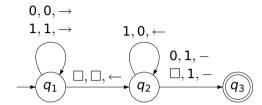
Addition en unaire

Le mot d'entrée est de la forme $1^n \# 1^m$ interprété comme la donnée des entiers n et m.

Modèles de calcul

Machines de Turing

Incrément en binaire



Modèles de calcul

Machines de Turing

Il existe des langages non décidables

- ▶ Thèse de Church : les MT capturent tout ce qui est calculable.
- ▶ Un langage *L* est décidable (ou récursif) s'il existe une MT qui
 - ▶ s'arrête sur F partant d'un mot de L,
 - s'arrête sur $Q \setminus F$ partant d'un mot de $\Sigma^* \setminus L$.
- ▶ L'ensemble des langages sur {0,1}* est non dénombrable.
- L'ensemble des machines de Turing est dénombrable.
- ▶ Il existe donc des langages non décidables.
- ▶ Peut-on décrire explicitement un tel langage?

Variations des machines de Turing

On peut changer la définition des MT de plusieurs façons :

- bande finie sur la gauche et infinie sur la droite,
- un unique état acceptant, un unique état rejetant,
- calculs replaçant la tête en début de bande...
 - ... et terminant avec le mot d'entrée écrit sur la bande,
- machines déterministes,
- ▶ petit alphabet de bande : $\Gamma = \Sigma \cup \{\Box\}$,
- ▶ machine à plusieurs bandes et plusieurs têtes.

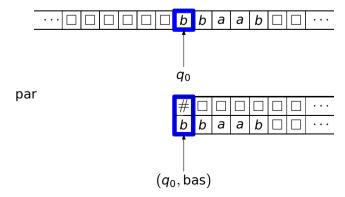
Ces variations n'affectent pas ce que l'on peut accepter ou calculer.

Modèles de calcul

Machines de Turing

Bande finie à gauche

- ► On «replie» la bande.
- On représente la configuration initiale



Simulation : pour montrer l'équivalence des variantes

- ▶ Intuitivement, une machine M_2 simule une machine M_1 lorsque M_2 peut effectuer les mêmes calculs que M_1 .
- ▶ Un exemple (qui n'est pas général) où M₂ simule M₁:

$$Q_1 \subseteq Q_2, \quad F_1 = F_2, \quad \Gamma_1 \subseteq \Gamma_2$$
, et $\forall C, C' \in \Gamma_1^* Q_1 \Gamma_1^*$ $C \vdash_1 C' \text{dans } M_1 \Leftrightarrow C \vdash_2 C_1 \vdash_2 C_2 \vdash_2 \cdots \vdash_2 C_k \vdash_2 C'$ $\text{dans } M_2 \text{ avec } C_i \notin \Gamma_2^* Q_1 \Gamma_2^*$

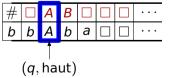
 $ightharpoonup M_2$ simule M_1 si elle peut effectuer les mêmes passages entre configurations (éventuellement par plusieurs transitions).

Modèles de calcul

Machines de Turing

Bande finie à gauche

- ▶ On a $\Gamma_2 = (\{\#\} \cup \Gamma_1) \times \Gamma_1$.
- # est un nouveau symbole servant à repérer le début de bande.
- ▶ On a $Q_2 = Q_1 \times \{\text{haut}, \text{bas}\}.$
- ▶ Une configuration de la nouvelle machine est du type



représente la configuration de la machine initiale



Reste à écrire les transitions.

Bande finie vs. bi-infinie

► Inversement, toute machine travaillant sur une bande finie peut être simulée par une machine à bande bi-infinie.

Modèles de calcul

Machines de Turing

Composition des MT

- ▶ En connectant l'état final (supposé unique) d'une machine M_1 à l'état initial d'une machine M_2 , on compose les fonctions calculées par les deux machines.
- ▶ Si M_1 termine en restaurant le mot d'entrée, on exécute la séquence M_1 ; M_2 .
- ► Exemple : codage unaire → binaire en utilisant l'incrémentation.

Modèles de calcul

Machines de Turing

Un unique état acceptant, un unique état rejetant

A partir de $M=(Q,q_0,F,\Sigma,\Gamma,\delta)$, on construit $M'=(Q',q'_0,F',\Sigma',\Gamma',\delta')$.

- ➤ On ajoute un état OK, seul état acceptant de la nouvelle machine M'.
- ▶ ... et des transitions de F vers OK.

$$P Q' = Q \uplus \{\mathsf{OK}\}, \ q_0' = q_0, \ P' = \{\mathsf{OK}\}, \ \Sigma' = \Sigma, \ \Gamma' = \Gamma, \\ \delta' = \delta \cup (P \times \Gamma \times \{\mathsf{OK}\} \times \Gamma \times \{-\}).$$

On peut de même transformer M pour que :

- ▶ il y ait un unique état rejetant KO.
- ▶ tout calcul de M qui s'arrête replace la tête en début de mot écrit.
- ► *M* sauvegarde son mot d'entrée et le restaure sur la bande quand elle s'arrête.

Modèles de calcul

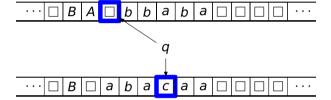
Machines de Turing

Langage des machines de Turing

- Les simplifications précédentes permettent de composer les MT.
- ► Composition séquentielle : M₁; M₂.
- ▶ Test : Si M_1 alors M_2 sinon M_3 .
- ▶ Boucle : Tant que M_1 faire M_2 .
- Instructions de base
 - ightharpoonup test de lecture R == a.
 - écriture de a : W(a),
 - Déplacements : G ou D,
 - arrêt OK ou KO.

Plusieurs bandes

- ▶ On peut utiliser plusieurs bandes.
- ▶ Initialement, le mot d'entrée est écrit sur une bande,
- ► Chaque transition lit un symbole sur chaque bande, et en fonction des symboles lus et de l'état, la machine
 - change d'état,
 - écrit un nouveau symbole sous chacune des têtes.
 - déplace chaque tête indépendamment.



Modèles de calcul

Machines de Turing

Plusieurs bandes

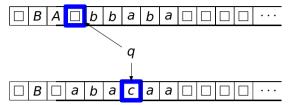
- ▶ Idée de la simulation : position des têtes stockée dans la bande.
- ▶ Chaque transition de la machine originale est simulée par
 - un aller sur la bande pour récupérer les symboles sous les têtes,
 - ▶ un retour pour simuler la transition.
- Contrairement à la simulation de bande infinie par bande finie, plusieurs mouvements sont nécessaires pour simuler un seul mouvement.
- ▶ La nouvelle machine est intuitivement « plus lente ».
- ► De combien? Retour aux classes P et NP

Modèles de calcul

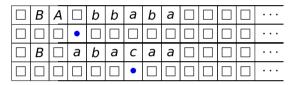
Machines de Turing

Plusieurs bandes

▶ Simulation possible : regrouper les bandes.



est représentée par



Modèles de calcul

Machines de Turing

Machines déterministes

- ► Comme pour les automates finis, pour toute machine *M*, on peut construire une machine déterministe qui simule *M*.
- ▶ Idée : on parcourt l'arbre des calculs en largeur.
- ▶ On note r le nombre maximal de choix dans M.
- On utilise 3 bandes :
 - bande 1 : sauvegarde la valeur du mot d'entrée w.
 - ▶ bande 2 : génère dans l'ordre hiérarchique les suites finies d'entiers sur {1,...,r}.
 - ▶ bande 3 : effectue le calcul de *M* sur *w* correspondant à la suite de choix écrite sur la bande 2.

Retour aux classes P et NP

$$\Gamma = \Sigma \cup \{\Box\}$$

- ▶ On peut faire en sorte que Γ n'utilise pas de symboles supplémentaires, à part \square .
- ▶ Idée : coder chaque symbole de Γ sur $\Sigma \cup \{\Box\}$.
- Représenter
 - ▶ 0 par (0, □, ..., □),
 ▶ 1 par (1, □, ..., □),
 ▶ □ par (□, □, ..., □),

Modèles de calcul L_{Machines RAM}

Machines RAM

Une machine RAM est une machine possédant

- ▶ Un programme, qui est une suite finie d'instructions $l_0, l_1, l_2, ...$
- ▶ Une suite infinie de registres $R_0, R_1, R_2 \dots$
- ► Deux registres spéciaux :
 - L'accumulateur A.
 - Le compteur de programme PC (program counter).
- ▶ Une bande d'entrée sur laquelle la machine lit ses données.
- ▶ Une bande de sortie sur laquelle la machine écrit ses résultats.

Modèles de calcul

Machines RAM

Plan

Présentation, bref historique

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Machines de Turing

Machines RAM

Problèmes indécidables

Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Classes de complexité: P, NP. NP-complétude

Fonction récursives

Modèles de calcul

Machines RAM: registres

- ► Chaque registre peut mémoriser n'importe quel entier positif ou nul.
- ▶ Initialement, tous les registres ont comme valeur 0.
- ▶ Le registre PC contient le numéro de la prochaine instruction à exécuter.
- Les autres registres, y compris l'accumulateur A, contiennent des valeurs manipulées par la machine au cours du calcul.

Modèles de calcul

Machines RAM

Machines RAM: instructions

Les instructions sont de 4 types :

- 1. Manipulations de registres.
- 2. Opérations arithmétiques.
- 3. Sauts et arrêt.
- 4. Entrées/sorties.

Modèles de calcul L_{Machines RAM}

Machines RAM: Opérations arithmétiques

- incr : incrémente de 1 la valeur contenue dans l'accumulateur A.
- decr : décrémente de 1 la valeur contenue dans l'accumulateur
 A, si elle est strictement positive. Ne fait rien sinon.

Modèles de calcul

Machines RAM

Machines RAM: manipulations de registres

- load : charge une valeur dans l'accumulateur A. Modes d'adressage :
 - ▶ load # < n > : met l'entier n dans l'accumulateur A.
 - ▶ load < n >: met l'entier contenu dans R_n dans l'accumulateur A.
 - ▶ load $(\langle n \rangle)$: met l'entier contenu dans R_{R_n} dans l'accumulateur A.
- store : range la valeur contenue dans A dans un registre. Modes :
 - ▶ store $\langle n \rangle$: met la valeur contenue dans A dans R_n .
 - **store** $(\langle n \rangle)$: met la valeur contenue dans A dans R_{R_n} .

Modèles de calcul

Machines RAM : sauts et arrêt

- ▶ jump $\langle n \rangle$: saut inconditionnel à l'instruction I_n .
- \triangleright jz $\langle n \rangle$: saut à l'instruction I_n si l'accumulateur A est nul.
- ▶ stop : fin du programme.

En pratique, on se permet de mettre des étiquettes au niveau d'instructions vers lesquelles on veut aller.

Modèles de calcul

Machines RAM

Machines RAM: E/S

Sur la bande d'entrée se trouve une suite d'entiers (les entrées du programme).

- ► read : lit la valeur courante de la bande d'entrée et la met dans l'accumulateur A. La prochaine valeur lue sera la suivante de la bande d'entrée.
- write : écrit sur la bande de sortie la valeur contenue dans l'accumulateur A.

Modèles de calcul

Jeux d'instruction des machines RAM vs. processeurs

Les machines RAM

- + peuvent manipuler des entiers arbitraires,
- + peuvent utiliser un nombre arbitraire de registres.
- ont un jeu d'instructions plus restreint que celui des processeurs habituels.

Mais on peut reprogrammer les instructions manquantes.

- ➤ Opérations arithmétiques (addition, multiplication, soustraction « tronquée »,...).
- ► Appel de sous-programme : call/return
 - → nécessite un décalage de registres.

Modèles de calcul

Machines RAM

Exécution d'une machine RAM

- ▶ La machine exécute les instructions en commençant par l₀.
- ▶ Une fois l'instruction l_n exécutée, c'est l'instruction l_{n+1} qui est exécutée, sauf après une instruction de saut ou stop.

Modèles de calcul L_{Machines RAM}

Machines RAM: simulation par machines de Turing

Une MT peut simuler une RAM : tout programme RAM peut être réalisé par machine de Turing à plusieurs bandes :

- ► Une bande d'entrée sur laquelle on met les données séparées par □.
- Une bande de sortie.
- ▶ Une bande pour l'accumulateur (en binaire par exemple).
- ▶ Une bande pour tous les autres registres, séparés par □.
- Une bande de travail servant à retrouver le contenu d'un registre.

Modèles de calcul

Machines RAM

Machines RAM: simulation par machines de Turing

- ▶ Chaque instruction est codée par une partie de la machine.
- Les instructions sont reliées entre elles grâce aux états.

Exemples.

- ▶ incr/decr : machines incrémentation/décrémentation déjà vues, travaillant sur la bande correspondant à l'accumulateur.
- ▶ load <n> : recherche du contenu de R_n et recopie dans A. Pour la recherche, on initialise la bande de travail à n et place la tête de la bande des registres derrière le n-ième \square .
- ▶ jump q : correspond aux transitions $p \xrightarrow{x/x/-} q$ pour $x \in \Gamma$.
- ightharpoonup jz q : idem si l'accumulateur est nul. Sinon, aller en p+1.
- ▶ stop : aller dans l'état OK.

Modèles de calcul L_{Machines RAM}

Simulation inverse

Inversement, on peut simuler toute machine de Turing par une RAM. Idée de simulation, pour machine à bande infinie à droite :

- ▶ Mémoriser dans R_1 le contenu de la case 1, dans R_2 celui de la case 2, etc.
- ▶ Mémoriser dans R₀ la position de la tête de lecture.
- ▶ Initialiser la bande, et simuler chaque instruction par un bout de code.
- ▶ Suite en TD...

Modèles de calcul

Machines RAM

À quoi sert cette simulation?

- ► On peut compiler un programme C (sans entrée-sortie) vers un programme RAM.
- La simulation précédente montre qu'on peut compiler tout programme RAM en machine de Turing.
- ➤ Tout programme sans entrée-sortie dans n'importe quel un langage de programmation actuel se compile en une machine de Turing.

Modèles de calcul

Problèmes indécidables

Plan

Présentation, bref historique

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Machines de Turing

Machines RAM

Problèmes indécidables

Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Fonction récursives

Problèmes indécidables

Définitions

- ▶ Un langage *L* est récursivement énumérable s'il est le langage accepté par une machine de Turing.
- ▶ RE = classe des langages récursivement énumérables.
- ▶ Note Sur un mot $\Sigma^* \setminus L$, la machine de Turing peut ne pas s'arrêter.
- ► Un langage *L* est récursif ou décidable s'il est le langage accepté par une machine de Turing qui s'arrête sur toute entrée.
- R = classe des langages récursifs.

Modèles de calcul

Problèmes indécidables

Codage des MT

- ▶ On travaille sur $\Sigma = \{0, 1\}$, et on peut supposer $\Gamma = \{0, 1, \square\}$.
- ▶ On ne considère que les MT à un unique état OK.
- ▶ Toute MT de ce type peut se coder sur l'alphabet $\{0,1\}$.
- ▶ On code une transition $p_i \xrightarrow{a_j, a_k, d_\ell} q_m$ par $0^i 10^j 10^k 10^\ell 10^m$.
- ▶ On code la MT *M* par la suite de ces transitions, séparées entre elles par 11, avec deux blocs 111 en début et fin.
- ▶ On note ce code $\langle M \rangle$.
- ▶ Si w est un mot, on note $\langle M, w \rangle$ le code de M suivi par w.

Modèles de calcul

Problèmes indécidables

Lagages RE et R

- ▶ On a clairement $R \subseteq RE$.
- La classe des langages RE est fermée par union.
- ▶ La classe des langages R est fermée par union et complément.
- ▶ Si L et $\Sigma^* \setminus L$ sont dans RE, alors ils sont dans R.
 - ▶ On construit une machine qui simule en parallèle les machines M et N acceptant L et $\Sigma^* \setminus L$ (elle alterne un pas de calcul de M, un pas de calcul de N).
 - ▶ Cette machine s'arrête si l'une des machines M et N s'arrête.
 - ▶ Un mot appartient soit à L, soit à $\Sigma^* \setminus L$, donc elle s'arrête toujours.

Modèles de calcul

Problèmes indécidables

Le langage diagonal

- ▶ On numérote les mots de $\Sigma = \{0,1\}^*$ dans l'ordre hiérarchique.
 - longueur d'abord,
 - ordre lexicographique pour une longueur donnée.

$$w_0 = \epsilon, w_1 = 0, w_2 = 1, w_3 = 00, w_4 = 01, w_5 = 10, w_6 = 11, \dots$$

- ▶ Note Une MT peut calculer le numéro d'un mot.
- ▶ On note M_i la machine telle que $\langle M_i \rangle = w_i$ (par convention $\mathcal{L}(M_i) = \emptyset$ si w_i n'est pas le code d'une machine de Turing).
- ► Proposition Le langage

$$L_d = \{ w_i \mid w_i \notin \mathcal{L}(M_i) \}$$

n'est pas RE.

Problèmes indécidables

Réductions

- \triangleright Soient P_A et P_B deux problèmes.
- \triangleright On note L_A l'ensemble des instances positives de P_A .
- ▶ On note L_B l'ensemble des instances positives de P_B .
- ▶ Une réduction de P_A vers P_B est une fonction calculable par MT $f: \Sigma^* \to \Sigma^*$ telle que

$$x \in L_A \iff f(x) \in L_B$$
.

- ▶ On note $P_A \leq P_B$ (P_A se réduit à P_B)
- ightharpoonup L'existence d'une réduction de P_A vers P_B assure que
 - ▶ si P_B est décidable, P_A l'est aussi,
 - si P_A est indécidable, P_B l'est aussi.

Modèles de calcul

∟ Problèmes indécidables

Un autre langage indécidable

Le langage

$$L_{\varnothing} = \{ \langle M \rangle \mid L(M) = \varnothing \}$$

est n'est pas RE.

- ightharpoonup S'il était dans R, alors L_u le serait aussi.
- ▶ On montre que $\Sigma^* \setminus L_\varnothing$ est RE.
- ▶ On construit une réduction $L_u \leq \Sigma^* \setminus L_{\varnothing}$.
- ightharpoonup À partir d'un algorithme pour décider L_{\varnothing} , on décrit un algorithme pour décider L_{u} .
- À partir de M et w, on construit M' qui efface son entrée et lance M sur w.
- ▶ M' accepte si et seulement si M s'arrête sur OK.

Modèles de calcul

Problèmes indécidables

Langage et machine universelle

Le langage

$$L_u = \{ \langle M, w \rangle \mid M \text{ accepte } w \}$$

est RE, mais pas R.

- ▶ S'il était dans R, alors $\Sigma^* \setminus L_d$ le serait aussi.
- ▶ À partir d'une machine de Turing hypothétique M qui s'arrête sur toute entrée et telle que $\mathcal{L}(M) = L_u$, on construit une machine de Turing M' qui s'arrête sur toute entrée et telle que $\mathcal{L}(M') = \Sigma^* \setminus L_d$.
- ▶ Or, une telle machine M' n'existe pas, car sinon, L_d serait dans R.
- ▶ On a construit une réduction de $\Sigma^* \setminus L_d$ à $L_u : \Sigma^* \setminus L_d \leqslant L_u$.

Modèles de calcul

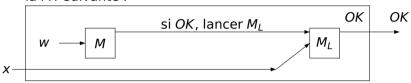
Problèmes indécidables

Théorème de Rice

- ▶ Soit \mathcal{E} l'ensemble des langages RE de $\{0,1\}^*$.
- ightharpoonup Une propriété des langages RE est un sous-ensemble $\mathcal P$ de $\mathcal E$.
- ▶ Une propriété $\mathcal{P} \subseteq \mathcal{E}$ est triviale si $\mathcal{P} = \emptyset$ ou $\mathcal{P} = \mathcal{E}$.
- ▶ Attention Ne pas confondre $\mathcal{P} = \emptyset$ (\mathcal{P} ne contient aucun langage) et $\mathcal{P} = \{\emptyset\}$ (\mathcal{P} ne contient que le langage vide).

Théorème de Rice

- ▶ Toute propriété non triviale \mathcal{P} des langages RE est non décidable.
- ▶ Attention : il s'agit d'une propriété des langages, non des MT.
- ▶ Preuve A nouveau une réduction à partir de L_u.
- ▶ Quitte à changer \mathcal{P} et $\mathcal{E} \setminus \mathcal{P}$, on peut supposer $\emptyset \notin \mathcal{P}$.
- ▶ Comme $P \neq \emptyset$, il existe $L \in P$. Soit M_L telle que $\mathcal{L}(M_L) = L$.
- À partir de M, w donnés, on construit (par machine de Turing!) la MT suivante :



- ▶ Cette machine accepte $\emptyset \notin \mathcal{P}$ si $\langle M, w \rangle \notin L_u$, et $L \in \mathcal{P}$ sinon.
- ▶ Donc si \mathcal{P} était dans R, L_u le serait aussi.

Modèles de calcul

Problèmes indécidables

L'indécidabilité hors du monde des MT : le PCP

- ▶ Problème de correspondance de Post (1946).
- ▶ Donnée : n paires de mots $(u_1, v_1), \dots, (u_n, v_n)$.
- ▶ Question : existe-il une suite finie $i_1, ..., i_k$ telle que

$$u_{i_1}\cdots u_{i_k}=v_{i_1}\cdots v_{i_k}$$

[A noter : les suites d'indices sont les mêmes.]

▶ ~ On peut voir les couples de mots comme des dominos.



- ▶ Une solution : a.bab.ba.aa.aa = ab.abba.aa.a.a
- ▶ Suite d'indices : 1, 4, 3, 2, 2.

Modèles de calcul

Problèmes indécidables

Problème de l'arrêt

Les problèmes suivants sont indécidables :

- ▶ étant donnée une MT M et un mot w, M s'arrête-t-elle sur w?
- \blacktriangleright étant donnée une MT *M*, s'arrête-t-elle sur ε ?
- étant donnée une MT M, s'arrête-t-elle sur au moins une entrée?
- étant donnée une MT M, s'arrête-t-elle sur toute entrée?
- étant donnée une MT M et un état q de M, M utilise-t-elle l'état q sur l'entrée ε ?

Modèles de calcul

Problèmes indécidables

Le PCP modifié (PCPM)

- ▶ Problème de correspondance de Post (1946).
- ▶ Donnée : n paires de mots $(u_1, v_1), \dots, (u_n, v_n)$.
- ▶ Question : existe-il une suite finie $i_1, ..., i_k$ telle que $i_1 = 1$ et

$$u_{i_1}\cdots u_{i_{\nu}}=v_{i_1}\cdots v_{i_{\nu}}$$

A noter : les suites d'indices sont les mêmes,...

... et le premier indice est 1.

Problèmes indécidables

Indécidabilité du PCP et PCPM

▶ On montre que

$$L_u \leq \mathsf{PCPM} \leq \mathsf{PCP}$$
.

- ▶ Comme le langage universel Lu est non décidable, il en est de même de PCPM et de PCP.
- ► Accessoirement, on peut montrer que PCP ≤ PCPM.

Modèles de calcul

Problèmes indécidables

PCPM ≤ PCP : plus difficile

- Supposons donné un algorithme pour résoudre le PCP.
- ▶ On introduit une nouvelle lettre \$, et pour $a_1 \cdots a_k \in A^+$, soient $p(a_1 \cdots a_k) = \$a_1 \cdots \a_k et $s(a_1 \cdots a_k) = a_1 \$ \cdots a_k \$$.
- ▶ Soit $(u_1, v_1), \dots, (u_n, v_n)$ une instance de PCPM.
- \triangleright Soient les 2n + 1 mots suivants :

$$x_i = p(u_i),$$
 $y_i = s(v_i)$
 $x_{n+i} = p(u_i)\$,$ $y_{n+i} = s(v_i)$
 $x_{2n+1} = p(u_1),$ $y_{2n+1} = \$s(v_1).$

▶ Le PCPM sur l'instance $((u_{\ell}, v_{\ell}))_{1 \leq \ell \leq n}$ a une solution si et seulement si le PCP sur l'instance $((x_{\ell}, y_{\ell}))_{1 \leq \ell \leq 2n+1}$ en a une.

Modèles de calcul

Problèmes indécidables

PCP ≤ PCPM

- ► Si on a un algorithme pour résoudre PCPM, on a un algorithme pour résoudre PCP.
- ▶ Il suffit de résoudre *n* PCPM différents, selon le mot avec lequel on commence.

Modèles de calcul

Problèmes indécidables

Indécidabilité du PCPM

- ▶ On rappelle que $L_u = \{\langle M, w \rangle | M \text{ accepte } w \}$ est indécidable.
- ▶ On montre $L_{ij} \leq PCPM$.
- ► Étant donné une MT M et un mot w, on construit une instance $((u_{\ell}, v_{\ell}))_{1 \le \ell \le n}$ de PCPM telle que

$$\langle M, w \rangle \in L_u \iff \begin{array}{c} \mathsf{PCP} \ \mathsf{sur} \ \mathsf{l'instance} \ ((\boldsymbol{u_\ell}, \boldsymbol{v_\ell}))_{1 \leqslant \ell \leqslant n} \\ \mathsf{a} \ \mathsf{une} \ \mathsf{solution} \end{array}$$

- On peut supposer que
 - ▶ le seul état d'arrêt de *M* est *q_{OK}*,
 - ► M déplace sa tête à chaque transition.

Problèmes indécidables

La réduction $L \leq PCPM$

- ▶ Idée : la seule solution sera la suite des configurations sur w.
- La partie bleue est en retard d'une configuration.
- ▶ Domino 1 : $(\#, \#q_0w\#)$. Les autres dominos :
- ▶ Dominos de copie : (a, a), (#, #),
- Dominos de transitions :
- ▶ Si $p \xrightarrow{a,b,\rightarrow} q \in \delta$, on met un domino (pa,bq).
- ▶ Si $p \xrightarrow{a,b,\leftarrow} q \in \delta$, on met un domino (xpa,qxb) pour tout $x \in \Gamma$.
- ▶ Si $p \xrightarrow{\square,b,\to} q \in \delta$, on met un domino (p#,bq#).
- ► Si $p \xrightarrow{\square,b,\leftarrow} q \in \delta$, on met un domino (xp#,qxb#) pour tout $x \in \Gamma$.
- ▶ Dominos de synchronisation en fin de calcul :
 - ▶ pour chaque $a, b \in \Gamma$: (aq_{OK}, q_{OK}) . $(q_{OK}b, q_{OK})$,
 - ▶ $(q_{OK}##, #)$.

Modèles de calcul

└─Problèmes indécidables

Révisions : vrai/faux

- (a) L'ensemble des graphes orientés finis est dénombrable.
- (b) Tout langage fini est décidable.
- (c) Pour tous $K, L \subseteq \Sigma^*$ avec $\Sigma = \{0, 1\}$, si K se réduit à L, alors $\Sigma^* \setminus K$ se réduit à $\Sigma^* \setminus L$.
- (d) Tout langage sur un alphabet à une lettre est décidable.
- (e) Étant donnés une machine de Turing M, un mot w et un entier k, on peut décider si M accepte w en au plus k pas de calcul.
- (f) Étant données deux machines de Turing M_1 et M_2 , on peut décider si $\mathcal{L}(M_1) \subseteq \mathcal{L}(M_2)$.
- (g) Le langage des mots sur l'alphabet ASCII représentant un programme C syntaxiquement correct est décidable.
- (h) Le complément de tout ensemble récursivement énumérable est aussi récursivement énumérable.

Modèles de calcul

Problèmes indécidables

Quelques autres problèmes indécidables

Les problèmes suivants sont indécidables :

- ► Étant donné un jeu fini de tuiles carrées, avec conditions de compatibilité entre côtés, déterminer si on peut paver le 1/4 de plan.
- ▶ Étant donnée une grammaire, déterminer si elle est ambiguë.
- ► Étant donné un nombre fini de matrices 3 × 3 à coefficients entiers, déterminer si un produit permet d'annuler la composante (3,2).
- ► Étant donnée une suite calculable d'entiers, déterminer si elle converge.

Modèles de calcul

Problèmes indécidables

Révisions : problèmes indécidables

Les problèmes suivants sont indécidables :

- 1. P1 : Étant donnée une MT *M*, décider si elle accepte au moins 7 mots.
- 2. P2 : Étant donnée une MT *M*, décider si elle s'arrête toujours avec écrit sur sa bande 2008.
- 3. P3 : Étant donnée une MT *M* et un état *p* de *M*, décider si *M* utilise l'état *p* sur au moins une entrée.
- 4. P4 : Étant donnée une MT *M* et un état *p* de *M*, décider si *M* utilise l'état *p* sur toute une entrée.
- 5. P5 : Étant donnée une MT *M*, décider si elle accepte n'importe quel mot représentant (en binaire) un entier premier.

☐ Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Plan

Présentation, bref historique

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Machines de Turing

Machines RAM

Problèmes indécidables

Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Fonction récursives

Modèles de calcul

Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

SAT

Le problème SAT est le suivant :

- ▶ Donnée : une formule CNF sur des variables $\{x_1, x_2, \dots, \}$.
- ► Question : existe-t-il une assignation de chaque variable *x_i* par vrai ou faux qui rend la formule vraie?

Modèles de calcul

Le Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Littéraux, clauses, et formules CNF

Étant données des variables x_1, x_2, \ldots :

- ▶ un littéral est soit une variable x_i , soit la négation d'une variable $\neg x_i$.
- ▶ Une clause est une disjonction de littéraux.

Exemple: $x_1 \vee \neg x_2 \vee \neg x_4 \vee x_5$.

▶ Une 3-clause est une clause avec 3 littéraux différents.

Exemple : $x_1 \vee \neg x_2 \vee \neg x_4$.

- ▶ Une formule CNF est une conjonction de clauses.
- ▶ Une formule 3-CNF est une conjonction de 3-clauses.

Exemple :
$$(x_1 \lor \neg x_2 \lor \neg x_4) \land (\neg x_1 \lor x_2 \lor x_3)$$
.

Modèles de calcul

Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

3-SAT

Le problème 3-SAT est le suivant :

- ▶ Donnée : une formule 3-CNF sur des variables $\{x_1, x_2, \dots, \}$.
- ▶ Question : existe-t-il une assignation de chaque variable x_i par vrai ou faux qui rend la formule vraie?

Le problème 3-SAT est donc moins général que SAT.

☐ Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Réduction SAT vers 3-SAT

 \blacktriangleright À toute instance φ de SAT, on associe une instance $\widetilde{\varphi}$ de 3-SAT tq.

 φ est satisfaisable $\iff \widetilde{\varphi}$ est satisfaisable.

Remarque. On va construire $\widetilde{\varphi}$ en temps polynomial par rapport à $|\varphi|$.

Modèles de calcul

LRéductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Réduction SAT vers 3-SAT : construction de φ_i

▶ Si $c_i = \ell_1$ (un littéral), on ajoute 2 variables y_i, z_i et

$$\varphi_i = (\ell_1 \vee y_i \vee z_i) \wedge (\ell_1 \vee \neg y_i \vee z_i) \wedge (\ell_1 \vee y_i \vee \neg z_i) \wedge (\ell_1 \vee \neg y_i \vee \neg z_i).$$

▶ Si $c_i = \ell_1 \vee \ell_2$ (2 littéraux), on ajoute 1 variable y_i et

$$\varphi_i = (y_i \vee \ell_1 \vee \ell_2) \wedge (\neg y_i \vee \ell_1 \vee \ell_2).$$

- ▶ Si c_i est une 3-clause : $\varphi_i = c_i$.
- ▶ Si $c_i = \ell_1 \lor \cdots \lor \ell_k$ avec $k \geqslant 4$, on ajoute k-3 variables $t_{i,1}, \ldots, t_{i,k-3}$

$$\varphi_i = (t_{i,1} \vee \ell_1 \vee \ell_2) \wedge (\neg t_{i,1} \vee \ell_3 \vee t_{i,2}) \wedge (\neg t_{i,2} \vee \ell_4 \vee t_{i,3}) \wedge \cdots (\neg t_{i,k-3} \vee \ell_{k-1} \vee \ell_k)$$

Modèles de calcul

LRéductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Réduction SAT vers 3-SAT

Si $\varphi = c_1 \wedge \cdots \wedge c_k$ où chaque c_i est une clause, on construit $\widetilde{\varphi} = \varphi_1 \wedge \cdots \wedge \varphi_k$, où

- \triangleright Chaque φ_i est une conjonction de 3-clauses,
- $ightharpoonup \varphi_i$ utilise les variables de c_i , + éventuellement de nouvelles variables.
- ▶ Si une affectation des variables rend c_i vraie, on peut la compléter pour rendre φ_i vraie.
- ▶ Inversement, si une affectation des variables rend φ_i vraie, sa restriction aux variables de c_i rend c_i vraie.

Modèles de calcul

Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Réduction SAT vers 3-SAT : exemple

- $\varphi = (x_1 \vee \neg x_2 \vee x_3 \vee \neg x_4 \vee x_5) \wedge (x_1 \vee \neg x_2) \wedge (\neg x_1 \vee x_2 \vee x_4),$ alors
- La construction donne

$$\tilde{\varphi} = (t_{1,1} \lor x_1 \lor \neg x_2) \land (\neg t_{1,1} \lor x_3 \lor t_{1,2}) \land (\neg t_{1,2} \lor \neg x_4 \lor x_5)
\land (y_2 \lor x_1 \lor \neg x_2) \land (\neg y_2 \lor x_1 \lor \neg x_2)
\land (\neg x_1 \lor x_2 \lor x_4)$$

☐ Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Réduction SAT vers 3-SAT

On vérifie qu'avec la construction précédente :

- ▶ Si une affectation des variables rend chaque c_i vraie, on la complète facilement pour rendre chaque φ_i vraie.
- Inversement, si une affectation des variables rend chaque φ_i vraie, la restriction de cette affectation aux variables de c_i rend c_i vraie. Donc

ci est satisfaisable



- φ_i est satisfaisable avec les mêmes valeurs pour les variables de c_i .
- ▶ Comme les variables ajoutées dans φ_i n'apparaissent que dans φ_i :

 φ est satisfaisable $\Longleftrightarrow \widetilde{\varphi}$ est satisfaisable.

Modèles de calcul

Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

3-coloration

Le problème 3-coloration est le suivant :

- ▶ Donnée : un graphe non orienté G.
- ▶ Question : existe-t-il une 3-coloration de *G*?

Modèles de calcul

Le Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Réduction SAT vers 3-SAT

Récapitulatif. A partir de φ CNF, on a construit $\tilde{\varphi}$ 3-CNF telle que

 φ est satisfaisable $\Longleftrightarrow \widetilde{\varphi}$ est satisfaisable.

On a donc

 $SAT \leq 3-SAT$.

Inversement, comme 3-SAT est un problème moins général que SAT :

 $3-SAT \leq SAT$.

Modèles de calcul

Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Réduction 3-SAT vers 3-coloration

 \blacktriangleright À toute instance φ de 3-SAT, on associe une instance G_{φ} de 3-coloration tq.

 φ est satisfaisable \iff G_{φ} admet une 3-coloration.

On utilise des sous-graphes (appelés gadgets) pour coder

- les littéraux vrais dans une évaluation qui satisfait φ,
- ightharpoonup les opérateurs logiques \wedge et \vee .

☐ Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

3-SAT ≤ 3-coloration

- ▶ On utilise 3 sommets particuliers 0. 1. 2 reliés entre eux, qu'on peut supposer, quitte à renommer les couleurs, coloriés par 0, 1. 2.
- ▶ Pour chaque variable x_i : 2 sommets x_i et $\neg x_i$ reliés entre eux et à 2.

► Opérateurs : OU p ∨ q codé par :

ET $p \wedge q$ codé par : $\wedge_{p,q}$

en reliant $\vee_{p,q}$ et $\wedge_{p,q}$ au sommet 2 (p et q le sont inductivement)

 $\bigvee_{p,q}$

- $\triangleright \lor_{p,q}$ coloriable par 1 si et seulement si p OU q sont coloriés 1.
- $ightharpoonup \land p,q$ coloriable par 1 si et seulement si p ET q sont coloriés 1.
- ► Sommet « résultat » relié à 0 (et 2 par la construction précédente).

Modèles de calcul

Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Réduction 3-SAT vers clique

ightharpoonup À toute instance φ de 3-SAT, on associe une instance G_{φ} , K_{φ} de Clique tq.

 φ est satisfaisable \iff G_{φ} a une clique de taille K_{φ} . et tq. on peut construire G_{φ} , K_{φ} en temps polynomial par rapport à $|\varphi|$.

Modèles de calcul

Le Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Clique et ensemble indépendant

Dans un graphe G non orienté

▶ Une clique pour G est un ensemble de sommets tous reliés 2 à

Le problème Clique est le suivant :

- **Donnée** : un graphe G non orienté et un entier K > 0.
- ▶ Question : existe-t-il une clique de G de taille K?

Modèles de calcul

Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Réduction 3-SAT vers clique

- ▶ Soit $\varphi = (\ell_0 \vee \ell_1 \vee \ell_2) \wedge \cdots \wedge (\ell_{3k-3} \wedge \ell_{3k-2} \wedge \ell_{3k-1})$.
- ▶ Le graphe G_{φ} a 3k sommets $\ell_1, \ldots, \ell_{3k}$.
- ▶ Deux sommets ℓ_i , ℓ_k sont reliés si
 - ▶ ils ne proviennent pas de la même clause $(i/3 \neq k/3)$, et si
 - ▶ ils ne sont pas de la forme ℓ , $\neg \ell$.
- ▶ On choisit l'entier K_{φ} égal à k.
- ▶ On vérifie que G_{ω} a une clique de taille K_{ω} ssi φ est satisfaisable.

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Plan

Présentation, bref historique

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Machines de Turing

Machines RAM

Problèmes indécidables

Réductions : logique, graphes, et problèmes sur entiers

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Fonction récursives

Modèles de calcul

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Les classes P et NP

NP = { $\mathcal{L}(M) \mid \exists p$ polynôme tel que $f_M(n) \leq p(n)$ }. P = { $\mathcal{L}(M) \mid \exists p$ polynôme tel que $f_M(n) \leq p(n)$ et M déterministe}.

- ▶ On a bien sûr $P \subseteq NP$.
- Déterminer si cette inclusion est stricte est un problème ouvert.
- ▶ Pour montrer qu'un problème est NP, on utilise souvent
 - une phase non-déterministe, où la machine devine le résultat.
 - une phase déterministe, où elle vérifie si ce résultat est correct en temps polynomial.
- ► Exemple : machine qui teste si un nombre n'est pas premier.

Modèles de calcul

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Complexité en temps

- ▶ Soit *M* une machine de Turing (s'arrêtant sur toute entrée).
- ▶ Soit step_M(w) le nombre maximal d'instructions exécutées sur l'entrée w jusqu'à l'arrêt de M.
- ▶ Soit $f_M(n) = \max \{ \text{step}_M(w) \mid |w| = n \}.$
- ▶ $f_M(n)$ mesure le temps passé par M sur une entrée de taille n, dans le pire des cas.

Modèles de calcul

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Classe NP. Remarques et exemples

- ▶ A priori, ce n'est pas parce qu'un problème est dans NP que son complémentaire l'est aussi.
- ▶ On vérifie que les problèmes

SAT, 3-SAT, 3-COLORATION et CLIQUE

sont dans la classe NP.

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Les classes P et NP

- L'appartenance à P ne dépend pas du nombre de bandes utilisées.
- ▶ Théorème Si L est décidé par une MT à k bandes déterministe en temps f(n), alors L est décidé par une MT usuelle en $O(f^2(n))$.

Preuve cf. construction.

- On peut passer d'une MT non déterministe à une MT déterministe au prix d'une exponentielle en complexité en temps.
- ▶ Théorème Si L est décidé par une MT non-déterministe en temps f(n), alors L est décidé par une MT usuelle en temps $2^{O(f(n))}$.

Preuve cf. construction.

Modèles de calcul

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Réductions polynomiales

Plusieurs réductions vues précédemment sont bien polynomiales :

SAT \leq 3-SAT \leq 3-COLORATION 3-SAT \leq CLIQUE Modèles de calcul

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Réductions polynomiales

- ▶ Soient L_A et L_B deux langages de Σ^* .
- ▶ Une réduction polynomiale de L_A vers L_B est une fonction $f: \Sigma^* \to \Sigma^*$ telle que
 - ▶ f est calculable par une MT déterministe en temps polynomial.
 - On a l'équivalence suivante :

$$x \in L_A \iff f(x) \in L_B$$
.

- ▶ On note $L_A \leq_P L_B$ (L_A se réduit à L_B de façon polynomiale).
- ightharpoonup L'existence d'une réduction de L_A vers L_B assure que
 - ▶ si L_B ∈ P, alors L_A ∈ P.
 - ▶ si L_B ∈ NP, alors L_A ∈ NP.

Modèles de calcul

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Complexité en temps : résumé

- ▶ On s'intéresse à des machines de Turing s'arrêtant sur toute entrée.
- Les machines non-déterministes ont plusieurs calculs sur un mot.
- ▶ fonction de complexité f_M d'une machine M associe à tout entier n le temps du plus long calcul de M sur une entrée de taille n.
- P = langages décidés en temps polynomial par une MT déterministe.
- ▶ NP = langages décidés en temps polynomial par une MT.
- ▶ On ne sait pas si P=NP, ni si NP est close par complément.
- Réduction polynomiale : réduction qui se calcule en temps polynomial.

Exemple: de SAT vers 3-COLORATION.

► Un problème A est NP-complet si tout problème NP B se réduit à A en temps polynomial.

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Problèmes NP complets

- ▶ Un langage L (ou problème) est NP-complet si
 - 1. $L \in NP$. et
 - 2. pour tout langage $K \in NP$, on a $K \leq_P L$.
- ▶ On va montrer qu'il existe des problèmes NP-complets.



Ne pas confondre les termes NP et NP-complet.

Modèles de calcul

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Théorème de Cook-Levin — principe de la preuve

- ▶ On part d'un langage quelconque de NP, décidé par une MT M.
- ▶ On construit à partir de M et d'un mot d'entrée w une formule $\varphi_{M,w}$ de taille polynomiale, et telle que

M accepte $w \iff \varphi_{M,w}$ est satisfaisable.

Modèles de calcul

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Théorème de Cook-Levin

- ▶ Théorème (Cook, Levin) SAT est NP-complet.
- ► Conséquence. D'après les réductions polynomiales vues précédemment, les problèmes 3-SAT, 3-COLORATION, et CLIQUE sont NP-complets.

Modèles de calcul

LClasses de complexité : P, NP. NP-complétude

Théorème de Cook-Levin — idée de preuve

- ▶ Tout calcul de M sur w prend p(n) étapes, où p est un polynôme et n = |w|.
- ▶ Donc tout calcul de M sur w utilise au plus p(n) + 1 cases.
- ▶ On introduit des variables, avec leur signification intuitive
 - ightharpoonup Q(i,k): vrai ssi l'état à l'instant i est q_k .
 - ▶ P(i,j): vrai ssi la position à l'instant i est j.
 - ightharpoonup L(i,j,a): vrai ssi la lettre à l'instant i dans la case j est a.
- ▶ Note. Seulement un nombre polynomial de variables!

└Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Théorème de Cook-Levin — idée de preuve

- ▶ Grâce aux variables Q, P, L, on encode le calcul : À tout instant
 - on se trouve dans un et un seul état,
 - une et une seule case est lue.
 - il y a une et une seule lettre dans chaque case.
- On code également que
 - ▶ au temps 0, la configuration est q_0w .
 - au temps p(n), la machine est dans l'état q_{OK} .
 - entre le temps i et le temps i + 1, on applique une transition.

Modèles de calcul

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Partition

Le problème Partition est le suivant :

- ▶ Donnée : des entiers $x_1, ..., x_k > 0$.
- ▶ Question : existe-t-il $X \subseteq \{1, ..., k\}$ tel que

$$\sum_{i\in X}x_i=\sum_{i\notin X}x_i.$$

C'est clairement dans NP : on devine X et on teste.

Modèles de calcul

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Un autre problème NP-complet : Somme d'entiers

Le problème Somme d'entiers est le suivant :

- ▶ Donnée : des entiers $x_1, ..., x_k > 0$ et un entier s.
- ▶ Question : existe-t-il $1 \le i_1 < i_2 < \cdots < i_p \le k$ tels que

$$x_{i_1}+\cdots+x_{i_p}=s.$$

C'est clairement dans NP : on devine i_1,\ldots,i_p et on teste. On montre que c'est NP-complet par une réduction 3-SAT \leq Somme d'entiers.

Modèles de calcul

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Réduction Somme d'entiers vers Partition

Soit x_1, \ldots, x_k, s une instance de Somme d'entiers. Soit $x = \sum x_i$. On construit (en temps polynomial) l'instance $x_1, \ldots, x_k, x - 2s$ de Partition.

- ▶ Si Somme d'entiers a une solution sur $x_1, ..., x_k, s$, Partition a une solution sur $x_1, ..., x_k, x 2s$.
- ▶ Inversement, si Partition a une solution sur $x_1, ..., x_k, x 2s$, Somme d'entiers a une solution sur $x_1, ..., x_k, s$.

Fonction récursives

Plan

Présentation, bref historique

Ensembles dénombrables. Un paradoxe

Machines de Turing

Machines RAM

Problèmes indécidables

Réductions: logique, graphes, et problèmes sur entiers

Classes de complexité : P, NP. NP-complétude

Fonction récursives

Modèles de calcul

Fonction récursives

La classe des fonctions primitives récursives

Plus petite classe de fonctions $\mathbb{N}^k \to \mathbb{N}$

- contenant
 - ▶ La fonction nulle de $\mathbb{N}^k \to \mathbb{N}$ pour tout $k \ge 0$,
 - ▶ La fonction Succ : $\mathbb{N} \to \mathbb{N}$ telle que Succ(x) = x + 1.
 - ▶ La projection $\pi_i^k : \mathbb{N}^k \to \mathbb{N}$, telle que $\pi_i^k(x_1, \dots, x_k) = x_i$.
- fermée par
 - ▶ composition : si $f_1, ..., f_k : \mathbb{N}^n \to \mathbb{N}$ et $g : \mathbb{N}^k \to \mathbb{N}$ sont primitives récursives, alors $h : \mathbb{N}^n \to \mathbb{N}$ l'est aussi, , où h est définie par

$$h(x_1,\ldots,x_n)=g(f_1(x_1,\ldots,x_n),\ldots,f_k(x_1,\ldots,x_n))$$

▶ récursion : Si $f: \mathbb{N}^n \to \mathbb{N}$ et $g: \mathbb{N}^{n+2} \to \mathbb{N}$ sont primitives récursives, alors $h: \mathbb{N}^{n+1} \to \mathbb{N}$ l'est aussi , où h est définie par

$$h(0, x_1, ..., x_n) = f(x_1, ..., x_n)$$

$$h(x + 1, x_1, ..., x_n) = g(x, h(x, x_1, ..., x_n), x_1, ..., x_n)$$

Modèles de calcul

L-Fonction récursives

Fonctions calculables

- ▶ Une MT peut être utilisée pour calculer.
- ▶ Exemple : pour calculer une fonction de $f : \mathbb{N}^k \to \mathbb{N}$, on peut utiliser k + 2 bandes
 - k bandes d'entrée pour les arguments,
 - une bande de calcul.
 - une bande de sortie, sur laquelle le résultat sera écrit.
- ► Lorsque la machine est lancée avec l'argument w sur sa bande d'entrée, elle doit s'arrêter avec f(w) sur sa bande de sortie.
- On s'intéresse aux fonctions qu'il est possible de calculer par MT.

Modèles de calcul

Fonction récursives

Exemples de fonctions primitives récursives

- ► Remarque Les fonctions primitives récursives se calculent en C sans boucle while().
- Les fonctions suivantes sont primitives récursives.
 - ▶ La fonction prédécesseur : f(0) = 0, f(x) = x 1 si x > 0.
 - L'addition, la multiplication de deux entiers.
 - La différence tronquée : maximum de 0 et de la différence de deux entiers.

$$x \dot{-} y \equiv \max\{0, x - y\}$$

Le minimum de deux entiers.
 Attention La récursion ne doit porter que sur un paramètre.

Fonction récursives

Propriétés des fonctions primitives récursives

- ► La somme, le produit, la différence tronquée de fonctions primitives récursives est primitive récursive.
- ▶ Si $f: \mathbb{N}^{p+1} \to \mathbb{N}$ est primitive récursive, alors

$$g(n,x_1,\ldots,x_p)=\sum_{i=0}^n f(i,x_1,\ldots,x_p)$$

et

$$h(n,x_1,\ldots,x_p)=\prod_{i=0}^n f(i,x_1,\ldots,x_p)$$

sont primitives récursives.

Modèles de calcul

Fonction récursives

Fonctions définies par cas

▶ Si $P_1, ..., P_k$ sont des prédicats primitifs récursifs, et $f_1, ..., f_{k+1}$ des fonctions primitives récursives, il en est de même de

$$g(x_1,...,x_n) = \begin{cases} f_1(x_1,...,x_n) & \text{si } P_1(x_1,...,x_n), \\ f_2(x_1,...,x_n) & \text{sinon, et si } P_2(x_1,...,x_n), \\ ... & \\ f_k(x_1,...,x_n) & \text{sinon, et si } P_k(x_1,...,x_n), \\ f_{k+1}(x_1,...,x_n) & \text{sinon.} \end{cases}$$

Modèles de calcul

L-Fonction récursives

Fonctions définies par cas

- Une fonction dont les valeurs sont 0 ou 1 est appelée un prédicat.
- ▶ On interprète 0 comme faux et 1 comme vrai.
- Les opérateurs Booléens classiques, appliqués à des prédicats primitifs récursifs fournissent des prédicats primitifs récursifs.
- ▶ Si $P(x, x_1, ..., x_p)$ est un prédicat primitif récursif, il en est de même de
 - $A_{P}(n, x_{1}, \ldots, x_{p}) \equiv \forall x \leqslant n \ P(x, x_{1}, \ldots, x_{p})$
 - $ightharpoonup E_P(n, x_1, \dots, x_p) \equiv \exists x \leqslant n \ P(x, x_1, \dots, x_p)$
- ... car $A_P(n, x_1, ..., x_p) = \prod_{i=0}^n P(i, x_1, ..., x_p)$, et $E_P = 1 A_{1-P}$.

Modèles de calcul

Fonction récursives

Minimisation bornée

▶ Si $P(x, x_1, ..., x_p)$ est un prédicat primitif récursif, la fonction

$$\mu_B P(n, x_1, \dots, x_p) \equiv \begin{cases} \min \left\{ x \leqslant n \mid P(x, x_1, \dots, x_p) \right\} & \text{si un tel } x \text{ existe} \\ n+1 & \text{sinon} \end{cases}$$

est primitive récursive.

- On a $\mu_B P(n, x_1, \dots, x_p) = \sum_{k=0}^n \prod_{i=0}^k (1 P(i, x_1, \dots, x_p)).$
- On ne peut pas se passer de borner cette minimisation (sinon, la fonction n'est plus nécessairement primitive récursive).

Fonction récursives

Fonctions calculables, non primitives récursives

- Ackermann et Sudan ont trouvé en 1927-28 des fonctions
 - non primitives récursives,
 - calculables mécaniquement.

$$A(m,x) = \begin{cases} x+1 & \text{si } m=0 \\ A(m-1,1) & \text{si } m>0, x=0 \\ A(m-1,A(m,x-1)) & \text{si } m,x>0. \end{cases}$$

▶ Une variante [D. Kozen] : $B(m,x) = B_m(x)$, où

$$B_0(x) = x + 1$$
 $B_{m+1}(x) = \underbrace{B_m \circ \cdots \circ B_m}_{x \text{ fois}}(x)$

Modèles de calcul

Fonction récursives

La fonction d'Ackermann n'est pas PR

▶ On démontre que si $f: \mathbb{N}^p \to \mathbb{N}$ est primitive récursive, alors il existe k tel que

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) < B_k(\max(x_1, \dots, x_n)).$$
 (1)

- ▶ Or, la fonction *B* ne vérifie pas (1).
- La fonction B n'est donc pas primitive récursive.
- ▶ Idem pour A.
- \blacktriangleright (En revanche, chaque B_k est primitive récursive).

Modèles de calcul

Les Fonction récursives

Fonctions calculables, non primitives récursives

- ▶ On vérifie que les récurrences terminent.
- ▶ B croît trop vite pour être primitive récursive (idem pour A).

$$B_0(x) = x + 1, B_1(x) = 2x, B_2(x) \ge 2^x$$
 $B_3(x) \ge 2^{\frac{1}{2}} = 2 \uparrow x$
 $B_4(x) \ge 2^{\uparrow \uparrow} x,$
 $B_4(2) \ge 2^{2048}...$

où
$$2 \uparrow (x+1) = 2^{2\uparrow x}$$
, et $2 \uparrow \uparrow (x+1) = 2 \uparrow (2 \uparrow \uparrow x)$, et plus généralement $B_{m+2}(x) \geqslant 2 \uparrow \cdots \uparrow_{m \ fois}(x)$, où

$$2\underbrace{\uparrow\cdots\uparrow}_{m \text{ fois}}(x+1) = 2\underbrace{\uparrow\cdots\uparrow}_{m-1 \text{ fois}}(2\underbrace{\uparrow\cdots\uparrow}_{m \text{ fois}}x)$$

On retrouve la définition d'Ackermann.

Modèles de calcul

L
Fonction récursives

Bijection $\mathbb{N}^2 \to \mathbb{N}$ primitive récursive

▶ La bijection $c : \mathbb{N}^2 \to \mathbb{N}$ définie par

$$c(i,j) = \frac{(i+j)(i+j+1)}{2} + i$$

est primitive récursive (montrer que $n \mapsto n/2$ est primitive récursive).

▶ Les fonctions $d_1, d_2 : \mathbb{N} \to \mathbb{N}$ telles que $c^{-1} = (d_1, d_2)$ sont aussi primitives récursives. Par exemple, pour d_1 , utiliser

$$d_1(x+1) = \left\{ egin{array}{ll} 0 & ext{si } \exists y \leqslant x, \quad x = rac{y(y+1)}{2}, \\ d_1(x) + 1 & ext{sinon}. \end{array}
ight.$$

Fonction récursives

Récurrence simultanée

- ightharpoonup On note $\vec{x} = x_1, \dots, x_n$.
- ▶ Propriété Si $f_1, \ldots, f_k : \mathbb{N}^p \to \mathbb{N}$ et $g_1, \ldots, g_k : \mathbb{N}^{k+p+1} \to \mathbb{N}$ sont des fonctions primitives récursives, alors les fonctions $h_1, \ldots, h_k : \mathbb{N}^{p+1} \to \mathbb{N}$ définies comme suit le sont aussi.

$$h_i(0, \vec{x}) = f_i(\vec{x})$$

 $h_i(n+1, \vec{x}) = g_i(n, h_1(n, \vec{x}), \dots, h_k(n, \vec{x}), \vec{x})$

▶ Preuve. Pour k = 2, on utilise le codage $c : \mathbb{N}^2 \to \mathbb{N}$ et ses décodages d_1 et d_2 pour exprimer $h = c(h_1, h_2)$ à l'aide du schéma de récurrence.

Modèles de calcul Fonction récursives

Calcul des fonctions récursives

- Les fonctions primitives récursives sont calculables par programme.
- ▶ Si P(y,x) est un prédicat récursif, $\mu P(x)$ se « calcule » par

```
int muP(int x)
 v = 0:
  while (P(y,x) == 0)
   y++;
  return y;
```

- ► Le calcul peut ne pas terminer
 - \triangleright soit parce que l'un des appels P(y,x) ne termine pas,
 - \triangleright soit parce que P(y,x) vaut toujours 0.

Modèles de calcul

L-Fonction récursives

Fonctions récursives

- ▶ Soit $P(z, \vec{x})$: $\mathbb{N}^{p+1} \to \{0, 1\}$ un prédicat non nécessairement total. (c'est-à-dire, non nécessairement défini sur tout \mathbb{N}^{p+1}).
- ▶ On écrit $P(z, \vec{x}) = a$ si P est défini sur (z, \vec{x}) et vaut a. Soit

$$\mathcal{E}_P(\vec{x}) = \Big\{ y \in \mathbb{N} \mid P(y, \vec{x}) = 1 \land \bigwedge_{z < v} P(z, \vec{x}) = 0 \Big\}.$$

 \triangleright $\mathcal{E}_P(\vec{x})$ est soit un singleton, soit l'ensemble vide. Soit $\mu P: \mathbb{N}^p \to \mathbb{N}$

$$\mu P(\vec{x}) = egin{cases} \min \mathcal{E}_P(\vec{x}) & \text{si } \mathcal{E}_P(\vec{x})
eq \varnothing, \\ \text{indéfini} & \text{sinon.} \end{cases}$$

La fonction μP peut ne pas être totale, même si P l'était.



Attention : malgré les définitions similaires, la minimisation (générale) permet de construire des fonctions non primitives récursives, contrairement à la minimisation bornée.

Modèles de calcul

Fonction récursives

La classe des fonctions récursives

Plus petite classe de fonctions $\mathbb{N}^k \to \mathbb{N}$

- contenant la fonction nulle. la fonction successeur, les projections.
- fermée par
 - composition,
 - récursion,
 - minimisation : si P est un prédicat récursif, alors μ P l'est aussi.

Fonctions récursives et fonctions MT-calculables

Théorèmes

- Les fonctions récursives sont exactement les fonctions de \mathbb{N}^k dans \mathbb{N} , pour $k \ge 0$, qui sont calculables par machine de Turing.
- ▶ Conséquence II existe une fonction récursive, définie sur $\mathbb N$ tout entier, qui n'est pas primitive récursive.
- ► Il existe des fonctions non récursives.