

# Raport 1

Magdalena Wawrzyniak

2022-10-18

## Zadanie 1

W pierwszym zadaniu należało wygenerować 100 wektorów losowych z rozkładu dwuwymiarowego normalnego  $N(0, I)$ , a następnie zaznaczyć je na płaszczyźnie. W pierwszej kolejności musimy wygrać bibliotekę `ggplot2` i ustawić ziarno, które będzie obowiązywać dla wszystkich symulacji w raporcie. Będzie to wstęp do zadania drugiego.

```
library(ggplot2)
library(plotly)
```

```
##
## Dołączanie pakietu: 'plotly'
```

```
## Następujący obiekt został zakryty z 'package:ggplot2':
##
##      last_plot
```

```
## Następujący obiekt został zakryty z 'package:stats':
##
##      filter
```

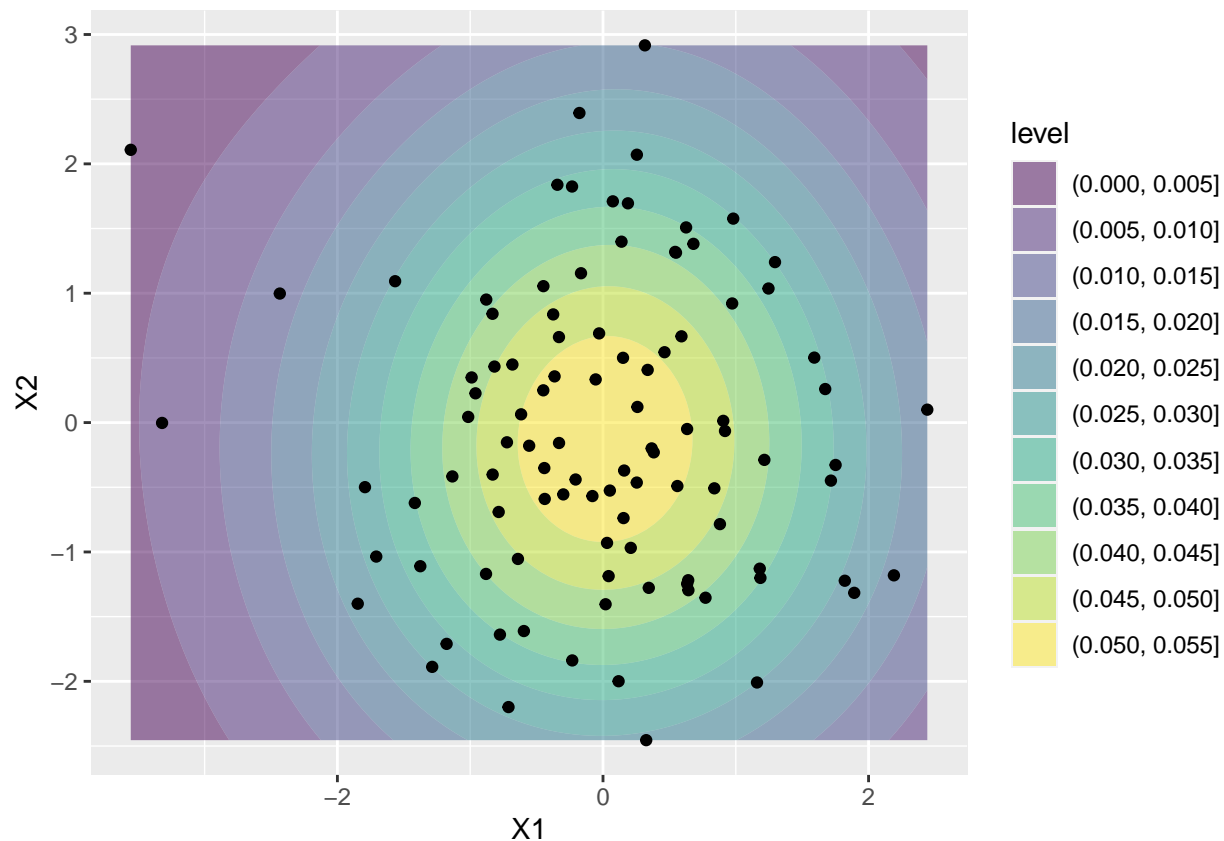
```
## Następujący obiekt został zakryty z 'package:graphics':
##
##      layout
```

```
set.seed(17)
```

```
num_vectors = 100
d = 2
```

```
M <- matrix(rnorm(d * num_vectors), nrow = num_vectors)
X = data.frame(X1 = M[,1], X2 = M[,2])
```

```
ggplot(X, (aes(x = X1, y = X2))) + stat_density_2d_filled(adjust = 3,
                                                         alpha = 0.5) +
  geom_point((aes(x = X1, y = X2)))
```



## Zadanie 2

W tym zadaniu wyznaczamy przekształcenia liniowe, które przekształca chmurę punktów z poprzedniego zadania w nową chmurę z podanego rozkładu  $N(\mu, \Sigma)$ . U mnie w programie  $\Sigma$  oznaczone jest przez E1-E3,  $\mu = (4, 2)$  dla każdego przykładu. Przed omawianiem możliwych rozwiązań wgrywamy dane.

*#Dane*

```
mi_Y = c(4, 2)

E1 = matrix(c(1, 0.9, 0.9, 1), nrow = 2)
E2 = matrix(c(1, -0.9, -0.9, 1), nrow = 2)
E3 = matrix(c(9, 0, 0, 1), nrow = 2)
```

Zadane możemy rozwiązać czterema metodami:\

**Metoda 1:** Wyliczyć przekształcenie bezpośrednio ze wzoru  $\Sigma^Y = AA^T$ .

Pomijamy tę metodę.

**Metoda 2:** Diagonalizacja

Do przeprowadzenia diagonalizacji napisałam funkcję, która za argument przyjmuje macierz  $\Sigma$ . Wykorzystujemy tam funkcję `eigen`, która zwraca wartości i wektory własne. Są nam one potrzebne, ponieważ macierz

$A$  jest iloczynem macierzy złożonej z wektorów własnych i pierwiastka macierzy diagonalnej.

```
diag = function(E){  
  
  H = eigen(E)  
  d = H$values  
  
  D = matrix(c(d[1], 0, 0, d[2]), nrow = 2)  
  P = H$vectors  
  
  S = sqrt(D)  
  
  A = P %*% S  
  
  return(A)}  

```

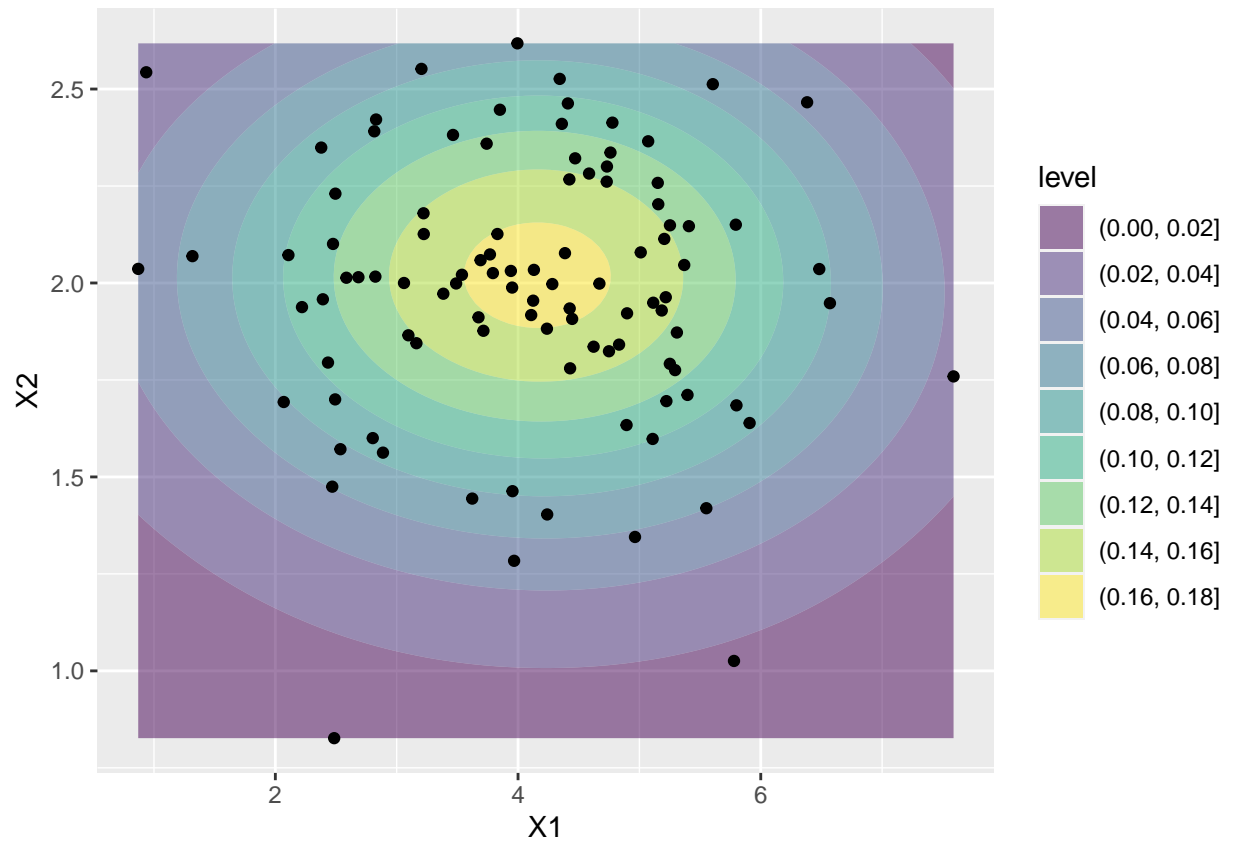
Po zastosowaniu funkcji dostajemy macierze odpowiednie macierze  $A$ :

```
A1d = diag(E1)  
A2d = diag(E2)  
A3d = diag(E3)  
  
B = mi_Y
```

Chmura punktów dla metody 2 i 4 będzie generowana przez poniższą funkcję. Przyjmuje ona cztery argumenty, kolejno: macierz  $A$ , wektor  $B$ , wymiar  $d$  oraz ilość wektorów  $n$ .

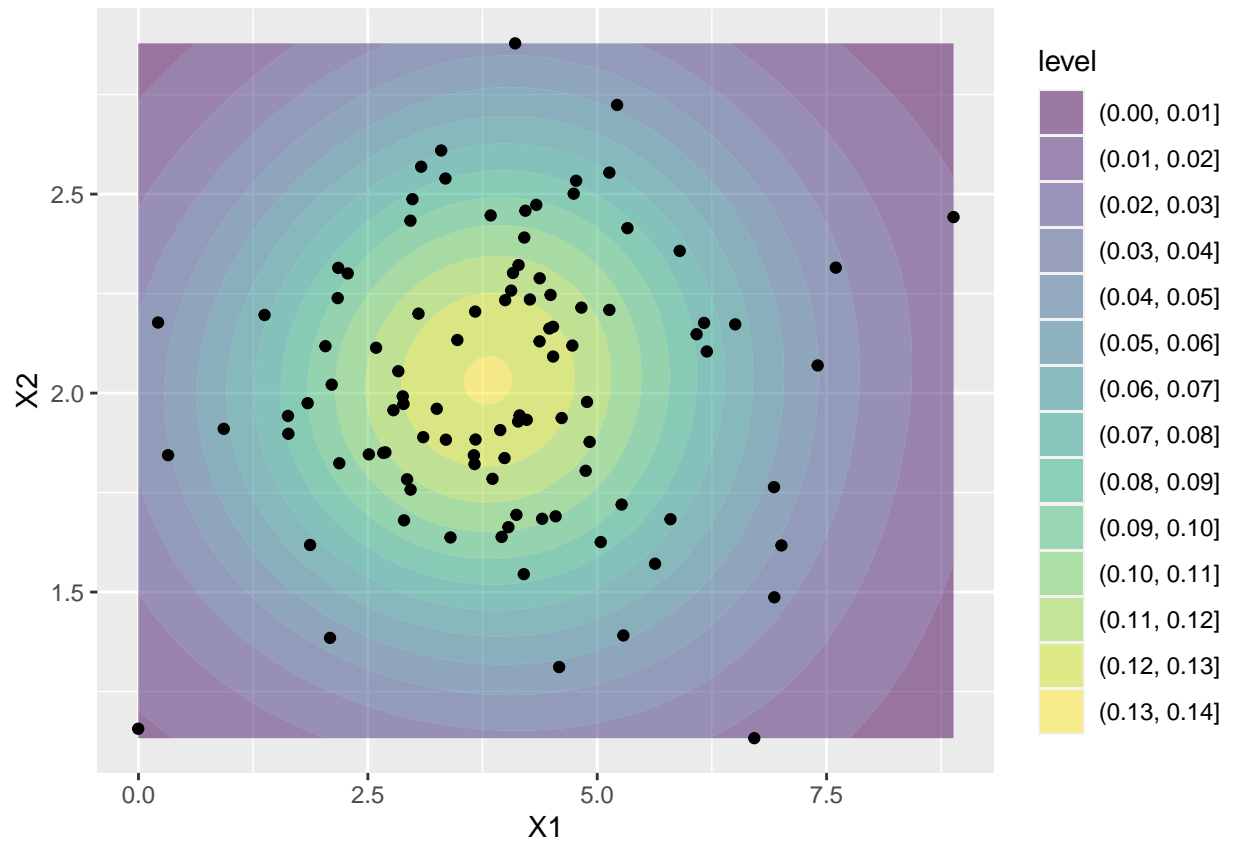
```
cloud = function(A, B, d, n){  
  
  x1 = numeric(n)  
  x2 = numeric(n)  
  
  for (i in 1:n){  
    z0 <- rnorm(d)  
    z1 <- t(A) %*% z0 + B  
    x1[i] <- z1[1]  
    x2[i] <- z1[2]  
  }  
  X = data.frame(X1 = x1, X2 = x2)  
  
  return(ggplot(X, aes(x = X1, y = X2)) + stat_density_2d_filled(adjust = 3,  
                                                                alpha = 0.5)  
        + geom_point()  
        + xlab('X1')  
        + ylab('X2'))  
}
```

```
cloud(A1d, B, 2, 100)
```



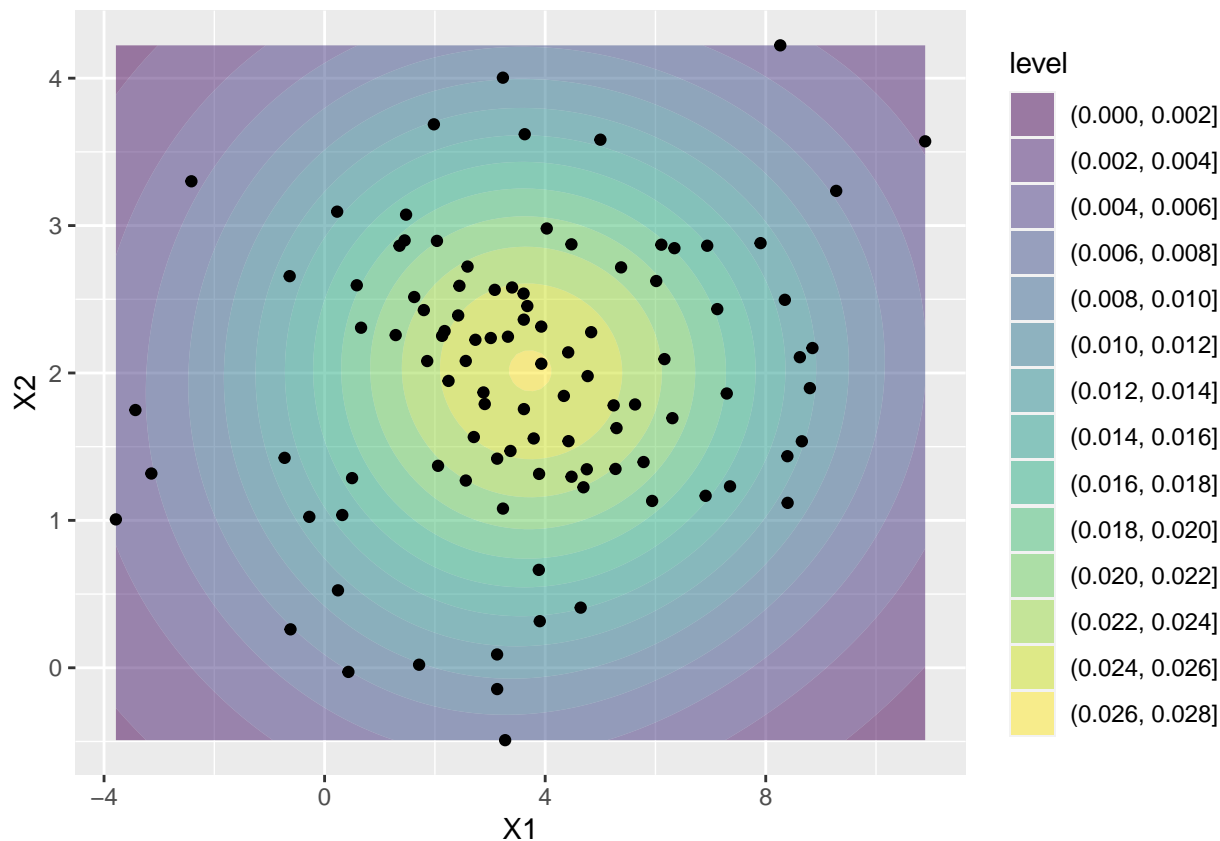
Przykład 1:

```
cloud(A2d, B, 2, 100)
```



Przykład 2:

```
cloud(A3d, B, 2, 100)
```



Przykład 3:

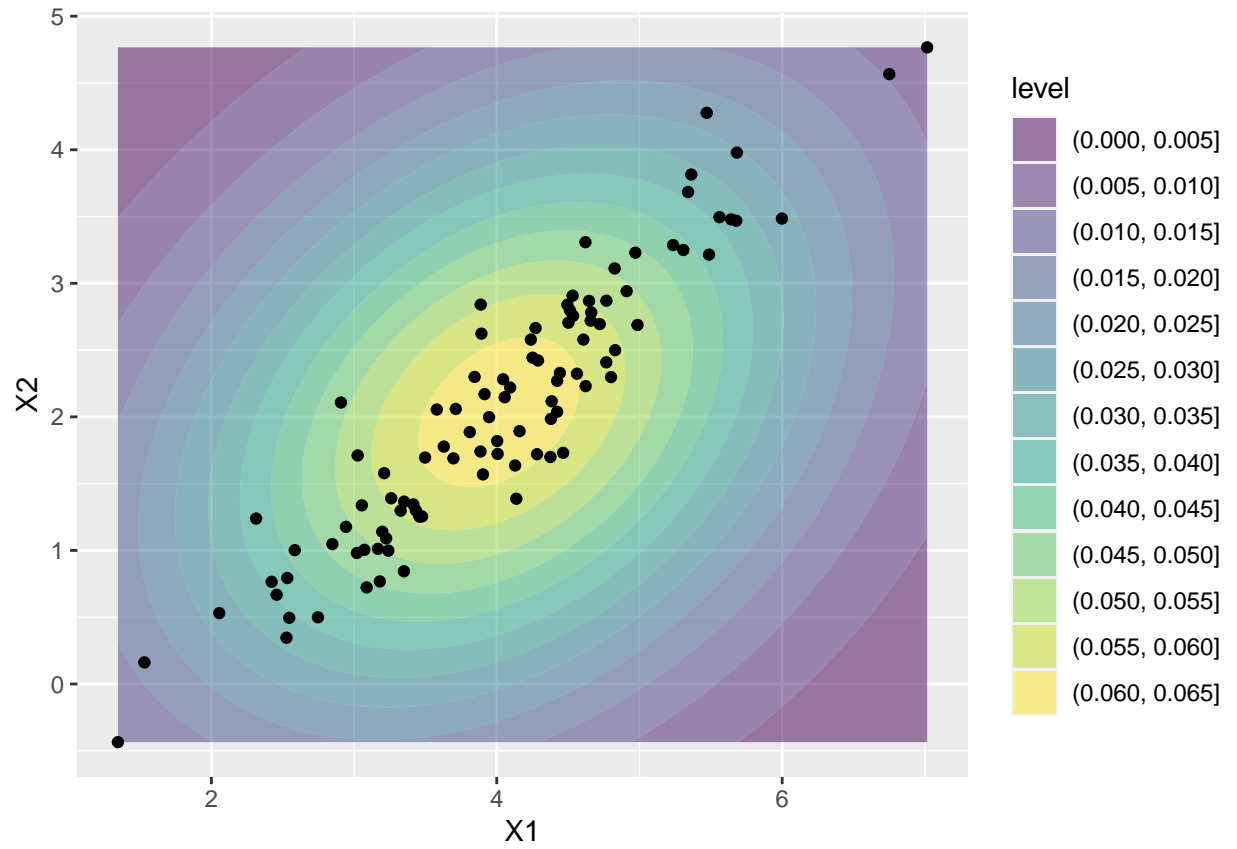
### Metoda 3: Wykorzystanie funkcji z pakietu MASS

W tej metodzie wykorzystujemy wbudowaną funkcję `mvrnorm` pochodzącą z pakietu `MASS`, argumenty jakie przyjmuje to  $n$ ,  $\mu$  oraz  $\Sigma$ , a zwraca nam gotowe przekształcenie, które od razu możemy zaznaczyć jako chmurę punktów. Stworzyłam funkcję o nazwie `Xmass`, która zwraca mi wygenerowaną chmurę punktów.

```
Xmass = function(n, mu, Sigma){
  X = MASS::mvrnorm(n, mu, Sigma)
  Y = data.frame(X1 = X[, 1],
                 X2 = X[, 2])

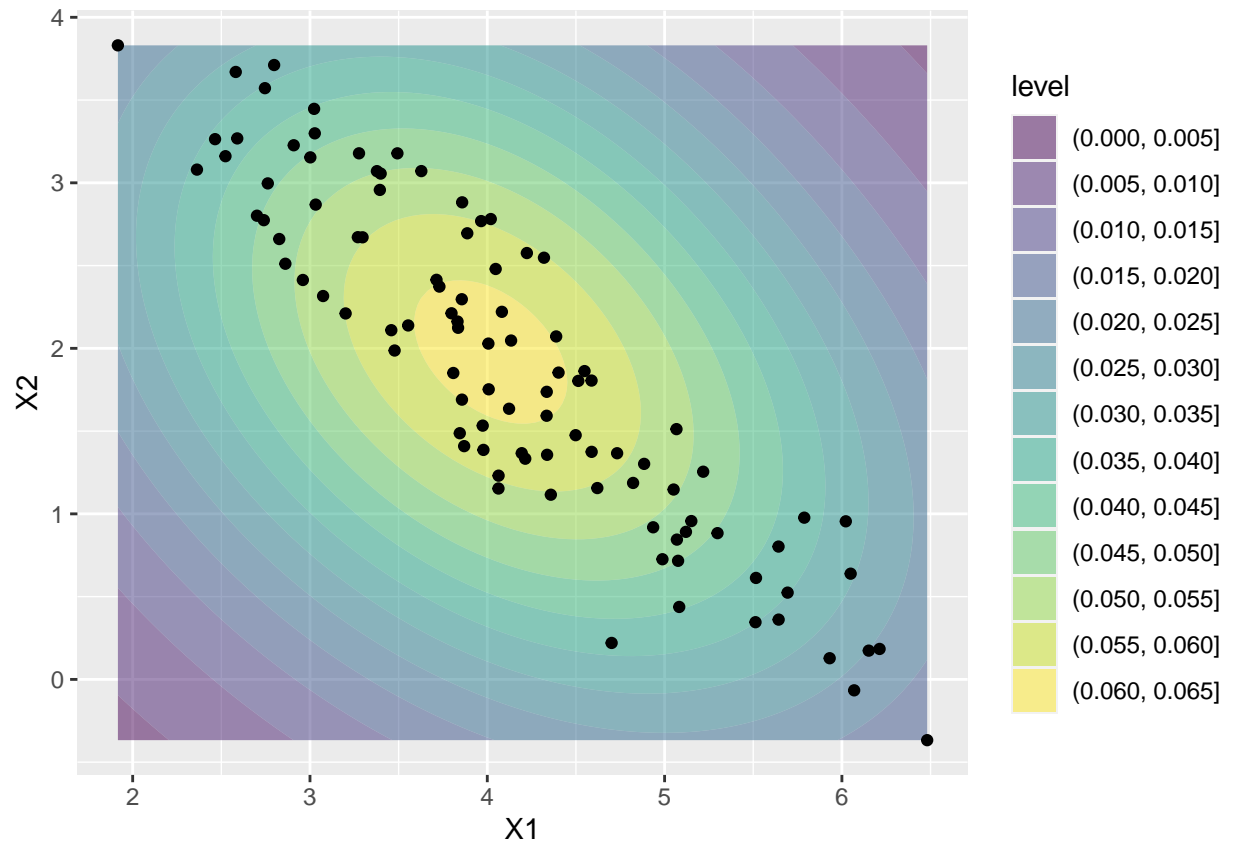
  return(ggplot(Y, aes(x = X1, y = X2)) + stat_density_2d_filled(adjust = 3,
                                                                alpha = 0.5)
        + geom_point()
        + xlab('X1')
        + ylab('X2'))
}
```

```
Xmass(num_vectors, B, E1)
```



Przykład 1:

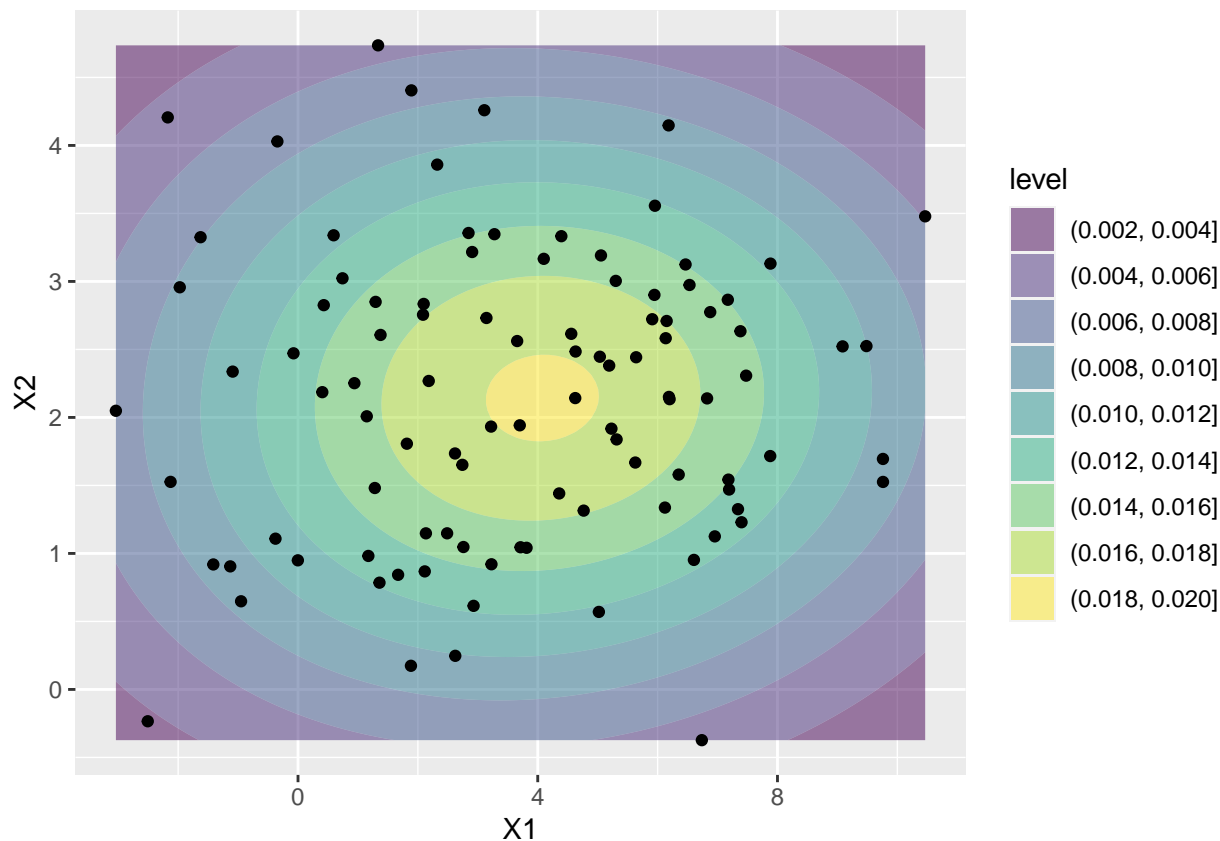
```
Xmass(num_vectors, B, E2)
```



Przykład 2:

```
Xmass(num_vectors, B, E3)
```





Przykład 3:

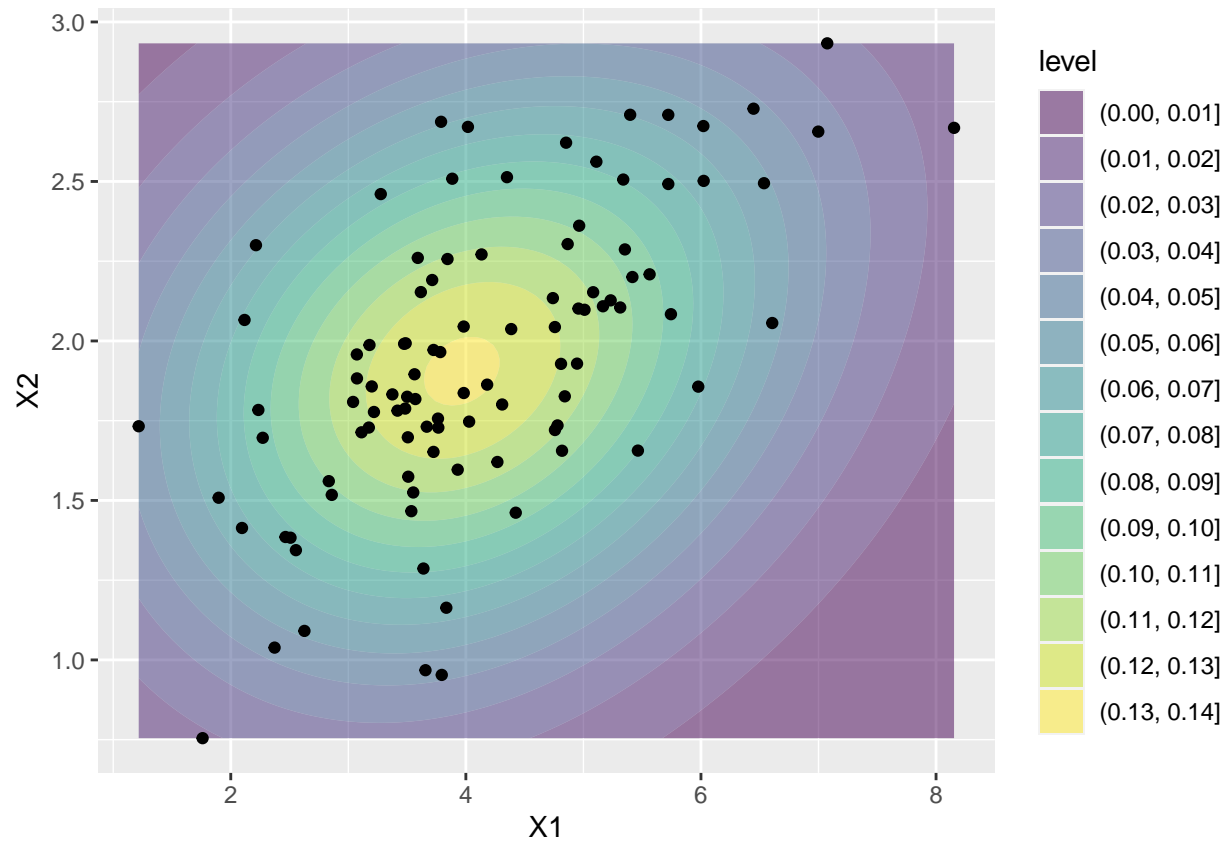
#### Metoda 4: Algorytm Cholewskiego

W tej metodzie chcemy zapisać naszą macierz w postaci  $\Sigma = AA^T$ , gdzie  $A$  jest macierzą dolnotrójkątną. Funkcja `chol()` zwraca macierz górnortrójkątną, stąd do wyznaczenia szukanego przekształcenia musimy dokonać transpozycji po zaimplementowaniu funkcji.

```
A1c = t(chol(E1))
A2c = t(chol(E2))
A3c = t(chol(E3))
```

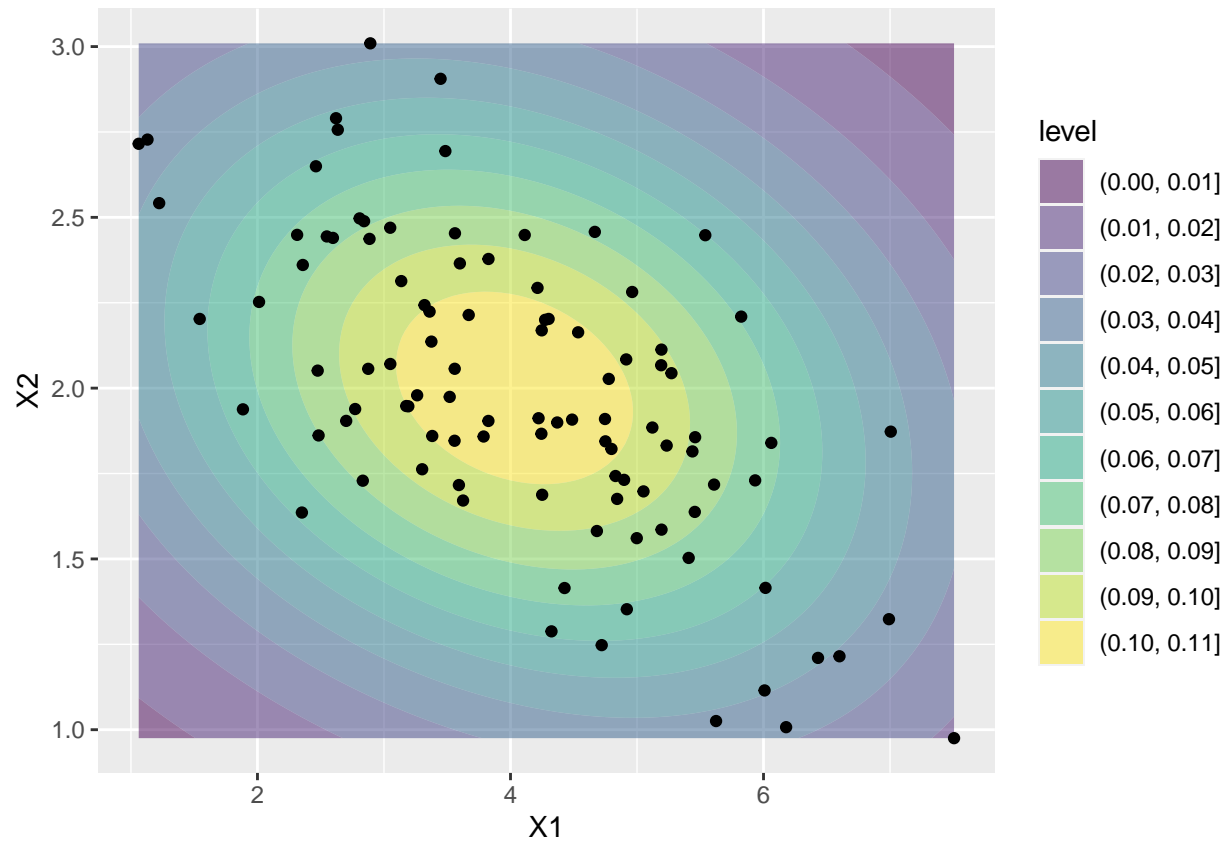
#### Przykład 1

```
cloud(A1c, B, 2, 100)
```



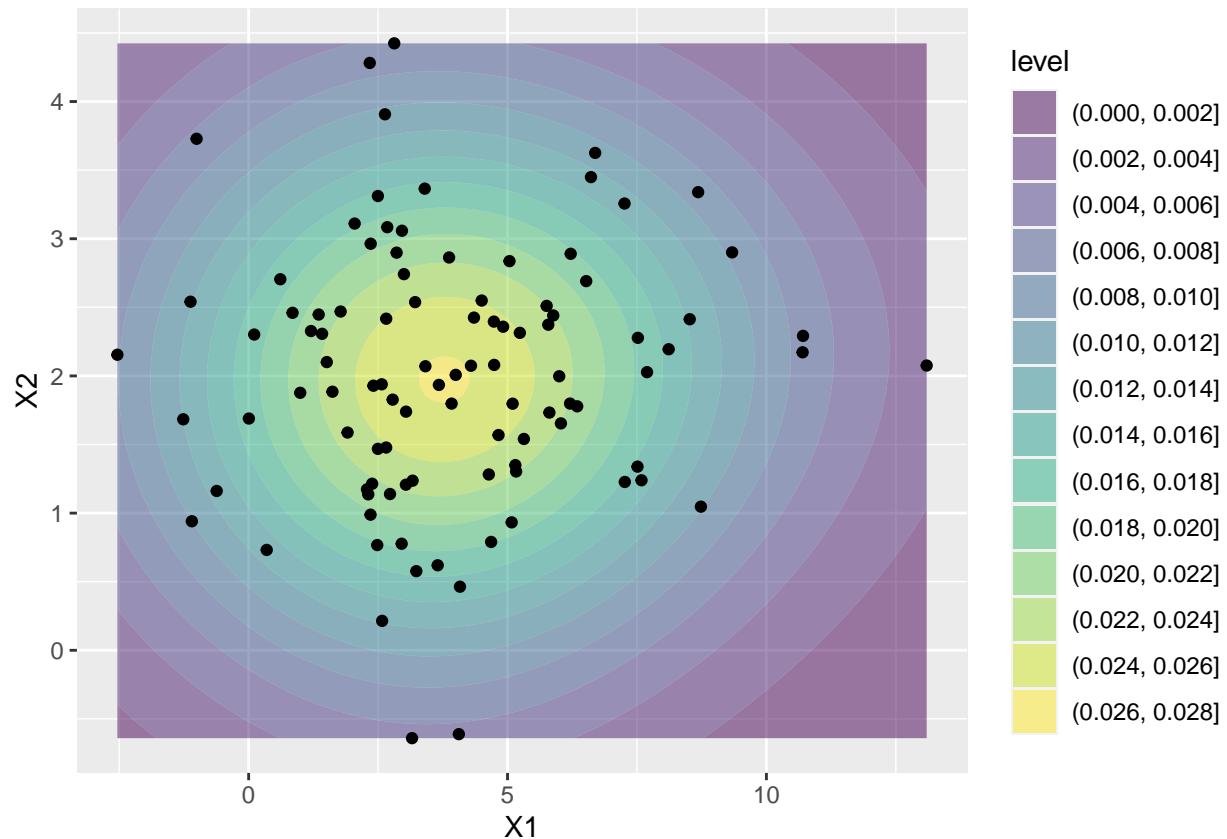
## Przykład 2

```
cloud(A2c, B, 2, 100)
```



### Przykład 3

```
cloud(A3c, B, 2, 100)
```



Obserwacje i wnioski

### Zadanie 3

To zadanie jest podobne do zadania poprzedniego, z tą różnicą, że mamy teraz większy wymiar macierzy  $\Sigma$  i dwa razy więcej wektorów do wygenerowania. Do znalezienia naszego przekształcenia użyłam funkcji z pakietu MASS, ale każda z omówionych powyżej metod także by się sprawdziła. Na koniec należało zweryfikować wyniki na histogramach.

```
#Dane
num_vectors = 200
d = 100
m = c(1:100)
X <- matrix(rnorm(d * num_vectors), nrow = num_vectors)

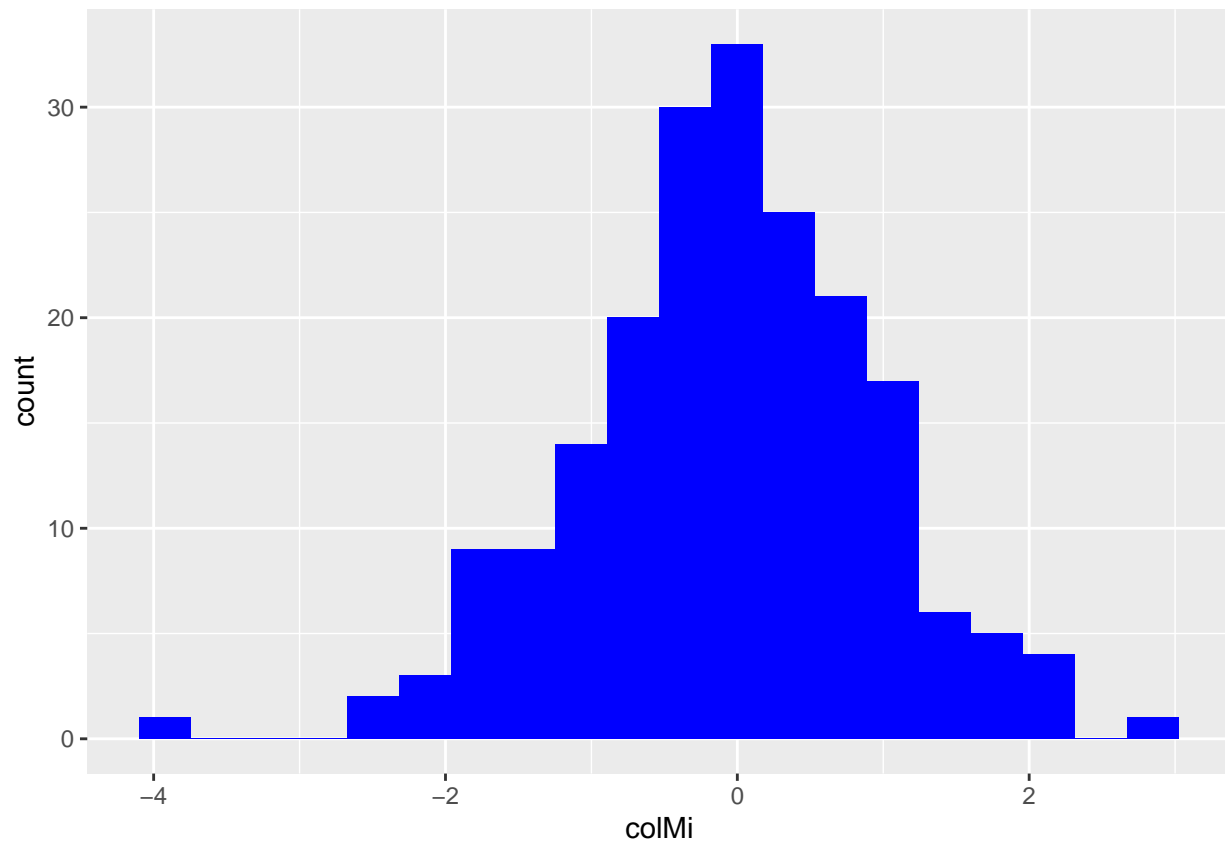
E = matrix(0.9, nrow = 100, ncol = 100, byrow = FALSE, dimnames = NULL)

for (i in 1:d) {
  E[i,i] = 1
}

A = MASS::mvrnorm(num_vectors, mu = m*0, E)

Y = X %*% t(A)
```

```
colMi = colMeans(Y)
ggplot() + geom_histogram(aes(colMi), bins = 20, fill = "blue")
```



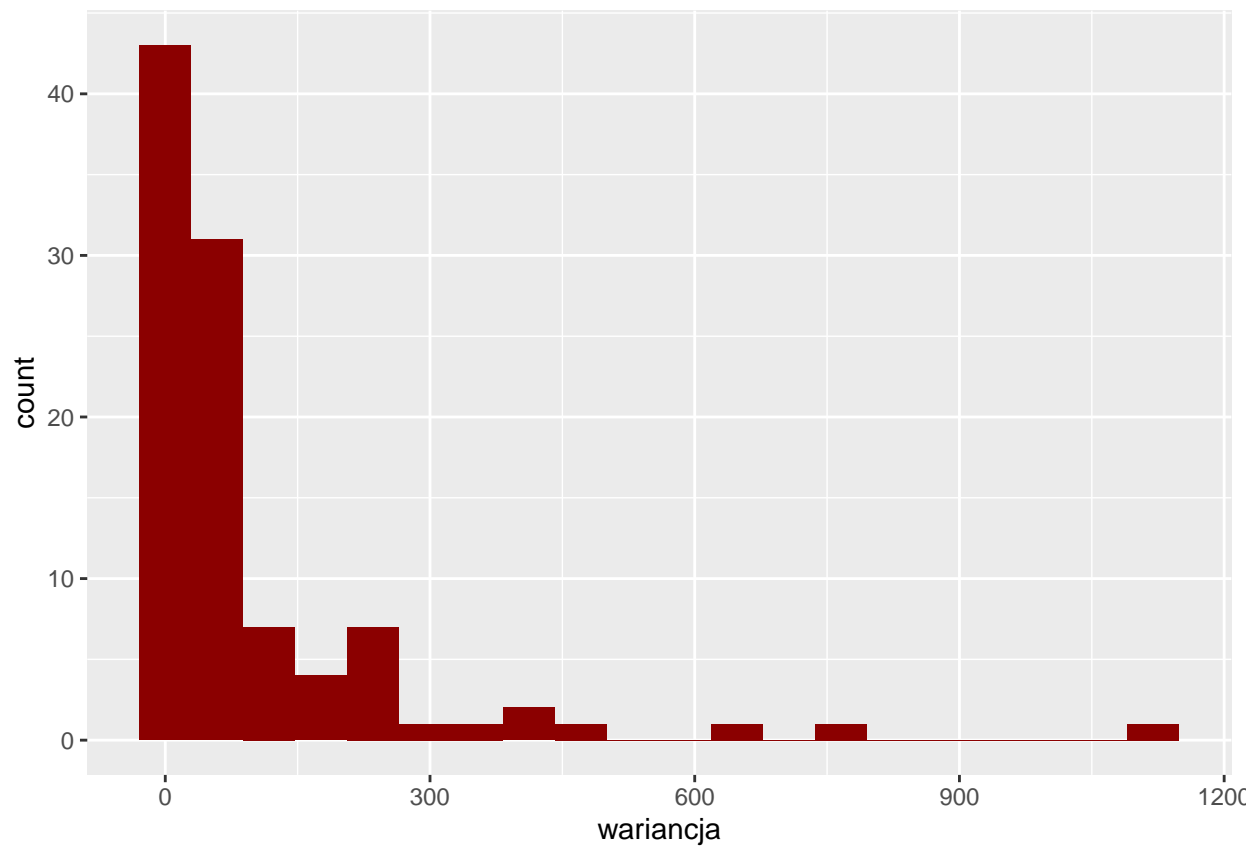
```
wariancja <- c()

for (i in 1:d){
  wariancja[i] <- var(Y[,i])
}

mean(wariancja)
```

```
## [1] 99.63954
```

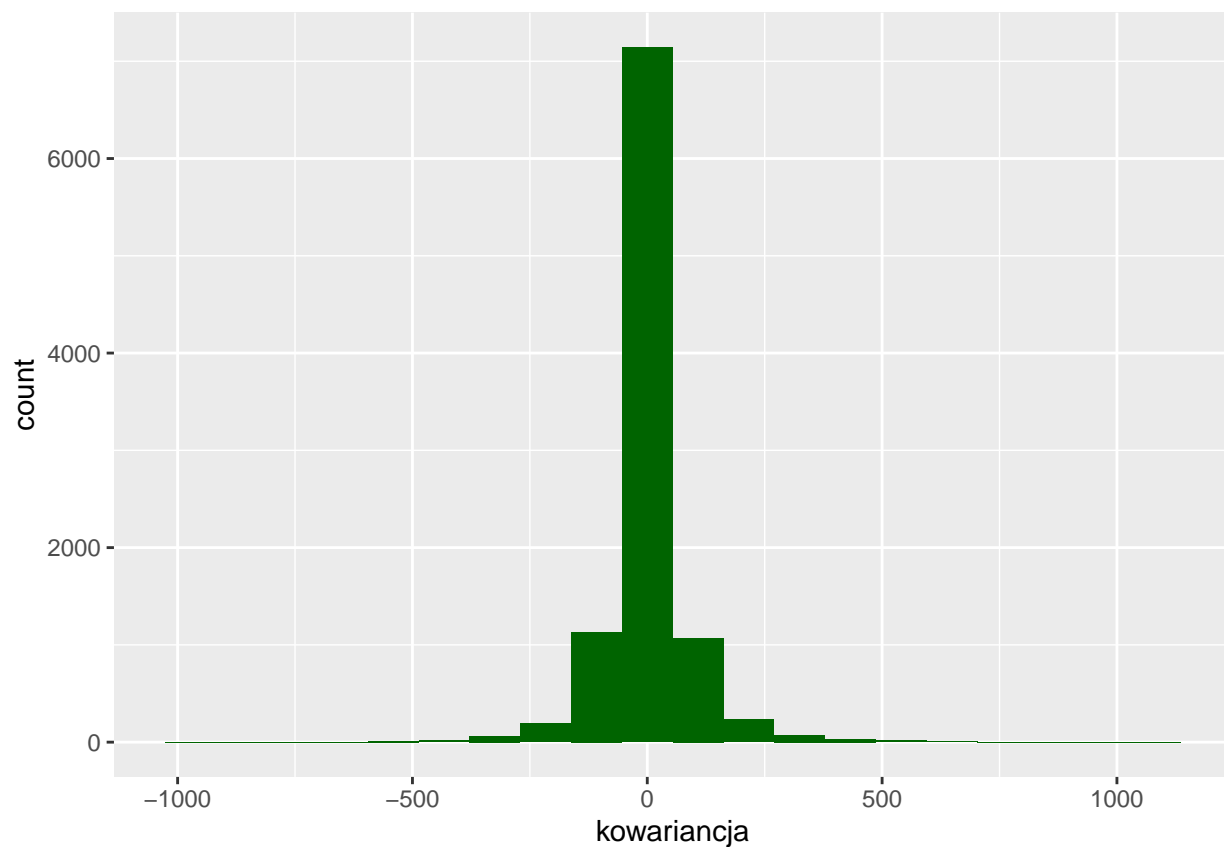
```
ggplot() + geom_histogram(aes(wariancja), bins = 20, fill = "darkred")
```



```
kowariancja <- c()
for (i in 1:100){
  for (j in 1:100){
    kowariancja <- c(kowariancja, cov(Y[,i], Y[, j]))
  }
}
mean(kowariancja)
```

```
## [1] 2.685964
```

```
ggplot() + geom_histogram(aes(kowariancja), bins = 20, fill = "darkgreen")
```



### Obserwacje i wnioski

Wartość wariancji wyszła ok. 1, a kowariancji około 0.9, tak jak mogliśmy się spodziewać patrząc na macierz  $\Sigma$ , podobnie z wykresami. Średnie próbkowe również oscylują w pobliżu 0. Oznacza to, że model dość dobrze odzwierciedla nasze przekształcenie.