



اصول طراحی کامپیوترها

حسین کارشناس

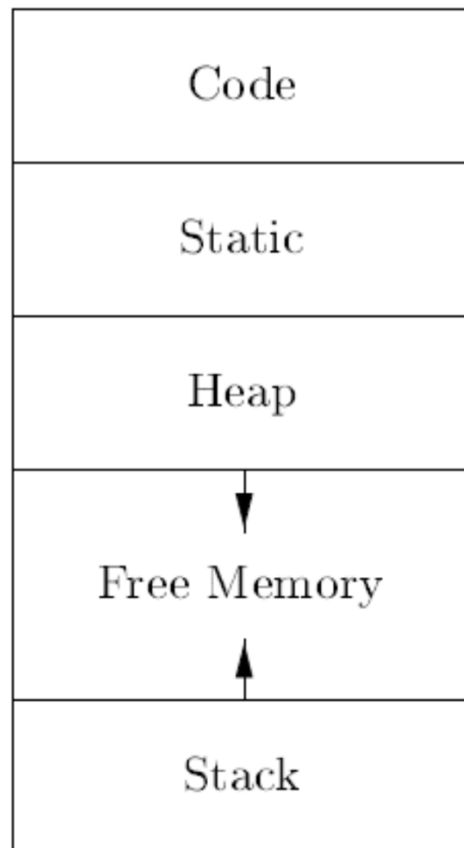
دانشکده مهندسی کامپیوتر

ترم اول ۹۸ - ۹۷

طرح‌بندی حافظه (memory layout)

طرح‌بندی حافظه

- طرح‌بندی حافظه زمان اجرای برنامه‌ها



طرح بندی حافظه

- حافظه زمان اجرا توسط سیستم عامل مدیریت می شود
- تعیین محتوای بخش های مختلف در زمان تولید برنامه (کامپایل)
- بخش کد حاوی کد اجرایی برنامه است که توسط کامپایلر تولید می شود
- بخش داده های ایستا حاوی متغیرها و مقادیر مورد استفاده در برنامه
 - در زمان کامپایل اندازه مورد نیاز و آدرس نسبی آنها محاسبه می شود
- پشته حاوی اطلاعات مورد نیاز برای فراخوانی توابع در حین اجرای برنامه
 - اطلاعات قرار گرفته در پشته برای هر فراخوانی در زمان کامپایل مشخص می شود
- Heap برای نگهداری داده ها با طول عمر (و اندازه) دلخواه در زمان اجرای برنامه استفاده می شود
 - معمولاً اندازه این حافظه هم در زمان کامپایل مشخص می شود

طرح‌بندی حافظه داده‌ها

- نیاز به تعیین مکان ذخیره‌سازی مقادیر متغیرها
- این اطلاعات در مراحل بعدی کامپایل (و اجرا) مورد استفاده قرار می‌گیرد
 - دسترسی به متغیرها بر اساس مکان ذخیره‌سازی آنها در کد نهایی
- تعیین آدرس نسبی (offset) هر متغیر
 - آدرس آن متغیر نسبت به ابتدای یک بخش داده‌ای در حافظه را نشان می‌دهد
 - نگهداری آدرس نسبی متغیرها در جدول نشانه‌ها
 - استفاده از حجم حافظه مورد نیاز برای متغیرها جهت تعیین آدرس نسبی
- حافظه مورد نیاز برای هر متغیر توسط نوع آن متغیر تعیین می‌شود
 - در زمان تعریف آن متغیر مشخص می‌شود

طرح‌بندی حافظه داده‌ها

- عرض (width) یک نوع
 - تعداد واحدهای حافظه مورد نیاز برای ذخیره‌سازی نمونه‌هایی از آن نوع
 - در نظر گرفتن یک عرض پیش‌فرض برای نوع‌های پایه‌ای
 - مثال: عرض نوع `int` ۴ واحد حافظه و عرض نوع `float` ۸ واحد حافظه
 - عرض نوع‌های جمعی (aggregate types) برابر مجموع عرض فیلدهای آن
 - مثال: عرض نوع جمعی زیر برابر ۱۲ واحد حافظه است
- ```
record { int x;
 float y; } z;
```
- عرض نوع آرایه بر اساس نوع درایه‌ها و تعداد آنها تعیین می‌شود
    - مثال: عرض نوع `int[2][3]` برابر ۲۴ واحد حافظه است

# طرح‌بندی حافظه داده‌ها

- تعیین حافظه مورد نیاز برای متغیرها در دستورات تعریف متغیر
- شناسایی بخش‌هایی از برنامه که امکان تعریف متغیر وجود دارد
- در گرامر زبان مشخص است
- مثال: یک گرامر نمونه برای تعریف متغیرها

$$\begin{aligned}P &\rightarrow B P \mid \epsilon \\B &\rightarrow \{ D S \} \\D &\rightarrow T \text{ id } ; D \mid \epsilon \\T &\rightarrow C A \mid \text{record } \{ D \} \\C &\rightarrow \text{int} \mid \text{float} \\A &\rightarrow [ \text{num} ] A \mid \epsilon \\S &\rightarrow B S \mid \epsilon\end{aligned}$$

# طرح‌بندی حافظه داده‌ها

- محاسبه آدرس نسبی (offset) متغیرها
- آدرس نسبی یک متغیر با عرض دلخواه، آدرس اولین بایت آن است
- آدرس نسبت به ابتدای یک بخش داده‌ای محاسبه می‌شود
  - در ابتدای هر بخش داده‌ای  $\text{offset} = 0$  است
- آدرس نسبی هر متغیر برابر با مقدار offset در هنگام تعریف آن متغیر است
- افزایش مقدار offset به اندازه عرض نوع با مشاهده هر دستور تعریف متغیر
$$T \ x; \quad \Rightarrow \quad \text{offset} = \text{offset} + \text{width}(T)$$



# طرح‌بندی حافظه داده‌ها

- آدرس نسبی فیلدها در نوع‌های جمعی
- آدرس نسبی فیلدها نسبت به ابتدای نوع جمعی تعیین می‌شود
- مثال: آدرس هر یک از فیلدها و متغیرها در برنامه زیر

```
float x;
record { float x; float y; } p;
record { int tag; float x; float y; } q;
x = p.x + q.x;
```

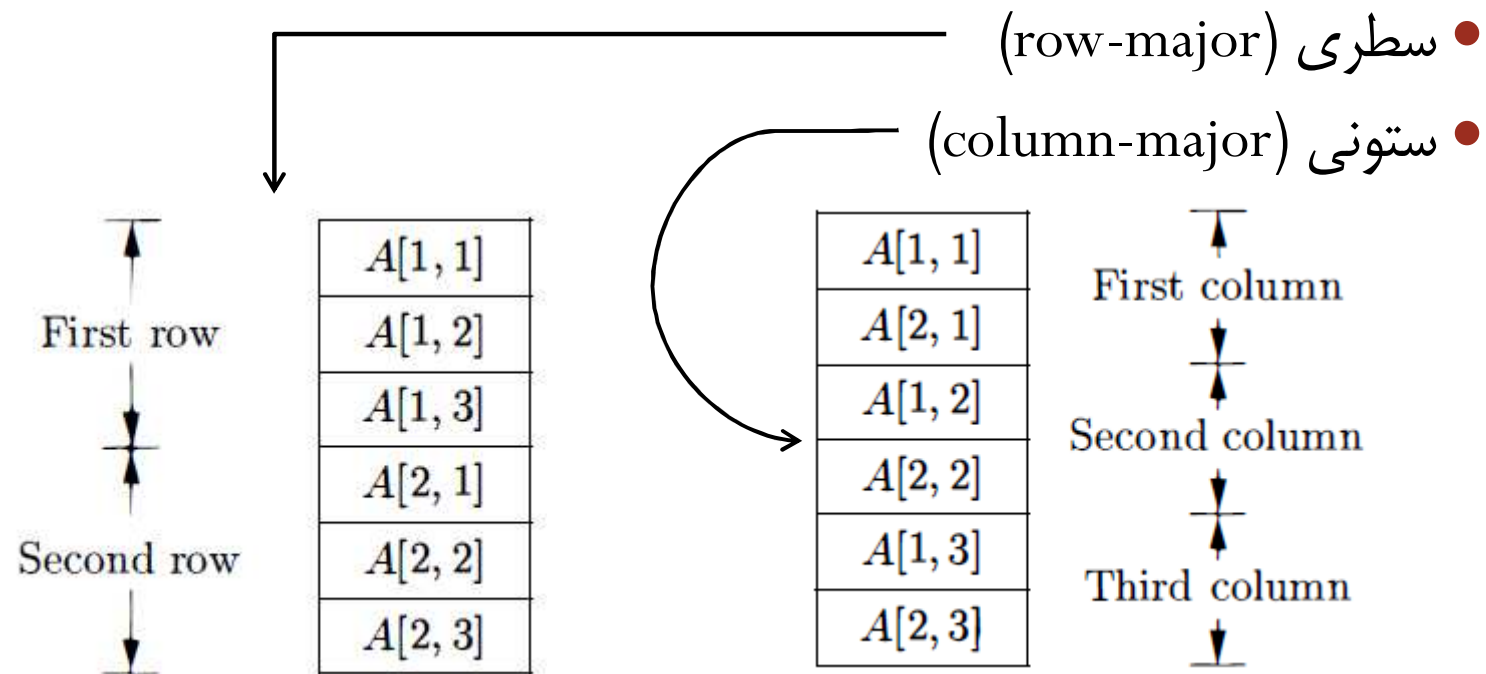
- به سه offset متفاوت نیاز است

# طرح‌بندی حافظه داده‌ها

- آدرس نسبی درایه‌های آرایه  
 $x[i_1][i_2] \dots [i_k]$
- حافظه اختصاص داده شده به آرایه پیوسته است
- آدرس نسبی  $i$ امین عنصر در آرایه تک بعدی:  $base + i \times w$
- در آرایه  $k$  بعدی:  $base + i_1 \times w_1 + \dots + i_k \times w_k$
- محاسبه آدرس نسبی بر اساس تعداد عناصر ابعاد مختلف آرایه‌ها ( $n_i$ ):  
 $base + i_1 \times n_2 \times \dots \times n_k \times w + \dots + i_{k-1} \times n_k \times w + i_k \times w$
- اولین اندیس آرایه می‌تواند غیر صفر باشد
- آدرس  $i$ امین عنصر  $base + (i - low) \times w$
- محاسبه  $base - low \times w$  بصورت جداگانه در زمان تعریف آرایه
- در حالت کلی اندیس آرایه می‌تواند در محدوده  $low \leq i \leq high$  باشد

# طرح‌بندی حافظه داده‌ها

- طرح‌بندی‌های متفاوت ذخیره‌سازی آرایه در حافظه



یک آرایه  $2 \times 3$

- جابجایی ارزش اندیس‌ها در محاسبه آدرس نسبی درایه‌های آرایه

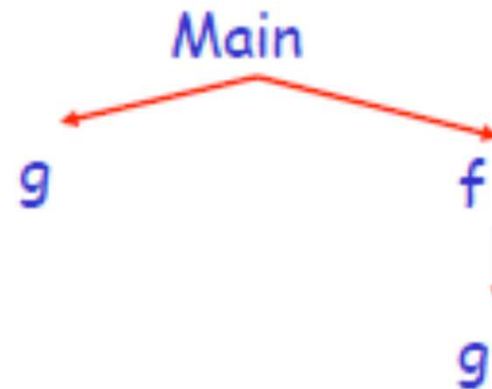
# طرح‌بندی حافظه پشته

- نمایش فراخوانی‌ها بصورت درخت فعال‌سازی (activation tree)

- امکان نمایش تودرتوی طول عمر توابع در زمان اجرای برنامه

- مثال: درخت فعال‌سازی برای برنامه روبرو

```
Class Main {
 g() : Int { 1 };
 f(): Int { g() };
 main(): Int {{ g(); f(); }};
}
```



```
Class Main {
 g() : Int { 1 };
 f(x:Int): Int { if x = 0 then g() else f(x - 1) fi };
 main(): Int {{ f(3); }};
}
```

- سوال: درخت فعال‌سازی برنامه روبرو؟

# طرح‌بندی حافظه پشته

- تعیین ترتیب فراخوانی‌ها با توجه به درخت فعال‌سازی
- پیمایش پیش‌ترتیب درخت فعال‌سازی متناظر با دنباله فراخوانی توابع است
- پیمایش پس‌ترتیب درخت فعال‌سازی متناظر با دنباله بازگشت‌ها از توابع است
- بکارگیری پشته برای پیمایش درخت فعال‌سازی
- پشته می‌تواند به درستی تابع فعال در زمان فعلی را نشان دهد
- نگهداری اطلاعات لازم برای مدیریت فعال‌سازی در هنگام فراخوانی توابع
- رکورد فعال‌سازی (activation record - AR) یا قاب (frame)
- اطلاعات لازم و ساختار آن باید در زمان کامپایل توسط کامپایلر مشخص شود

# طرح‌بندی حافظه پشته

- رکورد فعال‌سازی

- حاوی اطلاعات مورد نیاز در طول عمر یک تابع

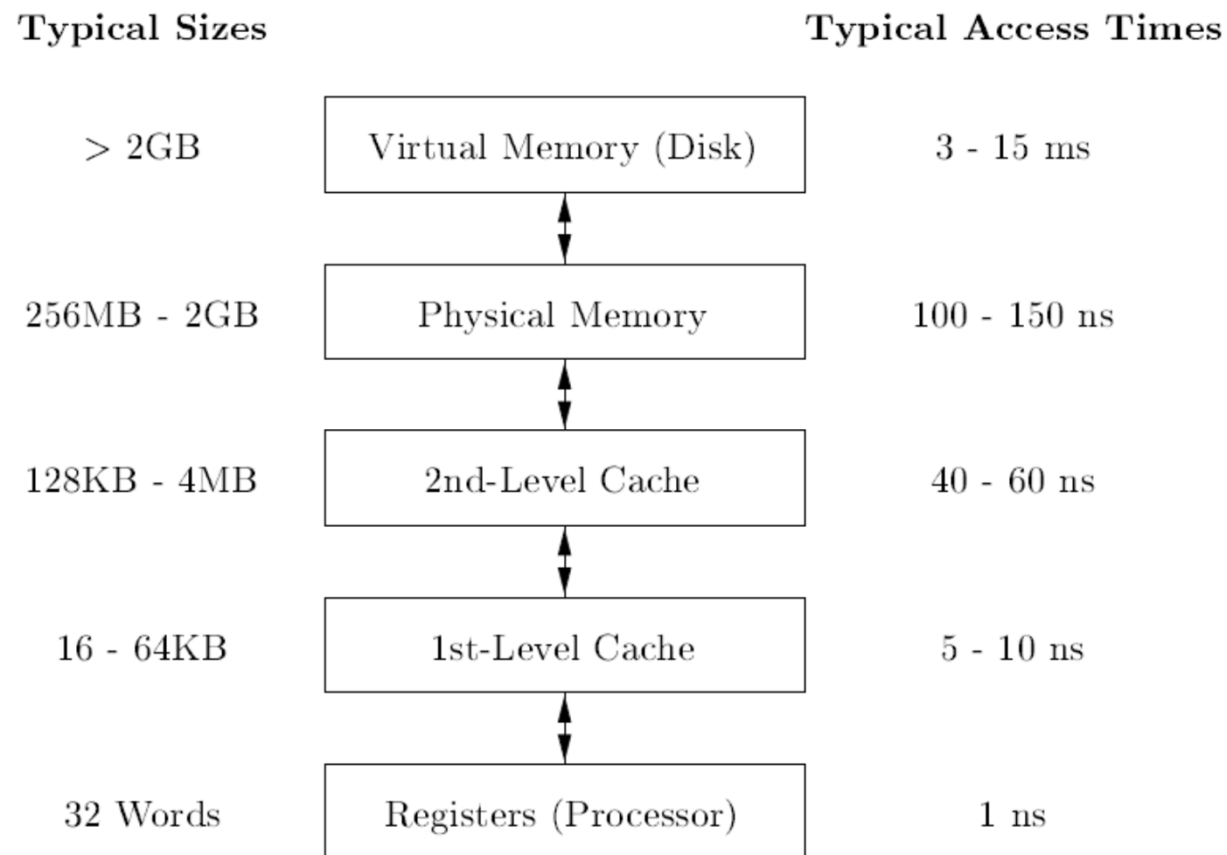
|                      |
|----------------------|
| Actual parameters    |
| Returned values      |
| Control link         |
| Access link          |
| Saved machine status |
| Local data           |
| Temporaries          |

# طرح‌بندی حافظه Heap

- برای پشتیبانی از تخصیص پویای حافظه در زمان اجرا برنامه
- امکان تعیین حافظه مورد نیاز برای تخصیص پویا در زمان کامپایل
- مثال: حافظه مورد نیاز برای یک شیء (object)
- استفاده از مدیریت حافظه برای تخصیص و آزادسازی فضا
- بکارگیری کارآمد فضا
- کاهش چندپارگی (fragmentation) در تخصیص فضا
- کارایی بالا در اجرای برنامه
- کاهش سربار مدیریت حافظه، لحاظ ویژگی محلی بودن (locality) در تخصیص حافظه
- ...

# طرح‌بندی حافظه Heap

- بکارگیری سلسله مراتب حافظه‌ها در تخصیص حافظه





# طرح‌بندی حافظه Heap

- طرح‌بندی حافظه اشیاء
  - با توجه به تعریف نوع (کلاس) مربوطه تعیین می‌شود
  - با توجه به ویژگی‌های در نظر گرفته شده در زبان‌های مختلف فرق می‌کند
  - عرض و آدرس نسبی هر یک از اجزای نوع در زمان کامپایل تعیین می‌شود

| <i>Offset</i> |    |
|---------------|----|
| Class Tag     | 0  |
| Object Size   | 4  |
| Dispatch Ptr  | 8  |
| Attribute 1   | 12 |
| Attribute 2   | 16 |
| ...           |    |

# طرح‌بندی حافظه Heap

- پشتیبانی از وراثت
- آدرس نسبی و عرض فیلدها در تمام اشیاء ثابت است
- فیلدهای زیرنوع‌ها پس از فیلدهای ابرنوع‌ها قرار می‌گیرد
- رویکرد افزایشی در افزودن ویژگی‌های جدید به زیرنوع‌ها

$$A_n < \dots < A_3 < A_2 < A_1$$



# طرح‌بندی حافظه Heap

- مثال: طرح‌بندی حافظه برای اشیایی با رابطه وراثت

```
Class A {
 a: Int <- 0;
 d: Int <- 1;
 f(): Int { a <- a + d };
};
```

```
Class B inherits A {
 b: Int <- 2;
 f(): Int { a };
 g(): Int { a <- a - b };
};
```

```
Class C inherits A {
 c: Int <- 3;
 h(): Int { a <- a * c };
};
```

| Offset<br>Class | 0    | 4 | 8 | 12 | 16 | 20 |
|-----------------|------|---|---|----|----|----|
| A               | Atag | 5 | * | a  | d  |    |
| B               | Btag | 6 | * | a  | d  | b  |
| C               | Ctag | 6 | * | a  | d  | c  |

# طرح‌بندی حافظه Heap

- جدول توابع (dispatch)
- دارای آدرس هر یک از توابع تعریف شده در یک کلاس
- این آدرس‌ها در زمان کامپایل مشخص می‌شود
- مثال:

```
Class A {
 a: Int <- 0;
 d: Int <- 1;
 f(): Int { a <- a + d };
};
Class B inherits A {
 b: Int <- 2;
 f(): Int { a };
 g(): Int { a <- a - b };
};
Class C inherits A {
 c: Int <- 3;
 h(): Int { a <- a * c };
};
```

| Offset<br>Class | 0  | 4 |
|-----------------|----|---|
| A               | fA |   |
| B               | fB | g |
| C               | fA | h |