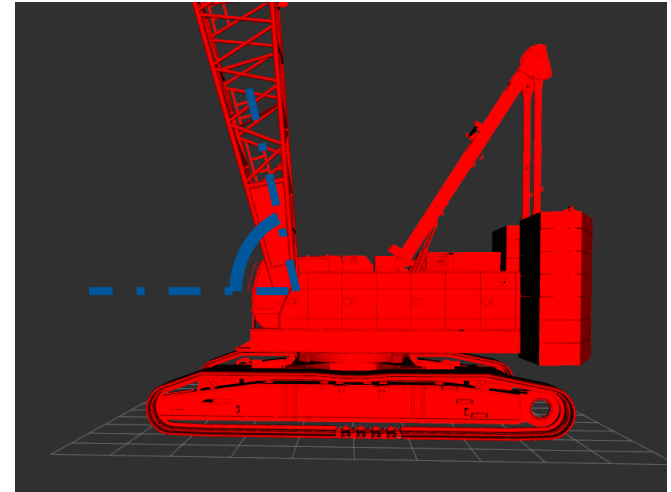
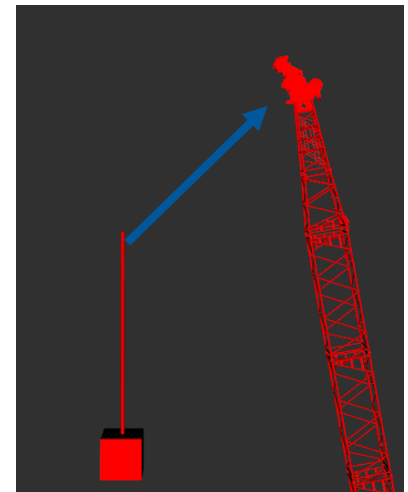


- ☐ 質量[kg]
- ☐ 重心位置
- ☐ 慣性テンソル[3x3行列]
- ☐ ブームの初期角度
- ☐ 軸の可動域
- ☐ 軸の最大速度
- ☐ ワイヤの吊り下げ座標



ブームの初期角度



ワイヤの吊り下げ座標

○重量・重心

	重量	重量重心		
	W[kg]	x [m]	y [m]	z [m]
上部旋回体	77333	-3.1369	0.1401	1.1322
下部走行体	38882	-0.1346	0.0000	-0.7573
アタッチメント	8243	0.0136	16.7989	-0.0062

○慣性テンソル

$I_x$	$I_{xy}$	$I_{zx}$
$I_{xy}$	$I_y$	$I_{yz}$
$I_{zx}$	$I_{yz}$	$I_z$

単位 [kg・m<sup>2</sup>]

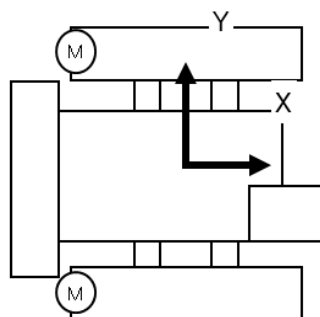
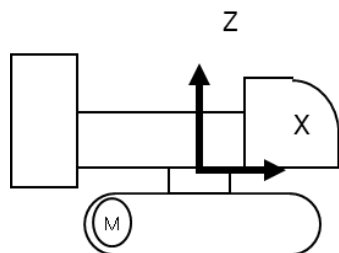
上部旋回体	101881.52	-40965.14	-273528.32
	-40965.14	1007600.56	12056.92
	-273528.32	12056.92	910589.22
下部走行体	23141.64	0.54	4395.71
	0.54	24360.18	5.63
	4395.71	5.63	1218.63
アタッチメント	3398809.65	-2996.64	18.45
	-2996.64	7038.42	8974.74
	18.45	8974.74	3398634.48

# 重量・重心位置・慣性テンソル

各パーツの原点について

この原点を中心に、重量、重心、慣性テンソルを計算しています

上部旋回体・下部走行体

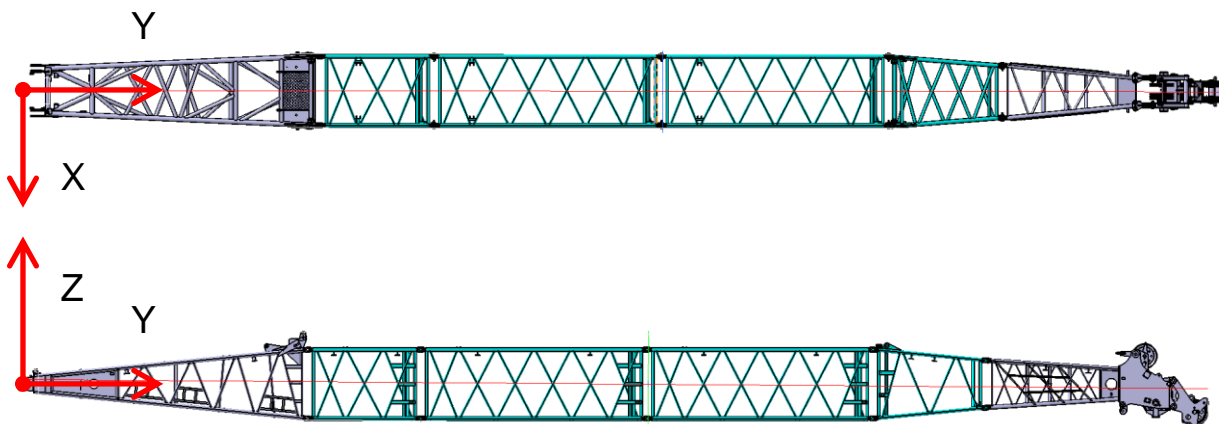
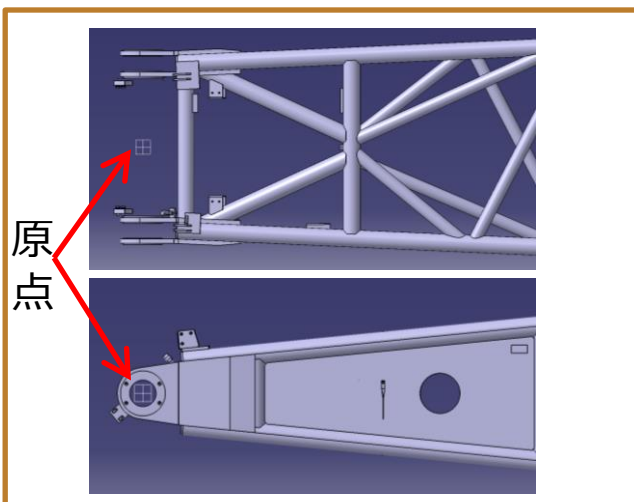


重心基準

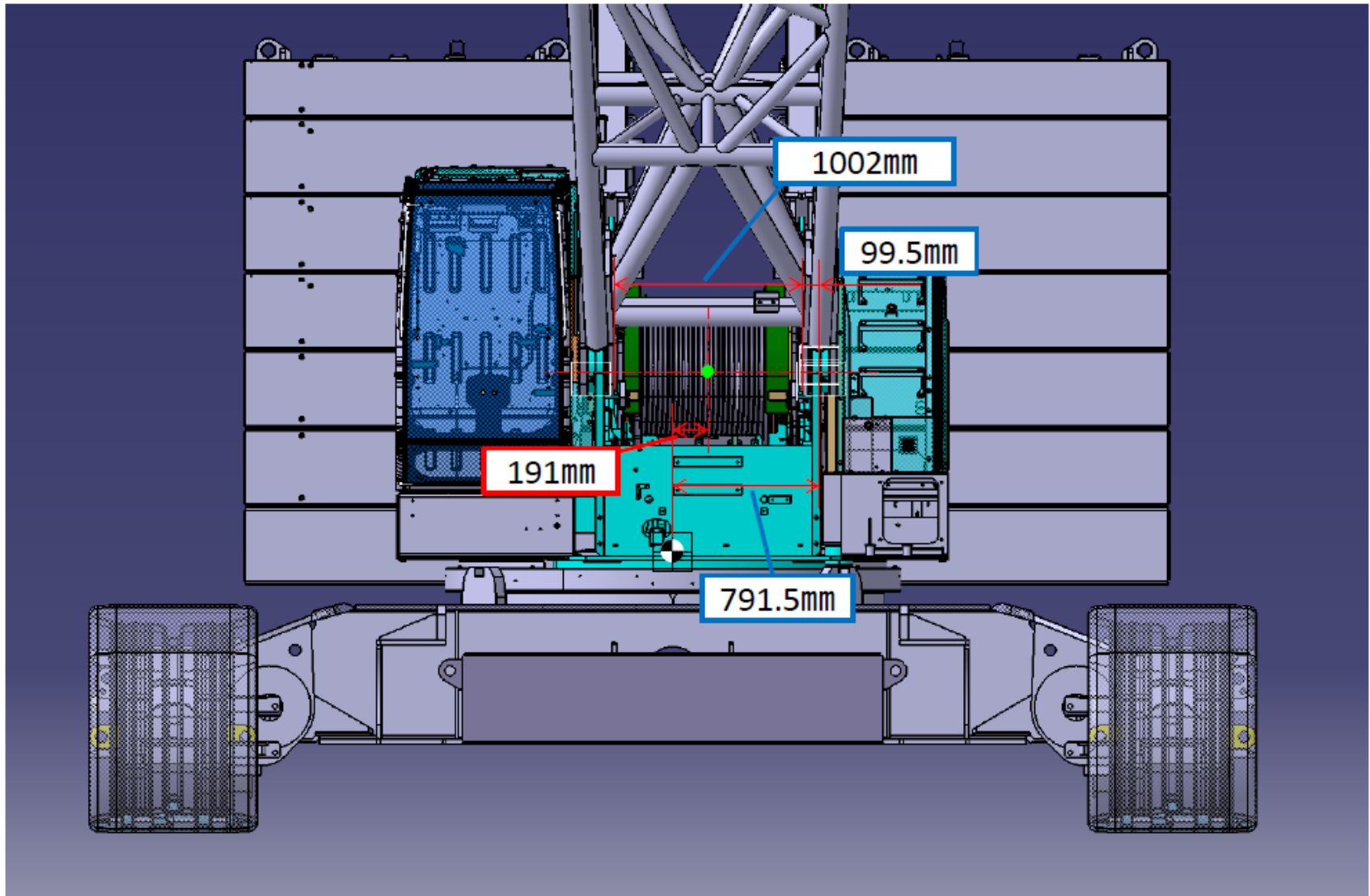
- ・X (前後方向、旋回中心基準) : 前方(+), 後方(-)
- ・Y (幅方向、旋回中心基準) : 左方(+), 右方(-)
- ・Z (高さ方向、旋回ベアリング取付面基準) : 上方(+), 下方(-)

ブーム

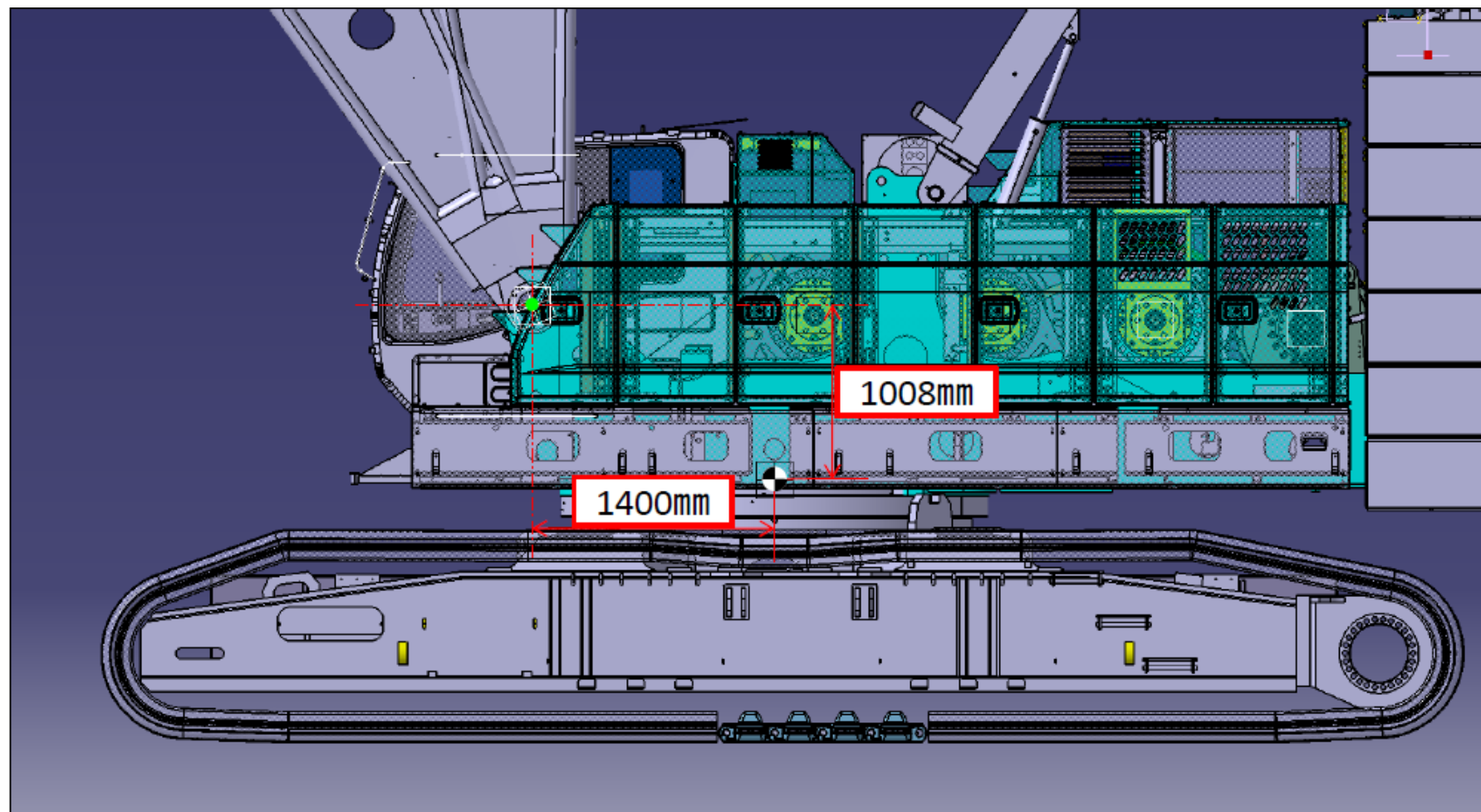
原点はブーム取付点です。(以前に高橋が送付した資料を参照下さい。)



(参考) ブーム取付位置座標

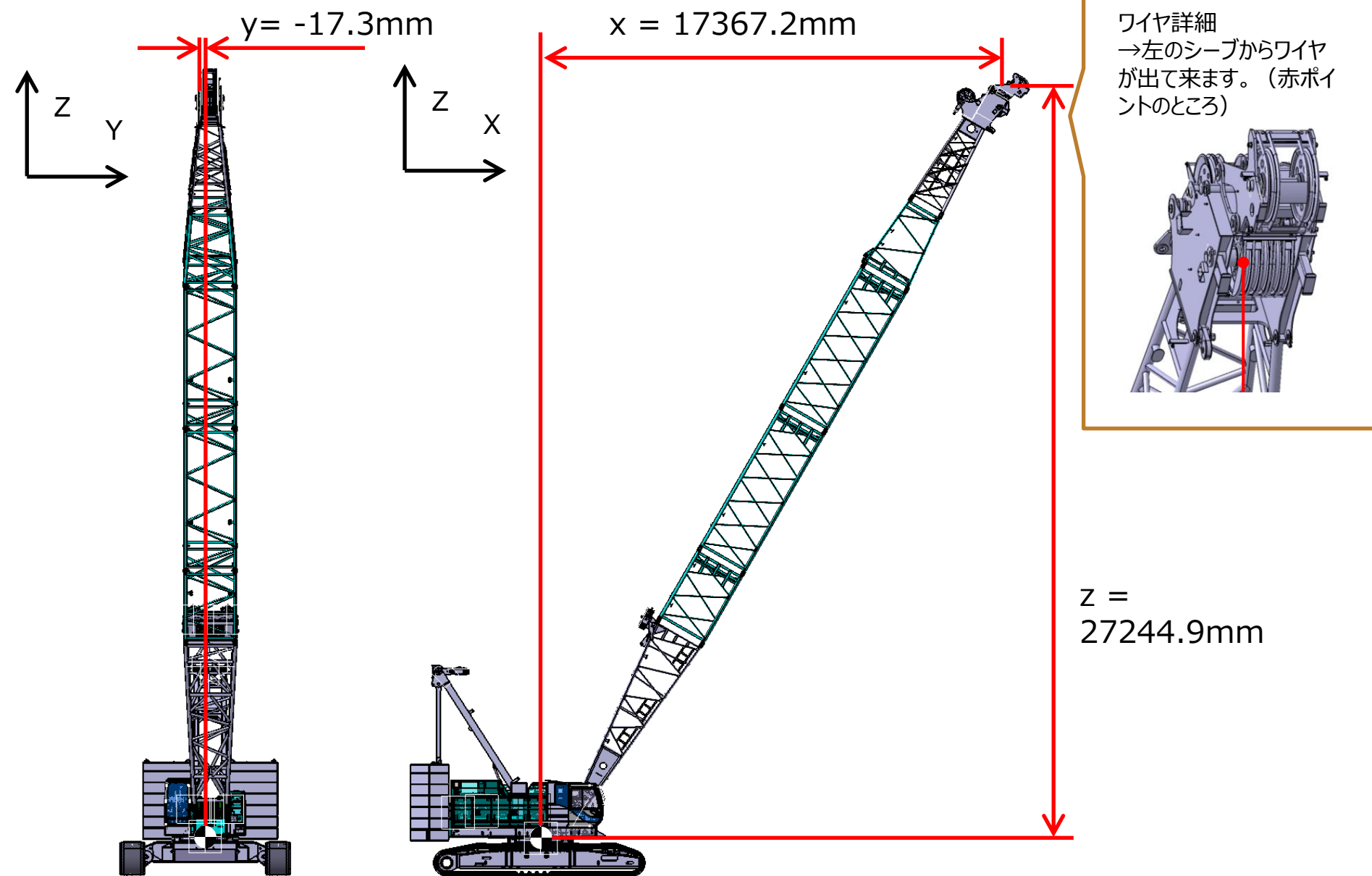


(参考) ブーム取付位置座標



# ワイヤー吊下位置

CONFIDENTIAL



# ブーム初期角度、軸の可動域

