

دانشکده مهندسی کامپیوتر

تمرین سری ۱۲ بینایی کامپیوتر

نام درس مبانی بینایی کامپیوتر

> **نام دانشجو** زهرا انوریان

نام استاد درس دکتر محمدی

پاییز ۱۳۹۹

سوالات

۱. برای موارد زیر فشردگی، صلب بودن و کشیدگی را محاسبه کنید (هر بخش ۱۰ نمره). الف) الف موارد زیر با اندازه قطرهای a و a.

$$Compactness = \frac{4\pi \ Area}{Perimeter^2} = \frac{4\pi * a^2}{(4 * \frac{\sqrt{5a}}{2})^2} = \frac{\pi}{5}$$

$$Solidity = \frac{Area}{ConvexArea} = \frac{a^2}{a^2} = 1$$

$$Eccentricity = \sqrt{1 - \left(\frac{MinorAxisLenght}{MajorAxisLenght}\right)^2} = \sqrt{1 - \left(\frac{a}{2a}\right)^2} = \frac{\sqrt{3}}{2}$$

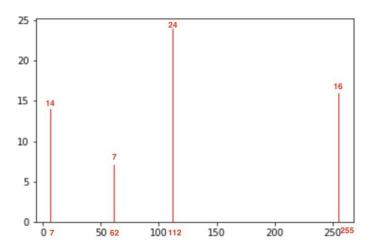
a و a و اندازه اضلاع a و a

$$Compactness = \frac{4\pi \ Area}{Perimeter^2} = \frac{4\pi * 2a^2}{36a^2} = \frac{2\pi}{9}$$

$$Solidity = \frac{Area}{ConvexArea} = \frac{2a^2}{2a^2} = 1$$

$$Eccentricity = \sqrt{1 - \left(\frac{MinorAxisLenght}{MajorAxisLenght}\right)^2} = \sqrt{1 - \left(\frac{a}{2a}\right)^2} = \frac{\sqrt{3}}{2}$$

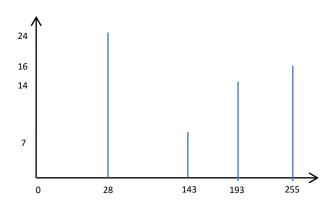
۲. \checkmark هیستوگرام کد LBP_8^1 یک تصویر در نمودار زیر آورده شده است. اگر تصویر را ۹۰ درجه ساعتگرد بچرخانیم و شدت روشنایی را دو برابر کنیم، هیستوگرام نهایی را بدست آورید (۱۰ نمره).



پاسخ: تغییر شدت روشنایی که تاثیری در هیستوگرام LBP_{8}^{1} ندارد اما با چرخش ۹۰ درجهای ساعتگرد تصویر باعث می شود که کدهای باینری حاصل از LBP_{8}^{1} دو بیت به سمت راست شیفت یابد پس داریم:

 $7 = 00000111 \rightarrow shifted \ to \ right: 11000001 = 193$ $62 = 00111110 \rightarrow shifted \ to \ right: 10001111 = 143$ $112 = 011100000 \rightarrow shifted \ to \ right: 00011100 = 28$ $255 = 11111111 \rightarrow shifted \ to \ right: 11111111 = 255$

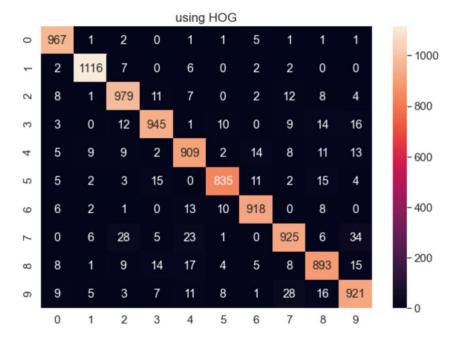
هیستوگرام تغییر یافته:



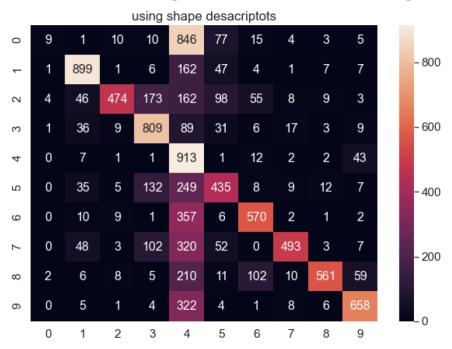
۳. مجموعه داده MNIST به فایل تمرین پیوست شده است. با توجه به موارد زیر در هر قسمت طبقهبندی خواسته شده را انجام دهید. هر قسمت از دو فاز آموزش و ارزیابی تشکیل شده است. در فاز آموزش، از داده آموزش برای آموزش دادن طبقهبند استفاده کنید. در فاز تست از داده تست استفاده کرده و نتیجه طبقهبندی را با برچسبهای موجود مقایسه کرده و طبقهبند را ارزیابی کنید. برای این ارزیابی از معیارهایی مانند دقت و ماتریس درهمریختگی (confusion) استفاده کنید (هر بخش ۱۰ نمره).

الف) شبا استفاده از HOG از تصاویر ویژگی استخراج کنید و با طبقهبند SVM تصاویر را طبقهبندی کنید (برای راهنمایی به لینک ۲ و لینک ۲ مراجعه کنید).

پاسخ: ابتدا با استفاده از تابع ()hog، برای هر تصویر فیچرهایش را استخراج می کنیم و سپس با استفاده از طبقهبند SVM فیچرهای استخراج شده را با لیبلهای داده شده fit می کنیم. حال برای تست آن باید فیچرهای hog تصاویر تست را نیز استخراج کنیم و سپس به کمک تابع ()predict طبقهبند SVM فیچرهای پیشبینی شده را بدست می اوریم و در نهایت به دقت ۹۴.۰۸ می رسیم.

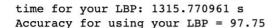


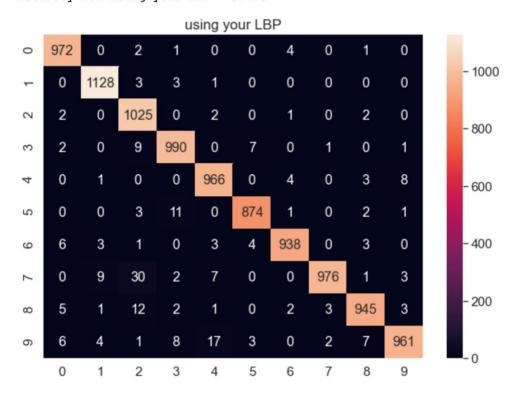
ب) به با استفاده از توصیفگرهای شکل و با طبقهبند SVM تصاویر را طبقهبندی کنید. پاسخ: ابتدا برای تصاویر ورودی ویژگی moments را با استفاده از تابع ()moments بدست می آوریم و سپس آنها را به عنوان ورودی تابع ()fit طبقهبند می دهیم و برای تصاویر تست نیز همین کار را انجام می دهیم و ویژگی های بدست آمده را به عنوان ورودی به تابع ()predict می دهیم و لیبل های پیش بینی شده را بدست می آوریم و در نهایت به درصد دقت ۵۸.۸ می رسیم.



ج) $\stackrel{\text{def}}{=}$ توصیفگر بافت LBP_8^1 را پیادهسازی کنید (از توابع موجود استفاده نکنید) و با استفاده از این توصیفگر و با استفاده از طبقه بند SVM تصاویر را طبقه بندی کنید.

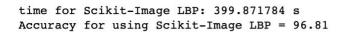
پاسخ: برای پیادهسازی توصیفگر بافت LBP_8^1 ابتدا به اندازه یک واحد به تصویر می کنیم سپس یک پنجره به ابعاد 3x3 روی پیکسلهای تصویر می لغزانیم و با پیکسل مورد نظر چک می کنیم که اگر بزرگتر مساوی آن بود مقدار ۱ و در غیر این صورت مقدار صفر را جایگزین کند سپس به صورت ساعتگرد ارقام بدست آمده از پنجره را در کنار هم قرار می دهیم که تولید یک عدد باینری می کنند. حال معادل آن در مبنای ۲ را بدست می اوریم و جای پیکسل مورد نظر در آرایه ی خروجی قرار می دهیم. حال برای بدست آوردن فیچرهای بافتی تصاویر ورودی ابتدا تصویر را به بخشهای 7x7 تقسیم می کنیم و LBP_8^1 را برای هر بخش محاسبه می کنیم و سپس هیستوگرام آن را بدست می آوریم و در نهایت هیستوگرامهای بخشهای تصویر را در کنار هم قرار داده و به عنوان ورودی تابع () fit طبقه بند SVM می دهیم و برای تصاویر تست نیز ابتدا فیچرهای بافتی آن را بدست آورده و سپس به تابع () Predict طبقه بند SVM می دهیم و لیبلهای پیش بینی شده را بدست می اوریم و در نهایت به دقت ۹۷.۷۵ می رسیم.

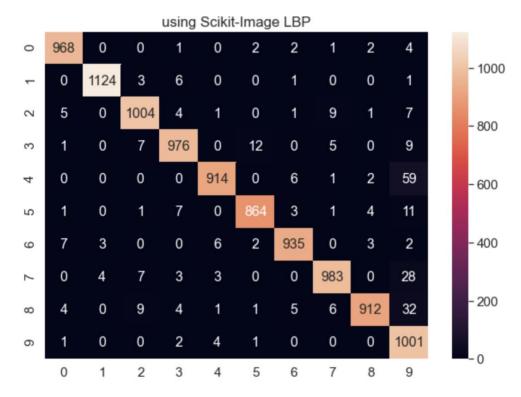




د) هی به کمک تابع LBP_8^1 (skimage.feature.local binary pattern را استخراج کرده و با طبقهبند SVM تصاویر را طبقهبندی کنید. نتیجه و زمان اجرا این کد موجود را با کدی که در قسمت قبل توسعه دادید، مقایسه کنید (برای راهنمایی به لینک مراجعه کنید) (برای استفاده از طبقهبندگفته شده، از لینک SVM میتوانید استفاده کنید).

پاسخ: با استفاده از تابع ()local_binary_pattern ابتدا مقدار LBP تصویر را حساب کرده سپس با استفاده از تابع ()histogram تصاویر را بدست می آوریم و در نهایت آن را به عنوان ورودی به تابع ()fit طبقهبند SVM میدهیم. حال برای تست نیز ابتدا باید برای تصاویر تست نیز مقدار LBP را بدست آورده و هیستوگرام آنها را به عنوان ورودی تابع ()predict میدهیم و لیبلهای پیشبینی شده را بدست می اوریم و در نهایت به درصد دقت ۹۶.۸۱ میرسیم و همچنین با توجه به زمان محاسبه شده، الگوریتم و در نهایت به درصد دقت الگوریتم پیاده سازی شده عمل می کند.

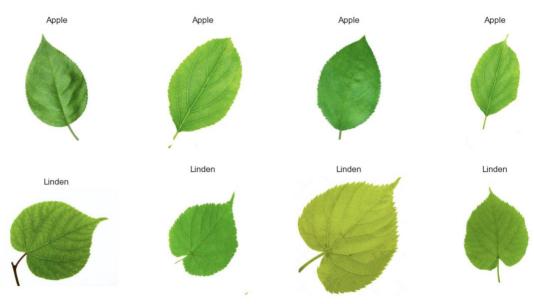




(برای راهنمایی بیشتر به دو لینک زیر مراجعه کنید) (۳۰ نمره). لینک ۱ لینک ۲

پاسخ: برای بدست آوردن کانتور مناسب ابتدا باید تصویر را هموار کنیم و سپس HSV تصویر را محاسبه می کنیم و روی أن مناطق غیر سبز رنگ را حذف می کنیم سپس تصویر بدست آمده را خاکستری کرده و آن را باینری می کنیم و با استفاده از تابع ()findContours، کانتورهای تصویر را بدست می آوریم و برای آنها ویژگی گریز از مرکز را محاسبه می کنیم با گذاشتن شرطی روی مقادیر گریز از مرکز (بیشتر از ۴۰.۴ را در دسته ی سیب بگذارد)، آنها را طبقه بندی می کنیم.

e: 0.7716147127062696 e: 0.776727742505656 e: 0.7354417923030598 e: 0.8197018213072973 e: 0.5034133685437017 e: 0.5890728898833614 e: 0.6995199098239013 e: 0.5123522678318825



• موفق باشید.