



دانشکده مهندسی کامپیوتر

پروژه پایانی

دسته‌بندی تصاویر به "پلاک"، "غیرپلاک" و "پلاک مخدوش"

نام درس

مبانی بینایی کامپیوتر

نام دانشجویان

زهرا انوریان

محمد مهدی عبدالله پور

نام استاد درس

دکتر محمدرضا محمدی

زمستان ۱۳۹۹

۱ تعریف مسئله

توسعه یک الگوریتم بینایی کامپیوتر برای دسته‌بندی تصاویر ورودی به سه دسته "پلاک سالم"، "پلاک مخدوش" و "غیرپلاک" است که نمونه‌هایی از این تصاویر در شکل زیر نشان داده شده است. تصاویری که در دسته پلاک سالم قرار می‌گیرند شامل یک پلاک بدون پوشش هستند و تصاویری که شامل یک پلاک باشند که بخشی از آن پوشانده شده باشد در دسته پلاک مخدوش قرار می‌گیرند و تصاویری که شامل هیچ پلاکی نیستند در دسته غیرپلاک قرار می‌گیرند. توجه داشته باشید که پلاک (سالم یا مخدوش) در هر بخشی از تصویر ممکن است وجود داشته باشد و لزوماً در مرکز تصویر وجود ندارد.



۲ مقدمه

ابتدا با تحلیل [مجموعه داده](#) متوجه آن شدیم که دسته‌ی پلاک دارای ۱۸۷۶ عکس و دسته‌ی غیرپلاک دارای ۵۶۸ عکس و دسته‌ی پلاک مخدوش دارای ۲۸۳ عکس می‌باشد. با توجه به این مقادیر تصمیم گرفتیم، معماری‌هایی را برای بررسی انتخاب کنیم که دارای پارامتر کمتر و درصد دقت بالاتر هستند.

Model	Size	Top-1 Accuracy	Top-5 Accuracy	Parameters	Depth
Xception	88 MB	0.790	0.945	22,910,480	126
VGG16	528 MB	0.713	0.901	138,357,544	23
VGG19	549 MB	0.713	0.900	143,667,240	26
ResNet50	98 MB	0.749	0.921	25,636,712	-
ResNet101	171 MB	0.764	0.928	44,707,176	-
ResNet152	232 MB	0.766	0.931	60,419,944	-
ResNet50V2	98 MB	0.760	0.930	25,613,800	-
ResNet101V2	171 MB	0.772	0.938	44,675,560	-
ResNet152V2	232 MB	0.780	0.942	60,380,648	-
InceptionV3	92 MB	0.779	0.937	23,851,784	159
InceptionResNetV2	215 MB	0.803	0.953	55,873,736	572
MobileNet	16 MB	0.704	0.895	4,253,864	88
MobileNetV2	14 MB	0.713	0.901	3,538,984	88

باتوجه به جدول بالا و توضیحات داده شده، ما معماری‌های Xception، ResNet50، MobileNet را برای تست و تحلیل در نظر گرفتیم و در ادامه به هر کدام با جزئیات بیشتر می‌پردازیم. ما برای ارزیابی مدل‌مان معیارهای f1-score، precision، recall و accuracy را در نظر گرفتیم.

$$Accuracy = \frac{TP + TN}{TN + FP + FN}$$

$$Precision = \frac{TP}{TP + FP}$$

$$Recall = \frac{TP}{TP + FN}$$

$$F1 - Score = 2 * \frac{Precision * recall}{precision + recall}$$

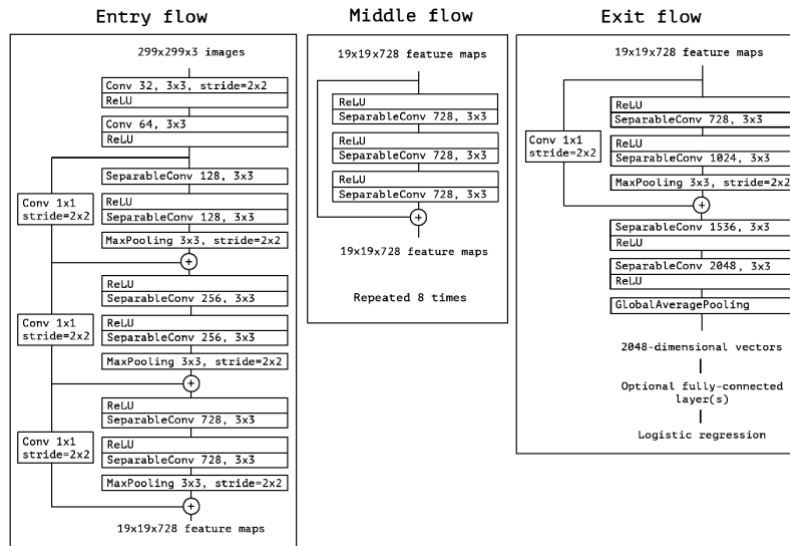
۳ تحلیل معماری‌های مختلف

این نکته نیز قابل ذکر است که ما حالت فریز کردن قسمتی از شبکه را نیز آزمایش کردیم اما چون نتیجه‌ی بهتری از آن نسبت به از ابتدا آموزش دیدن بدست نیاوردیم، معماری‌های مختلفی که مورد بررسی قرار دادیم به کلی آموزش دیده‌اند. حال در ادامه معماری‌ها را بررسی کرده و نتایج آن‌ها را مشاهده می‌کنیم.

تمامی مدل‌های بررسی شده‌ای که در ادامه می‌بینید را می‌توانید از [اینجا](#) دانلود کنید.

۳.۱ معماری Xception

این معماری دارای ساختاری به شکل زیر است و همانطور که مشاهده می‌کنیم در این معماری از Depth wise Separable Convolution استفاده شده است که باعث کاهش پارامتر و بهبود در عملکرد می‌شود.



ما به این صورت عمل کردیم که وزن‌های اولیه‌ی مدل‌مان را با وزن‌های آموزش دیده شده روی مجموعه داده imagenet مقداردهی کردیم و با استفاده از بهینه‌ساز¹ Adam و SGD و همچنین اضافه کردن چند لایه‌ی کاملاً متصل و dropout که در شکل زیر می‌توان ساختار مدل را دید، آن را آموزش دادیم. لازم به ذکر است که برای کاهش overfit مدل، از داده‌افزایی استفاده کردیم و درنهایت توانستیم به نتایجی که در ادامه آمده است، برسیم.

```
def build_model():
    baseModel = Xception(
        include_top=False,
        weights="imagenet",
        input_tensor=Input(shape=(IMG_HEIGHT, IMG_WIDTH, 3)),
        pooling='avg',
    )

    headModel = baseModel.output
    headModel = Dropout(0.2)(headModel)
    headModel = Dense(1024, activation="relu")(headModel)
    headModel = Dropout(0.2)(headModel)
    headModel = Dense(1024, activation="relu")(headModel)
    headModel = Dropout(0.2)(headModel)
    headModel = Dense(512, activation="relu")(headModel)
    headModel = Dropout(0.2)(headModel)
    headModel = Dense(512, activation="relu")(headModel)
    headModel = Dropout(0.2)(headModel)
    headModel = Dense(n_classes, activation="softmax")(headModel)

    model = Model(inputs=baseModel.input, outputs=headModel)

    return model
```

نتایج بدست آمده از بهینه‌ساز [Adam](#):

```
best_model.evaluate(validation_generator, batch_size=batch_size)
```

```
17/17 [=====] - 14s 663ms/step - loss: 0.2108 - accuracy: 0.9773 - f1_m:
0.9773 - precision_m: 0.9773 - recall_m: 0.9773
```

¹ Optimizer

```

Found 544 images belonging to 3 classes.
Confusion Matrix
[[372  3  0]
 [ 9 45  2]
 [ 0  2 11]]
Classification Report

```

	precision	recall	f1-score	support
0	0.98	0.99	0.98	375
1	0.90	0.80	0.85	56
2	0.98	0.98	0.98	113
accuracy			0.97	544
macro avg	0.95	0.93	0.94	544
weighted avg	0.97	0.97	0.97	544

نتایج بدست آمده از بهینه‌ساز [SGD](#):

```

best_model.evaluate(validation_generator, batch_size=batch_size)
17/17 [=====] - 14s 656ms/step - loss: 0.1275 - accuracy: 0.9771 - f1_m:
0.9760 - precision_m: 0.9770 - recall_m: 0.9750

```

```

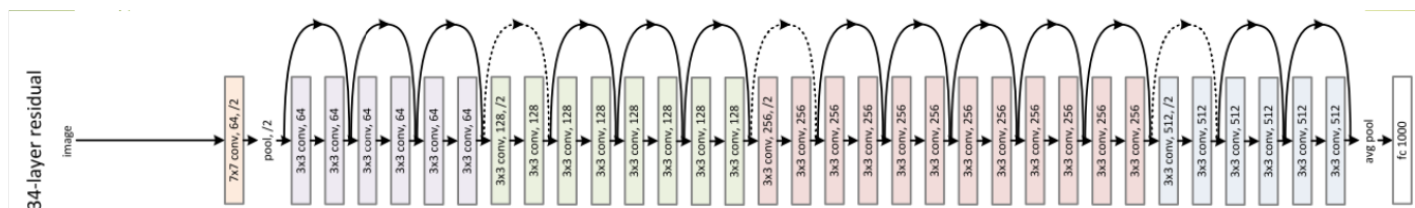
Found 544 images belonging to 3 classes.
Confusion Matrix
[[375  0  0]
 [10 44  2]
 [ 2  2 10]]
Classification Report

```

	precision	recall	f1-score	support
0	0.97	1.00	0.98	375
1	0.96	0.79	0.86	56
2	0.98	0.96	0.97	113
accuracy			0.97	544
macro avg	0.97	0.92	0.94	544
weighted avg	0.97	0.97	0.97	544

۳.۲ معماری ResNet50

این معماری دارای ساختاری به شکل زیر است.



نتایج بدست آمده از بهینه‌ساز SGD:

```
best_model.evaluate(validation_generator, batch_size=batch_size)
```

```
9/9 [=====] - 50s 4s/step - loss: 0.0991 - accuracy: 0.9815 - f1_m: 0.981
8 - precision_m: 0.9818 - recall_m: 0.9818
```

Found 544 images belonging to 3 classes.

Confusion Matrix

```
[[370  4  1]
 [ 7 47  2]
 [ 0  0 113]]
```

Classification Report

	precision	recall	f1-score	support
0	0.98	0.99	0.98	375
1	0.92	0.84	0.88	56
2	0.97	1.00	0.99	113
accuracy			0.97	544
macro avg	0.96	0.94	0.95	544
weighted avg	0.97	0.97	0.97	544

۳.۳ معماری MobileNet

این معماری دارای ساختاری به شکل زیر است.

Type / Stride	Filter Shape	Input Size
Conv / s2	$3 \times 3 \times 3 \times 32$	$224 \times 224 \times 3$
Conv dw / s1	$3 \times 3 \times 32$ dw	$112 \times 112 \times 32$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 32 \times 64$	$112 \times 112 \times 32$
Conv dw / s2	$3 \times 3 \times 64$ dw	$112 \times 112 \times 64$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 64 \times 128$	$56 \times 56 \times 64$
Conv dw / s1	$3 \times 3 \times 128$ dw	$56 \times 56 \times 128$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 128 \times 128$	$56 \times 56 \times 128$
Conv dw / s2	$3 \times 3 \times 128$ dw	$56 \times 56 \times 128$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 128 \times 256$	$28 \times 28 \times 128$
Conv dw / s1	$3 \times 3 \times 256$ dw	$28 \times 28 \times 256$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 256 \times 256$	$28 \times 28 \times 256$
Conv dw / s2	$3 \times 3 \times 256$ dw	$28 \times 28 \times 256$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 256 \times 512$	$14 \times 14 \times 256$
5×	Conv dw / s1 $3 \times 3 \times 512$ dw	$14 \times 14 \times 512$
	Conv / s1 $1 \times 1 \times 512 \times 512$	$14 \times 14 \times 512$
Conv dw / s2	$3 \times 3 \times 512$ dw	$14 \times 14 \times 512$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 512 \times 1024$	$7 \times 7 \times 512$
Conv dw / s2	$3 \times 3 \times 1024$ dw	$7 \times 7 \times 1024$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 1024 \times 1024$	$7 \times 7 \times 1024$
Avg Pool / s1	Pool 7×7	$7 \times 7 \times 1024$
FC / s1	1024×1000	$1 \times 1 \times 1024$
Softmax / s1	Classifier	$1 \times 1 \times 1000$

نتایج بدست آمده از بهینه‌ساز [Adam](#):

```
1 best_model.evaluate(validation_generator, batch_size=BATCH_SIZE)

10/10 [=====] - 6s 622ms/step - loss: 0.1347 - accuracy: 0.9724 - f1_m: 0.9517 - precision_m: 0.9517 - recall_m: 0.9517
[0.13467468321323395,
0.9724264740943909,
0.951666533946991,
0.951666531562805,
0.951666531562805]
```

Found 544 images belonging to 3 classes.

Confusion Matrix

```
[[371  3  1]
 [ 6 49  1]
 [ 2  1 110]]
```

Classification Report

	precision	recall	f1-score	support
0	0.98	0.99	0.98	375
1	0.92	0.88	0.90	56
2	0.98	0.97	0.98	113
accuracy			0.97	544
macro avg	0.96	0.95	0.95	544
weighted avg	0.97	0.97	0.97	544

۴ تلاش برای بهبود عملکرد مدل‌ها

ما برای بهبود نتایج بالا و همچنین آزمایش راه‌های مختلف و شهود بیشتر، چندیدن ایده در نظر داشتیم که هر کدام را اجرا کردیم و به نتایجی رسیدیم که در ادامه به هرکدام با جزئیات بیشتر می‌پردازیم.

۴.۱ افزایش داده‌های دسته‌ی پلاک مخدوش

باتوجه به آن که داده‌های دسته‌ی پلاک مخدوش دارای تعداد کمی داده است و میزان دقت این کلاس به نسبت دیگر کلاس‌ها پایین‌تر است، تصمیم گرفتیم که داده‌های این دسته را افزایش دهیم بنابراین به طور دستی تعدادی از داده‌های دسته‌ی پلاک را مخدوش کردیم و حدود ۱۰۰ عکس دیگر به دسته پلاک های مخدوش اضافه کردیم تا مدل عکس‌های بیشتری از این دسته ببیند و یاد بگیرد.

مجموعه‌داده جدید را می‌توانید از [اینجا](#) دانلود کنید.

نتایج بدست آمده از بهینه‌ساز Adam با معماری [Xception](#):

```
1 best_model.evaluate(validation_generator, batch_size=BATCH_SIZE)

10/10 [=====] - 9s 707ms/step - loss: 0.1623 - accuracy: 0.9623 - f1_m: 0.9630 - precision_m: 0.9637 - recall_m: 0.9623
[0.1581851989030838,
0.9593639373779297,
0.9602853655815125,
0.9610973596572876,
0.9594871401786804]

Found 566 images belonging to 3 classes.
Confusion Matrix
[[361  11   3]
 [ 14  63   1]
 [   0   0 113]]
Classification Report
              precision    recall  f1-score   support

      0              0.96       0.96       0.96         375
      1              0.85       0.81       0.83          78
      2              0.97       1.00       0.98         113

   accuracy              0.95
  macro avg              0.93
weighted avg              0.95
```

نتایج بدست آمده از بهینه‌ساز SGD با معماری [ResNet50](#):

```
1 best_model.evaluate(validation_generator, batch_size=BATCH_SIZE)

10/10 [=====] - 10s 777ms/step - loss: 0.3194 - accuracy: 0.9421 - f1_m: 0.9420 - precision_m: 0.9420 - recall_m: 0.9420
[0.3799374997615814,
0.9328621625900269,
0.9323077201843262,
0.9323077201843262,
0.9323077201843262]
```



```

Found 566 images belonging to 3 classes.
Confusion Matrix
[[371  3  1]
 [ 29 48  1]
 [  0  0 113]]
Classification Report

```

	precision	recall	f1-score	support
0	0.93	0.99	0.96	375
1	0.94	0.62	0.74	78
2	0.98	1.00	0.99	113
accuracy			0.94	566
macro avg	0.95	0.87	0.90	566
weighted avg	0.94	0.94	0.93	566

نتایج بدست آمده از بهینه‌ساز Adam با معماری [MobileNet](#):

```

1 best_model.evaluate(validation_generator, batch_size=BATCH_SIZE)

10/10 [=====] - 7s 618ms/step - loss: 0.2403 - accuracy: 0.9632 - f1_m: 0.9637 - precision_m: 0.9642 - recall_m: 0.9633
[0.23752467334270477,
 0.9650735259056091,
 0.9681919813156128,
 0.9697701334953308,
 0.9666666984558105]

```

```

Found 544 images belonging to 3 classes.
Confusion Matrix
[[370  4  1]
 [ 11 42  3]
 [  0  0 113]]
Classification Report

```

	precision	recall	f1-score	support
0	0.97	0.99	0.98	375
1	0.91	0.75	0.82	56
2	0.97	1.00	0.98	113
accuracy			0.97	544
macro avg	0.95	0.91	0.93	544
weighted avg	0.96	0.97	0.96	544

باتوجه به نتایج بدست آمده متوجهی پسرقت دقت مدل در دسته‌بندی این دسته شدیم و دلیل این امر نیز ممکن است از ناهمخوانی پلاک‌های مخدوش اضافه شده با پلاک‌های موجود در مجموعه داده باشد. با بررسی دوباره‌ی این داده‌ها و مقایسه با داده‌های اصلی این دسته متوجه سخت‌تر بودن داده‌های اضافه شده می‌شویم که خود می‌تواند دلیلی بر کاهش دقت مدل باشد. همچنین تعداد داده‌های این دسته همچنان بسیار کمتر از داده‌های دسته اول است. **overfit** شدن مدل روی داده‌های اولیه نیز می‌تواند از دلایل این امر باشد.

۴.۲ تفکیک مجموعه داده به داده‌ی Train, Validation, Test

تا به اینجا داده‌ها را طبق کد زیر که بر اساس داکيومنتیشن [keras](#) نوشته شده است به دو دسته‌ی Train و Validation تقسیم می‌کردیم اما طبق این [issue](#) متوجه شدیم که keras به اشتباه داده‌های Validation را نیز داده‌افزایی می‌کند. همچنین نبود داده‌ی تست منجر به کاهش ارزش ارزیابی‌هایی که بعد از یادگیری مدل انجام می‌دادیم، می‌شد.

```
1 train_datagen_aug = ImageDataGenerator(preprocessing_function=preprocess_input,
2                                     shear_range=0.25,
3                                     width_shift_range=0.25,
4                                     height_shift_range=0.25,
5                                     zoom_range=0.2,
6                                     rotation_range=40,
7                                     validation_split=0.2)
8
9 train_generator_aug = train_datagen_aug.flow_from_directory(DATA_TRAIN_PATH,
10                                                            target_size=(IMG_WIDTH, IMG_HEIGHT),
11                                                            batch_size=BATCH_SIZE,
12                                                            class_mode='categorical',
13                                                            subset='training')
14
15 validation_generator = train_datagen_aug.flow_from_directory(DATA_TRAIN_PATH,
16                                                             target_size=(IMG_WIDTH, IMG_HEIGHT),
17                                                             batch_size=BATCH_SIZE,
18                                                             class_mode='categorical',
19                                                             subset='validation')
```

در نتیجه همانطور که در شکل زیر مشاهده می‌کنید، تصمیم گرفتیم به طور کلی ساختار داده‌ها را تغییر دهیم به این صورت که داده‌های Train, Validation, Test از ابتدا به نسبت ۸۰-۱۰-۱۰ جدا کردیم و برای هر کدام از قسمت‌ها یک generator با مسیرهای مربوطه در نظر گرفتیم و بر اساس این ساختار فقط بر روی داده‌های آموزشی داده‌افزایی اعمال می‌شود.

مجموعه داده‌ی جدید را می‌توانید از [اینجا](#) دانلود کنید.

correct_data

- test
 - 0
 - 1
 - 2
- train
 - 0
 - 1
 - 2
- validation
 - 0
 - 1
 - 2

```
1 train_datagen_aug = ImageDataGenerator(preprocessing_function=preprocess_input,
2                                     shear_range=0.25,
3                                     width_shift_range=0.25,
4                                     height_shift_range=0.25,
5                                     zoom_range=0.2,
6                                     rotation_range=40)
7
8 validation_datagen = ImageDataGenerator(preprocessing_function=preprocess_input)
9
10 test_datagen = ImageDataGenerator(preprocessing_function=preprocess_input)
11
12 train_generator_aug = train_datagen_aug.flow_from_directory(TRAIN_PATH,
13                                                            target_size=(IMG_WIDTH, IMG_HEIGHT),
14                                                            batch_size=BATCH_SIZE,
15                                                            class_mode='categorical')
16 validation_generator = validation_datagen.flow_from_directory(VALIDATION_PATH,
17                                                             target_size=(IMG_WIDTH, IMG_HEIGHT),
18                                                             batch_size=BATCH_SIZE,
19                                                             class_mode='categorical')
20 test_generator = test_datagen.flow_from_directory(TEST_PATH,
21                                                  target_size=(IMG_WIDTH, IMG_HEIGHT),
22                                                  batch_size=BATCH_SIZE,
23                                                  shuffle=False,
24                                                  class_mode='categorical')
```

نتایج بدست آمده از بهینه‌ساز Adam با معماری [Xception](#):

```
1 best_model.evaluate(test_generator, batch_size=BATCH_SIZE)

5/5 [=====] - 3s 564ms/step - loss: 0.0877 - accuracy: 0.9819 - f1_m: 0.9833 - precision_m: 0.9833 - recall_m: 0.9833
[0.08772743493318558,
0.9818840622901917,
0.9833332896232605,
0.98333340883255,
0.98333340883255]
```

Confusion Matrix

```
[[189  0  0]
 [ 4 24  1]
 [ 0  0 58]]
```

Classification Report

	precision	recall	f1-score	support
0	0.98	1.00	0.99	189
1	1.00	0.83	0.91	29
2	0.98	1.00	0.99	58
accuracy			0.98	276
macro avg	0.99	0.94	0.96	276
weighted avg	0.98	0.98	0.98	276

نتایج بدست آمده از بهینه‌ساز SGD با معماری [ResNet50](#):

```
1 best_model.evaluate(test_generator, batch_size=BATCH_SIZE)

5/5 [=====] - 1s 210ms/step - loss: 0.1203 - accuracy: 0.9746 - f1_m: 0.9744 - precision_m: 0.9744 - recall_m: 0.9744
[0.12034094333648682,
0.9746376872062683,
0.9744445085525513,
0.9744445085525513,
0.9744445085525513]
```

Confusion Matrix

```
[[187  2  0]
 [ 3 25  1]
 [ 1  0 57]]
```

Classification Report

	precision	recall	f1-score	support
0	0.98	0.99	0.98	189
1	0.93	0.86	0.89	29
2	0.98	0.98	0.98	58
accuracy			0.97	276
macro avg	0.96	0.94	0.95	276
weighted avg	0.97	0.97	0.97	276

نتایج بدست آمده از بهینه‌ساز Adam با معماری [MobileNet](#):

```
1 best_model.evaluate(test_generator, batch_size=BATCH_SIZE)
5/5 [=====] - 167s 41s/step - loss: 0.1581 - accuracy: 0.9694 - f1_m: 0.9704 - precision_m: 0.9704 - recall_m: 0.9704
[0.2589297294616699,
0.9601449370384216,
0.9633333086967468,
0.9633333086967468,
0.9633333086967468]
```

Confusion Matrix					
[[186 3 0]					
[4 21 4]					
[0 0 58]]					
Classification Report					
	precision	recall	f1-score	support	
0	0.98	0.98	0.98	189	
1	0.88	0.72	0.79	29	
2	0.94	1.00	0.97	58	
accuracy			0.96	276	
macro avg	0.93	0.90	0.91	276	
weighted avg	0.96	0.96	0.96	276	

۴.۳ تغییر میزان روشنایی عکس‌های مجموعه داده

ایده‌ی دیگری که داشتیم، تغییر میزان روشنایی عکس‌ها برای افزایش داده‌های موجود در مجموعه داده و بالابردن دقت و همچنین کاهش *overfit* مدل می‌باشد. بنابراین کدی که در زیر مشاهده می‌کنید این عملیات تغییر میزان روشنایی را انجام می‌دهد. به این صورت که ابتدا عکس‌ها را می‌خواند و آن‌ها را به سطح رنگی HSV می‌بریم و سپس میانگین مولفه‌ی V تصویر را بدست می‌آوریم و اگر میانگین از ۹۰ بیشتر بود آن را کاهش می‌دهیم یعنی تصویر را تیره می‌کنیم و اگر میانگین از ۱۶۰ کمتر بود آن را افزایش می‌دهیم یعنی تصویر را روشن می‌کنیم. هدف از انجام این کار این است که تصاویری که به شدت تیره/روشن هستند را تیره‌تر/روشن‌تر نکنیم.

مجموعه‌داده‌ی جدید را می‌توانید از [اینجا](#) دانلود کنید.

```

for c in range(3):
    for img_file in all_images[c]:
        img = cv2.imread(join(f'./correct_data/train/{c}', img_file))
        img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2HSV)
        avg_v = np.sum(img[:, :, 2]) / (img.shape[0] * img.shape[1])
        if (avg_v > 90):
            img_aug = np.copy(img)
            img_aug[img_aug[:, :, 2] <= 50, 2] = 0
            img_aug[img_aug[:, :, 2] > 50, 2] = img_aug[img_aug[:, :, 2] > 50, 2] - 50
            img_aug = cv2.cvtColor(img_aug, cv2.COLOR_HSV2BGR)
            aug_path = join(f'./correct_data_aug/train/{c}', f'darker_{img_file}')
            cv2.imwrite(aug_path, img_aug)
        if (avg_v < 160):
            img_aug = np.copy(img)
            img_aug[img_aug[:, :, 2] >= 205, 2] = 255
            img_aug[img_aug[:, :, 2] < 205, 2] = img_aug[img_aug[:, :, 2] < 205, 2] + 50
            img_aug = cv2.cvtColor(img_aug, cv2.COLOR_HSV2BGR)
            aug_path = join(f'./correct_data_aug/train/{c}', f'lighter_{img_file}')
            cv2.imwrite(aug_path, img_aug)

```

نتایج بدست آمده از بهینه‌ساز Adam با معماری [Xception](#):

```

1 best_model.evaluate(test_generator, batch_size=batch_size)
5/5 [=====] - 51s 10s/step - loss: 0.2380 - accuracy: 0.9638 - f1_m: 0.9688 - precision_m: 0.9688 - recall_m: 0.9688

```

Confusion Matrix

```

[[186  2  1]
 [ 3 22  4]
 [ 0  0 58]]

```

Classification Report

	precision	recall	f1-score	support
0	0.98	0.98	0.98	189
1	0.92	0.76	0.83	29
2	0.92	1.00	0.96	58
accuracy			0.96	276
macro avg	0.94	0.91	0.92	276
weighted avg	0.96	0.96	0.96	276

نتایج بدست آمده از بهینه‌ساز SGD با معماری [ResNet50](#):

```

1 best_model.evaluate(test_generator, batch_size=BATCH_SIZE)
5/5 [=====] - 3s 318ms/step - loss: 0.1062 - accuracy: 0.9807 - f1_m: 0.9813 - precision_m: 0.9813 - recall_m: 0.9813
[0.13046230375766754,
 0.97826087474823,
 0.9799989898641968,
 0.9800000190734863,
 0.9800000190734863]

```

```

Confusion Matrix
[[185   4   0]
 [  2  27   0]
 [  0   0  58]]
Classification Report
              precision    recall  f1-score   support

     0       0.99      0.98      0.98       189
     1       0.87      0.93      0.90        29
     2       1.00      1.00      1.00        58

 accuracy              0.98       276
 macro avg              0.95       276
 weighted avg           0.98       276

```

نتایج بدست آمده از بهینه‌ساز Adam با معماری [MobileNet](#):

```

1 best_model.evaluate(test_generator, batch_size=BATCH_SIZE)

5/5 [=====] - 56s 14s/step - loss: 0.1234 - accuracy: 0.9635 - f1_m: 0.9640 - precision_m: 0.9640 - recall_m: 0.9640
[0.1530923992395401,
 0.9528985619544983,
 0.9544442892074585,
 0.9544445276260376,
 0.9544445276260376]

```

```

Confusion Matrix
[[183   6   0]
 [  3  25   1]
 [  0   3  55]]
Classification Report
              precision    recall  f1-score   support

     0       0.98      0.97      0.98       189
     1       0.74      0.86      0.79        29
     2       0.98      0.95      0.96        58

 accuracy              0.95       276
 macro avg              0.90       276
 weighted avg           0.96       276

```

۴.۴ اضافه کردن داده‌ی مخدوش جدید به نسبت ۸۰-۱۰-۱۰

در این تلاش ما حدود ۱۰۰ تصویر مخدوش جدید را که خودمان ساختیم را به نسبت متناسب بین داده‌های Train, Validation و Test اضافه کردیم تا اندکی از میزان unbalanced بودن مجموعه داده و بایاس شدن مدل بکاهیم.

مجموعه داده‌ی جدید را می‌توان از [اینجا](#) دانلود کرد.

نتایج بدست آمده از بهینه‌ساز Adam با معماری [Xception](#):

```
1 best_model.evaluate(test_generator, batch_size=BATCH_SIZE)

5/5 [=====] - 3s 424ms/step - loss: 0.1239 - accuracy: 0.9662 - f1_m: 0.9628 - precision_m: 0.9677 - recall_m: 0.9580
[0.16122640669345856,
 0.9651567935943604,
 0.9645064473152161,
 0.9691408276557922,
 0.9600000381469727]
```

Confusion Matrix

```
[[186  3  0]
 [ 3  34  3]
 [ 1  0 57]]
```

Classification Report

	precision	recall	f1-score	support
0	0.98	0.98	0.98	189
1	0.92	0.85	0.88	40
2	0.95	0.98	0.97	58
accuracy			0.97	287
macro avg	0.95	0.94	0.94	287
weighted avg	0.96	0.97	0.96	287

۵ مشاهده‌ی برخی از داده‌های به اشتباه پیش‌بینی شده

با استفاده از کد زیر عکس‌هایی که توسط مدل به اشتباه تشخیص داده شده است را نمایش می‌دهیم و در ادامه نمونه‌هایی از این تصاویر را آورده‌ایم.

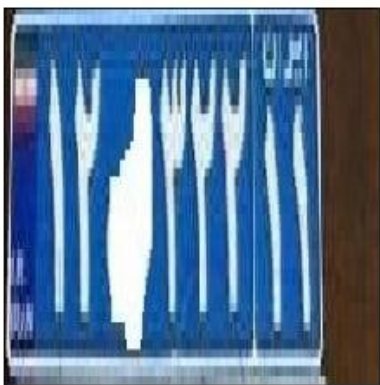
```
test_generator = test_datagen.flow_from_directory(
    test_data_dir,
    target_size=(img_height, img_width),
    batch_size=500,
    class_mode='categorical',
    shuffle=False
)

labels = np.array(test_generator.classes)
print(labels)
print(len(labels))

Y_pred = best_model.predict(test_generator)
y_pred = np.argmax(Y_pred, axis=1)
idx = np.where(y_pred != labels)[0]
np.random.shuffle(idx)
print(idx)

for i in range(10):
    img = test_generator[0][0][idx[i]]
    print(f'correct: {labels[idx[i]]}, predicted: {y_pred[idx[i]]}')
    plt.figure()
    plt.imshow(img)
    plt.xticks([])
    plt.yticks([])
    plt.show()
```


#309 correct: 1, predicted: 2



علت احتمالی: تغییر شدید ابعاد تصویر
توسط preprocessor و رنگ پلاک

correct: 1, predicted: 0



علت احتمالی: مشکل بودن داده تست به
دلیل هم‌رنگی و میزان کم مخدوش کردن

correct: 1, predicted: 0



علت احتمالی: رنگ پلاک و وجود
حرف (نوشتار) در المان مخدوش
کننده

#318 correct: 1, predicted: 0



علت احتمالی: سخت بودن داده برای تشخیص
درست (استفاده از رنگ سفید برای مخدوش‌سازی
پلاک و شباهت آن قسمت با عدد ۱)

#10 correct: 0, predicted: 1



علت احتمالی: نورافتادن در پلاک باعث خطای مدل
در تشخیص

۶ جمع‌بندی

با توجه به مشاهدات ما، اختلاف ۲ تا ۳ درصدی که موجود بین دقت‌ها به دلیل کیفیت و کمیت کم دیتاست نشانگر و معیار درستی برای تصمیم‌گیری و قضاوت در مورد مدل‌ها نمی‌باشد و در هر بار آموزش و اجرا و عوض کردن داده‌ها ممکن است اندکی تغییر داشته باشند. از نظر ما مدلی برتری مشخص و محکمی نسبت به مدل دیگر نداشته و شاید بتوان گفت مدل Xception اندکی عملکرد بهتری از خود نشان داده‌است. مبنای اصلی ما مجموعه داده‌ای است که در بخش ۴.۲ به آن رسیدیم اما تمام نتایج و عملیات انجام شده را به طور خلاصه در جدول زیر آورده‌ایم.

#	model name	optimizer	data dir format	lighting aug	add new data	accuracy	f1-score macro avg
1	Xception	Adam	original	0	0	97.73	94
2	Xception	SGD	original	0	0	97.71	94
3	ResNet50	SGD	original	0	0	98.15	95
4	MobileNet	Adam	original	0	0	97.24	95
5	Xception	Adam	corrected	0	0	98.19	96
6	ResNet50	SGD	corrected	0	0	97.46	95
7	MobileNet	Adam	corrected	0	0	96.94	91
8	Xception	Adam	original	0	1 (tr/v)	96.23	92
9	ResNet50	SGD	original	0	1 (tr/v)	94.21	90
10	MobileNet	Adam	original	0	1 (tr/v)	96.32	93
11	Xception	Adam	original	1 (tr/v)	0	99.64	99
12	Xception	Adam	corrected	1 (tr)	0	96.38	92
13	ResNet50	SGD	corrected	1 (tr)	0	98.07	96
14	MobileNet	Adam	corrected	1 (tr)	0	96.40	91
15	Xception	Adam	corrected	1 (tr) (keras)	1 (tr/v/te)	96.62	94

۷ کارهای آینده

- سیاه سفید کردن تمام تصاویر و استفاده از الگوریتم otsu: با بررسی داده‌ها این ایده به ذهن می‌رسد که شاید از بین بردن اختلاف رنگی بین تصاویر باعث بهبود عملکرد مدل شود زیرا در اکثر تصاویر پلاک‌ها به رنگ سفید بوده و قسمت آبی آن جز بسیار کمی از تصویر را تشکیل می‌دهد. همچنین از بین بردن رنگ تصاویر و نرمالیزه کردن روشنایی با استفاده از otsu این امکان را می‌دهد که مدل هیچ وقت روی طیف رنگی و شدت نور overfit انجام ندهد. به هر حال میدانیم که توانایی تشخیص این ۳ کلاس هنگامی که تصاویر سیاه و سفید شده باشد برای انسان قابل انجام است و به این صورت نیست که اطلاعات کلیدی از دست برود به طوری که نتوان در تصویری پلاک مخدوش را به دلیل سیاه و سفید شدن تشخیص داد. همانطور که در تصویری که در شب گرفته شده است این موضوع وجود دارد.

- مربعی کردن تصاویر بدون از بین بردن نسبت ابعاد: با بررسی تصاویر اشتباه تشخیص داده شده به این نتیجه می‌توان رسید که deformation حاصل از مربعی کردن تصاویر در بعضی از تصاویر که نسبت ابعاد با مربعی بودن فاصله زیادی دارد باعث عملکرد بد مدل می‌شود. برای حل این موضوع می‌توان تصاویر را ابتدا با padding به یک تصویر مربعی تبدیل کرد و سپس resize کرد. این موضوع در کراس به دلیل اینکه resize کردن قبل از preprocess functionها انجام می‌شود به سختی قابل انجام است. این کار را با استفاده از opencv می‌توان انجام داد.

- اضافه کردن انواع نویز به تصاویر از جمله نویز نمک و فلفل یا نویز گوسی: اضافه کردن این نوع نویزها به تصاویر تا حدی که توانایی تشخیص کلاس‌ها از یکدیگر از بین نرود می‌تواند به کم کردن overfitting مدل کمک کند.

- بهبود دیتاست: یکی از مشکلات اصلی دیتاست در دسترس balance نبودن تعداد داده‌های کلاس‌هاست. به خصوص که داده‌های کلاس پلاک مخدوش که بسیار اهمیت دارد و سخت‌ترین کلاس برای یادگیری مدل است تعداد بسیار کمی داده دارد. برای این کار می‌توان ابتدا تعدادی تصویر را از کلاس پلاک سالم گرفت و محل پلاک را تگ زد و سپس با یک کد ساده روی هر عکس در محدوده‌ی پلاک تصویری رندوم را اضافه کرد به صورتی که پلاک مخدوش شود. قسمت تگ زدن این کار زمان‌گیر است اما نتیجه‌ی حاصل از این کار می‌تواند به شدت به افزایش دقت مدل کمک کند. این نکته قابل ذکر است که یادگیری کلاس غیر پلاک برای مدل نسبتاً آسان است و در نتیجه اضافه کردن تصاویر جدید به این کلاس می‌تواند از اولویت پایینی برخوردار باشد.

۸ منابع استفاده شده در کد

<https://datascience.stackexchange.com/questions/45165/how-to-get-accuracy-f1-precision-and-recall-for-a-keras-model>