Universidad de Buenos Aires - Facultad de Ciencias Exactas y Naturales - Depto. de Matemática

## **OPTIMIZACIÓN**

Primer Cuatrimestre 2017

## Trabajo Práctico N° 1: Ajuste de exponenciales. Fecha de entrega: Viernes 28 de abril.

El objetivo de este trabajo es implementar y comparar algoritmos que ajusten conjuntos de datos con exponenciales, siguiendo diferentes metodologías. A lo largo de todo el texto, asumiremos que los datos vienen dados por vectores  $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_N)$  e  $\mathbf{y} = (y_1, \dots, y_N)$ , de manera tal que los puntos  $(x_i, y_i)$  caigan aproximadamente en una exponencial.

## Regresión exponencial

Una exponencial sencilla puede definirse con la ecuación:

$$y = k.a^x$$

con  $k \in \mathbb{R}$ , a > 0,  $a \neq 1$ , aunque el caso a = 1, al igual que k = 0, es simplemente una función constante, lo que llamaremos una exponencial degenerada, así admitimos que  $a \neq k$  tomen esos valores. Si todos los datos cayeran sobre una exponencial tendríamos que la ecuación se satisface para todo  $(x_i, y_i)$ . Asumiendo que esto no sucede (los datos contienen error), buscaremos valores de  $a \neq k$  que minimicen:

$$\sum_{i} (y_i - ka^{x_i})^2.$$

O, equivalentemente:

$$\min_{a,k} \|\mathbf{y} - ka^{\mathbf{x}}\|, \quad \text{donde } a^{\mathbf{x}} = (a^{x_1}, \dots, a^{x_n}).$$
 (1)

Este enfoque se conoce como regresión exponencial. La regresión examina la relación entre dos variables, con el objeto de estudiar las variaciones de una variable cuando la otra permanece constante. En otras palabras, la regresión es un método que se emplea para predecir el valor de una variable en función de valores dados a la otra variable.

**Ejercicio 1** Mostrar que, con un planteo similar al de arriba, resolver (1) es equivalente a resolver:

$$\min_{\hat{a} \in \mathbb{R}, \ \hat{k} \in \mathbb{R}} \|g(\mathbf{y}) - \hat{k}\mathbb{1} - \mathbf{x}\hat{a}\|, \qquad \text{para una cierta } g : \mathbb{R}^N \to \mathbb{R}^N,$$
 (2)

que es un problema de cuadrados mínimos estándar y escribir la matriz del ajuste. Implementar un algoritmo que reciba como datos dos vectores  $\mathbf{x}$  e  $\mathbf{y}$  y halle la exponencial que los ajusta mejor. Usar el comando  $\mathbf{qr}$  de Matlab y los resultados dados en la Práctica 1.

## Exponencial generalizada

El Ejercicio 1, al ceñirse a un modelo de cuadrados mínimos clásico, puede resolverse de manera simple y veloz. Sin embargo, al considerar la exponencial:

$$y = k \cdot e^{bx} + c$$
.

la estrategia propuesta en el Ejercicio 1 ya no sirve y se tiene entonces que recurrir a otros métodos. Llamamos

$$d_i(b, k, c) = |y_i - ke^{bx_i} - c|,$$

El problema de determinar los parámetros b, k, c que mejor ajusten los datos  $\mathbf{x}, \mathbf{y}$  está dado por:

$$\min F(b, k, c) \tag{3}$$

donde

$$F(b, k, c) = \sum_{i=1}^{N} d_i^2 = \sum_{i=1}^{N} (y_i - ke^{bx_i} - c)^2.$$

Es importante observar que este es un problema de cuadrados mínimos no lineal, por lo cual no es posible aplicar de manera directa las técnicas habituales de cuadrados mínimos.

Para resolver (3) utilizaremos el método iterativo de Gauss-Newton, que describimos a continuación. El objetivo es minimizar

$$\sum_{i=1}^{N} d_i(\theta)^2, \quad \theta = (b, k, c).$$

Notamos  $\mathbf{d}(\theta) = (d_1(\theta), \dots, d_N(\theta))$ . Idealmente (si los datos coincidieran en una misma exponencial) tendríamos que la solución optima  $\theta^*$  satisface  $\mathbf{d}(\theta^*) = \mathbf{0}$ .

Desarrollando el polinomio de Taylor a orden 1 tenemos que:

$$\mathbf{d}(\theta + \mathbf{h}) \simeq \mathbf{d}(\theta) + J(\theta)\mathbf{h} \sim \mathbf{0},$$

donde J es la matriz diferencial de  $\mathbf{d}$ . El método de Gauss-Newton toma una solución inicial  $\theta_0$ , resuelve el problema de cuadrados mínimos clásico:

$$J(\theta_0)\mathbf{h} = -\mathbf{d}(\theta_0),\tag{4}$$

toma  $\theta_1 = \theta_0 + \mathbf{h}$ , e itera el procedimiento, calculando una sucesión  $\theta_i$  y deteniéndose cuando se satisface algún criterio de convergencia.

Ejercicio 2 Calcular analíticamente  $J(\theta)$  para el problema (3) e implementar el algoritmo de Gauss-Newton, resolviendo (4) a través de la descomposición QR de J. (Usar el comando qr de Matlab).

Para probar todos los algoritmos implementados, en la página de la materia está disponible el archivo datos.mat. Al cargar datos.dat en Matlab se generan varias matrices de nombre: datos\_i. Cada una de estas matrices de  $n_i \times 3$  corresponde a un ejemplo y contiene en su primera columna los valores de  $\mathbf{x}$  y en la segunda los valores de  $\mathbf{y}$ .