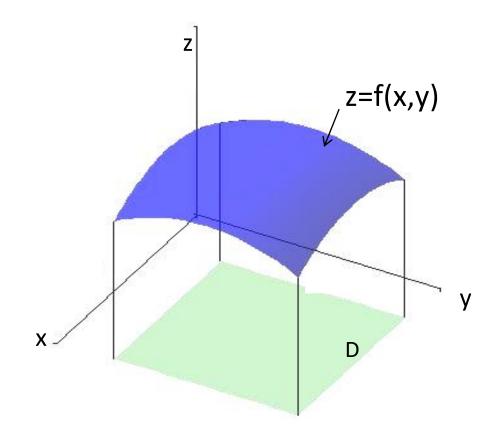
Integrales dobles

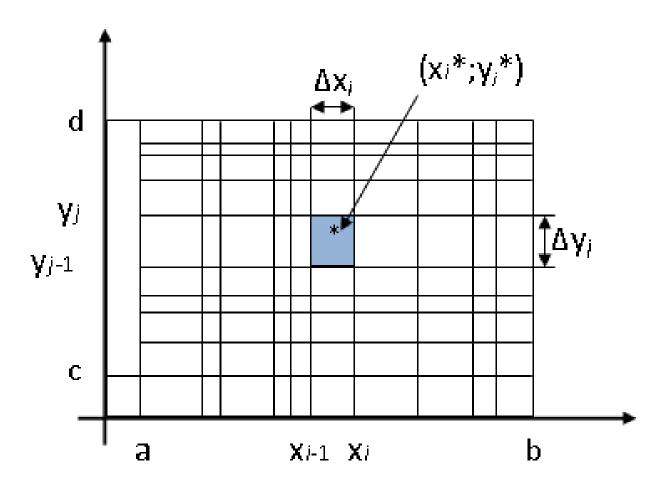
Construcción del concepto

• Sea una función $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ continua no negativa en el rectángulo D=[a;b]x[c;d].

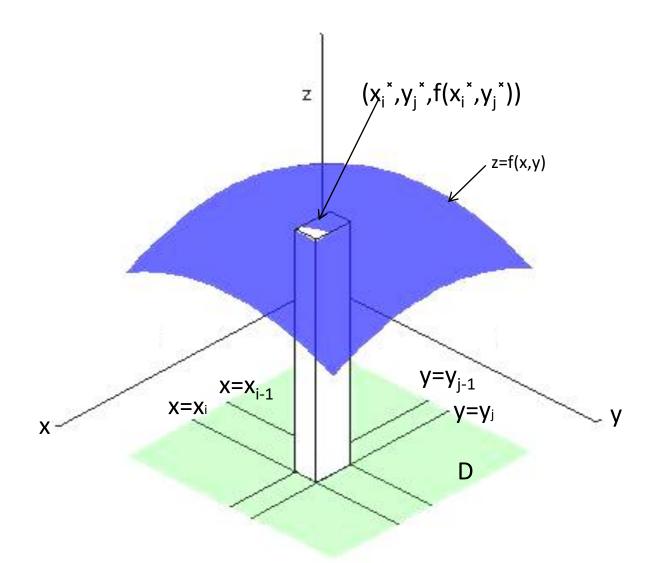
 Deseamos calcular el volumen del sólido definido sobre la región D y bajo la superficie definida por la gráfica de f y los planos x=a, x=b, y=c, y=d, z=0.



Para encontrar una aproximación definiremos particiones en los intervalos [a;b] y [c;d] de n y m puntos respectivamente. Entonces D queda dividida en n.m rectángulos denominados D_{ii}.



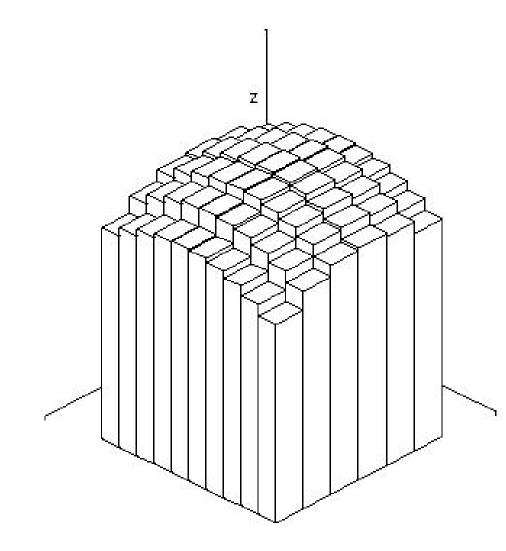
El volumen del sólido podría aproximarse por la suma de los volúmenes de los paralelepípedos de base D_{ij} altura $f(x_i^*; y_j^*)$.



$$V \approx \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{m} f(x_i^*, y_j^*) . \Delta x_i \Delta y_j$$

Geogebra

$$\bigvee = \lim_{\substack{n \to +\infty \\ m \to +\infty}} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{m} f(x_i^*, y_j^*) \Delta x_i \Delta y_j$$



Definición

Sea f: $\mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ una función definida sobre un rectángulo D del plano. La integral doble de f sobre D se define como

$$\lim_{\substack{n \to +\infty \\ m \to +\infty}} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{m} f(x_i^*, y_j^*) \Delta x_i \Delta y_j$$

si este límite existe y se denota:

$$\iint_{D} f(x, y) dx dy$$

Observaciones:

1) La integral doble sólo representa un volumen si f(x; y) es no negativa.

2) Se puede realizar el cálculo de una integral doble independientemente de la interpretación geométrica

Propiedades

1. Linealidad

1. Si $f:D\subseteq \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ es una función continua en una región D dividida en n subregiones disjuntas salvo un número finito de curvas D_1 , D_2 , ..., D_n se cumple:

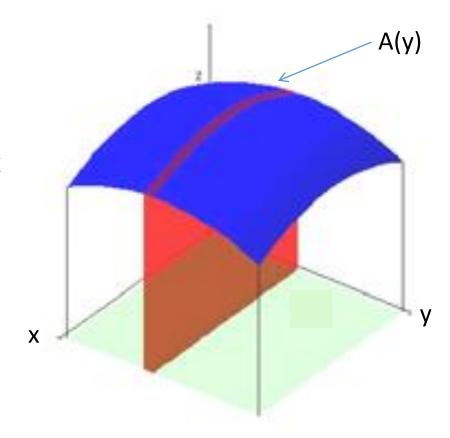
$$\iint\limits_{D} f(x,y)dxdy = \iint\limits_{D_1} f(x,y)dxdy + \dots + \iint\limits_{D_n} f(x,y)dxdy$$

3. $\iint_{D} 1 \, dxdy = \text{área (D)}$

Teorema de Fubbini

Sea $f:D\subseteq \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ una función integrable definida en el rectángulo D=[a;b]x[c;d].

$$\iint\limits_D f(x,y) dxdy = \int_a^b dx \int_c^d f(x,y) dy = \int_c^d dy \int_a^b f(x,y) dx$$

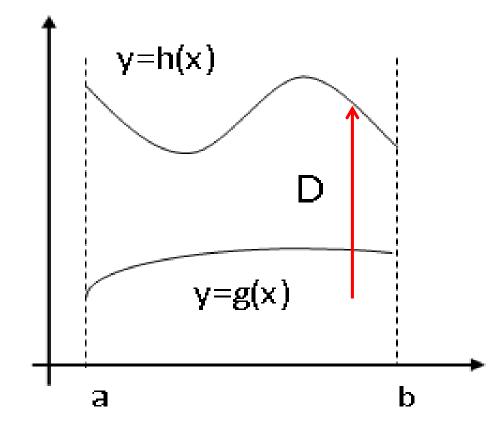


Cálculo en regiones no rectangulares

REGIONES TIPO I

La región D está limitada por las rectas x=a, x=b y las gráficas de y=h(x) e y=g(x) siendo $h(x) \ge g(x) \ \forall x \in [a;b]$

$$\iint\limits_{D} f(x,y) dxdy = \int_{a}^{b} dx \int_{g(x)}^{h(x)} f(x,y) dy$$

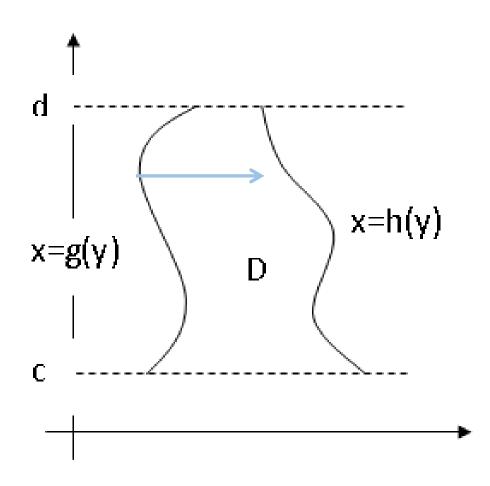


Cálculo en regiones no rectangulares

REGIONES TIPO II

La región D está limitada por las rectas y=c, y=d y las gráficas de x=h(y) y x=g(y) siendo $h(y) \ge g(y) \ \forall y \in [c;d]$

$$\iint\limits_{D} f(x,y) dxdy = \int_{c}^{d} dy \int_{g(y)}^{h(y)} f(x,y) dx$$



- 02) Calcule las siguientes integrales en ambos órdenes de integración y verifique que los resultados coinciden.
- e) $\int_0^1 dx \int_0^x (x+y) dy + \int_1^4 dx \int_0^1 (x+y) dy$.
- f) $\iint_D e^{-x} dx dy$, D definido por: $e^x \le y \le e^{2x} \land 0 \le x \le \ln 2$.
- 05) Calcule las siguientes integrales, en algunos casos puede convenirle invertir el orden de integración.

a)
$$\int_0^1 \int_0^{\sqrt{1-x^2}} x dy dx$$
. b) $\int_0^1 \int_y^1 e^{x^2} dx dy$. c) $\int_{-4}^0 dy \int_{-\sqrt{y+4}}^{\sqrt{y+4}} dx + \int_0^5 dy \int_{y-2}^{\sqrt{y+4}} dx$.

- 01) Calcule el área de las siguientes regiones planas mediante integrales dobles; se recomienda <u>no aplicar</u> propiedades de simetría, plantee los límites para toda la región.
 - a) $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / y \ge 2x^2 + 1 \land x + y \le 4\}$.
 - b) D: definida por $x^2 \le y < \sqrt{2-x^2}$.
 - e) D: conjunto de positividad de $f(x,y) = (y-2|x|)\sqrt{20-x^2-y^2}$.

Repaso de Análisis I

Supongamos que debemos calcular esta integral: $\int_0^1 \sqrt{2x+1} dx$

$$u=2x+1$$

$$du = 2dx$$

$$0 \le x \le 1$$

$$0 \le 2x \le 2$$

$$1 \le 2x + 1 \le 3$$

$$\int_0^1 \sqrt{2x+1} \, dx = \int_1^3 \sqrt{u} \, \frac{1}{2} \, du$$

Teorema de Cambio de variables

• Sea T: $D_{uv} \subseteq \mathbb{R}^2 \to D_{xy} \subseteq \mathbb{R}^2$ una función T(u,v) = (x,y) C^1 y biyectiva, entonces:

$$\iint_{D} f(x,y)dA = \iint_{D'} f(T(u,v)) |J(u,v)| du dv$$

Con |J(u,v)| es el módulo del **determinante jacobiano** o **jacobiano** de la transformación y se calcula de la siguiente manera:

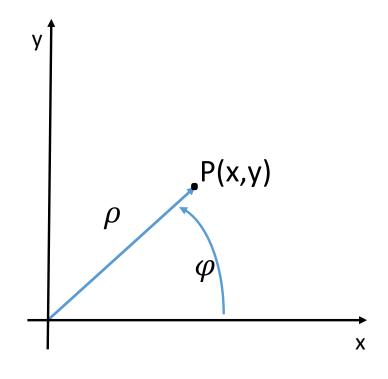
$$|J(u,v)| = \begin{vmatrix} x'_u & x'_v \\ y'_u & y'_v \end{vmatrix} = |x'_u y'_v - y'_u x'_v|$$

- 06) Resuelva los siguientes ejercicios usando el cambio de coordenadas indicado.
 - a) $\iint_D (6-x-y)^{-1} dx dy$, $D: |x+y| \le 2 \land y \le x+2 \le 4$, usando (x,y) = (v, u-v)
 - c) $\iint_D (x-y)^4 dx dy$, $D = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 / |x| + |y| \le 4 \}$, aplicando una transformación lineal apropiada.

Coordenadas polares

- Se escribe un punto P(x,y) en función de ρ y φ .
- ρ es la distancia de P al origen de coordenadas. $\rho \in \mathbb{R}_0^+$.
- φ es el ángulo que forma \overrightarrow{OP} con el semieje positivo de las x. " $\varphi \in [0,2\pi)$ "

$$\begin{cases}
x = \rho \cos \varphi \\
y = \rho \sin \varphi
\end{cases}$$



•
$$J(\rho, \varphi) = \begin{pmatrix} cos\varphi & -\rho sen\varphi \\ sen\varphi & \rho cos\varphi \end{pmatrix}$$
 y su determinante es:

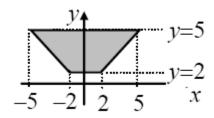
$$J = \begin{vmatrix} \cos\varphi & -\rho sen\varphi \\ sen\varphi & \rho cos\varphi \end{vmatrix} = \rho$$

•
$$\iint_{D_{xy}} f(x,y) dx dy = \iint_{D_{\rho\varphi}} f(\rho cos\varphi, \rho sen\varphi) \rho d\rho d\varphi$$

Ejemplos muchos

09) Calcule
$$\iint_D \frac{x+4y}{x^2} dxdy$$
 con $D: x \ge y$, $x+4y \le 4$, $y \ge 0$ usando coordenadas polares.

- 10) En los siguientes casos se indica una integral planteada en coordenadas polares, grafique la región correspondiente en el plano xy, plantee la integral en coordenadas cartesianas y resuélvala en alguno de los dos sistemas de coordenadas.
 - a) $\int_0^{\pi/2} d\varphi \int_0^{2\cos(\varphi)} \rho^3 d\rho.$
 - b) $\int_{-\pi/6}^{\pi/3} d\varphi \int_0^{\sqrt{3}/\cos(\varphi)} \rho^2 \cos(\varphi) d\rho.$
- 06) Resuelva los siguientes ejercicios usando el cambio de coordenadas indicado.
 - e) Siendo D la región sombreada del dibujo, **calcule** $\iint_D y (x^2 + y^2)^{-1} dx dy$ usando coordenadas polares.



Coordenadas elípticas

$$\begin{cases} x = a\rho cos\varphi \\ y = b\rho sen\varphi \end{cases}$$

- ρ es la distancia de P al origen de coordenadas. $\rho \in \mathbb{R}_0^+$.
- φ es el ángulo que forma \overrightarrow{OP} con el semieje positivo de las x. " $\varphi \in [0,2\pi)$ "
- a>0 , b>0

•
$$JT = \begin{vmatrix} \frac{dx}{d\rho} & \frac{dx}{d\varphi} \\ \frac{dy}{d\rho} & \frac{dy}{d\varphi} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a \cdot \cos\varphi & -a \cdot \rho \cdot \sin\varphi \\ b \cdot \sin\varphi & b \cdot \rho \cdot \cos\varphi \end{vmatrix}$$

•
$$JT = a \cdot b \cdot \rho \cdot \cos^2 \varphi + a \cdot b \cdot \rho \cdot \sin^2 \varphi = a \cdot b \cdot \rho$$

Ejemplito

07) a) Dada $f(x, y) = e^{x^2 + 2y^2}$, calcule el área de la región plana limitada por las curvas de nivel $e^{4} \text{ y } e^{8} \text{ de la función.}$ b) Calcule $\iint_{D} e^{x^{2}+2y^{2}} dx \, dy \ D = \{(x,y) \in \mathbb{R}^{2}/|x^{2}+2y^{2} \le 4 \land x \ge \sqrt{2} |y|\}.$

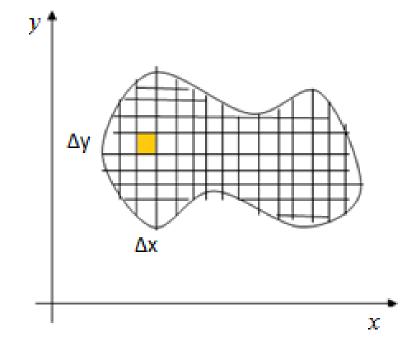
b) Calcule
$$\iint_D e^{x^2 + 2y^2} dx dy$$
 $D = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 / |x^2 + 2y^2 \le 4 \land x \ge \sqrt{2} |y| \}$

21

Aplicaciones físicas

Masa:

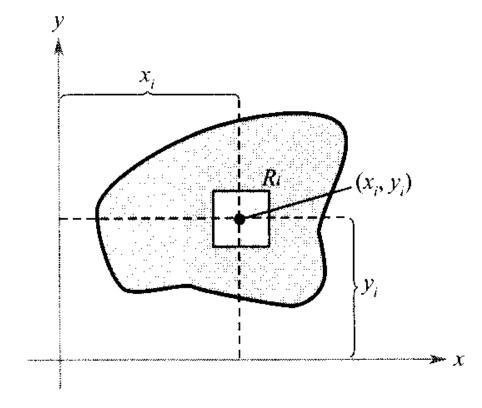
Sea D una placa, con densidad dada por $\delta(x,y)$. Efectuando una partición de D en rectángulos de área $\Delta x \Delta y$ y calculando la densidad en un punto arbitrario, podemos asegurar que la masa de dicho rectángulo es $M_{ij} = \delta(\alpha_i; \beta_j) \ \Delta x_i \Delta y_j$. Para hallar la masa de toda la placa, debemos extender la suma a todos los rectángulos.



$$\mathsf{Masa} = \iint\limits_{D} \delta(x, y) dx dy$$

Momentos estáticos de una placa plana

- Con respecto al eje x: $\iint_{D} y \delta(x, y) dx dy$
- Con respecto al eje y: $\iint_D x \delta(x, y) dx dy$



Centro de masa de una placa plana

Intuitivamente, es el punto de equilibrio de la placa. Las coordenadas del centro de masa son:

$$X_{G} = \frac{\iint\limits_{D} x\delta(x, y) dxdy}{\iint\limits_{D} \delta(x, y) dxdy}$$

$$Y_G = \frac{\iint\limits_D y \delta(x, y) dx dy}{\iint\limits_D \delta(x, y) dx dy}$$

Momento de inercia de una placa plana

El momento de inercia *l*, de un punto material respecto de un eje L es el producto de entre la masa del punto y el cuadrado de la distancia entre éste y el eje L.

$$J_{x} = \iint_{D} y^{2} \delta(x, y) dxdy$$

$$J_{y} = \iint_{D} x^{2} \delta(x, y) dxdy$$