# Algoritmos e Estrutura de Dados I Métodos de Ordenação

Michel Pires da Silva michel@cefetmg.br

Departamento de Computação DECOM-DV

Centro Federal de Educação Tecnológica de Minas Gerais CEFET-MG

### Sumário

- Métodos de Ordenação
  - Contextualização
  - Método Bubble Sort
  - Método Selection Sort
  - Método Insertion Sort
  - Método Shell Sort
  - Método Merge Sort
  - Método Quick Sort
  - Método Heap Sort
  - Método Radix Sort
- Observações Gerais

<u>Ordenar:</u> Processo aplicado a um conjunto de dados objetivando organiza-lo de forma ascendente ou descentente.

• Dicionários, Catálogo Telefônico, etc ...

A ordenação pode facilitar várias operações com conjuntos:

- Buscar um elemento em particular (busca binária, linear, etc.)
- Computar a quantidade de um certo objeto no conjunto ©
- Ampliar a visão externa aos dados contídos no conjunto
- etc ...

#### Formalizando

Dado um conjunto de n elementos  $E = \langle e_1, e_2, \dots, e_n \rangle$ , a ordenação busca produzir um novo conjunto E' na forma  $\langle e'_1, e'_2, \dots, e'_n \rangle$ , tal que,  $e'_1 \leq e'_2 \leq \dots \leq e'_n$  ou  $e'_1 \geq e'_2 \geq \dots \geq e'_n$ .

#### O que ordenar?

Na prática, os valores a serem ordenados raramente são valores isolados.
 Em geral, sempre se apresentam como registros cujo conteúdo possui, dentre seus itens, um valor único, comumente chamado de chave.

### Exemplos ...

CPF, RG, RA ...

#### Métodos estáveis e não estáveis

- Um método de ordenação é classificado como <u>estável</u> se a ordem dos itens com **chaves iguais**, já ordenados, não é modificada durante o processo
- Um método de ordenação é dito <u>não estável</u> quando este afeta a ordem relativa do conjunto pré ordenado. Nesse contexto, se for o caso, é preciso forçar sua estabilidade.

### Tipos de Ordenação

- Ordenação interna: Aplicado quando é possível colocar o conjunto de dados por completo na memória principal.
- Ordenação parcial / externa: Aplicado quando o conjunto de dados a ser ordenado não pode ser armazenado por completo em memória devido a seu tamanho.

### Diferença ...

Na ordenação interna, o objetivo é ter acesso direto a qualquer dado do conjunto, ao contrário, na externa ou parcial tem-se acesso somente a partes (blocos) ou linha a linha em forma sequencial.

**Observação:** Um método de ordenação pode apresentar o princípio de ordenação por comparação ou distribuição

- Comparação: Método mais conhecido, em que um conjunto de dados é organizado utilizando-se comparações de chaves.
- Distribuição: Método que leva em consideração a existência de um conjunto pré definido de variáveis e que é de conhecimento prévio os valores existentes. Ex.: as 52 cartas de um baralho.

### Como trabalha os métodos por distribuição ...

- O Distribuir as cartas em treze montes: Ases, dois, três, ..., reis.
- Oclete os montes na ordem específica
- Distribua novamente as cartas em 4 montes: paus, ouros, copas e espadas.
- Oloque os montes na ordem específica

### Métodos por distribuição, exemplos ...

Ordenação Digital, Radix Sort e Bucket Sort ...

**Observação 1:** O maior problema dos métodos de ordenação por distribuição é compor a regra que será utilizada para organizar os diferentes montes.

**Observação 2:** O custo computacional associado aos métodos de ordenação por distribuição para um conjunto de dados de n elementos é, geralmente, O(n)

Pergunta: Como um método de ordenação por distribuição poderia ser aplicado em uma sala de aula para classificar os alunos?

### Ordenação interna

 Quando torna-se necessário a utilização de um método de ordenação interna, atente-se ao custo computacional antes de iniciar sua implementação e aplicação no problema estudado.

#### **Custos Associados**

- Número de Comparações C(n)
- Número de Movimentações M(n)

Observação: A economia de memória interna é primordial nesse caso.

**Atenção:** Métodos que fazem uso de listas encadeadas não são muito utilizados para o trabalho e os que fazem cópias do conjunto não possuem importância.

Categorização dos métodos de ordenação interna:

### Métodos Simples

- Adequado para pequenos conjuntos de dados
- Em sua maioria apresentam custo perto de  $O(n^2)$
- Produzem programas pequenos
- Em sua maioria, são de fácil implementação

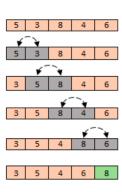
#### Métodos Eficientes

- Adequados para grandes conjuntos de dados
- Requerem, em sua maioria, O(nlogn) comparações
- As comparações são mais complexas a nível de detalhes
- São mais complexos de implementar e, muitas vezes, fazem uso de recursão durante o processo de ordenação.

## Método de Ordenação - Bubble Sort

A classificação por bolha é um método simples de ordenação, possível de ser associado a pequenas entradas de dados.

- É um dos algoritmos mais simples encontrados na literatura
- Seus passos de execução podem ser descritos como:
  - Inicialize a execução no primeiro elemento, compare-o com os demais.
  - Troque-o, caso o i-ésimo item for menor, reposicione o ponteiro e continue comparando até o fim.
  - **3** Repita os passos 1 e 2 com os n-1 elementos, depois com  $n-2, \ldots$ , até que reste um único elemento.



## Métodos de Ordenação - Bubble Sort

#### **Algorithm 1:** Bubble Sort: Maximum bubbles values first

```
input: n \rightarrow number of items in data vector
  input: D \rightarrow the data vector
  output: Ordered data vector
1 while n > 1 do
       Min = 1:
       for i = 2 to n do
            if D[i].value < D[Min].value then
                 /* swap method
                                                                                            */
                 aux = D[Min];
                D[Min] = D[i];
                D[i] = aux;
                 Min = i;
            end
       end
10
       n = n - 1;
12 end
```

- É um dos algoritmos mais simples encontrados na literatura
- Seus passos de execução podem ser descritos como:
  - Selecione o menor item do vetor
  - 2 Troque-o com o item da primeira posição
  - Sepita as operações dos itens 1 e 2 com os n-1 elementos, depois com  $n-2, \ldots$ , até que reste um único elemento

	1	2	3	4	5	6
Chaves iniciais:	0	R	D	E	N	$\boldsymbol{A}$
i = 1	A	R	D	$\boldsymbol{E}$	N	0
i = 2	$\boldsymbol{A}$	D	R	$\boldsymbol{E}$	N	0
i = 3	$\boldsymbol{A}$	D	E	R	N	0
i = 4	$\boldsymbol{A}$	D	$\boldsymbol{E}$	N	R	0
i = 5	A	D	E	N	0	R

### **Algorithm 2:** Selection Sort

```
input : n \rightarrow number of items in data vector
  input : D \rightarrow data vector
  output: The ordered data vector
1 for i = 1 to n-1 do
       Min = i;
       for j = i + 1 to n do
            if D[i].value < D[Min].value then
                 Min = j;
            end
       end
       /* swap method
                                                                                               * /
       if i \neq Min then
            aux = D[Min];
            D[Min] = D[i];
10
            D[i] := aux;
11
       end
13 end
```

### Custo computacional do método:

$$C(n) = \frac{n^2}{2} - \frac{n}{2}$$
$$M(n) = 3(n-1)$$

### Observação



Segundo Knuth(1973, exercícios 5.2.3.3-6), o comando de atribuição Min := j é executado aproximadamente nlogn vezes.

### Vantagens

- Apresenta custo linear no tamanho da entrada para o número de movimentos entre registros
- É um bom algoritmo para ser utilizado para conjuntos de dados que apresentam regitros muito grandes
- É muito interessante para arquivos pequenos

### Desvantagens

- O fato de o conjunto de dados estar ordenado não ajuda em nada, pois o custo ainda está em  $O(n^2)$
- O algoritmo não é estável

Implemente os métodos de ordenação Bubble Sort e Selection Sort e execute esses para os seguintes problemas.

- Considere um vetor linear de 15 posições, cada uma com um número inteiro aleatório. Quais seriam os passos do método para ordenar crescentemente esse vetor?
- Aproveite as exemplificações realizadas para discutir o que muda de um método para outro. Algum deles executa mais operações ou aparenta ser mais rápido visualmente? Por quê?
- Faça adaptações em ambos os métodos para receber uma lista simplesmente encadeada dinâmica, a qual deve ser ordenada utilizando-se apenas movimentação de ponteiros e não de conteúdo.

 Algoritmo preferido dos jogadores de carta. A ideia básica está em ordena-las por distribuição



Em cada passo, a partir de
 i = 1 selecione o i-esimo item
 de cada sequência e coloque-o
 no lugar apropriado de acordo
 com o critério de ordenação
 adotado.

1	2	3	4	5	6
0	R	D	E	N	$\boldsymbol{A}$
0	R	D	$\boldsymbol{E}$	N	$\boldsymbol{A}$
D	0	R	$\boldsymbol{E}$	N	$\boldsymbol{A}$
D	E	0	R	N	$\boldsymbol{A}$
D	E	N	0	R	$\boldsymbol{A}$
A	D	E	N	0	R
	O O D D	O R O R D O D E D E	O R D O R D D O R D E O D E N	O R D E O R D E D O R E D E O R D E N O	D O R E N D E O R N D E N O R

### **Algorithm 3:** Insertion Sort

```
input: n \rightarrow number of items in data vector
  input : D \rightarrow data vector
  output: The ordered data vector
1 for i = 1 to n do
       aux := D[i];
       i := i - 1;
       while j \ge 0 and aux.value < D[j].value do
            D[i+1] := D[i];
            i := i - 1;
       end
       D[i + 1] := aux;
9 end
```

Observação: Há implementações desse método que utilizam o conceito de sentinela para eliminar a necessidade de uma variável de auxílio (i.e., aux) durante a execução.

#### Quando que o algoritmo Insertion Sort irá parar ?

- Um valor menor que o atribuido para **aux.value** é encontrado, então o valor de teste é inserido na sua frente na sequência do vetor
- Ou, a posição sentinela é alcançada.

### Observação

Note que a posição sentinela é utilizada para facilitar as condições de parada e/ou como alternativa para a variável *aux* 

### Custo Computacional / Análise Assintótica

melhor caso: 
$$C(n) = (1 + 1 + \cdots + 1) = n - 1$$

pior caso: 
$$C(n) = (2+3+\cdots+n) = \frac{n^2}{2} + \frac{n}{2} - 1$$

caso médio: 
$$C(n) = \frac{1}{2}(3+4+\cdots+n+1) = \frac{n^2}{4} + \frac{3n}{4} - 1$$

### Custo Computacional / Análise Assintótica

melhor caso: 
$$M(n) = (3 + 3 + \cdots + 3) = 3(n-1)$$

pior caso: 
$$M(n) = (4 + 5 + \dots + n + 2) = \frac{n^2}{2} + \frac{5n}{2} - 3$$

caso médio: 
$$M(n) = \frac{1}{2}(5+6+\cdots+n+3) = \frac{n^2}{4} + \frac{11n}{4} - 3$$

### Observações Gerais

- O número mínimo de comparações e movimentações ocorre quando os valores estão ordenados de forma crescente
- O número máximo de comparações ocorre quando os valores estão originalmente em ordem reversa
- O *Insertion Sort* é um bom método para ser aplicado a arquivos quase ordenados
- O método é uma boa opção para a inserção de poucos registros em arquivos já ordenados, apresentando nesse caso custo linear no tamanho da entrada
- O algoritmo é estável

### Contextualização:

- Método proposto por Shell em 1959
- Pode ser visto como uma extensão do método de inserção Insertion Sort
- Problemas tratados se comparado com o método de Inserção:
  - Facilita a troca de itens adjacentes, identificando o ponto de inserção em saltos maiores
  - ② Evita as n − 1 comparações quando o menor item está na posição mais a direita no vetor

<u>Ideia:</u> A base do Shell Sort para contornar os problemas do método de inserção é permitir a troca de itens distantes no vetor

### A ideia por trás do método

- Os itens em uma distância h são comparados e se necessário rearranjados.
- Todo *h-ésimo* item deve levar a uma sequência ordenada. Essa sequência pré-ordenada é dita *h-ordenada*

	1	2	3	4	5	6
Chaves iniciais:	0	R	D	E	N	Α
h = 4	N	$\boldsymbol{A}$	D	$\boldsymbol{E}$	0	R
h = 2	D	$\boldsymbol{A}$	N	$\boldsymbol{\mathit{E}}$	0	R
h = 1	A	D	E	N	0	R

### Como escolher bons valores para h

**Knuth**, em 1973, mostrou que uma boa sequência para esse modelo de método seria:

$$h(s) = 3h(s-1) + 1 \text{ para } s > 1$$
$$h(s) = 1 \qquad \text{para } s = 1$$

### **Algorithm 4:** Shell Sort: Based on the Knuth theory for the h variable

```
input: n \rightarrow number of items in data vector
   input : D \rightarrow data vector
   output: The ordered data vector
1 h = 1:
2 do h = 3 * h + 1; while h < n;
3 do
         h = |h \div 3|;
         for i = h to n do
              aux = D[i]:
              j = i;
              while D[j - h].value > aux.value do
                    D[i] = D[i-h];
                    j = j - h;
                    if(j \le h or j \le 0){ break; }
              end
              D[i] := aux;
         end
15 while h \neq 1:
```

- A implementação do Shell Sort **não** faz uso de posições <u>sentinelas</u>
- Seriam necessárias *h* posições <u>sentinelas</u> para que o algoritmo pudesse aplicar o mesmo conceito do Insertion Sort.
- Um outro ponto a considerar é que não se sabe ao certo qual é exatamente a eficiência desse algoritmo, pois, ninguém ainda foi capaz de analiza-lo.

### Custo Computacional / Analise Assintótica

Conjectura 1: 
$$C(n) = O(n^{1.25})$$

Conjectura 2: 
$$C(n) = O(n(lnn)^2)$$

### Vantagens

- O Shell Sort é um excelente método para arquivos de tamanho moderado
- Sua implementação é bem simples e requer uma quantidade de código relativamente pequena

### Desvantagem

- O tempo de execução do algoritmo é sensível a ordem inicial do arquivo
- O método não é estável

#### **Observações Gerais:**

- Avaliamos até agora métodos que utilizam aninhamento de for e técnicas que utilizam saltos para resolver o problema da ordenação
- Os algoritmos apresentados até o momento estão definidos como sendo da ordem quadrática, ou próximos disso  $O(n^2)$
- Outra característica comum é que as implementações são de fácil codificação e não fazem uso de recursos complexos da linguagem.

### Contextualização



- Criado em 1945 pelo matemático John Von Neumann, o algoritmo considera:
  - Que um número menor de passos é utilizado para ordenar um subconjunto de dados
  - Que é fácil criar uma lista ordenada a partir de duas já ordenadas
- Método que faz uso de intercalações e chamadas recursivas
- Apresenta como característica a divisão e conquista<sup>1</sup> como meio para ordenar o conjunto de dados

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Divide o problema em subproblemas para, só depois, resolvê-los

#### Passos executados pelo algoritmo:

- 1º: Verificar se não é um caso base, ou seja, os indicadores de início e fim do vetor apontam para a mesma posição. Isso nos diz que nosso conjunto só possui um elemento e que, neste caso, o vetor já se encontra ordenado
- 2º: Dividir a lista em duas sublistas de tamanho semelhante. Feito isso, chamar o algoritmo recursivamente até alcançar o caso base.
- 3°: Executar, para cada sublista obtida no 2° passo, uma ordenação e uma junção (mesclagem) com o procedimento *Merge*

Observação: O algoritmo é dividido em dois procedimento, *Merge Sort* e *Merge* 

```
Algorithm 5: Merge Sort : Recursive start stage
  input: start \rightarrow start position in the data vector
  input: last \rightarrow last position in the data vector
  input : D \rightarrow data vector
  output: The ordered data vector
1 if start < last then
      middle = (start + last) \div 2;
      MergeSort(D, start, middle);
      MergeSort(D, middle + 1, last);
      Merge(D, start, middle, last);
6 end
```

### **Algorithm 6:** Merge procedure: The second stage used to merge data vector parts

```
input : start \rightarrow start position in the data vector
  input: middle \rightarrow middle position in the data vector
  input: last \rightarrow last position in the data vector
  input : D \rightarrow data vector
  output: The ordered data vector
i = start:
i = middle + 1;
3 k = 0:
4 while i \le middle and j \le last do
       if D[i] < D[j] then
            aux[k] = D[i];
            i = i + 1:
       end
       else
            aux[k] = D[i];
            j = j + 1;
       end
       k = k + 1;
14 end
   /* Continua aqui ...
```

10

11

12

13

\*/

#### **Algorithm 7:** Merge procedure: The second stage used to merge data vector parts

```
/* Continuação ...
1 while i < middle do
      aux[k] = D[i];
  k = k + 1;
   i = i + 1;
5 while j \le last do
 aux[k] = D[i];
 k = k + 1;
  j = j + 1;
9 for k = start to last do
  D[k] := aux[k - start];
  /* Fim da continuação ...
                                                                             */
```

#### Custo computacional / Análise Assintótica

 Por se tratar de um método recursivo, o Merge Sort nos fornece como análise uma equação de recorrência. A mesma pode ser solucionada por meio do teorema mestre.

$$T(n) = \begin{cases} \Theta(1) & n = 1 \\ 2T(\frac{n}{2}) + \Theta(n) & n > 1 \end{cases}$$

### Observação

Resonvendo a equação de recorrência pelo teorema mestre tem-se que o método Merge Sort apresenta custo de O(nlogn) pelo caso 2.

## Métodos de Ordenação - Quick Sort

#### Contextualização



- Algoritmo proposto por Sir Charles Antony Richard Hoare em 1960 e publicado em 1962 após refinamentos
- O Quick Sort é o algoritmo de ordenação interna mais rápido que se conhece para uma ampla variedade de situações

#### A ideia ...

A ideia básica é dividir o problema de ordenar um conjunto de n itens em dois problemas menores.

### Observação

O Quick Sort não é um algoritmo de divisão e conquista, mas sim, conquista e divisão

### Contextualização

- A parte mais delicada do algoritmo é o processo de particionamento
- O vetor *D*, nesse algoritmo, é rearranjado a partir da escolha de um item "arbitrário" chamado de pivô

#### Observação

O vetor D é particionado em dois segmentos:

- O segmento esquerdo com chaves menores ou iguais ao pivô
- O segmento direito com chaves maiores ou iguais ao pivô

#### O processo de ordenação

- Escolha arbitrariamente um pivô
- Percorra o vetor a partir da esquerda até que o item na posição D[i] seja maior ou igual ao pivô
- Percorra o vetor a partir da direita até que o item na posição D[j] seja menor ou igual ao pivô
- Troque as posições D[i] e D[j] encontradas nos itens 2 e 3
- Ontinue o processo até os apontadores i e j se cruzarem

#### A forma de execução

- O pivô é escolhido, no modelo padrão, como sendo o D[ (i + j) ÷ 2 ]
- No exemplo ao lado, como
  i = 1 e j = 6, então o pivô
  será o elemento da posição 3
  Elemento D
- Ao termino do processo de partição, i e j se cruzam

1	2	3	4	5	6
o	R	D	Ε	N	$\boldsymbol{A}$
A	R	D	$\boldsymbol{E}$	N	0
A	D	R	$\boldsymbol{E}$	N	0

#### Algorithm 8: Quick Sort: partition stage

```
input: n \rightarrow number of items in data vector
   input : D \rightarrow data vector
   input: left \rightarrow left vector pointer
   input : right \rightarrow right vector pointer
   output: The ordered data vector
i = esq; j = dir;
2 pivo = D[(i+j) \div 2]; // Escolha do pivô
3 do
         while pivo.value > D[i].value do
              i = i + 1:
        end
        while pivo.value < D[j].value do
              j = j - 1;
        end
        if i \le j then
10
              aux = D[i]:
11
              D[i] = D[j];
              D[i] = aux;
13
              i = i + 1; j = j - 1;
        end
15
16 while i > j;
```

### **Algorithm 9:** Quick Sort: start stage **input**: $n \rightarrow$ number of items in data vector **input** : $D \rightarrow$ data vector **input** : $left \rightarrow left$ vector pointer **input** : $right \rightarrow right$ vector pointer output: The ordered data vector 1 Partition(left, right, i, j); 2 if left < i then QuickSort(left, j); // i e j ocultados 30 e 40 parâmetros 4 end 5 if i < right then QuickSort(i, right); // i e j ocultados 3º e 4º parâmetros 7 end

#### Curso computacional / Análise assintótica

 O Quick Sort, em média, apresenta comportamento semelhante ao Merge Sort. Logo, apresenta custo de O(nlogn)

#### Pior Caso

O pior caso ocorre quando sistematicamente o pivô é escolhido como sendo um dos extremos de um arquivo já ordenado (o maior elemento do conjunto). Nesse caso o algoritmo apresenta custo quadratico  $O(n^2)$ 

### Observação

O pior caso pode ser evitado empregando pequenas modificações no algoritmo. Para isso basta escolher três itens quaisquer do vertor e usar a **mediana dos três** como pivô. Essa solução é chamada de <u>mediana de três</u>

#### Vantagens

- É extremante eficiente para ordenar arquivos de dados
- Necessita de apenas uma pequena pilha como memória auxiliar
- Requer cerca de *nlogn* comparações em média para ordenar *n* itens

### Desvantagens

- Tem um pior caso  $O(n^2)$  quando o pivô é escolhido nos extremos de um arquivo já ordenado
- Sua implementação é muito delicada e difícil. Um pequeno engano pode levar a efeitos inesperados para algumas entradas em particular
- o método não é estável

#### Contextualização

- Apresenta o mesmo princípio de funcionamento que o método de seleção
- No contexto do algoritmo de seleção o custo para encontrar o menor ou maior elemento é de n − 1 comparações.
- O tempo de execução do Heap Sort pode ser melhorado utilizando fila de prioridade.

### Fila de prioridade

Conceito visto com frequência em sistemas operacionais:

- Para identificar o tempo que cada evento deve ocorrer.
- Para identificar em memória quando uma página deve ser substituida
- Para gerenciar processos

#### Utilizando Lista de Prioridades

A representação da TAD pode ser feita por meio de uma lista linear ordenada.

- Custo para construir é O(nlogn)
- Custo para inserir é O(n)
- Custo para retirar é O(1)
- Custo para unir é O(n)

A representação da TAD pode ser feita por meio de uma lista linear não ordenada

- Custo para construir é O(n)
- Custo para inserir é O(1)
- Custo para retirar é O(n)
- Custo para unir por apontador O(1) e por arranjo O(n)

Observação: A melhor forma de se representar a estrutura é utilizando-se um  $\overline{\textit{Heap}}$ 

- Custo para construir é O(n)
- Custo para inserir é O(nlogn)
- Custo para retirar é O(nlogn)
- Custo para unir O(nlogn)

### Observação

Formas mais eficiêntes podem utilizar alguns TADs sofisticados, como: Árvores Binomiais. Para mais detalhes consulte

https://www.ic.unicamp.br/~meidanis/courses/mo417/2003s1/aulas/2003-04-23.html

#### O que são heaps?

• É uma sequência de itens com chaves  $c[1], c[2], \dots, c[n]$ , tal que:

$$c[i] \ge c[2i]$$
$$c[i] \ge c[2i+1]$$

- Para todo  $i = 1, 2, ..., \frac{n}{2}$
- Essa definição deixa a estrutura similar a de uma árvore binária completa.

#### **Observações:**

- Para que as chaves satisfaçam a condição do *Heap*, a chave de um nó pai deve ser maior que a chave aplicada à seus filhos.
- A chave do nó raiz, primeira posição do *Heap*, é a maior chave contida no conjunto

- Filhos de i são: 2i e 2i + 1

### Observação

Um bom algoritmo para implementação de *heaps* foi apresentado em 1964 por Floyd

### Processo de execução do Heap Sort

	1	2	3	4	5	6	7
Chaves iniciais:	0	R	D	$\boldsymbol{E}$	N	$\boldsymbol{A}$	S
Esq = 3							
Esq = 2	0	R	S	$\boldsymbol{\mathit{E}}$	N	$\boldsymbol{A}$	D
Esq = 1	S	R	0	$\boldsymbol{E}$	N	A	D

```
Algorithm 10: Heap Sort: Método principal, HeapSort(Dados, n)
  input : n \rightarrow number of items in data vector
  input : D \rightarrow the data vector
  output: Ordered data vector
1 left = 0; right = n;
2 while right > 1 do
     right = right - 1;
     BuildHeap(Dados, right);
     aux := Dados[0];
     Dados[0] := Dados[right];
     Dados[right] := aux;
8 end
  /* Método 2x mais lento que o Quick Sort
```

6

Procedimento que se encarrega de criar a estrutra de heap

```
Algorithm 11: Heap Sort: Método auxiliar, BuildHeap(Dados, right)
input : right → right position in the data vector
input : D → the data vector
output: Ordered data vector

1 left := right div 2;
2 while left > 0 do

3 | left = left - 1;
4 | RebuildHeap(Dados, left);
5 end
```

### **Algorithm 12:** Heap Sort: Método auxiliar, RebuildHeap(Dados, left)

```
input: n \rightarrow number of items in data vector
  input: left \rightarrow left position in the data vector
  input : D \rightarrow the data vector
  output: Ordered data vector
1 \text{ child} = 2 * \text{left}; // \text{ Em C, left pode ser } 0
2 if child+1 \le n and Dados[child] \le Dados[child+1] then
      child = child + 1;
4 end
5 if Dados[left] < Dados[child] then
      aux = Dados[left];
      Dados[left] := Dados[child];
      Dados[child] := aux;
9 end
```

6

Métodos adicionais para tratamento da estrutura de dados *Heap* 

```
Algorithm 13: Heap Sort: Método auxiliar, RemoveMaxValue(Dados, n)
  input : n \rightarrow number of items in data vector
  input : D \rightarrow the data vector
  output: The maximum item in D (removeMax)
1 if n < 0 then
      writeln('Erro: Heap vazio');
3 end
4 else
      removeMax = Dados[0];
      Dados[0] = Dados[n];
      n = n - 1;
      BuildHeap(Dados, n);
9 end
```

#### Vantagens:

- O comportamento do *Heap Sort* é sempre O(nlogn), qualquer que seja a entrada.
- Não utiliza memória adicional já que não faz uso de recursão

#### **Desvantagens:**

- O anel interno do algoritmo é bastante complexo se comparado com o Quick Sort
- O Heap Sort não é estável

#### Recomentado para?

- Aplicações que não podem tolerar um caso desfavorável e/ou exigem precaução com o gasto de memória com chamadas recursivas
- Não é recomendado para arquivos com poucos registros devido o tempo gasto na construção do Heap

Abordagem alternativa para ordenação que processa as chaves por partes

 Por exemplo, comparação realizada em um nome a partir das letras 1, 2, 3, ..., n.

### Ideia

Quebrar a chave em vários pedaços

- 312 tem os dígitos 3, 1 e 2 na base 10
- 312 tem os dígitos 100111000 na base 2
- "exemplo" tem 6 caracteres na base 256

Observação: A idéia a partir da base é ordenar por meio do valor do número mais a esquerda do conjunto.

Vejamos um exemplo na base 10. Nessa base teremos dígitos de 0 a 9 para processar.

12 <b>3</b>	142	08 <b>7</b>	26 <b>3</b>	23 <b>3</b>	014	13 <b>2</b>

Digito	Contador
0	0
1	0
2	0
3	0
4	0
5	0
6	0
7	0
8	0
9	0

1º Passo: Contabilizar quantos elementos existem de cada valor

12 <b>3</b>	142	08 <b>7</b>	26 <b>3</b>	23 <b>3</b>	014	13 <b>2</b>

Digito	Contador
0	0
1	0
2	2
3	3
4	1
5	0
6	0
7	1
8	0
9	0

2º Passo: Calcular a posição de cada conjunto contabilizado no vetor

12 <b>3</b>	142	08 <b>7</b>	26 <b>3</b>	23 <b>3</b>	014	13 <b>2</b>

Dig	С	Posicao
0	0	0
1	0	0
2	2	0
3	3	2
4	1	5
5	0	0
6	0	0
7	1	6
8	0	0
9	0	0

12 <b>3</b>	142	08 <b>7</b>	26 <b>3</b>	23 <b>3</b>	014	13 <b>2</b>
		12 <b>3</b>				

Dig	С	Posicao
0	1	0
1		0
2	2	0
3	3	3
4 5	1	5
5	0	0
6	0	0
7	1	6
8	0	0
9	0	0

12 <b>3</b>	142	08 <b>7</b>	26 <b>3</b>	23 <b>3</b>	014	13 <b>2</b>
142		12 <b>3</b>				

Dig	С	Posicao
0	0	0
1	0	0
2	2	1
3	3	3
4	1	5
5	0	0
6	0	0
7	1	6
8	0	0
9	0	0

12 <b>3</b>	142	08 <b>7</b>	26 <b>3</b>	23 <b>3</b>	014	13 <b>2</b>
142		12 <b>3</b>				08 <b>7</b>

Dig	С	Posicao
0	0	0
1	0	0
2	2	1
3	3	3
4	1	5
5	0	0
6	0	0
7	1	7
8	0	0
9	0	0

12 <b>3</b>	142	08 <b>7</b>	26 <b>3</b>	23 <b>3</b>	014	13 <b>2</b>
142		12 <b>3</b>	26 <b>3</b>			08 <b>7</b>

Dig	С	Posicao
0	0	0
1	0	0
2	2	1
3	3	4
4	1	5
5	0	0
6	0	0
7	1	7
8	0	0
9	0	0

12 <b>3</b>	142	08 <b>7</b>	26 <b>3</b>	23 <b>3</b>	014	13 <b>2</b>
142		12 <b>3</b>	26 <b>3</b>	23 <b>3</b>		08 <b>7</b>

Dig	С	Posicao
0	0	0
1	0	0
2	2	1
3	3	5
4	1	5
5	0	0
6	0	0
7	1	7
8	0	0
9	0	0

12 <b>3</b>	142	08 <b>7</b>	26 <b>3</b>	23 <b>3</b>	014	13 <b>2</b>
142		12 <b>3</b>	26 <b>3</b>	23 <b>3</b>	014	08 <b>7</b>

С	Posicao
0	0
0	0
2	1
3	5
1	6
0	0
0	0
1	7
0	0
0	0
	0 0 2 3 1 0 0

12 <b>3</b>	142	08 <b>7</b>	26 <b>3</b>	23 <b>3</b>	014	13 <b>2</b>
142	13 <b>2</b>	12 <b>3</b>	26 <b>3</b>	23 <b>3</b>	014	08 <b>7</b>

Dig	С	Posicao
0	0	0
1	0	0
2	2	1
3	3	5
4	1	6
5	0	0
6	0	0
7	1	7
8	0	0
9	0	0

Repetimos o mesmo processo para os próximos dígitos como no exemplo abaixo:

123	142	087	263	233	014	132
142	132	123	263	233	014	087
014	123	132	233	142	263	087
014	123	132	<b>2</b> 33	142	<b>2</b> 63	087
014	087	123	132	142	233	263

#### Observação

Observe que ao terminar a execução os números se encontram exatamente na posição correta em ordem crescente de valores.

```
input: n \rightarrow number of items in data vector
   input: base \rightarrow indicator for the worked base
   input: ndigits → maximum number of digits
   input: D \rightarrow the data vector
   output: The maximum item in D (removeMax)
1 for position = 0 to ndigits do
        for j = 0 to base do count[j] = 0;
        for i = 0 to n do
             d = getDigits(Dados[i], position, base);
             count[d+1] := count[d+1] + 1:
        end
        for j = 1 to base do count[j] := count[j] + count[j-1];
        for i = 0 to n do
             d = getDigits(Dados[i], position, base);
              idx := count[d];
10
             count[d] = count[d] + 1:
11
             aux[idx] := Dados[i];
        end
13
        for i := 0 to n do Dados[i] := aux[i]:
14
15 end
```

### Custo computacional / Análise do Algoritmo

- Observe que n\u00e3o houve nenhuma compara\u00e7\u00e3o ao decorrer das execu\u00e7\u00f6es
- O custo para verificações de dígitos é de 2 \* n \* ndigits
- O custo para trocas é de n \* ndigits
- Se *ndigits* for pequeno ou constante, então o radix Sort apresenta custo linear O(n)

### Observação

- O quick sort é compatível com o radix sort porque o número de dígitos é da ordem de log(n)
- Algumas literaturas dizem que o número máximo de dígitos a serem considerados no modelo é 10. Valores acima disso geram depreciação do método

### Vantagens

- O algoritmo é estável
- Não compara chaves para ordenar o conjunto de dados

### Desvantagens

- Nem sempre é fácil otimizar a inspeção de dígitos, esse processo depende muito do hardware
- Só é bom se o número de dígitos for pequeno
  - Em geral o número de dígitos tem crescimento a um fator de log(n)

### Observações Gerais

Apresentamos duas classes de algoritmos para ordenação em memória primária, os simples com custo  $O(n^2)$  e os mais elaborados com custo O(nlogn). Veja a divisão na tabela abaixo:

Métodos	Complexidade
Inserção	$O(n^2)$
Seleção	$O(n^2)$
Shell Sort	$O(n^{1.25})$
Merge Sort	O(nlogn)
Quick Sort	O(nlogn)
Heap Sort	O(nlogn)

### Observações Gerais

- O **Quick Sort**, geralmente, se apresenta como melhor solução (tempo de execução) para a maioria dos casos avaliados e reais.
- O Heap Sort e Quick Sort mantêm a mesma relação de tempo para arquivos de mesmo tamanho
- Para arquivos pequenos, o Shell Sort apresenta melhor desempenho que o Heap Sort
- O Inserção é o mais rápido para arquivos que apresentam como característica um conjunto de dados já ordenado. Ele também se apresenta como melhor opção dentre os algoritmos de custo quadrático  $O(n^2)$

### Observações Gerais

#### A influência do conjunto de dados

- O Shell Sort e o Quick Sort são bastante sensíveis à ordem ascendente ou descendente da entrada.
- O Shell Sort executa mais rápido para arquivos já ordenados
- O **Heap Sort** não é sensível a ordem ascendente ou descendente da entrada e também não faz uso excessívo de pilha recursiva.

### PERGUNTAS?

