

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ



دانشگاه پیام نور تهران
واحد شهر ری
سمینار

عنوان:

رویکرد مبتنی بر مدل برای پردازش داده ها در بستر اینترنت اشیا IoT

استاد راهنما:

جناب آقای دکتر سید علی رضوی ابراهیمی

نگارش:

مجید لطفی

پاییز ۱۴۰۰

چکیده

پیشرفت‌های اخیر در زمینه‌های مختلف، از جمله فناوری‌های حسگر، شبکه و پردازش داده‌ها، باعث شده اند چشم‌انداز اینترنت اشیا (IoT) هر روز بیشتر و بیشتر به واقعیت تبدیل شود. در نتیجه این پیشرفت‌ها، اینترنت اشیا امروزی امکان توسعه برنامه‌های کاربردی پیچیده برای محیط‌های اینترنت اشیا، مانند شهرهای هوشمند، خانه‌های هوشمند یا کارخانه‌های هوشمند را فراهم می‌کند و باعث شده با توجه به تبادل مکرر داده‌ها آنها به شکل جریان‌های داده دربیاید.

با این حجم فزاینده داده ای که به طور مداوم پردازش می شود، چالش‌های متعددی چون جلوگیری از تداخل و آسیب در فرآیندهای گذرا به وجود می آید که نیازمند بررسی پردازش مبتنی بر جریان داده در محیط‌های IoT می باشد و از سوی دیگر با شبکه توزیع شده ناهمگون مواجه هستیم متشکل از انواع سخت افزار ها و سنسور ها که باید بتوان اطلاعات آنها را پردازش کرد که بهترین محیط برای پردازش، محیط ابری می باشد.

اما با وجود حجم بالای اطلاعات و پردازش‌های طولانی، نمی توان تمامی اطلاعات در فضای ابری متمرکز پردازش نمود و پیشنهاد مناسب انجام این پردازش ها در محل نزدیک تولید اطلاعات می باشد (گره پردازشی) و ارائه مدل اجرای این ساختار بصورت جریان داده و سیستم ناهمگن و توزیع شده، هدف اصلی این پایان نامه دکتری می باشد.

کلمات کلیدی: اینترنت اشیا، داده، جریان داده، پردازش ابری، سرویس‌دهنده ابری

فصل اول.....	۷
مقدمه.....	۷
۱-۱ تعریف مسئله و سؤال.....	۸
۲-۱ ضرورت تحقیق.....	۸
۳-۱ اهداف.....	۸
۴-۱ جمع‌بندی.....	۹
فصل دوم.....	۱۰
۱-۲ اینترنت اشیاء.....	۱۰
۲-۲ پردازش جریان داده و داده پیچیده.....	۱۰
۳-۲ مشکل قراردادن اپراتورها.....	۱۱
۴-۲ تکنولوژی TOSCA.....	۱۱
فصل سوم.....	۱۳
۱-۳ دستاوردها.....	۱۳
۲-۳ رویکرد تخصصی.....	۱۴
۳-۳ معماری کلی.....	۱۵
فصل چهارم.....	۱۷
۱-۴ مدل محیط اینترنت اشیاء.....	۱۷
۱-۴-۱ تعیین IoTEm.....	۱۹
۲-۴-۱ قابلیت‌های اشیاء و ارتباطات.....	۲۰
۳-۴-۱ مولفه‌های معماری و پیاده‌سازی بخش مدل ساز و مدیر IoTEm.....	۲۲
۴-۴-۱ کارهای مرتبط.....	۲۳
۲-۴-۲ مدل سازی پردازش جریان داده.....	۲۴
۴-۴-۲ کارهای مرتبط.....	۲۸
فصل پنجم.....	۳۰
۱-۵ رویکرد خودکار.....	۳۰
۱-۵-۱ الگوریتم تطبیق (حریصانه).....	۳۱
۲-۱-۵ الگوریتم تطبیق (روش عقبگرد).....	۳۳
۳-۱-۵ سناریوی موردی: نظارت بر سطوح قالب در ساختمان‌های هوشمند.....	۳۶
۲-۵ رویکرد دستی.....	۳۸
۳-۵ جزئیات معماری و پیاده‌سازی IoTEm و DSPM mapper.....	۴۰
۴-۵ کارهای مرتبط.....	۴۲

۴۳	فصل ششم.....
۴۳	۱-۶ رویکرد خودکار.....
۴۳	۱-۶-۱ حالت های استقرار یک اپراتور.....
۴۴	۱-۶-۲ استقرار اپراتور مبتنی بر TOSCA.....
۴۵	۲-۶ رویکرد استقرار نیمه اتوماتیک.....
۴۶	۳-۶ زبان توضیح برای اینترنت اشیا (Topic Description Language).....
۴۸	۴-۶ جزئیات معماری و پیاده سازی مدیر استقرار.....
۵۰	۵-۶ کارهای مرتبط.....
۵۱	۱-۷ مدل سازی تشخیص اختلال.....
۵۵	۲-۷ اجرای تشخیص اختلال.....
۵۷	۱-۷-۱ سفارشی سازی و تهیه موتورهای CEP.....
۶۱	۲-۷-۲ کلاس های اختلال (Disturbance classes).....
۶۲	۳-۷ جزئیات معماری و پیاده سازی تشخیص اختلال.....
۶۳	۴-۷ کارهای مرتبط.....
۶۵	۱-۸ معماری یکپارچه سازی و نمونه اولیه.....
۶۹	۲-۸ نمای کلی MBP.....
۶۹	۱-۲-۸ مدل سازی محیط های اینترنت اشیا.....
۷۰	۲-۲-۸ استقرار اپراتورها در محیط های اینترنت اشیا.....
۷۰	۳-۲-۸ نظارت بر محیط های اینترنت اشیا.....
۷۱	۴-۲-۸ نمونه نمایش : دفتر هوشمند.....
۷۳	۳-۸ ملاحظات بیشتر.....
۷۶	مقدمه.....
۷۷	۱-۹ نتیجه گیری.....
۷۹	۲-۹ کار آینده.....
۸۰	منابع و مراجع.....

فهرست اشکال

۱۲	شکل ۱
۱۹	شکل ۲
۲۲	شکل ۳
۲۵	شکل ۴
۲۷	شکل ۵
۲۸	شکل ۶
۳۶	شکل ۷
۳۸	شکل ۸
۴۱	شکل ۹
۴۳	شکل ۱۰
۴۴	شکل ۱۱
۴۷	شکل ۱۲
۴۹	شکل ۱۳
۵۲	شکل ۱۴
۵۵	شکل ۱۵
۵۶	شکل ۱۶
۵۸	شکل ۱۷
۶۲	شکل ۱۸
۶۵	شکل ۱۹
۶۷	شکل ۲۰
۷۱	شکل ۲۱
۷۲	شکل ۲۲

فصل اول

آشنایی و معرفی

مقدمه

پیشرفت‌های اخیر در زمینه‌های مختلف، از جمله فناوری‌های حسگر، شبکه و پردازش داده‌ها، چشم‌انداز اینترنت اشیا (IoT) را قادر ساخته است که هر روز بیشتر و بیشتر به واقعیت تبدیل شود و در نتیجه این پیشرفت‌ها، این فناوری امکان توسعه برنامه‌های کاربردی پیچیده مانند شهرها، خانه‌ها یا کارخانه‌های هوشمند را فراهم می‌کند.

در محیط IoT با توجه به اندازه‌گیری‌های مداوم حسگر و تبادل مکرر داده‌ها بین اشیاء، داده‌های تولید شده به شکل جریان‌های داده درآمدند و با این حجم فزاینده داده‌ای که به طور مداوم پردازش می‌شود، چالش‌های متعددی برای پردازش کارآمد داده‌های اینترنت اشیا وجود دارد. به عنوان مثال، چگونه می‌توان پردازش داده‌های اینترنت اشیا را بدون تأثیر بر واکنش‌پذیری برنامه‌های آن تحقق بخشید. علاوه بر این، چگونه می‌توان از طریق پردازش داده‌های IoT، نیازمندی‌های مختلف عملکردی، غیرعملکردی و تعریف‌شده توسط کاربر برنامه‌ها را برآورده کرد.

در این پایان‌نامه دکتری، یک رویکرد کلی جدید برای پردازش برنامه‌های کاربردی مبتنی بر جریان داده در محیط‌های IoT ارائه شده است که تمرکز آن بر قرار دادن کارآمد اپراتورهای برنامه‌های کاربردی در محیط‌های ناهمگن، توزیع شده و پویا است.

این پایان‌نامه دکتری توسط مدل‌های اطلاعاتی مختلف و تکنیک‌های قرار دادن اپراتور پشتیبانی می‌شود، به طوری که کل چرخه حیات محیط‌های اینترنت اشیا و برنامه‌های مبتنی بر جریان داده را می‌توان به راحتی مدیریت کرد.

در این رویکرد، یکی از اهداف اصلی پردازش داده‌های اینترنت اشیا تا حد امکان نزدیک به منابع داده است، به طوری که زیرساخت‌های ابری تنها در مواردی استفاده می‌شوند که محیط‌های اینترنت اشیا منابع پردازش کافی را برای کاربرد اینترنت اشیا ارائه نمی‌دهند.

از طریق رویکرد این پایان نامه دکتری، پردازش داده های برنامه های کاربردی اینترنت اشیا را می توان برای موارد استفاده خاص، پشتیبانی از نیازهای خاص دامنه ها، و علاوه بر این، کاربران برنامه های اینترنت اشیا، تنظیم کرد. پس از تعیین مکان های امکان پذیر، اپراتورهای پردازش با استفاده از استانداردهایی مانند TOSCA بر روی اشیاء IoT مربوطه مستقر می شوند و برنامه اینترنت اشیا آماده و اجرا می شود. در نهایت، محیط اینترنت اشیا به منظور شناسایی و واکنش به اختلالات مؤثر بر پردازش داده های برنامه های کاربردی اینترنت اشیا مستقر شده، به طور مداوم نظارت می شود.

رویکرد این پایان نامه دکترای توسط پلتفرم چند منظوره (MBP) Binding and Provisioning که یک پلتفرم منبع باز اینترنت اشیا، می باشد پشتیبانی می شود.

۱-۱ تعریف مسئله و سؤال

چنانچه در مقدمه بیان شد موضوع تبادل اطلاعات در محیط IoT نیازمند جریان داده و محیط ابری می باشد و پردازش جریان داده نیز چالش خاص را داشته و نیازمند سیستم های توزیع شده می باشد که ما در اینجا با توجه به تنوع دستگاه ها، با یک سیستم ناهمگن روبرو هستیم. در این نوع سیستم ها با توجه به حجم بالای اطلاعات بهترین راهکار برای پردازش اطلاعات، قراردادن پردازش در اپراتورهای پردازش (گره های پردازشی) نزدیک به محل ایجاد اطلاعات و ارسال پردازش نهایی به سیستم ابری است. لذا سؤالاتی که تا پایان این تحقیق پاسخ داده می شود را این گونه بیان می کنیم.

۱- چگونه باید پردازش مناسب برای انواع جریان داده را تشخیص داد؟

۲- چگونه می توان اپراتورهای پردازش جریان داده را در محیط های ناهمگن و پویا اجرا کرد؟

۳- چگونه می توان مدل مناسب را طراحی، اجرا و کارائی این مدل را تضمین کرد؟

۱-۲ ضرورت تحقیق

ما در اینترنت اشیا با تنوع اشیاء و داده های آنها مواجه هستیم که در یک جریان داده در حال اجرا بوده و هر دستگاه و شیء در این شبکه نیازمند پردازش هایی می باشد که باید پردازش داده ها به موقع و کارآمد باشد. این موضوع نیازمند بررسی تمام جوانب و ایجاد مدل مناسب می باشد که بتواند الزامات IoT را پشتیبانی کرده و مدلی مناسب و آسان برای کاربران باشد.

۱-۳ اهداف

با توجه به موضوعات مطرح شده در مقدمه و ضروریات تحقیق می توان این اهداف را برای این پایان نامه متصور بود:

(الف) پردازش به موقع و کارآمد داده ها در محیط های اینترنت اشیا.

(ب) مدل سازی مناسب و آسان برای کاربران در محیط های اینترنت اشیا.

(ج) مدل سازی پردازش جریان داده و تشخیص اختلالات که الزامات اینترنت اشیا را پشتیبانی کند.

د) قرار دادن کارآمد اپراتورهای پردازش بر اساس نیازها در محیط های پویا و ناهمگن اینترنت اشیا.

ایجاد چنین مدل هایی با دو روش خودکار و دستی امکان پذیر بوده که در این پایان نامه به روش دستی که در آن خود تحلیل گر با توجه به الزامات و ساختار IoT تصمیم می گیرد پردازش ها و نوع ارتباط داده ها به چه صورت باشد.

۴-۱ جمع بندی

اینترنت اشیا به زبان ساده، ارتباط حسگرها و دستگاه ها با شبکه ای است که از طریق آن می توانند با یکدیگر و با کاربرانشان تعامل کنند. هر کدام از این دستگاه ها یا اشیا دارای داده هایی می باشند که مداوم و آنلاین در حال ساخت می باشد که خود باعث ایجاد یک جریان داده می شود. در این محیط از یک سو جریان داده و از سوی دیگر پردازش این داده ها را داریم لذا باید بدانیم این ساختار را چگونه و با چه مدلی اجرا نماییم. این مدل باید منابع داده، سینک های داده، اپراتورهای پردازش و جریان داده را در میان آنها توصیف کند و علاوه بر این، الزامات اپراتورهای پردازش برای اشیا IoT را شرح دهد.

فصل دوم

پیشینه و سابقه

۱-۲ اینترنت اشیا

اصطلاح اینترنت اشیا (IoT) برای اولین بار در اواخر دهه ۹۰ ظاهر شد، با ایده اشتون که به رایانه ها اجازه می دهد همه چیز را در مورد چیزها بدانند، این ایده ابتداءاً تقویت رایانه‌هایی با فناوری‌های شناسایی فرکانس رادیویی (RFID) و حسگر برای جمع‌آوری اطلاعات، مشاهده و شناسایی یک محیط بدون نیاز به کمک انسانی بود. به این ترتیب، امکان ردیابی و نظارت بر موارد به منظور کاهش هزینه ها و علاوه بر آن، اطلاع از زمان نیاز به تعمیر یا تعویض وجود دارد. ورمسان و همکاران اینترنت اشیا را به عنوان الگویی تعریف می کند که در آن چیزهای مختلفی وجود دارد.

در این محیط ، این اشیا به صورت بی سیم یا سیمی متصل می شوند، به طور منحصر به فرد قابل شناسایی هستند و می توانند برای رسیدن به اهداف مشترک با یکدیگر همکاری کنند. برای امکان پذیر ساختن این پارادایم، اینترنت اشیا از چندین فناوری توانمند منشأ گرفته از زمینه های تحقیقاتی مختلف، مانند ارتباطات ماشین به ماشین، RFID، شبکه های حسگر بی سیم (WSN)، داده های معنایی، رایانش ابری، و خدمات بهره می برد. امروزه، بسیاری از برنامه‌های کاربردی برای اینترنت اشیا در حوزه‌های مختلفی مانند مراقبت‌های بهداشتی نظارت بر محیط زیست، یا کارخانه‌های هوشمند و حتی شهر های هوشمند توسعه یافته‌اند.

۲-۲ پردازش جریان داده و داده پیچیده

الزامات برنامه های کاربردی اینترنت اشیا نمی توانند با به کارگیری سیستم های مدیریت پایگاه داده سنتی (DBMS) که با استفاده از فرآیندهای استخراج-تبدیل بار (ETL)، که نیاز به ذخیره و فهرست بندی داده ها برای پردازش دارند، برآورده شوند. بنابر این یکی از نیازهای مهم برنامه های اینترنت اشیا، توانایی پردازش جریان‌های داده‌ای چندگانه، پیوسته، سریع و متغیر می باشد که این موضوع برنامه های اینترنت اشیا را قادر می سازد مقیاس پذیر، پویا و واکنش پذیر باشند.

پردازش جریان داده، که تکاملی از پردازش داده در DBMS است، پرس و جوهای پیوسته را بر روی جریانهای داده ورودی اجرا می کند و سیستم های مدیریت جریان داده (DSMS) بر روی داده های گذرا کار میکنند، یعنی داده هایی که به طور مداوم به روز می شوند.

علاوه بر این، پرس و جوها در DBMS ها یک بار اجرا می شوند و پاسخ های کامل را برمی گردانند، در حالی که DSMS ها پرس و جوها را به طور مداوم اجرا می کنند و پس از رسیدن داده های جدید، پاسخ های به روز ارائه می دهند.

به طور معمول، DSMS جریانهای داده را از طریق دنباله ای از تبدیل های مبتنی بر عملگرهای SQL، مانند انتخاب، تجمیع، یا پیوستن، که توسط جبر رابطه ای تعریف می شود، پردازش می کند. از سوی دیگر، پردازش رویدادهای پیچیده (CEP) شامل مجموعه ای از اصول و تکنیک ها برای تجزیه و تحلیل مجموعه هایی از رویدادها است که تا حدی بر اساس زمان با رسیدن این رویدادها مرتب شده اند. یعنی CEP ابزاری را برای پردازش مجموعه ای از رویدادهای مرتبط به هم به صورت پیوسته و به موقع فراهم می کند.

رویدادها معمولاً برای پردازش در الگوها ارائه می شوند، با این حال، می توانند با رویدادهای نامرتب دیگر مخلوط شوند. ویژگی مهم CEP توانایی تشخیص الگوها (به عنوان مثال، روابط) بین رویدادها است به عنوان مثال، موقعیتهایی مانند خرابی ماشین. تصمیم گیری که کدام رویکرد پردازش باید استفاده شود. از سوی دیگر، اگر برنامه نیاز به تجزیه و تحلیل مجموعه ای از رویدادهای نامرتب داشته باشد، CEP باید اعمال شود.

۲-۳ مشکل قراردادن اپراتورها

پردازش جریان های داده می تواند از طریق یک سیستم متمرکز انجام شود یا می توان آن را بین گره های پردازشی مختلف برای اجرا توزیع کرد. با این حال، پردازش توزیع شده علاوه بر پردازش به موقع، چالش دیگری را نیز به همراه دارد که آن مشکل قرار دادن اپراتور می باشد.

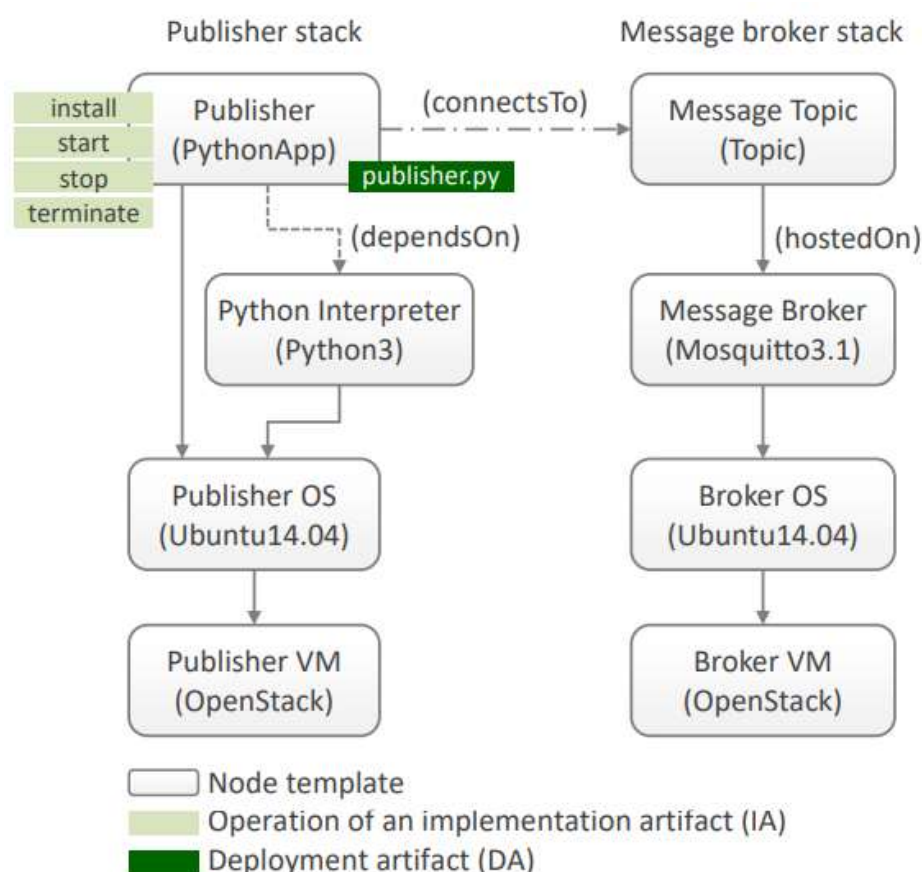
هدف این مشکل یافتن یک مکان بهینه از کل پرس و جوهای پیوسته یا اپراتورهای منفرد در مجموعه ای از گره های پردازشی مختلف است که در سراسر یک شبکه توزیع شده اند. مکان بهینه معمولاً بر اساس توابع هزینه تعریف شده توسط سیستم یا تعریف شده توسط کاربر محاسبه می شود، که هدف آن ارائه، برای مثال، عملکرد بالاتر یا توزیع بار بهتر است.

۲-۴ تکنولوژی TOSCA

فناوری رایانش ابری اخیراً برای میزبانی و ارائه خدمات از طریق اینترنت پدید آمده و به طور فزاینده ای همراه با پارادایم اینترنت اشیا به کار گرفته شده است تا بتواند باعث مقیاس پذیری و قابلیت همکاری آن شود. رایانش ابری می تواند در عین هزینه های پایین برای استقرار کل محیط های اینترنت اشیا، قابلیت راه اندازی و ادغام سریع اشیاء جدید و برنامه های کاربردی اینترنت اشیا را ایجاد کند.

فناوری TOSCA (Topology and Orchestration Specification for Cloud Applications) یک استاندارد OASIS تایید شده برای مدل سازی، استقرار و مدیریت برنامه های کاربردی ابری است که دارای دو بخش اصلی است: (۱) مدل توپولوژی یک برنامه کاربردی که شامل اجزای نرم افزار ، پلت فرم و زیرساخت آن می باشد، و (۲) مراحل استقرار این برنامه.

TOSCA بسیار عمومی است به طوری که تعریف انواع دلخواه را برای توصیف مؤلفه های برنامه، به نام انواع گره، و وابستگی های آنها، به نام انواع رابطه، قادر می سازد. تصویر زیر یک نمونه از مدل TOSCA برای یک نرم افزار کاربردی انتشار و اشتراک اطلاعات می باشد.



شکل ۱

TOSCA استقرار و مدیریت برنامه های ابری را در سراسر چرخه زندگیشان آسان تر می کند بدون اینکه خللی در الزامات امنیتی ، حاکمیتی و انطباقی آنها پیش آید . همچنین توانایی آن برای تسهیل یک اکوسیستم است که اجرای پورتابل برنامه ها برای ابر و بین ابرها را فراهم می سازد و این امکان را فراهم می سازد که برنامه های ابری در هر ابری به صورت پورتابل توصیف ، مدل سازی ، پکیج بندی ، تنظیم و مانیتور شوند .

فصل سوم

بررسی اجمالی پایان نامه

۳-۱ دستاوردها

دستاوردها و پژوهش های ارائه شده در این پایان نامه بر اساس استانداردهای تعیین شده (مانند MQTT، TOSCA، XML) است تا از کاربرد طولانی مدت آنها اطمینان حاصل شود. این دستاوردها به شرح ذیل می باشند:

- مدل پردازش جریان داده در محیط اینترنت اشیا :
این مدل، حاوی اطلاعاتی در مورد نحوه دسترسی به اشیاء اینترنت اشیا (به عنوان مثال، آدرس IP یک دستگاه) و در مورد قابلیت های آنها (به عنوان مثال، قدرت پردازش، ذخیره سازی موجود یک دستگاه) است. علاوه بر این، این تحقیق مدل پردازش جریان داده (DSPM) را برای توصیف منطق پردازش داده یک برنامه IoT ارائه می کند. این مدل منابع داده (به عنوان مثال، حسگرها)، مخازن داده (به عنوان مثال، محرک)، اپراتورهای پردازش (به عنوان مثال، فیلتر داده، تجمع)، و جریان داده در میان آنها را توصیف می کند. علاوه بر این، الزامات اپراتورهای پردازش برای اشیاء IoT، مانند حداقل حافظه موجود مورد نیاز را شرح می دهد.
- استقرار مدل پردازش جریان داده (DSPM) در محیط اینترنت اشیا (IoTEM) :
در این تحقیق، ابزارهایی برای استقرار مدل های پردازش جریان داده (DSPM) بر روی مدل های محیط اینترنت اشیا (IoTEMs - IoT environment model)، با در نظر گرفتن الزامات اپراتورهای پردازش و قابلیت های اشیاء IoT ارائه شده اند. این تحقیق دو رویکرد اصلی را برای استقرار مدل ارائه می کند:
۱- یک رویکرد خودکار، که در آن یک طرح نقشه برداری حاوی حداقل یک مجموعه از اشیاء IoT که الزامات DSPM را برآورده می کنند، به طور خودکار تولید می شود که برای محیط های بزرگ تر مناسب است، به عنوان مثال، در حوزه کارخانه هوشمند، که در آن تعداد زیادی از اشیاء در دسترس هستند.
۲- یک رویکرد دستی، که در آن تحلیلگران خودشان تصمیم می گیرند که کدام اشیاء IoT باید کدام اپراتورها را اجرا کنند. برای این کار، تحلیلگران به صورت دستی یک مدل استقرار ایجاد می کنند که برای موارد کوچک توصیه می شود، به عنوان مثال، برای خانه های هوشمند.
- استقرار اپراتورها در محیط های IoT :
اساس این تحقیق از استاندارد TOSCA که مورد تایید سازمان پیشرفت استانداردهای اطلاعات ساختاریافته (OASIS) استفاده می کند که در دو رویکرد خودکار و دستی الزامی می باشد.
- نظارت بر DSPM های مستقر شده :

پس از استقرار اپراتورهای پردازش، پردازش کلی جریان داده یک برنامه IoT آغاز می شود و برای اطمینان از اینکه این پردازش تا زمانی که برنامه IoT به آن نیاز دارد درست می ماند باید ابزاری را برای تشخیص اختلالات مؤثر بر مدل پردازش جریان داده مستقر شده (DSPM) فراهم کرد. چنین اختلالاتی می تواند از طریق تغییرات در محیط اینترنت اشیا (به عنوان مثال، یک دستگاه معیوب) یا تغییر در DSPM (به عنوان مثال، با افزودن یک نیاز جدید) رخ دهد. برای تشخیص چنین اختلالاتی، MBP به طور مداوم اشیاء IoT و DSPM ها را نظارت می کند. این نظارت عمدتاً با استفاده از تکنیک های پردازش رویداد پیچیده (CEP) انجام می شود. چنین تکنیک هایی به خوبی تثبیت شده اند و برای پردازش مستمر مقادیر زیادی از داده ها، به عنوان مثال، برای تشخیص به موقع موقعیت های بحرانی (یعنی تغییراتی که نیاز به اقدامات اصلاحی دارند) استفاده می شوند.

۳-۲ رویکرد تخصصی

متخصصان دامنه (Domain experts) دانش فنی در مورد اشیاء سخت افزاری (یعنی دستگاه ها، حسگرها، محرک ها)، اشیاء مجازی (یعنی ماشین های مجازی) و اتصالات شبکه آنها در یک محیط IoT دارند. این دانش فنی شامل اطلاعاتی در مورد قابلیت های محاسباتی (حافظه اصلی موجود، اتصال، قدرت پردازش) است.

همچنین، این کارشناسان در مورد نحوه دسترسی به این اشیاء برای مثال، استخراج داده های حسگر یا ارسال دستورات کنترلی به یک محرک، دانش دارند. وظیفه اصلی این متخصصان، ایجاد IOTEM ها و ثبت خودکار در MBP و ایجاد DSPM ها می باشد زیرا دانش کافی در مورد پردازش داده های تولید شده در محیط اینترنت اشیا را دارند، به عنوان مثال، دانش لازم را برای مدل سازی برنامه های کاربردی اینترنت اشیا مختلف برای موارد استفاده خاص.

یک DSPM مبتنی بر نمودار است و شامل منابع داده، سینک های داده، و اپراتورهای پردازش به عنوان گره، و اتصالات جریان داده بین این گره ها به عنوان لبه است. DSPM ها بر اساس الگوی طراحی لوله ها و فیلترها هستند. بر اساس قابلیت های کلی IOTEM و الزامات مشخص شده توسط DSPM باید تصمیم گیری کرد که اپراتورها بر روی کدام اشیاء IoT مستقر شوند و این کار توسط الگوریتم هایی انجام می شود که هم قابلیت های اشیاء IoT، و هم قابلیت های اتصالات شبکه را در نظر می گیرند.

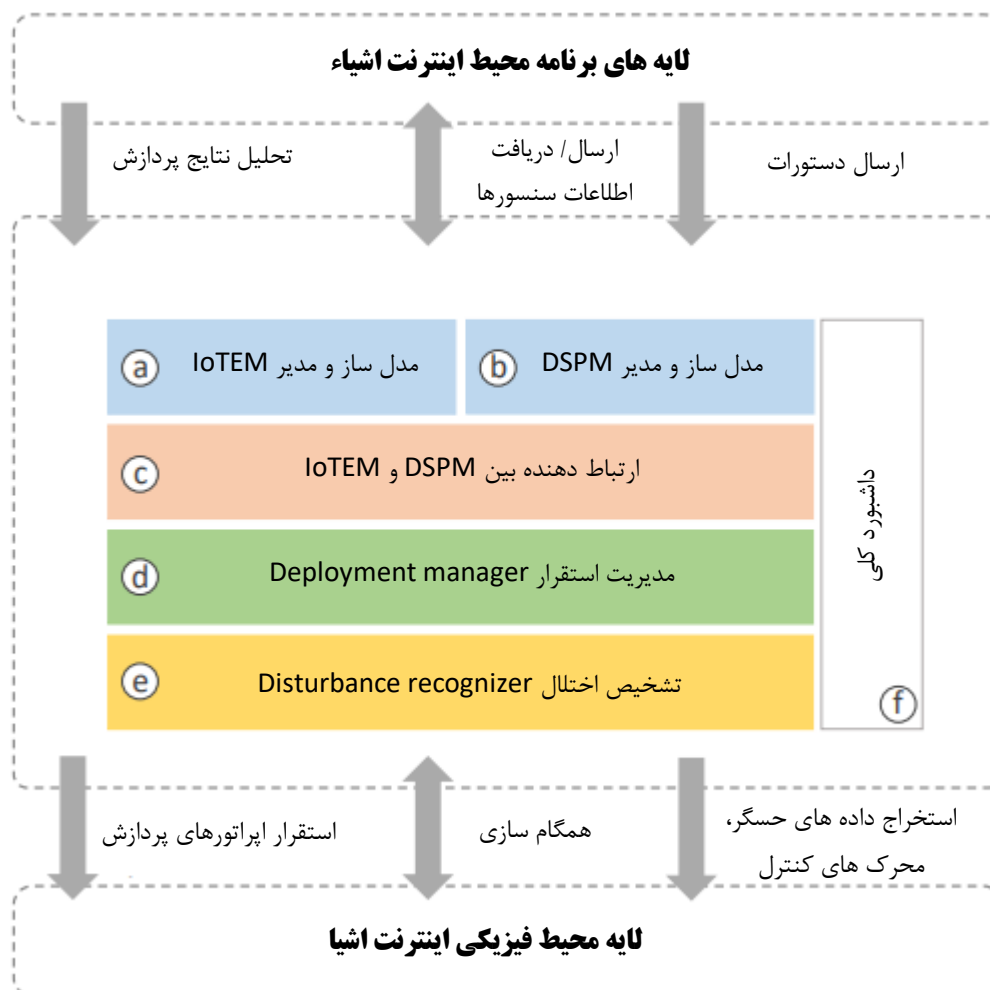
قرار دادن اپراتورها باید تا حد امکان به منابع داده نزدیک باشد تا احتمالاً ترافیک شبکه و حجم داده مبادله شده در یک محیط IoT کاهش یابد. تحلیلگران دامنه به صورت دستی یک نقشه ایجاد می کنند و با توجه به طرح نقشه، اپراتورهای پردازش می توانند بر روی اشیاء IoT مربوطه خود مستقر شوند و اجرای DSPM می تواند آغاز شود. اشیاء IoT ابتدا برای اجرای اپراتورهای پردازشی آماده می شوند، به عنوان مثال، نرم افزار طراحی شده مورد نیاز یک اپراتور پردازشگر نصب و در صورت لزوم پیکربندی می شوند. نرم افزارهای طراحی شده بیشتری برای جمع آوری مقادیر تجربی و نظارت بر اپراتورهای پردازش و اشیاء اینترنت اشیا نیز نصب و پیکربندی می شوند. پس از آن، اپراتورهای پردازش بر روی اشیاء IoT متناظر خود مستقر می شوند و سپس راه اندازی می شوند، که منجر به یک نمونه در حال اجرا از DSPM می شود که dDSPM نامیده می شود. آماده سازی اشیاء IoT و استقرار متعاقب آن اپراتورهای پردازش با استفاده از استاندارد TOSCA محقق می شود.

برای اطمینان از اینکه پردازش کلی در محیط اینترنت اشیا درست می‌ماند، اشیاء IoT و dDSPM به‌منظور تشخیص اغتشاشات به‌طور مداوم نظارت می‌شوند. اگر اختلالی بر پردازش اصلی تأثیر منفی بگذارد، الگوریتم‌های استقرار مجدداً راه‌اندازی می‌شوند و یک طرح نقشه‌برداری جدید ایجاد می‌شود.

اپراتورهای پردازش و نرم افزارهای طراحی شده که دیگر مورد نیاز نیستند متوقف و حذف می‌شوند و پردازش جریان داده برنامه IoT می‌تواند کنار گذاشته شود و اشیاء IoT پاک شوند.

۳-۳ معماری کلی

معماری کلی طبق تحقیقات این پایان نامه از سه لایه اصلی تشکیل شده است: لایه محیط فیزیکی IoT، لایه برنامه کاربردی IoT و لایه پلتفرم اتصال و تامین چند منظوره (MBP) که شکاف بین محیط‌های فیزیکی IoT و برنامه‌های کاربردی IoT را پر می‌کند. تصویر زیر این نمای کلی را نشان می‌دهد:



شکل ۱

سهم این پایان نامه در لایه میانی قرار دارد که MBP برای آن طراحی شده است.

بخش مدلساز و مدیر IoTEM نقطه ورود رویکرد روشمند است و ابزارهایی را برای کارشناسان دامنه برای ایجاد، ذخیره و مدیریت IoTEM ها و DSPM هایی را که منطق پردازش برنامه‌های اینترنت اشیا را توصیف می‌کنند فراهم می‌کند و از طریق این بخش، اشیاء IoT یک IoTEM در MBP ثبت می‌شوند و همتهای دیجیتالی آنها نمونه‌سازی می‌شوند. همتایان دیجیتالی API هایی را ارائه می‌کنند که می‌توانند توسط برنامه‌های IoT، به عنوان مثال، برای دسترسی به دستگاه‌ها، حسگرها و محرک‌های ثبت‌شده در MBP به آنها دسترسی داشته باشند.

از طریق بخش مدلساز و مدیر IoTEM، تحلیلگران داده همچنین می‌توانند نمونه‌های در حال اجرا DSPM (dDSPMs) را زمانی که دیگر نیازی به پردازش نباشد متوقف کنند.

بخش ارتباط دهنده بین IoTEM و DSPM ابزاری را برای پشتیبانی از تصمیم در مورد جایی که اپراتورهای پردازش باید مستقر شوند فراهم می‌کند. علاوه بر این، الگوریتم هایی را برای تصمیم گیری خودکار در مورد قرار دادن اپراتور، بر اساس الزامات اپراتورهای پردازش و قابلیت ها ارائه می‌دهد.

بخش مدیریت استقرار (Deployment manager) مسئول استقرار اپراتورهای پردازش بر روی اشیاء IoT است، به طوری که اجرای DSPM ها می‌تواند آغاز شود. علاوه بر این، هر نرم افزار طراحی شده مورد نیاز دیگر برای نظارت بر اشیاء اینترنت اشیا، می‌تواند از طریق این مؤلفه نیز مستقر شود.

در بخش شناسایی اختلال (Disturbance recognizer)، همتایان دیجیتالی اشیاء IoT و dDSPM به طور مداوم نظارت می‌شوند تا اختلالات در طول پردازش داده را تشخیص دهند. این نظارت را می‌توان از طریق اسکریپت ها، مانند اسکریپت های پایتون (Python) یا شل (Shell)، یا از طریق پیاده سازی های پیچیده تر، مانند انجام پرس و جوهای پردازش رویداد پیچیده (CEP) باشد.

بخش شناسایی اختلال محیط های زمان اجرا مختلفی را برای تحقق نظارت فراهم می‌کند، از جمله یک موتور CEP برای ارزیابی مستمر درخواست های CEP. در نهایت، ابر داده و داده های پویا اشیاء اینترنت اشیا را می‌توان توسط بخش داشبورد مشاهده کرد. برای مثال، اطلاعاتی در مورد در دسترس بودن و فضای دیسک فعلی اشیاء IoT، داده های تاریخی و آخرین اندازه گیری مقادیر حسگر ارائه می‌دهد.

فصل چهارم

مدل محیط اینترنت اشیاء و پردازش جریان داده

۴-۱ مدل محیط اینترنت اشیاء

پیشرفت مستمر در فناوری‌های حسگر و شبکه، وجود دستگاه‌های اینترنت اشیاء را امکان‌پذیر کرده است که به هم پیوسته هستند و به طور مداوم اطلاعات پیرامون خود و خود را مبادله می‌کنند و محیطی که شامل یک یا چند دستگاه از این قبیل باشد، محیط اینترنت اشیاء نامیده می‌شود.

چنین محیط‌هایی در حوزه‌های مختلفی مانند خانه‌های هوشمند، کارخانه‌های هوشمند یا شهرهای هوشمند وجود دارند. علاوه بر این، در این محیط می‌توان برای تقویت قدرت محاسباتی و مدیریت حجم زیاد داده از منابع مجازی ارائه‌شده توسط فناوری‌های رایانش ابری نیز استفاده کرد.

به طور معمول، اشیاء IoT توسط پلتفرم‌های IoT مدیریت می‌شوند که دسترسی به برنامه‌های IoT را از طریق API های سطح بالا فراهم می‌کنند و در سال‌های اخیر، بسیاری از پلتفرم‌های IoT توسعه یافته‌اند. در بسیاری از رویکردها، مانند FIWARE, IBM Watson IoT, OpenMTC, Microsoft Azure IoT اشیاء IoT به صورت دستی و جداگانه ثبت و با این پلتفرم‌های IoT پی‌کربندی می‌شوند. با این حال، این کار پیچیده و زمان‌بر است. علاوه بر این، محیط‌های IoT بسیار پویا هستند، به عنوان مثال، دستگاه‌ها ممکن است معیوب شوند. بنابراین، پلتفرم‌های اینترنت اشیاء باید با محیط‌های اینترنت اشیاء همگام باشند تا برنامه‌های اینترنت اشیاء از تغییرات آگاه شوند.

برای این منظور، مدل محیط IoT و پردازش جریان داده، IoTEM را برای توصیف کل محیط‌های IoT فراهم می‌کند. IoTEM ها در پلتفرم چند منظوره Binding and Provisioning (MBP) ادغام شده و توسط آن برای ثبت و پی‌کربندی خودکار محیط‌های IoT به عنوان یک کل به جای پی‌کربندی هر شیء اینترنت اشیاء به صورت جداگانه استفاده می‌شود. محیط‌های ثبت‌شده اینترنت اشیاء دائماً برای تشخیص تغییرات حیاتی در محیط نظارت می‌شوند، به عنوان مثال، زمانی که یک دستگاه معیوب می‌شود.

در این پایان نامه، یک بررسی جامع با مقایسه مدل‌های مختلف اینترنت اشیاء انجام شده تا مدل مناسبی به عنوان IoTEM انتخاب شود. در جدول زیر نتایج این ارزیابی نشان داده شده است که در آن مقایسه‌ای مبتنی بر معیار از چندین مدل اینترنت اشیاء ارائه شده است.

عنوان مدل	تکامل	سلسله مراتبی	دسترس بودن	پیاده سازی	موقعیت جغرافیایی	کاربرد
homeML	Non-standard	X	X	X	✓	خانه های هوشمند
IEEE ۱۴۵۱	standard	X	✓	✓	X	متمرکز بر روی سنسور ها
IoT ARM	Non-standard	✓	X	X	✓	مدل مرجع عمومی
IoT-Lite	submitted	✓	✓	✓	✓	حسگرها و SSN ontology
IoT MC	standard	✓	✓	✓	X	IoTivity
IoT-O	standard ext	✓	X	X	X	حسگرها و SSN ontology
Nexus	Non-standard	✓	✓	✓	✓	جغرافیایی سازی
oneM2M	standard	✓	✓	✓	✓	تمرکز بر خدمات دستگاه های IoT
OPC-UA	standard	✓	✓	✓	X	کارخانه های هوشمند
SenML	standard	X	✓	✓	✓	تمرکز بر حسگرها و مقادیر حسگر
SensorML	standard	X	✓	✓	✓	پشتیبانی از پردازش ها
SSN	standard	✓	✓	✓	✓	مورد استفاده IoT-Lite / IoT-O
TDLIoT	Non-standard	X	✓	✓	✓	نمونه اولیه تحقیق
Vorto	Non-standard	X	✓	✓	X	زبان برنامه نویسی

معیار تکامل نشان می دهد آیا مدل یک مدل استاندارد تایید شده یک سازمان، مانند OASIS، W3C یا OGC است یا خیر و می توان فرض گرفت سازمان ها تحت یک فرآیند بررسی کامل قرار گرفتند و یک استاندارد مزایایی را ارائه می کند.

معیار سلسله مراتبی یک عامل مهم هنگام مدل سازی محیط ها در اینترنت اشیا است، زیرا آنها معمولاً شامل استقرارهای سلسله مراتبی در میان اشیاء مختلف اینترنت اشیا هستند. دو نوع اصلی سلسله مراتب وجود دارد، گروه بندی و انتزاع. از طریق گروه بندی، باید بتوان سیستم های پیچیده را مدل سازی کرد، مانند ماشین های تولیدی در یک کارخانه هوشمند، که حاوی مقدار بالایی از دستگاه ها، حسگرها و محرک ها هستند و از طریق انتزاع، می توان انواع عمومی را تعریف کرد. به عنوان مثال، ماژول های سنسور مختلف اندازه گیری دما را می توان توسط سنسور دما از نوع عمومی جمع کرد.

معیار در دسترس بودن به این موضوع اشاره دارد که آیا مدل اینترنت اشیا به صورت عمومی در دسترس است یا نه، و علاوه بر این، آیا جامعه وسیعی در توسعه آینده آن مشارکت دارد یا خیر. واضح است که برای ایجاد و توسعه بیشتر یک مدل اینترنت اشیا، جامعه بزرگی از کاربران و توسعه دهندگان، یا یک سازمان بزرگتر مورد نیاز است.

برای درک این موضوع، مدل باید یا منبع باز در دسترس باشد، یا اگر منبع بسته است، باید توسط یک سازمان بزرگتر توسعه و استفاده شود.

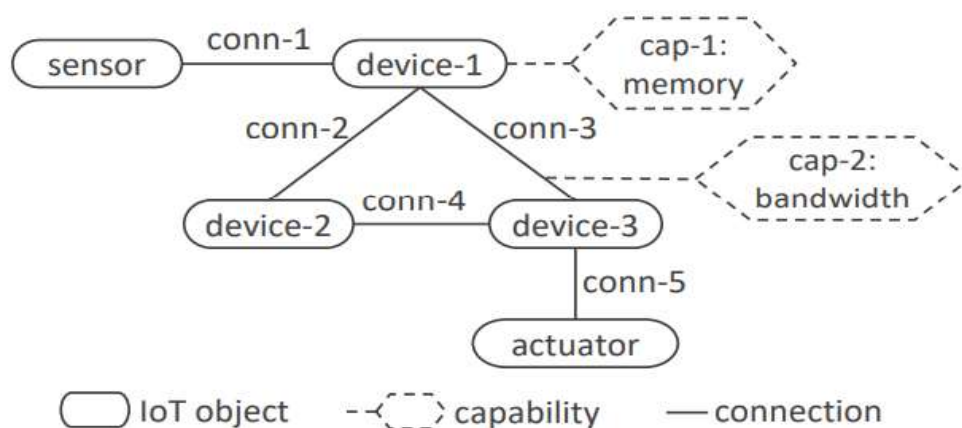
معیار پیاده سازی به این موضوع اشاره دارد که آیا پیاده سازی شده مدل وجود دارد یا خیر. به عنوان مثال، در مقالات علمی، مفاهیم جالبی ایجاد می شود که ممکن است پیاده سازی متناظری نداشته باشند. برای استفاده در سناریوهای دنیای واقعی، پیاده سازی در دسترس از اهمیت حیاتی برخوردار است. این شامل ابزارهای موجود برای ایجاد و مدیریت مدل نیز می شود.

معیار موقعیت جغرافیایی به این اشاره دارد که آیا مدل اینترنت اشیا می تواند مکان های (جغرافیایی) اشیاء اینترنت اشیا را توصیف کند، که ویژگی های پیچیده ای مانند پرس و جو مبتنی بر مکان را فعال می کند. در اینترنت اشیا، مکان آنها مهم هستند، چون رویدادهایی که ممکن است نیاز به واکنش داشته باشند در هر محیطی متفاوت می باشد، به عنوان مثال، رویدادهایی که در یک خانه هوشمند رخ می دهد.

۱-۱-۴ تعیین IoTEM

تعریف IoTEM یک گراف بدون جهت است که شامل اشیاء IoT به عنوان گره و اتصالات شبکه آنها به عنوان یالهای گراف است که بر اساس فاصله اتصالات شبکه وزن دهی شده است. ساختار آن به شرح ذیل می باشد :

مدل در محیط IoT متشکل از چند بخش است : اشیاء (Object)، اتصالات بین اشیاء (Connection)، فاصله (Distance) (تابع برای وزن دهی اتصالات شبکه بر اساس فاصله)، قابلیت های شی (ObjectCapabilities)، قابلیت های اتصال (ConnectionCapabilities)، تخصیص قابلیت شی (ObjectCapabilityAssignment)، تخصیص قابلیت اتصال (connectionCapabilityAssignment) که در تصویر زیر این مدل نمایش داده شده.



```

Objects = {device-1, sensor, device-2, device-3, actuator}
Connections = {conn-1, conn-2, conn-3, conn-4, conn-5}
ObjectCapabilities = {memory}
ConnectionCapabilities = {bandwidth}
objectCapabilityAssignment = {(device-1, cap-1)}
connectionCapabilityAssignment = {(conn-3, cap-2)}
distance = {(conn-1, 0), (conn-2, 10), ...}

```

شکل ۲

۴-۱-۲ قابلیت های اشیاء و ارتباطات

از نظر قابلیت های محاسباتی، McEwen و همکاران یک شی IoT را به عنوان یک کامپیوتر کوچک تعریف می کند که اتصال شبکه، قدرت پردازش و ذخیره سازی را فراهم می کند. نمونه هایی از اشیاء سخت افزاری در اینترنت اشیا Arduino Yún، BeagleBone، ESP8266 و Raspberry Pi هستند.

قابلیت هایی که می توانند برای توصیف یک شی IoT استفاده شوند، از McEwen و همکاران ارائه شده اند. همچنین Cipriani و همکاران موضوعاتی مانند تعریف و محدودیت های محیط های ناهمگن و توزیع شده را ارائه داده اند.

- احراز هویت (Authentication): در حوزه IoT مجوز ارتباط ماشین با ماشین یا انسان به ماشین توسط مجوز ماشین است. این قابلیت مکانیسم های تأیید هویت پشتیبانی شده یک دستگاه IoT را توصیف می کند. نمونه هایی از مکانیسم های احراز هویت عبارتند از گذرواژه، اعتبار دیجیتال (digital credentials) و گواهی ها
- محرمانه بودن (Confidentiality): این قابلیت توضیح می دهد که چگونه اطلاعات ذخیره شده در دستگاه IoT محافظت می شود حتی اگر دسترسی غیرمجاز رخ دهد. برای مثال می توان با استفاده از مکانیسم های رمزگذاری به محرمانگی دست یافت
- دسته دستگاه (Device category): این پایان نامه چهار دسته دستگاه را تعریف می کند که بین پارادایم های مختلف استقرار بر روی دستگاه ها متمایز می شود. این دسته بندی ها نتیجه تحقیقات ما درباره نحوه قرار دادن اپراتور (به عنوان مثال، استقرار نرم افزار) در انواع مختلف دستگاه های IoT هستند:
 - یک دستگاه plug-and-play دارای حسگرها و/یا محرک های تعبیه شده است. با این حال، اجازه استقرار از راه دور را نمی دهد، بلکه API ها را از طریق یک سرور ابری برای دسترسی به حسگرها و محرک های آن فراهم می کند. نمونه هایی از چنین دستگاه هایی با پوشش بی سیم هستند که دائماً داده های خود را با سرورهای ابری همگام می کنند. بنابراین، قرار دادن اپراتور در دستگاه -plug-and-play امکان پذیر نیست، با این حال، اپراتورها را می توان در سایر اشیاء IoT متصل به دستگاه -plug-and-play از طریق API های ارائه شده مستقر کرد.
 - یک دستگاه قابل تنظیم، مانند رایانه Raspberry Pi، به حسگرها و محرک ها اجازه می دهد از طریق رابط فیزیکی (مانند GPIO) به آن متصل شوند. چنین دستگاهی دارای یک سیستم عامل (OS) است که پیکربندی از راه دور و استقرار اپراتورها را قادر می سازد، به عنوان مثال، برای استخراج و ارسال داده های حسگر به یک پلت فرم IoT.
 - یک دستگاه قابل تنظیم محدود، مانند Arduino Yún و Bosch XDK Node، دارای حسگرها و محرک هایی است که به آن تعبیه شده یا به آن متصل شده اند و پیکربندی از راه دور و استقرار نرم افزار را امکان پذیر می سازد. با این حال، چنین دستگاه هایی محدود هستند، یعنی قابلیت های پردازش و ذخیره سازی محدودی دارند. در این مورد، باید از اپراتورهای پردازش پیچیده در این نوع دستگاه اجتناب شود و داده های مورد پردازش باید به جای اینکه توسط خود دستگاه مدیریت شوند، به دستگاه های قدرتمندتر ارسال شوند.

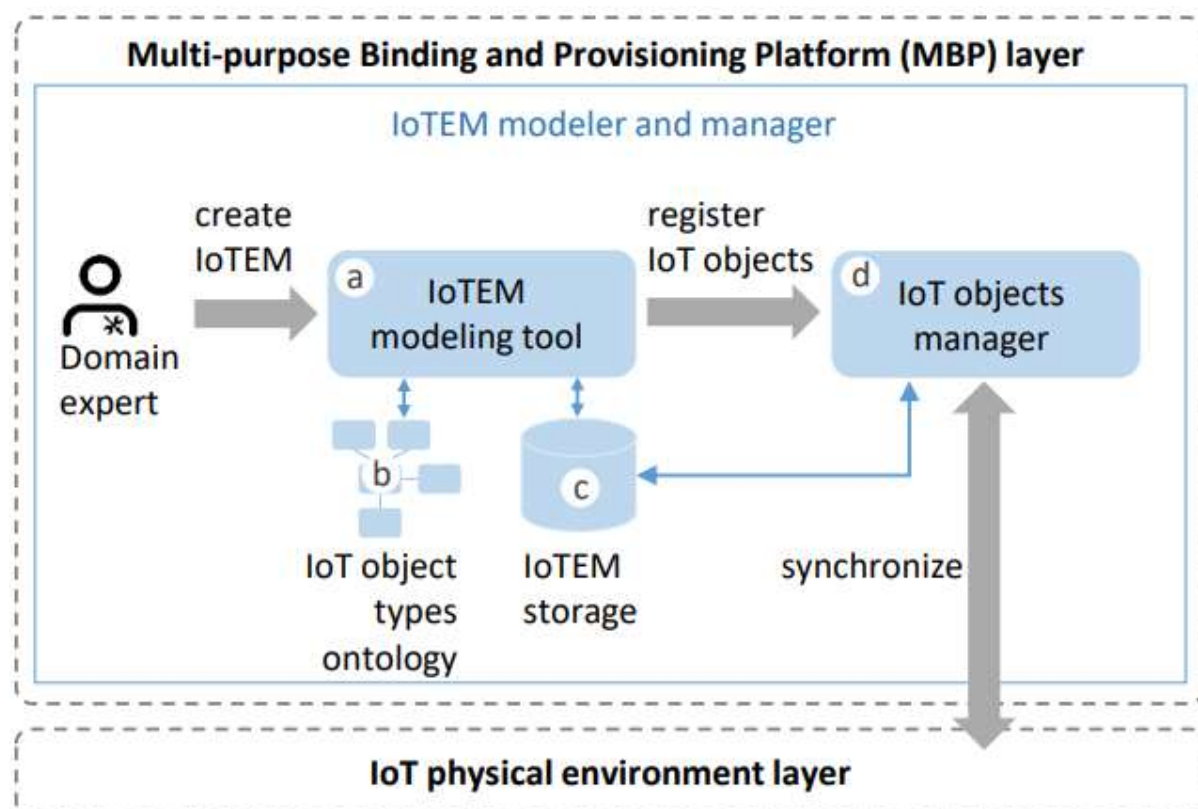
- یک دستگاه وابسته به دروازه پیکربندی خود (به عنوان مثال، فلش کردن سیستم عامل firmware flashing) و استقرار نرم افزار که فقط از طریق اتصال به یک دستگاه میزبان امکان پذیر می کند، در این پایان نامه دروازه (gateway) نامیده می شود.

به طور کلی، یک دروازه دو سیستم را با استفاده از قالب بندی، پروتکل های ارتباطی یا معماری های مختلف به هم متصل می کند. نمونه هایی برای چنین دستگاه هایی ماژول های ESP8266 یا بردهای Arduino Leonardo. در این مورد، نقش یک دروازه را می توان توسط دستگاه های قابل تنظیمی که به طور فیزیکی به دستگاه های وابسته به دروازه متصل هستند (به عنوان مثال، از طریق یک پورت USB) فرض کرد.

- از طریق چنین اتصالات فیزیکی، آپلود اپراتورها در دستگاه های وابسته به دروازه امکان پذیر است.
 - حافظه (Memory): این قابلیت با حافظه کاری موجود (یعنی RAM) دستگاه IoT مطابقت دارد.
 - نوع شبکه (Networking type): این قابلیت نحوه اتصال یک دستگاه اینترنت اشیا به دستگاه های دیگر در محیط اینترنت اشیا را توضیح می دهد. نمونه هایی از انواع شبکه عبارتند از: اترنت (IEEE802.3)، Wi-Fi (IEEE802.11)، بلوتوث (IEEE802.15.1)، بلوتوث کم انرژی (IEEE802.15.4)، LTE4G، یا 5G.
 - حالت مصرف برق (Power consumption mode): در حوزه اینترنت اشیا، دستگاه های وابسته به باتری باید بتوانند در حالت های مصرف کم مصرف کار کنند تا بتوانند با برنامه های طولانی مدت اینترنت اشیا همگام شوند. این قابلیت حالت های مصرف انرژی را که یک دستگاه اینترنت اشیا می تواند پشتیبانی کند، توصیف می کند. به عنوان مثال، Raspberry Pi چهار حالت قدرت را ارائه می دهد، از جمله یک حالت اجرا (پیش فرض) و یک حالت آماده به کار.
 - قدرت پردازش (Processing power): این قابلیت با سرعت CPU دستگاه اینترنت اشیا مطابقت دارد. به عنوان مثال، Raspberry Pi3 مدل B دارای چهار پردازنده با فرکانس 1.2 گیگاهرتز است.
 - گنجایش ذخیره سازی (Storage capacity): این قابلیت با مقدار ذخیره سازی موجود مطابقت دارد. این برای اپراتورهایی که داده های حسگر را جمع آوری می کنند یا نتایج میانی را ذخیره می کنند، مهم است.
 - پشتیبانی از زمان اجرا (Supported runtime): این قابلیت مربوط به لیستی از محیط های زمان اجرا نرم افزار پشتیبانی شده و در دسترس (مانند موتورهای جاوا، پایتون، CEP) یک دستگاه اینترنت اشیا است.
- همانطور که در بخش 4-1 بیان شد، قابلیت های اتصالات شبکه در بین اشیاء IoT توسط IOTEM مدل شده است. لیست زیر، زیرمجموعه ای از قابلیت های اتصال ممکن را نشان می دهد و از این رو کامل نیست:
- پهنای باند (Bandwidth): این قابلیت تخمینی در مورد میزان داده ای که می تواند در مدت زمان ثابتی توسط اتصال منتقل شود را ارائه می دهد.
 - رمزگذاری (Encryption): این قابلیت توضیح می دهد که آیا تبادل داده از طریق اتصال ارجاع شده رمزگذاری شده است.
 - تاخیر (Latency): این قابلیت تخمینی از زمان مورد نیاز برای تبادل داده توسط یک اتصال را ارائه می دهد.

- نوع شبکه (Networking type). این قابلیت نوع اتصال شبکه را توصیف می کند، به عنوان مثال، با سیم یا بی سیم.

۳-۱-۴ مولفه های معماری و پیاده سازی بخش مدل ساز و مدیر IoTEM
در معماری کلی (در بخش ۳-۳)، بخش مدل ساز و مدیر IoTEM با پشتیبانی متخصصان دامنه امکان ارائه ابزاری برای ایجاد و ذخیره IoTEM و علاوه بر این، مدیریت IoTEM های ثبت شده در MBP را فراهم می کند. بخش مدل ساز و مدیر IoTEM در شکل زیر نشان داده شده است.



شکل ۳

این مدل شامل ابزار مدل سازی گرافیکی IoTEM (بخش a) است که برای مدل سازی محیط اینترنت اشیا با کشیدن و رها کردن انواع شی IoT (بخش b) در یک محیط مدل سازی استفاده می شود. انواع شی IoT، مانند Raspberry Pis، حسگرهای دما، و ماشین های مجازی، توسط یک هستی شناسی (ontology) ارائه می شوند. IoTEM ها، که نمونه هایی از هستی شناسی هستند، در ذخیره سازی IoTEM (بخش c) ذخیره می شوند. علاوه بر این، ابزار مدل سازی IoTEM به متخصصان حوزه امکان می دهد، علاوه بر ذخیره و بازیابی IoTEM، تمام اشیاء IoT یک IoTEM را به طور همزمان در MBP ثبت کنند. این ثبت، مدیر اشیاء اینترنت اشیا (بخش d) را فعال می کند تا همتایان دیجیتالی (به عنوان مثال، دوقلوهای دیجیتال) اشیاء IoT مدل شده را نمونه برداری کند.

این همتهای دیجیتالی در حافظه IoTEM ذخیره می شوند. مدیر اشیاء IoT دائماً با محیط فیزیکی اینترنت اشیا هماهنگ می شود تا اختلالات موجود در محیط فیزیکی را تشخیص دهد، مانند زمانی که دستگاه ها معیوب می شوند. وضعیت فعلی اشیاء ثبت شده IoT را می توان در داشبورد MBP بررسی و تجسم کرد. چگونگی تشخیص اختلالات به تفصیل در فصل ۷ توضیح داده خواهد شد.

۴-۱-۴ کارهای مرتبط

چنانچه قبلاً بیان شد رویکردهای زیادی برای مدل سازی محیطهای IoT وجود دارد و مدل ها و ابزارهای IoT را برای ایجاد و مدیریت نمونه های این مدل های IoT ارائه شده اند. پشتیبانی ابزار از اهمیت حیاتی برخوردار است زیرا پیچیدگی مدل های اینترنت اشیا (به عنوان مثال، فرمت های پیچیده داده) را انتزاعی می کند و کار مدل سازی و مدیریت را آسان می کند. با این حال، رویکردهای پیشرفته ابزاری برای پشتیبانی از کل چرخه حیات محیط های IoT با مدل سازی می باشند و نه از طریق استقرار و یک مفهوم کل نگر مانند این پایان نامه برای مدل سازی، پیکربندی و نظارت بر محیط های IoT ارائه نمی کنند.

مک دونالد و همکاران یک ابزار مدل سازی برای مدل homeML معرفی می کند، که تنها برای خانه های هوشمند طراحی شده است. در مقابل، این پایان نامه از یک مدل اینترنت اشیا استفاده می کند که عمومی است و می تواند در سایر حوزه های اینترنت اشیا مانند کارخانه هوشمند یا شهر هوشمند نیز اعمال شود.

مایر و همکاران رویکردی را نشان می دهد که ابر داده های معنایی و استدلال را با مدل سازی گرافیکی ترکیب می کند، که در آن می توان اهداف یک محیط IoT را پیکربندی کرد، به عنوان مثال، دمای مورد نظر یک اتاق در طول روز. با این حال، این رویکرد فرض می کند که محیط IoT قبلاً مستقر شده است و اپراتورهای محاسباتی در حال اجرا هستند. علاوه بر این، تعداد زیادی پلتفرم IoT وجود دارد FIWARE, GSN, IBM Watson IoT , OpenIoT , Microsoft Azure IoT و OpenMTC.

با این حال، آنها ابزاری برای مدل سازی و مدیریت محیط های کامل اینترنت اشیا فراهم نمی کنند، به عنوان مثال، اشیاء IoT به صورت دستی و جداگانه در این پلتفرم های IoT ثبت و پیکربندی می شوند. این پایان نامه از هستی شناسی IoT-Lite برای مدل سازی محیط های اینترنت اشیا استفاده می کند و یک ابزار مدل سازی و مدیریت گرافیکی برای محیط های IoT، ابزار مدل سازی IoTEM ارائه می کند.

علاوه بر هستی شناسی IoT-Lite، فرمت ها و استانداردهای دیگری نیز می توانند برای مدل سازی محیط های IoT، مانند هستی شناسی های SSN یا OneM2M Base استفاده شوند. در این پایان نامه، بررسی ادبیات کاملی در مورد مدل های پیشرفته اینترنت اشیا انجام شده و در آن مقایسه ای مبتنی بر معیار از مدل های اینترنت اشیا ارائه شده است. در نتیجه این مقایسه، هستی شناسی IoT-Lite بهترین مدل مناسب برای اهداف این پایان نامه نشان داده شده است.

علاوه بر این، می توان از مدل های عمومی تری که به طور خاص برای محیط های IoT طراحی نشده اند نیز استفاده کرد. برای مثال، استاندارد توپولوژی و هماهنگ سازی برای برنامه های کاربردی ابری TOSCA می تواند مورد استفاده قرار گیرد، که در اصل برای برنامه های کاربردی ابری طراحی شده است، اما با این وجود ابزاری را برای مدل سازی محیط های اینترنت اشیا و برنامه های کاربردی اینترنت اشیا ارائه می دهد.

۴-۲ مدل سازی پردازش جریان داده

این بخش به طور مفصل مدل پردازش جریان داده (DSPM) را توضیح می دهد. به دلیل خواندن مداوم حسگر و تبادل مکرر داده در بین اشیاء IoT مقادیر زیادی داده تولید می شود. این داده ها شکل جریان های داده ای را در خود جای می دهند که پایدار نیستند، بلکه برای پردازش در جریان های متعدد، پیوسته، سریع و متغیر با زمان می آیند. رویکردهای تثبیت شده خوبی برای پردازش جریان های داده، پردازش رویداد پیچیده و پردازش جریان است.

۴-۲-۱ تعریف DSPM

DSPM یک مدل مبتنی بر نمودار است که شامل منابع داده، مخزن داده، اپراتورهای پردازش و جریان داده بین اپراتورها است. این مدل بر اساس الگوی طراحی لوله ها و فیلترها (pipes and filters) است که ساختاری برای پردازش یک جریان داده فراهم می کند.

ورودی برای پردازش توسط منابع داده ارائه می شود، به عنوان مثال، حسگرها، که توالی مقادیر داده را در همان ساختار تولید می کنند. از طرف دیگر، خروجی پردازش به سینک های (sinks) داده می رسد. اپراتور پردازش مربوط به یک فیلتر (filters) است، و جریان داده بین دو اپراتور پردازش مجاور مربوط به یک لوله (pipes) است.

علاوه بر این، اتصالات بین منابع داده و اپراتورهای پردازش و بین اپراتورهای پردازش و سینک های داده نیز با لوله ها مطابقت دارد. این پایان نامه از یک نوع لوله و فیلتر استفاده می کند که در آن یک اپراتور پردازش می تواند چندین ورودی و خروجی داشته باشد. DSPM به صورت زیر قابل تعریف می باشد:

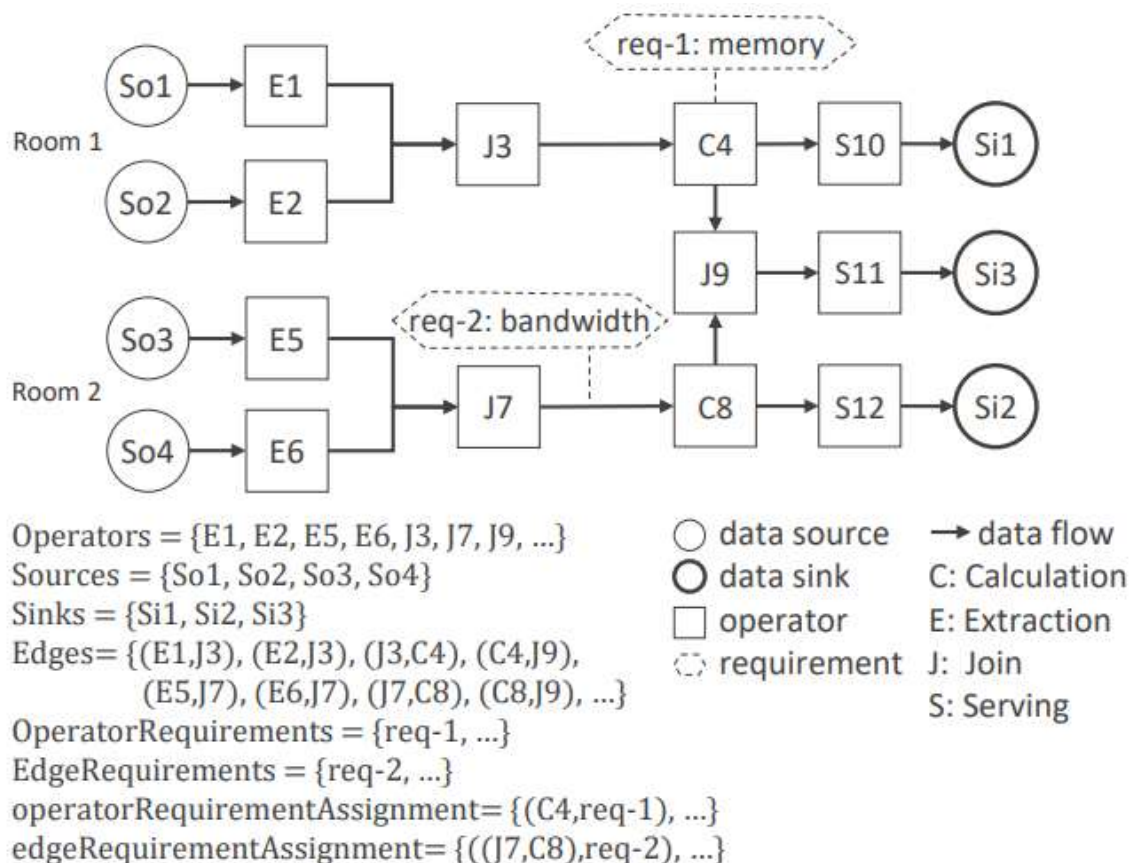
تعریف (DSPM): یک مدل پردازش جریان داده چندگانه است: شامل (منابع داده (Sources)، سینک ها (Sinks)، اپراتورها (Operators) تمام پردازش ها شامل استخراج و سینک ها، لبه ها (Edges) ارتباط بین پردازش ها و پردازش و داده یا سینک، الزامات اپراتور (Operator Requirements)، الزامات لبه (Edge Requirements)، تخصیص نیاز اپراتور (operator Requirement Assignment)، تخصیص نیاز لبه (edge Requirement Assignment)، که در آن (اپراتورها، لبه ها) یک گراف جهت دار، بدون وزن، بدون حلقه و غیر چرخه ای را تشکیل می دهد.

علاوه بر این، DSPM جریان داده را توصیف می کند و نه جریان کنترل. برای ایجاد صحیح DSPM، تحلیلگران دامنه باید بدانند که کدام منابع داده و سینک ها در محیط IoT در دسترس هستند. برای این کار، فقط باید توصیفات کلی از حسگرها و محرک ها از IoTEM استخراج شود تا بتوان آنها را به تحلیلگران حوزه به عنوان منابع داده و سینک انتزاع کرد. علاوه بر این، اپراتورها و اتصالات با الزامات محاسباتی مشروح می شوند.

بر اساس نیازهای محاسباتی اپراتورها، می توان به دنبال قرارگیری اپراتور مناسب در محیط IoT بود که تمام الزامات یک DSPM مدل شده را برآورده می کند. الزامات محاسباتی احتمالی آنهایی هستند که قابلیت های محاسباتی نمونه دستگاه های IoT را که در بخش ۴-۱-۲ توضیح داده شده است، برآورده می کنند. برای برخی نیازها، مانند حافظه اصلی مورد نیاز، تحلیلگران دامنه معمولاً نمی دانند از چه مقادیر مشخصی باید استفاده شود.

این دانش به شدت به مقدار و پیچیدگی داده ها بستگی دارد و بنابراین، باید از طریق مقادیر تجربی استنباط شود. بنابراین، مقادیر تجربی عملگرها در حین اجرای آنها جمع آوری می شود. سپس این مقادیر با استفاده از تکنیک های تحلیلی پردازش می شوند تا توصیه هایی در مورد الزامات در زمان مدل سازی به تحلیل گران حوزه ارائه شود.

شکل زیر نمونه ای از یک DSPM را نشان می دهد که شامل منابع داده، سینک ها و عملگرهای پردازشی حاوی نمایش های گرافیکی و رسمی است.



شکل ۴

هدف از برنامه نمونه، نظارت بر سطوح قالب در اتاق های مختلف یک ساختمان به منظور تشخیص زمانی است که سطوح قالب به محدوده های ناسالم افزایش می یابد. منابع داده با سنسورهای دما (So1, So3) و سنسورهای رطوبت (So2, So4) نشان داده می شوند، در حالی که سینک های داده توسط داشبورد (Si1, Si2, Si3) نشان داده می شوند. علاوه بر این، این مثال از اپراتورها برای استخراج داده های حسگر، برای پیوستن به داده های حسگر بر اساس پنجره های زمانی، برای محاسبه سطوح قالب و ارائه داده ها به سینک های داده استفاده می کند. برای هر اتاق، سطح قالب به طور مداوم بر اساس مقادیر دما و رطوبت محاسبه می شود و در طول زمان به منظور تشخیص افزایش ها تجزیه و تحلیل می شود.

۴-۲-۱ اپراتورهای پردازش

در این پایان نامه، یک اپراتور پردازش یک جزء نرم افزاری است که عملیاتی (به عنوان مثال، فیلتر کردن داده ها، تابع میانگین) را بر روی یک یا چند جریان داده ورودی اجرا می کند. این اجزای نرم افزار می توانند به عنوان مثال، اسکریپت های پایتون یا شل، فایل های JAR یا پرس و جوهای پردازش مداوم باشند. محیط اجرای نرم افزار مناسب (به عنوان مثال جاوا RE، مفسر پایتون، موتور پردازش جریان) مورد نیاز یک اپراتور پردازشگر باید در DSPM به عنوان نیاز محاسباتی این اپراتور مدل شود. اپراتورهای پردازش معمولاً به طور پیوسته اجرا می شوند و براساس پنجره ها، یعنی فواصل زمانی داده ها بر اساس زمان یا تعداد عناصر، به دلیل ماهیت بی نهایت بودن جریان داده هستند.

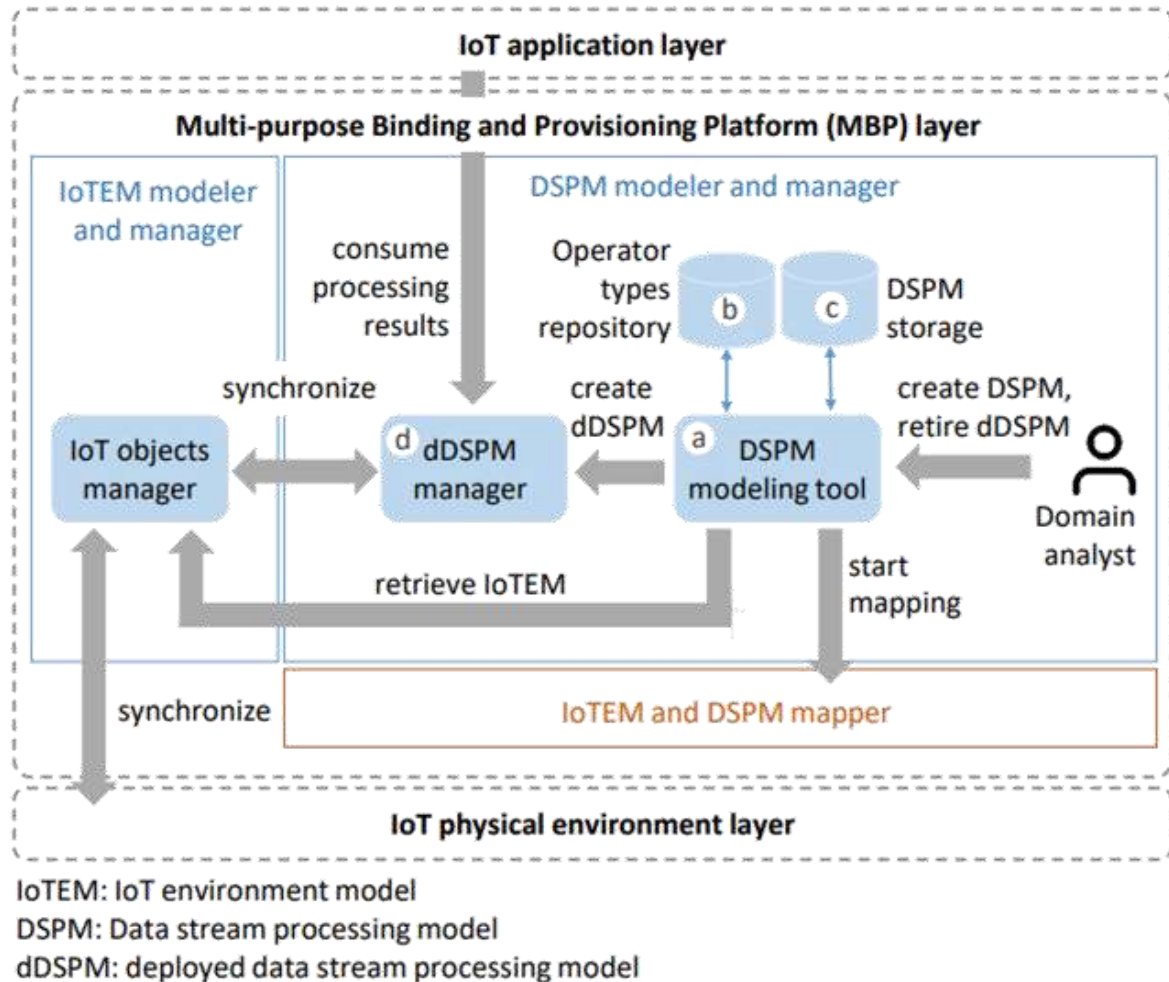
علاوه بر این، عملیات مبتنی بر پنجره ضروری است، زیرا داده ها در محیط های IOT می توانند نادقیق باشند یا به سرعت کهنه شوند. خروجی یک اپراتور پردازشگر منجر به یک یا چند جریان داده می شود که می تواند به اپراتورهای پردازشگر بعدی یا به سینک های داده ارسال شود.

فرض بر این است که اپراتورهای پردازش برای رویه های قرار دادن اپراتور آماده هستند، یعنی مکانیسم های لازم برای توزیع پردازش داده ها قبلاً به کار گرفته شده است. رویکردهایی که پردازش جریانی را در محیط های توزیع شده و محیط های IOT انجام میدهند را می توان در لیست زیر نشان داد:

- تجمع (Aggregation): این عملگر یک تابع تجمع را به مجموعه ای از مقادیر (به عنوان مثال، یک محیط اجرایی window) در یک جریان داده اعمال می کند و یک مقدار واحد را برمی گرداند. نمونه هایی از تجمع محاسبات میانگین، حداقل مقدار و حداکثر مقدار هستند.
- محاسبه (Calculation): این پردازشگر یک محاسبه را بر اساس مقادیر یک یا چند جریان ورودی انجام می دهد. به عنوان مثال، عملگر محاسبه تابعی است که سطوح قالب را بر اساس مقادیر دما و رطوبت محاسبه می کند.
- استخراج (Extraction): این اپراتور داده ها را از منابع داده استخراج می کند، برای مثال، می تواند کد نرم افزاری باشد که به رابط فیزیکی یک حسگر (مثلاً از طریق GPIO) برای دریافت اندازه گیری های واقعی حسگر دسترسی دارد.
- فیلتر (Filter): این عملگر داده ها را بر اساس پارامترها فیلتر می کند.
- پیوستن (Join): این اپراتور دو جریان داده را پیوند می دهد.
- تشخیص الگو (Pattern detection): این اپراتور الگوهای خاصی را در یک جریان داده تشخیص می دهد. نمونه ای از یک الگوی مشتق شده از مفاهیم CEP یک توالی رویداد است، به عنوان مثال، رویدادهای مشخص شده در یک ترتیب خاص رخ می دهد.
- خدمت (Serving): این اپراتور داده ها را به سینک های داده ارائه می کند، برای مثال، می تواند کد نرم افزاری باشد که به رابط فیزیکی یک محرک برای کنترل آن دسترسی دارد، یا کد نرم افزاری باشد که داده ها را به یک برنامه داشبورد ارسال می کند.
- دگرگونی (Transformation): این اپراتور تبدیل ها را متوجه می شود، به عنوان مثال، در بین قالب های مختلف داده یا طرحواره های داده.

۲-۲-۴ ساختار معماری و پیاده سازی - مدل ساز و مدیر DSPM

در معماری کلی (به بخش ۳,۳ رجوع کنید)، مؤلفه مدلساز و مدیر DSPM از تحلیلگران دامنه با ارائه ابزاری برای ایجاد و ذخیره DSPM ها و علاوه بر این، مدیریت DSPM های مستقر در محیط های IoT پشتیبانی می کند. این مشخصات در شکل زیر نشان داده شده است:



شکل ۵

این پایان نامه از ابزار **FlexMash** (Flexible Modeling and Execution of Data Mashups) که توسط **Hirmer** و همکاران، به عنوان ابزار مدل سازی DSPM (بخش a) برای ایجاد DSPMs پیشنهاد شد. این یک رابط گرافیکی ارائه می کند و مدل زیربنایی مبتنی بر JSON آن را می توان برای فعال کردن حاشیه نویسی نیازمندی های محاسباتی در گره ها و لبه ها گسترش داد، که مقدمه ای برای مفاهیم این پایان نامه است. ابزار مدل سازی DSPM با کشیدن و رها کردن منابع داده، سینک های داده و اپراتورهای پردازش به منطقه مدل سازی، ایجاد DSPM را امکان پذیر می سازد. در حالی که اپراتورها در مخزن نوع اپراتور (بخش b) موجود هستند، منابع داده و سینک ها از حسگرها و محرک های موجود در مدل های IoTEM که از مدیر اشیاء IoT بازیابی می شوند، انتزاع می شوند. علاوه بر این، DSPM مدل سازی شده در ذخیره سازی DSPM (بخش c) ذخیره می شود. از طریق ابزار مدل سازی DSPM، نگاشت یک DSPM بر روی یک IoTEM آغاز می شود و متعاقباً، استقرار بر اساس

نقشه نگاشت ایجاد شده نیز آغاز می شود. هنگامی که یک DSPM با موفقیت مستقر شد و توسط مؤلفه Deployment Manager شروع شد (به فصل ۶ مراجعه کنید)، مدیر dDSPM از موفقیت آمیز بودن استقرار مطلع می شود و یک dDSPM مربوطه ایجاد می کند که حاوی اطلاعاتی است در مورد اینکه کدام شی IoT در حال پردازش کدام اپراتور است.

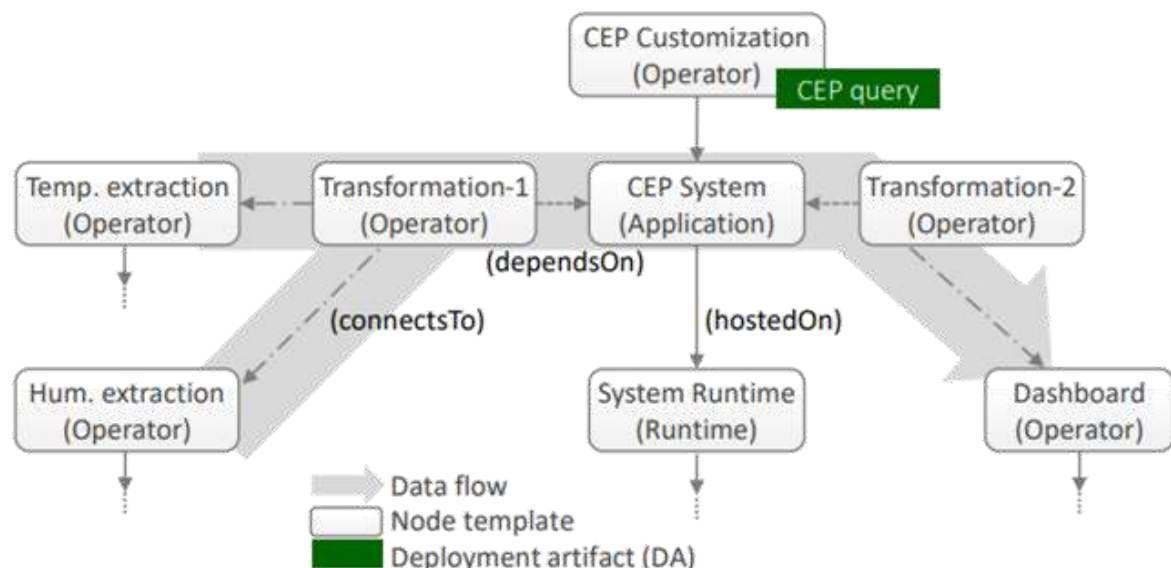
مدیر dDSPM دائماً اطلاعات وضعیت را از مدیر اشیاء IoT بازیابی می کند تا مثلاً بینشی از سلامت اپراتورهای مستقر و اشیاء موجود IoT بدست آورد. این اطلاعات را می توان در داشبورد MBP مشاهده کرد. در نهایت، ابزار مدل سازی تحلیلگران دامنه را قادر می سازد تا dDSPM ها را توسط مدیر dDSPM متوقف نماید.

۴-۲-۴ کارهای مرتبط

رویکردهای زیادی برای مدل سازی جریان داده و پردازش داده در محیط اینترنت اشیاء وجود دارد مانند COMPOSE Huginn, IFTTT, LabVIEW, Node-RED, WoTKit, WoT Flow یا Yahoo Pipes!

با این حال، آنها یا فرض می کنند که پردازش به صورت متمرکز انجام می شود یا اینکه اپراتورها و خدمات از قبل در محیط های IoT در حال اجرا هستند. یک مرور ادبیات کامل بر روی مدل های جریان داده پیشرفته توسط Hirmer انجام شد، که رویکردی را برای مدل سازی و اجرای جریان های داده مبتنی بر نیاز پیشنهاد کرد. در این کار، ابزار FlexMash توسعه داده شده است، که به عنوان پایه ای برای این پایان نامه در رابطه با مدل سازی پردازش جریان داده عمل می کند. مدل های عمومی بیشتری که به طور خاص برای پردازش داده های مدل طراحی نشده اند نیز می توانند مورد استفاده قرار گیرند، به عنوان مثال، TOSCA.

نحوه مدل سازی پردازش رویداد پیچیده در TOSCA را بررسی می کنیم و پس از آن از مدل TOSCA حاصل برای استقرار و شروع پردازش استفاده می کنیم. در شکل زیر یک مدل توپولوژی انتزاعی TOSCA برای پردازش رویداد پیچیده نشان داده شده است.



شکل ۶

در این شکل چندین نوع عملگر مدل شده است. به عنوان مثال، شامل اپراتورهایی است که مقادیر سنسور دما و رطوبت را استخراج می کنند و متعاقباً، یک اپراتور این مقادیر را به قالبی تبدیل می کند که توسط سیستم CEP قابل درک باشد. بسیاری از پلتفرم های IoT توسعه یافته اند که شامل یک لایه پردازش داده می باشند با این حال، آنها یا ابزاری برای مدل سازی پردازش داده ها به روشی کاربرپسند ارائه نمی کنند (مثلاً، مدل سازی با ورودی متنی محقق می شود) یا فقط مدل سازی قوانین ساده (مثلاً بیانیه های if) پشتیبانی می شود. علاوه بر این، آنها فرض می کنند که پردازش به طور متمرکز انجام می شود، به عنوان مثال، توسط خود پلتفرم IoT و به این ترتیب از مفاهیم قرار دادن اپراتور پشتیبانی نمی کنند.

فصل پنجم

ارتباط بین DSPM ها در مدل های اینترنت اشیا (IoTEM)

۵-۱ رویکرد خودکار

هدف این رویکرد این است که مدل به طور خودکار تصمیم بگیرد که کدام اشیا IoT باید توسط کدام اپراتورها پردازش شود. این امر با استفاده از الگوریتم‌هایی محقق می‌شود که قادر به ارزیابی و مطابقت با قابلیت‌های کلی IoTEM و الزامات DSPM هستند. در این پایان نامه، به این مسئله به عنوان مسئله قرار دادن اپراتور اشاره می‌شود. مشکل توزیع عملگرها NP-complete است، الگوریتم‌های ابتکاری، مانند الگوریتم‌هایی که توسط V.M. Lo ارائه شده‌اند، معمولاً برای حل این نوع مسائل استفاده می‌شوند. بر اساس DSPM و IoTEM، مشکل قرار دادن اپراتور ها به این صورت قابل تعریف می باشد:

اجزای IoTEM : Objects, Connections, Distance, Object Capabilities, Connection Capabilities, Object Capability Assignment, Connection Capability Assignment که پیش تر بیان شد.

اجزای DSPM : Operators, Sources, Sinks, Edges, Operator Requirements, Edge Requirements, Operator Requirement Assignment, edge Requirement Assignment نیز پیش تر بیان شد.

راه حل : (operator Mapping, edge Mapping) که در آن :

Source Mapping: Sources \rightarrow Objects

ارتباطی که منابع داده DSPM را به اشیا اختصاصی IoT در IoTEM اختصاص می دهد.

Sink Mapping: Sinks \rightarrow Objects

ارتباطی که سینک های داده DSPM را به اشیا اختصاصی IoT در IoTEM اختصاص می دهد.

Operator Mapping: Operators \rightarrow Objects

ارتباطی که اپراتورهای محاسباتی DSPM را به اشیا IoTEM IoT اختصاص می دهد.

Edge Mapping: Edges \rightarrow Paths (IoTEM):

ارتباطی که لبه هایی را در DSPM به مسیرهای اتصال IoTEM اختصاص می دهد.

در این پایان نامه، دو الگوریتم برای حل مسئله قرارگیری اپراتور DSPM ارائه شده است: (i) یک روش حریصانه و یک (ii) روش عقبگرد که نوع حریصانه راه حل را به موقع پیدا می کند، با این حال، یافتن بهترین راه حل ممکن را تضمین نمی کند.

LO نشان می دهد که یک الگوریتم حریصانه ساده بسیار کارآمدتر است از الگوریتم های ابتکاری پیچیده تر. در مقابل، الگوریتم های عقبگرد تمام راه حل های ممکن را محاسبه می کند، بنابراین، می تواند بهترین راه حل ممکن را انتخاب کند. با این حال، نوع عقبگرد به زمان اجرای بالاتری نیاز دارد و بنابراین باید برای سناریوهای ساده ای که شامل اشیاء IoT کمتری هستند استفاده شود.

هدف اصلی هر دو الگوریتم یافتن مجموعه ای از اشیاء IoT است که قابلیت های آنها نیازهای اپراتورها را برآورده می کند. قراردادن اشیاء IoT نزدیک به منابع داده ترجیح داده می شوند، زیرا تشخیص زودهنگام موقعیت های بحرانی و اقدامات به موقع مربوطه را ممکن می سازد. علاوه بر این، حجم داده های مبادله شده در محیط اینترنت اشیا را می توان با جمع آوری و فیلتر کردن داده ها در نزدیکی منابع آنها و در اولین فرصت ممکن در زنجیره پردازش داده کاهش داد.

برای هر دو الگوریتم، فرض بر این است که اشیاء IoT که از طریق رابط های سخت افزاری به حسگرها یا محرکها متصل هستند، قابلیت های محاسباتی کافی را برای اجرای استخراج داده های حسگر یا اپراتورهای ارائه داده را دارند. به این معنا که یک اپراتور استخراج داده همیشه می تواند مستقیماً روی شی IoT قرار گیرد که به طور فیزیکی به حسگر مربوطه متصل است.

۵-۱-۱ الگوریتم تطبیق (حریصانه)

الگوریتم در شبه کد نشان داده شده که DSPM و IoTEM را به عنوان ورودی نیاز دارد. خروجی نقشه ای از عملگرها و لبه های DSPM را بر روی اشیاء IoT و اتصالات آنها به IoTEM برمی گرداند. در ادامه الگوریتم به صورت گام به گام شرح داده شده است.

```

۱. function GreedyMatching((Sources, Sinks, Operators, Edges, ...), (Objects, Connections, ...))
۲.   DSPM ← (Sources, Sinks, Operators, Edges, ...)
۳.   IoTEM ← (Objects, Connections, ...)
۴.   operatorMapping : Operators → Objects
۵.   edgeMapping : Edges → Paths(IoTEM)
۶.   order ← GetTopologicalOrder(Operators, Edges)
۷.   sourceMapping ← FillSourceMapping(IoTEM, DSPM)
۸.   sinkMapping ← FillSinkMapping(IoTEM, DSPM)
۹.   i ← ۰
۱۰. while i < |Operators| do
۱۱.   opj ← order(i)
۱۲.   if (opj.isConnectedToSource()) then
۱۳.     opObject ← sourceMapping(opj)
۱۴.     ConsumeCaps(operatorRequirementAssignment(opj), objectCapabilityAssignment(opObject))
۱۵.     operatorMapping(opj) ← opObject
۱۶.   else if (opj.isConnectedToSink()) then
۱۷.     opObject ← sinkMapping(opj)
۱۸.     ConsumeCaps(operatorRequirementAssignment(opj), objectCapabilityAssignment(opObject))
۱۹.     operatorMapping(opj) ← opObject
۲۰.   else
۲۱.     PreOperators ← {opi ∈ Operators : ∃(opi, opj) ∈ Edges}

```

```

۲۲. PreObjects ← operatorMapping(PreOperators)
۲۳. closestOrder ← GetClosestObjects(IoTEM, PreObjects)
۲۴. foundObject ← false
۲۵. j ← ۰
۲۶. while ( j < |Objects| & foundObject) do
۲۷.   opObject ← closestOrder(j)
۲۸.   if TryMapOperator(opj , opObject, operatorMapping, edgeMapping, DSPM, IoTEM) then
۲۹.     foundObject ← true
۳۰.   end if
۳۱. end while
۳۲. if foundObject then
۳۳.   return "No solution found"
۳۴. end if
۳۵. end if
۳۶. end while
۳۷. return (operatorMapping, edgeMapping)
۳۸. end function

```

در خط ۶ تابع GetTopologicalOrder فراخوانی می شود که DSPM را به همراه Operators و Edge هایش به عنوان ورودی می گیرد. این تابع یک ترتیب نقشه برداری را برمی گرداند: $\{0, 1, \dots\}$ ، که با مرتب سازی توپولوژیکی عملگرها مطابقت دارد.

در خط ۷، تابع FillSourceMapping نامیده می شود که DSPM و IoTEM را به عنوان ورودی می گیرد و نقشه ای از منابع انتزاعی شده از حسگرها و اشیاء اختصاصی اینترنت اشیا متصل به این حسگرها را برمی گرداند. به طور مشابه، تابع FillSinkMapping در خط ۸ نقشه ای از سینک های انتزاعی از محرک ها و اشیاء اختصاصی اینترنت اشیا متصل به این محرک ها را برمی گرداند.

در مرحله بعد، لیست مرتب شده اپراتورها پیمایش می شود. اگر اپراتور فعلی به یک گره منبع داده متصل باشد، شی IoT متصل به منبع داده (یعنی حسگر) بازیابی می شود (خط ۱۳). سپس قابلیت های این شی اینترنت اشیا با کم کردن منابع مورد نیاز اپراتور تنظیم می شود (خط ۱۴).

در نهایت، اپراتور بر روی شی IoT (خط ۱۵) نگاشت می شود. سپس، حلقه با عملگر بعدی ادامه می یابد. اگر اپراتور فعلی به یک گره سینک داده (خط ۱۶) متصل باشد، مانند منبع داده همانطور که در بالا توضیح داده شد، مدیریت می شود. در خط ۲۱، لیستی از اپراتورهای پیشین اپراتور فعلی در DSPM تعیین می شود و متعاقباً، اشیاء اینترنت اشیا میزبان این اپراتورهای قبلی نیز بازیابی می شوند (خط ۲۲).

تابع GetClosestObjects همه اشیاء IoT را در IoTEM (خط ۲۳) بر اساس فاصله شبکه آنها با اشیاء IoT قبلی مرتب می کند. نتیجه این است که نقشه به ترتیب بسته می شود: $\{0, 1, \dots\}$ در حالی که $closestOrder(0)$ به شی IoT نزدیک ترین به اشیاء IoT قبلی اشاره دارد. اشیاء قبلی IoT نیز بخشی از این مرتب سازی هستند و ابتدا ظاهر می شوند زیرا فاصله شبکه آنها ۰ است. پس از آن، لیست نزدیکترین اشیاء IoT طی می شود (خط ۲۶) و بررسی می شود که آیا می توان اپراتور را روی یکی از آنها نگاشت کرد یا خیر. سپس چک کردن نزدیک ترین اشیاء اینترنت اشیا بسته به قابلیت های موجود آنها.

اگر نگاشت امکان پذیر باشد، به عنوان مثال، تابع TryMapOperat مقدار true را برمی گرداند (خط ۲۸)، یک شی IoT پیدا شد و اپراتور با موفقیت بر روی شی IoT یافت شده نگاشت شد. در غیر این صورت، نزدیکترین شی IoT بعدی بررسی می شود. اگر هیچ شیء IoT قابلیت های لازم را نداشته باشد، هیچ راه حلی نمی توان یافت. در این حالت، الگوریتم از یک زیرساخت ابری به عنوان یک بازگشت استفاده می کند تا از یک راه حل اطمینان حاصل شود. در نهایت، الگوریتم مجموعه ای از نگاشت عملگرها و اشیاء را برمی گرداند (خط ۳۷).
نوع حریصانه راه حلی را ارائه می دهد، با این حال، ممکن است بهترین راه حل در مورد حداقل فاصله شبکه بین اپراتورها نباشد.

۵-۱-۲ الگوریتم تطبیق (روش عقبگرد)

هدف این الگوریتم نه تنها یافتن یک راه حل، بلکه بهترین راه حل است. ورودی آن مانند الگوریتم قبلی است، یعنی IoTEM و DSPM. نمونه شبه کد آن به این صورت است:

```

۱. function BACKTRACKING MATCHING(Sources, Sinks, Operators, ...), (Objects, Connections, ...)
۲.   DSPM ← (Sources, Sinks, Operators, ...)
۳.   IoTEM ← (Objects, Connections, ...)
۴.   operator Mapping : Operators → Objects
۵.   edgeMapping: Edges → Paths(IoTEM)
۶.   solution operator Mapping, edgeMapping)
۷.   source Mapping ← FILLSOURCEMAPPING(IoTEM, DSPM)
۸.   sink Mapping ← FILLSINKMAPPING(IoTEM, DSPM)
۹.   RestOperators ← Operators
۱۰.  for op ∈ RestOperators do
۱۱.    if (op.isConnectedToSource()) then
۱۲.      opObject ← sourceMapping(op)
۱۳.      CONSUMECAPS(operator RequirementAssignment(op) objectCapability Assignment(opObject))
۱۴.      operator Mapping(op) ← opObject
۱۵.      RestOperators ← RestOperators \ op
۱۶.    else if (op.isConnected ToSink) then
۱۷.      opObject ← sink Mapping(op)
۱۸.      CONSUMECAPS(operator RequirementAssignment(op) objectCapability Assignment(opObject))
۱۹.      operator Mapping(op) ← opObject
۲۰.      RestOperators ← Rest Operators \ op
۲۱.    end if
۲۲.  end for
۲۳.  Solutions ← ∅
۲۴.  found Solution ← FINDSOLUTION(solution, RestOperators, Edges, Solutions, DSPM, IoTEM)
۲۵.  if (Solutions ← found Solution) then
۲۶.    return "No solution found"
۲۷.  end if
۲۸.  return GETBESTSOLUTION(Solutions, Edges, distance)
۲۹. end function

```

در خطوط ۱۱-۱۵، تمام اپراتورهای متصل به منابع DSPM پیمایش می شوند، اشیاء مربوط به IoT بازیابی می شوند و عملگرهای استخراج داده بر روی این اشیاء IoT نگاشت می شوند. پس از آن عملگرهای استخراج از لیست عملگرها حذف می شوند.

در خطوط ۱۶-۲۱، تمام اپراتورهای متصل به سینک ها نیز پیمایش می شوند، اشیاء IoT مربوطه بازیابی می شوند و اپراتورهای ارائه دهنده داده بر روی این اشیاء IoT نگاشت می شوند. پس از آن اپراتورهای سرویس دهنده نیز از لیست اپراتورها حذف می شوند. سپس تابع FindSolution فراخوانی می شود (خط ۲۴) که شامل منطق تطابق نیازمندی ها و قابلیت ها است. کد این تابع به صورت زیر می باشد.

```

۱. function FindSolution(solution, Operators, Edges, Solutions, DSPM, IoTEM)
۲.   if Operators  $\neq \emptyset$  then
۳.     foundSolution  $\leftarrow$  false
۴.     nextOperator  $\leftarrow$  GetOneElement(Operators)
۵.     for currObject  $\in$  Objects do
۶.       if SatisfiesReqs(operatorRequirementAssignment(nextOperator),
          objectCapabilityAssignment(currObject)) then
۷.         ConsumeCaps(operatorRequirementAssignment(nextOperator),
          objectCapabilityAssignment(currObject))
۸.         operatorMapping(nextOperator)  $\leftarrow$  currObject
۹.         Operators  $\leftarrow$  Operators  $\setminus$  {nextOperator}
۱۰.    if FindSolution(solution, Operators, Edges, Solutions, DSPM, IoTEM) then
۱۱.      foundSolution  $\leftarrow$  true
۱۲.    return true
۱۳.  else
۱۴.    Undo(operatorRequirementAssignment(nextOperator),
      objectCapabilityAssignment(currObject))
۱۵.    operatorMapping(nextOperator)  $\leftarrow$  null
۱۶.    Operators  $\leftarrow$  Operators  $\cup$  {nextOperator}
۱۷.  end if
۱۸. end if
۱۹. end for
۲۰. return foundSolution
۲۱. else
۲۲. if Edges  $\neq \emptyset$  then
۲۳.   // similar to operators
۲۴. else
۲۵.   Solutions  $\leftarrow$  Solutions  $\cup$  {solution}
۲۶.   return true
۲۷. end if
۲۸. end if
۲۹. end function

```

این تابع FindSolution، یک جستجوی عمقی را برای راه حل های ممکن با استفاده از بازگشت انجام می دهد. در خط ۵ بررسی می شود که الگوریتم تا چه حد پیشرفت کرده است. اگر مجموعه اپراتورها همچنان حاوی عناصر باشد، ابتدا این عناصر بر روی اشیاء IoT نگاشت می شوند.

در خط ۳، متغیر foundSolution تعریف شده است که به خاطر می سپارد که آیا راه حلی پیدا شده است یا خیر. در خط ۴، تابع GetOneElement عملگر فعلی را برمی گرداند. پس از آن، اشیاء IoT که برای اجرای این اپراتور مناسب هستند با تکرار تمام اشیاء IoTEM جستجو می شوند. توجه به این نکته ضروری است که ترتیب پردازش اشیاء IoT برای هر تکرار یکسان است. در غیر این صورت، دیگر امکان عقب نشینی وجود ندارد، یعنی بعداً مراحل نقشه برداری را لغو کنید و به دنبال جایگزین باشید.

در خط ۶، بررسی می شود که آیا دستگاه فعلی نیازهای اپراتور nextOperat را برآورده می کند یا خیر. اگر اینطور نباشد، شیء IoT بعدی در نظر گرفته می شود. اگر یک شیء IoT مطابقت داشته باشد، اپراتور از مجموعه اپراتورهای که هنوز نیاز به نقشه برداری دارند حذف می شود (خط ۱۲). سپس تابع FindSolution به صورت بازگشتی فراخوانی می شود.

با انجام این کار، ضمن ارتباط هر اپراتور با هر دستگاه اینترنت اشیاء، تمام راه حل های ممکن پیدا می شود. این منجر به زمان اجرا بالاتر در مقایسه با الگوریتم حریصانه می شود. در نتیجه، برای ایجاد نقشه برداری در زمان اجرا یا برای برنامه هایی که نیاز به به روز رسانی مداوم نقشه برداری از اپراتورها دارند، الگوریتم عقبگرد توصیه نمی شود. نگاشت لبه ها مشابه نگاشت اپراتور است که در بالا توضیح داده شد. با این حال، در این مورد، تمام لبه ها به عنوان راه حل های ممکن بر اساس نگاشت موجود از اپراتورها روی دستگاه ها بررسی می شوند. اگر مجموعه عملگرها و مجموعه یال ها هر دو خالی باشند، همه آنها نگاشت شده و یک راه حل پیدا شد. در این حالت راه حل پیدا شده به مجموعه Solutions (خط ۲۵) اضافه می شود.

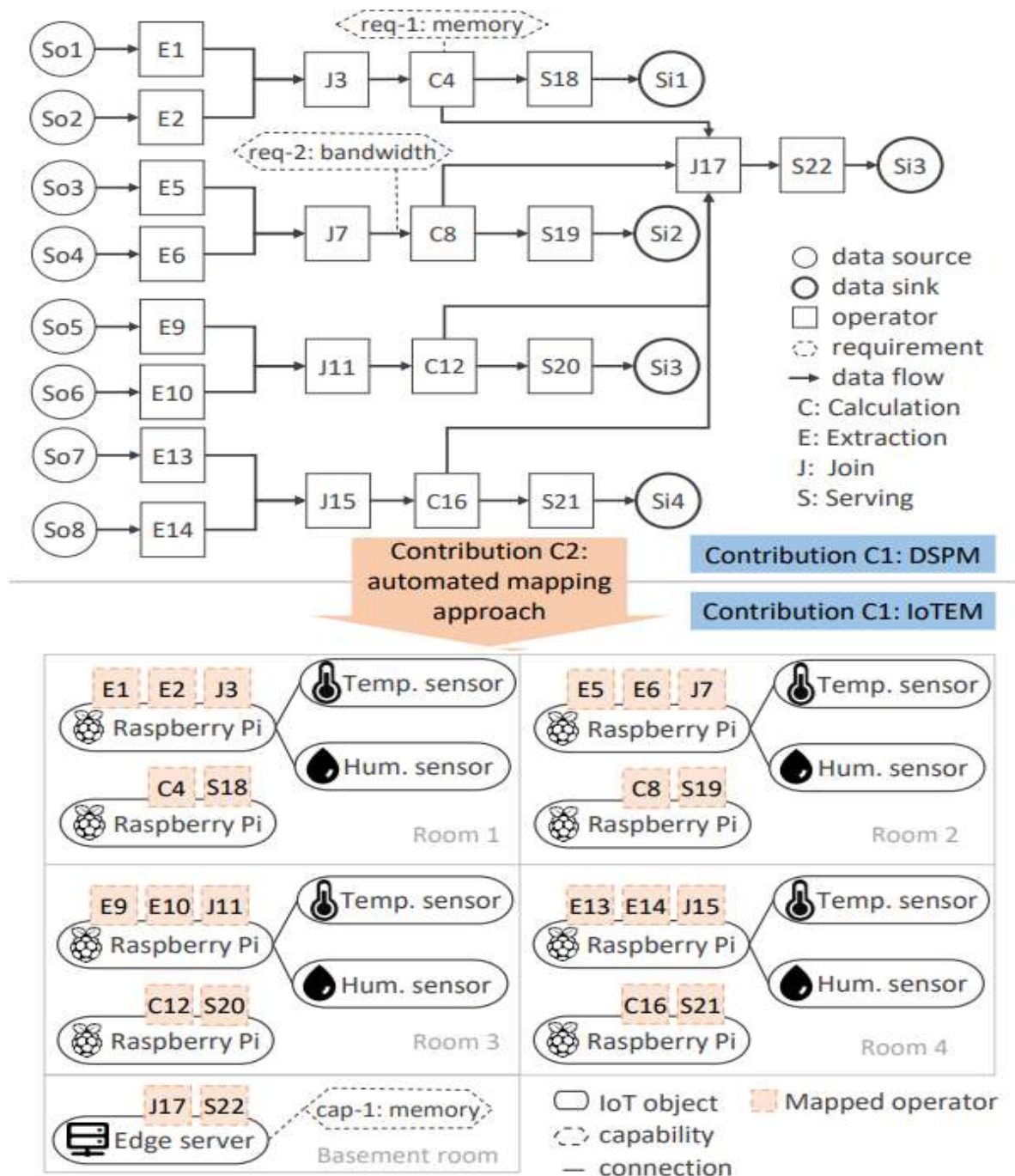
پس از خاتمه تابع FindSolution، تابع GetBestSolution در خط ۲۸ در الگوریتم قبلی بهترین راه حل مجموعه کل راه حل ها را تعیین می کند. این تابع تمام راه حل های یافت شده را طی می کند و مجموع فواصل مسیرهای موجود را محاسبه می کند و راه حل با کمترین فاصله بهترین راه حل در نظر گرفته می شود.

از آنجایی که الگوریتم عقبگرد تمام راه حل های ممکن را محاسبه می کند، زمان اجرا آن نامایی می شود. بنابراین، الگوریتم عقبگرد برای محیط های کوچک اینترنت اشیاء و مدل های پردازش جریان داده توصیه می شود. اگر یک شیء IoT از زیرساخت ابری در IoTEM مدل شود، الگوریتم از آن به عنوان راه حل بازگشتی استفاده می کند و میتواند یک راه حل مطمئن باشد. در غیر این صورت، الگوریتم ها ممکن است راه حلی را برگردانند.

برای بهینه سازی الگوریتم های معرفی شده، می توان روش ابتکاری را در نظر گرفت که یک نقشه بزرگ از عملگرهای خاص را از پیش تعریف می کند. الگوریتم های معرفی شده یک روش ابتکاری را در نظر می گیرند، که اپراتورهای منبع را بر روی شیء IoT که به حسگر مربوطه برای استخراج داده ها از رابط های سخت افزار متصل است، نگاشت می کند. اگر مشخص باشد که برخی از حسگرها مقدار زیادی داده تولید می کنند، به عنوان مثال، جریان های ویدئویی، اپراتورهایی که این داده ها را پردازش می کنند، می توانند از قبل روی اشیاء قدرتمند IoT نگاشت شوند، در حالی که اشیاء IoT با منابع کم در نظر گرفته نمی شوند.

۳-۱-۵ سناریوی موردی: نظارت بر سطوح قالب در ساختمان های هوشمند

در ادامه، یک سناریوی در حوزه ساختمان هوشمند و نحوه استفاده از مفاهیم نگاشت برای اجرای آن ارائه می کنیم. ساختمان هوشمند در این پایان نامه به عنوان ساختمانی مجهز به محاسبات و فناوری اطلاعات تعریف شده است که نیازهای ساکنان خود را برای تامین زندگی راحت آنها تامین میکند. هدف این سناریوی ، نظارت بر اتاق های مختلف یک ساختمان به منظور تشخیص زمانی است که به محدوده های ناسالم افزایش می رسند. این سناریو در شکل زیر نشان داده شده است.



شکل ۷

مطابق شکل برای هر اتاق، سطح قالب به طور مداوم بر اساس مقادیر دما و رطوبت اندازه گیری شده زنده محاسبه می شود. سطوح قالب در طول زمان تجزیه و تحلیل می شوند تا هر گونه افزایش را تشخیص دهند. ساختمان هوشمند این مطالعه از چهار اتاق و یک اتاق دیگر در زیرزمین تشکیل شده است. هر اتاق دارای دو دستگاه Raspberry Pis به عنوان IoT است که یکی از آنها به یک سنسور دما و یک سنسور رطوبت متصل است. Raspberry Pi دوم هر اتاق در صورت لزوم منابع محاسباتی اضافی را فراهم می کند. علاوه بر این، اتاق زیرزمین مجهز به یک سرور لبه به عنوان یک دستگاه اینترنت اشیا است که نسبت به دیگر Raspberry Pis در ساختمان هوشمند دارای قابلیت های محاسباتی بیشتری است. دستگاه های IoT درگیر به یک شبکه متصل هستند، یعنی میتوانند از طریق پروتکل های استاندارد اینترنت با یکدیگر ارتباط برقرار کنند. در این سناریو، اپراتورهای DSPM باید بین دستگاه های IoT موجود در ساختمان توزیع شوند. نوع حریصانه الگوریتم تطبیق به منظور تصمیم گیری برای استقرار عملگرها استفاده می شود.

در مرحله اول، اپراتورهای استخراج، E1 تا E14، بر روی دستگاه های IoT مستقر می شوند، که حسگرها به طور فیزیکی به آن متصل می شوند (همانطور که در شکل نشان داده شده است). این عملگرها شامل اسکریپت هایی برای استخراج داده های حسگر و ارسال آنها به اپراتور پردازشگر بعدی هستند. بنابراین، این اپراتورهای استخراج باید مستقیماً روی دستگاه اینترنت اشیا متصل به سنسورها مستقر شوند. بنابراین، فرض بر این است که منابع کافی در این دستگاه ها موجود است.

پس از نگاشت اپراتورهای استخراج، منابع مورد نیاز آنها از قابلیت های دستگاه های IoT منتخب کم می شود تا در مرحله بعدی تصمیم گیری شود که آیا عملیات اضافی را می توان بر روی این دستگاه های IoT نگاشت یا خیر. پس از آن، مشابه عملگرهای استخراج، اپراتورهای سرویس دهنده S18، S19، S20 و S21 نگاشت می شوند.

بعد از اینکه عملگرهای سرویس نگاشت شدند، عملگرهای Join در مرحله بعد نگاشت می شوند. برای J3 که به داده های خروجی از اپراتورهای استخراج E1 و E2 می پیوندد، نزدیکترین دستگاه به اپراتورهای استخراج مستقر شده در مدل محیط اینترنت اشیا جستجو می شود. بدیهی است که نزدیکترین دستگاه همان دستگاهی است که اپراتورهای استخراج روی آن مستقر هستند. با فرض اینکه این دستگاه الزامات متصل به عملیات اتصال J3 را برآورده می کند و قابلیت های کافی باقی مانده است، بنابراین، اپراتور Join J3 می تواند بر روی همین دستگاه مستقر شود.

همین رویه برای بقیه عملگرهای Join J4، J11 و J15 انجام می شود. پس از آن بار دیگر منابع مورد نیاز از قابلیت های دستگاه ها کم می شود. سپس عملگرهای محاسباتی C4، C8، C12 و C16 نگاشت می شوند. برای C4، دوباره، نزدیکترین دستگاه در مدل محیط اینترنت اشیا به اپراتور قبلی خود (یعنی اپراتور نگاشت شده J3) جستجو می شود. این دستگاهی است که قبلاً شامل عملگرهای نقشه برداری شده E1، E2 و J3 است.

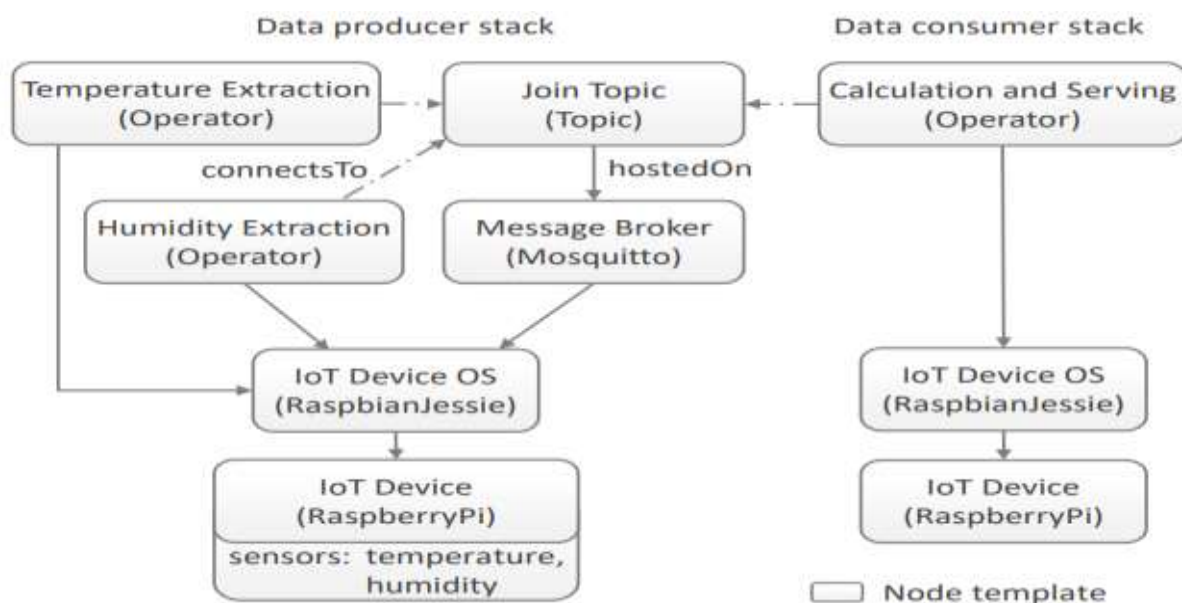
با این حال، با فرض اینکه محاسبه بر اساس یک الگوریتم پیچیده برای محاسبه سطح قالب مصرف کننده منابع بیشتر باشد، این دستگاه با الزامات اپراتور C4 مطابقت ندارد. در نتیجه نزدیکترین دستگاه بعدی جستجو می شود که در همان اتاق دستگاه حاوی E1، E2 و J3 است. با فرض اینکه این دستگاه قابلیت محاسباتی کافی برای محاسبه سطح قالب را دارد، اپراتور C4 بر روی این دستگاه نگاشت شده و منابع آن مصرف می شود. در اتاق های باقی مانده، عملگرها به طور مشابه نگاشت می شوند.

در نهایت، سطح قالب محاسبه شده هر چهار اتاق با استفاده از عملگر J۱۷ جمع آوری می شود، که داده های خروجی مناسب برای تجسم داشبورد برای کاربران تولید می کند. در این مثال، دستگاه های اینترنت اشیا در اتاق های مختلف فاصله شبکه یکسانی با یکدیگر دارند. در نتیجه، الگوریتم آنها را به طور تصادفی انتخاب می کند. در مرحله بعد، بررسی می شود که آیا یک دستگاه IoT می تواند الزامات اپراتور J۱۷ را برآورده کند یا خیر. اگر نه، دستگاه های دیگر را بررسی می کند. در این مثال، فرض بر این است که هیچ یک از دستگاه های IoT در چهار اتاق نمی توانند الزامات اپراتور J۱۷ را برآورده کنند. در نتیجه، J۱۷ باید روی یک دستگاه اینترنت اشیا دیگر نگاشت شود. در این حالت سرور لبه در اتاق زیرزمین ساختمان برای اجرای این عملگر علامت گذاری شده است. از آنجایی که مفاهیم توضیح داده شده برای نگاشت بر اساس یک روش عمومی است به عنوان مثال، مدل های عمومی به کار گرفته شده اند (DSPM، IoTEM)، و علاوه بر این، مجموعه ای از الگوریتم های نگاشت قابل توسعه ارائه شده است، این رویکرد قابل انتقال به روش های دیگر است. دامنه ها نیز مانند دامنه کارخانه هوشمند. این رویکرد همچنین برای چنین سناریوهای بزرگ مقیاس می شود، یعنی الگوریتم ها در نهایت یک راه حل را بر می گردانند.

۲-۵ رویکرد دستی

در این رویکرد، یک طرح نگاشت به صورت دستی توسط تحلیلگران دامنه ایجاد می شود که مکان قرارگیری را به صراحت برای هر اپراتور درگیر در پردازش داده های برنامه های کاربردی اینترنت اشیا تعیین می کنند. به این معنی که تحلیلگران دامنه باید بدانند که آیا اشیاء IoT منابع کافی را فراهم می کنند یا خیر، و علاوه بر این، الزامات اپراتورهای برنامه اینترنت اشیا را برآورده می کنند.

این پایان نامه از استاندارد TOSCA برای ایجاد نقشه های نگاشت به صورت دستی استفاده می کند. تا اینجا نشان داده ایم که چگونه برنامه های نگاشت دستی مبتنی بر TOSCA برای سناریوهای اینترنت اشیا در حوزه خانه هوشمند می توانند محقق شوند، و علاوه بر این، چگونه می توان آنها را در مرحله بعدی با استفاده از یک موتور استقرار مبتنی بر TOSCA به کار برد. شکل زیر یک نگاشت دستی با توپولوژی TOSCA را نشان می دهد



شکل ۸

در این رویکرد اشیاء IoT و منطق پردازش برنامه IoT برای نظارت بر سطوح قالب در یک اتاق تک نشان داده شده است. به عنوان مثال، اشیاء IoT یک IoT-TEM به عنوان الگوهای گره TOSCA انتزاع می شوند. طرح نگاشت مبتنی بر TOSCA برای سناریوی موردی ارائه شده در بخش ۵-۱-۳ ایجاد شده است که هدف آن نظارت بر سطوح قالب در ساختمان های هوشمند است.

همانطور که در شکل ۵,۲ در پایین نشان داده شده است. علاوه بر این، عملگرهای پردازش یک DSPM به عنوان الگوهای گره نیز انتزاع شده و در شکل ۵,۲ در بالا نشان داده شده است. توپولوژی TOSCA مدل شده به دو پشته تقسیم می شود: پشته تولید کننده داده و پشته مصرف کننده داده. تبادل داده بین تولید کننده و مصرف کننده داده از طریق الگوی انتشار-اشتراک مبتنی بر موضوع تحقق می یابد.

در این الگوی ارتباطی، یک تولیدکننده داده پیامهایی را برای یک موضوع میزبانی شده در یک کارگزار پیام منتشر می کند، که پیامهای منتشر شده را به مشترکین مربوطه هدایت می کند به عبارت دیگر مصرف کنندگان داده. به طور معمول، یک پشته تولید کننده داده شامل اجزای زیر است که به عنوان الگوهای گره مدل شده اند:

۱. یک یا چند دستگاه فیزیکی اینترنت اشیاء، به عنوان مثال. Raspberry Pis، ساعت های هوشمند یا تلفن های هوشمند، که می توانند با حسگرهای مختلفی که داده ها را تولید می کنند، تعبیه یا متصل شوند،
۲. سیستم عامل دستگاه، به عنوان مثال، یک سیستم عامل میزبانی شده بر روی دستگاه IoT،
۳. یک اپراتور که متصل می شود. حسگرها، قادر به استخراج داده های خود و تحویل آنها، و
۴. موضوعی که داده ها برای آن منتشر شده و توسط پشته مصرف کننده داده قابل دسترسی است.

برای دستگاه هایی که سیستم عامل ارائه نمی دهند، مانند ساعت هوشمند، یک الگوی گره برای سیستم عامل مورد نیاز نیست. در مقابل، یک الگوی گره زمان اجرا از راه دور (به عنوان مثال، یک سرور لبه) که به عنوان یک دروازه عمل می کند باید ارائه شود، که امکان قرار دادن اپراتور روی آن را فراهم می کند که به چنین دستگاه هایی متصل می شود و داده های حسگرهای تعبیه شده مربوطه را استخراج می کند. مثال شرح داده شده در زیر عمدتاً بر روی دستگاه های IoT متمرکز است که یک سیستم عامل را ارائه می دهند بطور مثال: Raspberry Pis.

پشته تولید کننده داده در شکل ۸ شامل یک دستگاه اینترنت اشیاء است که دارای سنسورهای دما و رطوبت و زیرساختی است که دسترسی به این مقادیر حسگر را فراهم می کند. به عنوان مثال، مقادیر دما و رطوبت توسط حسگرهای متصل به Raspberry Pi اندازه گیری می شوند، که دو عملگر استخراج را برای اندازه گیری این مقادیر و ارسال آنها به یک کارگزار پیام مبتنی بر موضوع اجرا می کند.

در این حالت، مقادیر دما و رطوبت با ارسال هر دو مقدار به یک موضوع در کارگزار پیام، به یکدیگر متصل می شوند. با استفاده از مفهوم انواع گره TOSCA، یک نوع گره Raspberry Pi و خواص آن مانند حسگرهای متصل یا تعبیه شده، مدل سازی می شوند. علاوه بر این، الگوی گره سیستم عامل دستگاه IoT نوع سیستم عامل دستگاه اینترنت اشیاء مورد استفاده را مشخص می کند، در این مورد، سیستم عامل Raspbian Jessie. برای مدل سازی مناسب چنین سیستم عاملی، باید اطلاعاتی در مورد نوع آن (مثلاً مبتنی بر یونیکس)، نحوه دسترسی به آن (مثلاً استفاده از اتصالات SSH) و اعتبار دسترسی آن، که می تواند از طریق احراز هویت کاربر یا بر اساس آن باشد، ارائه شود. یک کلید SSH بر اساس این سیستم عامل، اسکریپت های اپراتور را می توان به طور خودکار برای دسترسی به رابط های سخت

افزایی حسگرها و استخراج داده های آنها مستقر کرد. الگوی گره استخراج دما و الگوی گره استخراج رطوبت به عنوان رابط بین دستگاه فیزیکی اینترنت اشیاء عمل می کنند. به عبارت دیگر Raspberry Pi، و بخشی که داده ها را در اختیار مصرف کنندگان قرار می دهد. علاوه بر این، قالب گره Join Topic باید مدل شود. این موضوع بر روی یک جزء نرم افزار کارگزار پیام میزبانی می شود که توسط یک الگوی گره کارگزار پیام مربوطه در توپولوژی TOSCA نشان داده شده است. این واسطه پیام می تواند، برای مثال، Mosquitto Broker که یک میان افزار پیام رسانی مبتنی بر پروتکل MQTT است.

در نهایت، این الگوهای گره استخراج شده توسط یک الگوی اتصال به رابطه به الگوی گره Join Topic متصل میشوند. پشته مصرف کننده داده در شکل ۸ یک دستگاه اینترنت اشیاء و زیرساختی برای مصرف، پردازش و نظارت بر مقادیر حسگر از پشته تولید کننده داده را در بر می گیرد. این پشته یک اپراتور محاسبه و سرویس ارائه می دهد که بر روی دستگاه IoT اجرا می شود. این اپراتور برای دریافت مقادیر حسگر و همچنین برای محاسبه سطح قالب فعلی در اتاق بر اساس مقادیر سنسور دما و رطوبت، به واسطه پیام پشته تولید کننده داده مشترک می شود.

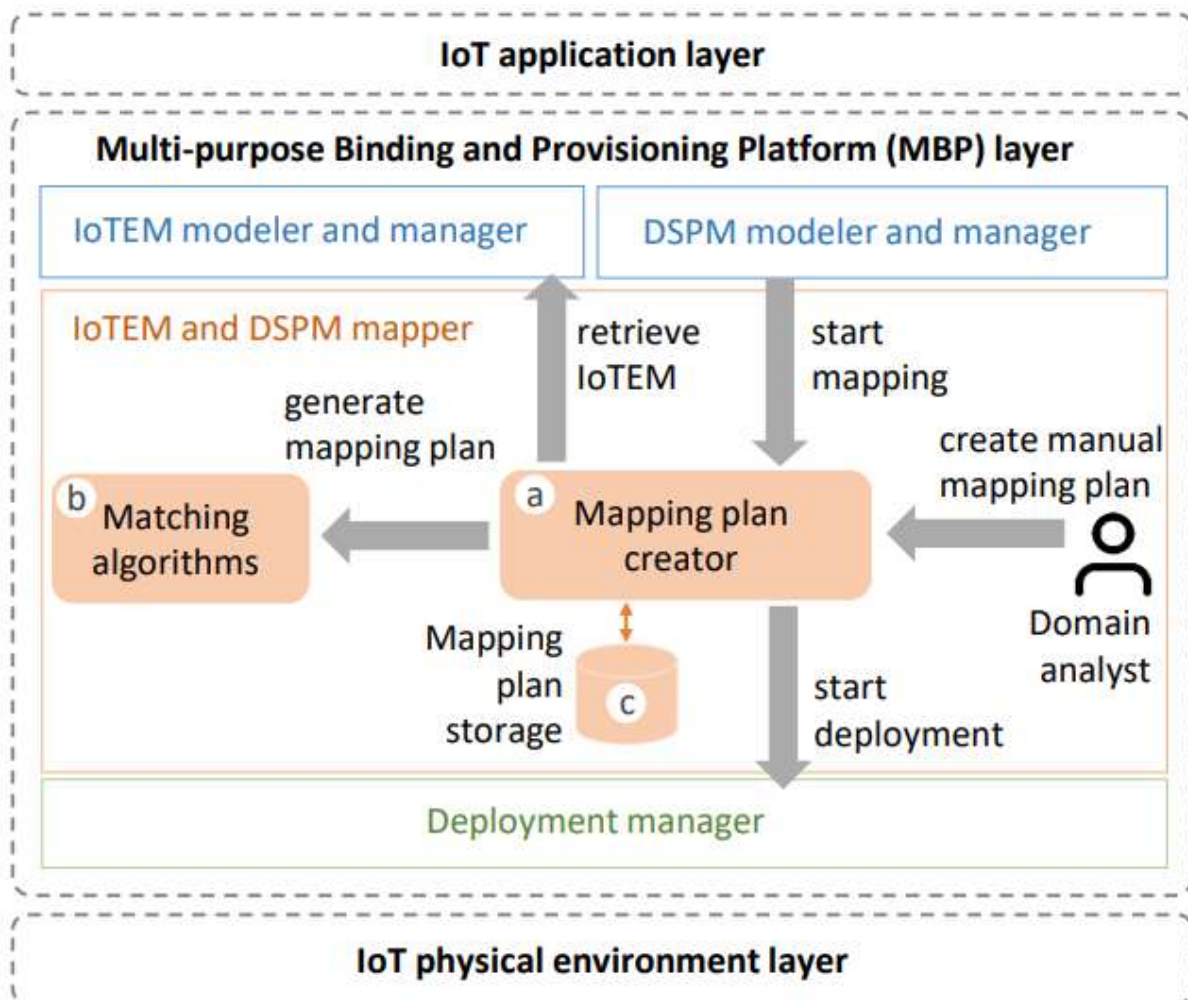
مصرف کنندگان داده به روشی مشابه با تولیدکنندگان داده کار می کنند به این معنا که بر اساس الگوی انتشار-اشتراک ایجاد می کنند. در نتیجه، برای مدل سازی آنها با استفاده از TOSCA، می توان از انواع گره های معرفی شده از قبل استفاده مجدد کرد، یعنی انواع Raspberry Pi، Raspbian Jessie، و Node Operator.

همانطور که در شکل نشان داده شده است، سه الگوی گره لازم است: دستگاه اینترنت اشیاء، سیستم عامل دستگاه، و اپراتور محاسبه و سرویس دهی، که داده های دریافتی را از طریق الگوی Join Topic node مصرف و پردازش میکند. شبیه به الگوهای گره استخراج، الگوی گره Calculation and Serving نیز توسط یک الگوی اتصال به رابطه به قالب گره Join Topic متصل می شود. جریان داده های سناریو به طور صریح در توپولوژی TOSCA مدل سازی نشده است، بلکه به طور ضمنی در مصنوعات نرم افزاری اپراتورها پیاده سازی شده است. به عنوان مثال، جریان داده از سنسورهای دما و رطوبت به عنوان منابع داده سرچشمه می گیرد، از موضوع میزبانی شده در کارگزار پیام عبور می کند و به اپراتور محاسبه و سرویس میزبانی شده در Raspberry Pi می رسد که نشان دهنده یک سینک داده است.

به طور خلاصه، برای ایجاد یک طرح نگاشت در قالب یک مدل توپولوژی TOSCA برای چنین سناریویی، اجزای ذکر شده در بالا باید مدل سازی شده و مطابق شرح داده شوند. با این حال، رویکرد نگاشت دستی فقط برای موارد استفاده با مقدار کم اشیاء یا اپراتورهای اینترنت اشیاء توصیه می شود. یعنی ایجاد دستی یک نقشه نقشه پیچیدگی این کار را به میزان قابل توجهی افزایش می دهد و در سناریوهای بزرگتر مانند کارخانه های هوشمند یا شهرهای هوشمند مستعد خطا می شود.

۵-۳ جزئیات معماری و پیاده سازی IoTEM و DSPM mapper

در معماری کلی (به بخش ۳-۳ رجوع کنید)، بخش IoTEM و DSPM mapper ابزاری را برای پشتیبانی از تصمیم در مورد مکان اجرای اپراتورها بر اساس نیازهایشان فراهم می کند. در این مؤلفه، که در شکل ۹ نشان داده شده است، تحلیلگران دامنه این امکان را دارند که نگاشت اپراتورها و اشیاء اینترنت اشیاء را برای DSPM و IoTEM فعلی با استفاده از دو رویکرد دستی و خودکار انجام دهند:



شکل ۹

در رویکرد خودکار، خالق طرح تطبیقی بخش a الگوریتم‌های تطبیق b را شروع می‌کند که یک طرح تطبیقی را برمی‌گرداند. در رویکرد دستی، تحلیل‌گران دامنه می‌توانند خودشان از طریق ایجادکننده نقشه تطبیقی طرح‌های تطبیقی ایجاد کنند.

در این مورد، یک مدل‌ساز برای مدل‌های توپولوژی TOSCA، مانند Winery می‌تواند برای ایجاد و ذخیره یک نقشه تطبیقی مبتنی بر TOSCA استفاده شود. هنگامی که یک طرح تطبیقی ایجاد شد، استقرار طرح‌های تطبیقی مبتنی بر TOSCA را می‌توان با استفاده از یک موتور استقرار مبتنی بر TOSCA، مانند OpenTOSCA، با فعال کردن بخش Deployment Manager شروع کرد. برای رویکرد نگاشت خودکار، خالق طرح تطبیقی و الگوریتم‌های تطبیق (نوع حریصانه و عقبگرد) در سمت سرور MBP در جاوا توسط Schneider بعنوان پایان نامه کارشناسی انجام شده.

برای ذخیره‌سازی نقشه، از پایگاه داده MongoDB استفاده می‌شود. بخش ۸-۱ معماری یکپارچه سازی تمام اجزای معماری را ارائه می‌دهد و نشان می‌دهد که چگونه آنها با هم تطبیق می‌یابند.

۴-۵ کارهای مرتبط

Rizou و همکاران یک الگوریتم ابتکاری را ارائه می دهد که به توزیع اپراتورهای جریان داده اجازه می دهد تا کمترین تأخیر ممکن را برای پردازش داده ها فعال کند. این الگوریتم بهترین توزیع ممکن را جستجو می کند تا تاخیر شبکه را به حداقل برساند.

برخلاف این پایان نامه، الگوریتم مستقیماً بر روی اشیاء IoT موجود، نه به صورت مرکزی، اجرا می شود. با این حال، رویکرد Rizou و همکاران. مستلزم آن است که اشیاء IoT در شبکه شناخته شده، متصل و قادر به برقراری ارتباط با یکدیگر باشند، به عنوان مثال، اطلاعات مربوط به تأخیر را به اشتراک بگذارند.

رویکرد در این پایان نامه بیشتر به دنبال یک جفت آزاد بین اشیاء IoT است. در بهترین حالت، اشیاء اینترنت اشیا نباید یکدیگر را بشناسند و در نتیجه نیازی به برقراری ارتباط مستقیم ندارند. علاوه بر این، رویکرد Rizou و همکاران. تنها تأخیر را به عنوان یک الزام برای پردازش داده ها در نظر می گیرد، بنابراین، سایر الزامات، همانطور که در این پایان نامه توضیح داده شده است، پشتیبانی نمی شوند.

Cipriani و همکاران رویکردی را برای قرار دادن اپراتور پرس و جوهای پردازش جریان ارائه می کند، که در آن اهداف خاص (یعنی الزامات) برنامه های مبتنی بر جریان برای تحقق تصمیم گیری های لازم برای قرار دادن در نظر گرفته می شوند. این رویکرد، قرار دادن گراف های پرس و جو برای جریان های داده (M-TOP) توسط اپراتور چند هدفه نامیده می شود. مشابه این پایان نامه، M-TOP حاشیه نویسی الزامات را بر روی اپراتورهای پردازش امکان پذیر میکند. این الزامات باید توسط گره های محاسباتی موجود (به عنوان مثال، اشیاء اینترنت اشیا) برآورده شوند تا به یک مکان مناسب اپراتور دست یابند. با این حال، برخلاف رویکرد این پایان نامه، M-TOP قرار دادن اپراتور پس از استقرار را در نظر نمی گیرد، یعنی نظارت بر پردازش جریان مستقر در دسترس نیست.

علاوه بر این، رویکرد در این پایان نامه الزامات مبتنی بر برنامه و مبتنی بر کاربر را نیز در نظر می گیرد که با آینده حوزه اینترنت اشیا پدیدار شد. بنابراین، انواع جدیدی از اشیاء سخت افزاری اینترنت اشیا که واجد شرایط گره های محاسباتی هستند نیز در نظر گرفته می شوند.

Bumgardner و همکاران یک زبان مدل سازی مبتنی بر نمودار به نام Cresco Application Model (CAM) را ارائه می کند تا منطق برنامه های کاربردی مبتنی بر جریان توزیع شده را توصیف کند. مدل های CAM مشابه مدل های DSPM ارائه شده در این پایان نامه هستند. علاوه بر این، Bumgardner و همکاران. از طریق یک الگوریتم حریصانه، توزیع بهینه اپراتورها را بر روی اشیاء اینترنت اشیا جستجو کنید. الگوریتم های ارائه شده در این پایان نامه، علاوه بر این، توزیع را بر اساس فاصله شبکه به منظور فعال کردن مسیرهای ارتباطی کوتاه بهینه می کند.

فصل ششم

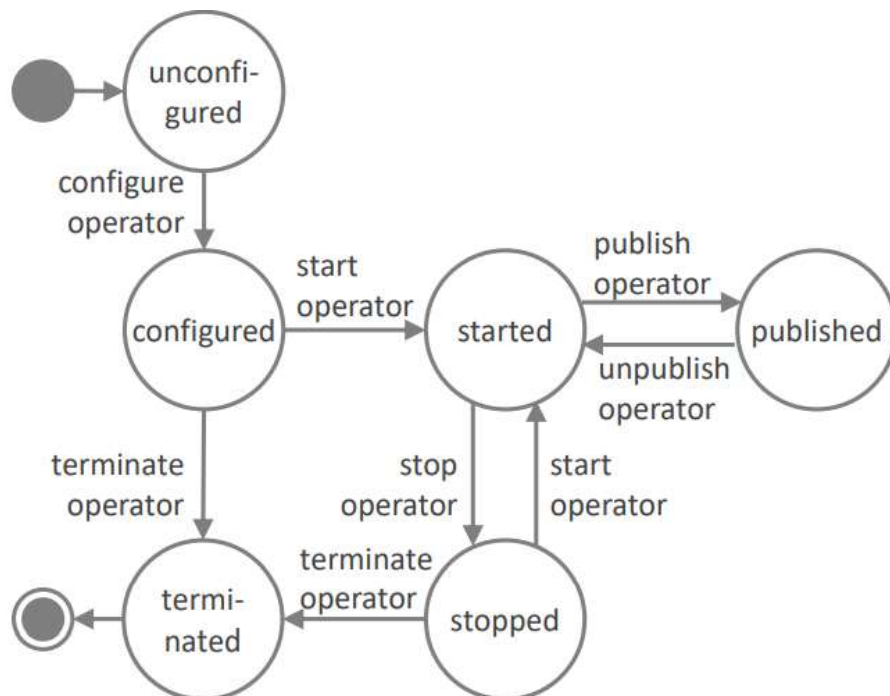
استقرار اپراتورها در محیط های IoT

۶-۱ رویکرد خودکار

این رویکرد شامل نمایش اپراتور است که اپراتورهای یک DSPM را به اشیاء IoT مدل اختصاص می دهد. بر اساس نمایش اپراتور، امکان تکرار می باشد و هر یک از آنها به طور خودکار با استفاده از موتور استقرار مبتنی بر TOSCA بنام OpenTOSCA مستقر می شوند. هر اپراتور می تواند به چندین حالت برسد که نشان دهنده وضعیت فعلی استقرار یک اپراتور است. این حالات در ادامه توضیح داده شده است.

۶-۱-۱ حالات های استقرار یک اپراتور

این پایان نامه شش حالت استقرار یک اپراتور را تعریف می کند: (i) پیکربندی نشده، (ii) پیکربندی، (iii) شروع شده، (iv) منتشر شده، (v) متوقف شده، (vi) پایان یافته. این حالت های عملگر در شکل ۱۰ نشان داده شده است.



شکل ۱۰

وضعیت اولیه یک اپراتور (unconfigured) پیکربندی نشده است. پس از شروع استقرار، اولین کار پیکربندی شی IoT اختصاص داده شده برای اجرای اپراتور است. برای این کار، اپراتور در قالب نرم افزار طراحی شده به شی IoT اختصاص داده شده کپی می شود. علاوه بر این، وابستگی های نرم افزاری مورد نیاز (به عنوان مثال، کلاينت MQTT، مفسر پایتون) برای اپراتور بر روی شی IoT اختصاص یافته نصب و پیکربندی می شوند.

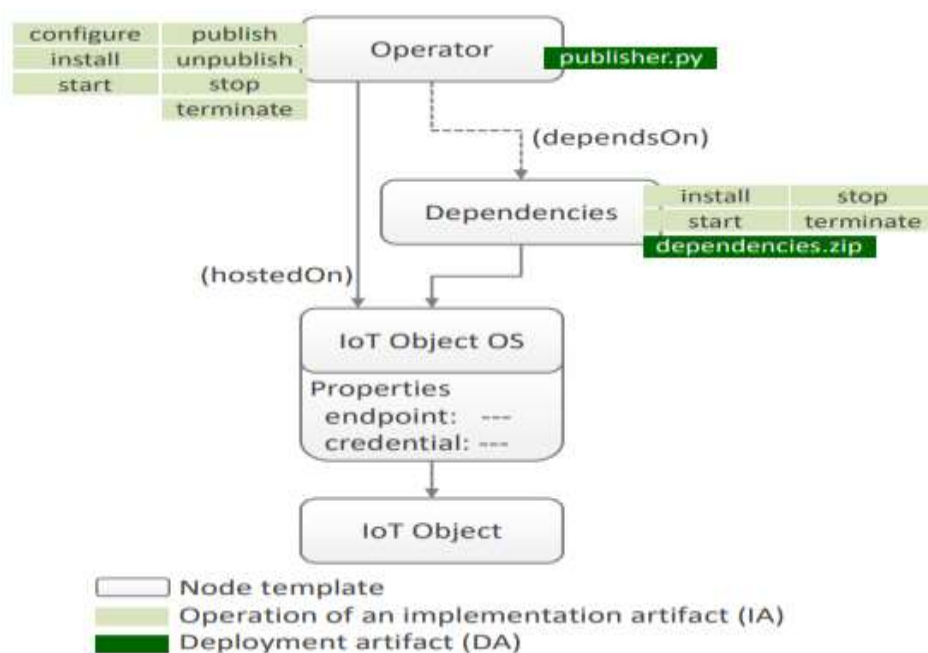
پس از پیکربندی، اپراتور به حالت پیکربندی شده (configured) منتقل می شود. یک اپراتور پیکربندی شده میتواند راه اندازی شود، که هدف اصلی استقرار خودکار است. هنگامی که همه اپراتورها در نقشه برداری اپراتور به حالت شروع رسیدند، استقرار خودکار به عنوان پایان یافته در نظر گرفته می شود و در نتیجه اپراتورهای برنامه IoT راه اندازی و اجرا می شوند. علاوه بر این، یک اپراتور پیکربندی شده را می توان مستقیماً به عنوان مکانیزم بازگشتی خاتمه داد در صورتی که اپراتور نمی تواند راه اندازی شود.

هنگامی که یک اپراتور راه اندازی می شود، خروجی آن مانند داده های حسگر استخراج شده، می تواند برای برنامه های خارجی در دسترس قرار گیرد. در این کار تحلیلگران تصمیم می گیرند آیا و کدام اپراتورها باید منتشر شوند. برای این، توضیحاتی در مورد نحوه دسترسی و تجزیه خروجی عملگرها به طور خودکار ایجاد می شود.

چنین توصیفات و مفاهیم مربوط به مدیریت آنها به تفصیل در بخش ۳-۶ توضیح داده شده است. در نهایت، هنگامی که پردازش جریان داده کنار گذاشته می شود، هر یک از اپراتورهای قبلاً مستقر شده باید توسط تحلیلگران دامنه کنار گذاشته شوند. برای این کار، هر اپراتور شروع شده متوقف می شود و متعاقباً خاتمه می یابد. اگر اپراتور منتشر شده باشد، منتشر نشده، متوقف و خاتمه می شود. با پایان دادن به یک اپراتور، تمام نرم افزارهای طراحی شده که در شی IoT کپی شده اند حذف می شوند و وابستگی ها حذف می شوند.

۲-۱-۶ استقرار اپراتور مبتنی بر TOSCA

شکل ۱۱ یک مدل توپولوژی TOSCA را نشان می دهد



شکل ۱۱

این مدل در این پایان نامه به عنوان یک الگوی پایه برای استقرار هر اپراتور در یک نقشه استفاده می شود. این توپولوژی هنوز شامل تمام اطلاعات لازم برای استقرار نیست و باید با اطلاعات خاص هر اپراتور در نقشه در طول استقرار گسترش یابد.

الگوی گره Operator یک رابط چرخه حیات را تعریف می کند که شامل عملیات مربوط به انتقال حالت عملگر تعریف شده در این پایان نامه است. این عملیات عبارتند از: پیکربندی، نصب، شروع، انتشار، لغو انتشار، توقف و خاتمه. علاوه بر این، Dependencies قالب گره نیز یک رابط چرخه حیات را برای وابستگی های اپراتور مدل شده تعریف می کند.

برای استقرار عملگرها با زمان اجرا OpenTOSCA، عملگرها در نقشه تکرار می شوند و این توپولوژی با جزئیات خاص هر اپراتور کپی و گسترش می یابد. نرم افزارهای طراحی شده و وابستگی های یک اپراتور به صورت برنامه نویسی به توپولوژی به عنوان ابزار پیاده سازی و آرکیفکت های استقرار الگوهای گره Operator و Dependency اضافه می شوند. علاوه بر این، ویژگی های خاص شی IoT نقشه برداری شده نیز به توپولوژی اضافه می شود. در نهایت، توپولوژی های توسعه یافته را می توان به صورت متوالی یا موازی توسط چندین نمونه موتور OpenTOSCA مستقر کرد.

۶-۲ رویکرد استقرار نیمه اتوماتیک

همانطور که قبلاً بیان شد OpenTOSCA را می توان برای استقرار اپراتورها در محیط های IoT به روشی کاملاً خودکار بر اساس توپولوژی ها استفاده کرد. این رویکردها فرض می کنند که اشیاء IoT در محیط آن از قبل برای استقرار اپراتورها پیکربندی شده اند. با این حال، معمولاً برای استقرار اپراتورهای برنامه های اینترنت اشیا، به عنوان مثال، وصل کردن حسگرها، اقدامات دستی، به نام وظایف انسانی، مورد نیاز است.

در این پایان نامه، مفهوم وظایف انسانی بر اساس مشخصات OASIS WS-HumanTask است. وظایف انسانی فعالیت هایی هستند که باید توسط افراد انجام شوند و بنابراین نمی توانند به طور خودکار انجام شوند. نمونه هایی از وظایف انسانی شامل تأیید فرآیندهای خاص، به عنوان مثال، برای خرید سخت افزار گران قیمت یا اعطای وام است. نمونه های بیشتر در زمینه محیط های اینترنت اشیا، وصل کردن حسگرها به دستگاه ها یا میکروکنترلرهای چشمک زن است. در نتیجه، وظیفه انسانی درخواستی از شخص برای انجام یک فعالیت خاص است.

برای تطبیق بیشتر برای چالش های ارائه شده در محیط های IoT، این پایان نامه یک رویکرد استقرار نیمه خودکار را ارائه می دهد که در آن وظایف انسانی نیز برای استقرار در نظر گرفته می شود. برای این کار، این پایان نامه کارشناسان حوزه را قادر می سازد تا وظایف انسانی را تعریف کرده و قبل از شروع استقرار آنها را به نقشه های نقشه اضافه کنند. علاوه بر این، با پشتیبانی از وظایف انسانی، قابلیت استفاده مجدد از طرح های نقشه برداری را برای محیط های مختلف اینترنت اشیا مشابه، به عنوان مثال، ساختمان های هوشمند متفاوتی که از اشیاء اینترنت اشیا یکسان تشکیل شده اند، افزایش می دهد.

در این حالت، مقادیر خاصی از اشیاء اینترنت اشیا، مانند آدرس‌های IP، نیازی به مدل‌سازی در IoTEM ندارند و می‌توانند توسط یک وظیفه انسانی در طول استقرار پر شوند. هنگامی که استقرار یک DSPM راه اندازی می‌شود، طرح نقشه برداری به عنوان ورودی برای استقرار دریافت می‌شود. این طرح نقشه برداری برای تعاریف وظایف انسانی و الگوهای ضمنی که دلالت بر نیاز به وظایف انسانی دارد جستجو می‌شود.

نمونه ای از چنین الگوی یک مقدار ویژگی خالی در توصیف یک شیء اینترنت اشیا است. در این مورد، یک تعریف وظیفه انسانی به طور خودکار ایجاد می‌شود تا مقادیر خالی ویژگی را پر کند. در صورتی که نمایش کامل در نظر گرفته شود بعبارت دیگر طرح نقشه برداری شامل تعاریف یا الگوهای وظایف انسانی نیست،

استقرار همانطور که در بخش ۶-۱ توضیح داده شده انجام می‌شود. در نهایت، هنگامی که جستجو انجام شد، لیستی از تعاریف وظایف انسانی به یک جزء میان افزار به نام Human task manager ارسال می‌شود. این بخش به کاربران (به عنوان مثال، کارشناسان حوزه) در مورد وظایف انسانی که باید انجام شود اطلاع می‌دهد و همچنین موتورهای استقرار را در مورد وضعیت وظایف انسانی مطلع می‌کند.

۳-۶ زبان توضیح برای اینترنت اشیا (Topic Description Language)

اینگونه تعریف می‌شود که ابزار ساده ای برای توصیف و یافتن موضوعات برای حسگرها و محرک های عمومی فراهم می‌کند. نماد TDLIoT (The Topic Description Language for the Internet) از بررسی متون و تجربیات گسترده در پلتفرم‌ها، پروتکل‌ها و برنامه‌های مختلف اینترنت اشیا مشتق شده است. رویکرد TDLIoT در این پایان نامه برای ایجاد توضیحاتی استفاده می‌شود که هدف آن سهولت دسترسی به داده های خروجی اپراتورهای منتشر شده (به عنوان مثال، داده های حسگر استخراج شده) توسط کاربردهای بیشتر IoT است.

یک مثال برای چنین برنامه IoT، تشخیص مستقیم فضاهای پارک خالی در یک شهر هوشمند است، که در آن رانندگان در نزدیکی با تلفن های هوشمند خود در مورد مکان های پارک خالی مطلع می‌شوند. حسگرهای فضای پارکینگ می‌توانند در دسترس بودن فضاهای پارک را تشخیص دهند و هنگامی که فضاهای پارک در دسترس هستند، رانندگان می‌توانند از طریق برنامه های تلفن هوشمند خود، محرک ها را فعال کنند.

با این حال، برای توسعه چنین برنامه‌ای IoT، توسعه‌دهندگان باید بدانند: (i) کدام حسگرها و محرک‌ها در زمینه برنامه وجود دارند، (ii) چه حسگرهای داده ارائه می‌دهند و در چه قالبی، (iii) کدام اقدامات را می‌توان برای محرک ها راه اندازی کرد، و (iv) چگونه می‌توان به حسگرها و محرک ها برای استفاده دسترسی داشت.

در اینترنت اشیا، دسترسی به حسگرها و محرک‌ها معمولاً از طریق مدل ارتباطی انتشار-اشتراک محقق می‌شود. این موضوعات برای ارائه مقادیر حسگر یا امکان دسترسی به محرک ها استفاده می‌شود. در محدوده این پایان نامه، موضوع (Topic)، بخشی است که امکان دریافت و ارسال داده ها را به صورت یکسان فراهم می‌کند. موضوعات را می‌توان از طریق مدل های ارتباطی مختلف، مانند انتشار-اشتراک یا درخواست-پاسخ، با استفاده از پروتکل های مختلف محقق کرد.

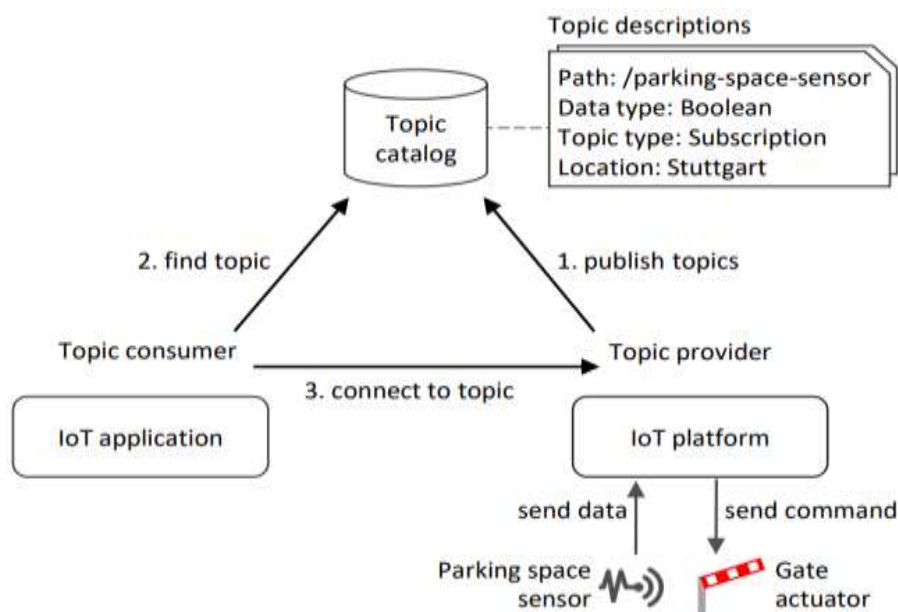
در مدل انتشار-اشتراک مبتنی بر موضوع محقق می‌شود، مشترکین در موضوعات مرتبط با زمینه خود ثبت نام می‌کنند تا زمانی که ناشران پیام هایی به این موضوعات ارسال می‌کنند به طور ناهمزمان مطلع شوند.

در مدل درخواست-پاسخ، برنامه‌ها به جای اطلاع‌رسانی، باید داده‌ها را درخواست کنند، به عنوان مثال، از طریق درخواست‌های HTTP. مدیریت اشتراک‌ها و تحویل پیام‌ها معمولاً توسط پلتفرم‌های IoT، مانند FIWARE - Mosquitto - OpenMTC یا RMP انجام می‌شود. به عنوان مثال، با توجه به اینکه مقادیر حسگر از طریق موضوعات میزبانی شده در چنین پلتفرم‌های اینترنت اشیا ارائه می‌شوند، با استفاده از مدل انتشار-اشتراک، یک برنامه پارکینگ شهر هوشمند مشترک موضوعات مربوط به همه حسگرهایی است که مکان‌های پارک را نظارت می‌کنند و زمانی که یک نقطه پارکینگ به عنوان برنامه خالی شناسایی شد، مطلع می‌شود.

توسعه دهندگان به دانستن همه چیز در مورد موضوعاتی که می‌توانند برای ساخت چنین برنامه‌های IoT استفاده کنند، وابسته هستند. این اطلاعات، که برای مثال شامل ساختار داده یا نحوه دسترسی به آن می‌شود، معمولاً تنها در صورتی شناخته می‌شود که توسعه‌دهندگان برنامه مالک اشیاء IoT درگیر باشند. سایر موضوعات موجود، که می‌توانند اطلاعات بیشتری در مورد محیط ارائه دهند، اغلب در نظر گرفته نمی‌شوند، اما می‌توانند منجر به بهبود قابل توجه برنامه شوند، مانند از طریق پوشش بالاتر توسط سنسورهای اضافی.

به عنوان مثال، داده‌های اینترنت اشیا در دسترس عموم در پلتفرم‌هایی مانند dweet.io وجود دارد، اما جزئیاتی در مورد محتوای داده‌ها، به عنوان مثال، ساختار داده و نحوه تفسیر آنها ارائه نشده است. بنابراین، رویکرد TDLIoT ابزار ساده‌ای برای توصیف و یافتن موضوعات اپراتورهای منتشر شده، و علاوه بر این، منابع داده و سینک‌های انتزاعی از حسگرها و محرک‌ها فراهم می‌کند.

رویکرد TDLIoT: (i) یک توصیف جامع از موضوعات، (ii) یک کاتالوگ موضوع برای مرور توضیحات موضوع، و (iii) یک راه موثر برای یافتن موضوعات مناسب که دسترسی به حسگرها و محرک‌ها را به عنوان منابع داده و مخزن‌ها انتزاع می‌کند، ارائه می‌کند. به این ترتیب، توسعه اپلیکیشن IoT می‌تواند از طریق انتزاع از پلتفرم‌های خاص اینترنت اشیا آسان شود. موضوعات موجود در کاتالوگ را می‌توان به عنوان مثال با یک مکان خاص یا نوع حسگر جستجو کرد. رویکرد TDLIoT، که در شکل ۱۲ نشان داده شده است،



شکل ۱۲

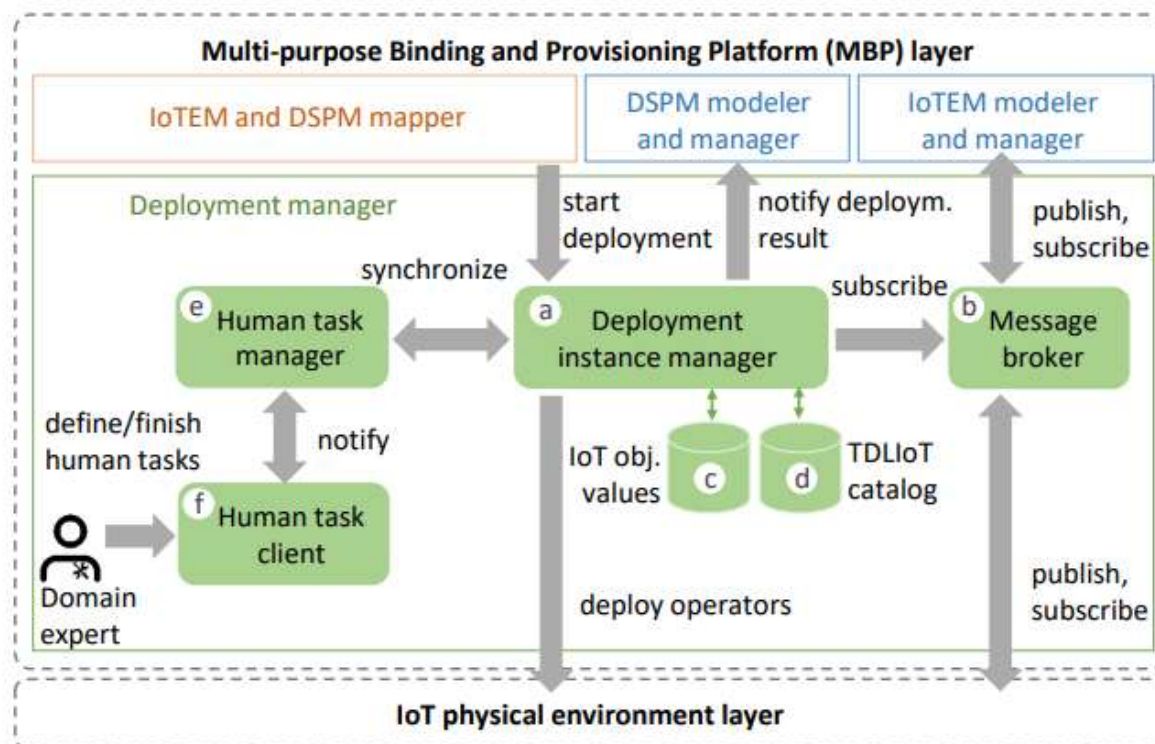
از سه نقش اصلی تشکیل شده است: ارائه دهنده موضوع، مصرف کننده موضوع، و فهرست موضوع. ارائه دهنده موضوع، توضیحات موضوع را بر اساس TDLIoT ایجاد می کند و آنها را در کاتالوگ موضوع منتشر می کند. مصرف کننده موضوع توضیحات موضوع جالب را در کاتالوگ موضوع جستجو می کند و مستقیماً به ارائه دهندگان موضوع متصل می شود تا داده ها را منتشر کند یا داده های منتشر شده در موضوعات مشترک را دریافت کند. در محدوده این پایان نامه، یک کاتالوگ موضوعی TDLIoT ارائه شده است که در آن توضیحات مربوط به اپراتورها ذخیره می شود. بنابراین، این کاتالوگ می تواند توسط توسعه دهندگان خارجی به منظور ایجاد برنامه های کاربردی اینترنت اشیا بیشتر که به داده های قابل دسترس عموم نیاز دارند، به عنوان مثال، در حوزه شهر هوشمند جستجو شود. یک TDLIoT باید حداقل دارای ویژگی های زیر باشد، با این حال، در صورت لزوم می توان آن را با ویژگی های بیشتر برای توصیف یک موضوع با جزئیات بیشتر گسترش داد:

- نوع داده: نوع مقادیر ارائه شده توسط موضوع، به عنوان مثال، Boolean.
 - نوع سخت افزار (اختیاری): نوع سخت افزاری که با موضوع نشان داده می شود، به عنوان مثال، یک سنسور
 - مکان: محل حسگر یا محرک. این شامل نوع مکان، به عنوان مثال، GPS یا نام شهر خاص، و همچنین مقدار مکان، به عنوان مثال، مختصات GPS خاص است.
 - قالب پیام: قالب پیام ارائه شده توسط موضوع، به عنوان مثال، JSON، YAML، یا XML.
 - ساختار پیام: ساختار پیام که به عنوان فرامدل برای درک محتوای آن تعریف شده است. این شامل نوع متامدل است، به عنوان مثال، طرحواره JSON یا طرحواره XML و متامدل خاص.
 - نقطه پایانی پلتفرم: نقطه پایانی پلتفرم اینترنت اشیا که میزبان موضوع است، به عنوان مثال، نقطه پایانی یک واسطه پیام در حال اجرا بر روی یک سرور.
 - مالک: نام ارائه دهنده موضوع.
 - مسیر: مسیر موضوع.
 - پروتکل: پروتکل ارتباطی مورد استفاده، به عنوان مثال، MQTT یا HTTP.
 - نوع موضوع: نوع موضوع، یعنی اشتراک یا فرمان.
 - واحد (اختیاری): واحد داده ارائه شده از طریق موضوع، به عنوان مثال، سانتیگراد اگر موضوع مقادیر دما باشد
- این موجودیت ها می توانند در تعداد دلخواه توصیفات رخ دهند. در مواردی که موضوعات داده های جمع آوری شده را ارائه می دهند، به عنوان مثال، از حسگرهای مختلف.

۴-۶ جزئیات معماری و پیاده سازی مدیر استقرار

در معماری کلی بخش ۳-۳، بخش Deployment manager ابزاری را برای استقرار اپراتورها بر روی اشیاء IoT فراهم می کند. این جزء در شکل ۱۳ نشان داده شده است. استقرار اپراتورهای یک DSPM را می توان از طریق Deployment instance manager بخش a شروع کرد، که به عنوان ورودی طرح نگاشت ایجاد شده از طریق تولید طرح نقشه برداری (ر.ک. بخش ۵-۱) یا ایجاد دستی (ر.ک. بخش ۵-۲) را دریافت می کند. علاوه بر این، پس از تکمیل استقرار DSPM ها، نمونه های در حال اجرا DSPM ها (dDSPM) توسط مدیر نمونه استقرار ایجاد و

مدیریت می شوند. این نمونه‌های در حال اجرا به مؤلفه مدل‌ساز و مدیر DSPM (به بخش ۴-۲-۳ مراجعه کنید)، که از موفقیت آمیز بودن اطلاعات مطلع می‌شود، ارسال می‌شوند.



شکل ۱۳

در رویکرد استقرار خودکار، اپراتورها و نرم افزارهای طراحی شده مورد نیاز آنها بر روی اشیاء IoT نقشه برداری شده نصب، پیکربندی و شروع می شوند. هنگامی که اجرای اپراتورها بر روی اشیاء IoT آغاز می شود، آنها داده ها را منتشر می کنند مانند مقادیر حسگر یا اطلاعات نظارت، به بخش Message broker در قسمت b. بخش Deployment instance manager برای دریافت مداوم مقادیر شیء IoT و مقادیر نظارتی که در مخزن مقادیر شیء IoT بخش c ذخیره می شوند، با Message broker مرتبط می شود. توضیحات نحوه دسترسی و تجزیه خروجی اپراتورهای منتشر شده در کاتالوگ TDLIoT بخش d ذخیره می شود. این کاتالوگ همچنین یک REST API برای جستجوی اپراتورهای در دسترس عموم، به عنوان مثال، مقادیر حسگرهای عمومی را استخراج می کند، ارائه می دهد.

در رویکرد استقرار نیمه خودکار، بخش e Human task manager اقدامات دستی (به عنوان مثال، وظایف انسانی) را از نقشه تطبیقی استنباط می کند و برنامه کاربردی Human task client را از وجود آنها مطلع میکند. هنگامی که وظایف انسانی توسط ورودی متخصصان دامنه در سرویس گیرنده Human task تکمیل شد، به مدیر Deployment اطلاع داده می شود که استقرار اپراتورها را شروع یا ادامه دهد.

بخش Deployment manager تا حدی در MBP به عنوان نمونه اولیه پیاده سازی شده است و همچنین از پیاده سازی های خارجی موجود استفاده می کند. OpenTOSCA به عنوان یک مدیر نمونه استقرار خارجی استفاده می شود، که قادر است به طور خودکار اپراتورهای نقشه برداری را بر اساس استاندارد TOSCA مستقر کند.

۶-۵ کارهای مرتبط

این بخش کارهای مرتبط با استقرار نرم افزار در محیط های IoT را توضیح می دهد. لی و همکاران پیشنهاد میکنند که از TOSCA برای مشخص کردن اجزای اساسی برنامه های کاربردی IoT (مانند میکرو کنترلرها) و پیکربندی آنها استفاده شود تا به کارگیری آنها را در محیط های ناهمگن خودکار کند. بسط های این کار توسط Vögler و همکاران ارائه شده است.

نویسندگان فریمورک LEONORE Framework را برای استقرار و اجرای منطق برنامه های سفارشی به طور مستقیم در اتصال gateway اینترنت اشیا پیشنهاد می کنند. با این حال، برای اینکه Framework بتواند gateway موجود را بشناسد، آنها باید یک عامل تأمین محلی از پیش نصب شده داشته باشند. این عامل با ارائه شناسه منحصر به فرد و داده های مشخصات دروازه (مانند آدرس MAC، مجموعه دستورالعمل و مصرف حافظه) خود را در Framework ثبت می کند. در مقابل، رویکرد این پایان نامه نیازی به اجزای از پیش نصب شده بر روی اشیاء اینترنت اشیا ندارد.

هور Hur و همکاران یک منطق توصیف خدمات معنایی (SSD) و یک معماری سیستم را برای استقرار خودکار دستگاه های IoT در میان افزارهای ناهمگن اینترنت اشیا، با هدف حل مشکلات قابلیت همکاری بین آنها پیشنهاد می کند. هدف این پایان نامه نیز مقابله با مشکلات قابلیت همکاری است، با این حال، یک رویکرد مبتنی بر استاندارد را با استفاده از TOSCA برای استقرار خودکار اپراتورهای محاسباتی در محیط های ناهمگن اینترنت اشیا پیشنهاد می کند.

هیرمر Hirmer و همکاران رویکردی را برای اتصال خودکار دستگاه های اینترنت اشیا با استفاده از میان افزاری به نام پلتفرم مدیریت منابع (RMP) معرفی می کند. RMP ثبت آسان دستگاه های IoT و اتصال آنها از طریق آداپتورها را امکان پذیر می کند. آداپتور قطعه ای از کد است که حاوی منطق خواندن مقادیر حسگر دستگاه های IoT، ارسال مقادیر حسگر به RMP و فراخوانی محرکها است. برای اتصال، اسکریپت های آداپتور به طور خودکار بر روی دستگاه های اینترنت اشیا مستقر می شوند. توسعه RMP، که از TOSCA برای استقرار آداپتورها استفاده می کند، توسط Hirmer و همکارانش نیز توضیح داده شده است.

در مقابل این پایان نامه، هیرمر و همکاران. روی اتصال دستگاه های سخت افزاری تمرکز کنید، در حالی که رویکرد این پایان نامه به علاوه به استقرار اپراتورهای محاسباتی در کل محیط های IoT می پردازد. استقرار خودکار در محیط های اینترنت اشیا را می توان با چندین رویکرد، به عنوان مثال، با استفاده از اسکریپت های Chef، Shell یا Puppet تحقق بخشید. با این حال، برخلاف این رویکردها، رویکردهای مبتنی بر استاندارد در این پایان نامه از TOSCA استفاده می کنند و یک رویکرد عمومی مبتنی بر مدل های توپولوژی و نماد گرافیکی مربوطه را امکان پذیر می سازند

این مدل های توپولوژی بسیار سازگار هستند به گونه ای که اجزای نرم افزاری منفرد یک توپولوژی را می توان به راحتی تعویض کرد، و علاوه بر این، گسترش داد. در روش های دیگر، این نیاز به تلاش زیادی برای انطباق دارد، به عنوان مثال، هنگام ویرایش اسکریپت های آشپز. علاوه بر این، از طریق مفاهیم گره و انواع رابطه، TOSCA سطح انتزاعی بالایی را ارائه می دهد که از قابلیت استفاده مجدد برای استقرار نرم افزار پشتیبانی می کند.

فصل هفتم

نظارت بر DSPM های مستقر شده

۷-۱ مدل سازی تشخیص اختلال

برنامه های کاربردی متن آگاه (Context-aware) در سال های اخیر توجه زیادی را به خود جلب کرده اند، به ویژه در حوزه اینترنت اشیا بخصوص که استخراج محتوای سطح بالا از داده های حسگر خام و سطح پایین، انطباق خودکار و تحقق محیط های اینترنت اشیا خودسازمان یافته را ممکن می سازد. با این حال، چالش های زیادی در رابطه با کسب، مدل سازی و مدیریت اطلاعات زمینه وجود دارد.

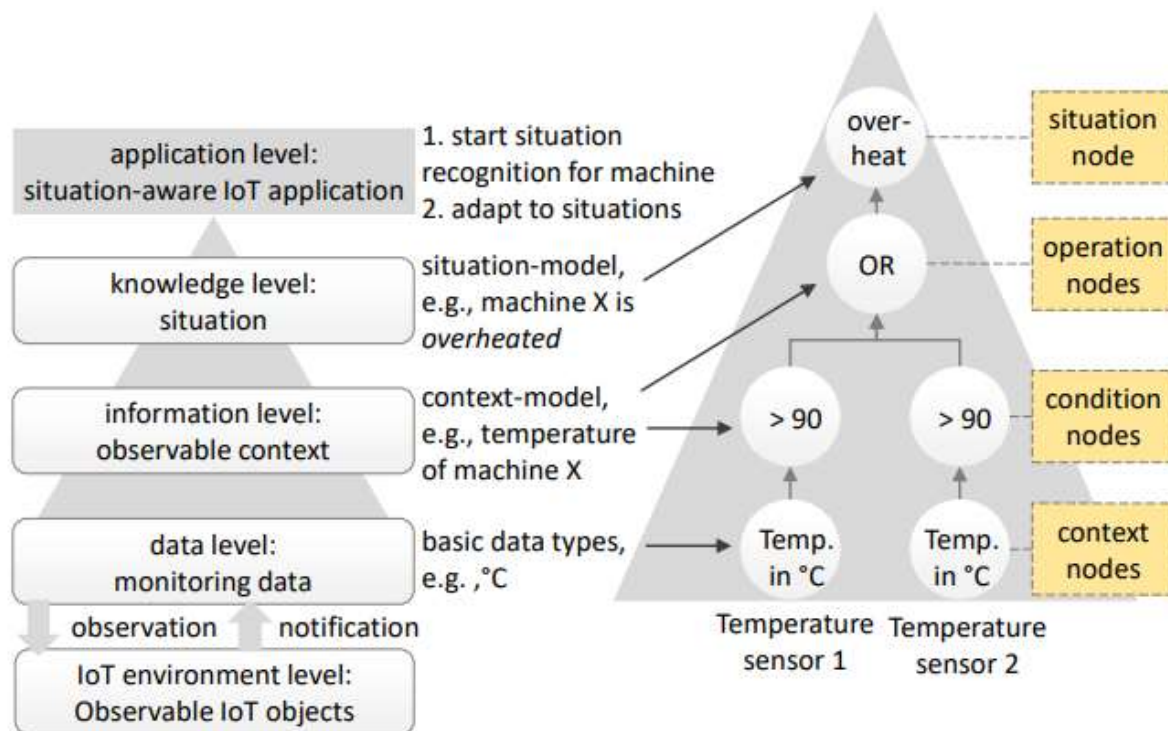
چالش دیگر این است که چگونه می توان به پردازش کارآمد مقادیر زیادی از داده های حسگر و در نتیجه کیفیت خوب دانش زمینه سطح بالا دست یافت. برای این کار، تکنیک های تثبیت شده ای مانند پردازش رویدادهای پیچیده (CEP)، برای پردازش حجم زیادی از داده ها لحظه ای معرفی شده اند.

این پایان نامه از تعریف ارائه شده توسط Dey و Abowd استفاده می کند و زمینه را به عنوان "هر اطلاعاتی که می تواند برای توصیف وضعیت یک موجودیت استفاده شود، که در آن موجودیت می تواند یک شخص، مکان یا شی باشد" توصیف می کند. در نتیجه، چنین اطلاعات زمینه ای را می توان برای استخراج اطلاعات محتوای سطح بالا که موقعیت نامیده می شود استفاده کرد.

در محدوده این پایان نامه، اختلال به عنوان یک وضعیت در نظر گرفته می شود که به عنوان یک اتفاق که ممکن است نیاز به اقدامات اصلاحی داشته باشد تعریف می شود بنابراین در این پایان نامه از تشخیص اختلال با عنوان تشخیص موقعیت نیز یاد می شود.

هیرمر Hirmer و همکاران SitRS را پیشنهاد می کند، یک سرویس تشخیص موقعیت آماده برای ابر که تشخیص موقعیت را بر اساس داده های حسگر خام امکان پذیر می کند. در رویکرد آنها، سنسورها به صورت پویا محدود میشوند و داده های حسگر به روشی مبتنی بر کشف دریافت می شوند. تشخیص موقعیت در بازه های زمانی ثابت با کشیدن داده های حسگر و استخراج موقعیت ها اجرا می شود و بنابراین، تنها برای سناریوهای تشخیص موقعیت ساده مناسب است. SitRS XT، یک سرویس تشخیص موقعیت کارآمد و مقیاس پذیر می باشد و رویکرد هیرمر و همکاران را گسترش می دهد.

با فعال کردن پردازش مداوم داده‌های حسگر از طریق رویکرد مبتنی بر جریان با استفاده از فناوری‌های CEP. بدین ترتیب، مدل‌سازی و اجرای سناریوهای پیچیده‌تر تشخیص موقعیت فعال می‌شود. این پایان نامه از SitRS XT برای تشخیص اختلالات در DSPM های مستقر در محیط های IoT استفاده می کند. SitRS XT داده های نظارتی را در سطوح مختلف پردازش می کند که در شکل ۱۴ در سمت چپ نشان داده شده است.



شکل ۱۴

در سطح داده، فقط داده های نظارتی خام (به عنوان مثال، مقادیر سنسور دما) در دسترس است. این داده‌ها به سطح اطلاعات منتقل می‌شوند تا با اطلاعات مربوط به روابط داده‌های خام با چیزهای دنیای واقعی (مثلاً یک ماشین تولید) افزوده شوند و به این ترتیب به اطلاعاتی در مورد محیط اینترنت اشیا تبدیل شوند. بر اساس مشاهدات پیش زمینه، داده‌های نظارت به منظور استخراج موقعیت‌ها جمع‌آوری و تفسیر می‌شوند که منجر به دانش در مورد محیط اینترنت اشیا می‌شود. این دانش سطح بالا برای برنامه های کاربردی آگاه از موقعیت بسیار مهم است، زیرا می توان آن را در سطح بالاتری از انتزاع پردازش کرد.

در SitRS XT، موقعیت‌ها به عنوان الگوهای موقعیت مدل‌سازی می‌شوند، یک مدل خاص دامنه که از جزئیات پیچیده و فنی انتزاع می‌کند. این مدل شامل اشیاء IoT نظارت شده و شرایطی است که برای شناسایی یک موقعیت خاص باید مطابقت داشته باشند. الگوهای موقعیت بر اساس درختان تجمیع موقعیت (SAT) هستند که نمودارهای منسجم جهت دار هستند که توسط زوایگل و همکاران معرفی شده اند.

در SATها، حسگرها با گره‌های برگ به نام گره‌های زمینه مطابقت دارند و شاخه‌ها از پایین به بالا از طریق ترکیبی از به اصطلاح گره‌های شرطی و گره‌های عملیاتی تا رسیدن به گره ریشه (یعنی گره موقعیت) جمع می‌شوند. یک مثال ساده از یک الگوی موقعیت در شکل ۱۴ در سمت راست نشان داده شده است. شرایطی را برای تشخیص زمانی که دمای یک ماشین تولیدی از آستانه ۹۰ درجه سانتیگراد عبور می کند، تعریف می کند. گره‌های یک الگوی

موقعیت، سطوح پردازش فوق‌الذکر را منعکس می‌کنند: گره‌های زمینه نشان‌دهنده حسگرهایی هستند که یک شی IoT خاص را نظارت می‌کنند که با سطح داده مطابقت دارد. گره‌های زمینه به گره‌های شرطی متصل می‌شوند که روابط داده‌های حسگر را با اشیاء اینترنت اشیا (سطح اطلاعات) برقرار می‌کنند. علاوه بر این، گره‌های شرط، داده‌های نظارتی را بر اساس شرایط تعریف شده فیلتر می‌کنند. گره‌های شرطی را می‌توان توسط گره‌های عملیاتی با استفاده از عملیات منطقی جمع‌آوری کرد تا زمانی که به گره موقعیت رسید، که نشان‌دهنده وضعیتی است که باید شناسایی شود.

ترکیب گره‌های شرط، عملیات و موقعیت با سطح دانش مطابقت دارد، جایی که داده‌های حسگر تجمع، تفسیر و به موقعیت‌ها مشتق می‌شوند. تعریف موقعیت‌ها با استفاده از الگوهای موقعیت، متخصصان حوزه را از ایجاد نمایش‌های پیچیده و اجرایی، مانند پرس و جوهای CEP، آزاد می‌کند. با این حال، چنین نمایش‌هایی هنوز برای استقرار در محیط‌های اجرا مورد نیاز است. ایجاد دستی چنین نمایش‌های پیچیده‌ای نیاز به دانش تخصصی دارد و بنابراین زمان بر و مستعد خطا است.

بنابراین، SitRS XT این پیچیدگی را با تبدیل خودکار قالب‌های موقعیت به نمایش‌های اجرایی مورد نیاز، یعنی پرس و جوهای CEP، کاهش می‌دهد. تبدیل الگوهای موقعیت به پرس و جوهای CEP، و در نتیجه، اجرای تشخیص اختلال بر اساس این نمایش‌های اجرایی در بخش ۷-۲ توضیح داده شده است. در رویکرد SitRS XT فوق‌الذکر برای تشخیص اختلال، فرض بر این است که پرس و جوهای CEP حاصل فقط در زیرساخت‌های فناوری اطلاعات یکپارچه اجرا می‌شوند. با این حال، برای پردازش کارآمدتر داده‌ها، رویکردهای بیشتری برای توزیع پرس و جوهای CEP در محیط IoT مورد نیاز است، به طوری که پردازش داده‌های توزیع شده با مسیرهای ارتباطی کوتاه و کاهش ترافیک شبکه فعال می‌شود.

بنابراین، ما رویکردی را برای ارسال پرس و جو CEP به محیط‌های IoT معرفی کردیم، به طوری که از اجرای تمام پرس و جوهای مورد نیاز CEP فقط در زیرساخت‌های فناوری اطلاعات یکپارچه می‌توان اجتناب کرد. در ادامه، یک سناریوی موردی بر اساس کار هوس و همکاران ارائه شده است، که در آن می‌توان چندین پرس و جو CEP را به مکان‌های مختلف اجرا ارسال کرد (به عنوان مثال، مستقر کرد).

هدف از این سناریوی موردی، نظارت بر یک مرحله تولید در کف کارگاه یک شرکت تولیدی است تا در اسرع وقت اختلالات در مرحله تولید شناسایی شود. در این مرحله تولید، یک کارگر کف مغازه قطعه فلزی را وارد دستگاه می‌کند که آن را به شکل مورد نیاز برش می‌دهد. در این فرآیند، دو مشکل ممکن است رخ دهد: (۱) ابزار برش فلز با گذشت زمان پوسیده می‌شود، یا (ب) قسمت فلزی به اشتباه در دستگاه قرار می‌گیرد، به طوری که فلز را نمی‌توان به درستی برش داد. هر دوی این موارد منجر به یک محصول نهایی اشتباه می‌شود که گاهی اوقات در اواخر فرآیند تولید کشف می‌شود. این می‌تواند باعث هزینه‌های زیادی شود زیرا بسیاری از مراحل باید تکرار شوند یا حتی محصولات باید دور ریخته شوند. در نتیجه، این موارد خطا باید فوراً شناسایی شوند تا در هزینه‌ها صرفه جویی شود. در این سناریو، دو منبع داده وجود دارد، (i) یک حسگر موقعیت و (ii) یک حسگر وضعیت ابزار. سنسور موقعیت یک مقدار بولین را برمی‌گرداند که نشان می‌دهد آیا قطعه فلزی به درستی در دستگاه قرار گرفته است یا خیر. در صورت درست بودن، قطعه فلزی در موقعیت صحیح قرار دارد. در صورت کاذب، قسمت فلزی در موقعیت اشتباه قرار

دارد. سنسور وضعیت ابزار، وضعیت ابزار برش را به عنوان مقدار درصد برمی گرداند، که در آن ٪ به معنای پوسیدگی کامل ابزار است و ۱۰۰٪ ابزار استفاده نشده است. علاوه بر این، برای تحقق این سناریوی موردی، می توان سه پرس و جو CEP مختلف ایجاد کرد تا بتوان آنها را در مکان های مختلف اجرا کرد. با این حال، موتور CEP که این درخواست های CEP را اجرا می کند، باید توزیع شود، مانند ارائه شده توسط Cugola و همکاران.

در پرسش CEP Q۱ در زیر نحوه زبان پردازش رویداد (EPL) نشان داده شده است. این پرس و جو از مقادیر یک سنسور موقعیت به عنوان ورودی خود استفاده می کند و اگر سنسور مقدار false را تولید کند، یک رویداد خروجی ایجاد می کند. برای این کار، طرحی برای جریان رویداد ورودی با نام PositionSensorStream در خط ۱ تعریف میشود. به همین ترتیب، طرحی برای جریان رویداد خروجی با نام ProductionErrorStream در خط ۲ تعریف می شود. متعاقباً، پرس و جو CEP Q۱ در خطوط ۴ و ۵ تعریف می شود.

۱. create schema PositionSensorStream (value boolean);
۲. create schema ProductionErrorStream (value boolean);
- ۳.
۴. @Name('Q۱') insert into ProductionErrorStream
۵. Select * from PositionSensorStream (value=false);

در پرس و جوی بعدی CEP Q۲ میتوان زمانی شرایط ابزار کمتر از ۸۰ درصد شود، یک رویداد خروجی تولید شود.

۱. create schema ConditionSensorStream(value integer);
۲. create schema ProductionErrorStream(value boolean);
- ۳.
۴. @Name('Q۲') insert into ProductionErrorStream
۵. Select * from ConditionSensorStream(value<۸۰);

در نهایت پرس و جو CEP Q۳، به عنوان یک پرس و جو تجمعی عمل می کند که از رویدادهای خروجی تولید شده توسط پرس و جوهای Q۱ و Q۲ به عنوان ورودی استفاده می کند.

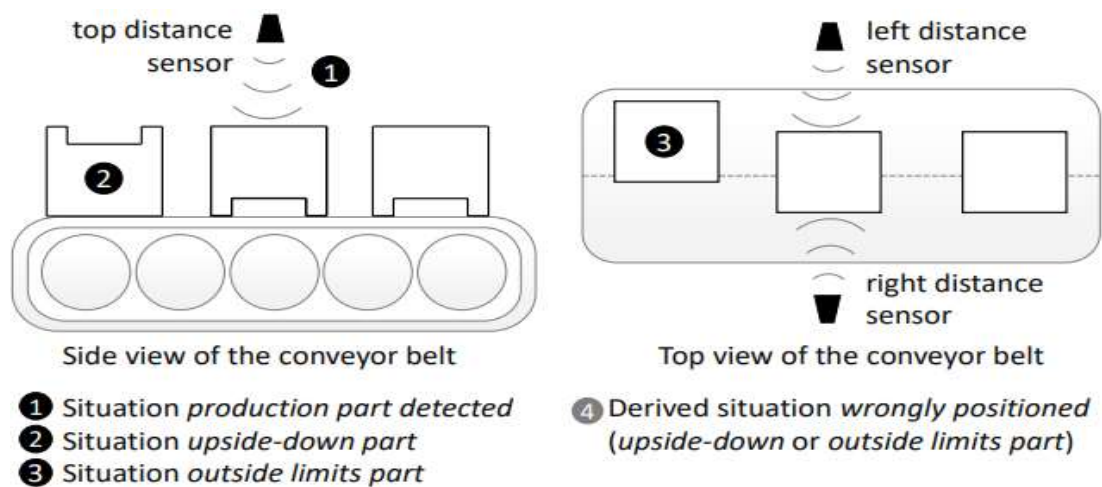
۱. create schema ProductionErrorStream(value boolean);
۲. @Name('Q۳') select count(*)
۳. From ProductionErrorStream.win:time(۱۰sec)
۴. Having count(*)>۱

در Q۳ بررسی می کند که آیا Q۱ یا Q۲ بیش از یک رویداد را برای یک پنجره زمانی ۱۰ ثانیه ای ایجاد می کند. پنجره زمانی برای جلوگیری از تشخیص رویدادهای مثبت کاذب به دلیل نقاط پرت استفاده می شود. فقط اگر چندین رویداد در طول این پنجره زمانی تولید شود، می توان مطمئن شد که یک خطای تولید واقعاً رخ داده است. علاوه بر این، یک سرویس اعلان وجود دارد که به عنوان سینک داده عمل می کند، که رویدادهای Q۳ را دریافت می کند و به فرد مسئول برای مقابله با خطای رخ داده اطلاع می دهد، به عنوان مثال، یک مهندس تعمیر و نگهداری که می تواند قطعه تولید آسیب دیده را جابگزین کند، یا یک کارگر طبقه کارگاه که می تواند قسمت اشتباه را از فرآیند تولید حذف کند. در نهایت، نرم افزار برای اجرای پرس و جوهای CEP همانطور که در فصل ۶ توضیح داده شده است، مستقر می شود که به طور خودکار تشخیص اختلال را شروع می کند.

۲-۷ اجرای تشخیص اختلال

این بخش نحوه اجرای تشخیص اختلال را بر اساس مفاهیم توضیح داده شده در بخش ۱-۷ توضیح می دهد. برای این کار، موقعیت‌هایی که قبلاً به عنوان الگوهای موقعیت‌ها مدل‌سازی شده‌اند، ابتدا به نمایش‌های اجرایی و مبتنی بر رویداد، یعنی پرس‌وجوهای CEP تبدیل می‌شوند. سپس این نمایش‌ها توسط موتورهای CEP اجرا می‌شوند، که داده‌های نظارتی ورودی را پردازش می‌کنند و زمانی که اختلالات بر اساس نمایش‌های اجرایی شناسایی می‌شوند، اعلان‌هایی ایجاد می‌کنند.

در شکل ۱۵، نمونه ای انتزاعی از سناریوهای تولید در دنیای واقعی نشان داده شده است که اختلالات در فرآیندهای تولید را به موقع تشخیص می دهد. در این مثال، قطعات تولیدی روی یک تسمه نقاله نظارت می‌شوند تا تشخیص داده شود که چه زمانی اشتباه قرار گرفته‌اند.

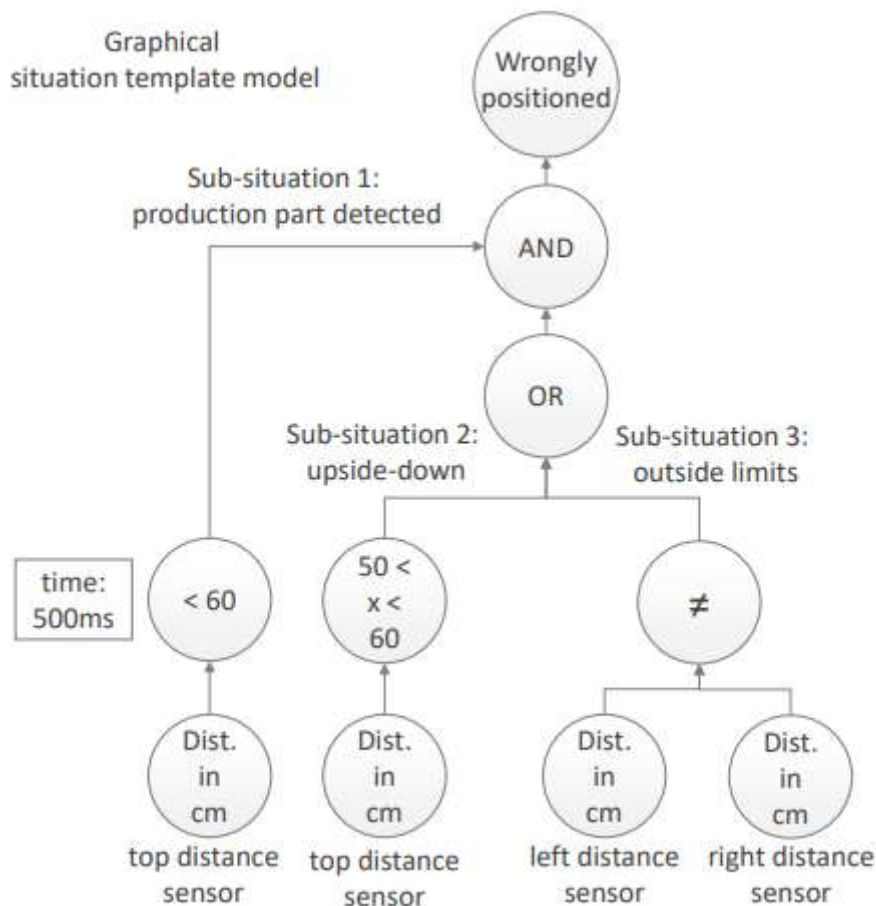


شکل ۱۵

تشخیص اختلال بر اساس داده های تولید شده توسط چندین سنسور فاصله است که به تسمه نقاله متصل شده اند. در این سناریو چهار موقعیت تعریف شده است.

۱. وضعیت تولید : نشان دهنده وجود یک قطعه تولیدی بر روی تسمه نقاله است. این وضعیت به تنهایی لزوماً نشان دهنده اختلال نیست، اما وقوع آن برای موقعیت های تعریف شده زیر ضروری است.
۲. وضعیت وارونه نشان دهنده یک قطعه تولید وارونه است و در نتیجه اختلالی در روند تولید رخ داده است.
۳. وضعیت خارج از محدوده نشان می دهد که قسمت تولید خارج از حدود مجاز به چپ یا راست قرار گرفته است و بنابراین با اختلال در فرآیند تولید مطابقت دارد.
۴. موقعیت مشتق شده به اشتباه ترکیبی از موقعیت های فوق الذکر است و نشان می دهد که یک قطعه تولیدی یا وارونه است یا خارج از محدوده مجاز قرار گرفته است و بنابراین به اشتباه روی تسمه نقاله قرار گرفته است.

در شکل ۱۵، یک الگوی موقعیت ترکیبی از موقعیت های فوق الذکر به تصویر کشیده شده است. این الگوی وضعیت به طور خودکار به یک نمایش اجرایی تبدیل می شود که در پایین نشان داده شده است.



شکل ۱۶

در این مثال، نمایش اجرایی با استفاده از زبان پرس و جو CEP EPL که می تواند توسط موتور Esper CEP اجرا شود، تعریف شده است. با این حال، طیف گسترده‌ای از قالب‌های اجرایی مبتنی بر CEP وجود دارد که می‌تواند توسط این رویکرد استفاده شود.

Select * From pattern

```

[ (every A1_stream=DistanceSensorStream (sensorID='distTop', distance < 60)>(timer:interval (500msec) and
not DistanceSensorStream (sensorID='distTop', distance > 60))) and
(( every A1_stream = DistanceSensorStream (sensorID='distTop',distance>50,distance<60)) or
( every A1_stream=DistanceSensorStream (sensorID='distLeft') -> (A1_stream=DistanceSensorStream
(sensorID='distRight', A1_stream.distance != distance) and not distanceSensorStream(sensorID='distLeft'))))]

```

برای تبدیل خودکار یک الگوی موقعیت به یک پرس و جو CEP، گره‌های الگوی موقعیت به منظور فرموله کردن یک الگوی رویداد پیچیده، که از عبارات الگوی ترکیب شده از طریق عملگرهای منطقی (به عنوان مثال، یا، و) تشکیل شده است، پیمایش می شوند. در این رویکرد، الگوی رویداد پیچیده بر اساس مجموعه‌ای از گره‌های شرطی ساخته می شود که توسط گره‌های عملیاتی جمع می شوند. هر گره شرط مربوط به یک عبارت الگو است، در حالی که یک گره عملیاتی مربوط به یک عملگر منطقی است.

برای ساختن عبارت الگو برای گره شرط، شناسه حسگر نظارت شده و نوع حسگر از IoTEM بازیابی می‌شوند. برای ترسیم اینکه کدام حسگر فیزیکی برای یک شرایط خاص در الگوی موقعیت استفاده می‌شود، نقش حسگر، به عنوان مثال، "حسگر فاصله بالا" در گره زمینه مشخص می‌شود و تبدیل حسگر ثبت شده را با این نقش بازیابی می‌کند. دستور زیر ساختار یک عبارت الگو را بر اساس یک گره شرط نشان می‌دهد.

```
conditionNode_patternExpression=<sensor_type_stream>
(sensor_id='<monitored_sensor_id>',
sensor_role='<contextNode_sensor_role>',
<conditionNode_condition>)
```

در شکل ۱۶ در پایین، پرس و جو CEP برای تشخیص موقعیت اشتباه نشان داده شده است. این پرس و جو CEP پیچیده است و بنابراین ایجاد دستی دشوار است. علاوه بر این، پرس و جوهای CEP ممکن است بسته به پیچیدگی موقعیتی که باید تشخیص داده شود، شلوغ شوند. با ارائه تبدیل خودکار از الگوهای موقعیت به پرس و جوهای CEP، متخصصان دامنه از بار ایجاد چنین پرس و جوهای پیچیده CEP خود رها می‌شوند. در نهایت، تشخیص اغتشاش با استقرار جستجوهای CEP حاصل در موتور اجرای CEP آغاز می‌شود.

این پایان نامه کارشناسی ارشد یک زبان پرس و جو انتزاعی را ارائه می‌دهد که ویژگی‌های مشترک CEP را در بین موتورهای مختلف CEP بررسی شده بیان می‌کند، در نتیجه، این پایان نامه علاوه بر استفاده از الگوهای موقعیت برای تشخیص موقعیت، مدل سازی با استفاده از این زبان پرس و جو انتزاعی را نیز امکان پذیر می‌کند. شبیه به الگوهای موقعیت، پرس و جوهایی که با استفاده از زبان پرس و جو انتزاعی طراحی شده مدل سازی می‌شوند نیز به جستارهای CEP تبدیل می‌شوند که می‌توانند توسط موتورهای CEP خاص اجرا شوند. این امکان پشتیبانی از محیط‌های اجرایی مختلف را فراهم می‌کند و از وابستگی به یک موتور اجرای CEP خاص (قفل فروشنده) اجتناب می‌کند.

۷-۲-۱ سفارشی سازی و تهیه موتورهای CEP

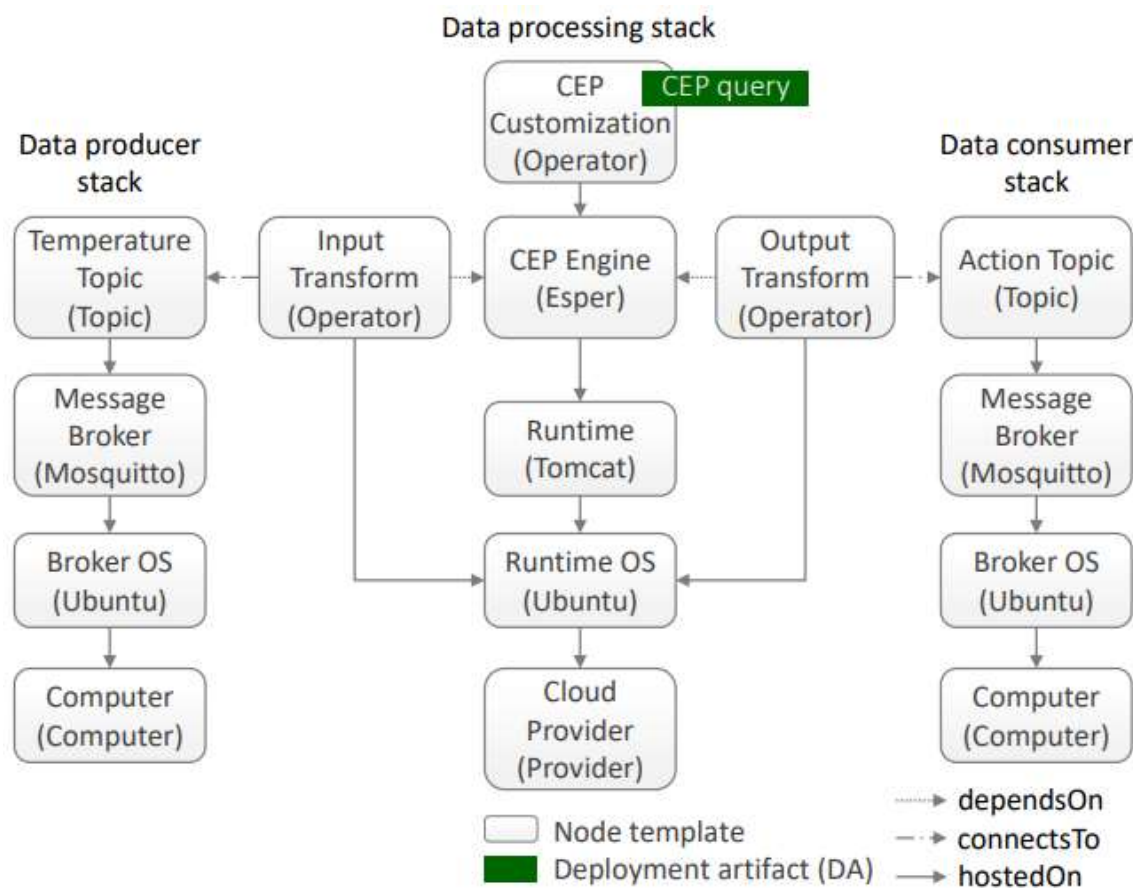
نرم‌افزارهایی که قابلیت‌های CEP را ارائه می‌کنند، عبارتند از Esper, flowthings.io, FIWARE CEP GE یا Odysseus. علاوه بر این، رویکردهای بسیاری برای ارائه موتورهای CEP به روشی عمومی وجود دارد، مانند Docker, Amazon AWS, Ansible یا Vagrant.

با این حال، رویکردهای عمومی که امکان ارائه موتورهای استاندارد CEP را فراهم می‌کنند، فاقد سفارشی سازی مورد نیاز حوزه اینترنت اشیا هستند. به طور دقیق تر، محیط‌های اینترنت اشیا از نظر اشیاء، برنامه‌های کاربردی و درخواست‌های پیوسته برای پردازش داده‌ها، بسیار ناهمگن هستند. در نتیجه، استفاده از خدمات ابری استاندارد برای چنین موتورهای CEP نیاز به تلاش سفارشی سازی بالایی دارد.

این مراحل سفارشی سازی عبارتند از: (i) پیکربندی موتور CEP، (ii) اتصال منابع داده و مخازن با نوشتن و استقرار کد اپراتور پیچیده، و (iii) استقرار جستجوهای CEP.

وقتی این مراحل به صورت دستی انجام شوند، خسته کننده و مستعد خطا هستند. برای مقابله با این مسائل، رویکردی را برای سفارشی سازی و ارائه موتورهای CEP، از جمله محیط‌های IoT، اپراتورهای مورد نیاز و جستارهای

CEP ارائه می‌کنیم. این رویکرد منجر به کاهش زیادی در تلاش سفارشی‌سازی هنگام استفاده از CEP در محیط‌های IoT می‌شود. علاوه بر این، چنین رویکرد سفارشی‌سازی شده، امنیت داده‌ها را از طریق ایجاد نمونه‌های ثابت و غیرقابل تغییر موتورهای CEP، مشابه نماها در پایگاه‌های داده، افزایش می‌دهد. این رویکرد مبتنی بر یک مدل توپولوژی TOSCA مستقل است، مدل توپولوژی باید شامل تمام اجزای نرم افزاری لازم برای راه اندازی موتور CEP باشد. چنین مدل توپولوژی در شکل ۱۷ نشان داده شده است.



شکل ۱۷

در این مثال، یک سناریوی ساده‌شده سیستم HVAC مدل‌سازی می‌شود، که در آن دمای یک اتاق به طور مداوم نظارت می‌شود تا زمانی که دما از منطقه آسایش حرارتی فراتر می‌رود یا کمتر می‌شود، واکنش نشان دهد. سفارشی‌سازی و تهیه موتورهای CEP حداقل به اجزای زیر نیاز دارد:

- (۱) یک موتور CEP برای پردازش و جمع‌آوری داده‌های ورودی، (۲) جستارهای CEP در یک زبان پرس و جو سازگار، که نحوه پردازش داده‌های ورودی را برای محاسبه بالاتر توسط موتور CEP تعریف می‌کند. -موقعیت‌های سطح بر اساس داده‌های سطح پایین، (۳) تولیدکنندگان داده، که داده‌های سطح پایین را به موتور CEP ارائه می‌کنند، و (۴) مصرف‌کنندگان داده، که موقعیت‌های سطح بالاتر به دست آمده توسط موتور CEP را دریافت و پردازش می‌کنند.

بنابراین، توپولوژی به سه پشته تقسیم می شود: پشته تولید کننده داده، پشته پردازش داده حاوی موتور CEP و پرس و جویهای CEP، و پشته مصرف کننده داده. پشته تولید کننده داده شامل یک دستگاه اینترنت اشیا، یک حسگر دما و زیرساختی است که از طریق یک واسطه پیام به مقادیر حسگر دسترسی پیدا می کند. به عنوان مثال، مقادیر دما توسط یک سنسور متصل به Raspberry Pi اندازه گیری می شود، که اپراتور را برای استخراج این مقادیر و ارسال آنها به موضوع خاصی که در یک کارگزار پیام میزبانی شده است، اجرا می کند. در شکل ۱۷، الگوهای گره برای شی IoT و عملگر استخراج به دلایل ساده حذف شده اند. نمونه ای از پشته تولید کننده داده شامل این الگوهای گره در شکل ۸ نشان داده شده است. پشته پردازش داده نشان داده شده در وسط شکل ۱۷ شامل زیرساخت و موتور CEP است که مقادیر حسگر را نظارت و پردازش می کند.

این پشته می تواند به دو صورت ایجاد شود: (۱) مدل سازی موتور CEP که بر روی زیرساخت و اجزای پلت فرم خود میزبانی می شود یا (۲) به عنوان یک سرویس، به طور مثال ارائه شده توسط یک ارائه دهنده ابر خارجی، مانند Amazon AWS یا Microsoft Azure.

در حالت اول، پشته توپولوژی معمولاً از هفت الگوی گره تشکیل شده است، همانطور که در شکل ۱۷ نشان داده شده است. با شروع از پایین، یک الگوی گره ارائه دهنده مربوط به ارائه دهنده منابع سخت افزاری است که ماشین های مجازی را ایجاد و اجرا می کند. علاوه بر این، قالب گره سیستم عامل Runtime سیستم عامل ماشین مجازی را مدل می کند، در حالی که الگوی گره Runtime زمان اجرا لازم را مدل می کند. G

یک وب سرور برای موتور CEP که در آن مستقر می شود. در این پایان نامه، رویکرد خود میزبانی فرض شده است تا رویکردی را ارائه دهد که عمومی است و به یک ارائه دهنده ابر خاص وابسته نیست. در ادامه، قالب های گره موتور سفارشی سازی شده CEP به تفصیل شرح داده شده است. الگوی گره موتور CEP نشان دهنده خود سیستم CEP است، به عنوان مثال Esper. این الگوی گره، که در قالب گره های Runtime میزبانی می شود، باید شامل موارد زیر باشد: (۱) یک مصنوع پیاده سازی (IA) برای نصب، پیکربندی و راه اندازی موتور CEP، و (۲) یک ویژگی ارائه دهنده نقطه پایانی API موتور CEP به برای سفارشی سازی، به عنوان مثال، برای فشار دادن رویدادها، استقرار پرس و جوها، و تعریف انواع رویداد استفاده شود. معمولاً، (۳) یک آرتیفکت استقرار (DA) باید ارائه شود که حاوی باینری های نصب کننده های موتور باشد. اگر این DA ارائه نشده باشد، این باینری ها باید به صورت پویا توسط IA بازیابی شوند.

هنگامی که موتور CEP راه اندازی شد، سفارشی سازی موتور CEP توسط الگوی گره سفارشی سازی CEP، که انواع رویداد را تعریف می کند، تحقق می یابد. مانند، رویدادهای داده ورودی و خروجی.

به طور دقیق تر، داده ها بر اساس الگوی گره موضوعی مدل سازی شده ارائه یا مصرف می شوند. مثلاً الگوهای گره Temperature Topic و Action Topic در مدل توپولوژی نشان داده شده در شکل ۱۷.

علاوه بر این، الگوی گره سفارشی سازی CEP حاوی پرس و جویهای CEP سفارشی است که نحوه پردازش داده های ورودی رویدادهای ورودی تعریف شده توسط موتور CEP را تعریف می کند. هر دو تعاریف نوع رویداد و پرس و جویهای CEP به عنوان مصنوعات استقرار، به عنوان مثال، اشیاء یکپارچه، مانند فایل های متنی، که در موتور CEP مستقر

می شوند، نشان داده می شوند. علاوه بر این، الگوی گره سفارشی‌سازی CEP حاوی ویژگی‌هایی است که سفارشی‌سازی‌های اضافی خاص سیستم، مانند (غیرفعال‌سازی) بهینه‌سازی‌های پرس و جو را تعریف می‌کنند. برای اتصال پشته تولیدکننده داده به موتور CEP از طریق الگوی انتشار اشتراک، اپراتور مورد نیاز است که (i) در موضوعات تولیدکننده داده مشترک شود، (ii) داده‌های دریافتی را به قالبی تبدیل کند که موتور CEP درک میکند، و (iii) این را فشار دهد. داده‌ها را از طریق رابط ارائه شده و نقطه پایانی API به موتور CEP تبدیل کرد. برای آن، قالب گره تبدیل ورودی ارائه شده است که شامل چنین عملگر به عنوان یک مصنوع توسعه است. این الگوی گره به الگوی گره موضوع دما وصل می‌شود و به الگوی گره موتور CEP بستگی دارد، زیرا نیاز به ارائه نقطه پایانی API موتور CEP برای انتقال رویدادها به آن دارد. علاوه بر این، الگوی گره حاوی یک آرتیفکت پیاده‌سازی است که این مصنوعات استقرار را در زمان اجرا مربوطه مستقر می‌کند. در مثال نشان داده شده، این زمان اجرای موتور CEP است.

با این حال، اگر قالب گره تبدیل ورودی به نوع متفاوتی از زمان اجرا نیاز داشته باشد، می‌توان یک الگوی گره اضافی مدل‌سازی کرد. مشابه با اتصال پشته تولیدکننده داده، یک اپراتور دیگر لازم است تا اتصال پشته مصرف‌کننده داده به موتور CEP را درک کند که (i) وضعیت حاصل را که توسط موتور CEP بر اساس جستارهای CEP محاسبه شده است، دریافت می‌کند، (ii) آن را به قالب داده‌ای تبدیل می‌کند که کارگزار پیام می‌فهمد، و (iii) آن را در موضوع مصرف‌کننده داده منتشر می‌کند.

بنابراین، قالب گره تبدیل خروجی ارائه شده است که شامل چنین عملگر به عنوان یک مصنوع توسعه است. این الگوی گره همچنین ممکن است به چندین الگوی گره موضوعی (به عنوان مثال، موضوع اقدام) متصل شود و به الگوی گره موتور CEP بستگی دارد، زیرا به نقطه پایانی API موتور CEP نیز نیاز دارد که اپراتور موقعیت‌های مشتق شده را از آن دریافت می‌کند.

شبیه به قالب گره تبدیل ورودی، تبدیل خروجی همچنین حاوی یک مصنوع پیاده‌سازی مربوطه است که استقرار این اپراتور را در زمان اجرا مناسب انجام می‌دهد. مدل‌سازی موتور CEP به عنوان یک سرویس ارائه شده توسط یک ارائه‌دهنده خارجی کمی با مدل در شکل ۱۷ متفاوت است.

قالب‌های گره سیستم‌عامل Runtime و Runtime نیازی به مدل‌سازی ندارند، با این حال، زیرساخت‌های قالب‌های گره تبدیل ورودی و تبدیل خروجی هنوز باید فراهم شود. مانند قبل، آنها می‌توانند با استفاده از نقطه پایانی API قالب گره CEP Engine با موتور CEP ارتباط برقرار کنند.

به طور خلاصه، برای ایجاد پشته پردازش داده در مدل توپولوژی TOSCA، حاوی موتور سفارشی CEP، اجزای ذکر شده در بالا باید مدل‌سازی شده و همانطور که توضیح داده شد، متصل شوند. پشته مصرف‌کننده داده به روشی مشابه پشته تولیدکننده داده کار می‌کند، زیرا بر اساس الگوی انتشار-اشتراک نیز ساخته می‌شود.

مصرف‌کنندگان داده می‌توانند، برای مثال، برنامه‌هایی باشند که در موقعیت‌های محاسبه‌شده توسط موتور CEP واکنش نشان می‌دهند. این پشته شامل یک دستگاه IoT، یک محرک و علاوه بر این، زیرساختی متشکل از یک واسطه پیام است که از طریق آن می‌توان محرک را کنترل کرد. به عنوان مثال، یک محرک هواکش به Raspberry Pi وصل شده است.

در این دستگاه اینترنت اشیا، یک اپراتور کنترل میزبانی می‌شود، که مشترک موضوع اقدام خاص یک واسطه پیام برای استخراج موتورهای CEP می‌شود و یکی دیگر از ویژگی‌های مهم را فعال می‌کند: امنیت داده‌ها. مشابه مفهوم نماهای فقط خواندنی در سیستم‌های مدیریت پایگاه داده رابطه‌ای، این رویکرد قادر است درجه قرار گرفتن در معرض داده‌های اساسی را از طریق این رویکرد سفارشی سازی محدود کند.

این را می‌توان با ممنوع کردن پرس و جو و داده‌های اضافی در موتور CEP و همچنین خروجی اضافی از طریق کپسوله کردن موتور CEP (به عنوان مثال، از طریق مسدود کردن پورت) پس از تهیه آن و فقط اجازه دادن به ارتباط از طریق موضوعات مستقر شده محقق کرد.

علاوه بر این، با انجام این کار، مصرف‌کنندگان داده‌های پردازش‌شده توسط موتور CEP نمی‌توانند نحوه دستیابی به نتایج را بازیابی کنند، به عنوان مثال، ساختار ملموس پرس و جو CEP پنهان می‌شود.

۷-۲-۲ کلاس‌های اختلال (Disturbance classes)

با توجه به ماهیت پویای محیط‌های اینترنت اشیا، ممکن است در صورت بروز اختلال در محیط اینترنت اشیا، پیکربندی مجدد اپراتورهای DSPM مستقر شده نیاز باشد. بخش ۷-۱ ابزارهای مدل سازی تشخیص اختلال را ارائه می‌کند. این بخش یک نمای کلی از اینکه کدام اختلالات مربوط به مدل‌سازی و شناسایی در محدوده این پایان‌نامه است را ارائه می‌کند.

این پایان‌نامه دو کلاس اصلی را برای اختلالات در نظر می‌گیرد: (۱) تغییرات در زیرساخت شبکه محیط IoT، و (۲) تغییرات در DSPM اجرا شده در این محیط IoT.

فهرست زیر لیستی از اختلالات را نشان می‌دهد که باید شناسایی شوند، ولی کامل نیست. این اختلالات می‌تواند از طریق تغییرات در محیط اینترنت اشیا یا در DSPM یک برنامه اینترنت اشیا رخ دهد.

○ تجزیه شی IoT (IoT object breakdown): در صورتی که یک شی IoT کار خود را متوقف کند، اگر شی IoT مربوطه به DSPM مستقر شده (dDSPM) تعلق داشته باشد، مثلاً، اگر شی IoT در حال اجرای یک اپراتور باشد یا اگر یک منبع داده باشد، می‌تواند باعث اختلال شود. برای این، نظارت بر وضعیت اشیاء IoT انجام می‌شود. چنین مکانیزم‌های نظارتی اعلان‌هایی درباره رسیدن مقادیر بحرانی به آستانه یا خرابی‌های شرایط در اشیاء اینترنت اشیا ایجاد می‌کنند.

○ به روز رسانی شی IoT (IoT object update). اگر قابلیت‌های به روز شده دیگر هیچ نیاز DSPM را برآورده نکنند، تغییرات در قابلیت‌ها و ویژگی‌های یک شی IoT ممکن است منجر به اختلال شود. علاوه بر این، اگر یک شی اینترنت اشیا، به عنوان مثال، یک ویژگی مهم، مانند آدرس IP آن، تغییر کند، ممکن است شی اینترنت اشیا غیر قابل دسترس شود یا جریان داده به خطر بیفتد.

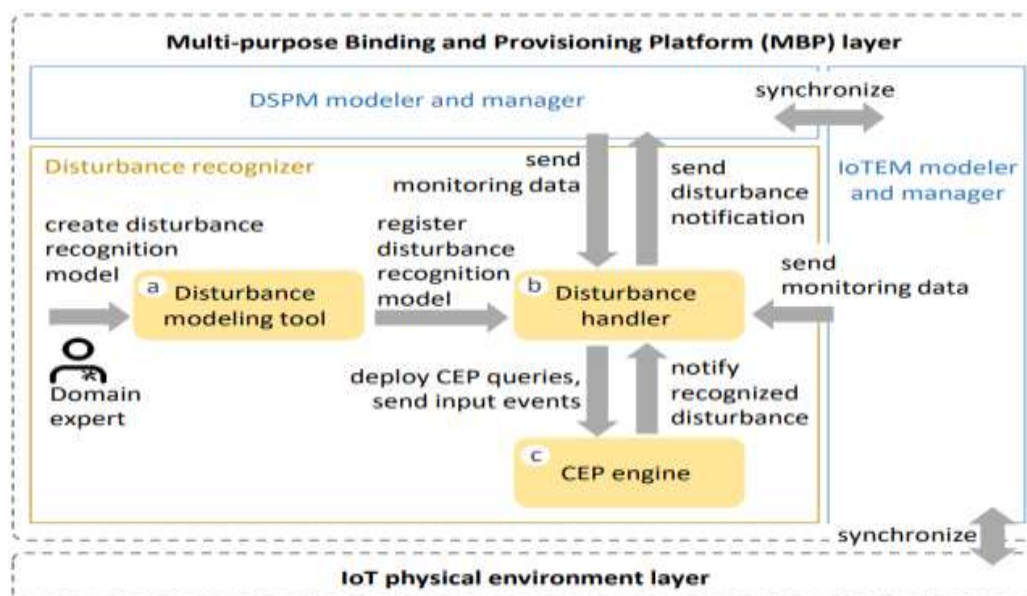
○ کم شدن منابع در اجرا (IoT object running low on resources). اگر یک شی IoT در طول زمان بیش از حد بارگذاری شود یا اگر وضعیت باتری آن کم باشد، باعث شه این گره پردازشی از کار بیفتد، این وضعیت ممکن است منجر به اختلال شود. در این حالت، در صورت امکان، می‌توان به شی اینترنت اشیا منابع بیشتری داد، یا اینکه اپراتور باید به یک شی اینترنت اشیا دیگر نگاشت شود.

- شی IoT به IoTEM اضافه شده است. هنگامی که یک شی IoT جدید به IoTEM اضافه می شود که در آن یک DSPM قبلاً مستقر شده است، در نتیجه، محیط IoT منابع اضافی را فراهم می کند که می تواند دفعه بعد که نقشه برداری از اپراتورها بر روی اشیاء IoT انجام شود در نظر گرفته شود.
- پردازش حذف اپراتور. در صورتی که یک اپراتور پردازش، منبع داده یا سینک داده از یک DSPM حذف شود، باید منابع تخصیص یافته آزاد شود و جریان داده باید بررسی تا مطمئن شود که به خطر نیفتاده است.
- پردازش به روز رسانی اپراتور. تغییرات در الزامات یک اپراتور پردازش می تواند منجر به اختلال شود اگر نیازهای جدید یا به روز رسانی شده دیگر توسط شی IoT تطبیق شده برآورده نشود.
- اپراتور پردازش به DSPM اضافه شد. هنگامی که یک اپراتور پردازش جدید، منبع داده یا سینک داده به یک DSPM مستقر شده اضافه می شود، عنصر جدید باید بر روی یک شی IoT مناسب نگاشت شود.

هنگامی که چنین تغییری تشخیص داده شد، در صورتی که اختلال باشد، اقدامات اصلاحی ممکن می تواند توسط متخصصان دامنه یا تحلیلگران دامنه انجام شود. مانند استقرار مجدد اپراتورهای پردازشی ضروری است (به عنوان مثال، مهاجرت اپراتور). البته حل و اجرای اقدامات اصلاحی برای تشخیص اختلالات بخشی از کار آینده این پایان نامه است. برای این کار، نقشه برداری مجدد کامل از اپراتورهای پردازش و اشیاء IoT باید انجام شود. سپس می توان طرح نقشه برداری قبلی یک dDSPM را با طرح نقشه برداری جدید مقایسه کرد و تفاوت را استخراج کرد. بر اساس این تفاوت، اپراتورهای پردازش را می توان دوباره مستقر کرد و dDSPM را می توان بر این اساس به روز کرد. استقرار مجدد اپراتورهای بدون وضعیت کار ساده تری است، زیرا چنین اپراتورهایی فقط باید دوباره مستقر شوند.

۳-۷ جزئیات معماری و پیاده سازی تشخیص اختلال

در معماری کلی بخش تشخیص دهنده اختلال ابزاری را برای نظارت بر اشیاء IoT و DSPM های مستقر شده به منظور شناسایی اختلالات در طول پردازش داده ها فراهم می کند که این بخش در شکل ۱۸ نشان داده شده است.



شکل ۱۸

مدل‌سازی اختلال‌هایی که باید شناسایی شوند توسط متخصصان حوزه در ابزار مدل‌سازی اختلال بخش (a) انجام می‌شود، که اختلالات مدل‌سازی‌شده را در کنترل‌کننده اختلال بخش (b) ثبت می‌کند. کنترل‌کننده اختلال، مدل‌های تشخیص اختلال را به جستارهای CEP تبدیل می‌کند (شکل ۱۶)، که روی موتور بخش (c) CEP مستقر شده‌اند. علاوه بر این، کنترل‌کننده اختلال داده‌های نظارتی را در مورد محیط اینترنت اشیا و اپراتورهای پردازش دریافت می‌کند. این داده‌های نظارتی به رویدادهای ورودی CEP تبدیل شده و به موتور CEP ارسال می‌شوند.

هنگامی که موتور CEP یک اختلال را تشخیص داد، به کنترل‌کننده اختلال اطلاع می‌دهد، که اعلان‌های مربوط به اختلالات را به مؤلفه مدل‌ساز و مدیر DSPM (به بخش ۴-۲-۳ مراجعه کنید) و به داشبورد MBP ارسال می‌کند. جزء تشخیص اختلال به طور نمونه اولیه به عنوان بخشی از MBP پیاده‌سازی شده است.

بخش ۸-۲ مروری بر عملکردهای MBP می‌دهد. ابزار مدل‌سازی ۱ Disturbance در جاوا اسکریپت پیاده‌سازی شده است و از کتابخانه jQuery استفاده می‌کند. مدل‌های تشخیص اختلال ایجاد شده در پایگاه داده MongoDB ذخیره می‌شوند. کنترل‌کننده اختلال، مدل‌های تشخیص اختلال را به جستارهای CEP تبدیل می‌کند که می‌توانند توسط ۱ Esper CEP engine پردازش شوند. کنترل‌کننده Disturbance در جاوا در سمت سرور MBP پیاده‌سازی شده است. بخش ۸-۱ معماری یکپارچه‌سازی تمام اجزای معماری را ارائه می‌دهد و نشان می‌دهد که چگونه آنها با هم تطبیق می‌یابند.

۴-۷ کارهای مرتبط

این بخش کار مرتبط با شناسایی موقعیت در محیط‌های IoT را شرح می‌دهد. بسیاری از رویکردها وجود دارند که از هستی‌شناسی‌ها برای تشخیص موقعیت استفاده می‌کنند با این حال، این رویکردها یا بر روی سناریوهای مورد استفاده خاص متمرکز هستند یا نمی‌توانند کارایی مناسب برای سناریوهای بحرانی بلادرنگ را ارائه دهند به عنوان مثال، در کارخانه‌های هوشمند.

این محدودیت‌ها در مورد کارایی در رویکردهای یادگیری ماشینی نیز رخ می‌دهد. در مقابل، رویکرد در این پایان‌نامه با تشخیص موقعیت‌ها در میلی‌ثانیه به جای ثانیه یا حتی دقیقه. این امکان کاربرد را در سناریوهای دنیای واقعی حساس زمانی، مانند کارخانه‌های هوشمند، که در آن‌ها زمان‌های تشخیص سریع از اهمیت حیاتی برخوردار است را ممکن می‌سازد.

چندین سیستم تشخیص موقعیت با استفاده از پردازش رویداد پیچیده در استفاده از هستی‌شناسی‌ها را برای مشخص کردن و تشخیص رویدادهای پیچیده پیشنهاد می‌کنند که وقوع آن‌ها را می‌توان در پیام‌های دیجیتالی که از شبکه‌های حسگر متعدد پخش می‌شوند، شناسایی کرد. هستی‌شناسی توسعه یافته از طریق یک رابط کاربری قابل دسترسی است، جایی که کاربر رویدادهای مورد علاقه را مشخص می‌کند. سپس مشخصات یک رویداد مورد علاقه به منظور تولید دستورات پیکربندی برای یک سیستم CEP پردازش می‌شود.

سیستم CEP بر جریان‌های داده مشخص شده نظارت می‌کند و اعلان‌هایی را تولید می‌کند که می‌توانند هنگام وقوع رویداد به مشتریان تحویل داده شوند. در این مقاله، رویدادهای پیچیده به طور مستقیم مشخص نمی‌شوند، بلکه به

عنوان موقعیت ها انتزاع می شوند. رویکرد در این پایان نامه همچنین تبدیل مشخصات رویداد (به عنوان مثال، موقعیت های مدل شده) به پرس و جوی های CEP برای یک سیستم CEP را درک می کند. تفاوت این است که این پایان نامه از هستی شناسی برای مدل سازی موقعیت های مورد علاقه استفاده نمی کند. حسن و همکاران پیشنهاد می کند از CEP همراه با غنی سازی پویا از داده های حسگر به منظور تحقق آگاهی از موقعیت استفاده شود. در این رویکرد، موقعیت های مورد علاقه مستقیماً در موتور CEP تعریف می شوند، یعنی کاربر موقعیت های مورد علاقه را با استفاده از زبان های پرس و جو CEP فرموله می کند.

یک جزء غنی سازی پویا، داده های حسگر را قبل از ارزیابی موتور CEP پردازش و غنی می کند. این رویکرد و رویکرد موجود در این پایان نامه به شرح زیر است: هیچ غنی سازی دینامیکی پیچیده ای از داده های حسگر در این پایان نامه انجام نشده است. اطلاعات لازم در مورد سنسور برای تشخیص موقعیت (به عنوان مثال، شناسایی سنسور) در حداقل نگه داشته می شود. این اطلاعات همراه با خواندن سنسور مستقیماً در اختیار موتور CEP قرار می گیرد و هر مرحله پردازش بیشتر داده های حسگر را انجام می دهد. علاوه بر این، به جای تعریف موقعیت ها به طور مستقیم به عنوان پرس و جوی CEP، که بسته به موقعیت می تواند طولانی و پیچیده باشد،

این پایان نامه موقعیت های مورد علاقه را به عنوان الگوهای موقعیت تعریف می کند. انتزاع ارائه شده از طریق الگوهای موقعیت، استفاده از موتورهای CEP و همچنین استفاده از فناوری های دیگر را برای تشخیص موقعیت ممکن می سازد. علاوه بر این، استفاده از الگوهای موقعیت نیز مرحله مدل سازی موقعیت ها را برای کاربر تسهیل می کند، به طوری که کاربر مجبور نیست با پیچیدگی فرمول بندی پرس و جوی CEP سروکار داشته باشد.

فرمول پرس و جوی CEP توسط تبدیل ها مراقبت می شود، که به طور خودکار پرس و جوی CEP لازم را برای یک الگوی موقعیت معین ایجاد می کند. گلوبیفیکاسی و همکاران رویکرد مشابهی را ارائه می دهد که زمینه را از طیف گسترده ای از منابع برای شناسایی موقعیت با استفاده از فناوری های پردازش رویداد یکپارچه می کند. با این حال، آنها هیچ گونه انتزاعی ارائه نمی دهند، به عنوان مثال، کاربران تشخیص موقعیت باید خودشان جستارهای CEP را ایجاد کنند. این امر به خصوص برای کارشناسان حوزه، به عنوان مثال، در کارخانه ها که دانش گسترده ای در زمینه علوم کامپیوتر ندارند، دشوار است.

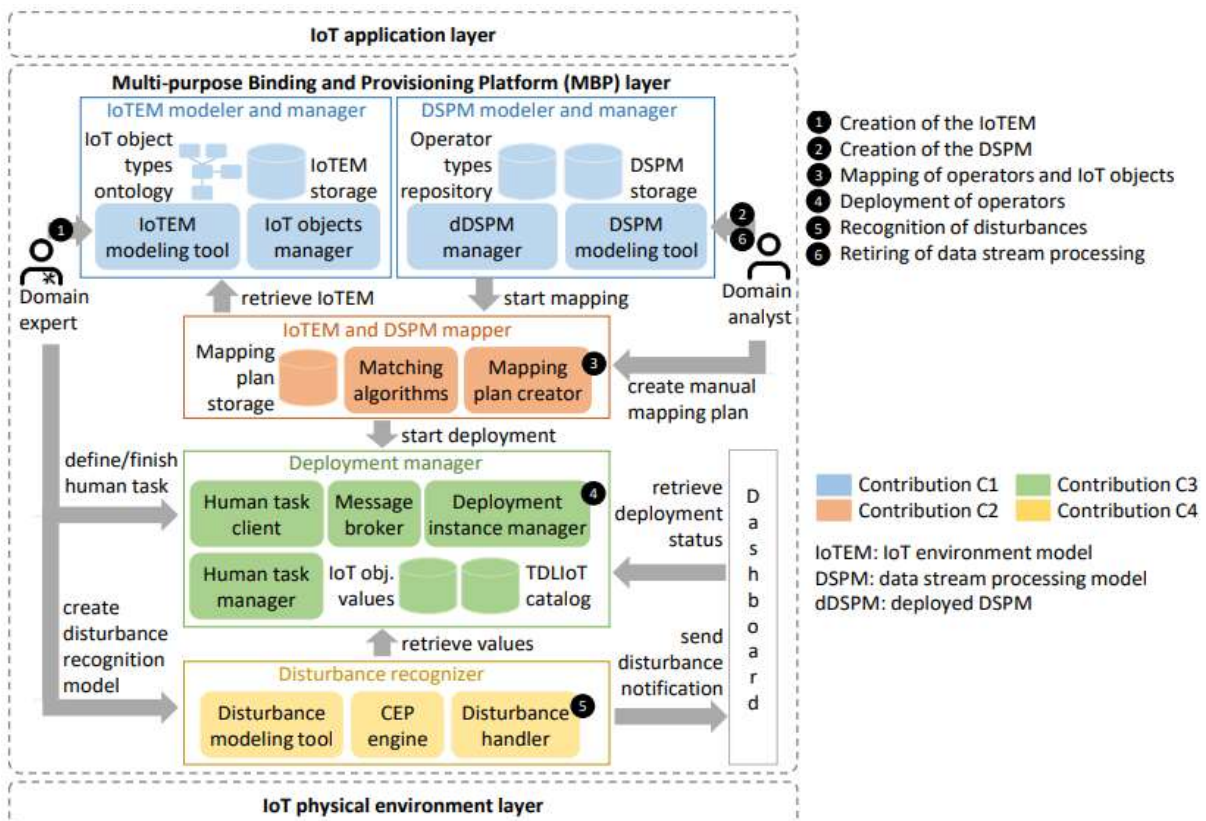
در این پایان نامه، یک انتزاع بر اساس الگوهای موقعیت و یک رابط گرافیکی ارائه شده است که امکان استفاده توسط متخصصان دامنه را بدون دانش لازم از جزئیات فنی، مانند پرس و جوی پردازش رویداد، فراهم می کند.

فصل هشتم

ارزیابی

۱-۸ معماری یکپارچه سازی و نمونه اولیه

شکل ۱۹ معماری دقیق حاصل از این پایان نامه را به تصویر می کشد، که اجزای هر دستاورد را ادغام می کند و نشان می دهد که چگونه آنها با هم تطبیق می یابند. دستاورد ها با رنگ برجسته می شوند و مراحل رویکرد روشمند نیز نشان داده شده است.



شکل ۱۹

اجزای معماری و پیاده سازی های مربوط به هر دستاورد به ترتیب در فصل های ۴ تا ۷ به تفصیل توضیح داده شده است. در معماری کلی (مراجعه کنید به بخش ۳-۳)، دستاورد C1 شامل دو جزء معماری، مدل ساز و مدیر IoT TEM (به بخش ۴-۱-۳ مراجعه کنید)، و مدل ساز و مدیر DSPM (به بخش ۴-۲-۳ مراجعه کنید) را شامل می شود. این

اجزا بیشتر به اجزای کوچکتر تقسیم می شوند و در شکل ۱۹ با رنگ آبی نشان داده شده اند. بخش مدلساز و مدیر IoTEM نقطه ورود رویکرد روشمند (مرحله ۱) است و از متخصصان دامنه در طول ایجاد و مدیریت IoTEM پشتیبانی می کند.

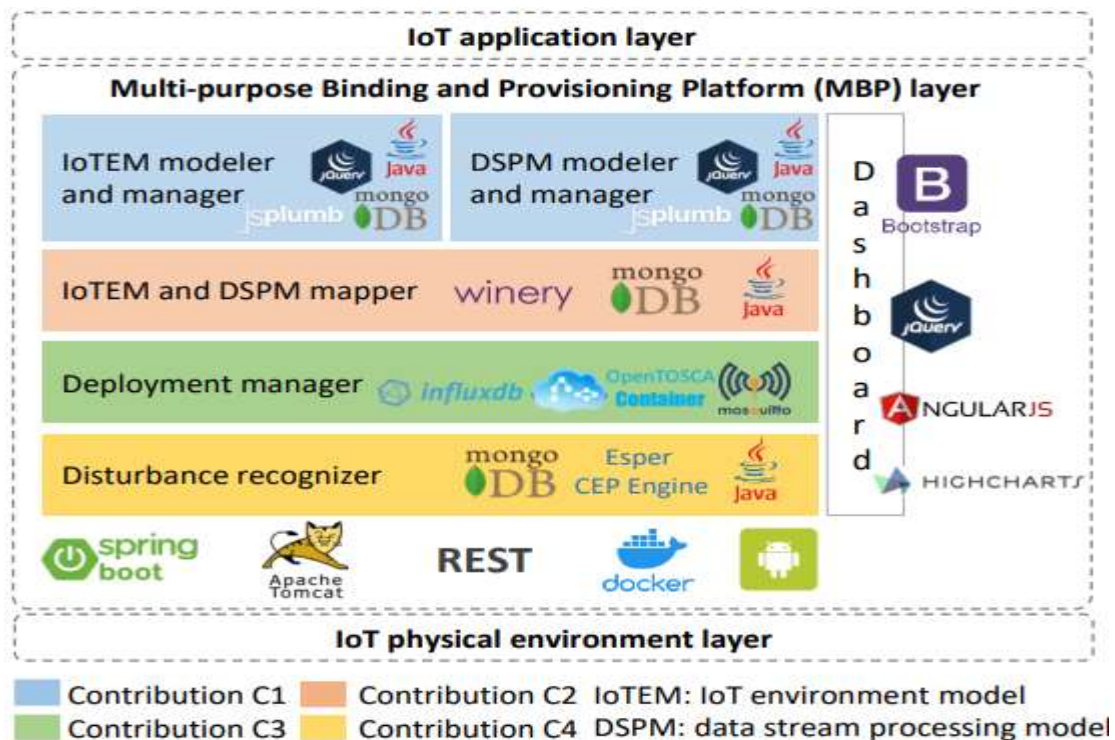
بخش مدل ساز و مدیر DSPM با ارائه ابزاری برای ایجاد و مدیریت DSPM (مرحله ۲)، و بعداً برای توقف DSPM مستقر در محیط اینترنت اشیا (مرحله ۶) از تحلیلگران دامنه پشتیبانی می کند. دستاورد C۲ شامل اجزای معماری IoTEM و DSPM mapper است که از تحلیلگران دامنه در تصمیم گیری درباره محل استقرار اپراتورهای پردازش پشتیبانی می کند.

این جزء معماری بیشتر به اجزای کوچکتر تقسیم می شود و در شکل ۱۹ به رنگ نارنجی نشان داده شده است. این جزء با اجزای معماری مشارکت C۱ برای بازیابی IoTEM و DSPM ارتباط برقرار می کند. ابزاری برای تحقق نقشه IoTEM و DSPM (مرحله ۳) به طور خودکار از طریق الگوریتم ها یا به صورت دستی توسط تحلیلگران دامنه فراهم می کند. C۳ Contribution شامل بخش معماری Deployment Manager است که ابزاری را برای استقرار اپراتورها بر روی اشیاء IoT فراهم می کند (مرحله ۴).

این جزء با رنگ سبز در شکل ۱۹ نشان داده شده است. این کامپوننت طرح نقشه برداری را از مولفه معماری مشارکت C۲ دریافت می کند و بر اساس این نقشه نگاشت استقرار را آغاز می کند. وضعیت فعلی استقرار یک اپراتور را می توان در داشبورد مشاهده کرد. در صورت نیاز به اقدامات دستی توسط استقرار (به عنوان مثال، وصل کردن سنسورها)، این مؤلفه ابزاری را برای متخصصان حوزه فراهم می کند تا وظایف انسانی را تعریف کنند. (به بخش ۶-۲ رجوع کنید)، در مورد وظایف انسانی که باید اجرا شوند مطلع شوند، و وظایف انسانی را به پایان برسانند. بعد از اینکه به صورت دستی اجرا شدند.

دستاورد C۴ شامل شناسایی کننده اختلال جزء معماری است که با رنگ زرد در شکل ۱۹ نشان داده شده است. این مؤلفه ابزاری برای نظارت بر اشیاء اینترنت اشیا و DSPM های مستقر شده به منظور شناسایی اختلالات در طول پردازش داده ها (مرحله ۵) فراهم می کند. این ابزار یک ابزار مدل سازی اختلال را فراهم می کند که کارشناسان حوزه می توانند آن را مدل سازی کرده و شناسایی اختلالات را آغاز کنند. این مؤلفه به طور مداوم مقادیر خروجی اپراتورهای مستقر و مقادیر نظارت بر اشیاء IoT را از مؤلفه معماری مشارکت C۳ بازیابی می کند. این مقادیر به موتور CEP ارسال می شوند، جایی که بر اساس مدل های تشخیص اختلال پردازش می شوند. در صورت شناسایی اختلالات، اعلان های مربوط به اختلالات به داشبورد ارسال می شود، جایی که می توان آن ها را برای کارشناسان دامنه یا تحلیلگران دامنه نشان داد.

در شکل ۲۰، فناوری های نرم افزاری به کار رفته در اجرای نمونه اولیه معماری MBP نشان داده شده است. پیاده سازی MBP عمدتاً از جاوا اسکریپت و انگولار برای رابط کاربری MBP و جاوا برای سرور MBP استفاده می کند. REST API بر روی چارچوب بوت Spring ساخته شده است و کل مؤلفه سرور به عنوان یک برنامه وب در حال اجرا بر روی سرور برنامه Java Apache Tomcat ارائه می شود. MBP را می توان بر روی سیستم عامل های ویندوز، مک یا لینوکس با نصب اجزای نرم افزار مورد نیاز آن به صورت جداگانه یا با یک اسکریپت نصب در لینوکس نصب کرد.



شکل ۲۰

علاوه بر این، MBP را می توان به عنوان یک ظرف Docker اجرا کرد. پس از نصب، رابط کاربری از طریق یک مرورگر اینترنت (به عنوان مثال، کروم یا فایرفاکس) قابل دسترسی است. رابط کاربری MBP بر اساس الگوهای بوت استرپ است و از چارچوب جاوا اسکریپت Angular JS استفاده می کند. نمادها از کتابخانه متریال طراحی گوگل استخراج می شوند. علاوه بر این، Highcharts کتابخانه در داشبورد برای تجسم مقادیر خروجی زنده و تاریخی اپراتورهای مستقر و نمایش داده های نظارتی اشیاء اینترنت اشیا استفاده شد. یک REST API که منعکس کننده همان عملکردهای ارائه شده توسط رابط کاربری MBP است در سرور MBP نیز پیاده سازی شده است.

در مورد مؤلفه مدل ساز و مدیر IoTEM، ابزار مدل سازی IoTEM در جاوا اسکریپت پیاده سازی شده است و از کتابخانه JavaScript jQuery استفاده می کند. jsPlumb Toolkit برای پیاده سازی یک ویرایشگر کشیدن و رها کردن برای مدل سازی محیط های IoT استفاده شده است. مدیر شی IoT در سرور MBP با استفاده از جاوا پیاده سازی می شود. پایگاه داده MongoDB برای ذخیره انواع شی IoT و IoTEM های مدل شده استفاده می شود.

در مورد مؤلفه مدل ساز و مدیر DSPM، ابزار FlexMash به عنوان ابزار مدل سازی DSPM استفاده می شود که توسط Hirmer و همکاران توسعه داده شده است. در محدوده این پایان نامه، رابط گرافیکی FlexMash و مدل زیربنایی مبتنی بر JSON در پایان نامه کارشناسی ارشد انجام شده توسط Chaudhry گسترش یافت. برنامه های افزودنی شامل امکان هاشیه نویسی الزامات در اپراتورهای پردازش و لبه های بین اپراتورها است. علاوه بر این، FlexMash برای اتصال به MBP و امکان وارد کردن منابع و سینک ها از IoTEM گسترش یافت. رابط گرافیکی FlexMash در جاوا اسکریپت پیاده سازی شده و از jQuery و jsPlumb استفاده می کند.

DSPM های مدل شده در MBP در پایگاه داده MongoDB ذخیره می شوند. مدیر dDSPM با استفاده از جاوا در سرور MBP پیاده سازی می شود. مخزن انواع اپراتور مربوط به یک سیستم فایل است که در محل نصب MBP پیکربندی شده است. چندین عملگر در Python و Shell پیاده سازی شده اند که می توان آنها را در پروژه MBP GitHub^۱ یافت. در مورد مؤلفه نقشه بردار IoTEM، DSPM و Winery به عنوان ایجادکننده طرح نقشه برداری خارجی برای رویکرد نقشه برداری دستی استفاده می شود.

در این مورد، نقشه های تطبیق بر اساس استاندارد TOSCA است و در یک سیستم فایل پیکربندی شده برای Winery ذخیره می شود. برای رویکرد نگاشت خودکار، خالق طرح نقشه برداری و دو الگوریتم تطبیق، یک نوع حریص و یک نوع عقبگرد، در سرور MBP در جاوا بصورت پایان نامه کارشناسی توسط اشناپدر پیاده سازی شدند. در این مورد، نقشه های تطبیقی به طور خودکار تولید شده در پایگاه داده MongoDB ذخیره می شوند. در مورد مولفه Deployment Manager، کانتینر OpenTOSCA به عنوان یک مدیر نمونه استقرار خارجی استفاده می شود که قادر است به طور خودکار اپراتورهای نقشه های نقشه بر اساس استاندارد TOSCA را مستقر کند.

در محدوده این پایان نامه، یک پایان نامه کارشناسی توسط Kutger انجام شد که مدیر وظیفه انسانی و مشتری وظیفه انسانی را پیاده سازی کرد تا ظرف OpenTOSCA را برای پشتیبانی از وظایف انسانی فعال کند. مدیر وظایف انسانی مبتنی بر پیاده سازی Wagner است که مربوط به یک برنامه وب جاوا است که روی آپاچی تامکت اجرا میشود. مشتری وظایف انسانی به عنوان یک برنامه تلفن همراه مبتنی بر اندروید پیاده سازی شد.

علاوه بر این، MBP چندین اپراتور استخراج و کنترل آماده برای استفاده را به عنوان اسکریپت های پایتون و شل ارائه می کند که سپس می توانند در MBP ثبت شوند و توسط MBP بر روی اشیاء IoT مستقر شوند. هنگامی که اپراتورها مستقر شدند، با اتصال و انتشار به واسطه پیام، که با استفاده از کارگزار MQTT Mosquitto پیاده سازی می شود، مقادیر را به MBP ارسال می کنند. سپس MBP می تواند مقادیر حسگر را به صورت نمودارهای خطی در داشبورد تجسم کند. مدیریت و پردازش داده در MBP یک معماری مبتنی بر لامبدا را پیاده سازی می کند که در آن داده های زنده و تاریخی را می توان مدیریت و پردازش کرد. برای ذخیره داده های اندازه گیری، یعنی داده های حسگر و داده های مبتنی بر مهر زمانی، از پایگاه داده سری زمانی InfluxDB استفاده می شود.

فراداده های بیشتر، مدل های محیط اینترنت اشیا و مدل های پردازش جریان داده در پایگاه های داده NoSQL MongoDB ذخیره می شوند تا داده های اندازه گیری و ابرداده مربوطه را به وضوح جدا کنند. کاتالوگ TDLIoT به طور نمونه در خارج از MBP به عنوان یک پروژه منبع باز GitHub پیاده سازی شده است.

این در جاوا پیاده سازی شده است و از پایگاه داده MongoDB برای ذخیره توضیحات TDLIoT استفاده می کند. این یک رابط وب پیاده سازی شده در جاوا اسکریپت و یک API REST برای تعامل با کاتالوگ TDLIoT فراهم می کند. در رابطه با مولفه تشخیص اختلال، ابزار مدل سازی اختلال، در جاوا اسکریپت پیاده سازی شده است و از کتابخانه jQuery استفاده می کند. مدل های تشخیص اختلال ایجاد شده در پایگاه داده MongoDB ذخیره می شوند. کنترل کننده اختلال، مدل های تشخیص اختلال را به جستارهای CEP تبدیل می کند، که می تواند توسط موتور Esper

CEP پردازش شود. کنترل کننده Disturbance در جاوا پیاده سازی شده است. در محدوده این پایان نامه، MBP2Go، یک برنامه مشتری موبایل مبتنی بر اندروید که در جاوا برای اتصال به MBP پیاده سازی شده است، توسعه یافته است. MBP2Go یک نمای کلی از اشیاء ثبت شده اینترنت اشیا در MBP ارائه میدهد. می تواند اشیاء IoT را ثبت و حذف کند و مقادیر حسگر فعلی و تاریخی را تجسم کند.

مدل سازی اشیاء اینترنت اشیا با MBP2Go می تواند با اسکن الگوهای کد QR ارائه شده در مخزن MBP2Go GitHub خودکار شود. با اسکن چنین الگوهای کد QR، MBP2Go به طور خودکار ویژگی هایی را پر می کند که امکان استنباط برای نوع شی IoT در حال مدل سازی وجود دارد.

۸-۲ نمای کلی MBP

از زمان رواج اینترنت اشیا، بسیاری از پلتفرم های تجاری و غیرتجاری اینترنت اشیا برای کمک به کاربران غیرمتخصص در مدیریت اشیاء در محیط های اینترنت اشیا توسعه یافتند. با این حال، اتصال و ارائه اشیاء IoT به این پلتفرم ها همچنان برای کاربران غیرمتخصص وظایف بسیار چالش برانگیزی است.

ما اساساً MBP را برای سهولت مدیریت محیط های اینترنت اشیا طراحی کردیم، با این حال، ما همچنین یک گام عمیق تر به سمت حمایت از کاربران در طول اتصال و ارائه محیط های IoT برداشتیم. در بسیاری از پلتفرم های اینترنت اشیا، مانند: Microsoft Azure IoT - OpenMTC - IBM Watson IoT - FIWARE اشیاء به صورت دستی ثبت، متصل شده و در اختیار پلتفرم های اینترنت اشیا قرار می گیرند.

چنین وظایفی پیچیده هستند و به دانش فنی در مورد اشیاء IoT نیاز دارند. یعنی اپراتورها (کد نرم افزار) برای استخراج و ارائه داده های حسگر به برنامه های IoT و همچنین دریافت دستورات کنترل محرک از برنامه های IoT مورد نیاز هستند. چنین اپراتورهایی باید برای هر سنسور و محرک به صورت دستی ایجاد و مستقر شوند. علاوه بر این، عملکرد نظارت باید به صورت دستی نیز پیاده سازی و مستقر شود.

استقرار اپراتورها به صورت دستی مستعد خطا و زمان بر است، زیرا یک متخصص سخت افزار باید اشیاء اینترنت اشیا را پیکربندی کند، اپراتورهای لازم را برای حسگرها و محرک های خاص نصب کند، آنها را متصل کند و رابط های قابل دسترسی برای برنامه های اینترنت اشیا ارائه دهد. در سناریوهای دنیای واقعی، به عنوان مثال، برای تشخیص موقعیت، نیازهای کارایی و دقت بسیار مهم هستند. با این حال، این الزامات را نمی توان از طریق صحافی و تهیه دستی برآورده کرد.

برای مقابله با مسائل فوق، MBP برای پشتیبانی از کاربران در کل چرخه حیات محیط های IoT توسعه داده شد، به طوری که میزان کارهای دستی به حداقل ممکن برسد. این شامل استقرار خودکار، مدیریت و نظارت بر محیط های IoT می شود. عملکردهای اصلی MBP در ادامه توضیح داده شده است.

۸-۲-۱ مدل سازی محیط های اینترنت اشیا

اشیاء محیط IoT را می توان به صورت جداگانه یا به عنوان بخشی از یک محیط خاص اینترنت اشیا در MBP ثبت کرد. گزینه دوم علاوه بر این کاربر را قادر می سازد تا اتصالات بین اشیاء IoT را در محیط IoT مدل کند. در ابزار مدلسازی MBP IoT، اشیاء شامل خواص و اتصالات آنها مشخص شده است.

این ویژگی ها اطلاعات خاصی را در مورد اشیاء IoT، مانند نوع شی IoT، شناسه یا آدرس MAC توصیف می کنند. برای خودکارسازی مدل سازی اشیاء اینترنت اشیا، MBP قالب های QR و یک برنامه تلفن هوشمند مبتنی بر اندروید را برای اسکن این کدهای QR و پر کردن خودکار ویژگی هایی که ممکن است برای شی مدل سازی شده استنباط شود، ارائه می کند.

علاوه بر این، با پیروی از همان روش، اشیاء IoT را می توان به طور خودکار با اتصال به نقطه اتصال Wi-Fi ثبت MBP کشف کرد. یعنی MBP به اتصالات جدید به این هات اسپات پیکربندی شده گوش می دهد و به طور خودکار مدل هایی با ویژگی های استنباط شده برای اشیاء متصل IoT ایجاد می کند.

هنگامی که یک محیط IoT مدل سازی و ذخیره می شود، می تواند به طور خودکار از طریق رابط کاربری MBP ثبت شود. در این مرحله، اطلاعات نظارتی اولیه در مورد اشیاء اینترنت اشیا را می توان از قبل در داشبوردها مشاهده کرد، مانند دسترسی به شبکه، استفاده از CPU، و دمای CPU یک دستگاه.

۸-۲-۲ استقرار اپراتورها در محیط های اینترنت اشیا

فناوری MBP چندین اپراتور استخراج و کنترل آماده برای استفاده را در قالب اسکریپت ارائه می کند که در پروژه MBP GitHub یافت می شود. یکی از اپراتورهای استخراج نمونه، مقادیر اندازه گیری یک سنسور دمای آنالوگ متصل به Raspberry Pi را می خواند.

این اپراتور مقادیر استخراج شده را از طریق MQTT که یک پروتکل ارتباطی Pubsubsubscribe است به MBP ارسال می کند. چنین اپراتورهایی را می توان به سادگی به دستگاه های ثبت شده مرتبط کرد و به ترتیب روی این دستگاه ها مستقر شد. از طریق این رویکرد، حسگرها به طور خودکار به MBP متصل می شوند و مقادیر اندازه گیری شده حسگر را می توان به صورت زنده مشاهده کرد و همچنین به عنوان داده های تاریخی در دسترس است. MBP همچنین به کاربران امکان می دهد تا اپراتورهای خود را ارائه دهند که می تواند در هر زبان برنامه نویسی پیاده سازی شود. MBP فقط به وجود اسکریپت های مدیریت چرخه حیات خاص (به عنوان مثال، نصب، شروع، توقف یا خاتمه) برای اپراتور نیاز دارد تا بتواند به طور خودکار استقرار اپراتورهای تعریف شده توسط کاربر را انجام دهد. منطق کاربردی این اسکریپت های مدیریتی همچنان توسط کاربر قابل تعریف است، به عنوان مثال، مشخص کردن نرم افزار ضروری که باید نصب شود. به این ترتیب، کاربران می توانند اپراتورهایی ایجاد کنند که نیازهای خاص خود را برآورده کنند، مانند استفاده از انواع سخت افزار خاص یا کتابخانه های برنامه نویسی.

۸-۲-۳ نظارت بر محیط های اینترنت اشیا

هنگامی که اشیاء IoT به MBP متصل می شوند، می توانند توسط کاربران از طریق داشبوردهای ارائه شده نظارت شوند. این داشبوردها وضعیت و اطلاعات آماری مربوط به دستگاه ها، حسگرها و محرک ها را نشان می دهند. علاوه بر این، داده های حسگر زنده و داده های حسگر تاریخی را می توان تجسم کرد.

برای تحقق یک نظارت خودکار بر اساس داده های حسگر و فعال کردن محرک ها به طور خودکار بر اساس اختلالات شناسایی شده، MBP ابزاری را برای تشخیص اختلالات بر اساس قوانین تعریف شده توسط کاربر فراهم می کند. چنین قوانینی، که بر اساس الگوی رویداد-شرط-عمل هستند، می توانند در ابزار مدل سازی اختلال MBP تعریف

شوند. این قوانین سطح بالا، مانند، مدل‌های تشخیص اختلال، سپس به صورت داخلی به پرسش‌های پردازش رویداد پیچیده (CEP) تبدیل می‌شوند و با استفاده از سیستم‌های CEP مربوطه ارزیابی می‌شوند. با به کارگیری CEP، MBP از مزیت دستیابی به پردازش داده‌های حسگر کارآمد و به موقع برخوردار است.

۸-۲-۴ نمونه نمایش : دفتر هوشمند

این بخش توضیح می‌دهد که چگونه یک سناریوی ساده اینترنت اشیا، یک دفتر هوشمند، با MBP قابل تحقق است. دفتر به عنوان اتاقی تعریف می‌شود که افراد وظایف کاری خود را در آن انجام می‌دهند. به منظور هوشمند ساختن یک دفتر، می‌توان آن را با قدرت محاسباتی و قابلیت‌های سنجش و عمل از طریق دستگاه‌های IoT، حسگرها و محرک‌ها افزایش داد.

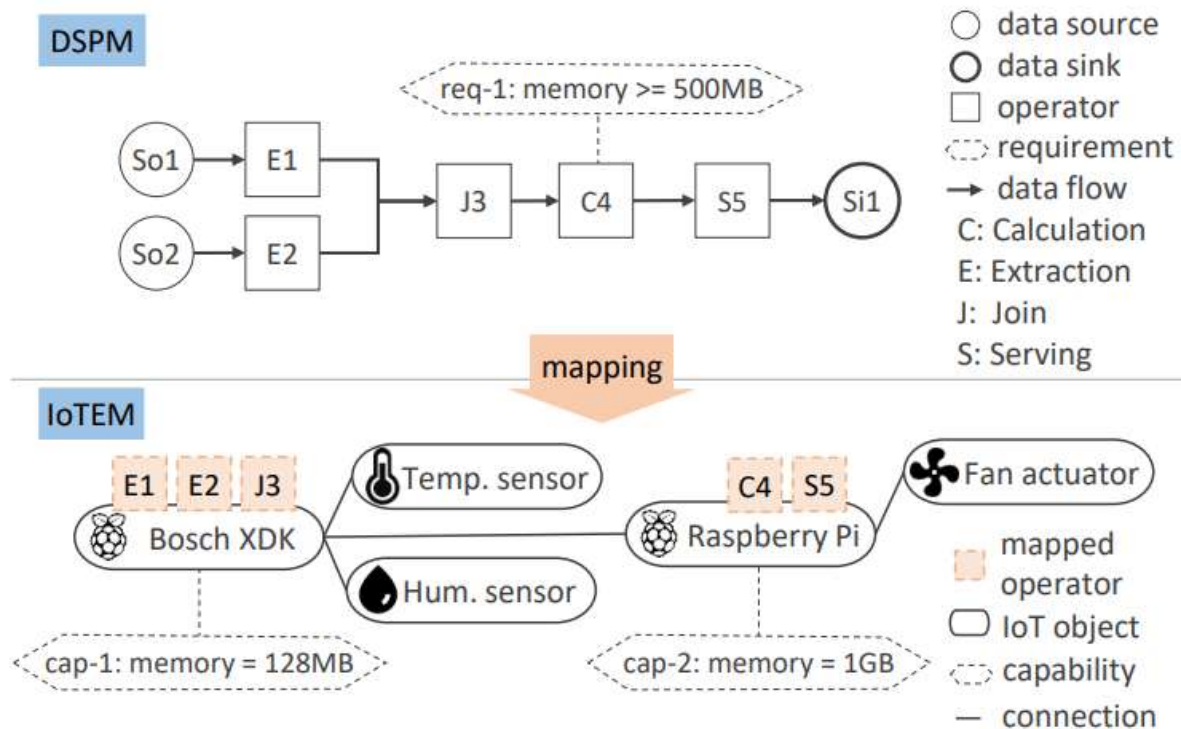
یک روش معمول در سناریوهای دنیای واقعی، ادغام سیستم گرمایش، تهویه، تهویه مطبوع (HVAC) در اتاق‌ها است. هدف چنین سیستمی این است که محیط داخلی را برای سرنشینان راحت نگه دارد و در عین حال وظایفی را بر عهده می‌گیرد که می‌توانند به طور خودکار اجرا شوند. به عنوان مثال، دمای اتاق را می‌توان به طور خودکار برای ساکنان آن بر اساس اهداف تعریف شده توسط کاربر و اندازه‌گیری‌های مداوم حسگر تنظیم کرد. در محیط Lego IoT که در شکل ۲۱ نشان داده شده است، چندین دفتر مینیاتوری Lego با اشیاء مختلف اینترنت اشیا تقویت شده‌اند که در آن بسیاری از برنامه‌های IoT، از جمله یک سیستم HVAC، قابل تحقق هستند.



شکل ۲۱

برای اجرای سیستم تهویه مطبوع، می توان از دو دستگاه اینترنت اشیا استفاده کرد: (i) یک دستگاه Bosch XDK مجهز به هشت حسگر، از جمله سنسورهای رطوبت و دما، و (ii) یک Raspberry Pi، که به یک محرک رله متصل است که یک فن خنک کننده را کنترل می کند.

برای تحقق سناریوی اینترنت اشیا، دستگاه‌های اینترنت اشیا، حسگرهای دما و رطوبت و محرک رله در ابزار مدل‌سازی IoTEM مدل‌سازی شده‌اند (مرحله ۱ شکل ۲۰). IoTEM مدل شده در شکل ۲۲ نشان داده شده است.



شکل ۲۲

پس از این، ابزار مدل‌سازی DSPM (ابزار FlexMash) IoTEM مدل‌سازی شده را وارد کرده و حسگر دما، سنسور رطوبت و محرک رله را به‌عنوان دو منبع داده و یک سینک داده خلاصه می‌کند. سپس یک DSPM حاوی منطق پردازش سیستم HVAC برای این IoTEM مدل‌سازی می‌شود (مرحله ۲ شکل ۲۰).

DSPM از دو عملگر استخراج، یک عملگر اتصال، یک عملگر محاسبه و یک اپراتور سرویس تشکیل شده است. DSPM مدل شده در شکل ۲۲ نشان داده شده است.

پایه سازی عینی این عملگرها اسکریپت‌های Python و Shell هستند که در MBP ذخیره می‌شوند. عملگرهای استخراج برای سنسورهای دما و رطوبت خاص XDK و برای محرک رله در مخزن GitHub MBP ارائه شده است. عملگر اتصال یک مقدار دما و یک مقدار رطوبت را در یک اندازه‌گیری بر اساس یک پنجره زمانی ترکیب می‌کند. اپراتور محاسبات بررسی می‌کند که آیا مقدار دما زیر یا بالاتر از منطقه آسایش حرارتی در داخل دفتر است، به عنوان مثال، از ۲۰ تا ۲۲ درجه سانتیگراد. این اپراتور همچنین بر اساس مقادیر دما و رطوبت محاسبه می‌کند که آیا سطح قالب فعلی به یک منطقه ناسالم رسیده است. اگر دما بالاتر از منطقه آسایش حرارتی باشد یا سطح قالب ناسالم باشد، این اپراتور فرمانی را ایجاد می‌کند که نشان می‌دهد فن کولر باید روشن شود. اپراتور سرویس فرمان‌های

۷۳

OAuth2 پشتیبانی می‌شود. علاوه بر این، MBP مفاهیم مدیریت و مالکیت کاربر را ارائه می‌دهد، به طوری که اشیاء IoT فقط برای صاحبان آنها یا سایر کاربران با مجوزهای دسترسی اعطا شده قابل دسترسی هستند.

هدف اصل مقیاس پذیری بهره‌مندی از فرصت‌های مقیاس‌پذیری ارائه شده در محیط‌های IoT است. این فرصت‌ها در ابعاد مختلفی مانند عملکرد مقیاس‌پذیر، ظرفیت مقیاس‌پذیر و نرم‌افزار مقیاس‌پذیر وجود دارند. عملکرد مقیاس‌پذیر به عملکرد مورد نیاز برنامه‌های اینترنت اشیاء اشاره دارد، که باید با تأخیر کمی بین اندازه‌گیری‌های حسگر و فرمان‌های محرک در نتیجه ارائه شود، حتی زمانی که تعداد اشیاء متصل به پلتفرم IoT افزایش می‌یابد.

برای این کار، MBP از فناوری‌های CEP استفاده می‌کند، که قادر به پردازش مداوم مقادیر زیادی از داده‌ها و پردازش کارآمد و به موقع داده‌های حسگر، به طوری که دستورات محرک را می‌توان در اسرع وقت صادر کرد.

ظرفیت مقیاس‌پذیر به توانایی اشیاء IoT برای افزودن (یا حذف) به محیط‌های اینترنت اشیاء اشاره دارد. MBP مکانیسم‌هایی را برای به‌روزرسانی محیط‌های IoT با افزودن، به‌روزرسانی یا حذف اشیاء ارائه می‌کند، که هم شامل اشیاء سخت‌افزاری (مانند دستگاه‌ها، حسگرها، محرک‌ها) و هم اشیاء مجازی (مانند ماشین‌های مجازی) می‌شود.

در نهایت، نرم‌افزار مقیاس‌پذیر، در میان جنبه‌های دیگر، به مقیاس‌پذیری زیرساخت مدیریت یک پلتفرم IoT اشاره دارد، یعنی توانایی آن برای مدیریت بسیاری از اشیاء مطابق با سناریوهای IoT. با توجه به معماری ماژولار MBP و استفاده از اجزای نرم‌افزاری مقیاس‌پذیر (مانند پایگاه‌های داده مقیاس) همانطور که در بخش ۸-۱ توضیح داده شده است، MBP همچنین می‌تواند این بعد مقیاس‌پذیری را ارائه دهد.

MBP به عنوان یک پروژه منبع باز GitHub در دسترس است و بنابراین، نه اختصاصی است و نه تک‌فروشنده. علاوه بر این، MBP بر اساس استانداردهای ایجاد شده، مانند MQTT، TOSCA، XML، به منظور اطمینان از کاربرد طولانی مدت آن است. علاوه بر این، MBP هیچ محدودیتی برای اتصال اشیاء IoT به MBP ندارد.

از طریق مفاهیم اتصال پویا، اپراتورهای هر نوع شیء IoT را می‌توان ایجاد و در MBP ثبت کرد. MBP چندین عملکرد آماده استخراج و کنترل را در قالب اسکریپت ارائه می‌دهد، اما همچنین به کاربران امکان می‌دهد تا اپراتورهای خود را به هر زبان برنامه‌نویسی دلخواه ارائه دهند.

اصل خودمختاری به استقلال تصمیم‌گیری اشیاء اینترنت اشیاء پس از وقوع خرابی اشاره دارد. MBP ابزاری را برای استقرار اپراتورها بر روی اشیاء IoT فراهم می‌کند، به طوری که درجه‌ای از استقلال اولیه اشیاء IoT از طریق اپراتورها فعال می‌شود. با این حال، پس از شکست‌های شناسایی شده در محیط‌های IoT متصل به MBP، تصمیم‌گیری مورد نیاز برای واکنش به خرابی‌ها عمدتاً توسط خود MBP انجام می‌شود. با این وجود، هنوز رویکردهای پیچیده‌تری برای دستیابی به اهداف این اصل مورد نیاز است و بنابراین، بخشی از کارهای آینده بر اساس مفاهیم این پایان‌نامه خواهد بود.

هدف اصل برنامه‌پذیری دستیابی به یک استقرار بسیار تطبیقی است به طوری که دادن وظایف جدید (یعنی اپراتورها) به یک شیء IoT به صورت خودکار انجام می‌شود. این اصل در MBP از طریق مکان‌یابی اپراتور و مفاهیم استقرار پویا به دست می‌آید، که در آن یک اپراتور می‌تواند به‌طور خودکار به یک شیء IoT دیگر مستقر شود.

هدف اصل چابکی تبدیل حجم عظیمی از داده های سطح پایین به اطلاعات فشرده و سطح بالا است تا به کاربران در تجزیه و تحلیل این داده ها و تصمیم گیری های تجاری کمک کند. علاوه بر این، به توانایی مقابله با محیط های پویا اینترنت اشیا از طریق واکنش سریع به تغییرات اشاره دارد.

MBP چندین رویکرد را برای کمک به کاربران برای شناسایی زودهنگام اختلالات در محیط های IoT و علاوه بر این، انجام اقدامات اصلاحی در اسرع وقت ارائه می دهد. مثال هایی برای چنین رویکردهایی ارائه اطلاعات در سطح بالا از طریق داشبورد، ابزار مدل سازی اختلال برای قوانین تعریف شده توسط کاربر، که واکنش خودکار مبتنی بر قانون را در تشخیص اختلال، و پردازش به موقع داده ها با استفاده از فناوری های CEP را امکان پذیر می سازد، است.

برای تحقق یک نظارت خودکار بر اساس داده های حسگر و فعال کردن محرک ها بر اساس اختلالات شناسایی شده، MBP ابزاری را برای تشخیص اختلالات بر اساس قوانین تعریف شده توسط کاربر فراهم می کند. چنین قوانینی، که بر اساس الگوی رویداد-شرط-عمل هستند، می توانند در ابزار مدل سازی اختلال MBP تعریف شوند.

هدف اصل سلسله مراتب معماری های سلسله مراتبی متشکل از چندین لایه است که در آن هر لایه به مشکلات خاصی در سناریوهای اینترنت اشیا می پردازد. همانطور که در شکل ۲۰ نشان داده شده است، MBP یک معماری لایه ای ارائه می کند، که در آن از لایه پایین تا لایه بالا، هر لایه با سطح متفاوتی از انتزاع مطابقت دارد. برای مثال، تشخیص دهنده اختلال داده های حسگر سطح پایین را پردازش می کند، در حالی که مدل ساز و مدیر DSPM با منطق برنامه های سطح بالا سر و کار دارد.

در نهایت، اصل RAS (قابلیت اطمینان، در دسترس بودن، قابلیت سرویس دهی) به سه جنبه تقسیم می شود. قابلیت اطمینان به عنوان توانایی پلت فرم اینترنت اشیا برای ارائه عملکردهای طراحی شده حتی در شرایط نامطلوب، به عنوان مثال، زمانی که یک شی اینترنت اشیا معیوب می شود، تعریف می شود. در دسترس بودن به مدیریت مستمر و هماهنگ سازی محیط اینترنت اشیا اشاره دارد.

قابلیت سرویس دهی به عملکرد صحیح برنامه های IoT در محیط IoT، به عنوان مثال، از طریق استقرار و تعمیر خودکار اشاره دارد. در سراسر مشارکت های این پایان نامه (ر.ک. فصل های ۴ تا ۷)، نشان داده شده است که چگونه MBP به نگرانی های مربوط به قابلیت اطمینان، در دسترس بودن و سرویس دهی می پردازد.

برای افزایش قابلیت اطمینان، رویکردی برای شناسایی هرچه زودتر اختلالات در فصل ۷ ارائه شده است. علاوه بر این، برای افزایش در دسترس بودن، MBP محیط های اینترنت اشیا و اپراتورهای مستقر را به طور مداوم مدیریت می کند (ر.ک. فصل ۴) و نظارت می کند. در نهایت، فصل های ۵ و ۶ قابلیت سرویس دهی را از طریق چندین مفهوم برای استقرار و استقرار مجدد اپراتورها در محیط های اینترنت اشیا پشتیبانی می کنند.

فصل نهم

نتیجه گیری و کار آینده

مقدمه

در دهه های گذشته، چشم انداز اینترنت اشیا (IoT) بیش از پیش به واقعیت تبدیل شده است و پیشرفت‌ها در فناوری‌های سخت‌افزار و شبکه، وجود محیط‌های IoT حاوی دستگاه‌ها، حسگرها و محرک‌ها را امکان‌پذیر کرده است که می‌توانند برای تحقق برنامه‌های پیچیده متنوع، مانند شهرهای هوشمند، خانه‌های هوشمند، یا کارخانه‌های هوشمند مورد استفاده قرار گیرند.

در محیط‌های اینترنت اشیا، مقادیر زیادی از جریان‌های داده به طور مداوم تولید می‌شود که منجر به چالش‌های بزرگی در زمینه پردازش و مدیریت آنها می‌شود. در بسیاری از رویکردها، داده‌های اینترنت اشیا به زیرساخت‌های ابری منتقل می‌شوند، جایی که پردازش به صورت متمرکز اجرا می‌شود.

با این حال، بسته به برنامه در دست، ممکن است تأخیر و ترافیک شبکه افزایش یابد و علاوه بر این، تأخیر قبل و بعد از پردازش را ایجاد کند اما روش‌های دیگر، پردازش داده‌ها را در محیط IoT اجرا می‌کنند تا از تأخیر و ترافیک شبکه جلوگیری کنند و علاوه بر این، به پردازش به موقع جریان‌های داده دست یابند. برای این کار، قرار دادن اپراتورهایی برای پردازش قبل از ارسال ضروری است.

در دهه‌های گذشته، رویکردهای بسیاری برای مشکل مکان‌یابی اپراتور ایجاد شده اند. بسیاری از آنها مکان‌یابی را بر اساس برآورده شدن الزامات QoS، مانند تأخیر و پهنای باند، تعیین می‌کنند. با این حال، در حوزه اینترنت اشیا، جنبه‌های بیشتری ظاهر شده است که علاوه بر این باید موضوع قرارگیری اپراتور در محیط‌های اینترنت اشیا، مانند ناهمگونی گره‌های پردازش، در نظر گرفته شوند.

رویکردهای فعلی در قرار دادن اپراتور برای محیط‌های IoT، امکان پشتیبانی از الزامات خاص معرفی شده توسط دامنه IoT را ندارند. همچنین معمولاً آنها الزامات غیر کاربردی و تعریف شده توسط کاربر برای برنامه‌های IoT مانند حریم خصوصی داده‌ها و ناشناس‌سازی، امنیت و قابلیت همکاری را در نظر نمی‌گیرند. بنابراین، در این پایان نامه دکتری، رویکردی برای قرار دادن اپراتورهای پردازش جریان داده در محیط‌های اینترنت اشیا ارائه شد که ویژگی‌های حوزه اینترنت اشیا و همچنین الزامات غیر کاربردی و تعریف شده توسط کاربر را در طول تصمیم‌گیری برای قرار دادن اپراتور در نظر می‌گیرد.

برای اینکار، یک محیط IoT و قابلیت های پردازش آن توسط یک مدل محیط اینترنت اشیا (IoTEM) توصیف شده است و منطق تجاری یک برنامه IoT و الزامات آن توسط یک مدل پردازش جریان داده (DSPM) تعریف می شود. سپس این مدل های اطلاعاتی برای فعال کردن تصمیم گیری برای قرار دادن اپراتور برای محیط های IoT به کار می روند، یعنی تصمیم می گیرند که اپراتورهای پردازشی باید بر اساس تطابق الزامات و قابلیت ها در محیط های IoT قرار گیرند. از طریق رویکرد این پایان نامه دکتری، پردازش داده های برنامه های کاربردی اینترنت اشیا را می توان برای موارد استفاده خاص، پشتیبانی از الزامات خاص دامنه اینترنت اشیا و علاوه بر آن، کاربران برنامه های اینترنت اشیا تنظیم کرد.

۹-۱ نتیجه گیری

این پایان نامه دکترای چهار فناوری (C) ارائه می کند که به سؤالات تحقیق می پردازد، و علاوه بر این، مفاهیمی را برای دستیابی به اهداف شرح داده شده در بخش ۲-۱ ارائه می دهد:

C۱: مدل سازی محیط اینترنت اشیا و پردازش جریان داده

C۲: نگاشت DSPM ها بر روی IoTEM

C۳: استقرار اپراتورها در محیط های IoT

C۴: نظارت بر DSPM مستقر شده.

در بخش C۱ (ر.ک. فصل ۴)، دستیابی به اهداف G۲ و G۳ با ارائه IoTEM برای مدل سازی محیط های IoT و DSPM برای مدل سازی منطق تجاری برنامه های IoT حاصل شد.

این فناوری، یک مدل سازی کاربرپسند و آسان از محیط های اینترنت اشیا را از طریق یک ابزار مدل سازی گرافیکی امکان پذیر می سازد که در آن می توان اشیاء ناهمگن اینترنت اشیا، اتصالات آنها و علاوه بر آن، قابلیت های اشیاء و اتصالات اینترنت اشیا را مدل سازی کرد.

از سوی دیگر، مدل سازی پردازش جریان داده ای که نیازهای اینترنت اشیا را پشتیبانی می کند، از طریق ابزار مدل سازی گرافیکی دیگری به دست آمد، که در آن منطق پردازش برنامه های اینترنت اشیا برای موارد استفاده خاص دامنه، از جمله اینترنت اشیا و نیازهای کاربر، مدل سازی می شود.

علاوه بر این، بخش C۲ (ر.ک. فصل ۵) با امکان قرار دادن مبتنی بر الزامات اپراتورهای پردازش در محیط های IoT به هدف G۴ دست می یابد. برای این کار، این فناوری چندین الگوریتم را برای انجام نگاشت مدل های پردازش جریان داده (DSPM) بر روی مدل های محیط اینترنت اشیا (IoTEMS) ارائه می کند، با در نظر گرفتن الزامات اپراتورهای پردازشی که باید توسط قابلیت های اشیاء IoT برآورده شوند.

در بخش C۳ (ر.ک. فصل ۶)، هدف G۵ با ارائه چندین رویکرد استقرار بر اساس استاندارد TOSCA به دست آمد. این رویکردها قادر به مقابله با ماهیت ناهمگون و پویا محیط های اینترنت اشیا هستند و از این طریق به استقرار کارآمد اپراتورها بر روی اشیاء اینترنت اشیا دست می یابند.

علاوه بر این، بخش C⁴ (ر.ک. فصل ۷) با نظارت مستمر محیط‌های اینترنت اشیا و اپراتورهای مستقر با استفاده از تکنیک‌های CEP به‌خوبی تثبیت‌شده، به هدف G⁶ دست می‌یابد، به طوری که اختلالات در اسرع وقت شناسایی می‌شوند. به طور خلاصه، همه اهداف تحت پوشش مشارکت قرار می‌گیرند. فناوری این پایان نامه، پلت فرم IoT Binding and Provisioning Multipurpose (MBP) به عنوان یک نمونه اولیه توسعه داده شده است.

MBP به عنوان یک پروژه منبع باز در چندین کار دانشجویی تحت نظارت در محدوده این پایان نامه دکتری توسعه یافته است. علاوه بر این، مفاهیم MBP به عنوان یک پلت فرم IoT به عنوان یک مقاله نمایشی منتشر شده است و بنابراین برای امکان‌سنجی تایید شده است.

در فصل ۸، مروری بر عملکردهای اصلی MBP ارائه شد و معماری آن در برابر معماری مرجع OpenFog ارائه شده توسط استاندارد IEEE ۱۹۳۴-۲۰۱۸ برای محاسبات ابری ارزیابی شد. در شکل ۲۰، معماری کامل به دست آمده از جمله اجزای معماری منفرد هر فناوری، به تصویر کشیده شده است. فناوری‌ها با رنگ برجسته می‌شوند و مراحل رویکرد روشن‌تر به کارگیری این معماری نیز نشان داده شده‌اند.

مولفه‌های معماری هر فناوری به تفصیل در فصل‌های ۴ تا ۷ توضیح داده شده است. رویکرد روشن‌تر از شش مرحله اصلی تشکیل شده است:

۱- ایجاد مدل محیط اینترنت اشیا (IoTEM)،

۲- ایجاد مدل پردازش جریان داده (DSPM)،

۳- تطبیق اپراتورهای پردازش و اشیاء اینترنت اشیا،

۴- استقرار اپراتورهای پردازش بر روی اشیاء اینترنت اشیا،

۵- تشخیص اختلالات موثر بر پردازش داده‌ها،

۶- توقف و انفصال پردازش داده‌ها.

در رویکرد روشن‌تر، دو نقش اصلی تعریف شده است، متخصص دامنه که مرحله ۱ و بخشی از مرحله ۵ را انجام می‌دهد و تحلیلگر دامنه که مرحله ۲ و بخشی از مرحله ۶ را انجام می‌دهد.

متخصصان دامنه دانش فنی در مورد اشیاء سخت افزاری (یعنی دستگاه‌ها، حسگرها، محرک‌ها)، اشیاء مجازی (یعنی ماشین‌های مجازی) و اتصالات شبکه آنها در یک محیط IoT دارند. علاوه بر این، متخصصان دامنه از نحوه دسترسی به این اشیاء برای استخراج داده‌های حسگر یا ارسال دستورات کنترلی به یک محرک تسلط دارند.

بنابراین، در مرحله ۱، وظیفه اصلی متخصصان دامنه، ایجاد IoTEM‌ها است که گراف‌های هدایت شده حاوی اشیاء اینترنت اشیا به عنوان گره و اتصالات شبکه آنها به عنوان لبه هستند. تحلیلگران دامنه دانش دامنه در مورد پردازش داده‌های تولید شده در محیط اینترنت اشیا دارند، به عنوان مثال، آنها دانش لازم را برای مدل‌سازی برنامه‌های کاربردی اینترنت اشیا مختلف برای موارد استفاده خاص دامنه دارند.

در مرحله ۲، وظیفه اصلی تحلیلگران دامنه ایجاد DSPM‌هایی است که منطق پردازش برنامه‌های کاربردی اینترنت اشیا را نشان می‌دهد. علاوه بر این، آنها می‌توانند پردازش جریان داده یک برنامه IoT را در مرحله ۶ متوقف و منفصل کنند. فناوری‌ها در مجموع دستیابی به هدف G^۱ را امکان‌پذیر می‌کنند، یعنی پردازش به موقع و کارآمد داده‌های اینترنت اشیا را در محیط‌های اینترنت اشیا امکان‌پذیر می‌کنند.

این فناوری ها بر اساس استانداردهای ایجاد شده، به عنوان مثال، XML، TOSCA، MQTT، به منظور اطمینان از کاربرد طولانی مدت آنها، و علاوه بر این، آنها در چندین مجلات، کنفرانس های ملی و بین المللی منتشر شده اند. مشارکت ها با ادغام آنها در پروژه های تحقیقاتی مختلف، مورد ارزیابی قرار گرفتند، که از طریق آن می توان کاربرد آنها را تأیید کرد. این پروژه ها شامل پروژه های تحقیقاتی IC^۴ - SmartOrchestra - SitOPT.

هدف پروژه SitOPT توسعه مفاهیم و روش هایی است که به برنامه های مبتنی بر موقعیت اجازه می دهد تا بتوانند به طور مستقل با محیط پویایی که در آن اجرا می شوند سازگار شوند. پروژه SmartOrchestra با هدف توسعه یک پلتفرم باز برای ترکیب ایمن و هماهنگ سازی مبتنی بر TOSCA خدمات هوشمند برای برنامه های فیزیکی سایبری و علاوه بر این، برای بازاریابی مؤثر چنین خدمات هوشمندی انجام شد. پروژه IC^۴F با هدف توسعه راه حل های ارتباطی ایمن، قوی و بلندرنگ برای صنعت تولید انجام شد. در نهایت، نرم افزار توسعه یافته به عنوان بخشی از این پایان نامه به عنوان پروژه های منبع باز در GitHub در دسترس قرار گرفته است.

۹-۲ کار آینده

در حال حاضر، زمانی که اختلالات در محیط های IoT شناسایی می شوند که نیاز به یک اقدام اصلاحی دارند، تصمیم گیری های جدید اپراتور باید مجدداً محاسبه شوند، که توسط MBP به صورت مرکزی تحقق می یابد. در کار آینده، این رویکرد را می توان برای توزیع منطق تصمیم گیری در محل اپراتور در نمونه های مختلف، از جمله اشیاء اینترنت اشیا، به منظور جلوگیری از یک نقطه شکست (SPOF)، و علاوه بر این، افزایش استقلال اشیاء پس از وقوع خرابی، گسترش داد. بنابراین، اشیاء IoT و اپراتورهای مستقر شده باید با یک مفهوم خودمختاری، همانطور که توسط معماری مرجع OpenFog برای محاسبات ابری (استاندارد ۱۸-۲۰۱۸-۱۹۳۴ IEEE) توصیه می شود، توسعه داده شوند.

به این ترتیب، اشیاء IoT و اپراتورهای مستقر شده قادر خواهند بود به طور مستقل اختلالات را تشخیص دهند و تا حدی یک مکان اپراتور جدید را برای خود محاسبه کنند. علاوه بر این، مفاهیم این پایان نامه را می توان برای فعال کردن تجزیه و تحلیل پیش بینی برای داده های اینترنت اشیا گسترش داد، به عنوان مثال، پیش بینی کرد که دستگاه ها، حسگرها یا محرک های اینترنت اشیا ممکن است معیوب شوند، نیاز به تعمیر و نگهداری داشته باشند، یا سخت افزار نیاز به کالیبره شدن جدید داشته باشد. با فعال کردن چنین پیش بینی هایی، قابلیت اطمینان محیط های اینترنت اشیا را می توان افزایش داد و در نتیجه، اجرای برنامه های اینترنت اشیا در چنین محیط هایی می تواند استحکام و کیفیت نتایج پردازش آنها را بسیار بهبود بخشد.

کار مقدماتی قبلاً در محدوده این پایان نامه توسط نظرسنجی دانشجویی باچارو و همکاران انجام شده است. در نهایت، یکی از جنبه های مهم و به روز پلتفرم های اینترنت اشیا و اشیاء آن این است که چگونه می توان اطمینان حاصل کرد که حداقل امنیت لازم و حفظ حریم خصوصی داده ها را فراهم می کنند. به دلیل ماهیت بسیار بهم پیوسته اینترنت اشیا، اجزای آن مستعد حملاتی هستند که نه تنها مجزا هستند، بلکه می توانند در کل محیط های اینترنت اشیا منتشر شوند. بنابراین، مفاهیم این پایان نامه باید با اقدامات حفظ حریم خصوصی و امنیتی بیشتر گسترش یابد. کار مقدماتی قبلاً در محدوده این پایان نامه توسط نظرسنجی دانشجویی از Glaub و همکاران انجام شده است.

منابع و مراجع

فهرست منابع غیر فارسی و اینترنتی

- ۱) A. Botta, W. de Donato, V. Persico, A. Pescapé. "Integration of Cloud computing and Internet of Things: A survey."
- ۲) A. Buchmann, B. Koldehofe. "Complex Event Processing."
- ۳) A. C. Franco da Silva, P. Hirmer, B. Mitschang. "Model-based Operator Placement for Data Processing in IoT Environments."
- ۴) Asghari, Parvaneh, Rahmani, Amir Masoud, Javadi, Hamid Haj Seyyed. "Internet of Things applications: A systematic review."
- ۵) B. Babcock, S. Babu, M. Datar, R. Motwani, J. Widom. "Models and Issues in Data Stream Systems."
- ۶) D. J. Abadi, D. Carney, U. Çetintemel, M. Cherniack, C. Convey, S. Lee, M. Stonebraker, N. Tatbul, S. Zdonik. "Aurora: a new model and architecture for data stream management."
- ۷) H. Derhamy, J. Eliasson, J. Delsing, P. Priller. "A survey of commercial frameworks for the internet of things."
- ۸) K. Hur, S. Chun, X. Jin, K.-H. Lee. "Towards a Semantic Model for Automated Deployment of IoT Services Across Platforms."
- ۹) L. Atzori, A. Iera, G. Morabito. "The internet of things: A survey."
- ۱۰) M. Blackstock, R. Lea. "Toward a distributed data flow platform for the web of things (distributed node-red)."
- ۱۱) O. Vermesan, P. Friess, P. Guillemin, H. Sundmaeker, M. Eisenhauer, K. Moessner, F. Le Gall, P. Cousin. "Internet of Things Strategic Research and Innovation Agenda."
- ۱۲) T. Binz, U. Breitenbücher, F. Haupt, O. Kopp, F. Leymann, A. Nowak, S. Wagner. "OpenTOSCA – A Runtime for TOSCA-based Cloud Applications."
- ۱۳) V. K. C. Bumgardner, C. Hickey, V. W. Marek. "An Edge-Focused Model for Distributed Streaming Data Applications."

ABSTRACT

Recent advances in various fields, including sensor technologies, networking, and data processing, have made the IoT vision more and more a reality. As a result of these advances, today's IoT enables the development of complex applications for IoT environments, such as smart cities, smart homes, or smart factories, and transforms them into data streams due to the frequent exchange of data.

With this increasing volume of data being processed continuously, there are several challenges such as preventing interference and damage in transient processes that require the study of data-based processing in IoT environments, and on the other hand with We are faced with a heterogeneous distributed network consisting of a variety of hardware and sensors that must be able to process their information, the best environment for processing is the cloud environment.

However, despite the high volume of information and lengthy processing, not all information can be processed in a centralized cloud space, and it is appropriate to perform these processes near the information production site (processing node) and provide a model for implementing this structure as a data stream and system. Heterogeneous and distributed is the main purpose of this doctoral dissertation.

Keywords

Internet of Things, data, data stream, cloud computing, cloud server.

Payam Noor University

Department of Computer Engineering and Information Technology

Seminar Report (M.Sc)

Title:

**A model-based approach for data processing in
IoT environments**

Supervisor:

Dr. Ali Razavi

By:

Majid Lotfi

September ۲۰۲۰