



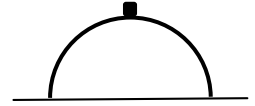
12/9/2013

ore 9:30

FISICA (secondo appello)

Proff. Della Valle, Nisoli, Torricelli

1) Un corpo di massa m , soggetto alla forza peso, scivola su una semisfera di raggio R , partendo dalla sua sommità con velocità iniziale nulla. Supponendo di poter trascurare l'attrito, si calcoli la quota (rispetto alla base della semisfera) a cui il corpo si stacca dalla superficie.



2)

- a) Si enunci il teorema del momento angolare per un sistema di particelle (seconda equazione cardinale della meccanica dei sistemi), definendo nel contempo le grandezze che vi compaiono.
- b) Si dimostri che tale teorema è conseguenza dei principi di Newton.
- c) Si utilizzi tale teorema per mostrare che in un *sistema isolato* di particelle osservato in un riferimento inerziale si conserva il momento angolare.

3) Un corpo viene lanciato dalla superficie di un pianeta di massa M e raggio R lungo una direzione tangente alla superficie con una velocità

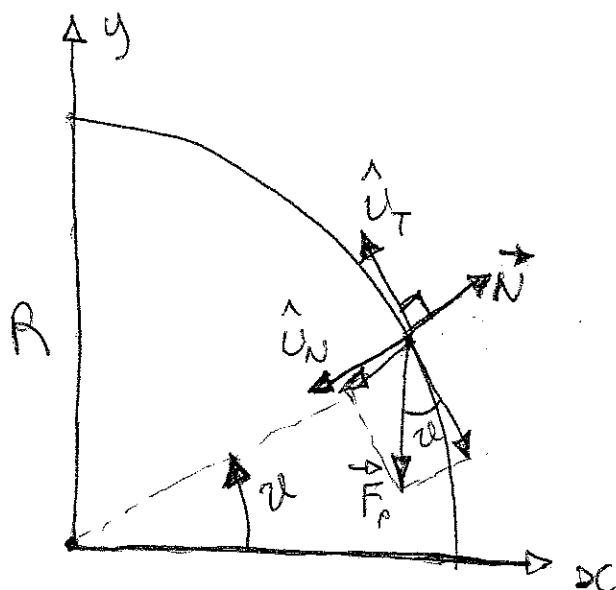
$$v_0 = \sqrt{\frac{3GM}{2R}},$$

dove G è la costante di gravitazione universale. Trascurando la rotazione del pianeta e l'attrito si calcoli la massima distanza dal centro del pianeta che il corpo raggiunge.

4) Un cilindro costituito da un materiale perfettamente conduttore del calore è chiuso da un pistone scorrevole senza attrito e si trova in un ambiente a temperatura T_0 . Nel cilindro sono contenute n moli di un gas perfetto inizialmente in uno stato di equilibrio termodinamico. Il gas viene compresso bruscamente fino a dimezzarne il volume e raggiunge poi un nuovo stato di equilibrio cedendo all'ambiente una quantità di calore Q . Si determini:

- (a) il lavoro termodinamico;
- (b) la variazione di entropia del gas e dell'ambiente a seguito del processo.

1.



Si definisce una coppia d'assi ortogonali con direzione tangente, \hat{u}_T , e normale, \hat{u}_N , alla traiettoria circolare del moto (fin tanto che il corpo puntiforme rimane a contatto con la semisfera). Le equazioni del moto per tale oggetto puntiforme sono:

$$\hat{u}_T : \vec{F}_p \cdot \hat{u}_T = m a_T \hat{u}_T$$

$$-mg \cos \vartheta = m a_T$$

$$\hat{u}_N : (\vec{N} + \vec{F}_p) \cdot \hat{u}_N = m a_N \hat{u}_N$$

$$-N + mg \sin \vartheta = m \frac{v^2}{R}$$

Dalla seconda equazione ricaviamo la seguente espressione per la reazione normale della superficie sferica

$$N = m \left(g \sin \vartheta - \frac{v^2}{R} \right)$$

Il corpo si staccherà dalla superficie della semisfera quando $N = 0$, cioè quando occuperà

la posizione angolare $\bar{\vartheta}$ t.c.

$$g \sin(\bar{\vartheta}) = \frac{v^2(\bar{\vartheta})}{R}$$

Per determinare $\bar{\vartheta}$, occorre una seconda equazione, che possiamo ottenere dalle leggi di conservazione dell'energia meccanica. Il moto infatti avviene sotto l'azione di tutte e sole forze conservative: la forza peso (campo uniforme e costante nel tempo, quindi conservativo); la reazione normale, che, pur essendo variabile, non compie lavoro perché ovunque ortogonale allo spostamento del punto materiale cui è applicata.

Alla posizione angolare $\bar{\vartheta}$, l'energia cinetica del corpo sarà $E_c'' = \frac{1}{2} m v^2(\bar{\vartheta})$, mentre all'istante iniziale del moto era $E_c' = 0$. L'energia potenziale all'istante iniziale era $E_p' = mgR$, mentre al momento del distacco sarà $E_p'' = mgH$ con $H = R \sin \bar{\vartheta}$ incognita del problema.

Quindi

$$E_c' + E_p' = E_c'' + E_p''$$

$$\frac{1}{2} m v^2(\bar{\vartheta}) + mgR \sin \bar{\vartheta} = mgR$$

$$v^2(\bar{\vartheta}) = 2gR(1 - \sin \bar{\vartheta})$$

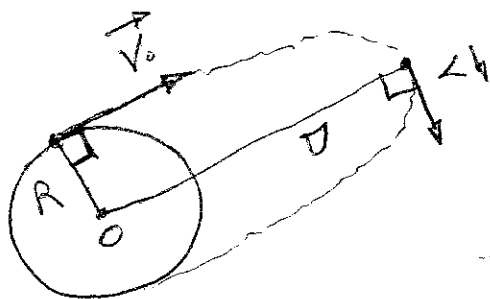
Sostituendo nella equazione ricavata in precedenza si ha

$$g \sin(\bar{\vartheta}) = 2g(1 - \sin(\bar{\vartheta})) \Rightarrow \bar{\vartheta} = \arcsin\left(\frac{2}{3}\right)$$

$$H = R \sin(\bar{\vartheta}) = \frac{2}{3} R.$$

2. Vedi disporre del corso pag. 68-69
(Lezione numero 14, AA 2012-2013)

3.



Nel moto del corpo si conservano sia l'energia meccanica che il momento angolare del corpo stesso, poiché esso è soggetto unicamente alla forza gravitazionale esercitata dal pianeta, che è una forza centrale (dunque conservativa e con momento nullo rispetto al centro del pianeta).

$$\vec{L}_0' = R m v_0 \hat{u}_z \quad (\hat{u}_z \text{ vettore entrante nel piano del disegno})$$

$$\vec{L}_0'' = D m v \hat{u}_z = \vec{L}_0' \Rightarrow \underline{R v_0 = D v}$$

essendo \vec{L}_0' e \vec{L}_0'' il momento angolare iniziale del corpo e nell'istante in cui raggiunge la massima distanza D , rispettivamente.

Si noti che nella espressione di \vec{L}_0'' compare D perché evidentemente alla massima distanza la velocità del corpo è tutta trasversale (si annulla la velocità radiale) quindi il vettore posizione del corpo rispetto al pianeta in quell'istante è ortogonale alla velocità in quell'istante.

Per risolvere il problema abbiamo bisogno di una seconda equazione:

$$E' = E_c' + E_p' = \frac{1}{2} m v_0^2 - G \frac{Mm}{R}$$

$$E'' = E_c'' + E_p'' = \frac{1}{2} m v^2 - G \frac{Mm}{D}$$

avendo indicato con E' e E'' l'energia meccanica iniziale e all'istante di massima distanza, rispettivamente.

$$E' = E'' \Rightarrow \frac{1}{2} v_0^2 - G \frac{M}{R} = \frac{1}{2} v^2 - G \frac{M}{D}$$

$$\begin{aligned} \frac{3}{4} \cancel{G} \frac{M}{R} - \cancel{G} \frac{M}{R} &= \frac{1}{2} \frac{R^2}{D^2} \frac{3}{2} \cancel{G} \frac{M}{R} - \cancel{G} \frac{M}{D} \\ -\frac{1}{4} \frac{MR}{R^2} &= \frac{3}{4} \frac{MR}{D^2} - \frac{MR}{DR} \end{aligned}$$

$$\frac{1}{4R^2} D^2 - \frac{1}{R} D + \frac{3}{4} = 0$$

$$D_{1,2} = \left(\frac{1}{R} \pm \sqrt{\frac{1}{R^2} - \frac{3}{4R^2}} \right) 2R^2 =$$

$$= \left(1 \pm \sqrt{\frac{1}{4}} \right) 2R = (2 \pm 1)R$$

La massima distanza è quindi $D = 3R$, l'altra soluzione, $D = R$, coincide con la posizione di lancio iniziale.

4.

(a) Poiché il gas è a contatto di sterno con l'ambiente a temperatura T_0 , sia lo stato iniziale che lo stato finale della trasformazione sono stati di equilibrio termodinamico del gas alla medesima temperatura, T_0 :

$\Delta U = 0$, essendo il gas ideale.
In base al I PTD, si trova quindi
$$L = -Q (< 0)$$

(b) La variazione di entropia dell'ambiente sarà semplicemente

$$\Delta S_A = \frac{Q}{T_0} > 0$$

Per il sistema invece, sappiamo che

$$\Delta S_S = \int_i^f \left(\frac{dQ}{T} \right)_{REV} = \frac{1}{T_0} \int_i^f (dQ)_{REV}$$

$$= \frac{Q_{REV}}{T_0}$$

ovvero Q_{REV} è il calore scambiato in una trasformazione reversibile tra stato iniziale e finale.

Stato iniziale: $T_i = T_0$, $V_i = V_0$, $p_i = nRT_0/V_0$

Stato finale: $T_f = T_0$, $V_f = \frac{1}{2}V_0$, $p_f = 2nRT_0/V_0$

Infatti gli stati iniziale e finale giacciono sull'isoterma reversibile a temperatura T_0 .

$$Q_{REV} = L_{REV} = nRT_0 \ln\left(\frac{V_F}{V_i}\right) = nRT_0 \ln\left(\frac{1}{2}\right) = -nRT_0 \ln(2)$$

$$\Delta S_S = -nR \ln(2) < 0$$