

SOFTWARE

KR C1

Anhang

Release 2.3

e Copyright **KUKA Roboter GmbH**

Diese Dokumentation darf – auch auszugsweise – nur mit ausdrücklicher Genehmigung des Herausgebers vervielfältigt oder Dritten zugänglich gemacht werden.

Es können weitere, in dieser Dokumentation nicht beschriebene Funktionen in der Steuerung lauffähig sein. Es besteht jedoch kein Anspruch auf diese Funktionen bei Neulieferung bzw. im Servicefall.

Wir haben den Inhalt der Druckschrift auf Übereinstimmung mit der beschriebenen Hard- und Software geprüft. Dennoch können Abweichungen nicht ausgeschlossen werden, so daß wir für die vollständige Übereinstimmung keine Gewähr übernehmen. Die Angaben in dieser Druckschrift werden jedoch regelmäßig überprüft, und notwendige Korrekturen sind in den nachfolgenden Auflagen enthalten.

Technische Änderungen ohne Beeinflussung der Funktion vorbehalten.

KUKA Interleaf

Inhaltsverzeichnis

1	Fehlermeldungen, Fehlerbehebung -> siehe Bedienhandbuch	5
2	Glossar -> siehe Bedienhandbuch	5
3	Systemvariablen	5
4	History von V2.2.8 -> V2.3	50
4.1	Einleitung	50
4.1.1	Kuka Roboter GmbH	50
4.1.2	Zu dieser Dokumentation	50
4.1.3	Service	50
4.2	Sicherheit	50
4.2.1	Sicherheit	50
4.3	Robotersystem allgemein	50
4.3.1	Robotermechanik	50
4.3.2	Steuerungssystem	50
4.3.3	Softwarekonzept	50
4.3.4	Brücken Schalter X11	50
4.4	Erstinbetriebnahme	51
4.4.1	Roboter und Steuerschrank	51
4.4.2	Transport	51
4.4.3	Aufstellung	51
4.4.4	Anschluß	51
4.4.5	Inbetriebnahme	51
4.5	Bedienung	51
4.5.1	Steuerung hochfahren/herunterfahren	51
4.5.2	KCP, das Kuka Control Panel	51
4.5.3	Koordinatensysteme	52
4.5.4	Handverfahren des Roboters	52
4.5.5	Programm ausführen, stoppen und zurücksetzen	52
4.5.6	Anzeigen	52
4.5.7	Menüstruktur	52
4.6	Inbetriebnahme	53
4.6.1	Roboterjustage / -dejustage	53
4.6.2	Vermessen	53
4.6.3	Vermessen externer Kinematiken	53
4.6.4	Software-Update	53
4.7	Konfiguration	53
4.7.1	System konfigurieren	53
4.7.2	System konfigurieren Experte	53
4.7.3	Automatik Extern	53
4.8	Programmierung Anwender	54
4.8.1	Programmerstellung	54
4.8.2	Programmbefehle	54
4.9	Programmierung Experte	54
4.9.1	Benutzergruppe	54

4.9.2	Allgemeines zu KRL-Programmen	54
4.9.3	Variablen und Vereinbarungen	54
4.9.4	Bewegungsprogrammierung	54
4.9.5	KRL-Assistent	54
4.9.6	Programmablaufkontrolle	54
4.9.7	Ein-/Ausgabeeweisungen	54
4.9.8	Unterprogramme und Funktionen	55
4.9.9	Interrupt-Behandlung	55
4.9.10	Trigger – Bahnbezogene Schaltfunktionen	55
4.9.11	Datenlisten	55
4.9.12	Folder – Verstecken von Programnteilen	55
4.9.13	Externer Editor	55
4.10	Diagnose	55
4.10.1	DSE – RDW	55
4.10.2	Oszilloskop	55
4.11	Zusatzfunktionen	55
4.11.1	UserTech	55
4.12	Applikationen	55
4.13	Anhang	56
4.13.1	Fehlermeldungen, Fehlerbehebung	56
4.13.2	Glossar	56
4.13.3	Systemvariablen	56
4.13.4	History	56
4.13.5	Gesamt-Index	56
5	Gesamt-Index	58