

SOFTWARE

KR C1

Konfiguration

Release 3.2

© Copyright **KUKA Roboter GmbH**

Diese Dokumentation darf – auch auszugsweise – nur mit ausdrücklicher Genehmigung des Herausgebers vervielfältigt oder Dritten zugänglich gemacht werden.

Es können weitere, in dieser Dokumentation nicht beschriebene Funktionen in der Steuerung lauffähig sein. Es besteht jedoch kein Anspruch auf diese Funktionen bei Neulieferung bzw. im Servicefall.

Wir haben den Inhalt der Druckschrift auf Übereinstimmung mit der beschriebenen Hard- und Software geprüft. Dennoch können Abweichungen nicht ausgeschlossen werden, so daß wir für die vollständige Übereinstimmung keine Gewähr übernehmen. Die Angaben in dieser Druckschrift werden jedoch regelmäßig überprüft, und notwendige Korrekturen sind in den nachfolgenden Auflagen enthalten.

Technische Änderungen ohne Beeinflussung der Funktion vorbehalten.

KUKA Interleaf

Inhaltsverzeichnis

1	System konfigurieren	7
1.1	Allgemein	7
1.2	Funktionen	10
1.2.1	Einstellen von Helligkeit und Kontrast	10
1.2.2	Bildschirmschoner	10
1.2.2.1	Einstellen des Bildschirmschoners	10
1.2.2.2	Funktion	13
1.3	Das Menü "Konfig."	15
1.3.1	Ein/Ausgänge	15
1.3.1.1	Greifer	16
1.3.1.2	Automatik Extern	16
1.3.1.3	Langtexte	17
1.3.2	E/A-Treiber	18
1.3.2.1	Konfigur. Bearbeiten	18
1.3.2.2	Treiber-Reset	18
1.3.2.3	E/A Rekonfigurieren	19
1.3.3	Submit-Interpreter	20
1.3.4	Statusasten	21
1.3.5	Handverfahren (Override)	22
1.3.5.1	Programmoverride-Schritte (POV)	22
1.3.5.2	Handoverride-Schritte (HOV)	22
1.3.5.3	Mausposition	22
1.3.5.4	Mauskonfiguration	24
1.3.6	Benutzergruppe	27
1.3.7	Akt. Werkzeug/Basis	28
1.3.8	Werkzeugdefinition	29
1.3.9	Ein/Ausschaltoptionen	32
1.3.9.1	Kaltstart erzwingen	32
1.3.9.2	Ausschalten PowerOff Wartezeit	32
1.3.10	Extras	33
1.3.10.1	Sprache	33
1.3.10.2	Paßwort ändern	35
1.3.10.3	DEF-Zeile	36
1.3.10.4	Detailansicht ein/aus (LimitedVisibility)	37
1.3.10.5	Office-Option ein/aus	38
1.3.10.6	Arbeitsraumüberwachung überbrücken	39
1.3.10.7	Technologieauswahl	40
1.3.10.8	USERTech reinitialisieren	42
1.4	Konfiguration sichern	43
1.4.1	Archivieren	43
1.4.2	Wiederherstellen	43
2	System konfigurieren Experte	45
2.1	Konfigurationsdateien	45
2.1.1	Projektierbare Anzeige – Datei <ConfigMon.INI>	45
2.2	Simulierte Ein-/Ausgänge (IO-Simulation)	47
2.2.1	Funktion	47

2.2.2	Optionen	49
2.2.3	Verwendete Variablen	50
2.3	5 Home-Positionen	51
2.3.1	Datei "\\R1\\MaDa\\\$machine.dat"	51
2.3.2	Datei "\\Steu\\MaDa\\\$machine.dat"	52
2.4	Arbeitsraumüberwachung	53
2.4.1	Definition	53
2.4.2	Beispiele	57
2.5	Momentenbetrieb (Soft Servo)	62
2.5.1	Allgemein	62
2.5.1.1	Einschränkungen, Risiken	62
2.5.1.2	Beispiel Momentenbetrieb	62
2.5.2	Funktionsweise	63
2.5.3	Beispiele für die Weichschaltung von Achsen	64
2.5.3.1	Weichschaltung Achse 1	64
2.5.3.2	Weichschaltung Achse 3	64
2.5.4	Beispiel für Achse mit definiertem Moment	65
2.5.5	Variablen für den Momentenbetrieb	65
2.6	Kollisionsüberwachung	67
2.6.1	Funktion	67
2.6.2	Konfigurieren	67
2.7	Motorstromüberwachung (I2t-Überwachung)	70
2.7.1	Funktion	70
2.7.2	Konfigurieren	71
3	Automatik Extern	73
3.1	Allgemein	73
3.2	Ein- und Ausgangssignale konfigurieren	73
3.3	Automatischer Anlagenanlauf	76
3.4	Technologiespezifisches Organisationsprogramm CELL.SRC	77
3.5	Das Modul P00 (AUTOMATIK-EXTERN)	79
3.5.1	Die Funktion EXT_PGNO	79
3.5.1.1	Anforderung einer Programmnummer beim Leitrechner	79
3.5.1.2	Mitteilen des Erhalts einer gültigen Programmnummer	79
3.5.1.3	Fehlerbehandlung	80
3.5.2	Die Funktion EXT_ERR	81
3.6	Signalbeschreibungen	83
3.6.1	Eingänge	83
3.6.1.1	PGNO_TYPE	83
3.6.1.2	PGNO_LENGTH	83
3.6.1.3	PGNO_FBIT	83
3.6.1.4	PGNO_PARITY	84
3.6.1.5	PGNO_VALID	84
3.6.1.6	EXT_START	84
3.6.1.7	MOVE_ENABLE	85
3.6.1.8	CHCK_MOVENA	85
3.6.1.9	CONF_MESS	85
3.6.1.10	DRIVES_ON	85
3.6.1.11	DRIVES_OFF	86

3.6.2	Ausgänge	87
3.6.2.1	STOPMESS	87
3.6.2.2	PGNO_REQ	87
3.6.2.3	APPL_RUN	87
3.6.2.4	PERI_RDY	87
3.6.2.5	ALARM_STOP	87
3.6.2.6	USER_SAF	87
3.6.2.7	T1, T2, AUT, EXTERN	87
3.6.2.8	ON_PATH	87
3.6.2.9	NEAR_POSRET	88
3.6.2.10	PRO_ACT	88
3.6.2.11	IN_HOME	89
3.6.2.12	ERR_TO_PLC	89
3.6.3	Sonstiges Variablen	90
3.6.3.1	PGNO	90
3.6.3.2	PGNO_ERROR	90
3.7	Signal diagramme	91
3.7.1	Auto. Anlagenanlauf und Normalbetr. mit Prog.-Nr.-Quitt. durch PGNO_VALID	91
3.7.2	Auto. Anlagenanlauf und Normalbetr. mit Prog.-Nr.-Quitt. durch \$EXT_START	92
3.7.3	Wiederanlauf nach generat. Stop (Bedienerschutz und Wiederanlauf)	93
3.7.4	Wiederanlauf nach bahntreuem NOT-AUS	94
3.7.5	Wiederanlauf nach Fahrfreigabe	95
3.7.6	Wiederanlauf nach Anwender-HALT	96
3.8	Sonstiges	97
3.8.1	Wiederanlauf nach passivem Stop	97
3.8.2	Schrittweise Programmausführung	97
3.8.3	Geschwindigkeit zum Zurückfahren auf die programmierte Bahn	97
3.9	Beispielkonfiguration	98
3.9.1	Vereinbarungen	98
3.10	Meldungen	100