

**Zeichen**

#INSIDE, 54  
#INSIDE\_STOP, 54  
#OUTSIDE, 54  
#OUTSIDE\_STOP, 54  
#PGNO\_ACKN, 79  
#PGNO\_FAULT, 80  
#PGNO\_GET, 79  
#STEP1, 67  
\$\_I\_O\_ACTCONF, 76  
\$ADAP\_ACC, 67  
\$CONFIG.DAT, 98  
\$CURR\_LIM, 65  
\$CURR\_MAX, 65  
\$CURR\_MON, 71  
\$CURR\_RED[x,x], 63, 64, 65  
\$CUSTOM.DAT, 53, 67  
\$EXT\_START, 76, 92  
\$EXT\_START\$IN[], 99  
\$\_I\_O\_ACTCONF, 76  
\$\_I\_O\_ACTCONF \$OUT[], 99  
\$IN[x], 50  
\$INSIM\_TBL[x], 50  
\$IOBLK\_EXT, 50  
\$IOSIM\_IN[], 50  
\$IOSIM\_OPT, 50  
\$IOSIM\_OUT[], 50  
\$MACHINE.DAT, 54, 99  
\$NEARPATHTOL, 88  
\$OUT[x], 50  
\$OUT\_NODRIVE, 50  
\$OUTSIM\_TBL[x], 50  
\$PhgBright, 10  
\$PhgCont, 10  
\$POS\_RET, 84, 88  
\$PRO\_I\_O[], 76  
\$RED\_T1, 63  
\$ROBCOR.DAT, 67  
\$STOPMESS \$OUT[], 99  
\$TOOL, 56  
\$TORQ\_DIFF, 68  
\$TORQ\_VEL[], 64, 66  
\$TORQMON\_COM, 68  
\$TORQMON\_COM\_DEF, 68  
\$TORQMON\_TIME, 67  
\$TORQUE\_AXIS, 64, 65  
\$WORKSPACE, 54

**Zahlen**

5 Home-Positionen, 51

**A**

Achse mit definiertem Moment, 65  
ALARM\_STOP, 87  
Allgemein, 62  
Ansprechzeit, 67  
Anwender-HALT, 96  
APPL\_RUN, 87, 98  
Arbeitsraumüberwachung, 53  
Arbeitsraumüberwachung überbrücken, 39  
Ausschalten der Arbeitsraumüberwachung, 55  
AUT, 87  
Automatik Extern, 16, 73  
Automatischer Anlagenanlauf, 76

**B**

BCD-Wert, 83  
Bedienerschutz, 93  
Beispiel Momentenbetrieb, 62  
Benutzerebene, 27  
Benutzerebenen, 27  
Benutzergruppe, 27  
Betriebsart Automatik Extern, 49  
Bildschirmschoner, 10  
Binärzahl, 83  
Bodenmontage, 62

**C**

CELL.SRC, 76, 77, 90  
CHCK\_MOVENA, 85  
CONF\_MESS, 85  
ConfigMon.INI, 45

**D**

Dauerstrom, 70  
Deckenmontage, 62  
DEF-Zeile, 36  
Detailansicht, 37  
Drehzahlreglerausgang, 63  
DRIVES\_OFF, 86  
DRIVES\_ON, 85  
Durchsacken, 62

**E**

E/A-Schnittstelle, 76  
E/A-Treiber, 18  
Ein/Ausgänge, 15, 73  
Einschränkungen, 62  
ERR\_FILE, 81  
ERR\_TO\_PLC, 89  
EXT\_ERR, 81  
EXT\_PGNO, 79, 80  
EXT\_PGNO.SRC, 90  
EXT\_START, 84  
EXTERN, 87  
Extras, 33

**F**

Fahrfreigabe, 95

**G**

Generat. Stop, 93  
Geschwindigkeit zum Zurückfahren, 97  
Greifer, 16

**H**

Handachsen, 65  
Handachsgetriebe, 62  
Handoverride, 22  
Handverfahren, 22  
Helligkeit, 10  
HOV, 22

**I**

I2t-Überwachung, 70  
IN\_HOME, 89  
INSIDE\_STOP, 55  
INT \$TORQUE\_AXIS, 66  
IO-Simulation, 47

**K**

Kaltstart erzwingen, 32  
Kcpsaver, 12  
Kein Momentenbetrieb möglich, 62  
Kollisionsüberwachung, 67  
Konfiguration sichern, 43  
Konfigurationsdateien, 45  
Kontrast, 10  
KUKA-Screen-Saver, 10

**L**

Leitrechner, 73  
Leitungsabsicherung, 70  
LimitedVisibility, 37

**M**

Menü "Konfig.", 15  
Modul P00, 79  
Momentenbetrieb, 62  
Momentenbetrieb möglich, 62  
Momentengrenzen, 67  
Motorstrom, 70  
Motorstromüberwachung, 70  
MOVE\_ENABLE, 85

**N**

NEAR\_POSRET, 88  
NOT-AUS, 94

**O**

Office-Option ein/aus, 38  
ON\_PATH, 87  
OUTSIDE\_STOP, 55  
Override, 22

**P**

Passiver Stop, 97  
Paßwort ändern, 35  
PERI\_RDY, 87  
Peripherie-Schnittstellen, 18  
PGNO, 90, 98  
PGNO\_ERROR, 90, 98  
PGNO\_FBIT, 83, 98  
PGNO\_LENGTH, 83, 98  
PGNO\_PARITY, 84, 98  
PGNO\_REQ, 79, 87, 98  
PGNO\_TYPE, 83, 98  
PGNO\_VALID, 84, 91  
POV, 22  
PRO\_ACT, 88  
Prog.-Nr.-Quitt., 91  
Programmoverride, 22  
Projektierbare Anzeige, 45

**R**

REAL \$CURR\_ACT[12], 65

REAL \$CURR\_RED[12,2], 65  
Risiken, 62  
Rückwirkungsgrad, 62, 65

## **S**

Schnittstellenbelegung, 99  
Schräglage des Roboters, 63  
Schrittweise Programmausführung, 97  
Signalbeschreibungen, 83  
Simulierte Ein-/Ausgänge, 47  
Sprache, 33  
SPS.SUB, 76  
Statustasten, 21  
STOPMESS, 87  
Submit-Interpreter, 20

## **T**

T1, 87  
T2, 87  
Technologiespezifisches Organisationsprogramm, 77

## **U**

Überbrücken der Arbeitsraumüberwachung, 55  
Überwachungsschlauch, 67  
USER\_SAF, 87  
USERTech reinitialisieren, 42

## **V**

Variablen für den Momentenbetrieb, 65  
Verfahrart, 10  
Vorlaufstop, 66

## **W**

Wandmontage, 62  
Weichschaltung Achse 1, 64  
WAIT FOR \$IN[], 64  
Weichschaltung Achse 3, 64  
Wiederanlauf, 93, 97

## **Z**

Zugangs-Kennwort, 35  
Zustimmtaste, 49

