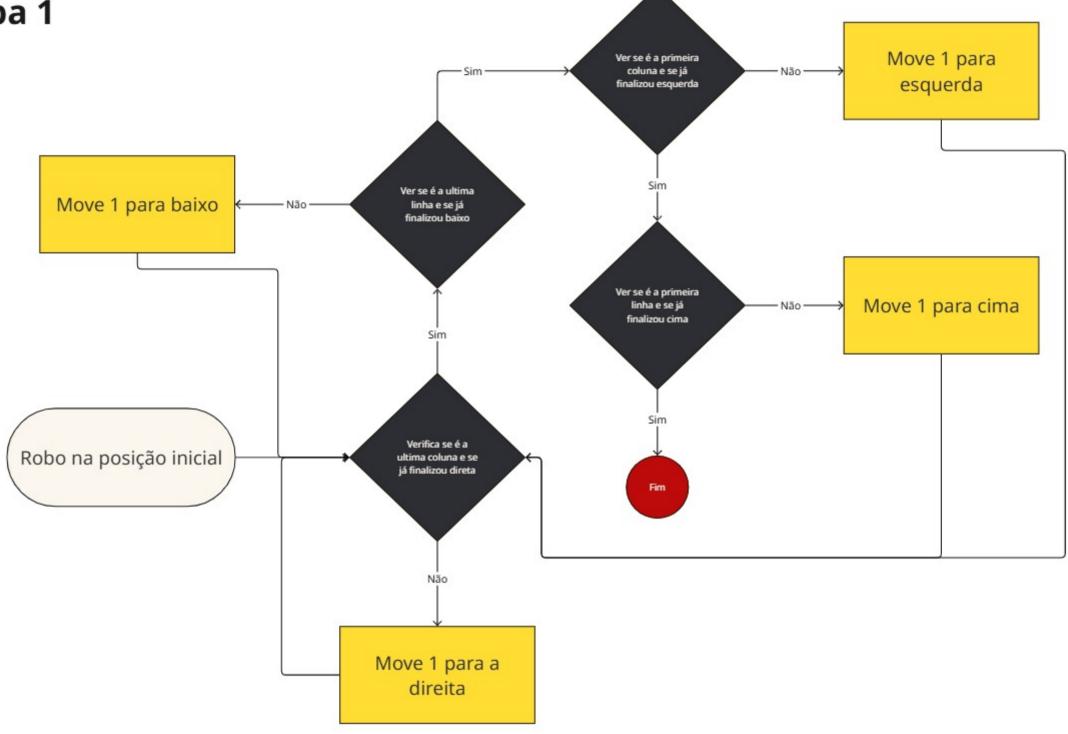
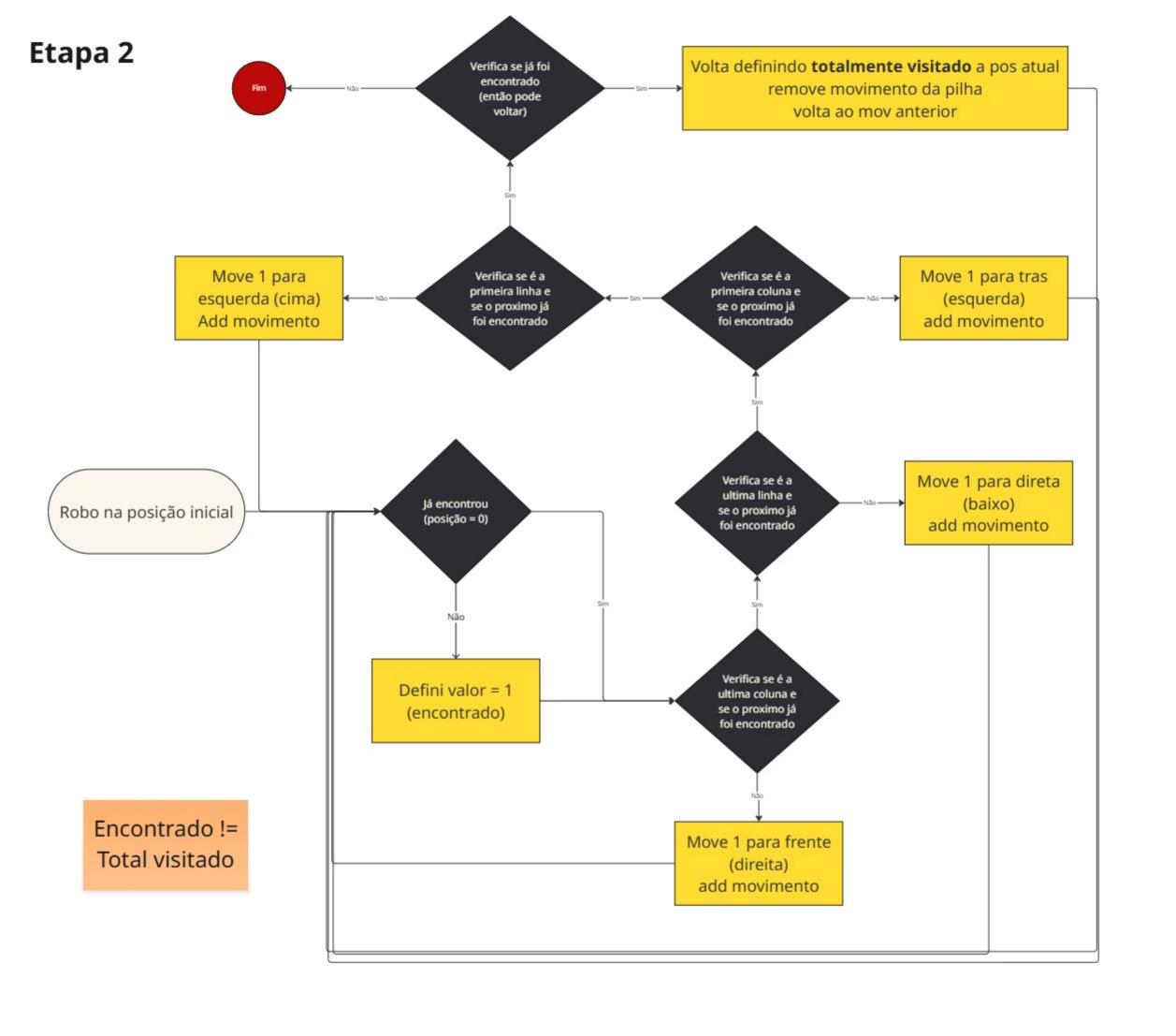
Etapa 1





Etapa 3 achou = verdade p é o destino Add a fila o adjacente p Seta como encontrado Add distancia Pos atual Verifica se p já foi encontrado Passou por todos os adjacentes totalmente visitada Pega o prox Robo na posição inicial adjacente do item v (p)

Achou destino e

Pega 1° item da fila

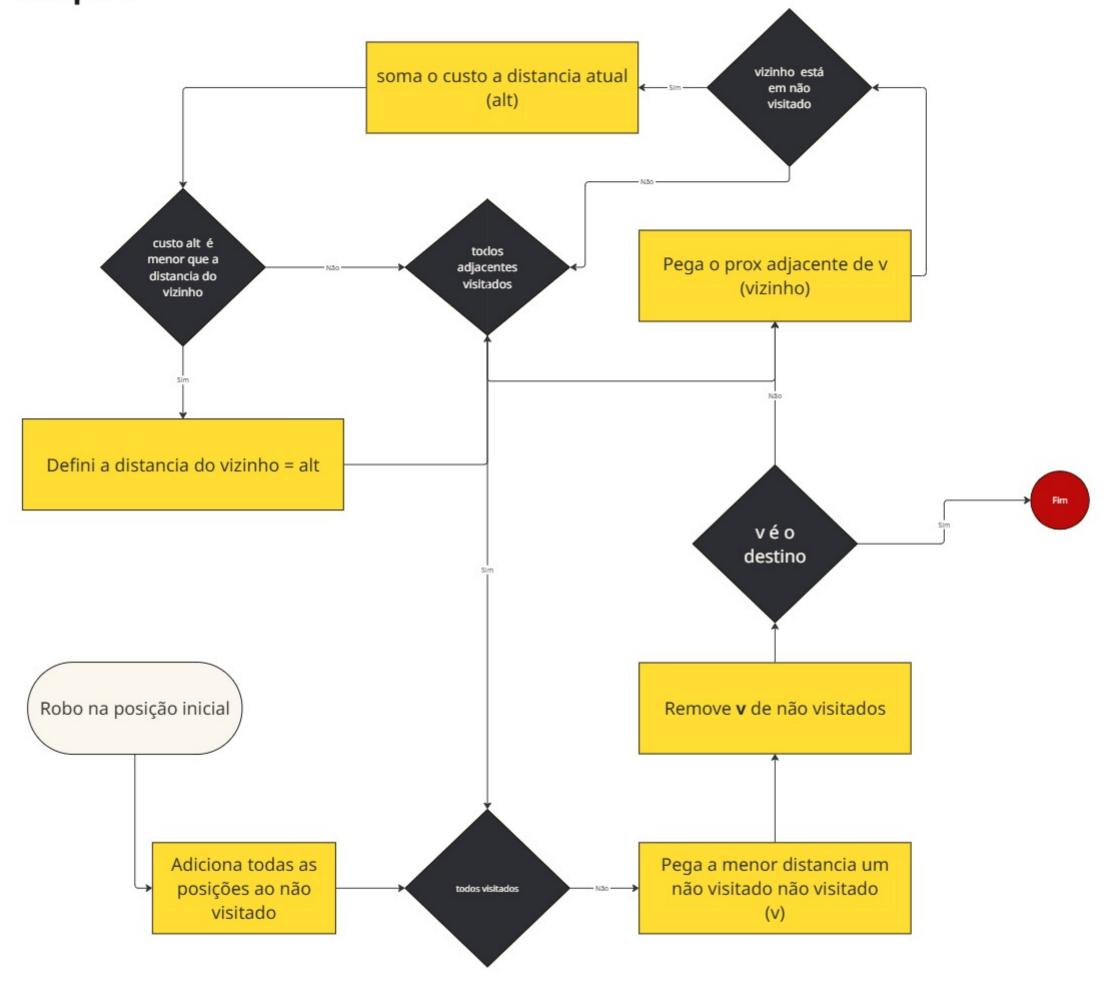
(v)

Add distancia

add a fila o inicio

defini como encontrado pos atual

Etapa 4



Etapa 5 (ou 4.2)

